CHARLEMAGNE

LE RETOUR DE MASCHKE

D.S.13. On reprend notre théorème : (E, +, .) est un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie, G est un sous-groupe fini M.P.S.I.2. D.S.13. Année 2005/2006

 $\overline{\text{de }(GL(E), \circ)}$, de cardinal s, F est un sous-espace vectoriel de E, stable par chaque élément de G.

On veut trouver un supplémentaire K de F, stable par chaque élément de G.

On suppose que E est doté d'un produit scalaire ϕ .

On définit : $\psi := (\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v}) \mapsto \sum_{g \in G} \phi(g(\overrightarrow{u}), g(\overrightarrow{v}))$. Montrer que ψ est un produit scalaire sur E.

[2 pt]

On note K le supplémentaire orthogonal de F pour ce produit scalaire. Montrer que K est stable par tous les éléments h de G. [2 pt]

- ISOMÉTRIES ET ENTIERS -

Pour tout n, on note E_n l'ensemble des matrices orthogonales à coefficients entiers (matrices d'isométries pour le produit scalaire usuel) et E_n^+ l'ensemble, des matrices orthogonales à coefficients entiers et de déterminant 1.

Déterminez E_1 , E_1^+ , montrez que E_2 et E_2^+ ont pour cardinaux 8 et 4. [1,5 pt] $[\spadesuit(1)]$

Montrez que E_n a pour cardinal $n!.2^n$. $\overline{[2 pt]}$ $\spadesuit(2)$

Quel est le cardinal de E_n^+ ? [1 pt] $\spadesuit(3)$

 $[\spadesuit(4)]$ Pour tout n, on note T_n l'ensemble des matrices orthogonales à trace entière. Déterminez T_2 . [1,5 pt]

Montrez que T_3 est stable par élévation au carré. [2 pt] $[\spadesuit(5)]$

Montrez que T_2 et T_3 ne sont pas stables par multiplication. [1,5 pt] $\spadesuit(6)$

Montrez que T_4 n'est pas stable par élévation au carré. [2 pt] $\spadesuit(7)$

- DISTANCE DE SCHUR

n est un entier naturel donné. On note \mathbb{E}_n l'ensemble des matrices carrées de taille n à coefficients réels, \mathbb{D}_n le sous-espace des matrices diagonales, \mathbb{S}_n le sous-espace des matrices symétriques et \mathbb{A}_n celui des matrices antisymétriques. On note \mathbb{S}_n^+ l'ensemble des matrices symétriques positives, c'est à dire des matrices symétriques S vérifiant $\forall X \in \mathbb{R}^n, {}^tX.S.X \geqslant 0$. On note $\mathbb{G}L_n$ le groupe des matrices inversibles. On note \mathbb{O}_n le groupe des matrices orthogonales.

Les différentes parties sont très indépendantes. Vous pourrez admettre les résultats de l'une pour travailler sur les autres.

On admettra le théorème spectral : toute matrice réelle symétrique se diagonalise, et on peut choisir la matrice de passage orthogonale. On le reformule : toute matrice réelle symétrique admet une base orthonormée formée de vecteurs propres. On le reformule encore : $\forall S \in \mathbb{S}_n, \exists P \in \mathbb{O}_n, \exists D \in \mathbb{S}_n$ $\mathbb{D}_n, \ S_n = P.D.^t P$

Distance d'une matrice à un sous-espace vectoriel de \mathbb{E}_n .

- I- 1) Pour A et B dans \mathbb{E}_n , on définit : $\phi(A,B) = Tr({}^tA.B)$. Montrez que Φ est un produit scalaire sur \mathbb{E}_n . [1,5] La norme associée est notée N et s'appelle norme de Schur.
- I- 2) Calculez $N(\Omega)$ pour tout matrice Ω de \mathbb{O}_n . [0,5 pt]
- I- 3) Montrez que \mathbb{E}_n est la somme directe orthogonale de \mathbb{S}_n et \mathbb{A}_n . [1 pt]
- I- 4) Pour toute matrice A de \mathbb{E}_n et tout sous-ensemble non vide \mathbb{F} de \mathbb{E}_n , on pose d(A,F)= $Inf(N(A-M)|M \in F)$. Montrez que si \mathbb{F} est un sous-espace vectoriel de \mathbb{E}_n , alors on a $d(A,\mathbb{F})=N(A-p_F(A))$ où p_F est le projecteur sur \mathbb{F} , parallèlement à \mathbb{F}^{\perp} . [2 pt]
- I- 5) Montrez: $\forall A \in \mathbb{E}_n, d(A, \mathbb{S}_n) = \frac{1}{2}.N(A t^t A).$ [1 pt]
- I- 6) Calculez $d(A, \mathbb{A}_n)$ pour A dans \mathbb{E}_n . [1 pt]

Étude d'un exemple.

II- 1) On pose :
$$M = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -2 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & -2 \end{pmatrix}$$
. Calculez $d(M, \mathbb{A}_3)$. In part of M where M is the second standard of M and M is the second standard of M .

II- 2) Calculez ${}^tM.M$, et montrez que cette matrice notée S est dans \mathbb{S}_3^+ . $\overline{[2\ pt]}$

II- 3) Donnez la valeur de a telle que $S-a.I_3$ soit de rang 1. $\boxed{ [1 \text{ pt}] }$ Donnez alors une base de $Ker(S-a.I_3)$ et de son orthogonal. $\boxed{ [1,5 \text{ pt}] }$ Construisez alors une base orthonormée de \mathbb{R}^3 dont les vecteurs soient dans $Ker(S-a.I_3)$ et $Ker(S-a.I_3)^{\perp}$. $\boxed{ [1 \text{ pt}] }$

II- 4) Déduisez alors que $S - a.I_3$ est diagonalisable. [1,5] pt

II- 5) S est elle diagonalisable? [1 pt]

2004

Décomposition polaire.

III- 1) Montrez pour tout A de \mathbb{E}_n que ${}^tA.A$ est dans \mathbb{S}_n^+ , avec des valeurs propres positives.

 $\overline{\text{III- 2}}$) Soit A dans \mathbb{E}_n . On suppose le temps de cette question que ${}^tA.A$ est une matrice diagonale. Déterminez le signe de ses termes diagonaux. $\overline{[0,5 \text{ pt}]}$ Montrez qu'il existe alors une matrice D vérifiant ${}^tA.A = D^2$. $\overline{[1 \text{ pt}]}$ Montrez que les vecteurs colonne de A forment une famille orthogonale. $\overline{[1 \text{ pt}]}$ Déduisez l'existence de Ω matrice orthogonale vérifiant $A = \Omega.D$. $\overline{[2 \text{ pt}]}$

III- 3) Soient A et B deux matrices de \mathbb{E}_n vérifiant ${}^tA.A = {}^tB.B$. Montrez qu'il existe P dans \mathbb{O}_n et D dans \mathbb{D} vérifiant ${}^tP.{}^tA.A.P = {}^tP.{}^tB.B.P = D^2$. $\boxed{[1\ \mathrm{pt}]}$

III- 4) Déduisez alors : $\exists \ \Omega \in \mathbb{O}_n, \ A = \Omega.B. \ \overline{[2\ pt]}$

III- 5) Déduisez de ce qui précède : $\forall A \in \mathbb{E}_n, \ \overline{\exists \Omega} \in \mathbb{O}_n, \ \exists S \in \mathbb{S}_n^+, \ A = \Omega.S$ (décomposition polaire). $\boxed{1,5 \text{ pt}}$

III- 6) Donnez la décomposition polaire de la matrice M définie plus haut. [1,5] pt]

Distance d'une matrice à \mathbb{O}_n .

IV-1) Montrez: $\forall A \in \mathbb{E}_n, \forall P \in \mathbb{O}_n, N(P.A) = N(A.P) = N(A). \overline{[1 \text{ pt}]}$

IV- 2) Soit A une matrice de \mathbb{E}_n , de décomposition polaire $\Omega.S.$ On admet donc que S se diagonalise en $P.D.^tP$ avec P dans \mathbb{O}_n et D dans \mathbb{D}_n . Montrez : $\forall Q \in \mathbb{O}_n$, $N(A-Q) = N(S-^t\Omega.Q)$. 1 pt

IV-3) Déduisez : $d(A, \mathbb{O}_n) = d(S, \mathbb{O}_n) = d(D, O_n)$. [1 pt]

IV-4) Soit D dans \mathbb{D}_n , de terme diagonaux λ_1 à λ_n , positifs. Montrez : $\forall Q \in \mathbb{O}_n$, $N(D-Q)^2 = \sum_{n=0}^{\infty} (D-Q)^2 = \sum_{n=0}^{\infty} (D-Q)^2$

 $\sum_{k=1}^{n} (\lambda_k)^2 - 2.Tr(D.Q) + n. \ \overline{[1,5 \text{ pt}]}$

 $\stackrel{\kappa=1}{\text{IV}}$ - 5) Montrez: $\forall Q \in \mathbb{O}_n, \ Tr(D.Q) \leqslant Tr(D)$ (calculez effectivement les coefficients diagonaux de D.Q). $\boxed{\text{[1 pt]}}$

IV- 6) Déduisez : $d(D, \mathbb{O}_n) = N(D - I_n)$. [1,5 pt]

IV-7) Déduisez : $d(A, \mathbb{O}_n) = N(A - \Omega)$. $\overline{[1 \text{ pt}]}$

V- 1) Calculez la distance de M à \mathbb{O}_3 et déterminez la matrice de \mathbb{O}_3 la plus proche de M. $\overline{[1,5\ \mathrm{pt}]}$

Distance d'une matrice à \mathbb{GL}_n .

VI- 1) Soit A dans \mathbb{E}_n . Montrez qu'il existe α strictement positif vérifiant : $\forall \lambda \in]0, \alpha[, \det(A - \lambda I_n) \neq 0. \ \overline{[1,5]}$

VI- 2) Déduisez : $\forall A \in \mathbb{E}_n, d(A, \mathbb{GL}_n) = 0.$ [1,5 pt]

Source: sujet du G.C.P. (Concours Commun des E.N.S.I.), filière M.P., année 2003

CHARLEMAGNE CORRIGÉ

Pour tout n, on note E_n l'ensemble des matrices orthogonales à coefficients entiers et E_n^+ l'ensemble, des matrices orthogonales à coefficients entiers et de déterminant 1. Étudiez E_1 , E_1^+ , E_2 et E_2^+ .

M.P.S.I.2 D.S.13. Année 2004/2005

Dans E_1 il y a (1) et (-1). De toutes façons, les seules isométries en dimension 1 sont Id et

Dans E_1^+ il n'y a plus que (1).

Une matrice d'isométrie est faite de vecteurs colonnes normés, deux à deux orthogonaux. Un vecteur colonne de coefficients x_1 à x_n est normé si et seulement si on a $(x_1)^2 + \ldots + (x_n)^2 = 1$. Mais comme les x_i sont ici supposés entiers, leurs carrés valent 0 ou 1. Pour quel la somme vaille 1, il faut et il suffit que l'un des carrés vaille 1 et que les autres soient nuls.

Les seuls vecteurs colonnes des matrices de E_n sont donc, au signe près, les vecteurs de la base canonique.

En taille 2, on construit donc des matrices à l'aide des quatre vecteurs $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, et $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$. La condition d'orthogonalité nous conduit aux matrices suivantes pour E_2

Pour E_2^+ , on ne garde que celles qui ont un déterminant positif :

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 \\
0 & 1
\end{pmatrix}, \begin{pmatrix}
-1 & 0 \\
0 & -1
\end{pmatrix}, \begin{pmatrix}
0 & -1 \\
1 & 0
\end{pmatrix}, \begin{pmatrix}
0 & 1 \\
-1 & 0
\end{pmatrix}$$

Montrez que E_n a pour cardinal $n!.2^n$. Quel est le cardinal de E_n^+ ?

On refait le même raisonnement qu'au dessus. Une récurrence en effet n'est pas la bonne démarche ici. Une matrice de E_n est formée des vecteurs colonne de la base canonique, au signe près. Il y a 2.n tels vecteurs.

Ensuite, la condition d'orthogonalité conduit à ce qu'il faille les prendre tous différents, et donc tous une fois et une seule, au signe près.

Malproprement, en notant C_1 à C_n les n vecteurs colonnes de la base canonique de \mathbb{R}^n , on crée des matrices en $(\pm C_{\sigma(1)}, \pm C_{\sigma(2)}, \ldots, \pm C_{\sigma(1)})$.

On a n! permutations.

On a deux choix pour chaque signe. Les choix de signes sont indépendants, d'où un 2^n .

Le choix des signes et le choix de la permutation sont indépendants, on a donc $n!.2^n$ choix possibles.

Quelques exemples en taille
$$3:\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix},\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix},\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix},\begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$
. Ensuite, il ne faut garder que celles qui ont un déterminant positif.

On sent bien qu'il va y en avoir la moitié.

Pour ce faire, on crée l'application f qui transforme une matrice de taille n en celle dont on a permuté les deux premières colonnes.

Si M est dans E_n , alors f(M) est encore dans E_n . En effet, les vecteurs colonne ayant été mélangés, le caractère orthonormé est préservé.

De plus, f est bijective, et égale à son propre inverse (si on échange deux colonnes deux fois de suite, on retrouve la même matrice).

D'autre, f change le signe du déterminant. En effet, la permutation de deux colonnes a pour effet de multiplier le déterminant par -1.

Il s'ensuit qu'en notant E_n^{\perp} l'ensemble des matrices orthogonales à coefficients entiers de déterminant -1, alors f est une bijection entre E_n^+ et E_n^{\perp} .

_____D.S.13._____ 2004 CHARLEMAGNE M.P.S.I.2. 20054

Il y a donc autant d'éléments dans E_n^+ que dans E_n^{\perp} .

Or, E_n^+ et E_n^{\perp} forment une partition de E_n (réunions égale à E_n , intersection vide).

On a donc $Card(E_n) = Card(E_n^+) + Card(E_n^\perp) = 2.Card(E_n^+)$. On a donc $Card(E_n^+) = n!.2^{n+1}$

Pour tout n, on note T_n l'ensemble des matrices orthogonales à trace entière. Déterminez T_2 .

Dans O_2 , il y a deux catégories de matrices : les symétries et les rotations.

Les symétries en $\begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ \sin \alpha & -\cos \alpha \end{pmatrix}$ ont une trace entière (car nulle), on les garde toutes.

Les rotations en $\begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$ ont une trace célèbre égale à $2 \cdot \cos(\alpha)$. On ne les garde que pour α ayant un cosinus égal à -1, -1/2, 0, 1/2 ou 1.

On résout donc les équations $\cos(\alpha) = 1/2$ et autres. On

trouve des solutions multiples de $\pi/4$ (ce qui inclus les $\pi/2$ et

les π) et des solutions multiples de $\pi/4$ (ce qui inclus les $\pi/2$ et

sur le cercle trigonométrique tracé ici à droite.

On a donc les matrices suivantes:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} 1/2 & \sqrt{3}/2 \\ -\sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1/2 & \sqrt{3}/2 \\ -\sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ -\sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix},$$

Montrez que T_3 est stable par élévation au carré.

Dans T_3 , il y a les rotations et les rotations-réflexions, dont les axes sont assez libres et les angles à préciser.

Une rotation d'angle α a pour trace $1+2.\cos(\alpha)$, car elle est semblable à une matrice en $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & c & -s \\ 0 & s & c \end{pmatrix}$ et partage avec elle cette trace.

La condition "être dans T_3 " se réduit donc à $1 + 2 \cdot \cos(\alpha) \in \mathbb{Z}$. On aboutit là encore à $\cos(\alpha)$ est un multiple de 1/2.

On pose donc tout naturellement $A = \{k.\pi/4 \mid k \in \mathbb{Z}\} \cup \{p.\pi/3 \mid p \in \mathbb{Z}\}.$

On sait donc qu'une rotation est dans T_3 si et seulement si son angle est dans A, et l'axe n'a aucune importance.

Par élévation au carré d'une matrice de rotation R, l'angle α double et reste dans A. Le carré R^2 reste donc dans T_3 .

Pour les rotations-réflexions, la trace vaut $-1 + 2 \cdot \cos(\alpha)$. Le carré est une rotation de trace $1 + \cos(2 \cdot \alpha)$. La même stabilité de A par doublement permet de rester dans T_3 .

Remarque : T_3 est stable aussi par passage à l'inverse, comme on le montre aisément.

Montrez que T_2 et T_3 ne sont pas stables par multiplication.

On commence par le cas de T_2 , car il nous permettra de conclure pour T_3 .

Si deux rotations de T_2 ont des angles convenables, leur produit a un angle qui peut sortir de A car A n'est pas stable par addition.

On crée un contre-exemple (car les "il n'y a pas de raison pour que" ne sont pas des arguments) :

$$\begin{pmatrix}
1/2 & -\sqrt{3}/2 \\
\sqrt{3}/2 & 1/2
\end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix}
0 & -1 \\
1 & 0
\end{pmatrix} \begin{pmatrix}
-\sqrt{3}/2 & 1/2 \\
-1/2 & -\sqrt{3}/2
\end{pmatrix}$$

Ce contre-exemple s'exporte aisément en dimension $3: \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ 0 & \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\sqrt{3}/2 & 1/2 \\ 0 & -1/2 & -\sqrt{3}/2 \end{pmatrix}$

Montrez que T_4 n'est pas stable par élévation au carré.

 $Qui\ a$ -t-on dans T_4 ? Des rotations, des réflexions pour lesquelles le raisonnement de la question précédente reste valable. Il faut donc trouver autre chose.

Il y a donc aussi les objets faits de deux rotations, autour de plans orthogonaux entre eux, de

la forme
$$\begin{pmatrix} \cos\alpha & \bot \sin\alpha & 0 & 0\\ \sin\alpha & \cos\alpha & 0 & 0\\ 0 & 0 & \cos\beta & \bot \sin\beta\\ 0 & 0 & \sin\beta & \cos\beta \end{pmatrix}.$$

2004

Par élévation au carré elles donnent
$$\begin{pmatrix} \cos 2.\alpha & \pm \sin 2.\alpha & 0 & 0 \\ \sin 2.\alpha & \cos 2.\alpha & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \cos 2.\beta & \pm \sin 2.\beta \\ 0 & 0 & \sin 2.\beta & \cos 2.\beta \end{pmatrix}$$

Le passage de "2. $(\cos \alpha + \cos \beta)$ est entier" à "2. $(\cos 2.\alpha + \cos 2.\beta)$ est entier" n'est plus aussi évident, car on peut répartir la propriété sur les deux.

On peut jouer avec des cosinus égaux à 1/4 (ou 1/3 et 2/3). Et là, l'élévation au carré perd des choses.

On prend $\alpha = \beta = Arccos(1/4)$ (le sinus vaut $\sqrt{15}/4$, mais ça ne sert guère). La trace vaut alors 1. On élève au carré. L'angle double, et on calcule :

$$\cos(2.Arccos(1/4)) = 2.\cos^2(Arccos(1/4)) - 1 = 2.\frac{1}{16} - 1 = -\frac{7}{8}$$

Le sinus vaut $\sqrt{15}/8$, mais on s'en moque.

La trace de la matrice élevée au carré vaut -7/2 et n'est plus entière.

$$\begin{pmatrix} 1/4 & -\sqrt{15}/4 & 0 & 0 \\ \sqrt{15}/4 & 1/4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1/4 & -\sqrt{15}/4 \\ 0 & 0 & \sqrt{15}/4 & \cos 1/4 \end{pmatrix}^2 = \begin{pmatrix} -7/8 & -\sqrt{15}/8 & 0 & 0 \\ \sqrt{15}/8 & -7/8 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -7/8 & -\sqrt{15}/8 \\ 0 & 0 & \sqrt{15}/8 & \cos -7/8 \end{pmatrix}$$

$$\textbf{On d\'efinit}: \psi := (\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v}) \ \mapsto \ \sum_{g \in G} \phi(g(\overrightarrow{u}), g(\overrightarrow{v})). \ \textbf{Montrer}$$

que ψ est un produit scalaire sur E.

Déjà, il n'y a pas de problème d'existence. Pour chaque couple de vecteurs $(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v})$, chaque $q(\overrightarrow{u}), q(\overrightarrow{v})$ existe et est dans E; on peut calculer leur produit scalaire. Enfin, on peut sommer car il n'y a qu'un nombre fini de termes.

- Tous les termes de la somme sont des réels, on a donc bien une forme.
- Si on compare $\psi(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v})$, et $\psi(\overrightarrow{v}, \overrightarrow{u})$, on trouve la même chose par symétrie du produit scalaire ϕ .
- On prend à présent trois vecteurs \overrightarrow{u} , \overrightarrow{v} et \overrightarrow{w} , et un réel μ (j'en ai marre de λ , c'est plus long à

taper). On calcule
$$\psi(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v}) + \mu.\psi(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{w})$$
. C'est une somme de deux sigma :
$$\psi(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v}) + \mu.\psi(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{w}) = \sum_{g \in G} \phi(g(\overrightarrow{u}), g(\overrightarrow{v})) + \mu.\sum_{g \in G} \phi(g(\overrightarrow{u}), g(\overrightarrow{w}))$$
On fusionne en
$$\sum_{g \in G} \left(\phi(g(\overrightarrow{u}), g(\overrightarrow{v})) + \mu.\phi(g(\overrightarrow{u}), g(\overrightarrow{w}))\right).$$

On fusionne en
$$\sum_{g \in G} \left(\phi(g(\overline{u}), g(\overline{v})) + \mu.\phi(g(\overline{u}), g(\overline{w})) \right)$$

Par bilinéarité de
$$\phi$$
, on en fait $\sum_{z \in C} \phi(g(\overrightarrow{u}), g(\overrightarrow{v}) + \mu.g(\overrightarrow{w}))$

Par bilinéarité de
$$\phi$$
, on en fait $\sum_{g \in G} \phi(g(\overrightarrow{u}), g(\overrightarrow{v}) + \mu.g(\overrightarrow{w}))$.

Par linéarité de chaque g , on en fait $\sum_{g \in G} \phi(g(\overrightarrow{u}), g(\overrightarrow{v}) + \mu.\overrightarrow{w}))$ et on reconnaît $\psi(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v}) + \mu.\overrightarrow{w})$.

Par symétrie, on a la bilinéarité.

• On prend un seul vecteur \overrightarrow{u} , et on calcule $\psi(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{u})$. C'est une somme de termes en $\phi(q(\overrightarrow{u}), q(\overrightarrow{u}))$. Tous les termes de la somme sont positifs, la somme est positive.

CHARLEMAGNE M.P.S.I.2.

• On reprend un seul vecteur \overrightarrow{u} , et on suppose que $\psi(\overrightarrow{u}, \overrightarrow{u})$ est nul. L'objectif est de prouver que \overrightarrow{u} est nul.

Or, quand une somme de termes positifs est nulle, c'est que chaque terme est nul. Chaque $\phi(q(\overrightarrow{u}), q(\overrightarrow{u}))$ est donc nul. Par caractère défini positif du produit scalaire initial ϕ , c'est que chaque $q(\overrightarrow{u})$ est nul.

Mais dans le groupe G, il y a au moins le neutre Id_E . Pour lui, on a donc : $\overrightarrow{u} = \overrightarrow{0}$, et ce n'est pas la peine d'aller chercher plus loin.

En utilisant un seul élément de G on parvient déjà à la réponse. On n'est pas forcé de les utiliser tous, puisque le " $\forall g \in G$," est dans l'hypothèse et non dans la conclusion.

> On note K le supplémentaire orthogonal de F pour ce produit scalaire. Montrer que K est stable par tous les éléments h de G.

Comme on a un produit scalaire, on peut parler du supplémentaire d'un sous-espace. On sait que c'est un nouveau sous-espace vectoriel, et on connaît sa dimension.

Tout ce qu'on doit prouver, c'est que K est stable par chaque élément h de G.

On prend donc un élément \overrightarrow{u} dans K et un élément h dans G. On veut prouver que $h(\overrightarrow{u})$ est orthogonal à tous les éléments de F.

On prend donc un élément \overrightarrow{v} de F, sans le particulariser. On va calculer $\psi(h(\overrightarrow{u}), \overrightarrow{v})$ (obtiendrat-on 0? quel suspense...).

Cette quantité vaut $\sum_{g \in G} \phi(g(h(\overrightarrow{u})), g(\overrightarrow{v}))$, et on la note A.

On a alors : $A = \sum_{g \in G} \phi(g(h(\overrightarrow{u})), g(h(h^{\perp 1}(\overrightarrow{v})))$, car les éléments de G sont bijectifs.

On reformule : $A = \sum_{g \in G} \phi(f(\overrightarrow{u}), f(h^{\perp 1}(\overrightarrow{v})))$ en posant : $hfg \circ h$.

Quand g décrit tout G, la composée f reste dans G (groupe). Deux g différents ont des images différentes, on a une injection. Par finitude du cardinal de G, on a une bijection.

On reformule : quand q décrit G, f décrit aussi tout G une fois et une seule, dans un ordre différent, c'est tout.

On a donc : $B = \sum_{f \in G} \phi(f(\overrightarrow{u}), f(h^{\pm 1}(\overrightarrow{v})))$. On reconnaît : $B = \psi(\overrightarrow{u}, h^{\pm 1}(\overrightarrow{v}))$.

Or, pour h dans G et \overrightarrow{v} dans F, on sait que $h^{\perp 1}$ est encore dans le groupe G, et $h^{\perp 1}(\overrightarrow{v})$ est dans F, par stabilité de F par tous les éléments de G.

On a donc un produit scalaire entre un élément de K et d'un élément de H, c'est nul par définition de $\overrightarrow{v} \in K$.

On a donc notre sous-espace supplémentaire de F, stable par tous les éléments de G. C'est bien ce que l'on voulait.

Pour A et B dans \mathbb{E}_n , on définit : $\phi(A,B) = Tr({}^tA.B)$.

C'est un résultat vu en cours.

On a une **forme**, car les formats sont compatibles; la matrice ${}^tA.B$ existe, est carrée et a donc pour trace un réel.

Cette forme est **symétrique**. Pour tout couple de matrices, (A, B), les deux matrices ${}^tA.B$ et ${}^{t}B.A$ sont symétriques l'une de l'autre et ont donc la même trace.

Elle est linéaire par rapport au second vecteur, donc linéaire par rapport à tous par symétrie : $Tr({}^{t}A.(\lambda.B + \mu.C)) = \lambda.Tr({}^{t}A.B) + \mu.Tr({}^{t}A.C)$

Elle est **positive**. Pour toute matrice A donnée, de terme général a_i^j , on constate que les termes diagonaux de ${}^tA.A$ sont les $(a_i^1)^2 + \ldots + (a_i^n)^2$. La trace est une somme de carrés, elle est positive. Supposons pour A donnée que cette somme soit nulle. Chaque terme de la somme de carrés doit être nul, chaque a_i^j est donc nul. Et dans cette somme, tous les a_i^j de la matrice initiale A sont présents. La matrice A est nulle.

Remarque: $N(A)^2 = Tr(^t A.A)$ est la somme des carrés de tous les coefficients de la matrice A.

On se donne une matrice orthogonale Ω . On a alors ${}^t\Omega.\Omega = I_n$ par définition. On passe à la trace: $\Phi(\Omega,\Omega) = Tr(I_n)n$. On passe à la racine: $N(\Omega) = \sqrt{n}$

Montrez que $\mathbb{E}_n = \mathbb{S}_n \oplus \mathbb{A}_n$ (somme directe orthogonale).

Toute matrice réelle A se décompose sous la forme (A + tA)/2 + (A - tA)/2. La matrice (A + tA)est symétrique et $A - {}^{t}A$ est antisymétrique $({}^{t}(A - {}^{t}A) = {}^{t}A - {}^{t}({}^{t}A) = {}^{t}A - A)$.

La seule matrice à la fois symétrique et antisymétrique est nulle. La somme est directe.

Il reste à prouver l'orthogonalité : toute matrice symétrique est orthogonale à toutes les matrices antisymétriques.

On aura juste $\mathbb{A}_n \subset \mathbb{S}_n^-$, mais par un argument de dimension, on arrive à l'égalité.

On se donne S symétrique et A antisymétrique, et on arrive à $\Phi(A,S) = -\Phi(S,A)$, ce qui prouve que le produit scalaire est nécessairement nul :

$$\Phi(A, A) = Tr({}^{t}A.S) = Tr(-A, S) = -Tr(A.S) = Tr(S.A) = Tr({}^{t}S.A) = \Phi(S, A)$$

En milieu de ligne intervient la propriété célèbre Tr(U.V) = Tr(V.U).

La propriété $d(A,\mathbb{F}) = N(A - p_F(A))$ est aussi dans le cours, mais l'objectif ici est bien de la (re)démontrer.

Pour \mathbb{F} donné, on considère donc le projecteur orthogonal sur \mathbb{F} , parallèlement à \mathbb{F}^{\perp} .

On se donne ensuite A. On sait déjà que $\{N(A-M) \mid M \in \mathbb{F}\}$ est une partie de \mathbb{R} non vide, minorée par 0.

On calcule ensuite $N^2(A-M) = N^2(A-p(A)+p(A)-M)$. Or, A-P(A) est dans \mathbb{F}^\perp par définition de P(A). En revanche, p(A) - M est dans \mathbb{F} car \mathbb{F} est un espace vectoriel. Les deux termes A - p(A) et p(A) - M étant orthogonaux, on peut appliquer le théorème de Pythagore: $N^{2}(A - p(A) + p(A) - M) = N^{2}(A - p(A)) + N^{2}(p(A) - M)$. On passe à la racine :

$$\forall M \in \mathbb{F}, N(A-M) = \sqrt{N^2(A-p(A)) + N^2(p(A)-M)} \geqslant N(A-p(A))$$

On a un minorant de toutes les distances, et il est atteint pour M égal à p(A). C'est donc lui la borne inférieure.

On traite ensuite le cas particulier de \mathbb{S}_n .

On se donne donc A. On décompose en (A+tA)/2+(A-tA)/2. La première somme est dans \mathbb{S}_n et la seconde dans $(S_n)^{\perp}$. On en déduit que A se projette en (A+tA)/2. La différence $A-P_S(A)$ est donc ici (A - tA)/2. On en prend la norme, et on sort le 1/2 par homogénéité de la norme. De la même façon, on a $d(A, A_n) = N(A + t A)/2$

On pose : $M = \dots$ Calculez $d(M, \mathbb{A}_3)$.

On décompose cette matrice en partie paire et impaire :
$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ -2 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
.

On sait ensuite que $d(M, \mathbb{S}_3)$ est la norme de la partie impaire. Et cette norme est la racine carrée

De même,
$$d(M, \mathbb{A}_3) = N(M + {}^t M)/2 = \sqrt{1^2 + (-1)^2 + (-1)^2 + (-1)^2 + (-2)^2} = \sqrt{8}$$
.

de la somme des carrés des coefficients :
$$d(M, \mathbb{S}_3) = \sqrt{0^2 + 2^2 + 1^2 + (-2)^2 + (-1)^2} = \sqrt{10}$$
. De même, $d(M, \mathbb{A}_3) = N(M + t M)/2 = \sqrt{1^2 + (-1)^2 + (-1)^2 + (-1)^2 + (-2)^2} = \sqrt{8}$. On calcule ensuite : $\begin{pmatrix} 1 & -2 & -1 \\ 2 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -2 \end{pmatrix}$. $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -2 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 5 & 5 \\ 5 & 6 & 5 \\ 5 & 5 & 6 \end{pmatrix}$.

L'exemple semble crée exprès. On constate que $M-I_3$ est une matrice de rang 1, puisque toutes ses colonnes sont proportionnelles, pour ne pas oser avouer qu'elles sont égales.

Une base du noyau s'obtient en résolvant (M-I).X=0 (vecteur nul). On trouve l'équation x+y+z=0, et on peut prendre t(1,-1,0) et t(1,0,-1).

L'orthogonal de cet espace est $Vect(\begin{pmatrix} 1\\1\\1 \end{pmatrix})$. On en prend une base : t(1,1,1).

Mais ceci ne donne pas une base orthonormée.

On recommence avec $\begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} \\ \pm 1/\sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1/\sqrt{6} \\ \pm 1/\sqrt{6} \\ 0 \end{pmatrix}$, obtenue par orthonormalisation de

Schmidt (on a juste besoin de renormer le troisième, il est déjà orthogonal aux autres par construction).

Ces trois vecteurs sont des vecteurs propres de $S-I_3$. Les deux premiers avec valeur propre 0, et le dernier avec valeur propre 15.

et le dernier avec valeur propre 15. On peut le vérifier, en posant : $P = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ 0 & -2/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \end{pmatrix}$. On a alors $P.^tP = I_3$ et S.P = P.Diag(0,0,15), je vous laisse le soin de vérifier.

La matrice $S-I_3$ est diagonalisable. De toutes façons, toutes les matrices réelles symétriques le sont.

On pouvait aussi chercher son polynôme caractéristique et chercher ensuite des vecteurs propres en quantité suffisante.

On a donc une matrice P inversible et une matrice diagonale D vérifiant $(S - I_3).P = P.D$. On a alors immédiatement $S.P = P.D + P = P.(D + I_3)$.

La matrice S est aussi diagonalisable, en $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 16 \end{pmatrix}$, via la matrice trouvée tout à l'heure.

Montrez qu'il existe α strictement positif vérifiant :

 $\forall \lambda \in]0, \ \alpha[, \ \det(A - \lambda I_n) \neq 0.$

C'est du classique, qu'on réutilise en Spé.

La fonction $\lambda \mapsto \det(A - \lambda I_n)$ est un polynôme en λ , de degré n, appelé "polynôme caractéristique de A".

Il n'a qu'un nombre fini de racines, au maximum n. On peut donc chercher la racine non nulle qui a le plus petit module : r_1 . On sait alors que pour λ complexe vérifiant $0 < |\lambda| < |r_1|$, λ n'est pas racine du polynôme caractéristique. La quantité $\det(A - \lambda.I_n)$ est alors non nulle. Le résultat reste valable pour les réels strictement positifs qui sont donc des complexes comme les autres.

On a isolé en fait la plus petite racine positive si elle existe.

Les matrices en $A - \lambda . I_n$ tendent vers A quand λ tend vers 0. Par exemple la suite $\left(A - \frac{\alpha}{p+1} . I_n\right)_p$ est une suite d'éléments de \mathbb{GL}_n , qui "tend vers A quand p tend vers l'infini".

La suite $N\left(A-\left(A-\frac{\alpha}{n+1}.I_n\right)\right)$, indexée par p tend vers 0 quand p tend vers l'infini. Ceci force la borne inférieure des N(A-V) avec V inversible à valoir 0.

On appelle cela un théorème de densité. Les matrices inversibles sont "majoritaires". Autour de chaque matrice, même non inversible, il y a des matrices inversibles.

Montrez pour tout A de \mathbb{E}_n que ${}^tA.A$ est dans \mathbb{S}_n^+ .

Il faut prouver que cette matrice est symétrique. On vérifie : ${}^{t}({}^{t}A.A)) = {}^{t}A.{}^{t}({}^{t}A) = {}^{t}A.A$. On doit ensuite prouver que pour tout X, le réel ${}^{t}X.({}^{t}A.A).X$ est positif.

____D.S.13._____ 2004 CHARLEMAGNE M.P.S.I.2. 2003

C'est bien un réel, par compatibilité des formats.

Or, ce réel vaut $^t(A.X).(A.X)$. C'est le carré de la norme du vecteur A.X (somme des carrés des coefficients). C'est bien un réel positif ou nul.

On prend ensuite une valeur propre λ de ${}^tA.A$ si elle en a. On lui associe un vecteur propre X. On a alors ${}^tA.A.X = \lambda.X$.

On remultiplie par ${}^{t}X$ à gauche (formats compatibles).

On a alors : ${}^t(A.X).(A.X) = \lambda.{}^tX.X$. Le réel ${}^tX.X$ est strictement positif (carré de norme), de même que ${}^t(A.X).(A.X)$. Le quotient reste positif. Les valeurs propres d'une matrice de Gram sont positives.

Soit A dans \mathbb{E}_n . On suppose ${}^tA.A \in \mathbb{D}$. Déterminez le signe de ses termes diagonaux.

La matrice ^t A.A est en fait une matrice de Gram.

On constate que son terme de position (i,j) est obtenu en faisant tomber la $i^{\grave{e}em}$ colonne de A sur la $i^{\grave{e}me}$ colonne, transformée en ligne.

Bref, en position (i,j), on a $C_i.C_j$.

Les termes diagonaux sont des carrés de norme. Ils sont positifs.

Si on écrit alors ${}^tA.A = Diag(\lambda_1, \ldots, \lambda_n)$, on a même ${}^tA.A = Diag(\sqrt{\lambda_1}, \ldots, \sqrt{\lambda_n})^2$.

Ici, l'hypothèse "matrice diagonale" permet de dire que les vecteurs colonne de A sont deux à deux orthogonaux. Il suffirait de presque rien pour les normer.

Et justement, les carrés de normes sont les termes diagonaux de ${}^{t}A.A.$

En notant donc C_1 à C_n ces colonnes et λ_1 à λ_n les termes diagonaux de ${}^tA.A$ positifs, la famille de $C_1/\sqrt{\lambda_1}$ à $C_1/\sqrt{\lambda_1}$, on a une famille orthonormée de \mathbb{R}^n .

Pour diviser les colonnes, il suffit de multiplier à droite par une matrice diagonale.

On pose donc Δ la matrice diagonale formée des inverses des racines carrées des coefficients diagonaux de ${}^tA.A$. La matrice $A.\Delta$ est alors une matrice de vecteurs colonne deux à deux orthogonaux et normés. On a une base orthonormée, et la matrice $A.\Delta$ est dans \mathbb{O}_n . On la note Ω .

On repart de $A.\Delta = \Omega$, et on trouve $A = \Omega.\Delta^{\pm 1}$. Il ne reste plus qu'à préciser que $\Omega^{\pm 1}$ est la matrice diagonale, de coefficients diagonaux $\sqrt{\lambda_1}$ à $\sqrt{\lambda_n}$.

Il reste un problème quand même.

Si l'un des λ_k (termes diagonaux de $^tA.A$) est nul. Le vecteur colonne C_k en question est alors nul. On peut alors dans la matrice P prendre n'importe quel $k^{i\acute{e}me}$ vecteur colonne.

Il en existe au moins un par théorème de la base orthonormée incomplète si on n'a effectivement pas encore assez de vecteurs pour faire une base.

La matrice P reste orthogonale, et le produit $\Omega.D$ est encore égale à A.

On suppose ${}^tA.A = {}^tB.B$. Montrez qu'il existe P dans \mathbb{O}_n et D dans \mathbb{D} vérifiant ${}^tP.{}^tA.A.P = {}^tP.{}^tB.B.P = D^2$.

La matrice ${}^{t}A.A$ est réelle symétrique.

Elle se diagonalise donc, avec matrice de passage Q orthonormée si on le souhaite, et on le souhaite.

La matrice diagonale est formée des valeurs propres de ${}^tA.A.$ Mais on sait déjà que ces valeurs propres sont positives. On en prend les racines carrées, et on les met dans une nouvelle matrice diagonale, que l'on note D. La matrice D^2 est encore diagonale, mais a pour coefficients les carrés des racines carrées des valeurs propres de ${}^tA.A.$

On peut donc bien écrire $Q.(^tA.A).Q^{\perp 1} = D^2$.

On décide que P sera égale à tQ , c'est à dire à $Q^{\perp 1}$, et la formule suit.

D.S.13. 2004 CHARLEMAGNE M.P.S.I.2. 2005 1

On repart de ${}^tP.{}^tA.A.P = D^2$, et on l'écrit ${}^t(A.P).(A.P) = D^2$, matrice diagonale positive.

On applique alors le résultat du lot de questions précédents à A.P:A.P peut s'écrire $\Omega_1.D$ avec Ω_1 orthogonale et D définie plus haut.

On refait le même raisonnement avec ${}^tP.{}^tB.B.P = D^2$. Cette fois, c'est B.P qui peut s'écrire $\Omega_2.D$ avec Ω_2 orthogonale et le même D.

On a donc : ${}^t\Omega_1.A = D = {}^t\Omega_2.B$.

On oublie D et on remultiplie par $\Omega_1: A = \Omega_1.^t\Omega_2.B$.

On regroupe par associativité, et on rappelle que Ω_1 . Ω_2 est encore une matrice orthogonale par stabilité du groupe \mathbb{O}_n .

Déduisez de ce qui précède:
$$\forall A \in \mathbb{E}_n, \exists \Omega \in \mathbb{O}_n, \exists S \in \mathbb{S}_n^+, A = \Omega.S.$$

On part de ${}^tA.A.$ C'est une matrice de \mathbb{S}_n^+ . On la diagonalise en $Q.\Delta.Q^{\pm 1}$. On sait que les valeurs propres de A sont positives. Les termes diagonaux de Δ sont donc positifs. On peut prendre la racine carrée de chacun et écrire ${}^tA.A = Q.D^2.Q^{\pm 1}$ ou ${}^tA.A = Q.D^2.{}^tQ$ avec Q orthogonale et D diagonale.

On pose alors $B = Q.D.^tQ$. On constate alors : ${}^tB.B = Q.^tD.^tQ.Q.D.^tQ = {}^tQ.D^2.Q = {}^tA.A$.

On sait alors qu'il existe Ω dans \mathbb{O}_n vérifiant $A = \Omega.B$.

On a donc : $A = \Omega.Q.D.^tQ$.

On constate que B est ici symétrique. On vérifie que $Q.D.^tQ$ est dans \mathbb{S}_n^+ . En effet, pour tout vecteur X, on a

$${}^tX.B.X = {}^tX.Q.D.{}^tQ.X = {}^tY.D.Y$$
 en notant Y le vecteur ${}^tQ.X$

En notant y_1 à y_n les composantes de Y, on a presque la somme $(y_1)^2 + \ldots + (y_n)^2$. En fait,

on a $(y_1 \dots y_n)$. $\begin{pmatrix} \mu_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \mu_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \mu_n \end{pmatrix}$. $\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$. Et cette somme est quand même positive. C'est

 $\mu_1.(y_1)^2 + \ldots + \mu_n.(y_n)^2$ avec les μ_i positifs (racines carrés de réels positifs).

Finalement, on a une matrice orthogonale et une matrice de \mathbb{S}_n^+ .

Donnez la décomposition polaire de la matrice ${\cal M}$ définie plus haut.

On a diagonalisé ${}^tM.M$ en Diag(1,1,16), avec matrice de passage connue.

On passe à la racine : Diag(1,1,4) est celle qu'on appellera D.

On pose alors $B = P.Diag(1, 1, 4).^{t}P$.

On trouve, tous calculs faits : $S = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$.

Pour récupérer Ω vérifiant $M = \Omega.S$, il suffit de poser : $\Omega = M.S^{\pm 1}$, et on trouve $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$.

On vérifie :
$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$
 . $\begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -2 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & -2 \end{pmatrix}$.

Montrez:
$$\forall A \in \mathbb{E}_n, \forall P \in \mathbb{O}_n, N(P.A) = N(A.P) = N(A).$$

Une question pour récupérer des points si on lit les énoncés.

On se donne donc une matrice quelconque et une matrice orthogonale. On rappelle la propriété de la trace : Tr(M.N) = Tr(N.M), et on calcule :

$$N^{2}(P.A) = \Phi(P.A, P.A) = Tr(^{t}(P.A).(P.A)) = Tr(^{t}A.^{t}P.P.A) = Tr(^{t}A.^{t}P.P.A) = Tr(^{t}A.^{t}$$

On a aussi $N^2(A.P) = \Phi(A.P, A.P) = Tr({}^t(A.P).(A.P)) = Tr({}^tP.{}^tA.A.P) =$

 $Tr(\dot{t}A.A.P.\dot{t}P) = Tr(\dot{t}A.A.I_n) = \Phi(A,A) = N^2(A)$

On n'a plus qu'à passer aux racines, entre ces quantités positives.

 $\overline{\text{On a}: A - Q = \Omega.S - Q = \Omega.(S - t \Omega.Q)}.$

On applique le résultat précédent car Ω est orthogonale : $N(A-Q)=N(\Omega.(S-^t\Omega.Q))=N(S-^t\Omega.Q)$.

Quand Q décrit tout \mathbb{O}_n , la matrice ${}^t\Omega.Q$ décrit toujours aussi \mathbb{O}_n .

Il reste dans \mathbb{O}_n par stabilités, et on construit la bijection réciproque sur le même modèle.

Le minimum des N(A-Q) quand Q décrit \mathbb{O}_n est donc le même que le minimum des S-R quand R décrit aussi \mathbb{O}_n .

On poursuit avec $N(P.D.^tP-R)$ qui est égale à $N(D.^tP-^tP.R)$ puis à $N(D-^tP.R.P)$. Quand R décrit \mathbb{O}_n , $^tP.R.P$ en fait autant. On retrouve donc le même minimum.

$$\forall Q \in \mathbb{O}_n, \ N^2(D-Q) = \sum_{k=1}^n (\lambda_k)^2 - 2.Tr(D.Q) + n.$$

On applique la formule d'Al-Kashi pour ce produit scalaire ϕ :

$$N^{2}(D-Q) = N^{2}(D) - 2.\Phi(D,Q) + N^{2}(Q)$$

On calcule : $N^2(D) = Tr({}^tD.D) = Tr(D^2)$. Cette matrice diagonale a pour coefficients les carrés des termes de D. En prendre la trace permet de les récupérer tous. On a donc $\sum_{k \le n} (\lambda_k)^2$.

Le terme $\phi(D,Q)$ devient Tr(D.Q), car D est symétrique.

Enfin, $N^2(Q)$ vaut n comme on l'a dit dès le début.

Montrez: $\forall Q \in \mathbb{O}_n, Tr(D.Q) \leqslant Tr(D)$.

Dans la matrice D.Q, chaque ligne de Q est multipliée par un coefficient de D.

On récupère la trace. En notant q_i^j les coefficients de Q et λ_i les termes diagonaux de D, on a $Tr(Q.D) = \sum_{i \le n} q_i^i . \lambda_i$.

Or, les λ_i sont positifs (matrice à valeurs propres positives), et les q_i^j sont tous plus petits que 1, pour que la somme des carrés soit égale à 1.

On a la majoration demandée.

On revient à la majoration :

$$N^{2}(D-Q) \geqslant \sum_{k=1}^{n} (\lambda_{k})^{2} - 2.Tr(D) + n = \sum_{k=1}^{n} (\lambda_{k})^{2} - 2.\sum_{k=1}^{n} (\lambda_{k})^{2} + n = \sum_{k=1}^{n} ((\lambda_{k})^{2} - 2.\lambda_{k} + 1)$$

On minore donc à coup sûr par $\sum_{k=1}^{n} (\lambda_k - 1)^2$.

Or, ce minorant est atteint, avec la norme $N(D-I_n)$.

Si l'on ajoute que I_n est dans \mathbb{O}_n , on est en présence d'un minorant qui est dans l'ensemble ; c'est la borne inférieure cherchée (borne atteinte).

On a donc : $d(A, \mathbb{O}_n) = d(D, \mathbb{O}_n) = N(D-I)$.

On multiplie par P et tP , ce qui ne change pas la norme, d'après la première question de cette partie : $d(A, \mathbb{O}_n) = N(D-I) = N(P.D-P.I) = N(P.D.{}^tP - P.I.{}^tP) = N(S-I)$.

On multiplie enfin par Ω , ce qui ne change toujours pas la norme :

$$d(A, \mathbb{O}_n) = N(S - I) = N(\Omega \cdot S - \Omega) = N(A - \Omega)$$

On interprète : la matrice de \mathbb{O}_n la plus proche de A est justement Ω de la décomposition polaire.

Calculez la distance de M à \mathbb{O}_3 .

On a trouvé Ω , on soustrait :