

Programme de colle de la semaine 17 - semaine du 3 février

Le cours doit être parfaitement su.

N.B. Cette semaine les exercices porteront uniquement sur le chapitre Algèbre linéaire. Les questions de cours porteront sur l'algèbre linéaire et/ou sur le début du chapitre Limites et continuité des fonctions réelles d'une variable réelle. Aucun exercice sur la continuité cette semaine.

Algèbre linéaire (sans dimension)

1 - Espaces Vectoriels, sous-espaces vectoriels

Selon le programme MPSI, K désigne un corps qui est soit \mathbb{R} , soit \mathbb{C} .

1. Espace vectoriel : Définition. Exemples fondamentaux.
Espace de la géométrie vectorielle classique.
Structure de K -ev de K^n pour $n \in \mathbb{N}$. Espace vectoriel des polynômes $K[X]$.
Si F est un K -ev et X un ensemble (non vide), l'ensemble des applications de X dans F admet une structure de K -ev. Espaces de fonctions, de suites.
Produit cartésien d'espaces vectoriels.
Si K est un sous-corps de L , tout L -ev admet une structure de K -ev.
2. Sous-espace vectoriel : définition. Exemples : ex de sev de \mathbb{R}^3 défini par des équations; $K_n[X]$ sev de $K[X]$; l'ensemble \mathcal{B} des suites bornées, l'ensemble \mathcal{C} des suites convergentes sont des sev de $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$; $\mathcal{C}^0(I)$, $\mathcal{D}^1(I)$ et l'ensemble des fonctions solutions d'une EDL homogène (sur l'intervalle I) sont des sous-espaces vectoriels de $\mathcal{F}(I, \mathbb{K})$.

Combinaisons linéaires d'une famille de vecteurs. Définition de $\text{Vect}(\mathcal{F})$ sev engendré par une famille de vecteurs \mathcal{F} de E comme l'ensemble des combinaisons linéaires des vecteurs de \mathcal{F} .
Familles génératrices d'un espace vectoriel. Exemples.

2 - Applications linéaires

1. Application linéaire : définition. Endomorphisme, isomorphisme, automorphisme d'espaces vectoriels. Forme linéaire. Exemples : exemple en géométrie, ex d'applications linéaires de \mathbb{R}^n dans \mathbb{R}^p , la dérivation, homothéties.

Prop : si $f \in \mathcal{L}(E, F)$ l'image directe d'un sev E_1 de E par f est un sev de F et l'image réciproque d'un sev F_1 de F par f est un sev de E .
Définition de l'image et du noyau. Caractérisation de l'injectivité et de la surjectivité.
2. Structure d'espace vectoriel de $\mathcal{L}(E, F)$ (sev de $\mathcal{F}(E, F)$). La composée d'applications linéaires est linéaire. La réciproque d'un isomorphisme est un isomorphisme. Cas particulier des endomorphismes d'un ev E : structure d'anneau de $(\mathcal{L}(E), +, \circ)$.
Groupe linéaire de E noté $\text{GL}(E)$: groupe des automorphismes de E .

3 - Sommes, sommes directes, supplémentaires et projecteurs

1. Somme. Définition de la somme de deux sev.
2. Somme directe (définition : la somme $F + G$ est directe si la décomposition est unique).
Caractérisation : $F + G$ est directe si et seulement si $F \cap G = \{0_E\}$.
3. Sous-espaces supplémentaires dans E . Exemples.
4. Somme et somme directe de $n \geq 3$ sev de E . Caractérisation par l'unicité de l'écriture du vecteur nul.
Exercice du cours : si $f \in \mathcal{L}(E)$, alors $\ker(f)$, $\ker(f - \text{Id})$ et $\ker(f - 2\text{Id})$ sont en somme directe.
5. Projecteurs. Définition. Image, noyau. Caractérisation par $p \circ p = p$.
6. Symétries. Définition. Sous-espaces propres. Caractérisation par $s \circ s = \text{Id}_E$.
7. Si $E = E_1 \oplus E_2 \oplus \dots \oplus E_p$ une application linéaire de E dans un ev F est entièrement déterminée par ses restrictions aux sev E_i , c'est-à-dire que, pour $i \in \llbracket 1, p \rrbracket$, si $u_i \in \mathcal{L}(E_i, F)$, il existe une unique application linéaire $f \in \mathcal{L}(E, F)$ tel que pour tout $i \in \llbracket 1, p \rrbracket$ $f|_{E_i} = u_i$.

4 - Formes linéaires et hyperplans

1. Def : Un hyperplan H de E est un sev de E admettant une droite comme supplémentaire.
Pté : si $\vec{a} \notin H$ hyperplan, alors $E = H \oplus \text{Vect}(\vec{a})$.
2. Toute forme linéaire non nulle est surjective.
3. H sev de E est un hyperplan ssi H est le noyau d'une forme linéaire non nulle. Exemples.
4. Deux formes linéaires non nulles ont même noyau si et seulement si elles sont proportionnelles.

Questions de COURS

1. Si \mathcal{F} est une famille génératrice de E et $f \in \mathcal{L}(E, F)$ alors $\text{Im } f = \text{Vect}(f(\mathcal{F}))$ (Démonstration à écrire dans le cas où \mathcal{F} est une famille finie).
+ Caractérisation de l'injectivité d'une application linéaire par le noyau.
2. Exo : si $f \in \mathcal{L}(E)$, et si $(\lambda_i)_{i \in [1, n]}$ sont des scalaires 2 à 2 distincts alors les sous-espaces $(\ker(f - \lambda_i \text{Id}))_{i \in [1, n]}$ sont en somme directe.
3. Si $p \in \mathcal{L}(E)$ vérifie $p \circ p = p$ alors $E = \ker(p) \oplus \ker(p - \text{Id})$ et p est la projection de E sur $\ker(p - \text{Id})$ parallèlement à $\ker p$.
Ou bien : Si $\sigma \in \mathcal{L}(E)$ vérifie $\sigma^2 = \text{Id}$ alors $E = \ker(\sigma - \text{Id}) \oplus \ker(\sigma + \text{Id})$ et σ est une symétrie vectorielle.
4. Toute forme linéaire non nulle est surjective.
5. Si H est un hyperplan de E et si $a \notin H$ alors $E = H \oplus \text{Vect}(a)$

Uniquement des questions de cours sur le chapitre Limites et Continuité cette semaine

6. Savoir écrire la définition de $\lim f_a = \ell$ (avec des quantificateurs) dans un cas de figure choisi par l'examineur (a fini ou non, ℓ fini ou non).
+ Une fonction ayant une limite finie en $a \in \bar{\mathbb{R}}$ est bornée au voisinage de a .
ou Une fonction de limite $\ell > 0$ en a est de signe positif au voisinage de a .
7. Th d'opération sur les limites : pour $g \circ f$.
8. Démontrer que deux fonctions continues sur \mathbb{R} qui coïncident sur une partie dense de \mathbb{R} sont égales sur \mathbb{R} .
9. (Exo) Si f est une fonction périodique ayant une limite finie en $+\infty$ alors f est constante.
Ou Si f est continue en 0 et vérifie $\forall x \in \mathbb{R}, f(2x) = f(x)$ alors f est constante.

PRÉVISIONS : Limites et Continuité des fonctions réelles d'une variable réelle.