

Feuille d'exercices 23.

Corrigé de quelques exercices.

Exercice 23.13 :

$$\begin{aligned}
 1^\circ) \text{ Soit } g \in L(F, E). \\
 g \in V &\iff [\forall x \in E \ f \circ g[f(x)] = 0] \\
 &\iff [\forall y \in \text{Im}(f) \ f \circ g(y) = 0] \\
 &\iff [\forall y \in \text{Im}(f) \ g(y) \in \text{Ker}(f)] \\
 &\iff g(\text{Im}(f)) \subset \text{Ker}(f).
 \end{aligned}$$

2°) Soient (b_1, \dots, b_r) une base de $\text{Im}(f)$ que l'on complète en une base $b = (b_1, \dots, b_p)$ de F et $a = (a_1, \dots, a_{n-r})$ une base de $\text{Ker}(f)$, que l'on complète en une base $a = (a_1, \dots, a_n)$ de E .

D'après la première question, $g \in V$ si et seulement s'il existe $A \in \mathcal{M}_{n-r,r}$, $B \in \mathcal{M}_{n-r,p-r}$ et $C \in \mathcal{M}_{r,p-r}$ telles que la matrice de g dans les bases b et a se décompose en blocs sous la forme suivante : $\text{Mat}(g, b, a) = \begin{pmatrix} A & B \\ 0_{r,r} & C \end{pmatrix}$.

On notera W l'ensemble de ces matrices.

Notons $\varphi : L(F, E) \rightarrow \mathcal{M}_{n,p}$. D'après le cours, φ est un isomorphisme, donc $\dim(V) = \dim(\varphi(V)) = \dim(W)$, or

$$\begin{aligned}
 \mathcal{M}_{n-r,r} \times \mathcal{M}_{n-r,p-r} \times \mathcal{M}_{r,p-r} &\longrightarrow W \\
 (A, B, C) &\longmapsto \begin{pmatrix} A & B \\ 0_{r,r} & C \end{pmatrix} \text{ est un isomorphisme, donc}
 \end{aligned}$$

$$\dim(V) = \dim(\mathcal{M}_{n-r,r} \times \mathcal{M}_{n-r,p-r} \times \mathcal{M}_{r,p-r}) = r(n-r) + (n-r)(p-r) + r(p-r).$$

On en déduit que $\dim(V) = np - r^2$.

Exercice 23.18 :

◇ $A^2 = 0$, donc $\text{Im}(A) \subset \text{Ker}(A)$. On en déduit que $\text{rg}(A) \leq \dim(\text{Ker}(A))$, or, d'après la formule du rang, $\dim(\text{Ker}(A)) = 3 - \text{rg}(A)$, donc $2\text{rg}(A) \leq 3$. Mais $\text{rg}(A) \in \mathbb{N}$, donc $\text{rg}(A) \in \{0, 1\}$. De plus, $\text{rg}(A) \neq 0$ car $A \neq 0$. Ainsi, $\text{rg}(A) = 1$ et $\dim(\text{Ker}(A)) = 2$.

◇ Notons u l'endomorphisme canoniquement associé à A .

[Pour obtenir la première colonne de J , il faut choisir $e_1 \in \mathbb{R}^3$ tel que $u(e_1) = e_2$. Il suffit pour cela de prendre e_2 dans $\text{Im}(u)$, ce qui est possible car $\text{Im}(u) \subset \text{Ker}(u)$.]

Notons e_2 un vecteur directeur de la droite vectorielle $\text{Im}(u)$ et complétons (e_2) en une base (e_2, e_3) de $\text{Ker}(u)$.

$e_2 \in \text{Im}(u)$, donc il existe $e_1 \in \mathbb{R}^3$ tel que $u(e_1) = e_2$.

$e_1 \notin \text{Ker}(u)$ car $u(e_1) = e_2 \neq 0$, donc $e = (e_1, e_2, e_3)$ est une base de \mathbb{R}^3 .

Ainsi $\text{mat}(u, e) = J$, ce qui prouve que A et J sont semblables.

• Il existe $P \in GL_3(\mathbb{R})$ telle que $A = PJP^{-1}$.

Notons $E^A = \{X \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) / AX + XA = 0\}$ et $E^J = \{X \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) / JX + XJ = 0\}$.

◇ E^A est le noyau de l'application linéaire $\begin{matrix} \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) & \longrightarrow & \mathcal{M}_3(\mathbb{R}) \\ X & \longmapsto & AX + XA \end{matrix}$, donc c'est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$. Ainsi, on peut s'intéresser à sa dimension. Il en est de même pour E^J .

◇ Soit $X \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$.

$$X \in E^A \iff PJP^{-1}X + XPJP^{-1} = 0 \iff JP^{-1}XP + P^{-1}XPJ = 0,$$

donc (1) : $X \in E^A \iff P^{-1}XP \in E^J$.

Notons $\begin{matrix} \varphi : E^A & \longrightarrow & E^J \\ X & \longmapsto & P^{-1}XP \end{matrix}$ et $\begin{matrix} \psi : E^J & \longrightarrow & E^A \\ Y & \longmapsto & PYP^{-1} \end{matrix}$.

φ est correctement définie car, d'après (1), $X \in E^A \implies P^{-1}XP \in E^J$, et ψ est définie, car, toujours d'après (1), $PYP^{-1} \in E^A \iff Y \in E^J$.

De plus, on vérifie que φ et ψ sont linéaires, que $\varphi \circ \psi = Id_{E^J}$ et que $\psi \circ \varphi = Id_{E^A}$. On en déduit que E^A et E^J sont isomorphes, donc que $\dim(E^A) = \dim(E^J)$.

[On a bien ainsi ramené le problème portant initialement sur la matrice A en le même problème, mais portant maintenant sur la matrice réduite J .]

◇ Soit $X = (x_{i,j}) \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$. En interprétant le produit XJ comme une matrice dont les colonnes sont des combinaisons linéaires des colonnes de X , on obtient que

$$XJ = \begin{pmatrix} x_{1,2} & 0 & 0 \\ x_{2,2} & 0 & 0 \\ x_{3,2} & 0 & 0 \end{pmatrix}, \text{ et en interprétant le produit } JX \text{ comme une matrice dont les}$$

lignes sont des combinaisons linéaires des lignes de X , on obtient que

$$JX = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ x_{1,1} & x_{1,2} & x_{1,3} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Ainsi, $X \in E^J \iff x_{1,2} = x_{3,2} = x_{1,3} = x_{2,2} + x_{1,1} = 0$.

On en déduit que $E^J = \left\{ \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ b & -a & c \\ d & 0 & e \end{pmatrix} / (a, b, c, d, e) \in \mathbb{R}^5 \right\}$.

$\begin{matrix} \mathbb{R}^5 & \longrightarrow & E^J \\ (a, b, c, d, e) & \longmapsto & \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ b & -a & c \\ d & 0 & e \end{pmatrix} \end{matrix}$ est un isomorphisme, donc $\dim(E^J) = 5$.

En conclusion, on a montré que $\boxed{\dim(E^A) = 5}$.

Exercice 23.19 :

1°) Lorsque $B \in G$, l'application $\begin{matrix} G & \longrightarrow & G \\ A & \longmapsto & BA \end{matrix}$ est une bijection, de bijection réciproque

$$\begin{matrix} G & \longrightarrow & G \\ A & \longmapsto & B^{-1}A \end{matrix}, \text{ donc par changement de variable, } Bp = \frac{1}{m} \sum_{A \in G} BA = \frac{1}{m} \sum_{A \in G} A = p.$$

On en déduit que $p^2 = \left[\frac{1}{m} \sum_{B \in G} B \right] p = \frac{1}{m} \sum_{B \in G} p = p$, donc p est bien un projecteur.

2°) D'après le cours, $\text{rg}(p) = \text{Tr}(p)$, or l'opérateur Tr est linéaire, donc $\text{rg}(p) = \frac{1}{m} \sum_{A \in G} \text{Tr}(A)$.

Pour conclure, il suffit donc de montrer que $\text{Im}(p) = \bigcap_{A \in G} \text{Ker}(A - I_n)$:

Si $X \in \bigcap_{A \in G} \text{Ker}(A - I_n)$, pour tout $A \in G$, $AX = X$,

donc $pX = \frac{1}{m} \sum_{A \in G} AX = X$ et $X \in \text{Im}(p)$.

Réciproquement, supposons que $X \in \text{Im}(p)$ et soit $A \in G$.

Alors $p(X) = X$ (car p est un projecteur), donc $AX = ApX = pX = X$ car on vu en première question que $Bp = p$ pour tout $B \in G$. Ainsi, $X \in \bigcap_{A \in G} \text{Ker}(A - I_n)$.

Exercice 23.20 :

1°) L'énoncé suppose qu'il existe $M \in \mathbb{R}_+$ tel que, pour tout $p \in \mathbb{N}$, $\|A^p\| \leq M$.

Soit $p \in \mathbb{N}^*$. $\|B_p\| = \frac{1}{p} \left\| \sum_{k=0}^{p-1} A^k \right\| \leq \frac{1}{p} \sum_{k=0}^{p-1} \|A^k\| \leq \frac{1}{p} \sum_{k=0}^{p-1} M = M$. Ainsi, la suite

$(B_p)_{p \in \mathbb{N}^*}$ est bornée, or $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est de dimension finie, donc d'après le théorème de Bolzano-Weierstrass, il existe une application $\varphi : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ strictement croissante et $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ telles que $B_{\varphi(p)} \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} B$.

2°) $B_{\varphi(p)}(I - A) = \frac{1}{\varphi(p)} \left(\sum_{k=0}^{\varphi(p)-1} A^k \right) (I - A) = \frac{1}{\varphi(p)} (I - A^{\varphi(p)})$,

donc $\|B_{\varphi(p)}(I - A)\| \leq \frac{1}{\varphi(p)} (\|I\| + \|A^{\varphi(p)}\|) \leq \frac{1}{\varphi(p)} (\|I\| + M) \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} 0$.

Ainsi, $B_{\varphi(p)}(I - A) \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} 0$.

D'autre part, $B_{\varphi(p)} \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} B$ et l'application $M \mapsto M(I - A)$ est continue (par exemple parce qu'elle est linéaire en dimension finie), donc $B_{\varphi(p)}(I - A) \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} B(I - A)$. D'après l'unicité de la limite, $B(I - A) = 0$.

3°) On en déduit que $B = BA$, puis par récurrence sur k , on montre que, pour tout $k \in \mathbb{N}$, $B = BA^k$.

Ainsi, pour tout $p \in \mathbb{N}^*$, $BB_{\varphi(p)} = \frac{1}{\varphi(p)} B \sum_{k=0}^{\varphi(p)-1} A^k = \frac{1}{\varphi(p)} \sum_{k=0}^{\varphi(p)-1} BA^k = B$. Mais

$BB_{\varphi(p)} \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} BB$, donc $B^2 = B$, ce qui montre que B est un projecteur.

4°)

◇ $B(I - A) = 0$ donc $\text{Im}(I - A) \subset \text{Ker}(B)$.

En adaptant la question 2, on montre également que $(I - A)B = 0$, donc $\text{Im}(B) \subset \text{Ker}(I - A)$.

◇ Soit $X \in \text{Ker}(I - A)$. Ainsi $AX = X$, donc pour tout $k \in \mathbb{N}$, $A^k X = X$, puis, pour

tout $p \in \mathbb{N}^*$, $B_{\varphi(p)} X = \frac{1}{\varphi(p)} \sum_{k=0}^{\varphi(p)-1} A^k X = X$, or l'application $\begin{array}{ccc} \mathcal{M}_n(\mathbb{C}) & \longrightarrow & \mathbb{C}^n \\ M & \longmapsto & MX \end{array}$ est continue car linéaire, donc $B_{\varphi(p)} X \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} BX$. Ceci prouve que $BX = X$, donc que

$X \in \text{Im}(B)$. Ainsi, $\text{Ker}(I - A) \subset \text{Im}(B)$.

◇ Ainsi, $\text{Ker}(I - A) = \text{Im}(B)$. Alors d'après la formule du rang,

$\dim(\text{Ker}(B)) = n - \text{rg}(B) = n - \dim(\text{Ker}(I - A)) = \text{rg}(I - A)$, or $\text{Im}(I - A) \subset \text{Ker}(B)$, donc $\text{Im}(I - A) = \text{Ker}(B)$.

5°) On a montré que la suite $(B_p)_{p \in \mathbb{N}^*}$ est une suite bornée qui possède une unique valeur d'adhérence, notée B . D'après le cours, on en déduit que $(B_p)_{p \in \mathbb{N}^*}$ converge vers B : démontrons tout de même ce dernier point :

Supposons que la suite $(B_p)_{p \in \mathbb{N}^*}$ ne converge pas vers B . Ainsi, il existe $\varepsilon > 0$ tel que, pour tout $P \in \mathbb{N}^*$, il existe $p \geq P$ tel que $\|B_p - B\| \geq \varepsilon$.

$\{p \in \mathbb{N}^* / \|B_p - B\| \geq \varepsilon\}$ n'est donc pas majoré. C'est une partie infinie de \mathbb{N} . On sait alors qu'il existe une unique bijection ψ strictement croissante de \mathbb{N} dans cet ensemble.

En particulier, pour tout $p \in \mathbb{N}$, $\|B_{\psi(p)} - B\| \geq \varepsilon$.

Cependant la suite $(B_{\psi(p)})_{p \in \mathbb{N}}$ est bornée, donc elle admet une valeur d'adhérence notée C . Il existe $\psi' : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ strictement croissante telle que $B_{\psi(\psi'(p))} \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} C$.

Pour tout $p \in \mathbb{N}$, $\|B_{\psi(\psi'(p))} - B\| \geq \varepsilon$, donc $\|C - B\| \geq \varepsilon$, mais $(B_{\psi(\psi'(p))})$ est aussi une suite extraite de la suite (B_p) , donc C est aussi une valeur d'adhérence de la suite (B_p) , donc elle est égale à B . C'est impossible, ce qui prouve que $B_p \xrightarrow{p \rightarrow +\infty} B$.

Exercice 23.21 :

1°) D'après le cours, pour un corps de caractéristique nulle, lorsque $\deg(P) \geq 1$, $\deg(D(P)) = \deg(P) - 1$ et lorsque $\deg(P) \leq 0$, $\deg(D(P)) = -\infty$.

2°) D'après la question précédente, les $\mathbb{K}_n[X]$ sont stables par D . De plus ils sont non nuls et de dimensions finies. Réciproquement, soit F un sous-espace vectoriel de $\mathbb{K}[X]$, non nul et de dimension finie.

F admet au moins une base, notée $(P_i)_{0 \leq i \leq k}$. Posons $n = \max_{0 \leq i \leq k} \deg(P_i)$.

Alors $F \subset \mathbb{K}_n[X]$.

Notons P l'un des polynômes de la famille $(P_i)_{0 \leq i \leq k}$ qui est de degré n .

F étant stable par D , F contient la famille $b = (D^i(P))_{0 \leq i \leq n}$, donc $\text{Vect}(b) \subset F$, or b est une famille de polynômes de degrés étagés, donc on sait qu'elle constitue une base de $\mathbb{K}_n[X]$. Ainsi, $\mathbb{K}_n[X] \subset F$.

On a donc montré que $F = \mathbb{K}_n[X]$.

3°) Soit F un sous-espace vectoriel de $\mathbb{K}[X]$ stable par D et de dimension infinie. Soit $n \in \mathbb{N}^*$. F n'est pas inclus dans $\mathbb{K}_{n-1}[X]$, donc il existe $P \in F$ tel que $\deg(P) \geq n$.

Posons $k = \deg(P)$. Alors la famille $b = (D^i(P))_{0 \leq i \leq k}$ est une base de $\mathbb{K}_k[X]$, donc pour les mêmes raisons qu'en question 2, $\mathbb{K}_k[X] = \text{Vect}(b) \subset F$. En particulier, $\mathbb{K}_n[X] \subset F$, pour tout $n \in \mathbb{N}^*$. Ainsi, $F = \mathbb{K}[X]$. La réciproque étant claire, $\mathbb{K}[X]$ est le seul sous-espace vectoriel de $\mathbb{K}[X]$ stable par D et de dimension infinie.

4°)

◇ On fixe $n \in \mathbb{N}^*$. Notons $b = \left(\frac{X^i}{i!}\right)_{0 \leq i \leq n-1}$.

b est une base de $\mathbb{K}_{n-1}[X]$. Pour la suite, on pose $E = \mathbb{K}_{n-1}[X]$.

Pour tout $i \in \{1, \dots, n-1\}$, $D\left(\frac{X^i}{i!}\right) = \frac{X^{i-1}}{(i-1)!}$, donc $\text{mat}(D, b) = J$.

Notons u l'unique application linéaire de E dans \mathbb{K}^n telle que, pour tout

$i \in \{0, \dots, n-1\}$, $u\left(\frac{X^i}{i!}\right) = c_i$, où $c = (c_0, \dots, c_{n-1})$ désigne la base canonique de \mathbb{K}^n . u envoie une base sur une base, donc c'est un isomorphisme.

Pour tout $i \in \{1, \dots, n-1\}$, $uD u^{-1}(c_i) = uD\left(\frac{X^i}{i!}\right) = c_{i-1}$ et $uD u^{-1}(c_0) = 0$, donc $\text{mat}(uD u^{-1}, c) = J$, ce qui prouve que $uD u^{-1}$ est l'endomorphisme canoniquement associé à J , que l'on notera encore J .

Soit F un sous-espace vectoriel de \mathbb{K}^n . Notons (C) la condition " F est stable par J ". Ainsi, $(C) \iff J(F) \subset F \iff uD u^{-1}(F) \subset F \iff D(u^{-1}(F)) \subset u^{-1}(F)$. Alors d'après la question 2, $(C) \iff \exists k \in \{0, \dots, n-1\}, u^{-1}(F) = \mathbb{K}_k[X]$,

or $u(\mathbb{K}_k[X]) = u\left(\text{Vect}\left(\frac{X^i}{i!}\right)_{0 \leq i \leq k}\right) = \text{Vect}\left(u\left(\frac{X^i}{i!}\right)_{0 \leq i \leq k}\right) = \text{Vect}((c_i)_{0 \leq i \leq k})$. Ainsi, on a montré que les sous-espaces vectoriels non nuls de \mathbb{K}^n stables par J sont exactement les $\text{Vect}((c_i)_{0 \leq i \leq k})$, pour $k \in \{0, \dots, n-1\}$.

◇ On peut retrouver ce résultat directement :

Soit F un sous-espace vectoriel de \mathbb{K}^n stable par J . Notons $p = \dim(F)$.

On sait démontrer que, pour tout $k \in \{0, \dots, n\}$, $J^k = \begin{pmatrix} 0 & I_{n-k} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ (décomposition

par blocs selon la partition de n suivante : $n = k + (n - k)$). En particulier, $J^n = 0$.

Notons $f = J|_F$. On vérifie alors que $f^n = 0$, donc f est un endomorphisme nilpotent sur un espace vectoriel de dimension p . On sait alors montrer que $f^p = 0$. On en déduit

que $F \subset \text{Ker}(J^p)$, or $J^p = \begin{pmatrix} 0 & I_{n-p} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, donc $\text{Ker}(J^p) = \text{Vect}(c_0, \dots, c_{p-1})$, donc

$F \subset \text{Vect}(c_0, \dots, c_{p-1})$, mais ces deux sous-espaces vectoriels ont la même dimension, ce qui conclut.

Exercice 23.22 :

1°) Soit $M = (m_{i,j}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, dont les coefficients sont dans \mathbb{R}_+^* .

Notons $e = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$. Pour tout $i \in \mathbb{N}_n$, la $i^{\text{ème}}$ composante de Me vaut $\sum_{j=1}^n m_{i,j} = 1$,

donc $M \in \mathcal{E} \iff Me = e$.

Mais e est non nul, donc si $M \in \mathcal{E}$ alors 1 est une valeur propre de M .

2°) Soit $(M, N) \in \mathcal{E}^2$. Pour tout $(i, j) \in \{1, \dots, n\}$, le (i, j) ^{ème} coefficient de MN vaut $\sum_{k=1}^n m_{i,k} n_{k,j}$, donc les coefficients de MN sont strictement positifs.

$MNe = M(Ne) = Me = e$, donc $MN \in \mathcal{E}$.

3°) Soient $M = (m_{i,j}) \in \mathcal{E}$ et $\lambda \in Sp_{\mathbb{C}}(M)$.

Il existe $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$ tel que $MX = \lambda X$.

Soit $i \in \mathbb{N}_n$. Egalons les i ^{èmes} composantes dans la relation précédente : $\sum_{j=1}^n m_{i,j} x_j = \lambda x_i$.

λx_i .

D'après l'inégalité triangulaire, en tenant compte du fait que les coefficients de M sont

dans \mathbb{R}_+ , (1) : $|\lambda| |x_i| \leq \sum_{j=1}^n m_{i,j} |x_j|$.

Posons $x = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$. Il existe $i_0 \in \mathbb{N}_n$ tel que $x = |x_{i_0}|$.

L'inégalité (1) pour $i = i_0$ implique $|\lambda| x \leq x \sum_{j=1}^n m_{i_0,j} = x$, or $x > 0$ car $X \neq 0$, donc

$|\lambda| \leq 1$.

4°) Soit $M = (m_{i,j}) \in \mathcal{E}$. Soit $\lambda \in Sp(M)$ telle que $|\lambda| = 1$.

Il existe $X \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ tel que $MX = \lambda X$. Il existe $i_0 \in \mathbb{N}_n$ tel que $|x_{i_0}| = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$.

Alors, $|x_{i_0}| = |\lambda x_{i_0}| = \left| \sum_{j=1}^n M_{i_0,j} x_j \right| \stackrel{(1)}{\leq} \sum_{j=1}^n M_{i_0,j} |x_j| \stackrel{(2)}{\leq} |x_{i_0}| \sum_{j=1}^n M_{i_0,j} = |x_{i_0}|$. On re-

trouve la même quantité $|x_{i_0}|$ à gauche et à droite de cette succession d'inégalités, donc toutes ces inégalités sont des égalités.

Ainsi, d'après (2), pour tout $j \in \mathbb{N}_n$, $|x_j| = |x_{i_0}|$, ainsi le module de x_j ne dépend pas de j .

Et d'après (1), on est dans le cas d'égalité de l'inégalité triangulaire, donc il existe $\theta_0 \in \mathbb{R}$ tel que, pour tout $j \in \mathbb{N}_n$, $M_{i_0,j} x_j \in \mathbb{R}_+ e^{i\theta_0}$, donc l'argument de x_j ne dépend pas de j .

On en déduit que X est colinéaire à $\begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$, donc que $\lambda = 1$.

Ceci démontre en outre que $E_1^M = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$, donc si l'on suppose de plus que M

est diagonalisable, alors M est semblable à $D = \text{diag}(1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$, avec $|\lambda_i| < 1$ pour tout $i \geq 2$, donc M^p tend lorsque p tend vers $+\infty$ vers une matrice semblable à $D = \text{diag}(1, 0, \dots, 0)$.