

Correction

Exercice 1 (proche du cours et/ou des TDs).

Correction :

1° Dans $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, $N = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ a comme polynôme caractéristique X^2 qui est scindé (ainsi N est trigonalisable, bon étant donné qu'elle est triangulaire supérieure ...), elle n'est pas diagonalisable, en effet si elle l'était, il existerait $P \in \text{GL}_2(\mathbb{R})$ tel que $N = PDP^{-1}$ avec $D = 0$, ainsi on aurait $N = 0$, ce qui n'est pas le cas.

Dans $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$, $M = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ a comme polynôme caractéristique $X^2 + 1$ qui n'est pas scindé, ainsi M n'est pas trigonalisable.

2° On trouve $A = PDP^{-1}$ avec $P = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -3 & -2 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2 & -3 & -1 \end{pmatrix}$ et $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$.

Comme $A^n = PD^nP^{-1}$ on trouve que : $A^n = \begin{pmatrix} 2^{n+1} - 3 \cdot 2^n + 2 & 3 \cdot 2^n - 3 & 2^{n+1} - 2 \\ -2^{n+1} + 2 & 2^{n+2} - 3 & 2^{n+1} - 2 \\ 2^{n+1} - 2 & -3 \cdot 2^n + 3 & -2^n + 2 \end{pmatrix}$.

3° (a) On a : $\chi_f(X) = \dots = (X - 1)^2(X - 2)$. Ainsi $\text{Sp}(f) = \{1, 2\}$

(b) On note $u = (1, 1, 0)$ et $w = (1, 0, 1)$ et on trouve $E_1(f) = \text{Vect}(u)$ et $E_2(f) = \text{Vect}(w)$. Comme $\dim(E_1(f)) = 1 \neq 2 = m_1$, f n'est pas diagonalisable.

(c) On résout $f(x, y, z) - (x, y, z) = (1, 1, 0)$ et on trouve que $v = (0, 0, 1)$ convient.

(d) On pose $P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$, comme $\det(P) = -1$, la famille (u, v, w) est une base de \mathbb{R}^3 , comme $f(u) = u$,

$f(v) = u + v$ et $f(w) = 2w$, on a donc $T = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$.

4° Soit $n \in \mathbb{N}^*$. On applique la formule du binôme :

$$P_n = \frac{1}{2i} \left(\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} i^k X^k - \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^k i^k X^k \right) = \frac{1}{2i} \sum_{k=0}^n (1 - (-1)^k) \binom{n}{k} i^k X^k.$$

Or $1 - (-1)^k = \begin{cases} 0 & \text{si } k \text{ pair} \\ 2 & \text{si } k \text{ impair} \end{cases}$, ainsi il ne reste que les valeurs impaires de k dans la somme, or si k est

impair alors i^k est un imaginaire pur, avec le $\frac{1}{i}$ devant on remarque que tous les coefficients sont réels. Ainsi $P_n \in \mathbb{R}[X]$.

On a $\deg(P_n) \leq n$, le coefficient devant X^n est $\frac{1 - (-1)^n}{2i} i^n$, qui est non nul si n est impair, dans ce cas $\deg(P_n) = n$, si n est pair le coefficient devant X^n vaut 0 et le coefficient devant X^{n-1} vaut $\frac{1 - (-1)^{n-1}}{2i} i^{n-1}$ qui est non nul, ainsi $\deg(P_n) = n - 1$ dans ce cas.

Ainsi $\deg(P_n) = \begin{cases} n - 1 & \text{si } n \text{ pair} \\ n & \text{si } n \text{ impair} \end{cases}$.

5° Tout d'abord, si $P = c$ alors : $(P')^2 = 4P \iff P = 0$, ainsi le polynôme nul est l'unique solution constante.

Si P est un polynôme non constant solution de $(P')^2 = 4P$, alors en notant $n = \deg(P)$, on a $\deg(P') = n - 1$ ainsi $2n - 2 = n$ ie $n = 2$. Ainsi les solutions non constante sont nécessairement de degré 2. Considérons maintenant $P = aX^2 + bX + c$ un polynôme de degré 2 (ainsi $a \neq 0$). On a : $(P')^2 = 4P \iff (2aX + b)^2 =$

$$4aX^2 + 4bX + 4c \iff \begin{cases} 4a^2 & = 4a \\ 4ab & = 4b \\ b^2 & = 4c \end{cases} \iff \begin{cases} a & = 1 \\ 0 & = 0 \text{ (car } a \neq 0) \\ b^2 & = 4c \end{cases}$$

si $a = 1$ et $c = \frac{b^2}{4}$. En en déduit donc que les solutions sont les $P = X^2 + bX + \frac{b^2}{4}$ où $b \in \mathbb{R}$ ainsi que $P = 0$.

Exercice 2 Autour des matrices de Toeplitz (CENTRALE PSI 2018 Maths 1, sans III.B et III.C).

I – Généralités et quelques exemples

I.A – Généralités

Correction :

- 1° Notons, pour $k \in \llbracket -(n-1), n-1 \rrbracket$, D_k la matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ qui a en position (i, j) la valeur $\delta_{j-i, k} = \begin{cases} 1 & \text{si } j-i = k \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$. On a directement que $T(t_{-n+1}, \dots, t_0, \dots, t_{n-2}, t_{n-1}) = \sum_{k=-(n-1)}^{n-1} t_k D_k$, ce qui montre que $\text{Toep}_n(\mathbb{C}) = \text{Vect}(D_{-(n-1)}, \dots, D_{n-1})$, ainsi $\text{Toep}_n(\mathbb{C})$ est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. De plus si $(\lambda_{-(n-1)}, \dots, \lambda_{n-1}) \in \mathbb{C}^{2n-1}$ est tel que $\sum_{k=-(n-1)}^{n-1} \lambda_k D_k = 0$, la première ligne de l'égalité donne $\lambda_0 = \lambda_1 = \dots = \lambda_{n-1} = 0$, tandis que la première colonne donne $\lambda_0 = \lambda_{-1} = \dots = \lambda_{-(n-1)} = 0$, ainsi la famille $(D_{-(n-1)}, \dots, D_{n-1})$ est libre, donc une base de $\text{Toep}_n(\mathbb{C})$, ce qui montre que $\dim(\text{Toep}_n(\mathbb{C})) = 2n - 1$.
- 2° On suppose $AB = BA$, ainsi $A^2B = AAB = ABA = BAA = BA^2$ et par récurrence directe sur $k \in \mathbb{N}$, on a $A^k B = BA^k$, ce qui montre que $P(A)$ et B commutent, on applique le même résultat à B et $P(A)$ pour avoir directement que $Q(B)$ et $P(A)$ commutent.

I.B – Cas de la dimension 2

Correction :

- 3° On a $\chi_A(X) = \begin{vmatrix} X-a & -b \\ -c & X-a \end{vmatrix} = (X-a)^2 - bc$.
- 4° Si $bc \neq 0$, alors il existe $\delta \neq 0$ tel que $bc = \delta^2$, ainsi $\chi_A(X) = (X-a-\delta)(X-a+\delta)$, comme $\delta \neq 0$, χ_A est scindé simple et donc A est diagonalisable.
Si $bc = 0$, alors $\chi_A = (X-a)^2$, ainsi A ne possède qu'une unique valeur propre a , si elle est diagonalisable alors il existe $P \in \text{GL}_2(\mathbb{C})$ tel que $A = P a I_2 P^{-1} = a I_2$, ce qui n'est le cas que si $b = c = 0$ (dans les autres cas A n'est pas diagonalisable).
On a donc montré que A est diagonalisable si et seulement si b et c sont tous les deux non nuls ou s'ils sont tous les deux nuls.
- 5° Comme on est dans \mathbb{C} et que χ_C est de degré deux, il possède deux racines α et β .
— Si $\alpha \neq \beta$, alors M est diagonalisable donc est semblable à $\begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & \beta \end{pmatrix}$.
— Si $\alpha = \beta$, alors M est au moins trigonalisable (car χ_M est scindé), donc semblable à $\begin{pmatrix} \alpha & \gamma \\ 0 & \alpha \end{pmatrix}$.
- 6° Comme $\begin{pmatrix} \alpha & \gamma \\ 0 & \alpha \end{pmatrix}$ est une matrice de Toeplitz, dans le deuxième cas de la question précédente on a bien que M est semblable à une matrice de Toeplitz. Montrons le dans le premier cas.
Pour cela on note que $\chi_M(X) = (X-\alpha)(X-\beta) = X^2 - (\alpha+\beta)X + \alpha\beta = (X - \frac{\alpha+\beta}{2})^2 - \frac{(\alpha+\beta)^2}{4} + \alpha\beta$. On introduit la matrice de Toeplitz $N = \begin{pmatrix} \frac{\alpha+\beta}{2} & \frac{(\alpha+\beta)^2}{4} - \alpha\beta \\ 1 & \frac{\alpha+\beta}{2} \end{pmatrix}$, comme $\chi_N(X) = (X - \frac{\alpha+\beta}{2})^2 - \frac{(\alpha+\beta)^2}{4} + \alpha\beta = (X-\alpha)(X-\beta)$ on a (puisque χ_N est scindé simple) que N est semblable à $\begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & \beta \end{pmatrix}$ donc semblable à M (par transitivité de la relation d'être semblable).
Ce qui montre bien toute matrice de $\mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ est semblable à une matrice de Toeplitz.

I.C – Un autre cas particulier : les matrices tridiagonales

Correction :

- 7° Comme $A_n(a, b, c)X = \lambda X$, on a : $ax_1 + bx_2 = \lambda x_1$, pour $k \in \llbracket 2, n-1 \rrbracket$, $cx_{k-1} + ax_k + bx_{k+1} = \lambda x_k$ et $cx_{n-1} + ax_n = \lambda x_n$, ainsi, avec $x_0 = x_{n+1} = 0$, on a bien, pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, que $bx_{k+2} + (a-\lambda)x_{k+1} + cx_k = 0$.
- 8° Comme $b \neq 0$ (puisque $bc \neq 0$), on est en présence d'une suite récurrente linéaire d'ordre 2, si l'équation I.1 possède deux racines distinctes $r_1 \neq r_2$ alors il existe K_1 et K_2 dans \mathbb{C} tels que, pour tout $k \in \mathbb{N}$, $x_k = K_1 r_1^k + K_2 r_2^k$, tandis que si I.1 possède une racine double r_0 , alors il existe K_1 et K_2 dans \mathbb{C} tels que, pour tout $k \in \mathbb{N}$, $x_n = (K_1 + K_2 k)r_0^k$.
- 9° Si l'équation I.1 avait une racine double alors $0 = x_0 = K_1$ et $0 = x_{n+1} = (K_1 + K_2(n+1))r_0^{n+1} = K_1 r_0^{n+1}$. Comme 0 n'est pas solution de I.1 (puisque $c \neq 0$ car $bc \neq 0$) on a donc $r_0 \neq 0$, ainsi $K_2 = 0$, ce qui implique que $x_1 = \dots = x_n = 0$ et donc $X = 0$, ce qui est absurde puisque X est un vecteur propre. Ce qui montre que I.1 possède deux racines distinctes.
- 10° Comme utilisé précédemment, 0 n'est pas solution de I.1, ainsi $r_1 \neq 0$ et $r_2 \neq 0$. Comme $x_0 = 0$, on a $K_1 + K_2 = 0$ et comme $x_{n+1} = 0$, on a que $K_1 r_1^{n+1} + K_2 r_2^{n+1} = 0$, ce qui implique (puisque $K_1 = -K_2 \neq 0$, comme à la question précédente puisque $X \neq 0$) que $r_1^{n+1} = r_2^{n+1}$, ie $(r_1/r_2)^{n+1} = 1$ (car $r_2 \neq 0$) et ainsi r_1/r_2 appartient à \mathbb{U}_{n+1} .
- 11° On a $bx^2 + (a-\lambda)x + c = b(x-r_1)(x-r_2) = bx^2 - b(r_1+r_2)x + br_1 r_2$, ainsi $r_1 + r_2 = \frac{\lambda-a}{b}$ et $r_1 r_2 = \frac{c}{b}$. Ce qui montre que $\lambda = a + b(r_1 + r_2)$. Comme r_1/r_2 est une racine $(n+1)$ -ième de l'unité, il existe un entier $\ell \in \llbracket 0, n \rrbracket$ tel que $r_1/r_2 = e^{\frac{2i\ell\pi}{n+1}}$, comme $r_1 \neq r_2$, on a $\ell \neq 0$.
On a : $\lambda = a + br_2(e^{\frac{2i\ell\pi}{n+1}} + 1) = a + br_2 e^{\frac{i\ell\pi}{n+1}}(e^{\frac{i\ell\pi}{n+1}} + e^{-\frac{i\ell\pi}{n+1}}) = a + 2br_2 \cos(\frac{\ell\pi}{n+1})e^{\frac{i\ell\pi}{n+1}}$, posons maintenant $\rho = br_2 e^{\frac{i\ell\pi}{n+1}}$, on a $\rho^2 = b^2 r_2^2 e^{\frac{2i\ell\pi}{n+1}} = b^2 r_2 r_1 = b^2 \frac{c}{b} = bc$. On a bien montré l'existence d'un ρ tel que $\rho^2 = bc$ et d'un $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ tels que $\lambda = a + 2\rho \cos\left(\frac{\ell\pi}{n+1}\right)$.
- 12° Posons $\alpha = K_1$, ainsi, pour $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $x_k = \alpha(r_1^k - r_2^k) = \alpha r_2^k (e^{\frac{2i\ell k\pi}{n+1}} - 1) = \alpha r_2^k e^{\frac{i\ell k\pi}{n+1}} (e^{\frac{2i\ell k\pi}{n+1}} - e^{-\frac{2i\ell k\pi}{n+1}}) = 2i r_2^k e^{\frac{2i\ell k\pi}{n+1}} \sin\left(\frac{\ell k\pi}{n+1}\right)$. Il ne reste plus qu'à utiliser $\frac{\rho}{b} = r_2 e^{\frac{i\ell\pi}{n+1}}$, pour avoir $x_k = 2i\alpha \frac{\rho^k}{b^k} \sin\left(\frac{\ell k\pi}{n+1}\right)$.
- 13° Faisons la synthèse. Soit $\rho \in \mathbb{C}$ tel que $\rho^2 = bc$, soit $\ell \in \llbracket 1, n \rrbracket$, notons $\lambda_\ell = a + 2\rho \cos\left(\frac{\ell\pi}{n+1}\right)$ et posons, pour $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $x_k = 2i \frac{\rho^k}{b^k} \sin\left(\frac{\ell k\pi}{n+1}\right)$, posons enfin $X_\ell = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, notre vecteur X_ℓ est non nul, reste à montrer que $A_n(a, b, c)X_\ell = \lambda_\ell X_\ell$.
Pour cela il suffit de montrer qu'on a $bx_{k+2} + (a-\ell)x_{k+1} + cx_k = 0$ pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ (et où on a rajouté $x_0 = x_{n+1} = 0$).
On remarque, pour $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, que l'on a $x_k = \frac{\rho^k}{b^k} \left(e^{\frac{\ell k\pi}{n+1}} - e^{-\frac{\ell k\pi}{n+1}} \right) = r_1^k - r_2^k$ où on a posé $r_1 = \frac{\rho e^{\frac{\ell\pi}{n+1}}}{b}$ et $r_2 = \frac{\rho e^{-\frac{\ell\pi}{n+1}}}{b}$. Il ne reste plus qu'à montrer que r_1 et r_2 sont les solutions (elles sont bien distinctes) de $bx^2 + (a-\lambda_\ell)x + c = 0$, or $r_1 r_2 = \frac{\rho^2}{b^2} = \frac{c}{b}$ et $r_1 + r_2 = \frac{2\rho \cos(\frac{\ell\pi}{n+1})}{b} = \frac{\lambda_\ell - a}{b}$, ainsi $b(x-r_1)(x-r_2) = bx - b(r_1+r_2) + br_1 r_2 = bx^2 + (a-\lambda_\ell)x + c$.
Ainsi X_ℓ est vecteur propre de $A_n(a, b, c)$ de valeur propre λ_ℓ , or les λ_ℓ sont deux à deux distincts (par stricte décroissance du cosinus sur $[0, \pi]$), ainsi $A_n(a, b, c)$ possède n valeurs propres distinctes, elle est donc diagonalisable.

II – Matrices circulantes

Correction :

- 14° On a $M_n^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & & \ddots & \ddots & 1 & \\ 1 & \ddots & & & \ddots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & \dots & 0 \end{pmatrix}$, ie les "diagonales ont été remontées", et ainsi de suite jusque

$$M_n^{n-1} = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & \cdots & \cdots & 0 & 1 \\ 1 & \ddots & & & & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ et enfin } M_n^n = I_n. \text{ Ainsi } M_n \text{ est inversible (d'inverse } M_n^{n-1}) \text{ et}$$

$P = X^n - 1$ est un polynôme annulateur de M_n .

15° Comme $P = X^n - 1$ est scindé à racine simple (les racines n -ième de l'unité), la matrice M_n est diagonalisable.

$$\text{Or } \chi_{M_n}(X) = \begin{vmatrix} X & -1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & X & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & & \ddots & -1 \\ -1 & 0 & \cdots & \cdots & X \end{vmatrix} = X^n - 1 \text{ (développement suivant la première colonne). Ainsi}$$

$$\text{Sp}(M_n) = \{1, \omega_n, \omega_n^2, \dots, \omega_n^{n-1}\}.$$

Pour $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$, posons $X_k = \begin{pmatrix} 1 \\ \omega_n^k \\ \omega_n^{2k} \\ \vdots \\ \omega_n^{(n-1)k} \end{pmatrix}$, ainsi $X_k \neq 0$ et on remarque que $M_n X_k = \omega_n^k X_k$. Ce qui montre

que $E_{\omega_n^k} = \text{Vect}(X_k)$.

16° Comme les colonnes de la matrice Φ_n ne sont rien d'autre que les X_k , Φ_n est la matrice de passage de la base canonique de \mathbb{C}^n vers la base de diagonalisation (X_0, \dots, X_{n-1}) , ainsi $\Phi_n^{-1} M_n \Phi_n = \text{diag}(1, \omega_n, \omega_n^2, \dots, \omega_n^{n-1})$.

17° Soit $A = T(t_1, t_2, \dots, t_0, t_1, \dots, t_{n-2}, t_{n-1})$ une matrice circulante, on a $A = t_0 I_n + t_1 M_n + t_2 M_n^2 + \dots + t_{n-1} M_n^{n-1}$, ainsi en posant $P = t_0 + t_1 X + \dots + t_{n-1} X^{n-1}$, on a $A = P(M_n)$.

18° Par théorème de division euclidienne, il existe $Q \in \mathbb{C}[X]$ et $R \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ tel que $P = (X^n - 1)Q + R$. Ainsi $P(M_n) = (M_n^n - I_n)Q(M_n) + R(M_n) = R(M_n)$ puisque $X^n - 1$ est annulateur de M_n , en notant, pour $k \in \llbracket 0, n-k \rrbracket$, t_k le coefficient devant X^k dans R , on a que $P(M_n) = t_0 I_n + t_1 M_n + t_2 M_n^2 + \dots + t_{n-1} M_n^{n-1} = T(t_1, t_2, \dots, t_0, t_1, \dots, t_{n-2}, t_{n-1})$, ainsi $P(M_n)$ est circulante.

19° La matrice nulle est circulante, si A et B sont circulantes et $\lambda \in \mathbb{C}$, alors il existe deux polynômes P_A et P_B tels que $A = P_A(M_n)$ et $B = P_B(M_n)$, ainsi $A + \lambda B = (P_A + \lambda P_B)(M_n)$, ainsi $A + \lambda B$ est circulante. Ainsi l'ensemble des matrices circulantes est un sev $\text{Toep}_n(\mathbb{C})$.

Si A et B sont circulantes, alors il existe deux polynômes P_A et P_B tels que $A = P_A(M_n)$ et $B = P_B(M_n)$, ainsi $AB = P_A(M_n)P_B(M_n) = (P_A P_B)(M_n)$ et donc AB est circulante, d'où la stabilité par produit.

Enfin si A est circulante, alors A^T l'est aussi (pour $k \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket$, on pose $t'_k = t_{n-k}$ et ainsi si $A = T(t_1, t_2, \dots, t_0, t_1, \dots, t_{n-2}, t_{n-1})$ alors $A^T = T(t'_1, t'_2, \dots, t'_0, t'_1, \dots, t'_{n-2}, t'_{n-1})$).

20° Soit A une matrice circulante et $P = \sum_{\ell=0}^{n-1} t_\ell X^\ell \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ tel que $A = P(M_n)$. Comme, pour tout $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$, on a $M_n X_k = \omega_n X_k$, par récurrence directe, pour tout $\ell \in \mathbb{N}$, $M_n^\ell X_k = \omega_n^{\ell k} X_k$, on en déduit donc que $P(M_n) X_k = P(\omega_n^k) X_k$. Ainsi $(X_0, X_1, \dots, X_{n-1})$ est une base de diagonalisation de la matrice circulante $A = P(M_n)$ et $\text{Sp}(A) = \{P(1), P(\omega_n), \dots, P(\omega_n^{n-1})\}$

III – Étude des matrices cycliques

III.A – Endomorphismes et matrices cycliques

Correction :

21° On suppose qu'il existe $x_0 \in \mathbb{C}^n$ tel que $(x_0, \dots, f_M^{n-1}(x_0))$ est une base de \mathbb{C}_n , alors on décompose $f_M^n(x_0) \in \mathbb{C}^n$ dans cette base en $f_M^n(x_0) = a_0 x_0 + a_1 f_M(x_0) + \dots + a_{n-1} f_M^{n-1}(x_0)$, et puisque pour $k \in \llbracket 0, n-2 \rrbracket$ on a $f_M(f_M^k(x_0)) = f_M^{k+1}(x_0)$, la matrice représentant f_M dans cette base n'est rien d'autre que $C(a_0, \dots, a_{n-1})$, ainsi M et $C(a_0, \dots, a_{n-1})$ sont semblables.

Réciproquement on suppose qu'il existe (a_0, \dots, a_{n-1}) tel que M et $C(a_0, \dots, a_{n-1})$ sont semblables, ainsi il existe une base x_0, x_1, \dots, x_{n-1} de \mathbb{C}^n tel que la matrice de f_M dans cette base soit $C(a_0, \dots, a_{n-1})$, ainsi $f_M(x_0) = x_1, f_M^2(x_0) = f_M(x_1) = x_2$ et ainsi de suite jusque $f_M^{n-1}(x_0) = x_{n-1}$, ce qui montre bien que

$(x_0, \dots, f_M^{n-1}(x_0))$ est une base de \mathbb{C}^n .
Ainsi (i) et (ii) sont bien équivalents.

22° Comme $u = u_1 e_1 + \dots + u_n e_n$, ainsi $f_M(u) = \lambda_1 u_1 e_1 + \dots + \lambda_n u_n e_n$, ainsi, par récurrence directe sur $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on a que $f_M^k(u) = \sum_{i=1}^n \lambda_i^k u_i e_i$, ainsi la matrice représentant la famille

$(u, f_M(u), \dots, f_M^{n-1}(u))$ est $F = \begin{pmatrix} u_1 & \lambda_1 u_1 & \lambda_1^2 u_1 & \dots & \lambda_1^{n-1} u_1 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ u_n & \lambda_n u_n & \lambda_n^2 u_n & \dots & \lambda_n^{n-1} u_n \end{pmatrix}$, ainsi (multilinéarité du déterminant) :

$\det(F) = u_1 \dots u_n \begin{vmatrix} 1 & \lambda_1 & \lambda_1^2 & \dots & \lambda_1^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \lambda_n & \lambda_n^2 & \dots & \lambda_n^{n-1} \end{vmatrix}$, on reconnaît un déterminant de Vandermonde, ainsi $\det(F) =$

$u_1 \dots u_n \prod_{1 \leq i < j \leq n} \lambda_j - \lambda_i$. Ce déterminant est non nul si et seulement si tous les u_i sont non nuls et les λ_i deux à deux distincts, cette non nullité caractérise que la famille est une base de \mathbb{C}^n

23° Un endomorphisme diagonalisable est cyclique si et seulement si ses valeurs propres sont deux à deux distinctes. En effet si les λ_i ne sont pas deux à deux distincts, la famille $(u, f_M(u), \dots, f_M^{n-1}(u))$ n'est jamais une base d'après la question précédente, si les λ_i sont deux à deux distincts, en prenant $u = u_1 e_1 + \dots + u_n e_n$ avec tous les u_i non nuls (par exemple en prenant $u_1 = \dots = u_n = 1$) alors u est un vecteur cyclique de f_M .

24° Notons $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$. Le système $C(a_0, \dots, a_{n-1})X = \lambda X$ n'est rien d'autre que le système :

$$\begin{cases} a_0 x_n = \lambda x_0 \\ x_1 + a_1 x_n = \lambda x_1 \\ \vdots \\ x_{n-2} + a_{n-2} x_{n-1} = \lambda x_{n-1} \\ x_{n-1} + a_{n-1} x_n = \lambda x_n \end{cases} . \text{ On ne prend pas de risque et on procède par double implication. On}$$

remarque tout d'abord que si $x_n = 0$ alors la dernière équation donne $x_{n-1} = 0$, l'avant dernière $x_{n-2} = 0$ jusqu'à la deuxième qui donne $x_1 = 0$, ainsi si $x_n = 0$ alors X n'est pas vecteur propre.

On suppose que λ est valeur propre et que X est un vecteur propre associé, on a ainsi $x_n \neq 0$ et la dernière équation donne $x_{n-1} = (\lambda - a_{n-1})x_n$, l'avant dernière donne $x_{n-2} = (\lambda^2 - a_{n-1}\lambda - a_{n-2})x_n$ et ainsi de suite jusque la deuxième $x_1 = (\lambda^{n-1} - a_{n-2}\lambda^{n-2} - \dots - a_1)x_n$, et enfin avec la première (en divisant par $x_n \neq 0$) : $\lambda^n - a_{n-1}\lambda^{n-1} - \dots - a_0 = 0$, ainsi λ est racine de $P(X) = X^n - a_{n-1}X^{n-1} - \dots - a_0$.

Réciproquement on suppose λ racine de P , on pose $x_n = 1$, puis $x_{n-1} = \lambda x_n - a_{n-1}x_n = \lambda - a_{n-1}$, puis $x_{n-2} = \lambda x_{n-1} - a_{n-2}x_n = \lambda^2 - a_{n-1}\lambda - a_{n-2}$, etc. jusque $x_1 = \lambda x_2 - a_1 x_n = \lambda^{n-1} - a_{n-1}\lambda^{n-2} - \dots - a_1$, par construction X vérifie toutes les lignes du système à partir de la seconde, or $\lambda x_1 = \lambda^n - a_{n-1}\lambda^{n-1} - \dots - a_1 \lambda$ et donc (avec $P(\lambda) = 0$) : $\lambda x_1 = a_0 = a_0 x_n$. Ce qui montre bien que X est vecteur propre de valeur propre λ . Ainsi λ est valeur propre si et seulement si λ est racine de $P(X) = X^n - a_{n-1}X^{n-1} - \dots - a_0$.

25° Dans la question précédente, on a montré que la valeur de x_n déterminait complètement les autres coordonnées de X , ainsi les sous espaces propres sont de dimension 1, et on a montré que $\begin{pmatrix} \lambda^{n-1} - a_{n-1}\lambda^{n-2} - \dots - a_1 \\ \vdots \\ \lambda - a_{n-1} \\ 1 \end{pmatrix}$ en était un vecteur directeur.

26° Comme tous les sous-espaces propres sont de dimension 1, $C(a_0, \dots, a_{n-1})$ est diagonalisable si et seulement s'il y a n valeurs propres distinctes.

27° D'après la question 2, comme f_M commute avec lui-même, on a que $P(f_M)$ et f_M commutent et donc $P(f_M) \in \mathcal{C}(f_M)$.

28° Soit $g \in \mathcal{C}(f_M)$, soit x_0 un vecteur cyclique de f_M , on décompose $g(x_0)$ dans la base $(x_0, f_M(x_0), \dots, f_M^{n-1}(x_0))$: $g(x_0) = \alpha_0 x_0 + \alpha_1 f_M(x_0) + \dots + \alpha_{n-1} f_M^{n-1}(x_0)$. On veut montrer que g et $h = \alpha_0 Id_{\mathbb{C}^n} + \alpha_1 f_M + \dots + \alpha_{n-1} f_M^{n-1}$ sont égaux, pour cela il suffit de montrer qu'ils coïncident sur la base $(x_0, f_M(x_0), \dots, f_M^{n-1}(x_0))$.

On a déjà $g(x_0) = h(x_0)$. Pour $k \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket$, on a (g et f_M commutent) : $g(f_M^k(x_0)) = f_M^k(g(x_0)) = f_M^k(h(x_0)) = h(f_M^k(x_0))$. Ainsi g est un polynôme en f_M .

$$f_M^k \left(\sum_{i=0}^{n-1} \alpha_i f_M^i(x_0) \right) = \sum_{i=0}^{n-1} \alpha_i f_M^k(f_M^i(x_0)) = \sum_{i=0}^{n-1} \alpha_i f_M^i(f_M^k(x_0)) = h(f_M^k(x_0)).$$

29° Ce qui montre bien que $\mathcal{C}(f_M)$ est l'ensemble des polynômes en f_M .

30° Comme N est triangulaire, on lit ses valeurs propres sur sa diagonale, ainsi $\text{Sp}(N) = \{0\}$, comme N est clairement de rang $n - 1$, son noyau (d'après le théorème du rang) est de dimension 1, et on a clairement

$$E_0(N) = \text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right). \text{ Ainsi, puisque } n \geq 2, \text{ on a que } N \text{ n'est pas diagonalisable.}$$

31° Comme $N = C(0, \dots, 0)$, N est cyclique.

32° La matrice N n'est rien d'autre que la matrice D_{-1} de la question 3°, on notera que $N^2 = D_{-2}$ et ainsi de suite jusque $N^{n-1} = D_{n-1}$ et $N^n = 0$. Ainsi les combinaisons linéaires des puissances de N sont exactement les matrices de Toeplitz triangulaires inférieures. Or a montré en III.A.3) on a montré que le commutant d'une matrice cyclique était exactement les polynômes en cette matrice, ce qui donne bien le résultat escompté.