

DEVOIR SURVEILLÉ N°7
CORRECTION

CONTRAINTES SYMPLECTIQUES LINÉAIRES

Préliminaires

1. Equivalences calculatoires.

(a) Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Pour tout $i, j \in \mathbb{N}_n$, évaluer $E_i^T \times A \times E_j$ en fonction des coefficients de A .

On rappelle que $E_{i,j} \times E_{k,\ell} = \delta_{j,k} E_{i,\ell}$.

Dans cet esprit, la base des matrices colonnes se note $(E_{j,\cdot})$ et celle des matrices lignes $(E_{\cdot,i})$.

Notons ${}^i[M]_j$, le coefficient en ligne i et colonne j de la matrice M (générique).

On a alors, pour tout $i, j \in \mathbb{N}_n$:

$$A \times E_j = \sum_{(k,\ell) \in \mathbb{N}_n^2} [A]_{\ell} E_{k,\ell} E_{j,\cdot} = \sum_{k,\ell \in \mathbb{N}_n} [A]_{\ell} \delta_{\ell,j} E_{k,\cdot} = \sum_{k=1}^n [A]_j E_{k,\cdot}$$

$$E_i^T \times A \times E_j = \sum_{k=1}^n [A]_j E_{\cdot,i} E_{k,\cdot} = \sum_{k=1}^n \delta_{i,k} [A]_j = [A]_j$$

Pour $i, j \in \mathbb{N}_n$, $E_i^T \times A \times E_j = [A]_j$.

(b) En déduire l'équivalence pour toutes matrices A et B de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$:

$$[\forall (X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2, X^T A Y = X^T B Y] \iff A = B$$

Si $A = B$, alors bien évidemment, pour tout $X, Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $X^T \times A \times Y = X^T \times B \times Y$.

Réciproquement, supposons que pour tout $X, Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$, $X^T \times A \times Y = X^T \times B \times Y$.

Soit $i, j \in \mathbb{N}_n$. Alors $X \leftarrow E_i$ et $Y \leftarrow E_j$, on trouve :

$$[A]_j = E_i \times A \times E_j = E_i \times B \times E_j = [B]_j$$

Et donc $A = B$ (par égalité sur tous les coefficients).

$$[\forall (X, Y) \in (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))^2, X^T A Y = X^T B Y] \iff A = B$$

2. Formes bilinéaires.

Soit F un \mathbb{R} espace vectoriel. Soit $f : F^2 \rightarrow \mathbb{R}$.

On dit que f est une forme bilinéaire sur l'espace vectoriel F si elle vérifie les propriétés :

$$\forall (x, y, z) \in E^3, \lambda \in \mathbb{K}, \quad f(x + \lambda y, z) = f(x, z) + \lambda f(y, z) \text{ et } f(x, y + \lambda z) = f(x, y) + \lambda f(x, z)$$

Lesquelles, parmi les applications suivantes, sont bilinéaires :

$$f_1 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto x \times y \quad f_2 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto x + y \quad f_3 : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, (x, y) \mapsto \sum_{i=1}^n x_i y_{n-i}$$

• Soient $x, y, z \in \mathbb{R}$ et $\lambda \in \mathbb{R}$

$$f_1(x + \lambda y, z) = (x + \lambda y)z = xz + \lambda yz = f_1(x, z) + \lambda f_1(y, z) \text{ et } f_1(x, y + \lambda z) = x(y + \lambda z) = xy + \lambda xz = f_1(x, y) + \lambda f_1(x, z)$$

• $f_2(1 + 1, 1) = f_2(2, 1) = 3$ et $f_2(1, 1) + f_2(1, 1) = 2 + 2 = 4$.

• Soient $x, y, z \in \mathbb{R}^n$ et $\lambda \in \mathbb{R}$ (on suppose $a = (a_1, \dots, a_n)$, pour $a \in \{x, y, z\}$).

$$f_3(x + \lambda y, z) = \sum_{k=1}^n (x_k + \lambda y_k) z_{n-k} = \sum_{k=1}^n x_k z_{n-k} + \lambda \sum_{k=1}^n y_k z_{n-k} = f_3(x, z) + \lambda f_3(y, z)$$

$$f_3(x, y + \lambda z) = \sum_{k=1}^n x_k (y_{n-k} + \lambda z_{n-k}) = \sum_{k=1}^n x_k y_{n-k} + \lambda \sum_{k=1}^n x_k z_{n-k} = f_3(x, y) + \lambda f_3(x, z)$$

f_1 et f_3 sont bilinéaires. f_2 n'est pas bilinéaire.

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie n .

On appelle *forme symplectique sur E* toute application ω de E^2 dans \mathbb{R} qui vérifie les trois propriétés suivantes :

- bilinéarité (voir préliminaires)
- antisymétrie : $\forall (x, y) \in E^2, \omega(x, y) = -\omega(y, x)$;
- non dégénérescence : $\{x \in E \mid \forall y \in E, \omega(x, y) = 0\} = \{0_E\}$.

Un *espace vectoriel symplectique réel* (E, ω) est un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie E muni d'une forme symplectique ω sur E .

A- Espace vectoriel symplectique réel

3. Montrer que, si ω est une forme symplectique sur E , alors pour tout vecteur x de E , $\omega(x, x) = 0$.

Soit $x \in E$. Par antisymétrie de ω : $\omega(x, x) = -\omega(x, x)$ (en intervertissant les deux x).

Donc $2\omega(x, x) = 0$.

$$\boxed{\forall x \in E, \quad \omega(x, x) = 0.}$$

Pour tout sous-espace vectoriel F d'un espace symplectique (E, ω) , on appelle ω -orthogonal de F et on note F^ω l'ensemble $F^\omega = \{x \in E \mid \forall y \in F, \omega(x, y) = 0\}$

Soit F un sous-espace vectoriel d'un espace symplectique (E, ω) .

4. Justifier que F^ω est un sous-espace vectoriel de E .

Méthode 1 :

— $0 \in F^\omega$: pour $y \in F$, $\omega(0, y) = 0$ car $\varphi_y : x \mapsto \omega(x, y)$ est linéaire (linéarité à gauche de ω).

— Soient $x_1, x_2 \in F^\omega$ et $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$.

Pour tout $y \in F$, par linéarité de ω à gauche : $\omega(\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2, y) = \lambda_1 \omega(x_1, y) + \lambda_2 \omega(x_2, y) = \lambda_1 0 + \lambda_2 0 = 0$

car $x_1, x_2 \in F$. Donc $\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2 \in F$.

Méthode 2 : « Poudre aux yeux ».

Soit $\theta : x \mapsto (y \in F \mapsto \omega(x, y))$.

Alors θ est linéaire (linéarité à gauche de ω). Puis

$$x \in F^\omega \iff \forall y \in F, \omega(x, y) = 0 \iff \theta(x) = O_{|F} \iff x \in \text{Ker } \theta$$

Donc $F^\omega = \text{Ker } \theta$.

$$\boxed{\text{Quelle que soit la méthode, } F^\omega \text{ est un sous-espace vectoriel de } E.}$$

-
5. Le sous-espace F^ω est-il nécessairement en somme directe avec F ?

Non, on peut avoir $x \in F \cap F^\omega$. Prenons, en effet $x \neq 0$ et $F = \text{vect}(x)$.

Pour tout $y \in F$, il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $y = \lambda \cdot x$.

On a alors $\omega(x, y) = \omega(x, \lambda x) = \lambda \omega(x, x) = 0$, d'après la question précédente.

Donc $x \in F^\omega$.

Ainsi $F \cap F^\omega \neq \{0\}$.

$$\boxed{\text{Le sous-espace } F^\omega \text{ n'est pas nécessairement en somme directe avec } F.}$$

Pour tout $x \in E$, on note $\omega(x, \cdot)$ l'application linéaire de E dans \mathbb{R} , $y \mapsto \omega(x, y)$ et on considère

$$d_\omega : \begin{cases} E & \rightarrow \mathcal{L}(E, \mathbb{R}) \\ x & \mapsto \omega(x, \cdot) \end{cases}$$

6. Montrer que d_ω est un isomorphisme.

Pour tout $x_1, x_2 \in E$ et $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$,

$$\begin{aligned} d_\omega(\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2) : y \mapsto \omega(\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2, y) &= \lambda_1 \omega(x_1, y) + \lambda_2 \omega(x_2, y) = \lambda_1 d_\omega(x_1)(y) + \lambda_2 d_\omega(x_2)(y) \\ &= [\lambda_1 d_\omega(x_1) + \lambda_2 d_\omega(x_2)](y) \end{aligned}$$

où l'on a appliqué la linéarité à gauche pour ω .

On retrouve une égalité d'applications sur $\mathcal{L}(E, \mathbb{R})$: $d_\omega(\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2) = \lambda_1 d_\omega(x_1) + \lambda_2 d_\omega(x_2)$

Montrons maintenant que d_ω est injective.

Soit $x \in \text{Ker } d_\omega$. Alors, $d_\omega(x) = 0_{\mathcal{L}(E, \mathbb{R})}$, i.e. pour tout $y \in E$, $\omega(x, y) = 0$.

Or ω est non dégénéré, donc on a nécessairement $x = 0$.

Donc $\text{Ker } d_\omega = \{0\}$ et d_ω est injective.

Enfin $\dim(\mathcal{L}(E, \mathbb{R})) = \dim E$ (de dimension finie). Donc, nécessairement d_ω est bijective.

d_ω est un isomorphisme.

7. Montrer que l'application de restriction $r|_F : \begin{cases} \mathcal{L}(E, \mathbb{R}) & \rightarrow & \mathcal{L}(F, \mathbb{R}) \\ \ell & \mapsto & \ell|_F \end{cases}$ est surjective.

Soit $g \in \mathcal{L}(F, \mathbb{R})$.

Comme E est de dimension finie, tout sous-espace de E admet un supplémentaire.

Considérons donc H , sev de E tel que $E = F \oplus H$.

Soit p , le projecteur sur F de direction H et $q = \text{id} - p$. Soit $\ell : E \rightarrow \mathbb{R}$, tel que $\ell = g \circ p + 0 \circ q$.

Alors par composition et addition, ℓ est définie sur E et est une forme linéaire : $\ell \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$.

Puis, pour tout $x \in F$, on a $p(x) = x$ et $q(x) = 0$, donc $\ell(x) = g(p(x)) + 0 = g(x)$.

Donc $\ell|_F = g$, i.e. $r|_F(\ell) = g$.

$r|_F$ est donc surjective de $\mathcal{L}(E, \mathbb{R})$ sur $\mathcal{L}(F, \mathbb{R})$.

8. Préciser le noyau de $r|_F \circ d_\omega$. En déduire que $\dim F^\omega = \dim E - \dim F$.

On a les équivalences :

$$x \in \text{Ker } r|_F \circ d_\omega \iff r|_F(d_\omega(x)) = 0 \iff \forall y \in F, d_\omega(x)(y) = 0 \iff \forall y \in F, \omega(x, y) = 0 \\ \iff x \in F^\omega$$

$\text{Ker } r|_F \circ d_\omega = F^\omega$

On applique le théorème du rang à l'application linéaire (composée) : $r|_F \circ d_\omega : E \rightarrow \mathcal{L}(F, \mathbb{R})$:

$$\dim E = \dim \text{Ker } r|_F \circ d_\omega + \dim \text{Im } r|_F \circ d_\omega = \dim F^\omega + \dim \text{Im } r|_F \circ d_\omega$$

Or $r|_F \circ d_\omega$ est surjective par composition de deux applications surjectives ($r|_F$ et d_ω bijective),

Donc $\text{Im } r|_F \circ d_\omega = \mathcal{L}(F, \mathbb{R})$. Or par dualité : $\dim(\mathcal{L}(F, \mathbb{R})) = \dim F$.

$\dim E = \dim F^\omega + \dim F$

9. Montrer que la restriction ω_F de ω à F^2 définit une forme symplectique sur F si et seulement si $F \oplus F^\omega = E$.

• Par bilinéarité de ω , ω_F est également bilinéaire : les vecteurs x, y, z de F sont également des vecteurs de E .

• De même, les vecteurs x, y de F sont également des vecteurs de E ,

donc pour tout $x, y \in F : \omega_F(x, y) = \omega(x, y) = -\omega(y, x) = -\omega_F(y, x)$. Et donc ω_F est antisymétrique.

• Il reste à étudier la non dégénérescence, équivalente à $F \oplus F^\omega = E$.

Supposons, d'abord, que $F \oplus F^\omega = E$.

Soit $x \in F$ tel que $\forall y \in F, \omega_F(x, y) = 0$, alors $x \in F^\omega$, donc $x \in F \cap F^\omega = \{0\}$, donc $x = 0$.

Donc $\{x \in F \mid \forall y \in F, \omega_F(x, y) = 0\} \subset \{0\}$.

Réciproquement, pour tout $y \in F, \omega(0, y) = 0$ alors $0 \in \{x \in F \mid \forall y \in F, \omega_F(x, y) = 0\}$.

Donc ω_F est non dégénérée.

Supposons que ω_F est non dégénérée.

Soit $x \in F \cap F^\omega$, donc $x \in F^\omega = \{a \in E \mid \forall y \in F, \omega(a, y) = 0\}$, et pour $y \in F, \omega(x, y) = 0$.

mais, $x \in F, x \in \{a \in F \mid \forall y \in F, \omega(a, y) = 0\} = \{a \in F \mid \forall y \in F, \omega_F(a, y) = 0\} = \{0\}$

car ω_F non dégénérée.

Donc $x = 0$.

Ainsi, la somme $F + F^\omega$ est directe. $\dim(F + F^\omega) = \dim(F \oplus F^\omega) = \dim F + \dim F^\omega = \dim E$.

Donc (puisque $F + F^\omega \subset E$), on a $F \oplus F^\omega = F + F^\omega = E$.

Finalement, on a montré que ω_F est une forme symplectique sur F ssi $F \oplus F^\omega = E$.

B- Structure symplectique standard sur \mathbb{R}^n

On suppose qu'il existe une forme symplectique ω sur \mathbb{R}^n et on note $\Omega \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ la matrice définie par $\Omega = (\omega(e_i, e_j))_{1 \leq i, j \leq n}$ où (e_1, \dots, e_n) désigne la base canonique de \mathbb{R}^n .

10. Montrer que

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n, \quad \omega(x, y) = X^\top \Omega Y$$

où X et Y désignent les colonnes des coordonnées de x et y dans la base canonique de \mathbb{R}^n .

Soient $x, y \in \mathbb{R}^n$, supposons que $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$ et $y = \sum_{i=1}^n y_i e_i$ (écritures dans la base canonique).

On a alors, par bilinéarité :

$$\begin{aligned} \omega(x, y) &= \omega\left(\sum_{i=1}^n x_i e_i, y\right) = \sum_{i=1}^n x_i \omega(e_i, y) = \sum_{i=1}^n \omega\left(e_i, \sum_{j=1}^n y_j e_j\right) \\ &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i y_j \omega(e_i, e_j) = \sum_{i, j \in \mathbb{N}_n} x_i y_j [\Omega]_j \end{aligned}$$

On a, par ailleurs vu en question 1 que $E_i^T \times A E_j = {}^i[A]_j$, donc $E_i^T \times \Omega \times E_j = {}^i[\Omega]_j$.

$$\omega(x, y) = \sum_{i, j \in \mathbb{N}_n} x_i y_j E_i^T \Omega E_j = \left(\sum_{i=1}^n x_i E_i\right) \times \Omega \times \left(\sum_{j=1}^n y_j E_j\right) = X \times \Omega \times Y$$

$$\boxed{\forall (x, y) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n, \quad \omega(x, y) = X^\top \Omega Y}$$

11. En déduire que Ω est antisymétrique (i.e. $\Omega^T = -\Omega$) et inversible.

On a alors, pour tout $i, j \in \mathbb{N}_n$,

$${}^i[\Omega^T]_j = {}^j[\Omega]_i = E_j^T \times \Omega \times E_i = \omega(e_j, e_i) = -\omega(e_i, e_j) = -{}^i[\Omega]_j$$

Donc Ω est antisymétrique.

Soit $X \in \text{Ker } \Omega (\subset \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}))$,

Alors $\Omega X = 0$ (colonne nulle),

donc, pour tout $y \in E$, $\omega(x, y) = -\omega(y, x) = -Y^T \Omega X = 0$ (nombre nul).

Or ω est non dégénérée, donc $x \in \{0\}$ et $x = 0$ puis $X = 0$.

Ainsi, $\text{Ker } \Omega = \{0\}$, et Ω est inversible.

$$\boxed{\Omega \text{ est antisymétrique (i.e. } \Omega^T = -\Omega) \text{ et inversible.}}$$

12. On admet qu'il existe une application $\det : \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$ (non linéaire!) vérifiant pour toutes matrices A et B :

- $\det A \neq 0$ si et seulement si A inversible
- $\det(A \times B) = \det A \times \det B$
- $\det(A^T) = \det A$

(a) Montrer que $\det(I_n) = 1$ puis $\det(-I_n) \in \{-1, 1\}$

(b) On admet que $\det(-I_n) = (-1)^n$. Montrer que l'existence de Ω impose à n d'être pair.

L'application $\det|_{GL_n(\mathbb{R})}$ est un morphisme du groupe $(GL_n(\mathbb{R}), \times)$ sur le groupe (\mathbb{R}^, \times) .
Nous ferons sa construction prochainement.*

(a) Soit A une matrice inversible de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, alors $\det(A) = \det(A \times I_n) = \det(A) \times \det(I_n)$.

Or $\det A \neq 0$, on peut donc simplifier par $\det A$ et on trouve

$$\boxed{\det I_n = 1}$$

On a alors $(-I_n) \times (-I_n) = I_n$ et donc par propriété de morphisme : $1 = \det I_n = \det(-I_n)^2$.

$$\boxed{\det(-I_n) \in \{x \mid x^2 = 1\} = \{-1, 1\}}$$

(b) On a donc, par propriété du déterminant (la troisième) :

$$\det(\Omega) = \det(\Omega^T) = \det(-\Omega) = \det(-I_n \times \Omega) = \det(-I_n) \det(\Omega) = (-1)^n \det(\Omega)$$

Donc si n est impair : $\det(\Omega) = -\det(\Omega)$ et donc $2 \det \Omega = 0$
i.e. $\det \Omega = 0$ et Ω n'est pas inversible. ABSURDE.

Donc n est nécessairement pair.

Jusqu'à la fin du problème, on suppose que n est pair et on note $m \in \mathbb{N}^*$ tel que $n = 2m$.

On note $J \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) (= \mathcal{M}_{2m}(\mathbb{R}))$ la matrice définie par blocs par $J = \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix}$ et on note j l'endomorphisme de \mathbb{R}^n canoniquement associé à J .

13. On note, pour $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$ et $y = \sum_{i=1}^n y_i e_i$ (écritures dans la base canonique) : $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$.

Montrer que pour tout $u \in \mathcal{L}(E)$:

$$\langle x, u(y) \rangle = X^T \times M \times Y$$

où X, Y sont les matrices (colonnes) de x et y dans la base canonique alors que M est la matrice de u dans la base canonique.

On note \mathcal{B} , la base canonique, on a donc $Z = M \times Y = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(u) \times \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(y) = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(u(y))$.

On note donc pour $z = u(y)$:

$$\text{Ainsi } \langle x, u(y) \rangle = \langle x, z \rangle = \sum_{i=1}^n x_i z_i = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \cdots & x_n \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} = X^T \times Z$$

$$\langle x, u(y) \rangle = X^T \times MY = X^T MY$$

14. Montrer que l'application $b_s : \begin{cases} \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n & \rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) & \mapsto \langle x, j(y) \rangle \end{cases}$ est une forme symplectique sur \mathbb{R}^n .

Notons d'abord que si $z = \sum_{i=1}^n z_i e_i = \sum_{i=1}^m z_i e_i + \sum_{i=m+1}^n z_i e_i$,

Alors $j(z) = \sum_{i=1}^m z_i j(e_i) + \sum_{i=m+1}^n z_i j(e_i) = \sum_{i=1}^m z_i e_{i+m} + \sum_{i=1}^m z_i (-e_{i-m})$ d'après l'écriture de J .

Donc (en posant $h = m + i$ dans la première somme et $h = i - m$ dans la seconde) :

$$j(z) = \sum_{h=m+1}^n z_{h-m} e_h + \sum_{h=1}^m (-z_{h+m}) e_h.$$

Ainsi, pour tout $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$ et $y = \sum_{i=1}^n y_i e_i$,

$$b_s(x, y) = \sum_{i=1}^m x_i \times (-y_{i+m}) + \sum_{i=m+1}^n x_i y_{i-m} = -\sum_{i=1}^m x_i y_{i+m} + \sum_{i=m+1}^n x_i y_{i-m}$$

On peut aussi utiliser directement le calcul matriciel, à l'aide de la réponse à la question précédente.

• Soient $x, y, z \in E$ et $\lambda \in \mathbb{R}$,

Notons X, Y et Z les matrices de x, y et z respectivement dans la base canonique, alors $\mathcal{M}_{\mathcal{B}}(x + \lambda y) = X + \lambda Y$ et donc :

$$b_s(x + \lambda y, z) = (X + \lambda Y)^T \times J \times Z = X^T J Z + \lambda Y^T J Z = b_s(x, z) + \lambda b_s(y, z)$$

$$b_s(x, y + \lambda z) = X^T \times J \times (Y + \lambda Z) = X^T J Y + \lambda X^T J Z = b_s(x, y) + \lambda b_s(x, z)$$

Donc b_s est bilinéaire.

• D'après le calcul initial :

$$b_s(y, x) = -\sum_{i=1}^m y_i x_{i+m} + \sum_{i=m+1}^n y_i x_{i-m} = -\left(\underbrace{\sum_{k=m+1}^n x_k y_{k-m}}_{k=i+m} - \underbrace{\sum_{k=1}^m x_k y_{k+m}}_{k=i-m} \right) = -b_s(x, y)$$

Donc b_s est antisymétrique.

(On aurait pu exploiter également le calcul matriciel et l'antisymétrie de J .)

• Soit $x \in E$ tel que $\forall y \in E, b_s(x, y) = 0$.

$$\text{Si } x = \sum_{i=1}^n x_i e_i, \text{ considérons } \bar{x} = \sum_{i=1}^m x_{i+m} e_i - \sum_{i=m+1}^n x_{i-m} e_i.$$

$$\text{Alors } 0 = b_s(x, \bar{x}) = - \sum_{i=1}^m x_i (-x_{(i-m)+m}) + \sum_{i=m+1}^n x_i x_{(i+m)-m} = \sum_{i=1}^n x_i^2.$$

On a une somme de carrés de réels (donc de nombres positifs) qui est nul,

cela signifie que chaque nombre est nul. Donc $\forall i \in \mathbb{N}_n, x_i^2 = 0$, donc $x_i = 0$. Et $x = 0$.

Comme l'inclusion réciproque est vraie, $\{x \in E \mid \forall y \in E, b_s(x, y) = 0\} = \{0\}$.

Et donc b_s est non dégénérée.

b_s est une forme symplectique sur \mathbb{R}^n

La forme symplectique b_s est appelée la *forme symplectique standard* sur \mathbb{R}^n .

15. Qu'avez-vous démontré avec les deux questions précédentes ?

Si \mathbb{R}^n est un espace symplectique alors n est pair (question 12).

Réciproquement, si n est pair, il existe une forme symplectique sur \mathbb{R}^n , donc \mathbb{R}^n est symplectique.

\mathbb{R}^n est symplectique si et seulement si n est pair.

C- Endomorphismes et matrices symplectiques réels

On appelle *endomorphisme symplectique* d'un espace vectoriel symplectique réel (E, ω) tout endomorphisme $u \in \mathcal{L}(E)$ tel que $\forall (x, y) \in E^2, \omega(u(x), u(y)) = \omega(x, y)$.

On note $\text{Symp}_\omega(E)$ l'ensemble des endomorphismes symplectiques de l'espace symplectique (E, ω) .

Soit $u \in \text{Symp}_\omega(E)$ un endomorphisme symplectique de E .

16. Soient $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ tels que $E_\lambda(u) := \text{Ker}(u - \lambda \text{id}_E) \neq \{0\}$ et $E_\mu(u) := \text{Ker}(u - \mu \text{id}_E) \neq \{0\}$.

On suppose en outre que, $\lambda\mu \neq 1$. Montrer que les sous-espaces $E_\lambda(u)$ et $E_\mu(u)$ sont ω -orthogonaux, c'est-à-dire :

$$\forall x \in E_\lambda(u), \quad \forall y \in E_\mu(u), \quad \omega(x, y) = 0.$$

Soient $x \in E_\lambda(u)$ et $y \in E_\mu(u)$, comme u est symplectique :

$$\omega(x, y) = \omega(u(x), u(y)) = \omega(\lambda x, \mu y) = \lambda\mu\omega(x, y)$$

Donc $(1 - \lambda\mu)\omega(x, y) = 0$. Et donc, si $\lambda\mu \neq 1$, on a pour tout $(x, y) \in E_\lambda(u) \times E_\mu(u), \omega(x, y) = 0$

Si $\lambda\mu \neq 1$, alors les sous-espaces $E_\lambda(u)$ et $E_\mu(u)$ sont ω -orthogonaux.

Soit $u \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$ un endomorphisme de \mathbb{R}^n . On note M la matrice de u dans la base canonique de \mathbb{R}^n .

17. Montrer que u est un endomorphisme symplectique de l'espace symplectique standard (\mathbb{R}^n, b_s) si et seulement si $M^T J M = J$.

On a les équivalences (d'après le codage calculatoire matriciel dans la base canonique) :

$$\begin{aligned} u \in \text{Symp}_\omega(\mathbb{R}^n) &\iff \forall x, y \in \mathbb{R}^n b_s(u(x), u(y)) = b_s(x, y) \\ &\iff \forall X, Y \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) (MX)^T \times J \times (MY) = X^T \times J \times Y \\ &\iff \forall X, Y \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), X^T \times M^T J M \times Y = X^T \times J \times Y \\ &\iff \forall X, Y \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), X^T (M^T J M) Y = X^T J Y \\ &\iff M^T \times J \times M = J \end{aligned}$$

d'après la réponse à la question 1.(b).

u est un endomorphisme symplectique de l'espace symplectique standard (\mathbb{R}^n, b_s) ssi $M^T J M = J$.

Une matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est dite *symplectique* si $M^T J M = J$.

On note $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ l'ensemble des matrices symplectiques réelles dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) = \mathcal{M}_{2m}(\mathbb{R})$:

$$\text{Sp}_n(\mathbb{R}) = \text{Sp}_{2m}(\mathbb{R}) = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mid M^T J M = J\}$$

18. Montrer que $\text{Sp}_n(\mathbb{R}) \subset \text{GL}_n(\mathbb{R})$.

Soit $M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$. Soit $X \in \text{Ker } M$.

Alors $MX = 0_{n,1}$, et donc pour tout $Y \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$:

$$Y^T J X = Y^T (M^T J M) X = Y^T M^T J (M X) = Y^T M^T J \times 0_{n,1} = 0$$

(où $0_{n,1}$ est ici la matrice colonne nulle).

Si X se note en blocs de taille m : $\begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix}$, on a alors avec $Y \leftarrow \begin{pmatrix} X_2 \\ X_1 \end{pmatrix}$

$$0 = Y^T J X = \begin{pmatrix} X_2^T & X_1^T \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X_1^T & X_2^T \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = X_1^T X_1 + X_2^T X_2$$

$$0 = \sum_{i=1}^m ({}^i[X_1])^2 + \sum_{i=1}^m ({}^i[X_2])^2$$

Or une somme de carrés de réels est nulle, si et seulement si chacun des termes est nul.

Donc X_1 est la matrice nulle de $\mathcal{M}_{m,1}(\mathbb{R})$ de même pour X_2 . Ainsi $X = 0_{n,1}$.

Donc $\text{Ker } M = \{0\}$ et M est une matrice inversible.

$$\boxed{\text{Sp}_n(\mathbb{R}) \subset \text{GL}_n(\mathbb{R})}$$

19. Montrer que $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est un sous-groupe de $\text{GL}_n(\mathbb{R})$, stable par transposition et contenant la matrice J .

Pour montrer que $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est un sous-groupe de $\text{GL}_n(\mathbb{R})$, il faut et il suffit de montrer qu'il contient I_n , qu'il est stable pour la loi \times et par passage à l'inverse.

- $I_n^T \times J \times I_n = J$, donc $I_n \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$
- Soit $A, B \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$. Notons que $(AB)^T = B^T A^T$. On a donc

$$(AB)^T \times J \times (AB) = B^T (A^T J A) B \underset{A \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})}{=} B^T J B \underset{B \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})}{=} J$$

Donc $A \times B \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$.

- Soit $A \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$. On a vu que $A \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$.

L'inverse de A^T est A^{-1T} (car $(A^{-1})^T \times A^T = (A \times A^{-1})^T = I_n^T = I_n$).

On a donc $(A^{-1})^T \times J \times A^{-1} \underset{A \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})}{=} (A^T)^{-1} \times A^T J A \times A^{-1} = I_n \times J \times I_n = J$.

Donc $A^{-1} \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$.

On a ainsi démontré que $\text{Sp}_n(\mathbb{R}) < \text{GL}_n(\mathbb{R})$.

Montrons maintenant que $\text{Sp}_n(\mathbb{R})$ est stable par transposition et contient la matrice J .

- Soit $M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$, donc $M^T J M = J$ (\star).

On aimerait montrer que $M^T \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$, calculer $(M^T)^T \times J \times M^T = M J M^T$.

On rappelle que $J^2 = -I_n$ et $J^T = -J$.

On a alors en multipliant (\star) à gauche par J : $J M^T J M = J^2 = -I_n$,

puis par M à gauche : $M J M^T J M = -M$.

Or M est inversible, on peut multiplier par M^{-1} à droite : $M J M^T J = -I_n$

et enfin à droite par $-J$: $M J M^T \times (-J^2) = J$. Et donc $(M^T)^T \times J \times M^T = J$.

- Notons que $J^T = -J$ et que $J^2 = -I_n$ (produit par blocs), donc

$J^T \times J \times J = -J^2 \times J = +I_n \times J = J$. Donc $J \in \text{Sp}_n(\mathbb{R})$.

$\boxed{\text{Donc } \text{Sp}_n(\mathbb{R}) \text{ est un sous-groupe de } \text{GL}_n(\mathbb{R}), \text{ stable par transposition et contenant la matrice } J.}$

Ce groupe est appelé *groupe symplectique réel d'ordre $n = 2m$* .

Soient A, B, C, D dans $\mathcal{M}_m(\mathbb{R})$ et soit $M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2m}(\mathbb{R})$ (décomposition par blocs).

20. Montrer que $M \in \text{Sp}_{2m}(\mathbb{R})$ si et seulement si

$$A^\top C \text{ et } B^\top D \text{ sont symétriques et } A^\top D - C^\top B = I_m.$$

On applique la formule du produit par blocs, ici les calculs sont possibles car les blocs sont de bonne taille.

$$M^T \times J = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}^T \times \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A^T & C^T \\ B^T & D^T \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C^T & -A^T \\ D^T & -B^T \end{pmatrix}$$

$$M^T \times J \times M = \begin{pmatrix} C^T & -A^T \\ D^T & -B^T \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C^T A - A^T C & C^T B - A^T D \\ D^T A - B^T C & D^T B - B^T D \end{pmatrix}$$

On a les équivalences

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2m}(\mathbb{R}) \in \text{Sp}_n(\mathbb{R}) \iff M^T J M = J$$

$$\iff C^T A - A^T C = 0, C^T B - A^T D = -I_m, D^T A - B^T C = I_m, D^T B - B^T D = 0$$

car on peut identifier par blocs

Or $C^T A = (A^T C)^T$, donc $C^T A - A^T C = 0 \iff A^T C$ symétrique.

$D^T B = (B^T D)^T$, donc $D^T B - B^T D = 0 \iff B^T D$ symétrique.

$C^T B - A^T D = -(A^T D - C^T B) = -(D^T A - B^T C)^T$
donc $C^T B - A^T D = -I_m \iff D^T A - B^T C = I_m$.

Ainsi, on a l'équivalence :

$$M \in \text{Sp}_n(\mathbb{R}) \iff A^T C \text{ et } B^T D \text{ symétriques et } D^T A - B^T C = I_m$$

On note $\mathcal{C}_J = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \mid JM = MJ\}$ le commutant de la matrice J , c'est-à-dire l'ensemble des matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ qui commutent avec J .

21. Montrer que, pour toute matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) (= \mathcal{M}_{2m}(\mathbb{R}))$,

$$M \in \mathcal{C}_J \iff \exists (U, V) \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_m(\mathbb{R}), \quad M = \begin{pmatrix} U & -V \\ V & U \end{pmatrix}$$

Appliquons le même genre de raisonnement, en supposant que $M = \begin{pmatrix} U & W \\ V & Z \end{pmatrix}$ par blocs de matrice carrée d'ordre m .

On a alors

$$MJ = \begin{pmatrix} U & W \\ V & Z \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} W & -U \\ Z & -V \end{pmatrix} \quad JM = \begin{pmatrix} 0 & -I_m \\ I_m & 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} U & W \\ V & Z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -V & -Z \\ U & W \end{pmatrix}$$

On a donc (on peut identifier)

$$M \in \mathcal{C}_J \iff M \times J = J \times M \iff W = -V, -U = -Z, U = Z, -V = W \iff W = -V, -U = -Z$$

$$M \in \mathcal{C}_J \iff \exists (U, V) \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R}) \times \mathcal{M}_m(\mathbb{R}), \quad M = \begin{pmatrix} U & -V \\ V & U \end{pmatrix}$$

D- Transvections symplectiques. Théorème de décomposition.

Soit (E, ω) un espace vectoriel symplectique de dimension $n = 2m$. On appelle *transvection* de E tout endomorphisme τ de E tel qu'il existe $\ell \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$ et $a \in \ker(\ell)$ vérifiant $\forall x \in E, \tau(x) = x + \ell(x)a$.

22. Transvection symplectique

(a) Soit $a \in E$ un vecteur non nul et $\lambda \in \mathbb{R}$ un réel. Montrer que l'application τ_a^λ définie par

$$\forall x \in E, \quad \tau_a^\lambda(x) = x + \lambda \omega(a, x)a$$

est une transvection de E et qu'il s'agit d'un endomorphisme symplectique de E .

Les applications τ_a^λ pour $a \in E \setminus \{0_E\}$ et $\lambda \in \mathbb{R}$ sont appelées *transvections symplectiques de E* .

Soit $\ell : E \rightarrow \mathbb{R}x \mapsto \lambda\omega(a, x)$.

Par linéarité à gauche de ω , $\ell \in \mathcal{L}(E, \mathbb{R}) = E^*$.

Puis, $\ell(a) = \lambda\omega(a, a) = 0$ d'après 3. ainsi $a \in \text{Ker } \ell$.

Comme, par ailleurs, $\tau_a^\lambda \in \mathcal{L}(E)$, on peut affirmer que τ_a^λ est une transvection de E .

Reste à montrer qu'elle est symplectique. Soient $x, y \in E$:

$$\begin{aligned}
 \omega(\tau_a^\lambda(x), \tau_a^\lambda(y)) &= \omega(x + \lambda\omega(a, x)a, y + \lambda\omega(a, y)a) \\
 &= \omega(x, y + \lambda\omega(a, y)a) + \lambda\omega(a, x)\omega(a, y + \lambda\omega(a, y)a) && \text{linéarité à gauche} \\
 &= \omega(x, y) + \lambda\omega(a, y)\omega(x, a) + \lambda\omega(a, x)\omega(a, y) + \lambda^2\omega(a, x)\omega(a, y)\omega(a, a) && \text{linéarité à droite} \\
 &= \omega(x, y) + \lambda\omega(a, y)\omega(x, a) + \lambda\omega(a, x)\omega(a, y) && \text{car } \omega(a, a) = 0 \\
 &= \omega(x, y) - \lambda\omega(a, y)\omega(a, x) + \lambda\omega(a, x)\omega(a, y) && \text{car } \omega(x, a) = -\omega(a, x) \\
 &= \omega(x, y)
 \end{aligned}$$

Donc, pour tout $a \in E \setminus \{0\}$, $\lambda \in \mathbb{R}$, τ_a^λ est une transvection symplectique de E .

(b) Soit $a \in E$ un vecteur non nul et soient λ et μ des réels. Montrer que $\tau_a^\mu \circ \tau_a^\lambda = \tau_a^{\lambda+\mu}$.

Soit $x \in E$.

$$\begin{aligned}
 (\tau_a^\mu \circ \tau_a^\lambda)(x) &= \tau_a^\mu(\overbrace{x + \lambda\omega(a, x)a}^{:=X}) = \overbrace{x + \lambda\omega(a, x)a}^X + \mu\omega(a, \overbrace{x + \lambda\omega(a, x)a}^X)a \\
 &= x + \lambda\omega(a, x)a + \mu\omega(a, x)a + \mu\lambda\omega(a, x)\omega(a, a)a = x + (\lambda + \mu)\omega(a, x)a = \tau_a^{\lambda+\mu}(x)
 \end{aligned}$$

car $\omega(a, a) = 0$

$$\tau_a^\mu \circ \tau_a^\lambda = \tau_a^{\lambda+\mu}$$

(c) Soient $a \in E$ un vecteur non nul et λ un réel. Dédurre de la question précédente que τ_a^λ est inversible et que sa réciproque $(\tau_a^\lambda)^{-1}$ est également une transvection symplectique ?

D'après la question précédente, $\tau_a^{-\lambda} \circ \tau_a^\lambda = \tau_a^{-\lambda+\lambda} = \tau_a^0 = \text{id} = \tau_a^\lambda \circ \tau_a^{-\lambda}$.

Donc τ_a^λ est inversible, d'inverse $\tau_a^{-\lambda}$, elle-même une transvection symplectique.

On se propose de montrer le théorème suivant :

Tout endomorphisme symplectique de E peut s'écrire comme la composée d'au plus $2n = 4m$ transvections symplectiques de E :

$\forall u \in \text{Symplect}_\omega(E), \exists p \in \llbracket 1, 4m \rrbracket$ et $\tau_1, \tau_2, \dots, \tau_p$ des transvections symplectiques tq : $u = \tau_p \circ \dots \circ \tau_2 \circ \tau_1$.

23. On commence par montrer le lemme suivant :

Pour tous vecteurs non nuls x et y de E , il existe une composée γ d'au plus deux transvections symplectiques telle que $\gamma(x) = y$.

On fixe x et y , non nuls, dans E .

(a) Supposons que $\omega(x, y) \neq 0$. Montrer qu'il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $\tau_{y-x}^\lambda(x) = y$.

Soit $\lambda \in \mathbb{R}$, on considère $a = y - x \neq 0$ (sinon $x = y$ et $\omega(x, y) = 0$ - absurde). Alors

$$\begin{aligned}
 \tau_a^\lambda(x) &= x + \lambda\omega(y - x, x)(y - x) = x + \lambda\omega(y, x)(y - x) - \underbrace{\lambda\omega(x, x)}_{=0}(y - x) \\
 &= (1 - \lambda\omega(y, x))x + \lambda\omega(y, x)y
 \end{aligned}$$

En choisissant $\lambda \leftarrow \frac{1}{\omega(y, x)}$, on trouve $\tau_{y-x}^\lambda(x) = y$.

Si $\omega(x, y) \neq 0$, alors il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $\tau_{y-x}^\lambda(x) = y$

- (b) Supposons que $\omega(x, y) = 0$. Montrer qu'il existe un vecteur $z \in E$ tel que $\omega(x, z) \neq 0$ et $\omega(y, z) \neq 0$.

Comme ω est non dégénérée, $\{t \mid \forall z \in E, \omega(t, z) = 0\} = \{0\}$

et comme $x \neq 0$, $x \notin \{t \mid \forall z \in E, \omega(t, z) = 0\}$

Par conséquent, il existe $z_x \in E$ tel que $\omega(x, z_x) \neq 0$.

De même, il existe $z_y \in E$ tel que $\omega(y, z_y) \neq 0$.

Si $\omega(y, z_x) \neq 0$, alors on prend $z \leftarrow z_x$ et on a $\omega(x, z) \neq 0$ et $\omega(y, z) \neq 0$.

sinon (donc $\omega(y, z_x) = 0$), si $\omega(x, z_y) \neq 0$, on prend $z \leftarrow z_y$.

sinon (donc $\omega(x, z_y) = 0$ et $\omega(y, z_x) = 0$), on prend $z \leftarrow z_x + z_y$,

alors par linéarité de ω : $\omega(x, z) = \underbrace{\omega(x, z_x)}_{\neq 0} + \underbrace{\omega(x, z_y)}_{=0} \neq 0$ et $\omega(y, z) = \omega(y, z_y) \neq 0$.

On a donc assurément l'existence de $z \in E$ tel que $\omega(x, z) \neq 0$ et $\omega(y, z) \neq 0$.

- (c) Montrer le lemme cité ci-dessus.

Soit $(x, y) \in E^2$,

— Si $\omega(x, y) \neq 0$, alors il existe une transvection symplectique $(\tau_{y-x}^{\omega(y,x)^{-1}})$ telle que $\tau(x) = y$, d'après 21.(a)

— Si $\omega(x, y) = 0$, alors il existe $z \in E$ tel que $\omega(x, z) \neq 0$ et $\omega(z, y) = -\omega(y, z) \neq 0$ d'après 21.(b), donc deux transvections symplectiques τ_1 et τ_2 telles $\tau_1(x) = z$ et $\tau_2(z) = y$.

Donc $(\tau_2 \circ \tau_1)(x) = y$.

Donc pour x et y dans E , il existe γ composée d'une ou deux transvection(s) tel que $\gamma(x) = y$.

24. Le théorème

Soit $u \in \text{Symp}_\omega(E)$ un endomorphisme symplectique de E . Soit $e_1 \in E$ un vecteur non nul.

- (a) Justifier l'existence de $f_1 \in E$, non colinéaire à e_1 , tel que $\omega(e_1, f_1) = 1$.

Comme en 21.(b), si $\forall z \in E, \omega(e_1, z) = 0$, alors $e_1 \in \{t \mid \forall z \in E, \omega(t, z) = 0\} = \{0\}$ (ω non dégénérée), donc $e_1 = 0$. Absurde.

Donc il existe $z \in E$ tel que $\omega(e_1, z) \neq 0$.

Soit $f_1 = \frac{1}{\omega(e_1, z)}z$, alors (par linéarité à droite) :

$$\omega(e_1, f_1) = \omega\left(e_1, \frac{1}{\omega(e_1, z)}z\right) = \frac{1}{\omega(e_1, z)}\omega(e_1, z) = 1$$

Donc, il existe $f_1 (\neq 0, \text{nécessairement})$ tel que $\omega(e_1, f_1) = 1$.

On pose $P = \text{Vect}(e_1, f_1)$ le plan vectoriel engendré par les vecteurs e_1 et f_1 . On va montrer l'existence d'une composée δ d'au plus quatre transvections symplectiques de E telle que

$$\begin{cases} \delta(u(e_1)) = e_1 \\ \delta(u(f_1)) = f_1 \end{cases} \quad (III.1)$$

- (b) Pourquoi existe-t-il une composée δ_1 d'au plus deux transvections symplectiques de E telle que $\delta_1(u(e_1)) = e_1$?

e_1 est non nul, $u(e_1)$ est également non nul

(sinon $e_1 \in \text{Ker } u = \{0\}$ car u inversible et donc $e_1 = 0$, faux).

Donc d'après la question 21 avec $x \leftarrow u(e_1)$ et $y \leftarrow e_1$ (et $\delta_1 = \gamma$) :

il existe δ_1 composée d'au plus deux transvections symplectiques de E telle que $\delta_1(u(e_1)) = e_1$.

- (c) Notons \tilde{f}_1 le vecteur $\delta_1(u(f_1))$. Montrer qu'il existe une composée δ_2 d'au plus deux transvections symplectiques de E telle que $\delta_2(e_1) = e_1$ et $\delta_2(\tilde{f}_1) = f_1$

On a

$$\omega(e_1, \tilde{f}_1) = \omega(\delta_1(u(e_1)), \delta_1(u(f_1))) = \omega(u(e_1), u(f_1)) = \omega(e_1, f_1) = 1$$

car δ_1 et $u \in \text{Symp}_\omega(E)$.

- Supposons que $\omega(\tilde{f}_1, f_1) \neq 0$.

avec $\lambda \leftarrow -\frac{1}{\omega(\tilde{f}_1, f_1)}$, on a $\tau_{f_1 - \tilde{f}_1}^\lambda(\tilde{f}_1) = f_1$ (comme en 23.(a))

De plus, par linéarité : $\omega(f_1 - \tilde{f}_1, e_1) = \omega(f_1, e_1) - \omega(\tilde{f}_1, e_1) = -1 + 1 = 0$, donc

$$\tau_{f_1 - \tilde{f}_1}^\lambda(e_1) = e_1 - \lambda\omega(f_1 - \tilde{f}_1, e_1)(f_1 - \tilde{f}_1) = e_1.$$

Ainsi, avec $\delta_2 = \tau_{f_1 - \tilde{f}_1}^\lambda$, on a $\delta_2(e_1) = e_1$ et $\delta(\tilde{f}_1) = f_1$.

- Supposons que $\omega(\tilde{f}_1, f_1) = 0$.

Montrons d'abord qu'il existe $z \in E$, tel que $\omega(\tilde{f}_1, z) \neq 0$, $\omega(f_1, z) \neq 0$ et $\omega(e_1, z) = 1$.

Notons d'abord que $\omega(\tilde{f}_1, \cdot)$, $\omega(f_1, \cdot)$ et $\omega(e_1, \cdot)$ sont des formes linéaires.

Donc leurs noyaux sont des hyperplans (associés à des formes linéaires non nulles) de dimension $n - 1$.

Si z n'existait pas alors pour tout $x \in E$, $x \in \text{Ker } \omega(\tilde{f}_1, \cdot) \cup \text{Ker } \omega(f_1, \cdot) \cup \text{Ker } \omega(e_1, \cdot)$,

la réunion de ces hyperplans donnerait donc E , un espace vectoriel,

il faudrait alors que la réunion soit égale à l'un de ces espaces vectoriels,

et ainsi, l'un de ces hyperplans serait E , ce qui est faux.

Ainsi, un tel z existe.

Prenons $\lambda_1 \leftarrow -\frac{1}{\omega(\tilde{f}_1, z)}$, on a comme précédemment : $\tau_{z - \tilde{f}_1}^{\lambda_1}(\tilde{f}_1) = z$.

De même avec $\lambda_2 \leftarrow \frac{1}{\omega(f_1, z)}$, on a comme précédemment : $\tau_{f_1 - z}^{\lambda_2}(z) = f_1$.

Enfin, avec $\delta_2 = \tau_{f_1 - z}^{\lambda_2} \circ \tau_{z - \tilde{f}_1}^{\lambda_1}$, composée de deux transvections symplectiques et trans-
forme $\tilde{f}_1 \rightarrow z \rightarrow f_1$,

$$\omega(z - \tilde{f}_1, e_1) = \omega(z, e_1) - \omega(\tilde{f}_1, e_1) = -1 + 1 = 0, \text{ donc } \tau_{z - \tilde{f}_1}^{\lambda_1}(e_1) = e_1$$

$$\omega(f_1 - z, e_1) = \omega(f_1, e_1) - \omega(z, e_1) = -1 + 1 = 0, \text{ donc } \tau_{f_1 - z}^{\lambda_2}(e_1) = e_1$$

Alors $\delta_2(e_1) = e_1$

il existe δ_2 composée d'au plus deux transvections symplectiques de E telle que $\delta_2(e_1) = e_1$ et $\delta_2(\tilde{f}_1) = f_1$.

La composée $\delta = \delta_2 \circ \delta_1$ d'au plus quatre transvections symplectiques vérifie les conditions (III.1).

Cela n'est pas demandé, mais notons bien que

$$\delta(u(e_1)) = \delta_2(\delta_1(u(e_1))) = \delta_2(e_1) = e_1 \text{ et } \delta(u(f_1)) = \delta_2(\delta_1(u(f_1))) = \delta_2(\tilde{f}_1) = f_1.$$

On pose $v = \delta \circ u$.

- (d) Montrer que P est stable par v et déterminer $v|_P$, endomorphisme induit par v sur P .

$P = \text{vect}(e_1, f_1)$. Pour tout $x \in P$, $\exists \alpha, \beta \in \mathbb{R}$ tel que $x = \alpha e_1 + \beta f_1$.

donc, par linéarité : $v(x) = \alpha v(e_1) + \beta v(f_1) = \alpha \delta(u(e_1)) + \beta \delta(u(f_1)) = \alpha e_1 + \beta f_1 = x$

Ainsi P est stable par v et mieux : $v|_P = \text{id}|_P$.

- (e) Montrer que P^ω est stable par v .

Soit $x \in P^\omega$. Donc $\forall y \in P$, $\omega(x, y) = 0$.

On a alors, pour tout $y \in P$:

$$\omega(v(x), y) \underbrace{=}_{y=v(y)} \omega(v(x), v(y)) \underbrace{=}_{v \in \text{Symp}_\omega(E)} \omega(x, y) = 0$$

Donc $v(x) \in P^\omega$.

P^ω est stable par v .

- (f) Montrer que la restriction $\omega|_{P^\omega}$ de ω à $P^\omega \times P^\omega$ munit P^ω d'une structure d'espace symplectique et que l'endomorphisme v_{P^ω} induit par v sur P^ω est un endomorphisme symplectique.

En question 9., on a vu que $\omega|_F$ est définie une forme symplectique sur F ssi $F \oplus F^\omega = E$. Ici, on a $F = P^\omega$.

Par ailleurs, pour des raisons de dimensions : $\dim F + \dim F^\omega = \dim E$, donc il suffit de démontrer que la somme est directe ; avec $F \leftarrow P^\omega$.

Notons d'abord que $P = (P^\omega)^\omega$.

Soit $x \in P$.

En effet, par définition de $P^\omega = \{a \mid \forall x \in P, \omega(a, x) = 0\} : \forall a \in P^\omega, \omega(a, x) = 0$.

Donc, pour tout $a \in P^\omega, \omega(x, a) = -\omega(a, x) = 0$. Donc $x \in (P^\omega)^\omega$.

Ainsi $P \subset (P^\omega)^\omega$.

Et pour des raisons de dimensions : $\dim P = \dim E - \dim P^\omega = \dim(P^\omega)^\omega$.

Donc $P = (P^\omega)^\omega$.

Soit $x \in P^\omega \cap (P^\omega)^\omega = P^\omega \cap P$.

Alors $x \in P$, donc il existe $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ tel que $x = \alpha e_1 + \beta f_1$.

On a donc (par bilinéarité de ω) et comme $x \in P^\omega$:

$$0 = \omega(x, e_1) = \alpha\omega(e_1, e_1) + \beta\omega(e_1, f_1) = \beta \quad \text{et} \quad 0 = \omega(x, f_1) = \alpha\omega(f_1, e_1) + \beta\omega(f_1, f_1) = -\alpha$$

car $\omega(e_1, e_1) = \omega(f_1, f_1) = 0$. Donc $x = 0$.

Donc $(P^\omega, \omega|_{P^\omega})$ est un espace symplectique.

On a alors, puisque v est un endomorphisme symplectique de E

$$\forall x, y \in P^\omega, \quad \omega|_{P^\omega}(v|_{P^\omega}(x), v|_{P^\omega}(y)) = \omega(v(x), v(y)) = \omega(x, y) = \omega|_{P^\omega}(x, y)$$

Donc v_{P^ω} induit par v sur P^ω est un endomorphisme symplectique de P^ω .

- (g) À l'aide de ce qui précède, montrer le théorème annoncé.

On démontre le résultat par récurrence sur $\dim E$, plus exactement sur $m (= \frac{1}{2} \dim E)$.

Posons $\mathcal{P}_m : \ll \forall E$ symplectique de dimension $2m$, et $\forall u \in \text{Symp}_\omega(E), \exists p \in \llbracket 1, 4m \rrbracket$ et $\tau_1, \tau_2, \dots, \tau_p$ des transvections symplectiques tq : $u = \tau_p \circ \dots \circ \tau_2 \circ \tau_1$. \gg

— Supposons que $\dim E = 2$.

On trouve, comme en 24.(a), deux vecteurs e_1 et f_1 non colinéaires, donc (e_1, f_1) libre et base de E ($\dim E = 2$).

On a ensuite, comme en (c), δ composée de 4 transvections symplectiques tel que III.1..

Puis, on a vu en (d) que $\delta \circ u = \text{id}_E$, donc $u = \delta^{-1}$.

Or l'inverse des transvections symplectiques est une transvection symplectique (22.(c)).

L'inverse de la composition de 4 applications est la compositions (dans l'ordre inversé) des 4 inverses.

Ainsi $u = \delta^{-1}$ est la composée de 4 transvections symplectiques.

Donc \mathcal{P}_1 est vraie.

— Soit $m \in \mathbb{N}$. Supposons que \mathcal{P}_m est vérifié.

Soit E symplectique de dimension $2(m+1) = 2m+2$.

On peut alors créer comme avec les questions (a) à (e) un plan P stable par u .

Comme $v|_P = (\delta \circ u)|_P = \text{id}_E$, alors comme pour prouver \mathcal{P}_1 ,

$u|_P$ est composée de (au plus) 4 transvections symplectiques de type τ_a^λ avec $a \in P$.

Par ailleurs, l'espace P^ω est également stable par u .

Comme $a \in P, \forall y \in P^\omega, \tau_a^\lambda(y) = y + \lambda\omega(a, y)a = y$.

Et $\dim P^\omega = \dim E - 2 = 2m$. On applique \mathcal{P}_m à P^ω .

Donc il existe $p \in \llbracket 1, 4m \rrbracket$ tel que $u|_{P^\omega} = \tau_p \circ \dots \circ \tau_1$.

Là encore, les transvections $\tau_p, \tau_{p-1}, \dots, \tau_1$ qui composent $u|_{P^\omega}$ peuvent se prolonger sur E de manière à ce que $\forall i \in \llbracket 1, p \rrbracket, \tau_i(e_1) = e_1$ et $\tau_i(f_1) = f_1$. On trouve donc sur E .

Elles commutent avec les 4 premières transvections symplectiques.

Donc u est le produit d'au plus $p+4 \leq 4m+4 = 4(m+1)$ transvections symplectiques.

Ainsi \mathcal{P}_{m+1} est vraie.

La récurrence est démontrée.

$\forall u \in \text{Symp}_\omega(E), \exists p \in \llbracket 1, 4m \rrbracket, \exists \tau_1, \tau_2, \dots, \tau_p$ des transvections symplectiques tq : $u = \tau_p \circ \dots \circ \tau_2 \circ \tau_1$.