

LES POLYNÔMES

- 1 - Construction de l'algèbre des polynômes par les suites à support fini :
 - l'espace vectoriel $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$, le sous-espace des suites à support fini,
 - la multiplication sur ces suites à support fini, la structure d'algèbre commutative,
 - la notation $X = (0, 1, 0, \dots)$ et $\mathbb{K}[X]$, les définitions du degré et de la valuation.
- 2 - Comparaison des structures d'algèbre $\mathbb{K}[X]$ et $\mathcal{L}(E)$:
 - l'anneau $\mathbb{K}[X]$ est commutatif, l'anneau $\mathcal{L}(E)$ n'est pas commutatif, par exemple pour $E = \mathbb{R}^2$,
 - l'anneau $\mathbb{K}[X]$ est intègre, par un argument de degré, l'anneau $\mathcal{L}(E)$ n'est pas intègre, par exemple pour $E = \mathbb{R}^2$,
 - les éléments inversibles sont $\mathcal{U}(\mathbb{K}[X]) = \mathbb{K}^* X^0$ et $\mathcal{U}(\mathcal{L}(E)) = \mathcal{GL}(E)$.
- 3 - Construction de l'arithmétique des polynômes :
 - de façon analogue avec l'arithmétique des entiers,
 - division euclidienne, divisibilité,
 - lemme d'Euclide, algorithme d'Euclide, définition du pgcd à une constante multiplicative près,
 - propriété fondamentale du pgcd, conséquences,
 - équation de Bezout, théorèmes de Bezout et de Gauss,
 - ppcm : définition et propriété fondamentale.
- 4 - Généralisation des familles finies aux familles quelconques :
 - une combinaison linéaire d'une famille quelconque X est Vect X , toute combinaison linéaire comporte un nombre fini de termes,
 - X est génératrice de E si et seulement si Vect $X = E$,
 - X est libre si et seulement si toute sous-famille finie de X est libre,
 - X est liée si et seulement si il existe une sous-famille finie liée,
 - une base de E reste une famille libre et génératrice de E .
 - par exemple l'espace vectoriel $\mathbb{K}[X] = \text{Vect} (X^k)_{k \in \mathbb{N}}$, Vect $(X^k)_{k \in \mathbb{N}}$ est une base de $\mathbb{K}[X]$, l'espace vectoriel $\mathbb{K}[X]$ n'est pas de dimension finie.

5 - Propriétés usuelles de l'espace vectoriel des polynômes :

- les sous-espaces $\mathbb{K}_n[X]$ sont de dimension finie, de base $(1, X, \dots, X^n)$ et de dimension $\dim \mathbb{K}_n[X] = n + 1$.
- la dérivation est une application linéaire sur $\mathbb{K}[X]$, non injective et surjective, l'espace vectoriel $\mathbb{K}[X]$ n'est pas de dimension finie :

$$\begin{array}{lcl} \delta : \mathbb{K}[X] \longrightarrow \mathbb{K}[X] & \ker \delta = \mathbb{K}X^0 & \text{Im}(\delta /_{\mathbb{K}_n[X]}) = \mathbb{K}_{n-1}(X) \\ P \longmapsto P' & \text{Im} \delta = \mathbb{K}[X] & \end{array}$$

6 - Exemples de bases de $\mathbb{K}_n[X]$:

- $(1, X, X^2, \dots, X^n)$ est la base canonique,
- $(1, X - a, (X - a)^2, \dots, (X - a)^n)$, base de la formule de Taylor,
- $((X - a)^k (X - b)^{n-k})$ est une base de degré n ,
- une famille $(P_k)_{k=0}^n$ de polynômes de degré échelonnés, $\deg P_k = k$, est libre, puis par un argument de dimension une base de $\mathbb{K}_n[X]$.

7 - Polynômes d'interpolation de Lagrange :

- les polynômes d'interpolation de la famille $(a_i)_{i=0}^n$ différents sont :

$$P_k = \frac{\prod_{\substack{0 \leq i \leq n \\ i \neq k}} (X - a_i)}{\prod_{\substack{0 \leq i \leq n \\ i \neq k}} (a_k - a_i)} \in \mathbb{R}_n[X] \quad a_i \neq a_j \quad P_i(a_j) = \delta_{i,j}$$

- la famille $(P_k)_{k=0}^n$ de $n+1$ polynômes est libre et une base de $\mathbb{K}_n[X]$,
- l'application $\mathcal{L} : \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}_n[X]$ est un isomorphisme :

$$\mathcal{L}(b_k)_{k=0}^n = \sum_{k=0}^n b_k P_k$$

- il existe un unique $Q = \mathcal{L}(b_k)_{k=0}^n \in \mathbb{R}_n[X]$ vérifiant $Q(a_k) = b_k$.

8 - La dérivation discrète : $P_k = \prod_{i=0}^{k-1} (X - i) \in \mathbb{R}_k[X] \subset \mathbb{R}_n[X]$

- $(1, X, X(X-1), \dots, X(X-1)(X-n+1))$ est une base de $\mathbb{R}_n[X]$,

$$\begin{array}{lcl} \Delta : \mathbb{R}_n[X] \longrightarrow \mathbb{R}_n[X] & & \Delta \in \mathcal{L}(\mathbb{R}_n[X]) \\ P \longmapsto P(X+1) - P(X) & & \end{array}$$

- $\Delta(P_k) = k P_{k-1}$ par factorisation partielle,
- $\Delta(\mathbb{R}_n[X]) = \Delta \text{Vect}(P_k)_{k=0}^n = \text{Vect}(\Delta(P_k))_{k=0}^n = \text{Vect}(k P_k)_{k=0}^n = \text{Vect}(k P_k)_{k=1}^n = \text{Vect}(P_k)_{k=1}^n$