

Dérivation et intégration

Une première approche

Table des matières

1 Fonctions et applications.	1
2 Les fonctions numériques	4
2.1 Les fonctions polynomiales	4
2.2 Premières caractéristiques d'une fonction	5
2.3 Opérations sur les fonctions	7
3 Trigonométrie	8
3.1 Les fonctions circulaires	8
3.2 Graphes des fonctions circulaires	11
3.3 Formules de trigonométrie	11
3.4 Équations trigonométriques	14
3.4.1 Résolution du système $(S) : (\cos x = c) \wedge (\sin x = s)$	14
3.4.2 Résolution de l'équation $\cos x = c$	14
3.4.3 Résolution de l'équation $\sin x = s$	15
3.4.4 Résolution de l'équation $\tan x = t$	16
3.4.5 Expressions de la forme $A \cos x + B \sin x$	16
4 Dérivation et intégration	17
4.1 Pente de la tangente	17
4.2 Règles de dérivation	18
4.3 Dérivées d'ordre supérieur	19
4.4 Dérivation et monotonie	20
4.5 Intégration	21
4.6 Primitivation	22
5 Fonctions Logarithmes et puissances	24
5.1 Quelques théorèmes d'analyse	24
5.2 Les fonctions $\ln$ et $\exp$	25
5.3 Logarithmes et exponentielles en base a	29
5.4 Fonctions puissances	30

6	Etude d'une fonction	31
6.1	Plan d'étude d'une fonction f de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$	31
6.2	Etude des branches infinies	32
7	Déformations du graphe	33
8	Trigonométrie hyperbolique	35
8.1	Les fonctions ch , sh et th	35
8.2	Formules de trigonométrie hyperbolique	36
9	Applications trigonométriques réciproques	36
9.1	Trigonométrie circulaire	36
9.2	Trigonométrie hyperbolique	37
10	Calculs d'intégrales	38
10.1	Changement de variables	38
10.2	Intégration par parties	41

Introduction

En prenant appui sur les acquis de Terminale, l'objectif de cette partie du cours est d'étudier les fonctions numériques de la variable réelle, c'est-à-dire les fonctions de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$, du point de vue de la dérivation et de l'intégration.

Afin de mettre rapidement en place des techniques de calcul, certaines définitions manqueront de rigueur et certains résultats seront admis. Ces définitions et résultats seront repris, précisés et démontrés lors de chapitres ultérieurs.

On considère également que la géométrie plane n'a aucun secret pour vous. Sa théorie ne sera pourtant mise en place qu'en fin d'année.

1 Fonctions et applications.

Notations : Nous emploierons dans les énoncés ci-dessous l'une des deux notations suivantes :

Notation a) : Soit D et E deux ensembles. Se donner une *application* f de D dans E , signifie que, pour tout $x \in D$, on se donne un unique $f(x) \in E$.

Notation b) : Se donner une *fonction* f d'un ensemble D dans un ensemble E signifie qu'à tout $x \in D$, on associe ou bien aucun élément de E , ou bien un unique élément de E qui est alors noté $f(x)$.

Remarque. En pratique, on confond souvent les deux mots *application* et *fonction* et c'est seulement le contexte qui permet de savoir laquelle des notations précédentes est employée.

Remarque. Lorsque $D = E = \mathbb{R}$, on parle d'applications ou de fonctions *numériques*.

Définition. Sous la notation b), le domaine de définition de f , noté $\mathcal{D}_f$ est l'ensemble des $x \in D$ pour lesquels la quantité $f(x)$ est *calculable*. Si l'on regarde f comme un programme informatique, dont l'input est x et l'output est $f(x)$, le domaine de définition est l'ensemble des x qui sont acceptés par le programme en entrée sans engendrer une erreur.

Exemple. Avec $D = E = \mathbb{R}$ et $f(x) = \sqrt{\frac{2-x}{x-4}}$, $\mathcal{D}_f = [2, 4[$.

Définition. Soit f une application de D dans E (notation a)). Pour tout $A \subset D$, on pose $f(A) = \{f(x) / x \in A\}$.

Notation. Soit f une application de D dans E (notation a)).

Soit D' une partie de D et E' une partie de E .

- On note $f|_{D'}$ l'application de D' dans E qui à x associe $f(x)$. On dit que $f|_{D'}$ est la restriction de f à D' .
- Lorsque $f(D) \subset E'$, on note $f|^{E'}$ l'application de D dans E' qui à x associe $f(x)$. On dit que $f|^{E'}$ est la corestriction de f à E' .
- Lorsque $f(D') \subset E'$, on note $f|_{D'}^{E'}$ l'application de D' dans E' qui à x associe $f(x)$.

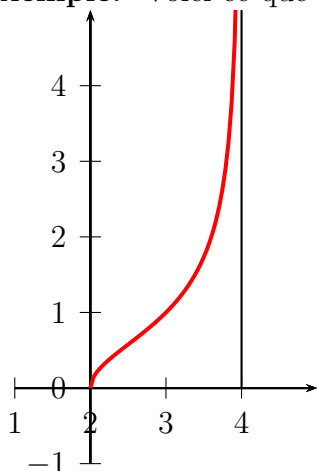
Définition.

On se place dans le plan usuel, muni d'un repère orthonormé direct $(O, \vec{i}, \vec{j})$.

On suppose que f est une application ou une fonction numérique.

La représentation graphique de f , aussi appelée le graphe de f , est l'ensemble des points du plan de coordonnées $(x, f(x))$, lorsque x décrit $\mathcal{D}_f$ (notation b)), ou bien lorsque x décrit D (notation a)).

Exemple. Voici ce que l'on obtient pour l'exemple précédent :



Notation. On notera P le plan usuel, muni du repère orthonormé direct $R = (O, \vec{i}, \vec{j})$.

Lorsque $x, y \in \mathbb{R}$, on notera $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ le point de coordonnées (x, y) . Ainsi, $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = O + x\vec{i} + y\vec{j}$.

Avec la notation b), si f est une fonction de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$, son graphe noté $\mathcal{C}_f$ vérifie :

$$\mathcal{C}_f = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ f(x) \end{pmatrix} / x \in \mathcal{D}_f \right\}.$$

Définition. Sous la notation a) ou la notation b),

lorsque $y = f(x)$, avec $x \in D$ et $y \in E$,

- on dit que y est **l'image** de x par f et
- que x est **un antécédent** de y par f .

Tout élément $x \in D$ possède une unique image $f(x)$ sous la notation a).

Sous la notation b), si $x \in \mathcal{D}_f$, x possède une unique image, mais si $x \in D \setminus \mathcal{D}_f$, x ne possède aucune image.

Lorsque $y \in E$, y peut ne posséder aucun antécédent par f , il peut aussi en posséder plusieurs.

Définition.

Soit f une application d'un ensemble E dans un ensemble F (notation a)).

- On dit que f est surjective si et seulement si :

$$\forall y \in F, \exists x \in E, y = f(x).$$

Ainsi, f est surjective si et seulement si tout élément de F possède au moins un antécédent.

— On dit que f est injective si et seulement si :

$$\forall x, y \in E, [f(x) = f(y) \implies x = y].$$

Ainsi, f est injective si et seulement si, pour tout couple d'éléments distincts de E , leurs images sont différentes. f est injective si et seulement si tout élément de F possède au plus un antécédent.

Définition de la composition :

- Sous la notation a) : soit $f : D \longrightarrow E$ et $g : E \longrightarrow F$ deux applications. Pour tout $x \in D$, on pose $(g \circ f)(x) = g(f(x))$. Ainsi, $g \circ f$ est une application de D dans F , appelée la composée de g et de f .
- Sous la notation b) : soit $f : D \longrightarrow E$ et $g : E \longrightarrow F$ deux fonctions. Lorsque c'est possible, on pose $(g \circ f)(x) = g(f(x))$: ainsi $g \circ f$ est une fonction de D dans F , appelée la composée de g et f .

Exemple. Si $f(x) = \frac{1}{x}$ et $g(x) = \sqrt{x+1}$,

alors $(f \circ g)(x) = \frac{1}{\sqrt{x+1}}$ et $(g \circ f)(x) = \sqrt{\frac{1}{x} + 1}$.

On vérifie que $\mathcal{D}_{f \circ g} =]-1, +\infty[$ et $\mathcal{D}_{g \circ f} =]-\infty, -1] \cup]0, +\infty[$.

En effet, lorsque $x \in \mathbb{R}^*$, $\frac{1}{x} + 1 \geq 0 \iff \frac{1}{x} \geq -1 \iff (x > 0) \text{ ou } (x < 0 \text{ et } 1 \leq -x)$.

Propriété d'associativité de la composition : Sous la notation a),

soit $f : D \longrightarrow E$, $g : E \longrightarrow F$ et $h : F \longrightarrow G$ trois applications.

Alors $h \circ (g \circ f) = (h \circ g) \circ f$.

Démonstration.

Soit $x \in D$. $[h \circ (g \circ f)](x) = h[(g \circ f)(x)] = h(g(f(x)))$

et $[(h \circ g) \circ f](x) = (h \circ g)(f(x)) = h(g(f(x)))$.

Ainsi, $h \circ (g \circ f) = (h \circ g) \circ f$. $\square$

Application réciproque :

Soit f une application d'un ensemble D dans un ensemble E (notation a)).

- On dit que f est bijective si et seulement si f est injective et surjective, c'est-à-dire si et seulement si tout élément de E possède un unique antécédent. Ainsi f est bijective si et seulement si pour tout $y \in E$, il existe un unique $x_y \in D$ tel que $y = f(x_y)$.
- Dans ce cas, en notant $x_y = f^{-1}(y)$, on définit une application f^{-1} de E dans D , qui est également bijective. C'est la bijection réciproque de la bijection f .
- Lorsque f est bijective, on a $(f^{-1})^{-1} = f$.
De plus $f \circ f^{-1} = Id_E$ et $f^{-1} \circ f = Id_D$, où Id_E est l'application de E dans E qui à x associe x .
- f est bijective si et seulement si il existe une application g de E dans D telle que $f \circ g = Id_E$ et $g \circ f = Id_D$. Dans ce cas, $f^{-1} = g$.

Démonstration.

Admis pour le moment $\square$

Exemple. Soit E un ensemble. On note $\mathcal{P}(E)$ l'ensemble des parties de E .

On note $f : \mathcal{P}(E) \longrightarrow \mathcal{P}(E)$
 $A \longmapsto E \setminus A$. On vérifie que $f \circ f = Id_{\mathcal{P}(E)}$, donc f est une bijection et $f^{-1} = f$. Lorsque, comme ici, $f \circ f$ est égale à l'application identité, on dit que f est une involution.

Exemple. On note E l'ensemble des applications de classe C^∞ de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$. On pose $\varphi : E \longrightarrow E \times \mathbb{R}$

$f \longmapsto (f', f(0))$. Alors φ est une bijection. En effet, si l'on pose

$$\Psi : E \times \mathbb{R} \longrightarrow E$$

$$(g, \lambda) \longmapsto \left(\begin{array}{ccc} \mathbb{R} & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ x & \longmapsto & \lambda + \int_0^x g(t) dt \end{array} \right),$$

on vérifie que $\Psi \circ \varphi = Id_E$ et $\varphi \circ \Psi = Id_{E \times \mathbb{R}}$.

2 Les fonctions numériques

Notation. Dans ce chapitre, sauf précision du contraire, f est une application ou une fonction de D dans $\mathbb{R}$, où D est une partie de $\mathbb{R}$.

2.1 Les fonctions polynomiales

Définition. Un polynôme P (à coefficients réels) est une application de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$ (notation a)) de la forme $x \longmapsto a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n$, où $n \in \mathbb{N}$ et $a_0, \dots, a_n \in \mathbb{R}$.

Si $a_n \neq 0$, on dit que n est le degré de ce polynôme. On note $n = \deg(P)$.

Par convention, l'application identiquement nulle est un polynôme de degré égal à $-\infty$.

Remarque. Cette définition manque de rigueur. Pourquoi ?

Remarque. En remplaçant $\mathbb{R}$ par $\mathbb{C}$, on peut définir des polynômes à coefficients complexes. Toutes les propriétés de ce paragraphe se généralisent aux complexes.

Définition. Soit P un polynôme et $\alpha \in \mathbb{R}$.

On dit que α est une racine de P si et seulement si $P(\alpha) = 0$.

Propriété. Soit P un polynôme et $\alpha \in \mathbb{R}$. Alors α est une racine de P si et seulement si il existe un polynôme Q tel que, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $P(x) = (x - \alpha)Q(x)$.

Propriété. Soit P un polynôme et $\alpha_1, \dots, \alpha_k$ k réels deux à deux distincts. Alors $\alpha_1, \dots, \alpha_k$ sont des racines de P si et seulement si il existe un polynôme Q tel que, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $P(x) = (x - \alpha_1)(x - \alpha_2) \cdots (x - \alpha_k)Q(x)$.

Propriété. Soit P et Q deux polynômes. Alors l'application $x \longmapsto P(x)Q(x)$ de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$ est aussi un polynôme, que l'on note PQ . De plus, $\deg(PQ) = \deg(P) + \deg(Q)$.

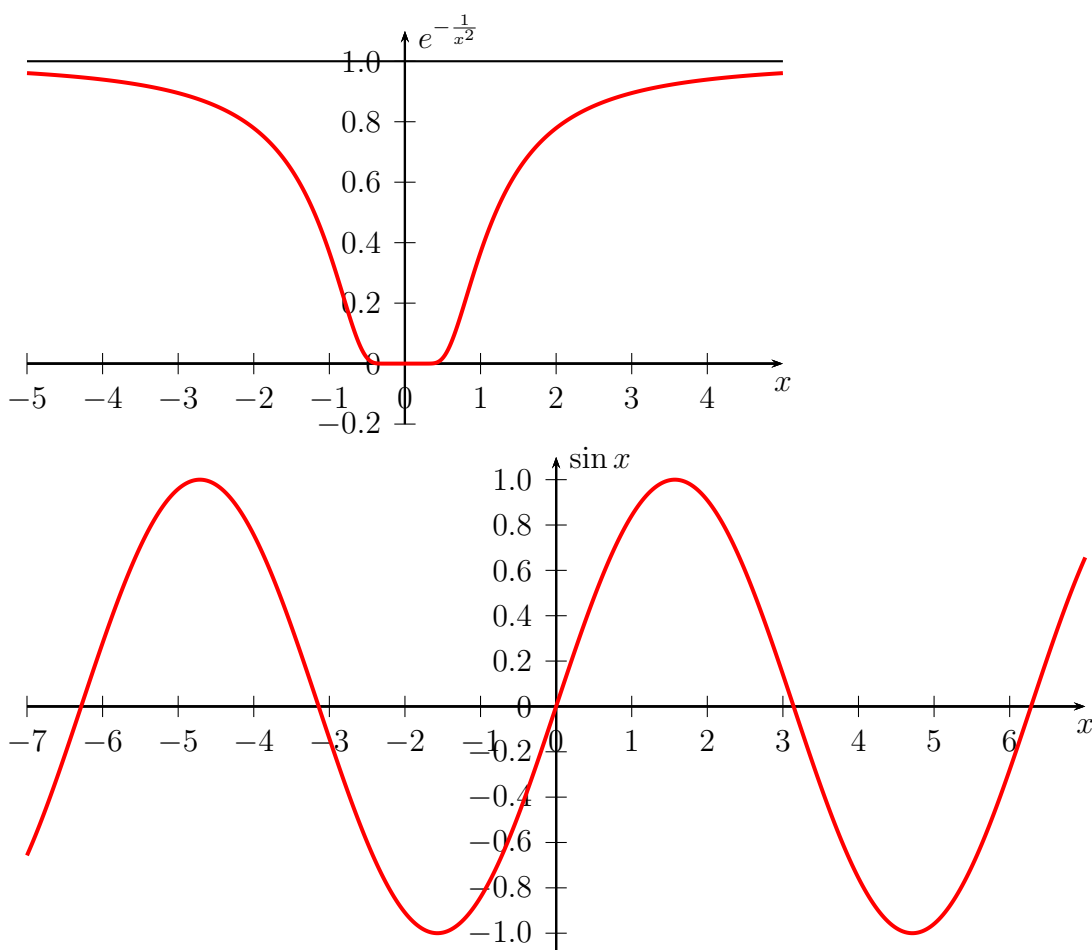
Théorème. Soit P un polynôme non nul à coefficients réels de degré $n \in \mathbb{N}$. Alors le nombre de racines de P est inférieur ou égal à n .

2.2 Premières caractéristiques d'une fonction

Définition. (Notation b))

- f est paire si et seulement si : $\forall x \in \mathcal{D}_f, [-x \in \mathcal{D}_f] \wedge [f(x) = f(-x)]$.
- f est impaire si et seulement si : $\forall x \in \mathcal{D}_f, [-x \in \mathcal{D}_f] \wedge [f(-x) = -f(x)]$.
- Soit $T > 0$. f est T -périodique si et seulement si
 $\forall x \in \mathcal{D}_f, [x + T \in \mathcal{D}_f] \wedge f(x + T) = f(x)$.

Exemple. $x \mapsto e^{-\frac{1}{x^2}}$ est paire, $x \mapsto \sin x$ est impaire et 2π -périodique.
 Voici leurs graphes :



Propriété.

- Une fonction numérique est paire si et seulement si son graphe est symétrique par rapport à l'axe des ordonnées.
- Une fonction numérique est impaire si et seulement si son graphe est symétrique par rapport à l'origine des axes.
- Une fonction numérique est T -périodique si et seulement si son graphe contient le translaté de son graphe selon la translation de vecteur $T\vec{e}$.

Démonstration.

Avec la notation b), supposons que f est une fonction de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$.

Notons S la symétrie par rapport à l'axe Oy . Alors, avec les notations précédemment

définies, pour tout $x, y \in \mathbb{R}$, $S\left(\begin{vmatrix} x \\ y \end{vmatrix}\right) = \begin{vmatrix} -x \\ y \end{vmatrix}$.

◇ f paire $\iff \forall x \in \mathcal{D}_f, \begin{vmatrix} -x \\ f(x) \end{vmatrix} \in \mathcal{C}_f$: en effet,

Si f est paire, et si $x \in \mathcal{D}_f$, alors $-x \in \mathcal{D}_f$ et $f(-x) = f(x)$,

donc $\begin{vmatrix} -x \\ f(x) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -x \\ f(-x) \end{vmatrix} \in \mathcal{C}_f$.

Réciproquement, si pour tout $x \in \mathcal{D}_f, \begin{vmatrix} -x \\ f(x) \end{vmatrix} \in \mathcal{C}_f$, alors, pour tout $x \in \mathcal{D}_f, -x \in \mathcal{D}_f$ et $f(-x) = f(x)$, donc f est bien paire.

◇ On en déduit ensuite que f paire $\iff \forall M \in \mathcal{C}_f, S(M) \in \mathcal{C}_f$: en effet,

Supposons que $\left[\forall x \in \mathcal{D}_f, \begin{vmatrix} -x \\ f(x) \end{vmatrix} \in \mathcal{C}_f\right]$ et soit $M \in \mathcal{C}_f$. Il existe $x \in \mathcal{D}_f$ tel que

$M = \begin{vmatrix} x \\ f(x) \end{vmatrix}$, donc $S(M) = \begin{vmatrix} -x \\ f(x) \end{vmatrix} \in \mathcal{C}_f$.

Réciproquement, supposons que $\left[\forall M \in \mathcal{C}_f, S(M) \in \mathcal{C}_f\right]$. Soit $x \in \mathcal{D}_f$. Alors en posant

$M = \begin{vmatrix} x \\ f(x) \end{vmatrix}$, $M \in \mathcal{C}_f$, donc $S(M) = \begin{vmatrix} -x \\ f(x) \end{vmatrix} \in \mathcal{C}_f$.

◇ Pour résumer, on a montré les équivalences suivantes :

f paire $\iff \forall x \in \mathcal{D}_f, \begin{vmatrix} -x \\ f(x) \end{vmatrix} \in \mathcal{C}_f \iff \forall M \in \mathcal{C}_f, S(M) \in \mathcal{C}_f$, en raisonnant par double implication pour chaque équivalence. On a ainsi montré que f paire $\iff S(\mathcal{C}_f) \subset \mathcal{C}_f$.

◇ En adaptant cette démonstration, on montre de même que

f impaire $\iff S'(\mathcal{C}_f) \subset \mathcal{C}_f$ et que f T -périodique $\iff S''(\mathcal{C}_f) \subset \mathcal{C}_f$, en convenant que S' est la symétrie par rapport au point O et que S'' est la translation de vecteur $T\vec{v}$,

c'est-à-dire que, pour tout $x, y \in \mathbb{R}$, $S'\left(\begin{vmatrix} x \\ y \end{vmatrix}\right) = \begin{vmatrix} -x \\ -y \end{vmatrix}$ et $S''\left(\begin{vmatrix} x \\ y \end{vmatrix}\right) = \begin{vmatrix} x+T \\ y \end{vmatrix}$.

◇ De plus, $S \circ S = Id_{\Psi}$, donc

$S(\mathcal{C}_f) \subset \mathcal{C}_f \implies S \circ S(\mathcal{C}_f) \subset S(\mathcal{C}_f) \implies \mathcal{C}_f \subset S(\mathcal{C}_f)$, donc

f paire $\iff S(\mathcal{C}_f) \subset \mathcal{C}_f \iff S(\mathcal{C}_f) = \mathcal{C}_f$. On a montré qu'une fonction numérique est paire si et seulement si son graphe est symétrique par rapport à l'axe des ordonnés.

De même $S' \circ S' = Id_{\Psi}$, donc une fonction numérique est impaire si et seulement si son graphe est symétrique par rapport à l'origine des axes. □

Définition. (notation a)) Soit f une application de D dans $\mathbb{R}$ avec $D \subset \mathbb{R}$.

- f est croissante si et seulement si $\forall x, y \in D, [x \leq y \implies f(x) \leq f(y)]$.
- f est strictement croissante si et seulement si $\forall x, y \in D, [x < y \implies f(x) < f(y)]$.
- f est décroissante si et seulement si $\forall x, y \in D, [x \leq y \implies f(x) \geq f(y)]$.
- f est strictement décroissante si et seulement si

$$\forall x, y \in D, [x < y \implies f(x) > f(y)].$$

- f est monotone si et seulement si f est croissante ou décroissante.
- f est strictement monotone si et seulement si f est strictement croissante ou strictement décroissante.

Propriété. Graphiquement, les antécédents de λ par f sont les abscisses des points d'intersection du graphe de f avec la droite horizontale d'équation $y = \lambda$.

Propriété. Graphiquement, les solutions de l'inéquation $f(x) \geq \lambda$, en l'inconnue x , sont les abscisses des points du graphe de f situés au-dessus de la droite horizontale d'équation $y = \lambda$.

Définition. Une application $f : D \longrightarrow \mathbb{R}$ est majorée si et seulement si il existe $M \in \mathbb{R}$ tel que, pour tout $x \in D$, $f(x) \leq M$, c'est-à-dire si et seulement si le graphe de f est situé sous la droite horizontale d'équation $y = M$.

2.3 Opérations sur les fonctions

Définition. (notation b)) Soit f et g deux fonctions de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$. Soit $\lambda \in \mathbb{R}$.

- $f + g$ est la fonction de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$ définie par $(f + g)(x) = f(x) + g(x)$.
On a $\mathcal{D}_{f+g} = \mathcal{D}_f \cap \mathcal{D}_g$.
- λf est la fonction de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$ définie par $(\lambda f)(x) = \lambda f(x)$.
On a $\mathcal{D}_{\lambda f} = \mathcal{D}_f$.
- fg est la fonction de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$ définie par $(fg)(x) = f(x) \times g(x)$.
On a $\mathcal{D}_{fg} = \mathcal{D}_f \cap \mathcal{D}_g$.
- $|f|$ est la fonction de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$ définie par $|f|(x) = |f(x)|$. On a $\mathcal{D}_{|f|} = \mathcal{D}_f$.
- On définit de même $f - g$, $\frac{1}{f}$, $\frac{f}{g}$.

Définition. f est bornée si et seulement si $|f|$ est majorée.

Propriété. Si f est une bijection d'une partie E de $\mathbb{R}$ vers une partie F de $\mathbb{R}$, alors le graphe de f^{-1} est le symétrique du graphe de f pour la symétrie orthogonale selon la première diagonale, c'est-à-dire la droite d'équation $y = x$.

Les deux courbes sont donc image l'une de l'autre dans un miroir oblique penché à 45° .

Démonstration.

◇ Notons P le plan usuel et s l'application de P dans P qui au point M de coordonnées (x, y) associe le point $s(M)$ de coordonnées (y, x) . Alors s est la symétrie orthogonale selon la première diagonale, c'est-à-dire la droite d'équation cartésienne $y = x$. En effet, le milieu de M et de $s(M)$ a pour coordonnées $(\frac{x+y}{2}, \frac{x+y}{2})$ donc il appartient à la première diagonale. De plus le vecteur $\overrightarrow{Ms(M)}$ a pour coordonnées $(y - x, x - y)$: il est orthogonal au vecteur de coordonnées $(1, 1)$, qui dirige la première diagonale.

◇ $\mathcal{C}_{f^{-1}} = \left\{ \left(\begin{array}{c} y \\ f^{-1}(y) \end{array} \right) / y \in F \right\} = \left\{ \left(\begin{array}{c} f(x) \\ f^{-1}(f(x)) \end{array} \right) / x \in E \right\}$: cette dernière égalité se démontre par double inclusion, en posant $y = f(x)$ ou $x = f^{-1}(y)$.

Ainsi, $\mathcal{C}_{f^{-1}} = \left\{ s \left(\left(\begin{array}{c} x \\ f(x) \end{array} \right) \right) / x \in E \right\} = s(\mathcal{C}_f)$, ce qu'il fallait démontrer. $\square$

Exemple. Les fonctions $x \mapsto x^2$ et $x \mapsto \sqrt{x}$.

Définition. Soit f et g deux applications définies sur D à valeurs dans $\mathbb{R}$.

On dit que f est inférieure à g sur D , et on note $f \leq g$, lorsque : $\forall x \in D, f(x) \leq g(x)$.

Remarque. La notation “ $f < g$ ” désignera

parfois la condition $[\forall x \in D, f(x) < g(x)]$,

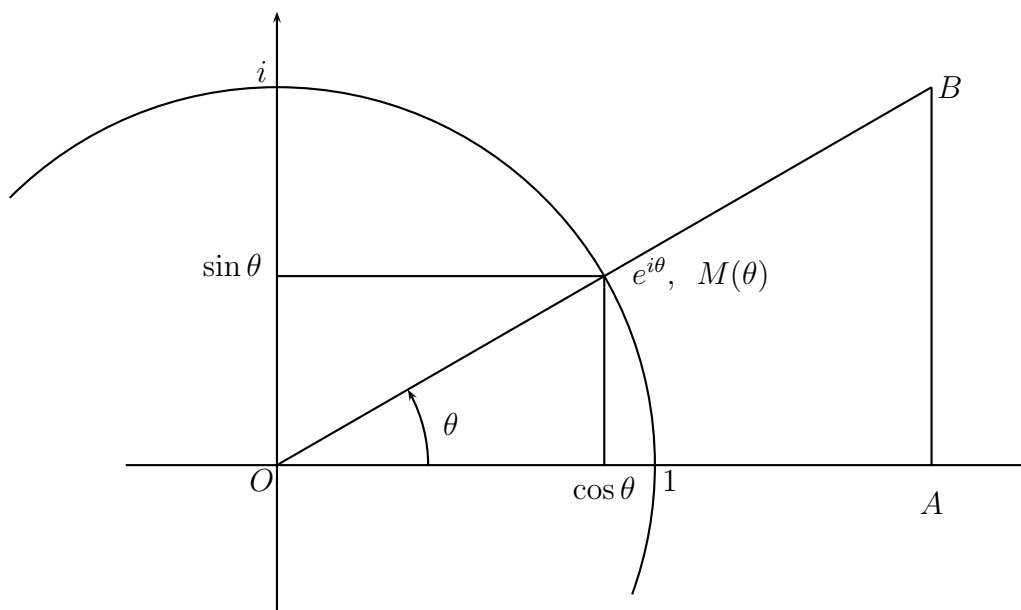
et d’autres fois la condition $[(f \leq g) \text{ et } (f \neq g)]$,

c’est-à-dire $[\forall x \in D, f(x) \leq g(x)]$ et $[\exists x \in D, f(x) < g(x)]$.

Exercice. Interpréter graphiquement les situations $f \leq g$ et $f < g$.

3 Trigonométrie

3.1 Les fonctions circulaires



Définition. Vous verrez plus tard qu’on *définit* la fonction exponentielle complexe par la formule :

$$\forall z \in \mathbb{C}, e^z = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \frac{z^k}{k!}.$$

Propriété. Pour tout $z \in \mathbb{C}$, $\overline{[e^z]} = e^{\overline{z]}$.

Pour tout $z, z' \in \mathbb{C}$, $e^z \times e^{z'} = e^{z+z'}$.

Démonstration.

Admis pour le moment. $\square$

Propriété. Pour tout $\theta \in \mathbb{R}$, le complexe $e^{i\theta}$ est sur le cercle unité.

Démonstration.

$|e^{i\theta}|^2 = e^{i\theta} \times \overline{e^{i\theta}} = e^{i\theta} \times e^{-i\theta}$, donc $|e^{i\theta}|^2 = e^{i\theta-i\theta} = e^0 = 1$. $\square$

Propriété. Soit $\theta \in \mathbb{R}$. On admettra pour le moment que θ est l'angle $\widehat{M_1 M_0 M_{e^{i\theta}}}$ (en notant M_z le point d'affixe z).

Définition. Pour tout $\theta \in \mathbb{R}$,

$$\boxed{\cos(\theta) = \operatorname{Re}(e^{i\theta}) \text{ et } \sin(\theta) = \operatorname{Im}(e^{i\theta})}.$$

Cela correspond à l'interprétation géométrique usuelle : si l'on rapporte le *plan usuel* à un repère orthonormé direct $(O, \vec{i}, \vec{j})$, $\cos \theta$ et $\sin \theta$ sont les abscisse et ordonnée du point $M(\theta)$ du cercle unité (de rayon 1 centré en O) tel que l'angle $(\vec{i}, \overrightarrow{OM(\theta)})$ est égal à θ , modulo 2π .

Formules d'Euler : Pour tout $\theta \in \mathbb{R}$

$$\boxed{\cos \theta = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2} \quad \text{et} \quad \sin \theta = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}}.$$

Démonstration.

Soit $\theta \in \mathbb{R}$. Posons $z = e^{i\theta}$. $\cos \theta = \operatorname{Re}(z) = \frac{z + \bar{z}}{2} = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}$. $\square$

Propriété. La fonction $\cos$ est paire.

La fonction $\sin$ est impaire.

Démonstration.

C'est clair avec les formules d'Euler. $\square$

Propriété. 2π est la plus petite période de la fonction $\cos$.

2π est la plus petite période de la fonction $\sin$.

Démonstration.

Admis pour le moment. $\square$

Définition et propriétés : Soit $x_0 \in \mathbb{R}$. Pour tout $x, y \in \mathbb{R}$, on dit que x est congru à y modulo x_0 et on note $x \equiv y [x_0]$ si et seulement si il existe $k \in \mathbb{Z}$ tel que $x - y = kx_0$. On vérifie aisément les propriétés suivantes : Pour tout $x, y, z, x', y', x_0 \in \mathbb{R}$:

- Réflexivité : $x \equiv x [x_0]$;
- Symétrie : $x \equiv y [x_0] \iff y \equiv x [x_0]$;
- Transitivité : Si $x \equiv y [x_0]$ et $y \equiv z [x_0]$, alors $x \equiv z [x_0]$;
- Compatibilité avec l'addition :
Si $x \equiv y [x_0]$ et $x' \equiv y' [x_0]$, alors $x + x' \equiv y + y' [x_0]$.

Remarque. La relation de congruence n'est pas compatible avec la multiplication, c'est-à-dire qu'on peut avoir $x \equiv y [x_0]$ mais $ax \not\equiv ay [x_0]$.

Par exemple, $2 \equiv 3 [1]$ mais $1 = \frac{1}{2} \times 2 \not\equiv \frac{1}{2} \times 3 [1]$.

Cependant, on dispose de la propriété suivante :

Propriété. Pour tout $x, y, a, x_0 \in \mathbb{R}$, si $x \equiv y [x_0]$, alors $ax \equiv ay [ax_0]$.

Propriété. On démontrera plus tard que, pour tout $\theta \in \mathbb{R}$,

$$\begin{aligned} \sin \theta = 0 &\iff \exists k \in \mathbb{Z}, \theta = k\pi \\ &\stackrel{\Delta}{\iff} \theta \equiv 0 [\pi] \\ &\iff \theta \in \pi\mathbb{Z}, \text{ et} \\ \cos \theta = 0 &\iff \exists k \in \mathbb{Z}, \theta = \frac{\pi}{2} + k\pi \\ &\stackrel{\Delta}{\iff} \theta \equiv \frac{\pi}{2} [\pi] \\ &\iff \theta \in \frac{\pi}{2} + \pi\mathbb{Z}. \end{aligned}$$

Remarque. On peut visualiser ces propriétés sur le cercle unité du plan complexe, aussi appelé le cercle trigonométrique.

Définition des fonctions tangente et cotangente : On pose

$$\tan \theta = \frac{\sin \theta}{\cos \theta} \quad \text{et} \quad \cotan \theta = \frac{\cos \theta}{\sin \theta}.$$

D'après la remarque précédente, la fonction tangente est définie sur $\mathbb{R} \setminus (\frac{\pi}{2} + \pi\mathbb{Z})$ et la fonction cotangente est définie sur $\mathbb{R} \setminus \pi\mathbb{Z}$.

Ces deux nouvelles fonctions sont π -périodiques et impaires.

Remarque. D'après le théorème de Thalès, les longueurs des côtés du triangle OAB (cf figure ci-dessus) vérifient les relations $\frac{OA}{OB} = \frac{\cos \theta}{1}$ et $\frac{AB}{OB} = \frac{\sin \theta}{1}$, d'où l'on déduit

la relation $\tan \theta = \frac{AB}{OA}$. Ces relations concernent le triangle OAB , indépendamment du repère choisi.

On retrouve ainsi les formules bien connues concernant un triangle rectangle :

Formules : Soit OAB un triangle rectangle en A .

Par définition, l'hypoténuse (nom féminin) est le côté opposé à l'angle droit.

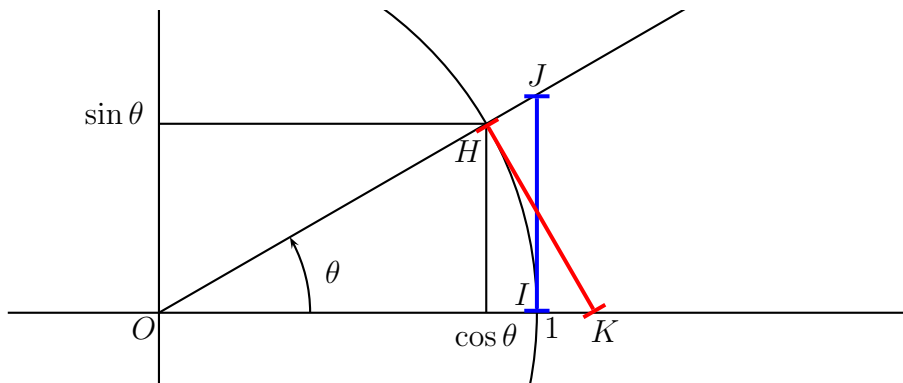
Notons $\theta = \widehat{AOB}$ l'angle au sommet O . Alors

$$\begin{aligned} \cos \theta &= \frac{OA}{OB} = \frac{\text{longueur du côté adjacent}}{\text{longueur de l'hypoténuse}} \quad \text{et} \\ \sin \theta &= \frac{AB}{OB} = \frac{\text{longueur du côté opposé}}{\text{longueur de l'hypoténuse}}. \end{aligned}$$

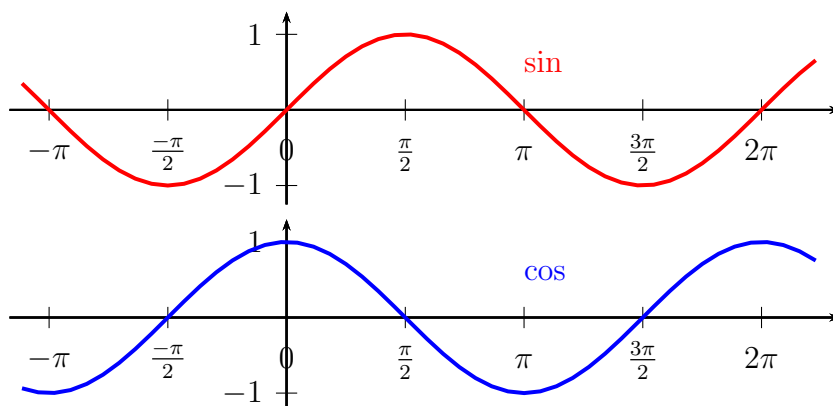
On en déduit que

$$\tan \theta = \frac{AB}{OA} = \frac{\text{longueur du côté opposé}}{\text{longueur du côté adjacent}}.$$

Cette dernière formule permet d'interpréter géométriquement la quantité $\tan \theta$: sur la figure suivante, c'est la longueur du segment $[I, J]$, ou bien du segment $[H, K]$.



3.2 Graphes des fonctions circulaires



Représentation graphique de la fonction tangente : au tableau.

3.3 Formules de trigonométrie

Formule circulaire : Pour tout $\theta \in \mathbb{R}$, $\cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$.

Démonstration.

Le point $M(\theta)$ est sur le cercle unité. $\square$

On en déduit une autre formule :

$$1 + \tan^2 \theta = \frac{1}{\cos^2 \theta}.$$

Formules d'addition : Pour tout $a, b \in \mathbb{R}$,

$$\cos(a + b) = \cos a \cos b - \sin a \sin b \quad \text{et}$$

$$\sin(a + b) = \sin a \cos b + \cos a \sin b.$$

Démonstration.

$\cos(a+b) + i \sin(a+b) = e^{i(a+b)} = e^{ia} e^{ib} = (\cos a + i \sin a)(\cos b + i \sin b)$ et on conclut en passant aux parties réelle et imaginaire. $\square$

En particulier, on obtient les propriétés de symétrie suivantes :

Formules de symétrie : Lorsque les quantités qui interviennent sont définies,

$$\begin{aligned} \cos(\pi + \theta) &= -\cos(\theta) & \sin(\pi + \theta) &= -\sin(\theta) & \tan(\pi + \theta) &= \tan(\theta) \\ \cos(\pi - \theta) &= -\cos(\theta) & \sin(\pi - \theta) &= \sin(\theta) & \tan(\pi - \theta) &= -\tan(\theta) \\ \cos\left(\frac{\pi}{2} + \theta\right) &= -\sin(\theta) & \sin\left(\frac{\pi}{2} + \theta\right) &= \cos(\theta) & \tan\left(\frac{\pi}{2} + \theta\right) &= -\cotan(\theta) \\ \cos\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right) &= \sin(\theta) & \sin\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right) &= \cos(\theta) & \tan\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right) &= \cotan(\theta) \end{aligned}$$

Remarque. Apprenez ces formules par coeur, mais sachez également les retrouver rapidement en les visualisant sur le cercle trigonométrique.

Par exemple, on retrouve la dernière ligne des formules en remarquant que les points $M(\theta)$ et $M(\frac{\pi}{2} - \theta)$ sont symétriques par rapport à la première diagonale, c'est-à-dire la droite d'équation $y = x$. En effet, cette droite fait un angle égal à $\frac{\pi}{4}$ avec l'axe des abscisses, or $\frac{\pi}{4}$ est égal à la demi-somme de θ et de $\frac{\pi}{2} - \theta$.

Or la symétrie orthogonale selon cette première diagonale envoie le point M de coordonnées (x, y) sur le point de M' de coordonnées (y, x) (cf page 7), donc l'abscisse de $M(\theta)$ est égale à l'ordonnée de $M(\frac{\pi}{2} - \theta)$ et l'ordonnée de $M(\theta)$ est égale à l'abscisse de $M(\frac{\pi}{2} - \theta)$.

De même, on retrouve la première ligne de ces formules en remarquant que $M(\theta)$ et $M(\pi + \theta)$ sont symétriques par rapport au point O et la seconde en remarquant que $M(\theta)$ et $M(\pi - \theta)$ sont symétriques par rapport à l'axe des ordonnées.

Des formules d'addition, on déduit également les formules suivantes :

Formule : Pour tout $a, b \in \mathbb{R}$, lorsque les quantités qui interviennent sont définies,

$$\begin{aligned} \cos(a-b) &= \cos a \cos b + \sin a \sin b \text{ et } \sin(a-b) = \sin a \cos b - \cos a \sin b, \\ \tan(a+b) &= \frac{\tan a + \tan b}{1 - \tan a \tan b} \text{ et } \tan(a-b) = \frac{\tan a - \tan b}{1 + \tan a \tan b}. \end{aligned}$$

Démonstration.

Pour la formule relative à $\tan(a+b)$, on suppose que $\cos(a+b)$, $\cos a$ et $\cos b$ sont tous trois non nuls.

$\tan(a+b) = \frac{\sin a \cos b + \sin b \cos a}{\cos a \cos b - \sin a \sin b}$: on conclut en divisant le numérateur et le dénominateur par la quantité $\cos a \cos b$. $\square$

Formules de duplication : Lorsque les quantités qui interviennent sont définies,

$$\begin{aligned} \cos(2a) &= \cos^2 a - \sin^2 a = 2 \cos^2 a - 1 = 1 - 2 \sin^2 a, \\ \sin(2a) &= 2 \sin a \cos a, \\ \tan(2a) &= \frac{2 \tan a}{1 - \tan^2 a}. \end{aligned}$$

Premières formules de linéarisation :

$$\cos^2 a = \frac{\cos(2a) + 1}{2} \text{ et } \sin^2 a = \frac{1 - \cos(2a)}{2} \geq 0.$$

$$2 \cos a \cdot \cos b = \cos(a+b) + \cos(a-b),$$

$$2 \sin a \cdot \sin b = \cos(a-b) - \cos(a+b),$$

$$2 \sin a \cdot \cos b = \sin(a+b) + \sin(a-b).$$

Formules de factorisation :

$$\cos p + \cos q = 2 \cos \frac{p+q}{2} \cos \frac{p-q}{2},$$

$$\cos p - \cos q = -2 \sin \frac{p+q}{2} \sin \frac{p-q}{2},$$

$$\sin p + \sin q = 2 \sin \frac{p+q}{2} \cos \frac{p-q}{2},$$

$$\sin p - \sin q = 2 \sin \frac{p-q}{2} \cos \frac{p+q}{2}.$$

Démonstration.

◇ *Première méthode* : dans les trois dernières formules de linéarisation, on remplace a et b par $\frac{p+q}{2}$ et $\frac{p-q}{2}$.

◇ *Seconde méthode* : A l'aide des complexes.

$$\cos p + \cos q = \operatorname{Re}(e^{ip} + e^{iq}) = \operatorname{Re}\left(e^{i\frac{p+q}{2}}(e^{i\frac{p-q}{2}} + e^{i\frac{q-p}{2}})\right), \text{ donc}$$

$$\cos p + \cos q = 2 \cos \frac{p-q}{2} \times \operatorname{Re}(e^{i\frac{p+q}{2}}) = 2 \cos \frac{p+q}{2} \cos \frac{p-q}{2}.$$

Les autres formules se démontrent de la même façon. □

Remarque. Selon le programme officiel, ces formules de factorisation ne sont pas à connaître par coeur (mais ce n'est pas interdit) : vous devez être capable de les redémontrer.

Formules : Lorsque les quantités qui interviennent sont définies :

en posant $u = \tan(\frac{\theta}{2})$, on a

$$\cos \theta = \frac{1-u^2}{1+u^2}, \quad \sin \theta = \frac{2u}{1+u^2}, \quad \tan \theta = \frac{2u}{1-u^2}.$$

Démonstration.

On suppose que $\theta \in \mathbb{R} \setminus (\pi + 2\pi\mathbb{Z})$ afin que u soit défini.

$$\text{Alors, } \frac{1-u^2}{1+u^2} = \frac{1 - \frac{\sin^2(\theta/2)}{\cos^2(\theta/2)}}{1 + \frac{\sin^2(\theta/2)}{\cos^2(\theta/2)}} = \frac{\cos^2(\theta/2) - \sin^2(\theta/2)}{\cos^2(\theta/2) + \sin^2(\theta/2)} = \cos \theta.$$

On procède de même pour la seconde formule. □

Remarque. Notons $\mathcal{C}$ le cercle unité et M_π le point de coordonnées $(-1, 0)$.

D'après ces formules, un point M de coordonnées (x, y) appartient à $\mathcal{C} \setminus \{M_\pi\}$ si et

seulement si il existe $t \in \mathbb{R}$ tel que $x = \frac{1-t^2}{1+t^2}$ et $y = \frac{2t}{1+t^2}$.

On dispose ainsi d'un paramétrage du cercle $\mathcal{C}$ privé du point M_π à l'aide de fractions rationnelles (c'est-à-dire de fonctions qui s'écrivent comme un quotient de polynômes).

Propriété. Voici les valeurs à connaître des fonctions trigonométriques :

θ	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$
$\cos \theta$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
$\sin \theta$	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1
$\tan \theta$	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	non défini

Remarque. Les valeurs de $\tan \frac{\pi}{6}$ et de $\tan \frac{\pi}{3}$ sont $\frac{1}{\sqrt{3}}$ et $\sqrt{3}$. C'est cohérent avec le caractère croissant de $\tan$ sur l'intervalle $[0, \frac{\pi}{2}[$.

Démonstration.

$$\diamond \cos^2 \frac{\pi}{4} = \frac{1 + \cos(2 \cdot \frac{\pi}{4})}{2} = \frac{1}{2}.$$

$$\diamond \text{ Posons } a = \frac{\pi}{6}.$$

$$\cos(3a) = \cos a \cos 2a - \sin a \sin 2a = \cos a(2 \cos^2 a - 1) - 2 \sin^2 a \cos a,$$

$$\text{ainsi } \cos(3a) = 4 \cos^3 a - 3 \cos a = 0, \text{ car } 3a = \frac{\pi}{2},$$

$$\text{donc } 4 \cos^2 a - 3 = 0. \square$$

3.4 Équations trigonométriques

3.4.1 Résolution du système $(S) : (\cos x = c) \wedge (\sin x = s)$

On fixe $c, s \in \mathbb{R}$ et on veut résoudre le système d'équations

$(S) : (\cos x = c) \wedge (\sin x = s)$, en l'inconnue $x \in \mathbb{R}$.

Si $c^2 + s^2 \neq 1$, (S) n'admet aucune solution.

Si $c^2 + s^2 = 1$, alors le point M de coordonnées (c, s) est sur le cercle unité. On justifiera plus tard qu'il existe un unique $x_0 \in [0, 2\pi[$ tel que $\cos x = \cos x_0$ et $\sin x = \sin x_0$, et que l'ensemble des solutions de (S) est $x_0 + 2\pi\mathbb{Z}$.

Exemple. $\cos x = \frac{\sqrt{2}}{2} = -\sin x \iff x \in -\frac{\pi}{4} + 2\pi\mathbb{Z}.$

3.4.2 Résolution de l'équation $\cos x = c$

Propriété. Pour tout $u, v \in \mathbb{R}$, $\boxed{\cos u = \cos v \iff u \equiv \pm v [2\pi]}$.

Démonstration.

Soit $u, v \in \mathbb{R}$.

$$\cos u = \cos v \iff \cos u - \cos v = 0 \iff -2 \sin \frac{u+v}{2} \sin \frac{u-v}{2} = 0, \text{ donc}$$

$$\cos u = \cos v \iff \left(\frac{u+v}{2} \equiv 0 [\pi] \right) \text{ ou } \left(\frac{u-v}{2} \equiv 0 [\pi] \right)$$

$$\iff (u+v \equiv 0 [2\pi]) \text{ ou } (u-v \equiv 0 [2\pi]).$$

Ceci permet de conclure. $\square$

Définition. On démontrera plus loin que l'application $\cos$ réalise une bijection (décroissante) de $[0, \pi]$ dans $[-1, 1]$. On note $\arccos$ l'application réciproque.

Résolution de l'équation $\cos x = c$:

Soit $c \in \mathbb{R}$. On note (E) l'équation $\cos x = c$, en l'inconnue $x \in \mathbb{R}$.

Si $c \notin [-1, 1]$, (E) n'admet aucune solution.

Si $c \in [-1, 1]$, posons $x_0 = \arccos(c)$. Alors

$$(E) \iff \cos x = \cos x_0 \iff x \equiv \pm x_0 [2\pi].$$

Ainsi, l'ensemble des solutions de (E) est $\mathcal{S} = (x_0 + 2\pi\mathbb{Z}) \cup (-x_0 + 2\pi\mathbb{Z})$.

Exemple. $\cos x = \frac{\sqrt{3}}{2} \iff x \in (\frac{\pi}{6} + 2\pi\mathbb{Z}) \cup (-\frac{\pi}{6} + 2\pi\mathbb{Z})$.

Exercice. Résoudre l'équation $(E) : \cos x = \cos(\frac{\pi}{3} - 2x)$.

Solution :

$$(E) \iff \exists k \in \mathbb{Z}, \begin{cases} x = \frac{\pi}{3} - 2x + 2k\pi \\ \text{ou} \\ x = -\frac{\pi}{3} + 2x + 2k\pi \end{cases} \iff \exists k \in \mathbb{Z}, \begin{cases} x = \frac{\pi}{9} + 2k\frac{\pi}{3} \\ \text{ou} \\ x = \frac{\pi}{3} + 2k\pi \end{cases}$$

Ainsi, l'ensemble des solutions est $\mathcal{S} = (\frac{\pi}{3} + 2\pi\mathbb{Z}) \cup (\frac{\pi}{9} + 2\frac{\pi}{3}\mathbb{Z})$: modulo 2π , les solutions sont $\frac{\pi}{3}$, $\frac{\pi}{9}$, $\frac{7\pi}{9}$ et $\frac{13\pi}{9}$, que l'on peut représenter sur le cercle trigonométrique.

3.4.3 Résolution de l'équation $\sin x = s$

Définition. L'application $\sin$ réalise une bijection (croissante) de $[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ dans $[-1, 1]$.

On note $\boxed{\arcsin}$ l'application réciproque.

Démonstration.

Pour tout $x \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$, posons $f(x) = \frac{\pi}{2} - x$. Ainsi f est une bijection décroissante de $[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ dans $[0, \pi]$.

Pour tout $x \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$, $\sin(x) = \cos(\frac{\pi}{2} - x)$, donc $\sin|_{[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]}^{[-1, 1]} = \cos|_{[0, \pi]}^{[-1, 1]} \circ f$.

Ceci permet de conclure car une composée de bijections décroissantes est une bijection croissante. $\square$

Résolution de l'équation $\sin x = s$:

Soit $s \in \mathbb{R}$. On note (E) l'équation $\sin x = s$, en l'inconnue $x \in \mathbb{R}$.

Si $s \notin [-1, 1]$, (E) n'admet aucune solution.

Si $s \in [-1, 1]$, posons $x_0 = \arcsin(s)$. Alors

$$(E) \iff \sin x = \sin x_0 \iff (x \equiv x_0 [2\pi]) \vee (x \equiv \pi - x_0 [2\pi]).$$

Ainsi, l'ensemble des solutions de (E) est $\mathcal{S} = (x_0 + 2\pi\mathbb{Z}) \cup (\pi - x_0 + 2\pi\mathbb{Z})$.

Démonstration.

On suppose que $s \in [-1, 1]$ et on pose $x_0 = \arcsin(s)$.

$(E) \iff \sin x = \sin x_0 \iff \cos(\frac{\pi}{2} - x) = \cos(\frac{\pi}{2} - x_0)$, donc d'après le paragraphe précédent, $(E) \iff \frac{\pi}{2} - x \equiv \pm(\frac{\pi}{2} - x_0) [2\pi] \iff (x \equiv x_0 [2\pi]) \vee (x \equiv \pi - x_0 [2\pi])$. $\square$

Exemple. $\sin x = \frac{\sqrt{3}}{2} \iff x \in (\frac{\pi}{3} + 2\pi\mathbb{Z}) \cup (\frac{2\pi}{3} + 2\pi\mathbb{Z})$.

Propriété. Pour tout $u, v \in \mathbb{R}$, $\sin u = \sin v \iff (u \equiv v [2\pi]) \vee (u \equiv \pi - v [2\pi])$.

Démonstration.

$$\sin u = \sin v \iff \cos(\frac{\pi}{2} - u) = \cos(\frac{\pi}{2} - v) \dots \square$$

3.4.4 Résolution de l'équation $\tan x = t$

Propriété. Pour tout $u, v \in \mathbb{R} \setminus (\frac{\pi}{2} + \pi\mathbb{Z})$, $\tan u = \tan v \iff u \equiv v [\pi]$.

Démonstration.

Soit $u, v \in \mathbb{R} \setminus (\frac{\pi}{2} + \pi\mathbb{Z})$.

$\tan u = \tan v \iff \sin u \cos v = \sin v \cos u \iff \sin(u - v) = 0 \iff u - v \equiv 0 [\pi]$. $\square$

Définition. On démontrera plus loin que l'application $\tan$ réalise une bijection (croissante) de $] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ dans $\mathbb{R}$. On note $\boxed{\arctan}$ l'application réciproque.

Résolution de l'équation $\tan x = t$:

Soit $t \in \mathbb{R}$. On note (E) l'équation $\tan x = t$, en l'inconnue $x \in \mathbb{R} \setminus (\frac{\pi}{2} + \pi\mathbb{Z})$.

Posons $x_0 = \arctan(t)$. Alors

$(E) \iff \tan x = \tan x_0 \iff x \equiv x_0 [\pi]$.

Ainsi, l'ensemble des solutions de (E) est $\mathcal{S} = x_0 + \pi\mathbb{Z}$.

Exemple. $\tan x = -\sqrt{3} \iff x \in (-\frac{\pi}{3} + \pi\mathbb{Z})$.

3.4.5 Expressions de la forme $A \cos x + B \sin x$.

Technique à connaître : transformation de $A \cos x + B \sin x$ en $r \cos(x - \varphi)$.

Première méthode :

Soit $(A, B) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$.

$$A \cos x + B \sin x = \sqrt{A^2 + B^2} \left(\frac{A}{\sqrt{A^2 + B^2}} \cos x + \frac{B}{\sqrt{A^2 + B^2}} \sin x \right).$$

Posons $c = \frac{A}{\sqrt{A^2 + B^2}}$ et $s = \frac{B}{\sqrt{A^2 + B^2}}$. On a $c^2 + s^2 = 1$, donc on sait qu'il existe

$\varphi \in \mathbb{R}$ tel que $c = \cos \varphi$ et $s = \sin \varphi$. Ainsi, en posant $r = \sqrt{A^2 + B^2}$,

$$A \cos x + B \sin x = r(\cos \varphi \cos x + \sin \varphi \sin x) = r \cos(x - \varphi).$$

r est appelé l'amplitude et φ la phase.

On remarquera que, par construction, $c + is = e^{i\varphi}$, donc $A + iB = re^{i\varphi}$.

Seconde méthode : lorsque $A \neq 0$. Il existe φ tel que $\tan \varphi = \frac{B}{A}$.

$$\text{Alors } A \cos x + B \sin x = A(\cos x + \frac{\sin \varphi}{\cos \varphi} \sin x) = \frac{A}{\cos \varphi} \cos(x - \varphi).$$

Remarque. Ainsi, une combinaison linéaire de deux signaux sinusoïdaux de même période en quadrature (déphasage de 90 degrés) est un signal sinusoïdal déphasé.

Exercice. Résoudre l'équation (E) : $-3 \cos x + 4 \sin x = 10$.

Exercice. Résoudre l'équation (E) : $\sqrt{3} \cos x - \sin x = 2$.

4 Dérivation et intégration

4.1 Pente de la tangente

Propriété. Les fonctions affines de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$ sont exactement les applications de la forme $\mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$
 $x \longmapsto px + y_0$ où $p, y_0 \in \mathbb{R}$.

Le graphe d'une telle application est la droite d'équation $y = px + y_0$. On dit que p est la pente de cette droite et que y_0 est l'ordonnée à l'origine.

Remarque. Lorsque le plan usuel est rapporté à un repère orthonormé direct $(O, \vec{i}, \vec{j})$, outre les droites admettant une équation de la forme $y = px + y_0$, on dispose également des droites “verticales”, d'équation $x = x_0$, où $x_0 \in \mathbb{R}$. On peut dire que la pente de ces dernières est infinie.

Deux droites affines du plan sont parallèles si et seulement si elles ont la même pente.

Propriété. Soit $f : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ une fonction. Pour tout $x_0, x_1 \in \mathcal{D}_f$, avec $x_0 \neq x_1$, la corde du graphe de f entre les abscisses x_0 et x_1 est par définition l'unique droite du plan passant par les points du graphe de f d'abscisses x_0 et x_1 .

Elle a pour équation : $y - f(x_0) = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} \times (x - x_0)$.

En particulier, la pente de cette droite est égale à $\frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$.

Définition. Soit $f : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ une fonction définie sur un intervalle I et soit $x_0 \in I$. On dit que f est dérivable en x_0 si et seulement si la quantité $\frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$ possède une limite lorsque x_1 tend vers x_0 . Dans ce cas, cette limite est notée $f'(x_0)$ et est appelée la dérivée de f en x_0 .

Remarque. Nous ferons plus tard la théorie des notions de limite et de dérivée. Informellement, lorsque f est dérivable en x_0 , la corde du graphe de f entre les abscisses x_0 et x_1 tend vers une droite non verticale, de pente $f'(x_0)$, que l'on appelle la tangente au graphe de f en le point de coordonnées $(x_0, f(x_0))$. Cette tangente a donc pour équation : $y - f(x_0) = f'(x_0) \cdot (x - x_0)$.

Cela dit que la meilleure approximation de f , au voisinage de x_0 , parmi l'ensemble des applications affines, est $x \longmapsto f(x_0) + f'(x_0) \cdot (x - x_0)$.

Il faut retenir que $f'(x_0)$, lorsqu'elle est définie, est la pente de la tangente au graphe de f en le point d'abscisse x_0 .

Définition. Soit I est un intervalle inclus dans $\mathcal{D}_f$.

On dit que f est dérivable sur I , ou bien que f est de classe D^1 sur I , si et seulement si f est dérivable en chacun des réels de I .

On dispose alors de l'application f' , définie au moins sur I .

Lorsque f' est continue sur I , on dit que f est de classe C^1 sur I ; on dit aussi que f est continûment dérivable sur l'intervalle I .

Exemple. Lorsque $f(x) = ax + b$, où a et b sont des paramètres réels, f est C^1 et, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $f'(x) = a$.

Dans ce cas, le graphe de f est une droite D et toutes les cordes du graphe sont égales à D .

Exemple. Prenons $f(x) = x^2$. Alors $\frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} = x_1 + x_0 \xrightarrow{x_1 \rightarrow x_0} 2x_0$, donc f est dérivable sur $\mathbb{R}$ et $f'(x) = 2x$.

Exercice. Calculer de la même façon la dérivée de $x \mapsto \frac{1}{x}$.

Exemple. Prenons $f(x) = \cos x$. Soit $x \in \mathbb{R}$. D'après une formule de factorisation, $\frac{f(x) - f(y)}{x - y} = -\sin\left(\frac{x+y}{2}\right) \times \frac{\sin \frac{x-y}{2}}{\frac{x-y}{2}}$. Or $\frac{\sin t}{t} \xrightarrow{t \rightarrow 0} 1$, donc $\frac{f(x) - f(y)}{x - y} \xrightarrow{y \rightarrow x} -\sin(x)$. Ceci prouve que $\cos$ est dérivable et que $\cos' = -\sin$.

4.2 Règles de dérivation

Propriété. On démontrera plus tard les formules suivantes :

- Pour tout $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, $(\alpha f + \beta g)' = \alpha f' + \beta g'$.
- $(fg)' = f'g + fg'$.
- $\left(\frac{1}{f}\right)' = -\frac{f'}{f^2}$.
- $\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{f'g - g'f}{g^2}$.
- $(f \circ g)' = g' \times (f' \circ g)$.
- Pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, $(f^n)' = n f' \times f^{n-1}$.
- Lorsque f est bijective, $(f^{-1})' = \frac{1}{f' \circ f^{-1}}$.

Les fonctions qui interviennent dans ces formules sont toutes supposées dérivables sur un intervalle. On se limite éventuellement à un sous-intervalle pour s'assurer que les quantités qui interviennent dans les formules sont bien définies.

Remarque. La dernière formule s'interprète bien géométriquement en tenant compte du fait que les graphes de f et de f^{-1} sont symétriques par rapport à la première diagonale. En effet, une droite D de pente p admet une équation de la forme $y = px + y_0$, donc le symétrique de D selon la première diagonale admet pour équation $x = py + y_0$, qui est une droite de pente $\frac{1}{p}$ lorsque $p \neq 0$.

Remarque. Selon le contexte, f^{-1} peut désigner l'application réciproque de f ou bien la quantité $\frac{1}{f}$, ce qui n'est pas du tout la même chose.

Remarque. Certaines cohérences entre ces formules aident à les retenir :

$$\diamond (f^2)' = (ff)' = 2ff', (f^3)' = (f^2 \times f)' = f \times (f^2)' + f^2 \times f' = 3f' \times f^2.$$

Par récurrence, on retrouverait par ce procédé que pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, $(f^n)' = n f' \times f^{n-1}$.

En particulier, avec $f(x) = x$, on obtient que

$$\forall n \in \mathbb{N}^*, \quad \frac{d}{dx}(x^n) = nx^{n-1}.$$

Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Posons $g(x) = x^n$.

Alors $(f^n)' = (g \circ f)' = f' \times g' \circ f = f' \times n \times f^{n-1}$: c'est cohérent.

◇ Posons $g(x) = \frac{1}{x}$. On a vu que $g'(x) = -\frac{1}{x^2}$. Ainsi, on retrouve que

$$\left(\frac{1}{f}\right)' = (g \circ f)' = f' \times g' \circ f = -\frac{f'}{f^2}.$$

Ensuite, on en déduit que $\left(\frac{f}{g}\right)' = f' \times \frac{1}{g} + f \times \left(\frac{1}{g}\right)' = \frac{f'g - g'f}{g^2}$.

Remarque. On a même, pour tout $n \in \mathbb{Z}^*$, $(f^n)' = nf' \times f^{n-1}$.

En effet, fixons $n \in \mathbb{N}^*$. $\frac{d}{dx}(x^{-n}) = \frac{d}{dx}\left(\frac{1}{x^n}\right) = -\frac{nx^{n-1}}{x^{2n}} = -nx^{-n-1}$.

Exemples :

- $\frac{d}{dx}(2x^4 + 5x^2 + \pi) = 8x^3 + 10x$.
- $\frac{d}{dx}(\cos^3 x) = -3 \sin x \cos^2 x$.
- $\frac{d}{dx}\left(\frac{ax+b}{cx+d}\right) = \frac{ad-bc}{(cx+d)^2}$.
- $\frac{d}{dx}(\cos(\cos x)) = \sin x \times \sin(\cos x)$.
- $\frac{d}{dx}(\tan x) = \frac{d}{dx}\left(\frac{\sin x}{\cos x}\right) = \frac{1}{\cos^2 x} = 1 + \tan^2 x$.
- $\frac{d}{dx}(\arcsin x) = \frac{1}{\cos(\arcsin x)} = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$.
- $\frac{d}{dx}(\arccos x) = \frac{1}{-\sin(\arccos x)} = \frac{-1}{\sqrt{1-x^2}}$.
- $\frac{d}{dx}(\arctan x) = \frac{1}{\tan'(\arctan x)} = \frac{1}{1+x^2}$.

4.3 Dérivées d'ordre supérieur

Définition. Si f' est définie sur un intervalle I , on dit que f est deux fois dérivable sur I lorsque f' est dérivable en tout point de I . La dérivée de la dérivée de f est notée f'' . On l'appelle la dérivée seconde de f .

Soit $n \in \mathbb{N}$. Par récurrence, la dérivée n -ième de f lorsqu'elle est définie est la dérivée de la dérivée $(n-1)$ -ième. On la note $f^{(n)}$ ou bien $x \mapsto \frac{d^n}{dx^n}(f(x))$.

- On dit que f est de classe D^n sur I lorsque f est n fois dérivable sur I .
- On dit que f est de classe C^n sur I lorsque f est n fois dérivable sur I et que $f^{(n)}$ est continue.

— On dit que f est de classe C^∞ sur I lorsque, pour tout $n \in \mathbb{N}$, f est C^n sur I .

Remarque. On convient que $f^{(0)} = f$, pour toute application f de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$.

Exemple. Lorsque $f(x) = ax + b$, f est C^∞ et, pour tout $n \in \mathbb{N}$ avec $n \geq 2$, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $f^{(n)}(x) = 0$.

Exemple. Si f est de classe C^∞ sur $\mathbb{R}$, pour tout $a, b \in \mathbb{R}$, $x \mapsto f(ax + b)$ est aussi de classe C^∞ sur $\mathbb{R}$ et, pour tout $x \in \mathbb{R}$ et $n \in \mathbb{N}$, $\frac{d^n}{dx^n}(f(ax + b)) = a^n f^{(n)}(ax + b)$.

Exemple. On prouve que $\sin$ est dérivable, de dérivée $\cos$. Ainsi, par récurrence, on en déduit que $\cos$ et $\sin$ sont de classe C^∞ .

On peut montrer par récurrence les formules suivantes :

Pour tout $n \in \mathbb{N}$, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $\cos^{(n)}(x) = \cos(x + n\frac{\pi}{2})$ et $\sin^{(n)}(x) = \sin(x + n\frac{\pi}{2})$.

Exemple. Soit $a \in \mathbb{R}$. Montrer que, pour tout $n \in \mathbb{N}$, pour tout $x \in \mathbb{R} \setminus \{-a\}$, $\frac{d^n}{dx^n}\left(\frac{1}{x+a}\right) = \frac{(-1)^n n!}{(x+a)^{n+1}}$ (on rappelle que $n! = n \times (n-1) \times \cdots \times 1$).

4.4 Dérivation et monotonie

Théorème. Soit f une fonction de I dans $\mathbb{R}$, où I est un **intervalle** de $\mathbb{R}$. On suppose que f est dérivable sur I .

- f est constante sur I si et seulement si f' est identiquement nulle sur I .
- f est croissante sur I si et seulement si $\forall x \in I, f'(x) \geq 0$.
- f est décroissante sur I si et seulement si $\forall x \in I, f'(x) \leq 0$.
- Si $f'(x)$ est de signe constant sur I et si $\{x \in I / f'(x) = 0\}$ est fini, alors f est strictement monotone.

Démonstration.

Admis pour le moment. $\square$

Exemple. Posons $f(x) = \frac{1}{x}$. L'application f est définie et dérivable sur $\mathbb{R}^*$ et

$f'(x) = -\frac{1}{x^2} < 0$, donc f est décroissante sur $\mathbb{R}_-^*$ et sur $\mathbb{R}_+^*$.

Attention cependant, f n'est pas globalement décroissante sur $\mathbb{R}^*$.

Exemple. Montrer que, pour tout $x > 0$, $\sin x < x$.

Pour $x > 1$, $\sin x \leq 1 < x$.

Sur $I = [0, 1]$, posons $f(x) = x - \sin x$. f est dérivable et $f'(x) = 1 - \cos x \geq 0$. De plus, pour tout $x \in I$, $f'(x) = 0 \iff x = 0$. Ainsi f est strictement croissante sur $[0, 1]$, donc pour tout $x \in]0, 1]$, $f(x) > f(0) = 0$, donc $\sin(x) < x$.

On en déduit que, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $|\sin x| \leq |x|$.

Exemple. Pour tout $x \in [-1, 1]$, $\arccos x + \arcsin x = \frac{\pi}{2}$.

En effet, si l'on pose $f(x) = \arccos x + \arcsin x$, f est dérivable sur $] -1, 1[$ et $f'(x) = 0$, donc f est constante sur $] -1, 1[$, égale à $f(0) = \frac{\pi}{2}$.

C'est encore vrai pour $x = \pm 1$.

On peut aussi le montrer sans dériver : soit $x \in [-1, 1]$.

Posons $\theta = \arccos x$ et $\varphi = \arcsin x$.

Alors $\cos \theta = x = \sin \varphi = \cos(\frac{\pi}{2} - \varphi)$, or $\theta, \frac{\pi}{2} - \varphi \in [0, \pi]$, donc $\theta = \frac{\pi}{2} - \varphi$.

Exercice. Adapter l'exemple précédent pour montrer que, pour tout $t \in \mathbb{R}^*$, $\arctan t + \arctan \frac{1}{t} = \operatorname{sgn}(t) \times \frac{\pi}{2}$, où $\operatorname{sgn}(t)$ représente le signe de t , c'est-à-dire 1 si $t > 0$ et -1 si $t < 0$.

4.5 Intégration

Définition. Soit $a, b \in \mathbb{R}$ avec $a < b$. Soit $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ une application continue.

On note $\int_a^b f(t)dt$ (prononcer “intégrale de a à b de $f(t)$ dt ”) l'aire comprise entre l'axe des abscisses (noté Ox) et le graphe de f , en comptant positivement les aires au dessus de l'axe Ox (donc lorsque $f(x) \geq 0$) et négativement les aires situées au dessous de l'axe Ox (lorsque $f(x) \leq 0$).

Remarque. On utilise une notion d'aire mal définie. C'est une définition intuitive et informelle. Nous construirons une théorie de l'intégration plus rigoureuse ultérieurement.

Exemple. Pour tout $c \in \mathbb{R}$ et $a < b$, $\int_a^b c dt = c(b - a)$, car c'est l'aire d'un rectangle.

Pour $a > 0$, $\int_0^a t dt = \frac{a^2}{2}$, car c'est la moitié de l'aire d'un carré de côté a .

Convention : Avec les notations et hypothèses précédentes, on convient que

$$\int_b^a f(t)dt = - \int_a^b f(t)dt \text{ et que } \int_a^a f(t)dt = 0.$$

On admettra pour le moment que les intégrales vérifient les propriétés suivantes :

Propriété. Soit I un intervalle inclus dans $\mathbb{R}$.

Soit f et g deux applications continues de I dans $\mathbb{R}$.

Soit $a, b \in I$ (on peut avoir $a < b$, $b < a$ ou bien $a = b$).

— Linéarité : Pour tout $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, $\int_a^b (\alpha f + \beta g) = \alpha \int_a^b f + \beta \int_a^b g$.

— Relation de Chasles : Pour tout $c \in I$, $\int_a^b f(t)dt = \int_a^c f + \int_c^b f$.

Soit $a, b \in I$: **on suppose maintenant que** $a \leq b$.

— Positivité : si $f \geq 0$, alors $\int_a^b f(t)dt \geq 0$.

— Croissance de l'intégrale : si $f \leq g$, alors $\int_a^b f(t)dt \leq \int_a^b g(t)dt$.

— Inégalité triangulaire : $\left| \int_a^b f(t)dt \right| \leq \int_a^b |f(t)|dt$.

Propriété. Soit $a, b \in \mathbb{R}$ avec $a < b$ et soit $f : [a, b] \longrightarrow \mathbb{R}$ une application **continue et positive**, telle que $\int_a^b f(t)dt = 0$. Alors f est identiquement nulle sur $[a, b]$.

Inégalité de Cauchy-Schwarz : Soit $a, b \in \mathbb{R}$ avec $a < b$ et soit f et g deux applications continues de $[a, b]$ dans $\mathbb{R}$. Alors $\left| \int_a^b f(t)g(t) dt \right| \leq \sqrt{\int_a^b f(t)^2 dt} \times \sqrt{\int_a^b g(t)^2 dt}$, avec égalité si et seulement si f et g sont colinéaires, c'est-à-dire si et seulement si $f = 0$ ou bien il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que, pour tout $x \in [a, b]$, $g(x) = \lambda f(x)$.

Démonstration.

Pour tout $t \in \mathbb{R}$, notons $P(t) = \int_a^b (tf(x) + g(x))^2 dx$.

Alors $0 \leq P(t) = t^2 \int_a^b f(x)^2 dx + 2t \int_a^b f(x)g(x) dx + \int_a^b g(x)^2 dx$.

Lorsque $\int_a^b f(x)^2 dx \neq 0$, P est donc une application polynomiale de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$ partout positive. On sait alors que P possède au plus une racine réelle, donc que son discriminant, noté Δ , est négatif. Or $\Delta = 4 \left(\int_a^b f(x)g(x) dx \right)^2 - 4 \int_a^b g(x)^2 dx \times \int_a^b f(x)^2 dx$, d'où l'inégalité de Cauchy-Schwarz.

Si cette inégalité est une égalité, alors $\Delta = 0$, donc P possède une racine réelle (double) notée $\alpha \in \mathbb{R}$. Alors $\int_a^b (\alpha f(x) + g(x))^2 dx = 0$, or l'application $x \mapsto (\alpha f(x) + g(x))^2$ est positive et continue sur $[a, b]$, donc cette application est identiquement nulle. Ceci prouve que, pour tout $x \in [a, b]$, $g(x) = -\alpha f(x)$, ce qu'il fallait démontrer.

Si réciproquement, il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que, pour tout $x \in [a, b]$, $g(x) = \lambda f(x)$, on vérifie aisément que l'inégalité de Cauchy-Schwarz est une égalité.

Il reste à examiner le cas où $\int_a^b f(x)^2 dx = 0$. L'application $x \mapsto f(x)^2$ étant continue et positive, dans ce cas, l'application f est identiquement nulle et la propriété est simple à vérifier. $\square$

4.6 Primitivation

Définition. Soit I un intervalle de $\mathbb{R}$ et f une application de I dans $\mathbb{R}$ que l'on suppose continue.

On dit que F est une primitive de f sur I si et seulement si F est dérivable et $F' = f$.

Remarque. Ainsi, l'opération de primitivation d'une fonction est l'opération réciproque de la dérivation.

Propriété. Avec les hypothèses et notations précédentes, si F_0 est une primitive de f , alors les autres primitives de f sont exactement les applications $F_0 + k$, où k est une fonction constante.

Ainsi, f ne possède pas une primitive unique, mais on peut dire que cette primitive est unique à une constante additive près.

Démonstration.

F est une primitive de f si et seulement si $(F_0 - F)' = 0$. $\square$

On admet pour le moment le théorème suivant :

Théorème fondamental de l'analyse : Soit I un intervalle de $\mathbb{R}$ et f une application de I dans $\mathbb{R}$ que l'on suppose continue. Soit $x_0 \in I$.

Alors $x \mapsto \int_{x_0}^x f(t)dt$ est l'unique primitive de f qui s'annule en x_0 .

Remarque. Cela signifie que $x \mapsto \int_{x_0}^x f(t)dt$ est une fonction dérivable sur I et que

$$\frac{d}{dx} \left(\int_{x_0}^x f(t)dt \right) = f(x).$$

Corollaire. Soit f une application continue d'un intervalle I dans $\mathbb{R}$.

Si F est une primitive de f , alors pour tout $a, b \in I$,

$$\int_a^b f(t)dt = F(b) - F(a) \triangleq [F(t)]_a^b.$$

Démonstration.

Posons $F_0(x) = \int_a^x f(t)dt$: F_0 est une primitive de f , donc il existe $k \in \mathbb{R}$ tel que,

pour tout $x \in I$, $F(x) = F_0(x) + k$. Ainsi, $\int_a^b f(t)dt = F_0(b) = F(b) - F(a)$. $\square$

Exemple.

$$\begin{aligned} - \int_0^\pi \cos t \, dt &= \left[\sin t \right]_0^\pi = 0. \\ - \int_0^1 x \, dx &= \left[\frac{x^2}{2} \right]_0^1 = \frac{1}{2}, \quad \int_1^2 x \, dx = \frac{3}{2}, \quad \int_2^3 x \, dx = \frac{5}{2}. \end{aligned}$$

Corollaire. Si f est une application de classe C^1 sur $[a, b]$, $\int_a^b f'(t) \, dt = f(b) - f(a)$.

Démonstration.

f est une primitive de f' . $\square$

Application : inégalité des accroissements finis.

Soit f une application définie sur un intervalle I et à valeurs dans $\mathbb{R}$. On suppose que f est C^1 sur I et qu'il existe $k \in \mathbb{R}_+$ tel que, pour tout $x \in I$, $|f'(x)| \leq k$.

Alors, pour tout $a, b \in I$, $|f(b) - f(a)| \leq k|b - a|$.

Démonstration.

Soit $a, b \in I$.

Supposons d'abord que $a \leq b$. On a $f(b) - f(a) = \int_a^b f'(t) dt$, donc par inégalité triangulaire, $|f(b) - f(a)| \leq \int_a^b k dt = k(b - a) = k|b - a|$.

Lorsque $a \geq b$, on applique le cas précédent en remplaçant le couple (a, b) par (b, a) . On obtient $|f(a) - f(b)| \leq k|a - b|$, ce qui conclut. $\square$

Notation. L'écriture " $\int f(t) dt = F(t) + k, t \in I$ " signifiera que f est continue sur I et que l'ensemble des primitives de f est $\{F + k/k \in \mathbb{R}\}$.

Exemple.

$$\begin{aligned} - \int x^n dx &= \frac{x^{n+1}}{n+1} + k, \text{ pour tout } n \in \mathbb{Z} \setminus \{-1\}. \\ - \int \cos^2 x dx &= \int \frac{1 + \cos 2x}{2} dx = \frac{x}{2} + \frac{\sin 2x}{4} + k. \\ - \int \frac{dx}{1+x^2} &= \arctan x + k. \\ - \int \frac{2x dx}{(x^2+1)^2} &= \frac{-1}{x^2+1} + k. \end{aligned}$$

Propriété. Soit $a, b \in \mathbb{R}$ avec $a \neq 0$.

Si $\int f(t) dt = F(t) + k$, alors $\int f(at + b) dt = \frac{1}{a}F(at + b) + k$.

Remarque. Si f est une application continue d'un intervalle I dans $\mathbb{R}$ et si $u : J \rightarrow I$ et $v : J \rightarrow I$ sont des applications dérivables sur un intervalle J , on calcule la dérivée

de $t \mapsto \int_{u(t)}^{v(t)} f(x) dx$ en utilisant une primitive F de f :

$$\int_{u(t)}^{v(t)} f(x) dx = F(v(t)) - F(u(t)) \text{ a pour dérivée } v'(t)f(v(t)) - u'(t)f(u(t)).$$

Exemple. Si f est définie et continue sur $\mathbb{R}$, alors

$$\frac{d}{dx} \left(\int_{-x}^x f(t) dt \right) = \frac{d}{dx} (F(x) - F(-x)) = f(x) + f(-x).$$

5 Fonctions Logarithmes et puissances

5.1 Quelques théorèmes d'analyse

On montrera plus tard les théorèmes suivants :

Théorème de la limite monotone : On pose $\overline{\mathbb{R}} = \mathbb{R} \cup \{+\infty, -\infty\}$.

Soit $(m, M) \in \overline{\mathbb{R}}^2$ avec $m < M$. Notons $I =]m, M[$.

Soit f une application de I dans $\mathbb{R}$ que l'on suppose monotone.

Alors la quantité $f(x)$ possède une limite dans $\overline{\mathbb{R}}$, lorsque x tend vers m (resp : M).

Théorème.

Soit $a, b \in \mathbb{R}$ avec $a < b$ et soit f une application continue de $[a, b]$ dans $\mathbb{R}$.

Alors f est bornée et elle atteint ses bornes, c'est-à-dire

qu'il existe $\alpha, \beta \in [a, b]$ tel que, pour tout $x \in [a, b]$, $f(\alpha) \leq f(x) \leq f(\beta)$.

Notation. Pour la suite de ce paragraphe, on fixe un intervalle I de cardinal infini.

Théorème des valeurs intermédiaires (TVI) :

Soit $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ une application continue à valeurs réelles. Soit $a, b \in I$ avec $a < b$.

Alors, pour tout réel k compris entre $f(a)$ et $f(b)$, il existe $c \in [a, b]$ tel que $f(c) = k$.

Seconde formulation du TVI :

L'image d'un intervalle par une application continue à valeurs réelles est un intervalle.

Théorème. Soit $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction continue. Alors f est injective si et seulement si elle est strictement monotone.

Théorème de la bijection :

Soit $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ une application continue et strictement monotone.

Ainsi, en notant encore f la restriction $f|^{f(I)}$, f est une bijection de I dans $f(I)$.

Alors, $f^{-1} : f(I) \rightarrow I$ est également **continu** et strictement monotone (de même sens de variation que f).

Remarque. Il est élémentaire de démontrer que, si f est strictement monotone, alors f est une bijection de I dans $f(I)$ et que son application réciproque f^{-1} est également monotone strictement, de même sens de variation que f . La continuité de f^{-1} est moins évidente.

Définition. Soit f une application définie sur un intervalle I et à valeurs dans un autre intervalle J de $\mathbb{R}$.

Soit $n \in \mathbb{N}^* \cup \{\infty\}$. On dit que f est un C^n -difféomorphisme si et seulement si f est une bijection de I sur J et si f et f^{-1} sont toutes deux de classe C^n .

Caractérisation d'un difféomorphisme : Soit f une application définie sur un intervalle I et à valeurs dans $\mathbb{R}$. Soit $n \in \mathbb{N}^* \cup \{\infty\}$.

f est un C^n -difféomorphisme de I dans $f(I)$ si et seulement si f est de classe C^n et si, pour tout $x \in I$, $f'(x) \neq 0$.

Remarque. C'est cohérent avec la formule : $(f^{-1})'(f(x)) = \frac{1}{f'(x)}$.

5.2 Les fonctions $\ln$ et $\exp$

Définition. ¹ Pour tout $x > 0$, on pose $\ln(x) = \int_1^x \frac{dt}{t}$.

1. En classe de Première, vous avez défini la fonction $\exp$ comme l'unique fonction dérivable f vérifiant la propriété (P) suivante : $f' = f$ et $f(0) = 1$, mais en admettant l'existence et l'unicité relative à la propriété (P) . Ensuite, en classe de Terminale, vous avez défini la fonction $\ln$ comme la fonction réciproque de la fonction $\exp$. Maintenant, nous souhaitons proposer des définitions des fonctions élémentaires qui évite d'admettre quoi que ce soit.

Remarque. La dénomination *logarithme*, inventée par Neper, résulte de la combinaison de *logos* (au sens très général de mise en rapport de 2 notions ; ici, x et 10^x dans une même table) et de *arithmos* qui signifie nombre.

Propriété. Le domaine de définition de $\ln$ est égal à $\mathbb{R}_+^*$.

Par construction, $\ln$ est dérivable sur $\mathbb{R}_+^*$ et, pour tout $x \in \mathbb{R}_+^*$, $\frac{d}{dx}(\ln(x)) = \frac{1}{x}$.

Ainsi, $\ln$ est strictement croissante et $\ln(1) = 0$.

Relation fonctionnelle : Pour tout $x, y \in \mathbb{R}_+^*$, $\ln(xy) = \ln x + \ln y$.

Démonstration.

Fixons $y \in \mathbb{R}_+^*$. Posons $f(x) = \ln(xy) - \ln x - \ln y$.

f est dérivable sur $\mathbb{R}_+^*$ et $f'(x) = \frac{y}{xy} - \frac{1}{x} = 0$, donc f est constante, égale à $f(1) = \ln(y) - \ln(1) - \ln(y) = 0$. $\square$

Remarque. Posons, pour tout $(x, y) \in (\mathbb{R}_+^*)^2$, $g(x, y) = \ln(xy) - \ln x - \ln y$: g est une fonction de plusieurs variables réelles. Ci-dessus, on a dérivé selon la variable x après avoir fixé la variable y .

C'est la définition de la dérivée partielle de g selon la variable x .

Plus généralement, si h est une application de $\mathbb{R}^2$ dans $\mathbb{R}$,

on pose $\frac{\partial}{\partial x}(h(x, y)) = [x \mapsto h(x, y)]'_y$ étant fixé.

Par exemple, en généralisant dans $\mathbb{R}^3$, $\frac{\partial}{\partial z}(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}) = \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$.

Propriété. Pour tout $n \in \mathbb{N}$ et $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}_+^*$, $\ln\left(\prod_{i=1}^n x_i\right) = \sum_{i=1}^n \ln(x_i)$.

Démonstration.

Par récurrence sur n à l'aide de la propriété précédente. $\square$

Propriété. Pour tout $x \in \mathbb{R}_+^*$, $\ln(x) \leq x - 1$.

Démonstration.

Posons $f(x) = x - 1 - \ln x$ lorsque $x > 0$. f est dérivable sur $\mathbb{R}_+^*$ et $f'(x) = 1 - \frac{1}{x} = \frac{x-1}{x}$, donc f est décroissante entre 0 et 1, puis croissante entre 1 et $+\infty$. Le tableau de variations montre ainsi que, pour tout $x > 0$, $f(x) \geq f(1) = 0$. $\square$

Remarque. La démonstration précédente prouve même que, pour tout $x \in \mathbb{R}_+^* \setminus \{1\}$, $\ln(x) < x - 1$.

Propriété. $\ln(x) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} +\infty$.

Démonstration.

$\diamond$ $\ln$ est croissante, donc d'après le théorème de la limite monotone, il existe $\ell \in \overline{\mathbb{R}}$ tel que $\ln(x) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} \ell$.

$\diamond$ $\ln$ est strictement croissante, donc $\ln(2) > 0 = \ln(1)$.

◇ Par récurrence sur $n \in \mathbb{N}$, on montre que $\ln(2^n) = n \ln 2$, donc $\ln(2^n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} +\infty$. Mais $2^n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} +\infty$ et $\ln(x) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} \ell$, donc par composition des limites, $\ln(2^n) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \ell$. Alors, par unicité de la limite, $\ell = +\infty$. □

Propriété. $\ln(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} -\infty$.

Démonstration.

Soit $x \in \mathbb{R}_+^*$. $\ln x + \ln \frac{1}{x} = \ln 1 = 0$, donc $\ln(x) = -\ln \frac{1}{x} \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} -\infty$, par composition des limites, en utilisant le fait que $\frac{1}{x} \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} +\infty$ et que $\ln(y) \xrightarrow{y \rightarrow +\infty} +\infty$. □

Propriété. $\ln$ est un C^∞ -difféomorphisme de $\mathbb{R}_+^*$ dans $\mathbb{R}$.

Démonstration.

$\ln$ est C^∞ sur $\mathbb{R}_+^*$ et, pour tout $x \in \mathbb{R}_+^*$, $\ln'(x) = \frac{1}{x} \neq 0$, donc d'après le théorème de caractérisation d'un difféomorphisme, $\ln$ est un C^∞ -difféomorphisme de $\mathbb{R}_+^*$ dans $\ln(\mathbb{R}_+^*)$.

De plus, $\ln(x) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} +\infty$ et $\ln(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} -\infty$, donc $\ln(\mathbb{R}_+^*)$ est un intervalle ni minoré, ni majoré. Ainsi $\ln(\mathbb{R}_+^*) = \mathbb{R}$. □

Remarque. Les logarithmes ont été inventés par Neper (en 1614, mais pas sous forme intégrale : il faut attendre 1666 pour cela) afin de ramener le calcul d'un produit xy à celui d'une somme : $\ln x + \ln y$. Cependant, pour terminer le calcul, il est nécessaire de connaître la bijection réciproque de la bijection $\ln$.

Corollaire. Il existe un unique $e \in \mathbb{R}$ tel que $\ln(e) = 1$. e est le nombre de Neper. Il admet pour valeur approchée $e = 2,71828183 \pm 10^{-8}$.

Propriété. $\boxed{\frac{\ln x}{x} \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} 0}$.

Démonstration.

Pour tout $t \geq 1$, $t \geq \sqrt{t}$, donc $\frac{1}{t} \leq \frac{1}{\sqrt{t}}$. Ainsi, par croissance de l'intégrale, pour tout

$x \geq 1$, $0 \leq \int_1^x \frac{dt}{t} \leq \int_1^x \frac{dt}{\sqrt{t}} = [2\sqrt{t}]_1^x = 2(\sqrt{x} - 1)$. On en déduit

que $0 \leq \frac{\ln x}{x} \leq 2\left(\frac{1}{\sqrt{x}} - \frac{1}{x}\right) \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} 0$. Le principe des gendarmes permet de conclure. □

Graphes de $\ln$: au tableau.

Définition. La bijection réciproque de la bijection $\ln|_{\mathbb{R}_+^*}$ est notée $\exp$. $\exp$ est un C^∞ difféomorphisme de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}_+^*$.

Pour tout $x \in \mathbb{R}_+^*$, $\exp(\ln x) = x$ et, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $\ln(\exp(x)) = x$.

Propriété. $\exp(1) = e$.

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad \frac{d}{dx}(\exp(x)) = \exp(x).$$

$$\forall x, y \in \mathbb{R}, \quad \exp(x + y) = \exp(x) \exp(y).$$

Démonstration.

D'après la formule de dérivation d'une bijection réciproque,

$$\frac{d}{dx}(\exp(x)) = \frac{1}{\ln'(\exp(x))} = \exp(x).$$

Soit $x, y \in \mathbb{R}$. $\ln(\exp(x+y)) = x+y$

et $\ln(\exp(x)\exp(y)) = \ln(\exp(x)) + \ln(\exp(y)) = x+y$,

or $\ln$ est strictement croissante, donc elle est injective,

donc $\exp(x+y) = \exp(x)\exp(y)$. $\square$

Remarque. Par récurrence, on montre que, pour tout $n \in \mathbb{N}$,

$$\exp(n) = \underbrace{e \times \cdots \times e}_{n \text{ fois}} = e^n.$$

De plus, pour tout $n \in \mathbb{N}$, $\exp(n) \times \exp(-n) = \exp(0) = 1$,

donc pour tout $n \in \mathbb{Z}$, $\exp(n) = e^n$.

Notation. En cohérence avec cette dernière propriété, on note le plus souvent

$$\forall x \in \mathbb{R}, \exp(x) = e^x.$$

Remarque. On montrera plus loin que, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $e^x = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \frac{x^k}{k!}$. Il est

donc cohérent de définir e^z lorsque $z \in \mathbb{C}$ par la formule $e^z = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=0}^n \frac{z^k}{k!}$.

Propriété. Pour tout $x \in \mathbb{R}$, $e^x \geq 1+x$.

Démonstration.

Soit $x \in \mathbb{R}$. Posons $t = e^x$. Ainsi $t > 0$, donc on sait que $x = \ln t \leq t - 1 = e^x - 1$.

Ainsi, $e^x \geq x + 1$. $\square$

Graphes de $\exp$: au tableau.

Propriété. Regroupons les propriétés fondamentales des fonctions $\ln$ et $x \mapsto e^x$:

◇ **Fonction logarithme :** Pour tout $x, y \in \mathbb{R}_+^*$ et $n \in \mathbb{Z}$,

— $\ln(xy) = \ln x + \ln y$,

— $\ln(1) = 0$ et $\ln(e) = 1$,

— $\ln\left(\frac{1}{x}\right) = -\ln x$,

— $\ln\left(\frac{x}{y}\right) = \ln x - \ln y$,

— $\ln(x^n) = n \ln x$,

— $\ln$ est définie sur $\mathbb{R}_+^*$, elle est strictement croissante,

— $\ln x \leq x - 1$,

— $\ln(t) \xrightarrow[t \rightarrow 0]{} -\infty$, $\ln(t) \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} +\infty$, $\frac{\ln(t)}{t} \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} 0$.

◇ **Fonction exponentielle :** Pour tout $x, y \in \mathbb{R}$ et $n \in \mathbb{Z}$,

— $e^{x+y} = e^x e^y$,

- $e^0 = 1$ et $e^1 = e$,
- $e^x > 0$,
- $e^{-x} = \frac{1}{e^x}$,
- $e^{x-y} = \frac{e^x}{e^y}$,
- $e^{nx} = (e^x)^n$.
- $\exp$ est définie sur $\mathbb{R}$, elle est strictement croissante,
- $e^x \geq 1 + x$,
- $e^t \xrightarrow[t \rightarrow -\infty]{} 0$, $e^t \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} +\infty$.
- $\frac{e^t}{t} \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} +\infty$.

Démonstration.

Pour l'avant-dernière ligne, ces limites existent dans $\overline{\mathbb{R}}$ d'après le théorème de la limite monotone et elles ont les valeurs indiquées car $e^{-n \ln 2} = e^{\ln(2^{-n})} = 2^{-n} = \frac{1}{2^n} \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} 0$ et $e^{n \ln 2} = 2^n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} +\infty$.

Pour la dernière limite : $\frac{x}{\ln x} \xrightarrow[x \rightarrow +\infty]{} +\infty$ et $e^t \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} +\infty$, donc par composition des limites, $\frac{e^t}{t} = \frac{e^t}{\ln(e^t)} \xrightarrow[t \rightarrow +\infty]{} +\infty$. $\square$

5.3 Logarithmes et exponentielles en base a .

Définition. Soit $a \in \mathbb{R}_+^* \setminus \{1\}$. Le logarithme en base a est l'application notée $\ln_a$ définie par :

$$\forall x \in \mathbb{R}_+^*, \quad \ln_a(x) = \frac{\ln x}{\ln a}.$$

Remarque. Le logarithme en base 10, souvent noté $\log$, est utilisé en chimie (pH) et en acoustique (dB).

Le logarithme en base 2 est utilisé en informatique.

Remarque. Pour tout $x > 0$, $\frac{d}{dx}(\ln_a(x)) = \frac{1}{x \ln a}$.

Définition. Soit $a \in \mathbb{R}_+^*$. On montre facilement que, pour tout $n \in \mathbb{Z}$, $a^n = e^{n \ln a}$.

On convient de noter, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $a^x \triangleq e^{x \ln a} = \exp_a(x)$: c'est la fonction "exponentielle en base a ".

Remarque. Pour tout $x \in \mathbb{R}$, $\frac{d}{dx}(a^x) = (\ln a)a^x$.

Propriété. Soit $a \in \mathbb{R}_+^* \setminus \{1\}$. Les fonctions $\ln_a$ et $x \mapsto a^x$ sont des bijections, réciproques l'une de l'autre :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad \ln_a(a^x) = x \quad \text{et} \quad \forall x \in \mathbb{R}_+^*, \quad a^{\ln_a x} = x.$$

Propriété. Regroupons les propriétés fondamentales des fonctions $\ln_a$ et $x \mapsto a^x$:

◇ **Fonction logarithme en base $a \in \mathbb{R}_+^* \setminus \{1\}$:** Pour tout $x, y \in \mathbb{R}_+^*$ et $b \in \mathbb{R}$,

- $\ln_a(xy) = \ln_a x + \ln_a y$,
- $\ln_a(1) = 0$ et $\ln_a(a) = 1$,
- $\ln_a\left(\frac{1}{x}\right) = -\ln_a x$,
- $\ln_a\left(\frac{x}{y}\right) = \ln_a x - \ln_a y$,
- $\ln_a(x^b) = b \ln_a x$,

◇ **Fonction exponentielle en base a :** Pour tout $x, y \in \mathbb{R}$,

- $a^{x+y} = a^x a^y$,
- $a^0 = 1$ et $a^1 = a$,
- $a^x > 0$,
- $a^{-x} = \frac{1}{a^x}$,
- $a^{x-y} = \frac{a^x}{a^y}$,
- pour tout $b \in \mathbb{R}$, $\boxed{a^{bx} = (a^x)^b}$.
- Pour tout $b > 0$, $a^x b^x = (ab)^x$.

5.4 Fonctions puissances

Définition. Un monôme de degré $n \in \mathbb{N}$ est une application de la forme $x \mapsto ax^n$, où a est un paramètre réel. Cette application est définie sur $\mathbb{R}$.

Définition. Une fonction polynomiale est une somme finie de monômes.

Exemple. $x \mapsto x^{10} - 6x^3 + x$ est une application polynomiale.

Représentation graphique de $x \mapsto x^n$ où $n \in \mathbb{N}$: au tableau. Discuter selon la parité de n .

Remarque. Lorsque n est un entier relatif strictement négatif, $x \mapsto x^n$ est défini sur $\mathbb{R}^*$.

Représentation graphique de $x \mapsto x^n$ où $n \in \mathbb{Z}$ avec $n < 0$: au tableau. Discuter selon la parité de n .

Définition. Soit $\alpha \in \mathbb{R}$.

La fonction puissance d'exposant α est l'application $x \mapsto x^\alpha = e^{\alpha \ln x}$.

Elle est définie sur $\mathbb{R}_+^*$.

Lorsque $\alpha \in \mathbb{Z}$, cette application coïncide avec les applications précédentes sur $\mathbb{R}_+^*$.

Représentation graphique de $x \mapsto x^\alpha$ où $\alpha \in \mathbb{R}$, lorsque x décrit $\mathbb{R}_+^*$. On discutera selon la position de α par rapport à 0 et 1.

Remarque. L'application $x \mapsto x^3$ est un C^∞ -difféomorphisme de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$. Il nous arrivera de noter $x \mapsto x^{\frac{1}{3}}$ son application réciproque, qui est ainsi définie sur $\mathbb{R}$ en entier et pas seulement sur $\mathbb{R}_+^*$.

Plus généralement, on peut envisager de prolonger la notation $x^{\frac{1}{q}}$ à tout x réel lorsque q est un entier strictement positif et impair.

Cependant cette notation est risquée car on pourrait se croire autorisé d'écrire :

$-2 = (-8)^{\frac{1}{3}} = (-8)^{\frac{2}{6}} = ((-8)^2)^{\frac{1}{6}} = 64^{\frac{1}{6}} = 2$, ce qui est faux bien entendu, mais pour une raison délicate : la quantité $(-8)^{\frac{2}{6}}$ ne vaut ni $((-8)^2)^{\frac{1}{6}}$ (qui est positif), ni $((-8)^{\frac{1}{6}})^2$ qui n'est pas défini.

On a de même, plus simplement, $-1 = (-1)^1 = (-1)^{\frac{2}{2}} \neq [(-1)^2]^{\frac{1}{2}} = 1^{\frac{1}{2}} = 1$.

Ainsi, en pratique, on se limite à l'utilisation de x^α uniquement dans les cas suivants :

- $x \in \mathbb{R}_+^*$ et $\alpha \in \mathbb{R}$;
- $x \in \mathbb{R}^*$ et $\alpha \in \mathbb{Z}$;
- $x \in \mathbb{R}$ et $\alpha \in \mathbb{N}$.

Sous ces contraintes, on peut toujours écrire que $x^{\alpha\beta} = (x^\alpha)^\beta$.

Convention : Pour tout $b \in \mathbb{R}_+^*$, $0^b = 0$ et $\boxed{0^0 = 1}$.

C'est cohérent avec le fait que, pour $b > 0$ fixé, $x^b \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} 0$ et que $x^x \xrightarrow{x \rightarrow 0^+} 1$.

6 Etude d'une fonction

6.1 Plan d'étude d'une fonction f de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$

1. On détermine le domaine de définition $\mathcal{D}_f$ de f .
2. On réduit $\mathcal{D}_f$ à un domaine d'étude D en profitant des symétries de f : parité, imparité, période.
3. On détermine sur quel domaine $D' \subset D$, f est dérivable. On calcule la dérivée de f sur D' et on étudie son signe.
4. On trace le tableau de variations de f (cf exemples). Ce tableau indique le signe de la dérivée, les sens de variation de f , les limites de f aux bornes des intervalles dont D est la réunion, certaines valeurs remarquables de f et f' . On repère ainsi les tangentes remarquables ainsi que les asymptotes verticales et horizontales.
5. Lorsque $f(x) \xrightarrow{x \rightarrow \pm\infty} \pm\infty$, on dit que le graphe de f admet une branche infinie. On recherche alors une éventuelle asymptote oblique, selon la méthode présentée ci-dessous.

Exemple. Posons $f(x) = \sin^3 x$. Ainsi, $\mathcal{D}_f = \mathbb{R}$.

f étant 2π -périodique, on peut réduire l'intervalle d'étude à tout intervalle longueur 2π , par exemple $[-\pi, \pi]$. De plus f est impaire, donc on peut se limiter à $[0, \pi]$.

En remarquant que $f(\pi - x) = f(x)$, on peut même réduire l'intervalle d'étude à $I = [0, \frac{\pi}{2}]$: on fera subir au graphe obtenu sur I une symétrie par rapport à la droite verticale d'abscisse $\frac{\pi}{2}$ pour récupérer le graphe de $f|_{[0, \pi]}$.

f est croissante sur I et f' s'annule uniquement pour $x = 0$ et $x = \frac{\pi}{2}$. Ceci permet d'effectuer le tracé du graphe de f .

Remarque. Dans ce contexte, la possession et la maîtrise d'une calculatrice graphique est un atout.

Exemple. Etude de la fonction $x \mapsto \frac{\ln x}{x}$.

6.2 Etude des branches infinies

Soit $\varepsilon \in \{-1, 1\}$. On suppose que $f(x) \xrightarrow{x \rightarrow \varepsilon\infty} \pm\infty$.

On cherche une asymptote oblique, c'est-à-dire une droite d'équation $y = \mu x + \alpha$ avec $\mu \neq 0$, telle que au voisinage de l'infini, le graphe de f épouse l'asymptote, c'est-à-dire telle que $f(x) - \mu x - \alpha$ tend vers 0 lorsque x tend vers $\varepsilon\infty$.

- **Premier cas.** S'il existe $\mu \in \mathbb{R}$ tel que $\frac{f(x)}{x} \xrightarrow{x \rightarrow \varepsilon\infty} \mu$.

Dans ce cas, on dit que le graphe de f admet une direction asymptotique de pente μ .

- ◊ 1.1 S'il existe $\alpha \in \mathbb{R}$ tel que $f(x) - \mu x \xrightarrow{x \rightarrow \varepsilon\infty} \alpha$.

Dans ce cas, la droite affine d'équation $y = \mu x + \alpha$ est une asymptote de la courbe au voisinage de $\varepsilon\infty$.

On positionne éventuellement la courbe par rapport à l'asymptote en recherchant le signe de la quantité $s(x) = f(x) - \mu x - \alpha$ pour $x \in D$. Si $s(x) > 0$, le point d'abscisse x du graphe est situé au dessus de l'asymptote, et si $s(x) < 0$, le point est sous l'asymptote.

- ◊ 1.2 Si $f(x) - \mu x \xrightarrow{x \rightarrow \varepsilon\infty} \pm\infty$.

On dit que l'arc présente au voisinage de $\varepsilon\infty$ une branche parabolique de pente μ .

C'est en particulier le cas lorsque $\mu = 0$, c'est-à-dire lorsque $\frac{f(x)}{x} \xrightarrow{x \rightarrow \varepsilon\infty} 0$: on est en présence d'une branche parabolique horizontale. La courbe ressemble à celle de l'application $x \mapsto \sqrt{x}$.

- ◊ 1.3 Autres cas.

Il y a seulement une direction asymptotique.

- **Deuxième cas.** Si $\frac{f(x)}{x} \xrightarrow{x \rightarrow \varepsilon\infty} \pm\infty$.

Dans ce cas, le graphe de f admet une branche parabolique verticale. La courbe ressemble à celle de l'application $x \mapsto x^2$.

- **Troisième cas.** Dans tous les autres cas, on peut seulement dire que f présente une branche infinie lorsque x tend vers $\varepsilon\infty$.

Exemple. Posons $f(x) = \frac{x^2 + 2x + 5}{x + 1}$.

$f(x) = x \times \frac{x + 2 + \frac{5}{x}}{x + 1} \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} +\infty$, donc f présente une branche infinie au voisinage de $+\infty$ (et aussi de $-\infty$).

$\frac{f(x)}{x} = \frac{x + 2 + \frac{5}{x}}{x + 1} \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} 1$, donc le graphe de f admet une direction asymptotique de pente 1.

De plus $f(x) - x = \frac{x^2 + 2x + 5}{x + 1} - x = \frac{x + 5}{x + 1} \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} 1$, donc le graphe de f admet pour asymptote au voisinage de $+\infty$ la droite d'équation $y = x + 1$.

Lorsque $x + 1 > 0$, $\frac{x + 5}{x + 1} > 1$, donc le graphe de f est au dessus de l'asymptote.

7 Déformations du graphe

Notation. f désigne une fonction de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$.

Propriété. On fixe un réel a .

- Le graphe de $x \mapsto f(x) + a$ se déduit du graphe de f par la translation de vecteur $a\vec{j}$.
- Le graphe de $x \mapsto f(x + a)$ se déduit du graphe de f par la translation de vecteur $-a\vec{i}$.
- Le graphe de $x \mapsto f(a - x)$ se déduit du graphe de f par la symétrie orthogonale selon la droite verticale d'abscisse $\frac{a}{2}$.
- On suppose que $a \neq 0$. Le graphe de $x \mapsto f(ax)$ se déduit du graphe de f par une affinité orthogonale d'axe invariant Oy et de coefficient $\frac{1}{a}$, qui a pour effet,
 - lorsque $a > 1$, d'écraser le graphe de f d'un facteur a vers l'axe des ordonnées, parallèlement à l'axe Ox ,
 - lorsque $0 < a < 1$, d'étirer le graphe de f d'un facteur $\frac{1}{a}$ autour de l'axe Oy , parallèlement à l'axe Ox .
 - lorsque $a < 0$, on peut voir cette transformation opérant sur f comme la composée de la transformation qui à f associe $x \mapsto f((-a)x)$ avec la transformation qui à f associe $x \mapsto f(-x)$.
- Le graphe de $x \mapsto af(x)$ se déduit du graphe de f par une affinité d'axe invariant Ox et de coefficient a .

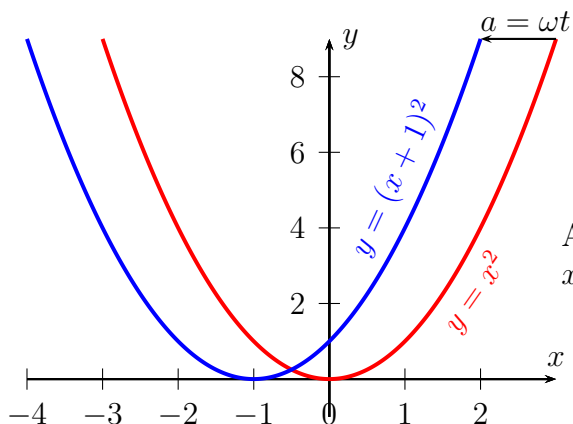
Démonstration.

Pour cet énoncé comme pour la démonstration, on s'est placé dans un plan P usuel que l'on a muni d'un repère orthonormé direct $R = (O, \vec{i}, \vec{j})$. De plus, pour alléger la démonstration, on convient d'identifier un point M du plan avec le couple (x, y) de ses coordonnées. Alors :

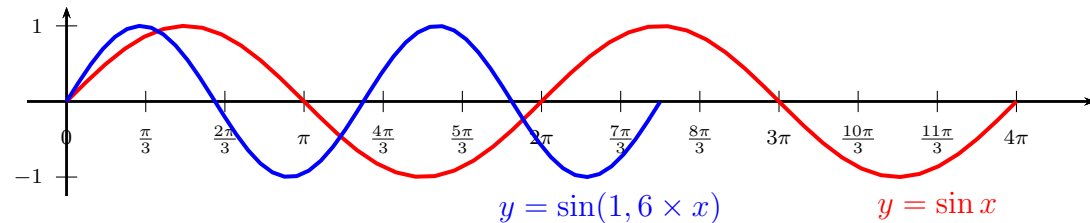
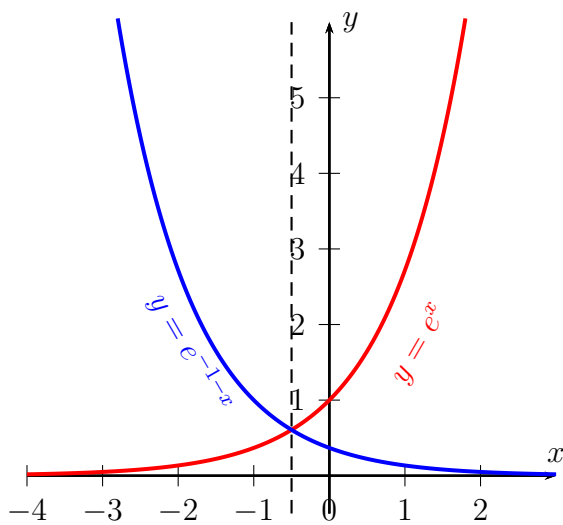
- ◇ le point d'abscisse x du graphe $t \mapsto f(t) + a$ est égal à $(x, f(x) + a)$. Il est bien obtenu à partir du point $(x, f(x))$ par la translation verticale de vecteur $a\vec{j}$.
 - ◇ les points du graphe de $x \mapsto f(x + a)$ sont les $(x, f(x + a))$ ou encore les $(x - a, f(x))$. Ce dernier point se déduit bien du point $(x, f(x))$ par la translation de vecteur $-a\vec{i}$.
 - ◇ Le point $(x, f(a - x))$ se déduit du point $(a - x, f(a - x))$ par la symétrie s selon la droite verticale D d'abscisse $\frac{a}{2}$, car ces deux points ont même ordonnée et ont pour milieu $(\frac{a}{2}, f(a - x)) \in D$.
 - ◇ Par définition, l'affinité d'axe invariant Oy et de rapport $\frac{1}{a}$ est la transformation du plan suivante :

$$g : \begin{array}{ccc} P & \longrightarrow & P \\ (x, y) & \longmapsto & (\frac{x}{a}, y) \end{array}$$
- Les points du graphe de $x \mapsto f(ax)$ sont les $(x, f(ax))$, ou encore les $(\frac{x}{a}, f(x))$. $\square$

Exemples :



Avec $\omega > 0$ fixé, lorsque t croît, l'onde $x \mapsto f(x + \omega t)$ se propage vers la gauche.



Remarque. On peut bien sûr composer ces différentes transformations, en considérant par exemple $x \mapsto af(bx + c) + d$.

Remarque. En particulier, la transformation T qui remplace f par $x \mapsto f(a - x)$ est la composée

- de la transformation T_1 qui remplace f par $x \mapsto f(-x)$, laquelle remplace le graphe de f par son symétrique selon l'axe Oy ,
- et de la transformation T_2 qui remplace g par $t \mapsto g(t - a)$, laquelle translate le graphe de g selon le vecteur horizontal $a\vec{u}$.

En effet, $(T_2 \circ T_1)(f)(x) = T_2(g)(x)$, où $g = T_1(f)$, donc

$$(T_2 \circ T_1)(f)(x) = g(x - a) = T_1(f)(x - a) = (t \mapsto f(-t))(x - a) = f(a - x).$$

Ainsi, $(T_2 \circ T_1)(f)(x) = T(f)(x)$, pour tout f et pour tout x .

On peut montrer directement que la symétrie orthogonale s par rapport à la droite verticale D d'équation $x = \frac{a}{2}$ s'écrit $s = g_2 \circ g_1$, où g_1 est la symétrie orthogonale selon l'axe Oy et où g_2 est la translation de vecteur $a\vec{i}$:

il suffit d'écrire que, pour tout $(x, y) \in P$, $(g_2 \circ g_1)(x, y) = g_2(-x, y) = (a - x, y)$.

Exemple. $\forall x \in \mathbb{R}$, $\sin(x + \frac{\pi}{2}) = \cos x$, donc le graphe de la fonction $\cos$ est le translaté du graphe de $\sin$ par le vecteur $-\frac{\pi}{2}\vec{i}$.

Exemple. Le graphe de l'application $x \mapsto \sqrt{1 - x^2}$ sur $[-1, 1]$ est le demi-cercle C de centre O et de rayon 1 situé au dessus de l'axe Ox (exercice).

Ainsi, le graphe de l'application $x \mapsto \sqrt{1 - (2x)^2}$ sur $[-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$ est l'image de C par l'affinité orthogonale d'axe Oy et de rapport $\frac{1}{2}$, qui contracte le demi-cercle C contre l'axe Oy : on obtient une demi-ellipse.

De même, le graphe de l'application $x \mapsto 2\sqrt{1 - x^2}$ sur $[-1, 1]$ est l'image de C par l'affinité orthogonale d'axe Ox et de rapport 2, qui dilate le demi-cercle C autour de l'axe Ox : on obtient une autre demi-ellipse.

8 Trigonométrie hyperbolique

8.1 Les fonctions ch, sh et th

Définition. On définit les fonctions usuelles suivantes :

- cosinus hyperbolique : $\forall x \in \mathbb{R}$, $\operatorname{ch} x = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$,
- sinus hyperbolique : $\forall x \in \mathbb{R}$, $\operatorname{sh} x = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$,
- tangente hyperbolique : $\forall x \in \mathbb{R}$, $\operatorname{th} x = \frac{\operatorname{sh} x}{\operatorname{ch} x} = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}} = \frac{e^{2x} - 1}{e^{2x} + 1}$.

Remarque. On notera l'analogie de ces formules avec les formules d'Euler :

$$\cos x = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2}, \text{ et } \sin x = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i},$$

On peut utiliser ces différentes relations pour prolonger les fonctions $\cos$, $\sin$, ch et sh sur $\mathbb{C}$ en entier (Hors programme).

Alors, pour tout $z \in \mathbb{C}$, $\operatorname{ch}(z) = \cos(iz)$ et $\operatorname{sh}(z) = -i \sin(iz)$.

Cela justifie la terminologie employée.

Propriété. Les fonctions sh , ch sont de classe C^∞ sur $\mathbb{R}$ et :

$$\operatorname{ch}' = \operatorname{sh}, \quad \operatorname{sh}' = \operatorname{ch}.$$

Représentations graphiques : Au tableau.

Les graphes de sh , ch et th résument leurs propriétés de parité ou imparité et leurs comportements en l'infini et au voisinage de 0.

Le graphe de ch s'appelle aussi une chaînette : c'est la forme que prend une chaîne tenue par ses deux extrémités et soumise à la seule force gravitationnelle.

8.2 Formules de trigonométrie hyperbolique

Toute formule de la trigonométrie circulaire est associée avec une formule duale de la trigonométrie hyperbolique. Cependant, le programme officiel se limite à la formule suivante :

Formule : $\forall x \in \mathbb{R}, \operatorname{ch}^2 x - \operatorname{sh}^2 x = 1.$

Démonstration.

$$\operatorname{ch}^2 x - \operatorname{sh}^2 x = (\operatorname{ch} x - \operatorname{sh} x)(\operatorname{ch} x + \operatorname{sh} x) = e^x \times e^{-x} = 1. \quad \square$$

Mais il n'est pas interdit de connaître quelques formules de trigonométrie hyperbolique :

Propriété (hors programme) :

- $\operatorname{ch}(a + b) = \operatorname{cha} \cdot \operatorname{chb} + \operatorname{sha} \cdot \operatorname{shb},$
- $\operatorname{sh}(a + b) = \operatorname{sha} \cdot \operatorname{chb} + \operatorname{cha} \cdot \operatorname{shb},$
- $\operatorname{ch}^2 a = \frac{\operatorname{ch}(2a) + 1}{2}, \operatorname{sh}^2 a = \frac{\operatorname{ch}(2a) - 1}{2} \geq 0.$

Propriété. th est de classe C^∞ sur $\mathbb{R}$ et,

$$\forall x \in \mathbb{R}, \operatorname{th}'(x) = 1 - \operatorname{th}^2 x = \frac{1}{\operatorname{ch}^2 x}.$$

9 Applications trigonométriques réciproques

9.1 Trigonométrie circulaire

La fonction arcsin : l'application $\sin : \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right] \longrightarrow [-1, 1]$ est surjective, continue et strictement croissante. On note arcsin son application réciproque, de $[-1, 1]$ dans $\left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$. Elle est continue, impaire et strictement croissante sur $[-1, 1]$.

Pour tout $t \in \left]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right[$, $\sin'(t) = \cos(t) \neq 0$, et $\sin$ est C^∞ ,

donc $\sin$ est un C^∞ -difféomorphisme de $\left]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right[$ sur $] -1, 1[$.

Pour tout $x \in] -1, 1[$, $\operatorname{arcsin}'(x) = \frac{1}{\cos(\operatorname{arcsin} x)} = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}.$

arcsin n'est pas dérivable en 1 et -1. Sa restriction à $] -1, 1[$ est de classe C^∞ .

Représentation graphique : au tableau.

Propriété. Voici les valeurs usuelles de la fonction arcsin :

s	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1
$\operatorname{arcsin}(s)$	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$

Propriété. $\forall t \in [-1, 1] \quad \sin(\operatorname{arcsin} t) = t,$

mais si $t \in \left[-\frac{\pi}{2} + 2k\pi, \frac{\pi}{2} + 2k\pi\right]$, alors $\operatorname{arcsin}(\sin t) = t - 2k\pi,$

et si $t \in \left[\frac{\pi}{2} + 2k\pi, \frac{3\pi}{2} + 2k\pi\right]$, $\operatorname{arcsin}(\sin t) = \pi - t + 2k\pi.$

La fonction arccos : l'application $\cos : [0, \pi] \longrightarrow [-1, 1]$ est surjective, continue et strictement décroissante. On note arccos son application réciproque, de $[-1, 1]$ dans $[0, \pi]$. Elle est continue et strictement décroissante sur $[-1, 1]$.

Pour tout $t \in]0, \pi[$, $\cos'(t) = -\sin(t) \neq 0$, et $\cos$ est C^∞ , donc $\cos$ est un C^∞ -difféomorphisme de $]0, \pi[$ sur $] -1, 1[$, dont arccos est le C^∞ -difféomorphisme réciproque.

$$\text{Pour tout } x \in] -1, 1[, \arccos'(x) = \frac{1}{\sin(\arccos x)} = \frac{-1}{\sqrt{1-x^2}}.$$

arccos n'est pas dérivable en 1 et -1 . Sa restriction à $] -1, 1[$ est de classe C^∞ .

Représentation graphique : au tableau.

Propriété. Voici les valeurs usuelles de la fonction arccos :

c	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	$-\frac{1}{2}$	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	$-\frac{\sqrt{3}}{2}$	-1
$\arccos(c)$	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$	$\frac{2\pi}{3}$	$\frac{3\pi}{4}$	$\frac{5\pi}{6}$	π

Propriété. $\forall t \in [-1, 1] \quad \cos(\arccos t) = t$,

mais en général, $\arccos(\cos t) \neq t$. Plus précisément, $\arccos(\cos t) = t \iff t \in [0, \pi]$.

Ainsi, lorsque $t \notin [0, \pi]$, $\arccos(\cos t) = t_0$ où $t_0 \in [0, \pi]$ et $\cos t = \cos t_0$.

La fonction arctan : l'application $\tan :] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[\longrightarrow \mathbb{R}$ est surjective, continue et strictement croissante. On note arctan son application réciproque, de $\mathbb{R}$ dans $] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$. Elle est continue, impaire et strictement croissante sur $\mathbb{R}$.

Pour tout $t \in] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$, $\tan'(t) = 1 + \tan^2 t \neq 0$, et $\tan$ est C^∞ ,

donc $\tan$ est un C^∞ -difféomorphisme de $] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ sur $\mathbb{R}$, dont arctan est le C^∞ -difféomorphisme réciproque.

$$\text{Pour tout } x \in \mathbb{R}, \arctan'(x) = \frac{1}{\tan'(\arctan x)} = \frac{1}{1+x^2}.$$

Représentation graphique : au tableau.

Propriété. Voici les valeurs usuelles de la fonction arctan :

t	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	$\longrightarrow +\infty$
$\arctan(t)$	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\longrightarrow \frac{\pi}{2}$

Propriété. $\forall t \in \mathbb{R} \quad \tan(\arctan t) = t$,

mais si $t \in] -\frac{\pi}{2} + k\pi, \frac{\pi}{2} + k\pi[$, alors $\arctan(\tan t) = t - k\pi$.

9.2 Trigonométrie hyperbolique

Les fonctions réciproques des fonctions ch, sh et th ne sont pas au programme.

La fonction argsh : sh est un C^∞ -difféomorphisme de $\mathbb{R}$ dans $\mathbb{R}$, dont le difféomorphisme réciproque est noté argsh ("argument sinus hyperbolique"). Ainsi argsh est une application C^∞ , impaire, strictement croissante.

$$\text{On a } \argsh'(x) = \frac{1}{\text{sh}'(\argsh x)} = \frac{1}{\sqrt{1+x^2}}.$$

On peut tracer le graphe de argsh .

Exercice. Montrer que, pour tout $x \in \mathbb{R}$, $\operatorname{argsh} x = \ln(x + \sqrt{1 + x^2})$.

La fonction argch : L'application ch est une bijection continue strictement croissante de $\mathbb{R}_+$ dans $[1, +\infty[$. Son application réciproque est notée argch . C'est une bijection continue strictement croissante de $[1, +\infty[$ dans $\mathbb{R}_+$.

ch est un C^∞ -difféomorphisme de $\mathbb{R}_+^*$ dans $]1, +\infty[$, donc argch est C^∞ sur $]1, +\infty[$.

$$\text{On a } \operatorname{argch}'(x) = \frac{1}{\operatorname{sh}(\operatorname{argch} x)} = \frac{1}{\sqrt{x^2 - 1}}.$$

On peut tracer le graphe de argch .

Exercice. Montrer que, pour tout $x \in [1, +\infty[$, $\operatorname{argch} x = \ln(x + \sqrt{x^2 - 1})$.

La fonction argth : th est un C^∞ -difféomorphisme de $\mathbb{R}$ dans $] -1, 1[$, dont le difféomorphisme réciproque est noté argth . Ainsi argth est une application C^∞ , impaire, strictement croissante de $] -1, 1[$ dans $\mathbb{R}$.

$$\text{On a } \operatorname{argth}'(x) = \frac{1}{\operatorname{th}'(\operatorname{argth} x)} = \frac{1}{1 - x^2}.$$

On peut tracer le graphe de argth .

Exercice. Montrer que, pour tout $x \in] -1, 1[$, $\operatorname{argth} x = \frac{1}{2} \ln\left(\frac{1+x}{1-x}\right)$.

10 Calculs d'intégrales

10.1 Changement de variables

Théorème. On suppose que f est une application continue d'un intervalle I dans $\mathbb{R}$, et que φ est une application de classe C^1 d'un intervalle J dans I . Alors,

$$\forall (\alpha, \beta) \in J^2 \quad \boxed{\int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt = \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(x) dx.} \quad (1)$$

Lorsque l'on remplace un membre de cette égalité par l'autre, on dit que l'on effectue le changement de variable $x = \varphi(t)$.

Démonstration.

Il existe au moins une primitive F de f . Alors $F \circ \varphi$ est de classe C^1 et $(F \circ \varphi)' = \varphi' \times (f \circ \varphi)$. Ainsi $F \circ \varphi$ est une primitive de $\varphi' \times (f \circ \varphi)$ (laquelle est une application continue). Ainsi

$$\int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt = (F \circ \varphi)(\beta) - (F \circ \varphi)(\alpha) = F(\varphi(\beta)) - F(\varphi(\alpha)) = \int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} f(x) dx. \quad \square$$

Remarque. Cette formule n'est pas à apprendre par coeur. Il faut savoir l'appliquer *mécaniquement* en menant mentalement le "raisonnement" suivant :

- Lorsque t varie entre α et β , $x = \varphi(t)$ varie entre $\varphi(\alpha)$ et $\varphi(\beta)$, donc l'intégrale $\int_{\alpha}^{\beta} \cdots dt$ devient $\int_{\varphi(\alpha)}^{\varphi(\beta)} \cdots dx$.
- En outre, $dx = d(\varphi(t)) = \varphi'(t)dt$, donc $f(x)dx = f(\varphi(t))\varphi'(t)dt$.

Exemple. Calculons $I = \int_0^{\frac{3\pi}{2}} \sin^2 t \cos t \, dt$.

On devine que $\sin^2 t \cos t = \frac{d(\sin t)}{dt} \sin^2 t$, donc si l'on pose $x = \sin t$, $\sin^2 t \cos t \, dt = x^2 \, dx$.

Par ailleurs, pour déterminer comment les bornes sont modifiées par ce changement de variable, il suffit de dire que lorsque t varie entre 0 et $\frac{3\pi}{2}$, $x = \sin t$ varie entre 0 et -1 (en fait c'est faux, mais c'est ainsi que l'on retrouve la formule correcte énoncée dans le théorème).

Ainsi, $I = \int_0^{\frac{3\pi}{2}} \frac{d(\sin t)}{dt} \sin^2 t \, dt = \int_0^{-1} x^2 dx = -\frac{1}{3}$. On a utilisé le changement de variable $x = \sin t$, ce qui est valable car $\sin$ est une application de classe C^1 sur $\mathbb{R}$.

Exemple. Calcul de $I = \int_{-1}^1 \sqrt{1-x^2} \, dx$.

L'application $f : x \rightarrow \sqrt{1-x^2}$ est bien définie et continue sur $I = [-1, 1]$.

L'application $\sin$ étant de classe C^1 , on peut poser $x = \sin t$.

Pour que $x = \sin t$ varie entre -1 et 1 , il suffit de faire varier t entre $-\frac{\pi}{2}$ et $\frac{\pi}{2}$.

$dx = d(\sin t) = \cos t \, dt$, donc $\sqrt{1-x^2} \, dx = \sqrt{\cos^2 t} \cos t \, dt$, or pour $t \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$, $\cos t \geq 0$, donc $\sqrt{1-x^2} \, dx = \cos^2 t \, dt$.

Par ce changement de variable, on obtient donc

$$J = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 t \, dt = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 + \cos(2t)}{2} \, dt = \left[\frac{t}{2} + \frac{\sin 2t}{4} \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi}{2}.$$

Géométriquement, I correspond à l'aire du demi-disque de centre O et de rayon 1 situé au dessus de l'axe Ox . On retrouve ainsi que l'aire du disque unité est égale à π .

Remarque. Ces deux exemples montrent que la formule de changement de variable est autant utilisable de la gauche vers la droite que de la droite vers la gauche.

Dans le premier sens, on a reconnu une expression de la forme $\varphi'(t)f(\varphi(t)) \, dt$, donc on dispose de la fonction φ de changement de variable.

Dans l'autre sens, on décide de poser $x = \varphi(t)$ où x est l'ancienne variable d'intégration et où t est la nouvelle.

Remarque. On peut utiliser cette formule pour calculer des primitives.

Exemple. Soit $a \in \mathbb{R}_+^*$. Calculer $\int \frac{t \, dt}{\sqrt{t^2 + a}}$.

$$\int_0^T \frac{t \, dt}{\sqrt{t^2 + a}} = \int_0^T \frac{1}{2} \frac{d(t^2 + a)}{dt} \frac{dt}{\sqrt{t^2 + a}}.$$

On pose $x = t^2 + a$. C'est valable car $t \mapsto t^2 + a$ est de classe C^1 .

Lorsque t varie entre 0 et T , x varie entre X_0 (dont la valeur n'importe pas ici) et $X = T^2 + a$, donc

$$\int_0^T \frac{t \, dt}{\sqrt{t^2 + a}} = \int_{X_0}^X \frac{dx}{2\sqrt{x}} = \sqrt{X} + k, \text{ où } k \text{ est une constante.}$$

On en déduit que $\int \frac{t \, dt}{\sqrt{t^2 + a}} = \sqrt{t^2 + a} + k, t \in \mathbb{R}$.

Ici, il est facile de “deviner” que la dérivée de $t \mapsto \sqrt{t^2 + a}$ est égale à l'application à intégrer, ce qui court-circuite le calcul.

Exemple. Calcul de $\int \frac{dx}{x\sqrt{1+x^2}}$, pour $x \in \mathbb{R}_+^*$.

La fonction f à intégrer est définie et continue sur $\mathbb{R}_+^*$.

Posons $x = \frac{1}{t}$, ce qui est possible car $t \mapsto \frac{1}{t}$ est une application C^1 sur $\mathbb{R}_+^*$.

$$\int_1^X \frac{dx}{x\sqrt{1+x^2}} = \int_1^T \frac{-dt}{t^2 \frac{1}{t} \sqrt{1 + \frac{1}{t^2}}} = - \int_1^T \frac{dt}{\sqrt{1+t^2}} = -\ln(T + \sqrt{1+T^2}) + k.$$

Ainsi, $\int \frac{dx}{x\sqrt{1+x^2}} = -\ln\left(\frac{1}{x} + \sqrt{1 + \frac{1}{x^2}}\right) + k, x \in \mathbb{R}_+^*$.

De plus, $\sqrt{1 + \frac{1}{x^2}} = \sqrt{\frac{1}{x^2}(x^2 + 1)} = \frac{1}{x}\sqrt{1+x^2}$, donc

$$\int \frac{dx}{x\sqrt{1+x^2}} = \ln x - \ln(1 + \sqrt{1+x^2}) + k, x \in \mathbb{R}_+^*.$$

Propriété. Soit $a \in \mathbb{R}_+^*$ et soit f une application continue sur $[-a, a]$.

Si f est paire, alors $\int_{-a}^a f(t) \, dt = 2 \int_0^a f(t) \, dt$,

et si f est impaire, $\int_{-a}^a f(t) \, dt = 0$.

Démonstration.

Supposons que f est paire. $\int_{-a}^a f(t) \, dt = \int_0^a f(t) \, dt + \int_{-a}^0 f(t) \, dt$.

On peut poser $t = -x$ dans la dernière intégrale, ce qui donne

$$\int_{-a}^0 f(t) \, dt = \int_a^0 f(-x)(-dx) = \int_0^a f(x)dx, \text{ car } f \text{ est paire} \dots \square$$

Remarque. Pour des changements de variables aussi simples, de la forme $x = \alpha t + \beta$, il est inutile de justifier que l'application de changement de variable est de classe C^1 (cf le programme officiel), afin de ne pas surcharger la rédaction des copies.

Théorème. Soit $T \in \mathbb{R}_+^*$. On suppose que f est une fonction continue et T -périodique

définie sur $\mathbb{R}$. Alors, $\forall t_0 \in \mathbb{R} \quad \int_0^T f(t) \, dt = \int_{t_0}^{T+t_0} f(t) \, dt$.

Démonstration.

Première méthode : $\int_{t_0}^{T+t_0} f = \int_{t_0}^0 f + \int_0^T f + \int_T^{T+t_0} f(t) \, dt$.

On pose $x = t - T$ dans la dernière intégrale :

$$\int_T^{T+t_0} f(t) dt = \int_0^{t_0} f(x+T) dx = - \int_{t_0}^0 f, \text{ car } f \text{ est } T\text{-périodique.}$$

Seconde méthode : Notons F une primitive de f .

$$\text{Alors } \frac{d}{dt} \left(\int_t^{t+T} f(x) dx \right) = \frac{d}{dt} (F(t+T) - F(t)) = f(t+T) - f(t) = 0. \quad \square$$

10.2 Intégration par parties

Théorème. Soit $u : I \rightarrow \mathbb{R}$ et $v : I \rightarrow \mathbb{R}$ deux applications de classe C^1 sur I .

$$\text{Pour tout } (a, b) \in I^2, \quad \int_a^b u(t)v'(t) dt = [u(t)v(t)]_a^b - \int_a^b u'(t)v(t) dt.$$

Démonstration.

$$\int_a^b u(t)v'(t) dt + \int_a^b u'(t)v(t) dt = \int_a^b \frac{d[u(t)v(t)]}{dt} dt = [u(t)v(t)]_a^b. \quad \square$$

Exemple. Calculons $I = \int_0^{\frac{\pi}{2}} t \sin t dt$.

On pose $u(t) = t$ et $v'(t) = \sin t$. On peut choisir $v(t) = -\cos t$. Ainsi,

$$I = \left[-t \cos t \right]_0^{\frac{\pi}{2}} + \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos t dt = \left[\sin t \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = 1.$$

Remarque. Dans cet exemple on a pris $v(t) = -\cos t$, mais pour toute constante C , on aurait pu prendre $v(t) = -\cos t + C$. Il arrive qu'un choix judicieux de la constante C simplifie les calculs.

Théorème. Soit $u : I \rightarrow \mathbb{R}$ et $v : I \rightarrow \mathbb{R}$ deux applications de classe C^1 sur I .

$$\text{Alors, } \int u(t)v'(t) dt = u(t)v(t) - \int u'(t)v(t) dt, \quad t \in I.$$

Démonstration.

Soit $a \in I$. Pour tout $x \in I$,

$$\int_a^x u(t)v'(t) dt = u(x)v(x) - \int_a^x u'(t)v(t) dt - u(a)v(a). \quad \square$$

Exemple. Les primitives de $\ln$ sont à connaître.

Pour calculer $\int \ln t dt$, on pose $u(t) = \ln t$ et $v'(t) = 1$. On choisit $v(t) = t$:

$$\int \ln t dt = t \ln t - \int dt = t \ln t - t + k, \quad t \in \mathbb{R}_+^*.$$

Exemple. Calculer les primitives de $\arctan$.

Pour calculer $\int \arctan t dt$, on pose $u(t) = \arctan t$ et $v'(t) = 1$. On choisit $v(t) = t$:

$$\int \arctan t dt = t \arctan t - \int \frac{t dt}{1+t^2} = t \arctan t - \frac{1}{2} \ln(1+t^2) + k, \quad t \in \mathbb{R}.$$