

DS 9 – Éléments de correction

Exercice 1 – Techniques

1. • Déterminons un équivalent du terme général : $\frac{n+1}{\sqrt{n^3+1}} \sim \frac{n}{\sqrt{n^3}} = \frac{1}{n^{1/2}}$.

Or, la série de Riemann $\sum \frac{1}{n^{1/2}}$ est divergente ($\alpha \leq 1$).

Par comparaison de séries à termes positifs, $\sum \frac{n+1}{\sqrt{n^3+1}}$ est divergente.

- Majorons le terme général : $\frac{\cos^2 n}{n^2} \leq \frac{1}{n^2}$.

Or, la série de Riemann $\sum \frac{1}{n^2}$ est convergente ($\alpha > 1$).

Par comparaison de séries à termes positifs, $\sum \frac{\cos^2 n}{n^2}$ est convergente.

2. Analyse :

Supposons que (a,b,c) soit un triplet solution. On a $a+b+c=5$ et $abc=-8$, de plus, en multipliant la deuxième et la dernière équation, on a aussi $bc+ac+ab=2$.

Notons P le polynôme $P = (X-a)(X-b)(X-c)$.

En développant, on a $P = X^3 - (a+b+c)X^2 + (bc+ac+ab)X - abc = X^3 - 5X^2 + 2X + 8$.

P admet -1 pour racine évidente, après factorisation et résolution les autres racines sont 2 et 4 .

Donc $\{a,b,c\} = \{-1,2,4\}$.

Synthèse :

On vérifie aisément que le triplet $(-1,2,4)$ et les cinq triplets permutés sont solutions du système.

3. On a $B = X^3 - X^2 + X - 1 = (X-1)X^2 + (X-1) = (X-1)(X^2+1) = (X-1)(X+i)(X-i)$.
Donc les racines dans \mathbb{C} du polynôme B sont $1, i$ et $-i$.

La division euclidienne de A par B s'écrit

$$A = BQ + R \text{ avec } \deg R < 3$$

Évaluons en $1, i$ et en $-i$. On obtient les trois équations

$$A(1) = R(1), A(i) = R(i) \text{ et } A(-i) = R(-i)$$

Écrivons $R = aX^2 + bX + c$, les coefficients a, b et c sont solutions du système

$$\begin{cases} a + b + c = 3 \\ -a + ib + c = i \\ -a - ib + c = -i \end{cases}$$

On trouve aisément $a = b = c = 1$.

Finalement, le reste dans la division de A par B est égal à $X^2 + X + 1$.

4. On a $X^4 + X^2 + 1 = (X^4 + 2X^2 + 1) - X^2 = (X^2 + 1)^2 - X^2 = (X^2 + X + 1)(X^2 - X + 1)$

Comme $X^4 + X^2 + 1$ est strictement positif sur \mathbb{R} , il n'a pas de racine réelle et les deux facteurs $X^2 + X + 1$ et $X^2 - X + 1$ sont irréductibles.

5. Soit a une racine de P . Alors $P(a^2) = P(a)P(a+1) = 0$, donc a^2 est aussi une racine de P .
Par une récurrence aisée, tous les a^{2^n} ($n \in \mathbb{N}$) sont des racines de P .

Supposons que $a \neq 0$. Comme P est non nul, il n'a qu'un ensemble fini de racines et les a^{2^n} ne peuvent pas être tous distincts. Il existe donc deux entiers n et m , avec $0 \leq n < m$, tels que

$$a^{2^n} = a^{2^m} \text{ d'où } a^{2^m - 2^n} = 1$$

Donc a est une racine de l'unité.

6. La règle de Sarrus donne $\begin{vmatrix} 0 & a & b \\ a & 0 & c \\ b & c & 0 \end{vmatrix} = \boxed{2abc.}$

Exercice 2 – Un déterminant tridiagonal

1. On trouve $\boxed{D_2 = 4 \cos^2 \theta - 1}$ et $\boxed{D_3 = 8 \cos^3 \theta - 4 \cos \theta.}$

2. En linéarisant, on trouve $4 \cos^2 \theta \sin \theta - \sin \theta = \sin(3\theta)$
ainsi que $8 \cos^3 \theta \sin \theta - 4 \cos \theta \sin \theta = \sin(4\theta).$

$$\text{D'où } \boxed{D_2 = \frac{\sin(3\theta)}{\sin(\theta)}} \text{ et } \boxed{D_3 = \frac{\sin(4\theta)}{\sin(\theta)}}$$

3. Développons le déterminant D_n par rapport à la première colonne :

$$D_n = \begin{vmatrix} 2 \cos \theta & 1 & & 0 \\ & 1 & & \\ & & & 1 \\ 0 & & 1 & 2 \cos \theta \end{vmatrix}_{[n]} = 2 \cos \theta \begin{vmatrix} 2 \cos \theta & 1 & & 0 \\ & 1 & & \\ & & & 1 \\ 0 & & 1 & 2 \cos \theta \end{vmatrix}_{[n-1]} - \begin{vmatrix} 1 & 0 & & 0 \\ 1 & 2 \cos \theta & & \\ & & & 1 \\ 0 & & 1 & 2 \cos \theta \end{vmatrix}_{[n-1]}$$

On reconnaît D_{n-1} dans le premier déterminant obtenu. Développons le deuxième déterminant par rapport à la première ligne. On obtient :

$$D_n = 2 \cos \theta D_{n-1} - \begin{vmatrix} 2 \cos \theta & 1 & & 0 \\ 1 & & & \\ & & & 1 \\ 0 & & 1 & 2 \cos \theta \end{vmatrix}_{[n-2]}$$

donc $\boxed{D_n = 2 \cos \theta D_{n-1} - D_{n-2}}$

4. La suite (D_n) est récurrente linéaire d'ordre 2. Son équation caractéristique $r^2 - 2 \cos \theta r + 1 = 0$ admet deux racines complexes $r_1 = e^{i\theta}$ et $r_2 = e^{-i\theta}$.

Par conséquent les termes D_n sont de la forme $D_n = \alpha e^{in\theta} + \beta e^{-in\theta}$ ($\alpha, \beta \in \mathbb{C}$).

L'étude des premiers termes donne après calcul $\boxed{\forall n \geq 2, D_n = \frac{\sin(n+1)\theta}{\sin \theta}}$.

Remarque : On peut aussi conjecturer la formule et la montrer par récurrence double...

Exercice 3 – Une diagonalisation

1. On forme la matrice $M - \lambda I_3 = \begin{pmatrix} -\lambda & 2 & -1 \\ 3 & -2 - \lambda & 0 \\ -2 & 2 & 1 - \lambda \end{pmatrix}$ et on calcule son déterminant :

$$\begin{vmatrix} -\lambda & 2 & -1 \\ 3 & -2-\lambda & 0 \\ -2 & 2 & 1-\lambda \end{vmatrix} = -\lambda(-2-\lambda)(1-\lambda) - 6 + 0 - 0 - 6(1-\lambda) + 2(2+\lambda) \\ = -\lambda^3 - \lambda^2 + 10\lambda - 8$$

D'où $\det(M - \lambda I_3) = -(\lambda - 1)(\lambda - 2)(\lambda + 4)$ après factorisation

On en déduit : $M - \lambda I_3$ non inversible $\Leftrightarrow \lambda \in \{1, 2, -4\}$.

2. • Pour $\lambda = 1$: On cherche $\ker(M - I_3) = \ker \begin{pmatrix} -1 & 2 & -1 \\ 3 & -3 & 0 \\ -2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$.

Un vecteur $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ de ce noyau a des coefficients x, y et z qui vérifient

$$\begin{cases} -x + 2y - z = 0 \\ 3x - 3y = 0 \\ -2x + 2y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = y \\ z = 0 \end{cases}$$

D'où $\ker(M - I_3) = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

• Pour $\lambda = 2$: On cherche $\ker(M - 2I_3) = \ker \begin{pmatrix} -2 & 2 & -1 \\ 3 & -4 & 0 \\ -2 & 2 & -1 \end{pmatrix}$.

$$\text{On résout cette fois } \begin{cases} -2x + 2y - z = 0 \\ 3x - 4y = 0 \\ -2x + 2y - z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 4/3 y \\ z = 2/3 y \end{cases}$$

D'où $\ker(M - 2I_3) = \text{Vect} \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$.

• Pour $\lambda = -4$: On cherche $\ker(M + 4I_3) = \ker \begin{pmatrix} 4 & 2 & -1 \\ 3 & 2 & 0 \\ -2 & 2 & 5 \end{pmatrix}$.

$$\text{On résout } \begin{cases} 4x + 2y - z = 0 \\ 3x + 2y = 0 \\ -2x + 2y + 5z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = z = -2/3 y \end{cases}$$

D'où $\ker(M + 4I_3) = \text{Vect} \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$.

3. Notons $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $e_2 = \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ et $e_3 = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$. Soit $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$.

Vérifions que \mathcal{B} est une base de \mathbb{R}^3 . Comme elle contient 3 vecteurs, il suffit de montrer que le déterminant dans la base canonique de la famille \mathcal{B} est non nul :

$$\begin{vmatrix} 1 & 4 & -2 \\ 1 & 3 & 3 \\ 0 & 2 & -2 \end{vmatrix} = -6 - 4 + 0 - 6 + 8 - 0 \neq 0 \text{ donc } \mathcal{B} \text{ est une base}$$

Comme par construction $f(e_1) = e_1$, $f(e_2) = 2e_2$ et $f(e_3) = -4e_3$, on a

$$\boxed{\text{mat}_{\mathcal{B}} f = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix}}$$

4. Le déterminant et la trace de l'endomorphisme f sont égaux au déterminant et à la trace d'une matrice représentative de f dans une base quelconque de \mathbb{R}^3 . Par commodité, on peut utiliser la matrice diagonale de la question précédente. On trouve

$$\boxed{\text{tr } f = -1 \text{ et } \det f = -8}$$

5. On a d'abord $\det(f^n) = (\det f)^n$, donc $\boxed{\det f^n = (-8)^n}$.

Quant à la trace de f^n , elle est égale à la trace de $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & 0 \\ 0 & 0 & (-4)^n \end{pmatrix}$.

Donc $\boxed{\text{tr}(f^n) = 1 + 2^n + (-4)^n}$.

Exercice 4 – Polynômes de Legendre

1. a) $P_0 = 1$ donc $\boxed{L_0 = 1}$.

$P_1 = X^2 - 1$ donc $\boxed{L_1 = 2X}$.

$P_2 = (X^2 - 1)^2 = X^4 - 2X^2 + 1$ donc $\boxed{L_2 = 12X^2 - 4}$.

$P_3 = (X^2 - 1)^3 = X^6 - 3X^4 + 3X^2 - 1$ donc $\boxed{L_3 = 120X^3 - 72X}$.

b) P_n est de degré $2n$ donc $\boxed{\deg L_n = n}$.

Le monôme dominant de P_n est X^{2n} donc celui de L_n est $(2n) \times (2n-1) \times \dots \times (n+1)X^n$.

Le coefficient dominant de L_n vaut donc $\boxed{\frac{(2n)!}{n!}}$.

c) La famille $(L_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est échelonnée en degrés, avec un exactement un polynôme de degré n pour tout $n \in \mathbb{N}$. Donc $\boxed{(L_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est une base de $\mathbb{R}[X]$.

d) Le polynôme P_n est pair. La dérivation change la parité. Donc $\boxed{L_n}$ a la parité de n .

2. a) On procède par récurrence finie sur k .

• Pour $k = 0$, le polynôme $P_n^{(0)} = P_n$ n'a pas de racine dans $] -1; 1[$.

• Soit $k \in \llbracket 0; n-1 \rrbracket$. Supposons que $P_n^{(k)}$ possède k racines distinctes $a_1 < a_2 < \dots < a_k$ dans $] -1; 1[$.

Comme 1 et -1 sont des racines de multiplicité n de P_n , ils sont aussi racines (de multiplicité $n - k > 0$) de $P_n^{(k)}$.

En appliquant le théorème de Rolle à $P_n^{(k)}$ sur les $k+1$ intervalles $[-1; a_1]$, $[a_1; a_2]$, ..., $[a_{k-1}; a_k]$, $[a_k; 1]$, on montre alors l'existence de $k+1$ racines distinctes dans $] -1; 1[$ du polynôme $P_n^{(k+1)}$.

Ce qui achève la récurrence.

- b)** D'après la question précédente, L_n possède au moins n racines distinctes dans $] -1; 1[$. Comme L_n est de degré n , la somme des multiplicités de ses racines est inférieure ou égale à n . On en déduit que les n racines déjà trouvées sont simples et qu'il n'y en a pas d'autre.

Donc L_n est scindé à racines simples et toutes ses racines appartiennent à $] -1; 1[$.

3. Appliquons la formule de Leibniz :

$$L_n = [(X+1)^n(X-1)^n]^{(n)} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} [(X+1)^n]^{(k)} [(X-1)^n]^{(n-k)}$$

Évaluons ensuite la somme obtenue en 1. Le réel 1 est racine de $[(X-1)^n]^{(n-k)}$, sauf pour $k=0$ (La dérivée n -ième de $(X-1)^n$ est $\binom{2n}{n}$). Il ne reste donc qu'un terme non nul dans la somme :

$$L_n(1) = \binom{n}{0} (1+1)^n \binom{2n}{n} \quad \text{donc} \quad L_n(1) = 2^n \binom{2n}{n}$$

D'après la question **1d**, $L_n(-1) = (-2)^n \binom{2n}{n}$.

- 4. a)** Pour la première relation, on part de $P_{n+1} = (X^2 - 1)^{n+1}$ et on dérive :

$$P'_{n+1} = (n+1)2X(X^2 - 1)^n, \text{ c'est-à-dire } P'_{n+1} = 2(n+1)XP_n.$$

Repartons de $P'_{n+1} = 2(n+1)X(X^2 - 1)^n$ et dérivons une nouvelle fois :

$$P''_{n+1} = 2(n+1)(X^2 - 1)^n + (n+1)2X \times n2X(X^2 - 1)^{n-1}$$

$$P''_{n+1} = 2(n+1)(X^2 - 1)^n + 4n(n+1) \underbrace{X^2}_{=X^2-1+1} (X^2 - 1)^{n-1}$$

$$P''_{n+1} = [2(n+1) + 4n(n+1)](X^2 - 1)^n + 4n(n+1)(X^2 - 1)^{n-1}$$

$$P''_{n+1} = 2(n+1)(2n+1)P_n + 4n(n+1)P_{n-1}$$

- b)** Dérivons n fois l'identité (1) à l'aide de la formule de Leibniz :

$$P_{n+1}^{(n+1)} = \binom{n}{0} 2(n+1)XP_n^{(n)} + \binom{n}{1} 2(n+1)P_n^{(n-1)}$$

$$\text{Donc } L_{n+1} = 2(n+1)XL_n + 2n(n+1)P_n^{(n-1)}$$

Dérivons $n-1$ fois l'identité (2) :

$$P_{n+1}^{(n+1)} = 2(n+1)(2n+1)P_n^{(n-1)} + 4n(n+1)P_{n-1}^{(n-1)}$$

$$\text{Donc } L_{n+1} = 2(n+1)(2n+1)P_n^{(n-1)} + 4n(n+1)L_{n-1}$$

En isolant les termes en $P_n^{(n-1)}$:

$$\begin{cases} 2n(n+1)P_n^{(n-1)} = L_{n+1} - 2(n+1)XL_n & (A) \\ 2(n+1)(2n+1)P_n^{(n-1)} = L_{n+1} - 4n(n+1)L_{n-1} & (B) \end{cases}$$

Il n'y a plus qu'à calculer $(2n+1) \times (A) - n \times (B)$:

$$0 = (n+1)L_{n+1} - 2(n+1)(2n+1)XL_n + 4n^2(n+1)L_{n-1}$$

$$\text{Donc } L_{n+1} = 2(2n+1)XL_n - 4n^2L_{n-1}.$$

5. On a $P_n = (X^2 - 1)^n = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} X^{2k}$.

On dérive n fois :

$$P_n^{(n)} = \sum_{k=\lceil n/2 \rceil}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} \frac{(2k)!}{(2k-n)!} X^{2k-n}$$

$$L_n = n! \sum_{k=\lceil n/2 \rceil}^n (-1)^{n-k} \binom{n}{k} \binom{2k}{n} X^{2k-n}$$

Ce qu'on peut aussi écrire :

$$L_n = n! \sum_{k=\lceil n/2 \rceil}^n (-1)^{n-k} \binom{2k}{k} \binom{2k}{n-k} X^{2k-n}$$

6. a) Soient n et m tels que $n > m$. On veut montrer que $I = \int_{-1}^1 P_n^{(n)}(t) P_m^{(m)}(t) dt = 0$. On procède par intégrations par parties successives, en utilisant le fait que 1 et -1 sont racines de $P_a^{(b)}$ pour tout $b < a$:

$$I = \left[P_n^{(n-1)}(t) P_m^{(m)}(t) \right]_{-1}^1 - \int_{-1}^1 P_n^{(n-1)}(t) P_m^{(m+1)}(t) dt = - \int_{-1}^1 P_n^{(n-1)}(t) P_m^{(m+1)}(t) dt$$

$$I = - \left[P_n^{(n+2)}(t) P_m^{(m-1)}(t) \right]_{-1}^1 + \int_{-1}^1 P_n^{(n-2)}(t) P_m^{(m+2)}(t) dt = \int_{-1}^1 P_n^{(n-2)}(t) P_m^{(m+2)}(t) dt$$

... au bout de n étapes : $I = (-1)^n \int_{-1}^1 P_n(t) \underbrace{P_m^{(m+n)}(t)}_{=0} dt = 0$

On a bien $\int_{-1}^1 L_n(t) L_m(t) dt = 0$.

b) Soit $P \in \mathbb{R}_{n-1}[X]$. Exprimons P sur la base (L_0, \dots, L_{n-1}) de $\mathbb{R}_{n-1}[X]$:

$$P = \sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k L_k \quad (\lambda_k \in \mathbb{R})$$

Par linéarité de l'intégrale, on a alors :

$$\int_{-1}^1 L_n(t) P(t) dt = \sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k \underbrace{\int_{-1}^1 L_n(t) L_k(t) dt}_{=0} = 0$$

Exercice 5 – Interpolation

1. a) • Soient P et $Q \in \mathbb{R}_n[X]$, soit $\lambda \in \mathbb{R}$. On montre que $\Phi(\lambda P + Q) = \dots = \lambda \Phi(P) + \Phi(Q)$ et Φ est linéaire.

• Montrons que Φ est injective. Soit $P \in \ker \Phi$.

Alors $P(x_0) = P(x_1) = \dots = P(x_n) = 0$, donc P a au moins $n + 1$ racines distinctes. Mais P appartient à $\mathbb{R}_n[X]$, il est de degré au plus n . Donc $P = 0$. D'où $\ker \Phi = \{0\}$ et Φ est injective.

• Comme $\dim \mathbb{R}_n[X] = \dim \mathbb{R}^{n+1} = n + 1$, Φ est aussi surjective.

Finalement Φ est un isomorphisme d'espaces vectoriels.

b) Le polynôme U_i vérifie

$$U_i(x_k) = \begin{cases} 0 & \text{si } k \in \llbracket 0; n \rrbracket \setminus \{i\} \\ 1 & \text{si } k = i \end{cases}$$

Donc U_i admet n racines distinctes x_k (pour $k \neq i$), il est donc divisible par $\prod_{\substack{k \in \llbracket 0; n \rrbracket \\ k \neq i}} (X - x_k)$.

Comme $\deg U_i \leq n$ et $\deg \prod_{\substack{k \in \llbracket 0; n \rrbracket \\ k \neq i}} (X - x_k) = n$, il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $U_i = \lambda \prod_{\substack{k \in \llbracket 0; n \rrbracket \\ k \neq i}} (X - x_k)$.

Pour trouver λ , évaluons en x_i : $U_i(x_i) = 1 = \lambda \prod_{\substack{k \in \llbracket 0; n \rrbracket \\ k \neq i}} (x_i - x_k)$.

Donc $\lambda = \left(\prod_{\substack{k \in \llbracket 0; n \rrbracket \\ k \neq i}} (x_i - x_k) \right)^{-1}$ et on a le résultat voulu :

$$U_i = \prod_{\substack{k \in \llbracket 0; n \rrbracket \\ k \neq i}} \frac{X - x_k}{x_i - x_k}$$

c) L'image réciproque d'une base par un isomorphisme est une base.

d) Soit $k \in \llbracket 0; n \rrbracket$. Le polynôme X^k s'écrit :

$$X^k = \sum_{i=0}^n \lambda_i U_i$$

et on cherche les scalaires λ_i . Évaluons en un x_j ($j \in \llbracket 0; n \rrbracket$). On a $U_i(x_j) = 0$ lorsque $i \neq j$, et $U_j(x_j) = 1$. Il ne reste de la somme que :

$$x_j^k = \lambda_j$$

On a donc trouvé la décomposition de X^k sur la base (U_0, U_1, \dots, U_n) :

$$X^k = \sum_{i=0}^n x_i^k U_i$$

On peut alors construire la matrice demandée :

$$\text{mat}_{(U_0, U_1, \dots, U_n)}(1, X, \dots, X^n) = \begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \dots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^n \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \dots & x_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots & x_n^n \end{pmatrix}$$

Le déterminant de cette matrice est un déterminant de Vandermonde, égal à

$$\prod_{0 \leq i < j \leq n} (x_j - x_i)$$

e) P_f est simplement l'antécédent par Φ de $(f(x_0), f(x_1), \dots, f(x_n))$.

2. a) Le polynôme $Q_f - P_f$ s'annule en tous les x_k ($k \in \llbracket 0; n \rrbracket$), il est donc divisible par W .

De plus, $Q_f \in \mathbb{R}_{n+1}[X]$ et $P_f \in \mathbb{R}_n[X]$, donc $Q_f - P_f$ est de degré au plus $n + 1$, alors que W est de degré $n + 1$.

Donc il existe $\lambda \in \mathbb{R}$ tel que $Q_f - P_f = \lambda W$.

b) La fonction $h = f - Q_f$ s'annule en les $n + 2$ points $x_0, x_1, \dots, x_n, \bar{x}$.

Par applications répétées du théorème de Rolle les segments de bornes deux racines successives, sa dérivée h' s'annule au moins $n + 1$ fois sur $]a; b[$, sa dérivée seconde h'' au moins n fois, ..., sa dérivée $n + 1$ -ième $h^{(n+1)}$ au moins une fois.

Donc $\text{il existe un } \theta \in]a; b[\text{ tel que } h^{(n+1)}(\theta) = 0.$

c) Le polynôme P_f est de degré au plus n , donc $P_f^{(n+1)} = 0$.

Le polynôme W est de degré $n + 1$ et de monôme dominant X^{n+1} , donc $W^{(n+1)} = (n + 1)!$. Comme $h = f + P_f - \lambda W$, alors $h^{(n+1)} = f^{(n+1)} - \lambda(n + 1)!$.

En évaluant en θ , on en déduit $0 = f^{(n+1)}(\theta) - \lambda(n + 1)!$, d'où $\lambda = \frac{f^{(n+1)}(\theta)}{(n + 1)!}.$

La fonction h s'annule en \bar{x} , donc $f(\bar{x}) = Q_f(\bar{x}) = P_f(\bar{x}) - \lambda W(\bar{x})$. On en déduit

$$\boxed{f(\bar{x}) - P_f(\bar{x}) = \frac{1}{(n + 1)!} \times f^{(n+1)}(\theta) \times W(\bar{x}).}$$

d) On a $|f(\bar{x}) - P_f(\bar{x})| = \frac{1}{(n + 1)!} \times |f^{(n+1)}(\theta)| \times |W(\bar{x})|$ avec $|W(\bar{x})| \leq \sup_{[a;b]} |W|$ et $|f^{(n+1)}(\theta)| \leq \sup_{[a;b]} |f^{(n+1)}|$.

On a donc $|f(\bar{x}) - P_f(\bar{x})| \leq \frac{1}{(n + 1)!} \times \sup_{[a;b]} |W| \times \sup_{[a;b]} |f^{(n+1)}|$.

Cette majoration est vérifiée quelque soit le choix de $\bar{x} \in [a; b] \setminus \{x_0, x_1, \dots, x_n\}$. Elle est aussi trivialement vérifiée en x_0, x_1, \dots, x_n , le membre de gauche étant alors nul. On peut donc conclure :

$$\boxed{\forall t \in [a; b], |f(t) - P_f(t)| \leq \frac{1}{(n + 1)!} \times \sup_{[a;b]} |W| \times \sup_{[a;b]} |f^{(n+1)}|}$$

Remarque pour conclure :

Dans la majoration ci-dessus, la valeur de $\sup_{[a;b]} |f^{(n+1)}|$ est imposée par la fonction f .

En revanche, $\sup_{[a;b]} |W|$ ne dépend que du choix des points d'interpolations x_0, x_1, \dots, x_n .

Pour obtenir un polynôme d'interpolation qui approche bien la fonction f , on a intérêt à choisir les points d'interpolation judicieusement, en cherchant à minimiser $\sup_{[a;b]} |W|$.

On peut démontrer qu'une subdivision régulière de $[a; b]$ n'est pas un choix optimal. La meilleure subdivision est celle des $x_k = a + (b - a) \cos\left(\frac{(2k + 1)\pi}{2n + 2}\right)$, $k \in \llbracket 0; n \rrbracket$, plus concentrée sur les bords qu'au centre de l'intervalle.