

Devoir Surveillé n°10
CORRECTION

Exercice

1. $\lim \frac{e^{-2n}}{\frac{n}{\frac{1}{n^2}}} = \lim n e^{-2n} = 0$, par croissance comparée.

/1

$$\boxed{\text{Donc } \frac{e^{-2n}}{n} = o\left(\frac{1}{n^2}\right)}$$

2. Soit $n \in \mathbb{N}$.

☀ **Piste de recherche...**

🌀 On rappelle que $\text{ch}(n) = \frac{e^n + e^{-n}}{2} \rightarrow +\infty$, son terme dominant est $\frac{e^n}{2}$, nous le mettrons en facteur.
🌀 Comme il y a du n en exposant et à l'intérieur, donc on va exploiter la formule $a^b = \exp(b \ln(a))$.

$$\begin{aligned} u_n &= \exp\left(\frac{1}{n} \ln\left(\frac{e^n + e^{-n}}{2}\right)\right) - e = \exp\left(\frac{1}{n} \ln\left[\frac{e^n}{2} (1 + e^{-2n})\right]\right) - e \\ &= \exp\left(\frac{1}{n} (\ln e^n - \ln 2 + \ln(1 + e^{-2n}))\right) - e \\ &= \exp\left(1 - \frac{\ln 2}{n} + \frac{1}{n} \ln(1 + e^{-2n})\right) - e \\ &= e \times \left[\exp\left(-\frac{\ln 2}{n} + \frac{1}{n} \ln(1 + e^{-2n})\right) - 1\right] \end{aligned}$$

Enfin, $e^{-2n} \rightarrow 0$, donc $\frac{1}{n} \ln(1 + e^{-2n}) = \frac{e^{-2n}}{n} + o\left(\frac{e^{-2n}}{n}\right)$. Donc $-\frac{\ln 2}{n} + \frac{1}{n} \ln(1 + e^{-2n}) \rightarrow 0$.
Par composition avec $e^u - 1 = u + \frac{1}{2}u^2 + o(u^2)$ si $u \rightarrow 0$:

$$\begin{aligned} &\exp\left(-\frac{\ln 2}{n} + \frac{1}{n} \ln(1 + e^{-2n})\right) - 1 \\ &= -\frac{\ln 2}{n} + \frac{e^{-2n}}{n} + \frac{(\ln 2)^2}{2n^2} + o\left(\frac{e^{-2n}}{n}\right) + o\left(\frac{1}{n^2}\right) \\ &= -\frac{\ln 2}{n} + \frac{(\ln 2)^2}{2n^2} + o\left(\frac{1}{n^2}\right) \end{aligned}$$

d'après le résultat de croissance comparée vue en question 1.

On a donc

$$\boxed{u_n = -\frac{e \ln 2}{n} + \frac{e(\ln 2)^2}{2n^2} + o\left(\frac{1}{n^2}\right)}$$

/3

3. La suite (u_n) est négative à partir d'un certain rang, elle est équivalente à $v_n = \frac{-e \ln 2}{n}$.
Donc les séries $\sum u_n$ et $\sum v_n$ ont le même comportement.
Or la série $\sum v_n$ diverge d'après le critère de Riemann.

/2

La série de terme général $u_n = (\text{ch}(n))^{1/n}$ diverge

Problème

Dans tout le problème, on fixe un intervalle fini $I = [a, b]$ de \mathbb{R} et $\omega : I \rightarrow \mathbb{R}_+$ une fonction strictement positive.

Pour toute fonction continue $f : I \rightarrow \mathbb{R}$, on pose

$$\mathcal{I}(f) = \int_a^b f(t)\omega(t)dt$$

I. Quadrature

Pour tout entier positif n , on note $E = \mathbb{R}_{n-1}[X]$ l'espace des polynômes de degré strictement inférieur à n .

Dans cette partie, on fixe n points x_1, \dots, x_n deux à deux distincts de I .

1. Pour tout $m \in \mathbb{N}$, $\dim_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}_m[X]) = m + 1$, donc

/0,5

$$\dim(E) = \dim \mathbb{R}_{n-1}[X] = n$$

2. A chaque $x \in I$, on associe la forme linéaire $\epsilon_x : \mathbb{R}_{n-1}[X] \rightarrow \mathbb{R}$ définie par :

$$\forall P \in \mathbb{R}_{n-1}[X], \quad \epsilon_x(P) = P(x).$$

Soient $\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_n \in \mathbb{R}$ tels que $\Phi = \sum_{i=1}^n \mu_i \epsilon_i$ soit l'élément nul de E^* .

Donc pour tout polynôme $P \in E$, $\Phi(P) = 0$.

Prenons en particulier le polynôme $L_i = \prod_{k=1, k \neq i}^n (X - x_k)$. Alors

— $L_i \in E$, car $\deg(L_i) = n - 1$.

— Alors pour tout $k \neq i$, $\epsilon_k(L_i) = L_i(x_k) = 0$ car x_k est bien une racine de L_i .

— $\epsilon_i(L_i) = \prod_{k \neq i} (x_i - x_k) \neq 0$

Par linéarité :

$$0 = \Phi(L_i) = \sum_{k=1}^n \mu_k \epsilon_k(L_i) = 0 \cdots + 0 + \mu_i \epsilon_i(L_i) + 0 + \cdots$$

Donc nécessairement : $\mu_i = 0$, car $\epsilon_i(L_i) \neq 0$, et comme ceci est vrai pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$. /1

La famille $(\epsilon_{x_1}, \dots, \epsilon_{x_n})$ est une famille libre de E^* .

En outre $\dim(E^*) = \dim E = n$, cette famille est composée de n éléments, donc /0,5

La famille $(\epsilon_{x_1}, \dots, \epsilon_{x_n})$ est une base de l'espace dual E^*

3. Cette famille est donc génératrice de E^* .

Or $\mathcal{I}_{|E}$ est une forme linéaire de E , donc $\mathcal{I}_{|E} \in E^*$.

Ainsi il existe des réels $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ tels que : $\mathcal{I}_{|E} = \sum_{i=1}^n \lambda_i \epsilon_i$.

En prenant comme variable P

/2

$$\exists \lambda_1, \dots, \lambda_n (\text{dépendant seulement des } x_i) \mid \forall P \in \mathbb{R}_{n-1}[X], \mathcal{I}(P) = \mathcal{I}_{|E}(P) = \sum_{i=1}^n \lambda_i P(x_i) \quad (*)$$

II. Polynômes orthogonaux

On note \mathcal{C} l'espace $\mathcal{C}^0(I; \mathbb{R})$ des fonctions continues de I dans \mathbb{R} .

1. On note que $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est bien une application de \mathcal{C}^2 dans \mathbb{R} . (forme)

— Elle est symétrique :

$$\forall f, g \in \mathcal{C}, \langle f, g \rangle = \int_a^b f(t)g(t)\omega(t)dt = \int_a^b g(t)f(t)\omega(t)dt = \langle g, f \rangle$$

— Elle est bilinéaire : d'abord linéaire à gauche (par distributivité des produits et linéarité de l'intégrale) :

$$\begin{aligned} \forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}, f_1, f_2, g \in \mathcal{C}, \langle \lambda_1 f_1 + \lambda_2 f_2, g \rangle &= \int_a^b (\lambda_1 f_1(t) + \lambda_2 f_2(t))g(t)\omega(t)dt \\ &= \cdots = \lambda_1 \langle f_1, g \rangle + \lambda_2 \langle f_2, g \rangle \end{aligned}$$

Puis, par symétrie, elle est aussi linéaire à droite

— positive :

$$\forall f \in \mathcal{C}, \langle f, f \rangle = \int_a^b [f(t)]^2 \omega(t) dt \geq 0$$

(intégrale d'une fonction positive sur un intervalle avec les bornes dans le bon sens)

— définie : Soit $f \in \mathcal{C}$ telle que $\langle f, f \rangle = \int_a^b [f(t)]^2 \omega(t) dt = 0$.

Alors comme $t \mapsto f(t)^2 \omega(t)$ est continue et positive sur $[a, b]$, on a nécessairement : $\forall t \in [a, b], f^2(t) \omega(t) = 0$.

Or $\omega(t) > 0$, et donc $f = 0_{[a,b]}$

/2

Donc la formule $\langle f, g \rangle_\omega = \int_a^b f(t)g(t)\omega(t)dt$ définit un produit scalaire sur \mathcal{C} .

On note $\| \cdot \|_\omega$ la norme associée.

Remarques !

Si $[a, b]$ n'est pas réduit à un singleton, alors toute fonction polynomiale nulle sur $[a, b]$ est nécessairement associée au polynôme nul (unique positivité)

2. (a) Procédons en deux temps : existence et unicité.

— Considérons la base $(1, X, X^2, \dots, X^{n-1})$ de E . On note $T_k = X^k$, par la suite Appliquons un pseudo-algorithme de Schmitt à cette base de E :

$$\text{pour } i \text{ de } 0 \text{ à } n-1 : Q_i = T_i - \sum_{j=0}^{i-1} \langle T_i, Q_j \rangle_\omega Q_j$$

- Cette construction est sans contradiction : à chaque étape (numéroté i), on construit le polynôme Q'_i , à l'aide des polynômes déjà existants $Q'_0, Q'_1, \dots, Q'_{i-1}$. Seul le polynôme $Q_0 = T_0$ est donné directement.

- Montrons alors, par récurrence, que pour $j < i$, $\langle Q_j, Q_i \rangle_\omega = 0$ et $\deg(Q_i) = i$.

Le résultat est vrai pour $i = 0$ et j vide ($Q_0 = T_0 = 1$).

Supposons qu'il est vrai en i .

Soit $j \leq i + 1$, donc par linéarité du produit scalaire :

$$\langle Q_j, Q_{i+1} \rangle = \langle Q_j, T_{i+1} \rangle_\omega - \sum_{h=0}^i \langle T_{i+1}, Q_h \rangle_\omega \langle Q_h, Q_j \rangle_\omega = \langle Q_j, T_{i+1} \rangle_\omega - \langle Q_j, T_{i+1} \rangle_\omega = 0$$

Par ailleurs, $T = \sum_{j=0}^i \langle T_i, Q_j \rangle_\omega Q_j \in \text{Vect}(Q_0, Q_1, \dots, Q_i) \subset \mathbb{R}_i[X]$,

donc $Q_{i+1} = T_{i+1} - T$ est de degré égal à $i + 1$;

son terme dominant est le même que celui de T_{i+1} i.e. $1X^{i+1}$.

Donc la proposition est vraie en $i + 1$ On a donc démontré l'existence de la famille recherchée (ainsi qu'un procédé constructif pour l'obtenir).

/2

— Montrons maintenant l'unicité de cette famille.

Si deux familles (Q_i) et (R_i) vérifie exactement les mêmes relations,

Supposons qu'il existe i tel que $Q_i \neq R_i$.

Donc l'ensemble $\{i \in \mathbb{N} \mid Q_i \neq R_i\}$ est non vide.

Notons $i_0 = \min\{i \in \mathbb{N} \mid Q_i \neq R_i\}$. Donc $\forall j \leq i_0, Q_j = R_j$ et $Q_{i_0} \neq R_{i_0}$.

$\deg(Q_{i_0} - R_{i_0}) \leq i_0 - 1 : \deg(Q_{i_0}) = \deg(R_{i_0}) = i_0$ et $[Q_{i_0}]_{i_0} = [R_{i_0}]_{i_0} = 1$.

Donc $Q_{i_0} - R_{i_0} \in \mathbb{R}_{i_0-1}[X]$.

Mais par ailleurs, $(Q_0, Q_1, \dots, Q_{i_0-1})$ est une famille libre (degré échelonné)

de i_0 vecteurs de $\mathbb{R}_{i_0-1}[X]$. C'en est une base.

Donc il existe $a_0, a_1, \dots, a_{i_0-1} \in \mathbb{R}$ tels que $Q_{i_0} - R_{i_0} = \sum_{j=0}^{i_0-1} a_j Q_j$.

En prenant le produit scalaire par $Q_j = R_j$ (pour $j < i_0$) :

$$0 = \langle Q_{i_0}, Q_j \rangle_\omega + \langle R_{i_0}, Q_j \rangle_\omega = \langle Q_{i_0} - R_{i_0}, Q_j \rangle_\omega = \sum_{h=0}^{i_0-1} a_h \langle Q_h, Q_j \rangle_\omega = a_j \|Q_j\|_\omega^2$$

Donc nécessairement $a_j = 0$ et ceci est vrai pour tout $j < i_0$, donc $Q_{i_0} = R_{i_0}$.

On a ainsi une contradiction et donc pour tout $i, Q_i = R_i$. La famille est unique.

/2

Il existe une unique famille de polynômes $(P_i)_{i \in \mathbb{N}}$ telle que :

- i) pour tout entier positif i, P_i est unitaire de degré i .
- ii) pour tous entiers positifs $i \neq j, \langle P_i, P_j \rangle_\omega = 0$.

- (b) Pour tout $i \in \mathbb{N}$, $\deg(P_i) = i$, donc $(P_0, P_1, \dots, P_{n-1})$ est une famille en degré échelonné de E_n , donc elle est libre. Elle est composée de $n = \dim E$ vecteurs, il s'agit donc d'une base de E_n . /1

Pour tout $n \in \mathbb{N}$, la famille (P_0, \dots, P_{n-1}) forme une base de $E_n = \mathbb{R}_{n-1}[X]$.

- (c) Soit $m \geq n$ et $U \in E_n$,
Comme (P_0, \dots, P_{n-1}) forme une base de $E = \mathbb{R}_{n-1}[X]$
il existe $(a_i)_{0 \leq i \leq n-1} \in \mathbb{R}^n$ telle que $T = \sum_{i=0}^{n-1} a_i P_i$.

$$\langle P_m, U \rangle_\omega = \sum_{i=0}^{n-1} a_i \langle P_m, P_i \rangle_\omega = \sum_{i=0}^{n-1} a_i 0 = 0$$

car $i < n \leq m$ et donc $P_i \perp P_m$. /1,5

Donc pour tout $m \geq n$, $P_m \in E_n^\perp$

3. Le but de cette question est de montrer que pour tout entier n le polynôme P_n précédent a n racines distinctes dans l'intervalle I .

Pour cela, on raisonne par l'absurde. On suppose que n'est pas le cas et l'on note y_1, \dots, y_k les racines de P_n situées dans I qui sont de multiplicité impaire. Soit enfin le polynôme

$$L = \prod_{i=1}^k (X - y_i).$$

- (a) P_n est de degré $n - 1$ donc admet au plus n racines. Par l'absurde, on a supposé que P_n n'admet pas n racines distinctes dans $I = [a, b]$ /1

Donc k , le nombre de racines de P dans $[a, b]$ est strictement plus petit que n

- (b) Soit X_0 , une racine $f : t \mapsto P_n(t)L(t)$.
alors $P_n(X_0) = 0$ ou $L(X_0) = 0$.
mais si $L(X_0) = 0$, alors $X_0 \in \{y_1, y_2, \dots, y_k\}$ et donc également $P_n(X_0) = 0$.

Il y a donc deux options :

- où $L(X_0) = 0$ et X_0 est une racine d'ordre impair de P_n
et donc $f(t) = (t - X_0)^h Q(t)$ avec h pair et $Q(X_0) \neq 0$.
Ainsi f ne change pas de signe en X_0 (même si elle s'annule)
- où $L(X_0) \neq 0$ et X_0 est une racine d'ordre pair de P_n
et donc $f(t) = (t - X_0)^h Q(t)$ avec h pair et $Q(X_0) \neq 0$.
Ainsi f ne change pas de signe en X_0 (même si elle s'annule)

Puis par continuité de f , elle ne peut changer de signe qu'en s'annulant. Or on vient de voir que lorsque f s'annule elle ne change pas de signe. /1,5

Donc la fonction $I \rightarrow \mathbb{R}, t \mapsto P_n(t)L(t)$ ne change pas de signe.

- (c) Puis $L \in \mathbb{R}_k[X]$, donc $L = \sum_{i=0}^k a_i P_i$. Ainsi :

$$\langle P_n, L \rangle_\omega = \sum_{i=0}^k a_i \langle P_n, P_i \rangle_\omega = \sum_{i=0}^k a_i \times 0 = 0$$

Or f est continue, de signe constant sur $[a, b]$ d'intégrale nulle sur $[a, b]$, donc $f = 0$.
Ainsi f admet une infinité de 0 et on a vu que tout zéro de f est aussi une racine de P_n .

Donc P_n admet une infinité de racines, ce qui est faux. /1,5

On a donc une contradiction, ainsi P_n admet n racines distinctes (d'ordre 1), dans $[a, b]$

4. (a) Soit $Q \in \mathcal{C}$, /0,5

$$\langle X P_n, Q \rangle_\omega = \int_a^b (t P_n(t) \times Q(t)) \omega(t) dt = \int_a^b (P_n(t) \times t Q(t)) \omega(t) dt = \langle P_n, X Q \rangle_\omega$$

- (b) $\deg P_n = n$. Le polynôme XP_n est donc un polynôme de $\mathbb{R}_{n+1}[X]$.
La famille $(P_i)_{i \leq n+1}$ est une base orthogonale de $\mathbb{R}_{n+1}[X]$. Donc

$$\exists a_k \in \mathbb{R} \mid XP_n = \sum_{k=0}^{n+1} a_k P_k \quad \text{avec} \quad a_k = \frac{\langle XP_n, P_k \rangle_\omega}{\|P_k\|_\omega^2}$$

Or pour $k \geq n-2$,

$$a_k = \langle XP_n, P_k \rangle_\omega = \langle P_n, XP_k \rangle_\omega = 0$$

car $\deg(XP_n) \leq k+1 < n$, donc $P_n \perp XP_k$.

Et

$$a_{n-1} = \frac{\langle XP_n, P_{n-1} \rangle_\omega}{\|P_{n-1}\|_\omega^2}, a_n = \frac{\langle XP_n, P_n \rangle_\omega}{\|P_n\|_\omega^2} \text{ et } a_{n+1} = \frac{\langle XP_n, P_{n+1} \rangle_\omega}{\|P_{n+1}\|_\omega^2}$$

Par ailleurs, les polynômes

— XP_n et P_{n+1} ont même terme dominant : $1X^{n+1}$;

— l'écriture : $XP_n = a_{n+1}P_{n+1} + T_n$ avec $T_n = \sum_{k=0}^n a_k P_k$, donc $\deg T \leq n < n+1$

correspond exactement à la division euclidienne de XP_n par P_{n+1} ;

par conséquent, $a_{n+1} = 1$, nécessairement.

De même s'il l'on considère :

$$\exists b_k \in \mathbb{R} \mid XP_{n-1} = \sum_{k=0}^n b_k P_k \quad \text{avec} \quad b_k = \frac{\langle XP_{n-1}, P_k \rangle_\omega}{\|P_k\|_\omega^2}$$

$$\text{on trouve } b_n = \frac{\langle XP_{n-1}, P_n \rangle_\omega}{\|P_n\|_\omega^2} = 1$$

$$\text{Et donc } \frac{\langle XP_n, P_{n-1} \rangle_\omega}{\|P_n\|_\omega^2} = \frac{\langle P_n, XP_{n-1} \rangle_\omega}{\|P_n\|_\omega^2} = 1$$

$$\text{Et ainsi : } \langle XP_n, P_{n-1} \rangle_\omega = \|P_n\|_\omega^2. \quad /3$$

$$\text{Donc } \forall n \geq 1, XP_n = P_{n+1} + \alpha_n P_n + \beta_n P_{n-1}, \text{ avec } \alpha_n = \frac{\langle XP_n, P_n \rangle_\omega}{\|P_n\|_\omega^2} \text{ et } \beta_n = \frac{\|P_n\|_\omega^2}{\|P_{n-1}\|_\omega^2}$$

III. Quadrature de Gauss

Soit $n_0 \in \mathbb{N}$ fixé. On note y_1, \dots, y_n les racines de P_n .

1. D'après (*), nous connaissons l'existence des (λ_i) tel que

$$\forall Q \in \mathbb{R}_{n-1}[X], \quad \mathcal{I}(Q) = \sum_{i=1}^n \lambda_i Q(y_i)$$

Soit $Q \in \mathbb{R}_{2n-1}[X]$, alors en faisant la division euclidienne de Q par P_n , on a $Q = TP_n + R$ avec $\deg R < \deg P_n = n$.

$$\mathcal{I}(Q) = \int_a^b T(t)P_n(t)\omega(t)dt + \mathcal{I}(R)$$

Or $\deg T = \deg Q - \deg(P_n) < 2n - (n+1) = n-1$,
donc $\langle T, P_n \rangle_\omega = 0$ car $\mathbb{R}_{n-1}[X] \subset (\text{vect}(P_n))^\perp$.

Ainsi, $\mathcal{I}(Q) = \mathcal{I}(R) = \sum_{i=1}^n \lambda_i R(y_i)$, car $\deg R < n$.

Or $Q(y_i) = T(y_i)P_n(y_i) + R(y_i) = R(y_i)$ car y_i est une racine de P_n . /2

$$\exists \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R} \text{ tels que } \forall Q \in \mathbb{R}_{2n-1}[X], \text{ on ait : } \mathcal{I}(Q) = \sum_{i=1}^n \lambda_i Q(y_i)$$

2. Notons pour tout $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $Q_j = \prod_{i=1, i \neq j}^n \frac{X - y_i}{y_j - y_i}$,

donc $Q_j(y_k) = 0$ si $y_k \neq y_j$, c'est-à-dire $k \neq j$, alors que $Q_j(y_j) = 1$.

ainsi $\mathcal{I}(Q_j) = \sum_{k=1}^n \lambda_k Q_j(y_k) = \lambda_j \times 1$.

De même, en considérant $T_j = Q_j^2$, on a de même : pour $k \neq j$, $T_j(y_k) = Q_j^2(y_k) = 0$ et $T_j(y_j) = Q_j^2(y_j) = 1^2 = 1$ ainsi $\mathcal{I}(T_j) = \sum_{k=1}^n \lambda_k T_j(y_k) = \lambda_j \times 1$. /1,5

$$\text{Alors, pour tout } j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_j = \mathcal{I} \left(\prod_{i=1, i \neq j}^n \frac{X - y_i}{y_j - y_i} \right) = \mathcal{I} \left(\prod_{i=1, i \neq j}^n \frac{(X - y_i)^2}{(y_j - y_i)^2} \right)$$

Comme la fonction $t \mapsto T_j(t)$ est à valeurs positives, alors $\mathcal{I}(T_j) = \int_a^b T_j(t) \omega(t) dt \geq 0$.
Mieux : T_j est continue et $T_j(x) > 0$ pour $x \in [a, b] \setminus \{y_1, y_2, \dots, y_n\} \neq \emptyset$,

$$\text{On en déduit donc que pour tout } j \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_j > 0$$

3. Soit $f : t \mapsto 1$, sur $[a, b]$, f est une fonction polynomiale de degré 1, donc

$$\sum_{j=1}^n \lambda_j = \sum_{j=1}^n \lambda_j f(y_j) = \mathcal{I}(f) = \int_a^b f(t) \omega(t) dt = \int_a^b \omega(t) dt$$

Bilan :

$$\forall n \in \mathbb{N}, \quad \sum_{j=1}^n \lambda_j = \int_a^b \omega(t) dt$$

/1

⊙ **Remarques !**

⚡ En fait, on montre plus largement et de la même manière que si $U_i \in \mathbb{R}_{2n-1}[X]$ et pour tout $j \neq i$
⚡ $U_i(\lambda_j) = 0$ alors que $U_i(\lambda_i) = 1$, on a $\lambda_i = \mathcal{I}(U_i)$.

Pour tout $g : I \rightarrow \mathbb{R}$, on pose : $S_n(g) = \sum_{i=1}^n \lambda_i g(y_i)$.

On veut montrer que pour f fixée, $S_n(f) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} \mathcal{I}(f)$.

4. On admet ici un théorème de Weierstrass :

Théorème de (Stone-)Weierstrass :

Soit $[u, v]$, segment de \mathbb{R} (intervalle de \mathbb{R} , fermé et borné),

Toute fonction ϕ continue sur $[u, v]$ est approchée uniformément par l'ensemble des fonctions polynomiales

Ce théorème signifie exactement :

/1

$$\forall \phi \in \mathcal{C}([u, v]), \forall \epsilon > 0, \exists P \in \mathbb{R}[X] \mid \sup_{t \in [u, v]} |\phi(t) - P(t)| \leq \epsilon$$

5. Soit $\epsilon > 0$.

$[a, b]$ est un segment fermé de \mathbb{R} , f est continue sur $[a, b]$.

Donc il existe $P \in \mathbb{R}[X]$ tel que $\sup_{t \in [a, b]} |\phi(t) - P(t)| \leq \epsilon$.

Or $\forall t \in [a, b], |f(t) - P(t)| \leq \sup_{t \in [a, b]} |\phi(t) - P(t)|$.

/0,5

$$\text{Donc il existe } P \in \mathbb{R}[X] \text{ tel que } \forall t \in [a, b], |f(t) - P(t)| < \epsilon$$

6. Soit $n > \deg(P)$, on a : $\mathcal{I}(P) = S_n(P)$, d'après les questions précédentes. Par inégalité triangulaire :

$$|\mathcal{I}(f) - S_n(f)| = |\mathcal{I}(f) - \mathcal{I}(P) + S_n(P) - S_n(f)| \leq |\mathcal{I}(f) - \mathcal{I}(P)| + |S_n(P) - S_n(f)|$$

Puis, par linéarité de l'intégrale :

$$|\mathcal{I}(f) - \mathcal{I}(P)| = \left| \int_a^b (f(t) - P(t)) \omega(t) dt \right| \leq \int_a^b |f(t) - P(t)| \omega(t) dt \leq \epsilon \int_a^b \omega(t) dt$$

De même, par linéarité de la sommation et positivité des λ_i et ϵ :

$$|S_n(P) - S_n(f)| = \left| \sum_{i=1}^n \lambda_i (P - f)(y_i) \right| \leq \sum_{i=1}^n \lambda_i |P(y_i) - f(y_i)| \leq \epsilon \sum_{i=1}^n \lambda_i = \epsilon \int_a^b \omega(t) dt$$

/2

$$\text{Par conséquent : } |\mathcal{I}(f) - S_n(f)| \leq 2\epsilon \int_a^b \omega(t) dt$$

7. La valeur de $2\epsilon \int_a^b \omega(t)dt$ peut être choisie, arbitrairement, aussi proche de zéro que l'on veut (par le choix de ϵ).

/1

$$\boxed{\text{Donc } \lim_{n \rightarrow +\infty} |\mathcal{I}(f) - S_n(f)| = 0}$$

IV. Application

Supposons que l'on cherche à calculer $I = \int_a^b f(t)dt$.

1. La fonction $\varphi(t) = At + B$ est affine, elle vérifie $\varphi(a) = -1$ et $\varphi(b) = 1$, si et seulement si

$$\begin{cases} aA + B = -1 \\ bA + B = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} A = \frac{2}{b-a} \\ B = -\frac{a+b}{b-a} \end{cases}$$

$\varphi : t \mapsto \frac{2t-a-b}{b-a}$ est bien affine, de classe \mathcal{C}^1 , bijective (car $b \neq a$).

/2

La bijection réciproque est $\varphi^{-1} : u \mapsto \frac{(b-a)u + a + b}{2}$. Le changement de variable $u = \varphi(t)$ donne

/1

$$\boxed{\int_a^b f(t)dt = \int_{-1}^1 f\left(\frac{(b-a)u + (a+b)}{2}\right) \frac{2du}{b-a}}$$

2. On se place donc dans la situation $I = [a, b] = [-1, 1]$ et $\omega : t \mapsto 1$.

On note L_i les polynômes définis comme en partie II, appelés polynôme de LEGENDRE. Ils vérifient en particulier

i) pour tout entier positif i , L_i est unitaire de degré i .

ii) pour tous entiers positifs $i \neq j$, $\langle L_i, L_j \rangle_\omega = \int_{-1}^1 L_i(t)L_j(t)dt = 0$.

iii) la relation de récurrence :

$$L_{n+1} = XL_n - \alpha_n L_n - \beta_n L_{n-1}, \text{ avec } \alpha_n = \frac{\langle XL_n, L_n \rangle_\omega}{\|L_n\|_\omega^2}, \beta_n = \frac{\|L_n\|_\omega^2}{\|L_{n-1}\|_\omega^2}$$

On a donc $L_0 = 1$ et donc $\|L_0\|^2 = \int_{-1}^1 dt = 2$.

Puis $L_1 = XL_0 - \alpha_0 L_0 + 0$, avec $\alpha_0 = \frac{\langle X, L_0 \rangle}{2} = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 t dt = 0$,

donc $L_1 = X$ et $\|L_1\|^2 = \int_{-1}^1 t^2 dt = \frac{2}{3}$.

Puis $L_2 = XL_1 - \alpha_1 L_1 - \beta_1 L_0$, avec $\alpha_1 = \frac{\langle XL_1, L_1 \rangle}{\|L_1\|^2} = \dots = 0$ et $\beta_1 = \frac{\frac{2}{3}}{2} = \frac{1}{3}$,

donc $L_2 = X^2 - \frac{1}{3}$ et $\|L_2\|^2 = \int_{-1}^1 \left(t^4 - \frac{2}{3}t^2 + \frac{1}{9}\right) dt = \frac{2}{5} - \frac{4}{9} + \frac{2}{9} = \frac{8}{45}$

Puis $L_3 = XL_2 - \alpha_2 L_2 - \beta_2 L_1$, avec $\alpha_2 = \frac{\langle XL_2, L_2 \rangle}{\|L_2\|^2} = \dots = 0$ et $\beta_2 = \frac{\frac{8}{45}}{\frac{2}{3}} = \frac{4}{15}$,

donc $L_3 = X^3 - \frac{1}{3}X - \frac{4}{15}X = X^3 - \frac{3}{5}X$

/2

$$\boxed{L_0 = 1 \quad L_1 = X \quad L_2 = X^2 - \frac{1}{3} \quad L_3 = X^3 - \frac{3}{5}X}$$

Remarques !

En fait le polynôme L_n de Legendre est de parité égal à celle de n , donc nécessairement, tous les $\alpha_k = 0 \dots$

Le rapport des normes pour obtenir β_k est simple, s'il se prépare au fur et à mesure

3. On cherche à calculer une approximation de I avec les racines de L_3 .

(a) $L_3 = X(X^2 - \frac{3}{5})$, les racines de L_3 sont donc $-\sqrt{\frac{3}{5}}$, 0 et $\sqrt{\frac{3}{5}}$.

Pour calculer les valeurs de λ_i , on exploite la formule vue en III.2.

$$\lambda(0) = \mathcal{I} \left(\frac{(X - \sqrt{\frac{3}{5}})(X + \sqrt{\frac{3}{5}})}{(-\sqrt{\frac{3}{5}})(\sqrt{\frac{3}{5}})} \right) = \frac{-5}{3} \int_{-1}^1 (t^2 - \frac{3}{5}) dt = \frac{-10}{9} + 2 = \frac{8}{9}$$

$$\lambda(\sqrt{\frac{3}{5}}) = \mathcal{I} \left(\frac{(X - 0)(X + \sqrt{\frac{3}{5}})}{(\sqrt{\frac{3}{5}})(2\sqrt{\frac{3}{5}})} \right) = \frac{5}{6} \int_{-1}^1 (t^2 + \frac{3}{5}t) dt = \frac{5}{9}$$

$$\lambda(-\sqrt{\frac{3}{5}}) = \mathcal{I} \left(\frac{(X - 0)(X - \sqrt{\frac{3}{5}})}{(-\sqrt{\frac{3}{5}})(-2\sqrt{\frac{3}{5}})} \right) = \frac{5}{6} \int_{-1}^1 (t^2 - \frac{3}{5}t) dt = \frac{5}{9}$$

/1,5

Les racines de L_3 sont 0 , $-\sqrt{\frac{3}{5}}$ et $\sqrt{\frac{3}{5}}$; les poids respectivement associés sont $\frac{8}{9}$, $\frac{5}{9}$ et $\frac{5}{9}$

○ Remarques !

⚡ On vérifie que $\sum_{i=1}^3 \lambda_i = \frac{5}{9} + \frac{5}{9} + \frac{8}{9} = \frac{18}{9} = 2 = \int_{-1}^1 1 dt$ et que $\lambda_i > 0$

(b) La première des méthodes est la méthode classique (avec une primitive), avec un polynôme c'est facile : /1

$$\int_{-1}^1 (x^5 - 3x^4 + x^2 - 1) dx = \left[\frac{1}{6}x^6 - \frac{3}{5}x^5 + \frac{1}{3}x^3 - x \right]_{-1}^1 = -\frac{6}{5} + \frac{2}{3} - 2 = \frac{-38}{15}$$

La seconde méthode consiste à exploiter la quadrature de Gauss, pour un polynôme de degré 5, il suffit de regarder la formule avec une base de $\mathbb{R}_3[X]$. /2

$$\begin{aligned} \int_{-1}^1 (x^5 - 3x^4 + x^2 - 1) dx &= \mathcal{I}(P) = \frac{8}{9}P(0) + \frac{5}{9}(P(-\sqrt{\frac{3}{5}}) + P(\sqrt{\frac{3}{5}})) = \frac{8}{9} \times (-1) + \frac{5}{9}(-6\frac{9}{25} + 2\frac{3}{5} - 2) \\ &= \frac{-8}{9} + \frac{5 \times (-54 + 30 - 50)}{9 \times 25} = \frac{-40 - 74}{45} = \frac{-114}{45} = \frac{-38}{15} \end{aligned}$$

(c) On exploite la méthode précédente, qui n'est qu'une approximation pour des fonctions qui ne sont pas des polynômes de degré inférieur à 5.

Cela commence par le changement de variable $u = 2t - 1$.

$$\int_0^1 e^{-t} dt = \frac{1}{2} \int_{-1}^1 \exp(-\frac{u+1}{2}) du$$

Puis on prend pour approximation de $\mathcal{I}(g)$ avec $g : u \mapsto \frac{1}{2} \exp(-\frac{u+1}{2})$, le nombre 2,5

$$\frac{8}{9}g(0) + \frac{5}{9}(g(-\sqrt{\frac{3}{5}}) + g(\sqrt{\frac{3}{5}})) = \frac{4}{9} \exp(-\frac{1}{2}) + \frac{5}{18}(\exp[\frac{-1}{2}(-\sqrt{\frac{3}{5}} + 1)] + \exp[\frac{-1}{2}(-\sqrt{\frac{3}{5}} - 1)])$$

$$\mathcal{I}(g) \approx 0,632120255$$

(obtenu avec Python)

La valeur théorique est $\int_0^1 e^{-t} dt = 1 - \frac{1}{e} \approx 0,632120558$.

○ Remarques !

⚡ Pour calculer une intégrale, on regarde la valeur en **seulement trois points** de f est l'approximation est bonne à une valeur relative de 10^{-6} !