

# Corrigé du DM 62

CCP 1998, maths 2 : Corrigé

## PARTIE I - CONSTRUCTION D'UNE MATRICE INVERSE A GAUCHE

On suppose dans cette partie que  $m > n$  et que  $\text{rg } A = n$ .

### 1. Propriété d'inversibilité et de transposition

- a) L'existence de solution pour l'équation  $Ax = b$  résulte de l'hypothèse  $b \in \text{Im } A$  et l'unicité du fait que  $A$  est injective puisque  $\dim(\text{Ker } A) = \dim E - \text{rg } A = n - n = 0$ .
- b) La matrice  $B = {}^tAA$  est identifiée à un endomorphisme de l'espace vectoriel euclidien  $E = \mathbf{R}^n$  dans lequel la base canonique est orthonormale. Ainsi, vérifier que l'endomorphisme canoniquement associé à  $B$  est symétrique revient à vérifier que la matrice  $B$  est symétrique, ce qui est immédiat puisque  ${}^tB = {}^t({}^tAA) = {}^tAA = B$ .  
Pour montrer que  $B$  est inversible, il suffit de montrer que  $B$  est injective, c'est à dire que  $\text{Ker } B = \{0_E\}$ . En effet, soit  $x \in \text{Ker } B$  : on a  $Bx = 0$ , d'où  ${}^tx({}^tAA)x = 0$ , donc  $\|Ax\|^2 = {}^t(Ax)(Ax) = 0$ , d'où  $Ax = 0_F$  et finalement  $x = 0_E$  puisque  $A$  est injective.

- c) **Important** : le résultat de cette question est valable aussi bien pour  $m > n$  que pour  $m \leq n$ .

$$\begin{aligned} \text{Soit } y \in F. \quad y \in \text{Ker } {}^tM &\iff {}^tMy = 0_E \iff \forall x \in E, {}^tx({}^tMy) = 0 \iff \forall x \in E, {}^t(Mx)y = 0 \\ &\iff \forall z \in \text{Im } M, (z|y)_F = {}^tzy = 0 \iff y \in (\text{Im } M)^\perp. \end{aligned}$$

$$\text{Ainsi } \boxed{\text{Ker } {}^tM = (\text{Im } M)^\perp.}$$

En remplaçant  $M$  par  ${}^tM$  (et en échangeant  $m$  et  $n$ ), on obtient  $\text{Ker } M = (\text{Im } {}^tM)^\perp$ , donc

$$\boxed{(\text{Ker } M)^\perp = \text{Im } {}^tM.}$$

### 2. Détermination d'une inverse à gauche de $A$

- a) Lorsque  $y \in F$ , le vecteur  $b = Py \in \text{Im } A$  : d'après **1.a**, il existe un unique  $x \in E$  tel que  $Ax = b = Py$ . On définit donc ainsi une application  $A^{(g)} : y \mapsto x$  de  $F$  vers  $E$ .  
Vérifions que  $\forall (y, y') \in F^2, \forall \lambda \in \mathbf{R}, A^{(g)}(\lambda y + y') = \lambda A^{(g)}y + A^{(g)}y'$ . En effet, en notant  $x = A^{(g)}y$  et  $x' = A^{(g)}y'$ , on a par définition :  $Py = Ax$  et  $Py' = Ax'$ , donc  $P(\lambda y + y') = \lambda Py + Py' = \lambda Ax + Ax' = A(\lambda x + x')$ . Ainsi, par définition de  $A^{(g)} : A^{(g)}(\lambda y + y') = \lambda x + x'$ , donc  $A^{(g)}(\lambda y + y') = \lambda A^{(g)}y + A^{(g)}y'$ .
- b) Vérifions par double implication que  $Ax = Py \iff {}^tAAx = {}^tAy$ .
- Si  $Ax = Py$ , sachant que  $y - Py \in (\text{Im } A)^\perp$ , alors  $y - Ax \in \text{Ker } {}^tA$ , donc  ${}^tA(y - Ax) = 0_E$ , d'où  ${}^tAAx = {}^tAy$ .

- Si  ${}^tAAx = {}^tAy$ , alors  ${}^tA(y - Ax) = 0_E$ , donc  $z = y - Ax \in \text{Ker } {}^tA = (\text{Im } A)^\perp$ .  
Ainsi l'égalité  $y = Ax + z$  est une décomposition de  $y$  sur  $\text{Im } A \oplus (\text{Im } A)^\perp$  qui montre que  $Py = Ax$ .  
Donc  $\forall y \in F, \forall x \in E, x = A^{(g)}y \iff {}^tAAx = {}^tAy \iff x = ({}^tAA)^{-1}{}^tAy$ , donc  
 $A^{(g)} = ({}^tAA)^{-1}{}^tA$ .

c)  $\forall y \in F, Py = AA^{(g)}y$ , donc  $P = AA^{(g)} = A({}^tAA)^{-1}{}^tA$ .

Remarque :  $\text{Ker } A^{(g)} = (\text{Im } A)^\perp$

En effet  $y \in \text{Ker } A^{(g)} \iff A^{(g)}y = 0 \iff AA^{(g)}y = 0 \iff Py = 0 \iff y \in \text{Ker } P = (\text{Im } A)^\perp$ .

### 3. Propriétés de $A^{(g)}$ . Unicité

a) On a  $A^{(g)}A = ({}^tAA)^{-1}{}^tAA = I_n$ .

En particulier  $A^{(g)}A$  est surjective, donc  $A^{(g)} : F \rightarrow E$  est nécessairement surjective, donc  
 $\text{rg } A^{(g)} = \dim E = n$ .

On a aussi  $\text{rg } A^{(g)} = \dim F - \dim(\text{Ker } A^{(g)}) = \dim F - \dim(\text{Im } A)^\perp = \dim(\text{Im } A) = n$ .

b) Si  $m = n$ , c'est à dire  $\dim E = \dim F$ , puisque  $A$  est injective par hypothèse, alors elle est bijective dans ce cas. En composant à droite l'égalité  $A^{(g)}A = I_n$  par  $A^{-1}$ , on obtient que  $A^{(g)} = A^{-1}$ .

c) On suppose que  $B \in \mathcal{M}_{n,m}$  vérifie  $BA = I_n$  et que  $AB$  est un projecteur orthogonal.

En particulier  $BA$  est surjective, donc  $B$  est surjective :

ainsi  $\text{Im}(AB) = (AB)(E) = A(B(E)) = A(E) = \text{Im } A$ .

Donc  $AB$  est le projecteur orthogonal sur  $\text{Im } A$ .

Donc  $\forall z \in (\text{Im } A)^\perp, ABz = 0$  et comme  $A$  est injective, on a bien :  $\forall z \in (\text{Im } A)^\perp, Bz = 0$ .

Soit  $y \in F$ . Il se décompose en  $y = v + z$  avec  $v \in \text{Im } A$  et  $z \in (\text{Im } A)^\perp$ .

Alors  $By = Bv + Bz = Bv = BP y = BA x = x = A^{(g)}y$ , donc  $B = A^{(g)}$ .

Bilan :

Lorsque  $A$  est injective, parmi toutes les inverses à gauche  $B \in \mathcal{M}_{n,m}$  de  $A$  (ie  $BA = I_n$ ), il en existe une et une seule de sorte que  $AB$  soit un projecteur orthogonal : il s'agit de  $A^{(g)}$ .

### 4. Exemples

a) Comme  $\text{rg } A = n$ , les  $a_i$  sont non nuls. On les suppose orthogonaux.

Alors le coefficient d'indice  $(i, k)$  de la matrice-produit  ${}^tAA$  est égal à  $\sum_{j=1}^n a_{ji} a_{jk} = (a_i | a_k) = \delta_{ik} \|a_i\|^2$ .

${}^tAA$  est donc égale à la matrice diagonale  $\text{Diag}(\|a_1\|^2, \dots, \|a_n\|^2)$ .

Ainsi  $A^{(g)} = ({}^tAA)^{-1}{}^tA = \text{Diag}\left(\frac{1}{\|a_1\|^2}, \dots, \frac{1}{\|a_n\|^2}\right) \begin{pmatrix} {}^t a_1 \\ \vdots \\ {}^t a_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{{}^t a_1}{\|a_1\|^2} \\ \vdots \\ \frac{{}^t a_n}{\|a_n\|^2} \end{pmatrix}$

$A^{(g)} = {}^tA \iff \forall i \in \llbracket 1; n \rrbracket, \|a_i\|^2 = 1 \iff$  les vecteurs-colonnes de  $A$  sont orthonormés dans  $F$ .

- b) Pour  $b$  vecteur non nul de  $F = \mathbf{R}^m$ , on note abusivement  $b$  l'application linéaire  $s \mapsto sb$  de  $\mathbf{R}$  vers  $F$  qui est représentée par la matrice unicolonne  $(b)$  identifiée à  $b$ .

En appliquant ce qui précède avec ici  $n = 1$ , on obtient que  $b^{(g)} = \frac{{}^tb}{\|b\|^2}$ .

Ainsi la forme linéaire  $b^{(g)}$  est caractérisée par :  $\forall y \in F, b^{(g)}y = \frac{{}^tb y}{\|b\|^2} = \frac{(b|y)_F}{(b|b)_F}$ .

### 5. Description d'une méthode de détermination de $A^{(g)}$

- a) On a  $F_1 = F_0 + \mathbf{R}d$  avec  $d \notin F_0$ , donc  $d' \neq d$ . Ainsi  $d = \delta - d' = \delta - P_0(\delta) = p_{F_0^\perp}(\delta) \in F_0^\perp$ , donc  $d$  est un vecteur non nul de  $F_1$  orthogonal à  $F_0$ , d'où  $F_1 = F_0 \oplus \mathbf{R}d$ . Donc  $F = F_1 \oplus F_1^\perp = F_0 \oplus \mathbf{R}d \oplus F_1^\perp$ , ce qui montre que  $F_0^\perp = \mathbf{R}d \oplus F_1^\perp$ .

Tout vecteur  $y$  de  $F$  se décompose de façon unique sous la forme  $y = y_0 + \alpha_y d + y_1'$  avec  $y_0 \in F_0, \alpha_y \in \mathbf{R}, y_1' \in F_1^\perp$ .

Puisque  $\alpha_y d$  représente la projection orthogonale de  $y$  sur la droite  $\mathbf{R}d$ , on sait que  $\alpha_y d = \frac{(d|y)_F}{\|d\|^2} d$ .

Puisque  $P_0 y = y_0$  et  $P_1 y = y_0 + \alpha_y d$ , alors  $P_1 y = P_0 y + \frac{1}{\|d\|^2} (d|y)_F d$ .

On remarque que  $\alpha_y d = \frac{1}{\|d\|^2} ({}^tdy) \cdot d = \frac{1}{\|d\|^2} d {}^tdy = d d^{(g)} y$ . Donc  $P_1 y = P_0 y + d d^{(g)} y$  et

$$P_1 = P_0 + d d^{(g)}.$$

- b) Pour  $k = 1 \dots n$ , notons  $F_k = \text{Im } A_k$  le sous-espace vectoriel de  $F$  engendré par la famille (libre)  $(a_1, \dots, a_k)$  et par  $P_k$  la projection orthogonale dans  $F$  sur  $F_k$ .

Comme  $a_k \notin F_{k-1}$  pour  $2 \leq k \leq n$ , en considérant  $d_k = a_k - P_{k-1} a_k$  et en appliquant le résultat du 5.a, on a :

$P_k = P_{k-1} + d_k d_k^{(g)}$ . Or d'après 2.c,  $P_k = A_k A_k^{(g)}$ , d'où l'égalité  $(1) \quad A_k A_k^{(g)} = A_{k-1} A_{k-1}^{(g)} + d_k d_k^{(g)}$ .  
Il y a donc une erreur dans l'énoncé.

En outre,  $d_k = a_k - P_{F_{k-1}}(a_k)$ , donc  $d_k = (I_m - A_{k-1} A_{k-1}^{(g)}) a_k$ .

- c) Le produit matriciel  $A_k^{(g)} A_k = I_k$  effectué par blocs donne les égalités suivantes :

$$C_k A_{k-1} = I_{k-1}, \quad C_k a_k = 0, \quad {}^t\gamma_k A_{k-1} = 0, \quad {}^t\gamma_k a_k = 1.$$

Vérifions d'abord l'affirmation de l'énoncé selon laquelle  $\gamma_k \in \text{Im } A_k = F_k$ .

En effet  $A_k^{(g)} = ({}^t A_k A_k)^{-1} {}^t A_k$ , donc  $({}^t C_k, \gamma_k) = {}^t A_k^{(g)} = A_k B_k$  avec  $B_k = ({}^t A_k A_k)^{-1}$  symétrique d'ordre  $n$ .

En écrivant  $B_k$  sous la forme  $(B'_{k-1}, x_k)$  avec  $x_k \in \mathbf{R}^k$ , on obtient  $\gamma_k = A_k x_k \in \text{Im } A_k = F_k$ .

Puisque  ${}^t\gamma_k A_{k-1} = 0$ , en transposant, on trouve que  ${}^tA_{k-1} \gamma_k = 0$ , donc  $\gamma_k \in \text{Ker } {}^tA_{k-1} = (\text{Im } A_{k-1})^\perp = F_{k-1}^\perp$ .

D'autre part  $d_k \in F_k$  et  $d_k \in F_{k-1}^\perp$ .

Ainsi  $\gamma_k$  et  $d_k$  sont tous deux dans  $F_k \cap F_{k-1}^\perp$ . Mais  $F_k \cap F_{k-1}^\perp$  est l'orthogonal de  $F_{k-1}$  pour la restriction du produit scalaire à  $F_k$ , donc  $\dim(F_k \cap F_{k-1}^\perp) = \dim(F_k) - \dim(F_{k-1}) = 1$ . On en déduit que  $\gamma_k$  et  $d_k$  sont colinéaires :  $\exists \mu_k \in \mathbf{R} / \gamma_k = \mu_k d_k$ .

Or  $1 = {}^t\gamma_k a_k = {}^t\gamma_k (d_k + d'_k) = {}^t\gamma_k d_k$  car  $(d_k | d'_k) = 0$ , donc  ${}^t\gamma_k d'_k = (\gamma_k | d'_k) = 0$ .

On trouve donc que  $1 = \mu_k {}^t d_k d_k = \mu_k \|d_k\|^2$ , d'où  $\boxed{\gamma_k = \frac{d_k}{\|d_k\|^2}}$  et aussi  ${}^t\gamma_k = d_k^{(g)}$ .

d) L'égalité (1) donne :  $A_{k-1} C_k + a_k {}^t\gamma_k = A_{k-1} A_{k-1}^{(g)} + d_k d_k^{(g)}$ .

En composant à gauche par  $A_{k-1}^{(g)}$  et sachant que  $A_{k-1}^{(g)} A_{k-1} = I_m$  et que  $A_{k-1}^{(g)} d_k = 0$  puisque  $d_k \in (\text{Im } A_{k-1})^\perp = \text{Ker } A_{k-1}^{(g)}$  d'après la remarque du **2.c**, on obtient :

$$C_k = A_{k-1}^{(g)} [I_m + d_k d_k^{(g)} - a_k {}^t\gamma_k] = A_{k-1}^{(g)} [I_m - a_k d_k^{(g)}].$$

**En conclusion**, les formules de récurrence ci-dessus permettent de déduire la matrice  $A_k^{(g)} \in \mathcal{M}_{m,k}$  à partir de  $A_{k-1}^{(g)}$

L'initialisation de l'algorithme de calcul de  $A^{(g)} = A_n^{(g)}$  est immédiate puisque  $A_1 = a_1$ , donc  $A_1^{(g)} = \frac{{}^t a_1}{\|a_1\|^2}$ .

## PARTIE II - CONSTRUCTION D'UNE MATRICE INVERSE A DROITE

On suppose ici que  $m < n$  et que  $\text{rg } A = m = \dim F$ , c'est à dire que  $A$  est surjective.

### 1. Détermination d'une inverse à droite

a) Soit  $y \in F$  et  $x$  un antécédent de  $y$  par  $A$ .  $x$  se décompose en  $x = x_1 + \bar{x}$  avec  $x_1 \in \text{Ker } A$  et  $\bar{x} \in (\text{Ker } A)^\perp$ . On a alors  $y = A x = A \bar{x}$ , ce qui prouve l'existence d'un antécédent de  $y$  dans  $(\text{Ker } A)^\perp$ . Supposons que  $y = A x'$  avec  $x' \in (\text{Ker } A)^\perp$ . Alors  $A(\bar{x} - x') = 0_F$ , donc  $\bar{x} - x' \in \text{Ker } A \cap (\text{Ker } A)^\perp$ , d'où  $x' = \bar{x}$ , ce qui prouve l'unicité d'antécédent de  $y$  dans  $(\text{Ker } A)^\perp$ .

De plus si  $y = A z$ , en décomposant  $z$  en  $z' + z''$  avec  $z' \in \text{Ker } A$  et  $z'' \in (\text{Ker } A)^\perp$ , alors  $y = A z = A z''$ , d'où par unicité  $z'' = \bar{x}$  et  $\|z\|^2 = \|z'\|^2 + \|\bar{x}\|^2 \geq \|\bar{x}\|^2$ , donc  $\|\bar{x}\| \leq \|z\|$ , donc  $\bar{x}$  est un antécédent de  $y$  de norme minimum.

Si l'on suppose que  $y = A z$  et  $\|z\| = \|\bar{x}\|$ , alors  $\|z'\|^2 = 0$ , donc  $z' = 0$ , c'est à dire  $z = \bar{x}$ , ce qui prouve l'unicité d'antécédent de  $y$  dans  $E$  de norme minimum.

b) Vérifions que l'application  $A^{(d)}$  de  $F$  vers  $E$  est linéaire.

En notant  $\bar{x} = A^{(d)} y$  et  $\bar{x}' = A^{(d)} y'$ , alors  $A(\lambda \bar{x} + \bar{x}') = \lambda A \bar{x} + A \bar{x}' = \lambda y + y'$ .

Comme  $\lambda \bar{x} + \bar{x}' \in (\text{Ker } A)^\perp$ , on a par définition de  $A^{(d)}$ ,  $\lambda \bar{x} + \bar{x}' = A^{(d)}(\lambda y + y')$ . Ainsi  $\underline{A^{(d)}(\lambda y + y') = \lambda A^{(d)} y + A^{(d)} y'}$ .

$\forall y \in F, A^{(d)}y = \bar{x}$  et  $A\bar{x} = y$ , donc  $AA^{(d)}y = y$ , c'est à dire  $AA^{(d)} = I_m$ .

## 2. Propriétés de $A^{(d)}$

a) Comme  $AA^{(d)}$  est injective, nécessairement  $A^{(d)}$  est injective et donc  $\text{rg } A^{(d)} = m$ .

b) Notons  $Q = A^{(d)}A$ . Alors  $Q^2 = A^{(d)}AA^{(d)}A = A^{(d)}I_mA = A^{(d)}A = Q$ , ce qui prouve que  $Q$  est un projecteur de  $E$ .

$x \in \text{Ker } Q \iff A^{(d)}Ax = 0_E \iff Ax = 0_F \iff x \in \text{Ker } A$  puisque  $A^{(d)}$  est injective, donc  $\text{Ker } Q = \text{Ker } A$ .

Or  $\text{Im } Q = \text{Im } (A^{(d)}A) \subset \text{Im } A^{(d)} \subset (\text{Ker } A)^\perp = (\text{Ker } Q)^\perp$ , ce qui suffit, avec la formule du rang, pour affirmer que  $\text{Im } Q = (\text{Ker } Q)^\perp$  et :

$Q$  est le projecteur orthogonal sur  $(\text{Ker } A)^\perp$ .

c) Lorsque  $m = n$ , on conclut de même qu'au **I.3.b** que  $A^{(d)} = A^{-1}$ .

d) L'égalité  $AA^{(d)} = I_m$  donne immédiatement en transposant :  ${}^t(A^{(d)}){}^tA = I_m$ .

D'autre part, puisque  $Q = A^{(d)}A$  est un projecteur orthogonal, on sait qu'il est symétrique, donc  ${}^tQ = Q$ . Or  ${}^tQ = {}^tA{}^t(A^{(d)})$ .

En considérant  $A' = {}^tA$  dont le rang est aussi égal à  $m$  et  $B' = {}^t(A^{(d)})$ , on est dans les conditions d'application du résultat d'unicité obtenu au **I.3.c** (en inversant les rôles de  $E$  et  $F$ ) puisque  $A'$  est injective,  $B'A' = I_m$  et que  $A'B'$  est un projecteur orthogonal.

On en déduit que  ${}^t(A^{(d)}) = B' = A'^{(g)} = ({}^tA'A')^{-1}{}^tA' = (A{}^tA)^{-1}A$ .

En transposant, sachant que  ${}^t(M^{-1}) = ({}^tM)^{-1}$ , on obtient que  $A^{(d)} = {}^tA(A{}^tA)^{-1}$ .

## PARTIE III - GÉNÉRALISATION

### 1. Pseudo inverse d'une matrice rectangulaire

a) D'après le théorème fondamental d'isomorphisme, on sait que  $V$  induit un isomorphisme  $R$  de tout supplémentaire de  $\text{Ker } V$  sur  $\text{Im } V$ , ce qui s'applique en particulier à  $(\text{Ker } V)^\perp$ .

Ainsi  $R^{-1}$  est un isomorphisme de  $\text{Im } V$  sur  $(\text{Ker } V)^\perp$ .

b) On rappelle qu'une application linéaire est entièrement déterminée par ses restrictions à deux sous-espaces supplémentaires.

Considérons l'application  $W$  de  $F$  vers  $E$  déterminée par :  $\begin{cases} \forall y \in \text{Im } V, Wy = R^{-1}y \\ \forall z \in (\text{Im } V)^\perp, Wz = 0_F \end{cases}$

Il est clair que  $W$  est linéaire.

Vérifions que  $W$  satisfait aux quatre conditions de l'énoncé.

- $\text{Ker } W = (\text{Im } V)^\perp$ .

On a déjà  $(\text{Im } V)^\perp \subset \text{Ker } W$ .

Réciproquement, soit  $x \in \text{Ker } W$ .  $x$  se décompose en  $y + z$  avec  $y \in \text{Im } V$  et  $z \in (\text{Im } V)^\perp$ .  
Alors  $0 = Wx = Wy + Wz = Wy = R^{-1}y$ , d'où  $y = 0$  et donc  $x = z \in (\text{Im } V)^\perp$ .

- $\underline{\text{Im } W = (\text{Ker } V)^\perp}$ .

On a déjà  $\text{Im } W \subset \text{Im } R^{-1} = (\text{Ker } V)^\perp$ .

De plus  $\dim(\text{Im } W) = \dim F - \dim(\text{Ker } W) = \dim F - \dim(\text{Im } V)^\perp = \dim(\text{Im } V)$ ,

donc  $\dim(\text{Im } W) = n - \dim(\text{Ker } V) = \dim(\text{Ker } V)^\perp$ .

- $\underline{WV = Q}$ .

Soit  $x \in E$  : il se décompose en  $x = x_1 + x_2$  avec  $x_1 \in \text{Ker } V$  et  $x_2 \in (\text{Ker } V)^\perp$ . Alors  $WVx = WVx_2 = R^{-1}Vx_2$  car  $Vx_2 \in \text{Im } V$ . Comme  $x_2 \in (\text{Ker } V)^\perp$ ,  $Vx_2 = Rx_2$  et ainsi  $WVx = R^{-1}Rx_2 = x_2 = Qx$ .

- $\underline{VW = P}$ .

Soit  $y \in F$  : il se décompose en  $y = y_1 + y_2$  avec  $y_1 \in \text{Im } V$  et  $y_2 \in (\text{Im } V)^\perp$ .

Alors  $Wy = Wy_1 + Wy_2 = R^{-1}y_1$  par définition de  $W$ .

Ainsi  $VWy = VR^{-1}y_1 = RR^{-1}y_1$  car  $R^{-1}y_1 \in (\text{Ker } V)^\perp$ . Donc  $VWy = RR^{-1}y_1 = y_1 = Py$ .

- c) En outre  $\forall y \in F$ ,  $WVWy = QWy = Wy$  car  $Wy \in \text{Im } W = (\text{Ker } V)^\perp = \text{Im } Q$ , donc  $Wy$  est invariant par le projecteur  $Q$ . Ceci montre que  $\underline{WVW = W}$ .

Soit  $W'$  une application linéaire de  $F$  vers  $E$  vérifiant :  $W'V = Q$ ,  $VW' = P$ ,  $W'VW' = W'$ .

Montrons que  $W' = W$  en considérant leurs restrictions à  $\text{Im } V$  et  $(\text{Im } V)^\perp$ .

- ★ Soit  $y \in \text{Im } V$ . Considérons  $x = R^{-1}y$  : on a  $y = Vx$  et  $x \in (\text{Ker } V)^\perp = \text{Im } Q$ , donc  $Qx = x$ .

Ainsi  $W'y = W'Vx = Qx = x = R^{-1}y = Wy$ .

- ★ Soit  $z \in (\text{Im } V)^\perp$ . Alors  $z \in \text{Ker } P$  et  $W'z = W'VW'z = W'Pz = W'0 = 0 = Wz$ .

#### d) Cas particuliers

- Si  $r = n$ , alors  $V$  est injective, donc  $\text{Ker } V = \{0_E\}$  et  $\underline{Q = I_n}$ . Ainsi  $WV = I_n$  et  $VW = P$  est un projecteur orthogonal, donc d'après l'unicité obtenue au **I.3.c**, nécessairement  $W = V^{(g)}$ .

- Si  $r = m$ , alors  $V$  est surjective, donc  $P = I_m$ .

En transposant les égalités  $VW = I_m$  et  $WV = Q$  pour se ramener à l'unicité de l'inverse à gauche vérifiant la condition de **I.3.c**, on montrerait de même qu'au **II.2.d** que  $W$  est nécessairement égal à  $V^{(d)}$ .

## 2. Propriétés

D'après **III.1.b**,  $V^+$  vérifie les deux propriétés suivantes :  $\text{Ker } V^+ = (\text{Im } V)^\perp$  et  $\text{Im } V^+ = (\text{Ker } V)^\perp$ .

- Pour montrer que  $\underline{(V^+)^+ = V}$ , il suffit de vérifier les trois propriétés caractéristiques suivantes :

- $V(V^+)$  est la projection orthogonale sur  $(\text{Ker } V^+)^\perp$  dans  $F$
- $(V^+)V$  est la projection orthogonale sur  $(\text{Im } V^+)$  dans  $E$
- $V(V^+)V = V$

*i*) résulte du fait que  $V(V^+)$  est la projection orthogonale sur  $\text{Im } V$  et que  $\text{Im } V = (\text{Ker } V^+)^\perp$ .

*ii*) résulte du fait que  $(V^+)V$  est la projection orthogonale sur  $(\text{Ker } V)^\perp$  et que  $(\text{Ker } V)^\perp = \text{Im } V^+$ .

*iii*) est vérifiée car  $\forall x \in E$ ,  $V(V^+)Vx = PVx = Vx$  car  $Vx \in \text{Im } V = \text{Im } P$ .

- On rappelle que les projecteurs orthogonaux  $P$  et  $Q$  sont symétriques.

On a :

- i)  ${}^t(V^+){}^tV = {}^t(VV^+) = {}^tP = P$  projection orthogonale sur  $\text{Im } V = (\text{Ker } {}^tV)^\perp$ .
- ii)  ${}^tV{}^t(V^+) = {}^t(V^+V) = {}^tQ = Q$  projection orthogonale sur  $(\text{Ker } V)^\perp = \text{Im } {}^tV$ .
- iii)  ${}^t(V^+){}^tV{}^t(V^+) = {}^t(V^+)$  en transposant l'égalité  $V^+VV^+ = V^+$ .

Ces trois conditions permettent de conclure, grâce à l'unicité obtenue au **c**) que  $\underline{{}^tV}^+ = {}^t(V^+)$ .

## PARTIE IV - APPLICATION NUMÉRIQUE

1. Posons  $y_i = f(t_i)$  pour  $i = 1 \dots m$  et considérons le polynôme (d'interpolation de Lagrange)  $L$  de degré inférieur ou égal à  $m - 1$  déterminé par les conditions :  $\forall i \in \llbracket 1; m \rrbracket, L(t_i) = y_i$ .

Si l'on pose  $L = \sum_{k=0}^{m-1} \alpha_k X^k, \sum_{i=1}^m \left( y_i - \sum_{k=0}^{m-1} \alpha_k t_i^k \right)^2 = 0 \leq \varepsilon$ , donc l'ensemble

$\{n \in \mathbf{N} / \exists (x_0, x_1, \dots, x_n) \in \mathbf{R}^{n+1}, \sum_{i=1}^m \left( y_i - \sum_{k=0}^n x_k t_i^k \right)^2 \leq \varepsilon\}$  est une partie non vide de  $\mathbf{N}$  contenant  $m - 1$ . Elle admet donc un plus petit élément  $p$  qui vérifie donc  $p \leq m - 1$ . Ainsi le problème posé a une solution.

2. Il est facile de vérifier que l'application  $(P, Q) \mapsto \langle P, Q \rangle = \sum_{i=1}^m P(t_i) Q(t_i)$  est un produit scalaire sur  $\mathbf{R}_{m-1}[X]$ .

La quantité  $\sum_{i=1}^m \left( y_i - \sum_{k=0}^p x_k t_i^k \right)^2$  s'interprète alors comme étant  $\|L - P\|^2$  avec  $P = \sum_{k=0}^p x_k X^k$ .

A  $p$  fixé, on sait que cette quantité admet un minimum lorsque  $P$  est la **projection orthogonale de  $L$  sur le sous espace vectoriel  $\mathbf{R}_p[X]$** .

Pour obtenir ce polynôme  $P$  de degré  $\leq p$  réalisant ce minimum, cherchons les points critiques de la fonction  $F : (x_0, x_1, \dots, x_p) \mapsto F(x_0, \dots, x_p) = \sum_{i=1}^m \left( y_i - x_0 - x_1 t_i - \dots - x_k t_i^k - \dots - x_p t_i^p \right)^2$ .

Or  $\frac{\partial F}{\partial x_k}(x_0, \dots, x_p) = -2 \sum_{i=1}^m t_i^k [y_i - x_0 - x_1 t_i - \dots - x_j t_i^j - \dots - x_p t_i^p]$ .

Les points critiques sont solutions du système  $(S_p)$  des  $(p + 1)$  équations aux  $(p + 1)$  inconnues  $x_0, \dots, x_p$  suivant :

Pour  $k = 0, 1, \dots, p, \quad x_0 \sum_{i=1}^m t_i^k + \dots + x_j \sum_{i=1}^m t_i^{k+j} + \dots + x_p \sum_{i=1}^m t_i^{k+p} = \sum_{i=1}^m t_i^k y_i$  noté  $\beta_k$ .

Considérons la matrice carrée d'ordre  $m$  (de Vandermonde)  $A = \begin{pmatrix} 1 & t_1 & \dots & t_1^{m-1} \\ 1 & t_2 & \dots & t_2^{m-1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & t_m & \dots & t_m^{m-1} \end{pmatrix}$ .

Comme les  $t_i$  sont deux à deux distincts, elle est de rang  $m$ .

Notons  $A_p$  la matrice de type  $(m, p + 1)$  constituée des  $p + 1$  premières colonnes de  $A$ .

Avec ces notations, on remarque (!!!) qu'en notant  $b_p$  le vecteur de  $\mathbf{R}^{p+1}$  de composantes  $\beta_0, \dots, \beta_p$  et  $y$  le vecteur de  $\mathbf{R}^m$  de composantes  $(y_1, \dots, y_m)$ , alors  $b_p = {}^t A_p y$  et que le coefficient d'indice  $(k, j)$  ( $0 \leq k \leq p$ ,  $0 \leq j \leq p$ ) du système  $(S_p)$  est égal au coefficient de même indice du produit matriciel  ${}^t A_p A_p$ .

Ainsi le système  $(S_p)$  est de la forme  ${}^t A_p A_p X_p = {}^t A_p y$ .

Comme  $\text{rg } A_p = p + 1$ , la matrice  ${}^t A_p A_p$  est inversible d'après le **I.1.b**, donc  $(S_p)$  a une solution unique : le seul point critique de  $F$  est donc le point en lequel  $F$  présente un minimum.

En notant  $P_p$  la projection orthogonale sur  $\text{Im } A_p$ , on a vu au **I.2.b** que  $(S_p)$  est équivalent à  $A_p X_p = P_p y$ , donc à :

$$X_p = A_p^{(g)} y.$$

L'algorithme demandé utilise celui du calcul de proche en proche des  $A_p^{(g)}$  obtenu à la fin de la partie I.

Initialisation :  $p = 0$ ,  $A_0^{(g)} = \frac{{}^t A_0}{\|A_0\|^2} = \frac{1}{m} (1, \dots, 1)$  et  $X_0 = (x_0)$  avec  $x_0 = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m y_i$ .

Boucle : Tant que  $\sum_{i=1}^m \left( y_i - \sum_{k=0}^p x_k t_i^k \right)^2 > \varepsilon$  faire :

Début :

$p \leftarrow p + 1$ .

Déduire  $A_p^{(g)}$  de  $A_{p-1}^{(g)}$  en utilisant les formules de récurrence du **I.5**.

Calculer  $x_0, \dots, x_p$  sachant que  $X_p = A_p^{(g)} y$ .

Fin

Retourner  $p$  et  $(x_0, \dots, x_p)$ .

**Fin du corrigé**