



# Dynamique en référentiel non galiléen

## Question de cours

- Donner les expressions de la force d'inertie d'entrainement et de la force d'inertie de Coriolis pour les deux types de référentiels mobiles.
- Énoncer les théorèmes fondamentaux de dynamique en référentiel non galiléen : théorème de la quantité de mouvement, théorème du moment cinétique, théorème de l'énergie/puissance cinétique/mécanique.
- Champ de pesanteur : définition, évolution qualitative avec la latitude, ordres de grandeur.

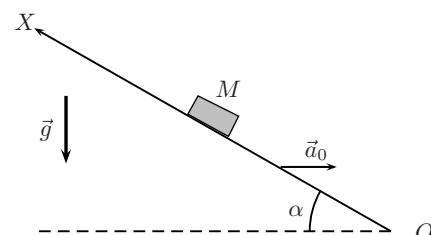
## Applications directes du cours

- [1] Un pendule simple est constitué par une masse ponctuelle  $m$  suspendue à un fil de longueur  $\ell$ ; l'autre extrémité de ce fil est fixée en un point  $O$  au plafond d'un train. Ce train est animé d'un mouvement de translation rectiligne, parallèle à la direction horizontale ( $Ox$ ) par rapport au référentiel terrestre galiléen  $\mathcal{R}_T$ , et d'accélération  $\vec{\gamma}$  constante par rapport à  $\mathcal{R}_T$ .
1. Déterminer l'angle  $\alpha$  que fait le fil du pendule avec la direction ( $Oy$ ), verticale descendante, lorsque le pendule est en équilibre pour un observateur placé dans le train.
  2. Cet observateur étudie les oscillations du pendule autour de cette position d'équilibre, dans le plan ( $xOy$ ). La position du pendule est repérée par l'angle  $\theta$  du fil et de ( $Oy$ ). Calculer le moment cinétique du pendule par rapport à  $O$  ainsi que sa dérivée par rapport au temps dans le référentiel lié au train. En déduire la période des petites oscillations du pendule autour de sa position d'équilibre.
- [2] Un point matériel  $M$  de masse  $m$  évolue sans frottement le long d'un cerceau de centre  $O$  et de rayon  $a$ . Le cerceau tourne autour de son diamètre vertical à la vitesse angulaire constante  $\Omega$ .
- a. Quelles sont les actions mécaniques auxquelles est soumis le point  $M$  dans le référentiel du cerceau ?
  - b. Etablir l'équation du mouvement de  $M$  dans le référentiel du cerceau grâce à la deuxième loi du Newton puis à l'aide du théorème du moment cinétique.
  - c. Exprimer l'énergie cinétique de  $M$  dans le référentiel du cerceau et donner l'expression de l'énergie potentielle de pesanteur.
  - d. Montrer que la force d'inertie d'entraînement dérive d'une énergie potentielle. On prendra l'origine des énergies potentielles en  $\theta = \pi/2$ .
  - e. Quelles sont les positions d'équilibre du point  $M$ ? Étudier leur stabilité. Période des petites oscillations.

## Exercices

### 1. Caisse sur plan incliné

Un point matériel  $M$ , de masse  $m$ , peut glisser sans frottement sur un support plan incliné d'un angle  $\alpha$  par rapport au plan horizontal. Ce plan est en mouvement de translation uniformément accéléré, d'accélération  $\vec{a}_0$  horizontale par rapport à un référentiel galiléen. On étudie le mouvement du point  $M$  suivant la ligne de plus grande pente ( $OX$ ).



1. Établir l'expression de l'accélération  $\ddot{X}$  du point  $M$  relativement au plan incliné.
2. À la date  $t=0$ , le point est abandonné sans vitesse initiale par rapport au plan. À quelle condition sur l'angle  $\alpha$  le point remonte-t-il la pente ?

## 2. Mouvement d'un palet sur un plateau oscillant

Un palet de masse  $m$  est posé sur un plateau horizontal. On désigne par  $g$  l'intensité du champ de pesanteur.

1. Le plateau est animé par rapport au sol d'un mouvement sinusoïdal vertical décrit par l'équation :  $z(t) = a \cos(\omega t)$ . Quelle condition doit satisfaire  $\omega$  pour que le palet ne quitte pas le plateau ?  
A.N. :  $a = 5$  cm et  $g = 9,8 \text{ m.s}^{-2}$ ; calculer la fréquence seuil.
2. On envisage maintenant des oscillations de même amplitude mais horizontales de ce même plateau. Le coefficient de frottement sec entre le palet et le plateau est  $f = 0,8$ . Calculer la fréquence seuil de glissement.
3. On envisage une dernière situation : le palet est placé au bord du plateau, à une distance  $r = 2$  cm du centre. On met le plateau en rotation propre à la vitesse angulaire constante  $\omega$ . À partir de quelle valeur de  $\omega$  le palet décroche-t-il ?

## 3. Usure des rails

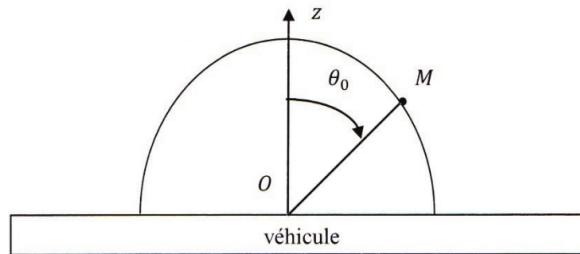
Tous les ans, sur chaque voie ferrée les 2 rails sont échangés par les agents de maintenance des voies TGV afin d'éviter une usure trop asymétrique.

L'objectif de cet exercice est de comprendre l'origine de ce phénomène. Pour cela, on imagine une rame de TGV circulant dans la direction nord-sud en un lieu de latitude  $\lambda = 60^\circ$  nord.

1. Évaluer numériquement la force qui est responsable de l'usure asymétrique des rails. De quel côté du rail a lieu cette usure ?
2. De quel angle faudrait-il incliner le plan des rails sur l'horizon si l'on voulait que la réaction des rails soit rigoureusement perpendiculaire à ce plan ?

## 4. Bille sur véhicule en translation

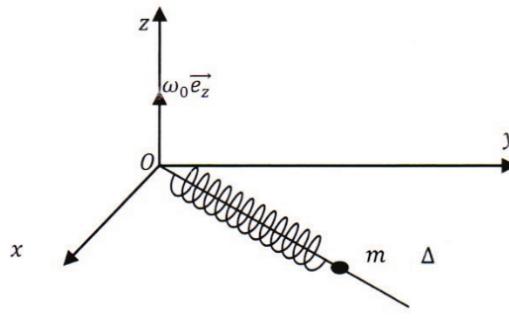
On pose un objet ponctuel  $M$ , sans vitesse initiale, sur un support circulaire lié à un véhicule en translation avec une accélération  $\vec{\gamma}_0 = \gamma_0 \vec{u}_x$ . Le mobile est repéré initialement par l'angle  $\theta_0$ . On se place dans le champ de pesanteur uniforme, on suppose le référentiel terrestre galiléen, et qu'il y a absence de frottements.



1. Montrer qu'il existe un angle  $\theta_0 = \theta_E$  où  $M$  est en équilibre relatif.
2. Retrouver la valeur de  $\theta_E$  par un raisonnement énergétique.
3. Discuter de la stabilité de la position d'équilibre.

## 5. Ressort tournant

Un anneau glisse sans frottement sur un axe  $\Delta$  tournant autour de l'axe  $Oz$  à la vitesse angulaire  $\omega_0 \vec{e}_z$ . Il est relié au point  $O$  par un ressort de constante de raideur  $k$  et de longueur à vide  $\ell_0$ .



1. Quelles sont les forces exercées sur la masse  $m$  ?
2. Discuter du mouvement de l'anneau dans le référentiel tournant en fonction du signe de  $\frac{k}{m} - \omega_0^2$ .
3. Existe-t-il une position d'équilibre stable ?

## 6. Déviation vers l'est

On abandonne sans vitesse initiale un point matériel à l'altitude  $h$  dans le référentiel terrestre, à la verticale du point  $A$  de latitude  $\lambda$  à la surface de la Terre.

1. En négligeant l'influence de la force de Coriolis sur le mouvement, établir les expressions de  $x(t)$ ,  $y(t)$  et  $z(t)$  ainsi que le temps de chute. Faire l'application numérique pour  $h = 150$  m et  $g = 9,81 \text{ ms}^{-2}$ .
2. Vérifier le caractère correctif du terme de Coriolis. Exprimer de façon générale la force de Coriolis, et identifier le terme correctif principal donné par cette force.
3. Écrire, au premier ordre de correction, les équations du mouvement avec la force de Coriolis. Vérifier la « déviation vers l'Est » annoncée, et faire l'application numérique à la latitude de  $50^\circ$ .

## 7. Pendule de Foucault

On s'intéresse au mouvement d'un pendule simple constitué d'une masse  $m = 30$  kg suspendue à l'extrémité d'un fil de masse négligeable et de longueur  $\ell = 67$  m. L'autre extrémité du fil est accrochée à un point  $A$  fixe par rapport au sol, situé à une hauteur égale à  $\ell$ . À l'instant initial, on écarte le pendule de sa position d'équilibre d'un angle  $\alpha = 5^\circ$  dans le plan méridien et on l'abandonne sans vitesse initiale. En un point  $P$  de latitude  $\lambda$ , on utilise la base de projection cartésienne  $Pxyz$  en prenant  $Pz$  selon la direction verticale du lieu et  $Px$  dirigé vers l'est.

1. On suppose dans un premier temps que le référentiel terrestre est galiléen.
  - (a) Montrer que le mouvement s'effectue dans un plan que l'on précisera.
  - (b) Établir l'équation horaire du mouvement par exemple en donnant l'expression de l'angle  $\theta$  entre le filin et la verticale.
  - (c) Calculer les amplitudes maximales des positions, des vitesses et des accélérations dans les deux directions où s'effectuent le mouvement.
2. On tient compte désormais de la rotation de la Terre sur elle-même.
  - (a) Déterminer la valeur de la vitesse angulaire  $\Omega$  associée.
  - (b) En déduire que le fait de tenir compte de la rotation de la Terre est une correction par rapport au mouvement précédent.
  - (c) Expliquer qualitativement pourquoi on peut considérer que le mouvement de ce pendule ne détecte pas la rotation de la Terre à l'équateur.
3. On cherche à écrire les équations du mouvement
  - (a) Expliciter dans la base de projection proposée les équations du mouvement.
  - (b) En faisant des approximations à justifier à l'aide des questions précédentes, montrer que les équations du mouvement précédent peuvent s'écrire sous la forme :

$$\begin{cases} \ddot{x} - 2\Omega\dot{y}\sin\lambda + \omega_0^2 x = 0 \\ \ddot{y} + 2\Omega\dot{x}\sin\lambda + \omega_0^2 y = 0 \\ T = mg \end{cases}$$

- (c) On résout ce système en utilisant la notation complexe : on pose  $\underline{Z} = x + iy$ . En déduire l'équation différentielle vérifiée par  $\underline{Z}$ .
- (d) La résoudre pour obtenir les équations horaires  $x(t)$  et  $y(t)$ .
- (e) Interpréter physiquement la solution.
4. Cette expérience fut réalisée sous la coupole du Panthéon en 1852 par Léon Foucault (1819-1868) qui mesura une période de 31h 46 minutes.
- (a) Déterminer la durée d'un tour complet du plan d'oscillations à la latitude  $48^{\circ}51'$  (latitude de Paris). Que penser des résultats obtenus par Foucault ?
- (b) Comparer les périodes à l'équateur, au pôles et à la latitude de  $45^{\circ}$ .
- (c) Ce résultat dépend-il de l'hémisphère dans lequel est réalisé l'expérience ?

## Résolution de problème

### 1. Pendule dans camion

Un pendule de longueur  $\ell$  et masse  $m$  est attaché au plafond d'un camion. Ce dernier démarre avec une accélération constante  $\vec{a}$  jusqu'à la vitesse  $v_0$  puis roule à vitesse constante.

À l'aide du graphique ci-dessous, déterminer  $\|\vec{a}\|$ , la vitesse  $v_0$  du camion et la longueur  $\ell$  du fil.

