

# 8-PROBABILITES et VARIABLES ALEATOIRES

## A) Probabilité sur un univers dénombrable.

### 1) Ensembles dénombrables.

**Définitions :** Soit un ensemble  $E$ .

- $E$  est fini si et seulement si  $E = \emptyset$  ou qu'il existe  $n \in \mathbb{N}^*$  et une bijection de  $\llbracket 1, n \rrbracket$  sur  $E$ .  
On peut alors écrire  $E = \{x_1, \dots, x_n\}$ , avec  $x_1, \dots, x_n$  distincts.
- $E$  est dénombrable si et seulement s'il existe une bijection de  $\mathbb{N}$  sur  $E$ . On peut alors écrire  $E = \{x_i, i \in \mathbb{N}\}$ , où les  $x_i$  sont distincts.
- $E$  est au plus dénombrable si et seulement s'il est fini ou dénombrable.

**Exemples :**

- $2\mathbb{N} = \{2n, n \in \mathbb{N}\}$  est dénombrable.
- $\mathbb{Z}$  est dénombrable.

**Preuve rapide :**

On construit l'application bijective de  $\mathbb{N}$  dans  $\mathbb{Z}$  définie sur  $\mathbb{N}$  par :

- Si  $n = 2p$ ,  $x(n) = x_n = p$
- Si  $n = 2p + 1$ ,  $x(n) = x_n = -p - 1$

Alors  $f(0) = 0$ ,  $f(1) = -1$ ,  $f(2) = 1 \dots$

**Remarque :** on peut montrer que  $\mathbb{R}$  n'est pas dénombrable.

**Propriétés admises :** soient  $E, F, E_1, \dots, E_n$  des ensembles dénombrables. Alors :

- $E \times F$  est dénombrable.
- $E_1 \times \dots \times E_n$  est dénombrable.
- Toute partie de  $E$  est au plus dénombrable.
- Toute union dénombrable d'ensembles au plus dénombrable est dénombrable.

**Explication :** On a  $E = \{e_n, n \in \mathbb{N}\}$  et  $F = \{f_n, n \in \mathbb{N}\}$ .

Alors  $E \times F = \{(e_0, f_0), (e_1, f_0), (e_0, f_1), (e_2, f_0), (e_1, f_1), (e_0, f_2), \dots\}$

## 2) Familles sommables.

**Définition :** soit  $I$  et  $E$  deux ensembles.

- Une famille  $(x_i)_{i \in I}$  d'éléments de  $E$  est une application de  $I$  dans  $E$ .
- Lorsque  $I$  est fini, on dit que la famille est finie.
- Lorsque  $I$  est dénombrable, on dit que la famille est dénombrable.
- Une famille au plus dénombrable est une famille finie ou dénombrable.

**Propriété admise :** soit  $I \subset \mathbb{N}$  et  $(x_i)_{i \in I}$  une famille au plus dénombrable de  $[0, +\infty]$ .

On peut alors définir  $\sum_{i \in I} x_i \in [0, +\infty]$  telle que :

- Si  $\exists i \in I, x_i = +\infty$ , alors  $\sum_{i \in I} x_i = +\infty$
- Si  $I$  est dénombrable, avec  $I = \{i_n, n \in \mathbb{N}\}$ , et que  $\forall i \in I, x_i \in \mathbb{R}_+$  alors  $\sum_{i \in I} x_i = +\infty$  si et seulement si la série  $\sum_{n \in \mathbb{N}} x_{i_n}$  est divergente.
- Lorsque la série  $\sum_{n \in \mathbb{N}} x_{i_n}$  est convergente, on dit que la famille  $(x_i)_{i \in I}$  est **sommable** et

$$\sum_{i \in I} x_i = \sum_{n=0}^{+\infty} x_{i_n} < +\infty.$$

- Pour tout découpage en paquets de  $I$  sous la forme  $I = \bigcup_{n \in J} I_n$ , avec  $J$  au plus dénombrable et les  $(I_n)_{n \in J}$  deux à deux disjoints, alors  $\sum_{i \in I} x_i = \sum_{n \in J} \left( \sum_{i \in I_n} x_i \right)$ . C'est la sommation par paquets.

**Remarque :** si on prend  $I = \mathbb{N}^*$  et  $x_n = \frac{(-1)^n}{n}$ , la série  $\sum_{n \in \mathbb{N}^*} x_n$  converge, mais on ne peut pas regrouper les termes comme on veut en faisant des paquets : par exemple,

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{n} = \sum_{\substack{n=1 \\ n \text{ pair}}}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{n} + \sum_{\substack{n=1 \\ n \text{ impair}}}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{n} \text{ n'a pas de sens.}$$

**En pratique :**

- Quand on a des nombres **positifs**, on peut les ajouter dans l'ordre qu'on veut sans se préoccuper de savoir si la série converge ou pas.
- On peut faire tous calculs souhaités sur les éléments de la somme, toute majoration sans se préoccuper de la convergence. Si on obtient à la fin une somme finie, cela justifie la sommabilité.
- Cette manière de procéder est réservée au contexte probabiliste.

**Définition :** soit  $(x_i)_{i \in I}$  une famille au plus dénombrable d'éléments de  $\mathbb{C}$ .  $(x_i)_{i \in I}$  est sommable si et seulement si  $(|x_i|)_{i \in I}$  est sommable.

**Remarque :** soit  $(x_i)_{i \in I}$  une famille au plus dénombrable, que l'on suppose sommable.

- Si  $\forall i \in I, x_i \in \mathbb{R}$ , on pose pour  $i \in I$  :  $x_i^+ = \max(x_i, 0)$  et  $x_i^- = \max(-x_i, 0)$ .  
Alors on pose  $\sum_{i \in I} x_i = \sum_{i \in I} x_i^+ - \sum_{i \in I} x_i^-$
- Si  $\forall i \in I, x_i \in \mathbb{C}$ , on pose  $\sum_{j \in I} x_j = \sum_{j \in I} \operatorname{Re}(x_j) + i \sum_{j \in I} \operatorname{Im}(x_j)$

**Propriétés :** soit  $(x_i)_{i \in I}$  une famille au plus dénombrable d'éléments de  $\mathbb{C}$ .

- Si  $I = \mathbb{N}$ ,  $(x_i)_{i \in I}$  est sommable si et seulement si  $\sum_{i \in \mathbb{N}} x_i$  est absolument convergente.
- Si  $(y_i)_{i \in I}$  est une famille d'éléments de  $[0, +\infty]$ , que  $\forall i \in I, |x_i| \leq y_i$ , et que la famille  $(y_i)_{i \in I}$  est sommable, alors  $(x_i)_{i \in I}$  est sommable.

**Propriétés admises des familles sommables :** Soient  $(x_i)_{i \in I}$  et  $(y_i)_{i \in I}$  deux familles sommables de nombres complexes. Soient  $\lambda, \mu \in \mathbb{C}$ . Alors :

- Linéarité :  $\sum_{i \in I} (\lambda x_i + \mu y_i) = \lambda \sum_{i \in I} x_i + \mu \sum_{i \in I} y_i$
- Croissance : si  $\forall i \in I, 0 \leq x_i \leq y_i$ , alors  $\sum_{i \in I} x_i \leq \sum_{i \in I} y_i$ .

**Proposition :** Sommation par paquets. Soit  $(x_i)_{i \in I}$  une famille sommable de nombres complexes. Pour tout découpage en paquets de  $I$  sous la forme  $I = \bigcup_{n \in J} I_n$ , avec  $J$  au plus dénombrable et les  $(I_n)_{n \in J}$  deux à deux disjoints, alors :

- Pour tout  $n \in J$ , la famille  $(x_i)_{i \in I_n}$  est sommable de somme notée  $\sum_{i \in I_n} x_i$ .
- $\sum_{i \in I} x_i = \sum_{n \in J} \left( \sum_{i \in I_n} x_i \right)$ .

**Théorème de Fubini :** soient  $I, J$  deux ensembles au plus dénombrables.

- On suppose que la famille de nombres complexes  $(x_{i,j})_{(i,j) \in I \times J}$  est sommable. Alors

$$\sum_{(i,j) \in I \times J} x_{i,j} = \sum_{i \in I} \left( \sum_{j \in J} x_{i,j} \right) = \sum_{j \in J} \left( \sum_{i \in I} x_{i,j} \right).$$

- On suppose que la famille  $(x_{i,j})_{(i,j) \in I \times J}$  est constituée d'éléments de  $[0, +\infty]$ . Alors

$$\sum_{(i,j) \in I \times J} x_{i,j} = \sum_{i \in I} \left( \sum_{j \in J} x_{i,j} \right) = \sum_{j \in J} \left( \sum_{i \in I} x_{i,j} \right). \text{ Il est ici possible que ces quantités soient égales à } +\infty.$$

**Produit de deux sommes :** Soient  $I, J$  deux ensembles au plus dénombrables Soient  $(x_i)_{i \in I}$  et  $(y_j)_{j \in J}$  deux familles sommables de nombres complexes. Alors la famille  $(x_i, y_j)_{(i,j) \in I \times J}$  est sommable et  $\sum_{(i,j) \in I \times J} x_i y_j = \left( \sum_{i \in I} x_i \right) \left( \sum_{j \in J} y_j \right)$ .

### 3) Espace probabilisé.

**Définitions :** soit  $\Omega$  un ensemble. Soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une famille de sous-ensembles de  $\Omega$ . Alors :

- $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n = \bigcap_{n=0}^{+\infty} A_n$  est l'ensemble des éléments  $\omega \in \Omega$  tels que  $\forall n \in \mathbb{N}, \omega \in A_n$ .
- $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n = \bigcup_{n=0}^{+\infty} A_n$  est l'ensemble des éléments  $\omega \in \Omega$  tels que  $\exists n \in \mathbb{N}, \omega \in A_n$ .

**Propriété :** soit  $n \in \mathbb{N}^*$  et soit  $A, (B_n)_{n \in \mathbb{N}}$  des sous-ensembles d'un ensemble  $E$ . On a les propriétés suivantes :

- $A \cup \left( \bigcap_{n \in \mathbb{N}} B_n \right) = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} (A \cup B_n)$
- $A \cap \left( \bigcup_{n \in \mathbb{N}} B_n \right) = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} (A \cap B_n)$
- $\overline{\bigcap_{n \in \mathbb{N}} B_n} = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \overline{B_n}$  (ici, pour  $n \in \mathbb{N}$ ,  $\overline{B_n} = \Omega \setminus B_n$  désigne le complémentaire de  $B$  dans  $\Omega$ )

## Preuve du premier et du dernier :

**Définition :** si  $\Omega$  est un ensemble, on appelle tribu sur  $\Omega$  toute partie  $T$  de l'ensemble  $P(\Omega)$  des parties de  $\Omega$  telle que :

- $\Omega \in T$ .
- Pour tout  $A \in T$ ,  $\overline{A} = \Omega \setminus A \in T$ .
- Pour toute suite  $(A_i)_{i \in I}$ , au plus dénombrable d'éléments de  $T$ ,  $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n \in T$  (stabilité par union au plus dénombrable)

Lorsqu'un ensemble  $\Omega$  est muni d'une tribu  $T$ , alors on dit que  $(\Omega, T)$  est un espace probabilisable.

## Remarques :

- En pratique, on ne s'occupe presque jamais du choix de la tribu et de l'univers : on suppose simplement qu'il existe un univers  $\Omega$  et une tribu sur  $\Omega$  adaptés à la description de notre expérience.
- Si  $T$  est une tribu sur  $\Omega$ , et si  $(A_n)$  est une suite d'éléments de  $T$ , alors  $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n \in T$ . En

effet,  $\overline{\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n} = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \overline{A_n} \in T$ .

**Définitions :** soit  $\Omega$  un ensemble et  $T$  une tribu sur  $\Omega$ . On suppose que  $\Omega$  est l'ensemble des résultats possibles d'une expérience aléatoire.  $\Omega$  est appelé **univers**.

- Les **événements** sont les éléments de la tribu  $T$ .
- L'événement  $\bar{A}$  est appelé **événement contraire** de  $A$ . Il est réalisé si et seulement si  $A$  ne l'est pas.
- L'événement certain est  $\Omega$ . L'événement impossible est l'ensemble vide  $\emptyset$ .
- Deux événements  $A$  et  $B$  sont dits **incompatibles** si et seulement si  $A \cap B$  est l'ensemble vide.
- Le fait que  $B \subset A$  signifie que si  $B$  se produit, alors  $A$  se produit également.
- L'événement  $A \cap B$  se produit lorsque  $A$  **et**  $B$  se produisent.
- L'événement  $A \cup B$  se produit lorsque  $A$  **ou**  $B$  se produit (plus précisément lorsqu'au moins un des deux événements se produit).
- L'événement  $\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n$  se produit lorsque **pour tout**  $n \in \mathbb{N}$ ,  $A_n$  se produit.
- L'événement  $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$  se produit lorsqu'**il existe**  $n \in \mathbb{N}$  tel que  $A_n$  se produit.

**Exemples (\*) :** soit  $\Omega$  un ensemble muni d'une tribu  $T$ . Soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une famille d'éléments de  $T$ . Soit  $\omega \in \Omega$ . Traduire en langage courant les événements suivants :

$$1) \quad \omega \in \bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n$$

$$2) \quad \omega \in \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$$

$$3) \quad \omega \in \bigcap_{n \in \mathbb{N}} \left( \bigcup_{p \geq n} A_p \right)$$

$$4) \quad \omega \in \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \left( \bigcap_{p \geq n} \bar{A}_p \right)$$

**Exemple :** On joue à Pile ou Face indéfiniment.

Pour  $k \in \mathbb{N}$ , on note  $F_k$  : « on obtient Face au k-ème lancer ».

Ecrire avec des ensembles les événements suivants :

$F$  : « On a obtenu au moins une fois Face au cours de l'ensemble des lancers »

$FF$  : « On a obtenu au moins une fois deux fois Face consécutivement »

$I$  : « On a obtenu une infinité de fois Face »

**Définitions :** Soit  $\Omega$  un ensemble et  $T$  une tribu sur  $\Omega$ . Soit  $E$  un ensemble.

- Une **variable aléatoire discrète** à valeurs dans  $E$  est une application  $X : \Omega \rightarrow E$  telle que  $X(\Omega)$  est au plus dénombrable et telle que  $\forall x \in X(\Omega), X^{-1}(\{x\}) \in T$ .
- L'ensemble des valeurs prises par la variable aléatoire  $X$  est noté  $X(\Omega) \subset E$ .
- Lorsque  $X(\Omega) \subset \mathbb{R}$ , on dit que  $X$  est une **variable aléatoire discrète réelle**.
- Si  $U \subset X(\Omega)$ , l'événement  $X^{-1}(U) = \{\omega \in \Omega, X(\omega) \in U\}$  est noté  $(X \in U)$  ou  $\{X \in U\}$ . Ainsi, formellement,  $(X \in U)$  est l'image réciproque de l'ensemble  $U$  par l'application  $X$ .
- L'événement  $X^{-1}(\{x_k\}) = \{\omega \in \Omega, X(\omega) = x_k\}$  est noté  $(X = x_k)$  ou  $\{X = x_k\}$ .
- Lorsque  $X(\Omega) \subset \mathbb{R}$  et  $x \in \mathbb{R}$ , l'événement  $(X \geq x)$  est  $\{\omega \in \Omega, X(\omega) \geq x\}$ .

**Exemples :**

- 1) **Fonction indicatrice.** Soit  $\Omega$  un ensemble et  $T$  une tribu sur  $\Omega$ . On considère  $A \subset \Omega$ . La fonction indicatrice de  $A$ , notée  $1_A$  est la variable aléatoire définie sur  $\Omega$  par

$$\forall \omega \in \Omega, \begin{cases} 1_A(\omega) = 1 & \text{si } \omega \in A \\ 1_A(\omega) = 0 & \text{si } \omega \notin A \end{cases}$$

- 2) **Temps d'attente d'un premier succès** : on joue une infinité de fois à pile ou face. On considère la variable aléatoire  $X$  égale au nombre de lancers nécessaires pour obtenir le premier Pile. En adoptant la convention  $X = +\infty$  lorsqu'on n'obtient jamais Pile,  $X$  est à valeurs dans  $\mathbb{N}^* \cup \{+\infty\}$ .

Pour  $i \in \mathbb{N}^*$ , on note  $F_i$  : « on a obtenu Face au  $i$ -ème lancer ».

Pour  $k \in \mathbb{N}^*$ , expliciter les événements  $(X = k)$ ,  $(X > k)$  et  $(X = +\infty)$ .

**Définition** : Soit  $\Omega$  un ensemble et  $T$  une tribu sur  $\Omega$ . On appelle **probabilité** sur  $(\Omega, T)$  toute application  $P : T \rightarrow [0, 1]$  telle que :

- $P(\Omega) = 1$
- Pour toute famille  $(A_i)_{i \in I}$ , au plus dénombrable d'événements incompatibles (c'est-à-dire deux à deux disjoints), alors  $\sum_{n \in \mathbb{N}} P(A_n)$  converge et  $P(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} P(A_n)$ .

$(\Omega, T, P)$  est alors un espace probabilisé.

Si  $A \subset \Omega$ , la probabilité de  $A$  est alors notée  $P(A) \in [0, 1]$ .

**Remarque** : si l'univers  $\Omega = \{\omega_n, n \in \mathbb{N}\}$  est dénombrable, alors il est impossible que les événements élémentaires  $\{\omega_n\}$  soient équiprobables.



**Propriétés (\*) :** soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Alors :

- Si  $A \in T$ , alors  $P(\bar{A}) = 1 - P(A)$
- Si  $A$  et  $B$  sont deux événements incompatibles, alors  $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$
- En général, si  $A, B \in T$ ,  $P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$
- Si  $A \subset B$ ,  $P(A) \leq P(B)$  ( $P$  est croissante pour l'inclusion).
- Si  $A, B \in T$ , on note  $A \setminus B = A \cap \bar{B}$ . Alors  $P(A \setminus B) = P(A) - P(A \cap B)$ . En particulier, lorsque  $B \subset A$ ,  $P(A \setminus B) = P(A) - P(B)$

**Preuve non faite.**

**Exemple :** soit  $X$  une variable aléatoire discrète réelles.

Montrer que  $P(|X - 2| \geq 1) \geq P(X \geq 3)$ .

**Proposition : continuité croissante ou décroissante.** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une famille d'éléments de  $T$ .

- 1) On suppose  $\forall n \in \mathbb{N}, A_n \subset A_{n+1}$  (union croissante). Alors  $P(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n) = \lim_{n \rightarrow +\infty} P(A_n)$ .
- 2) On suppose  $\forall n \in \mathbb{N}, A_{n+1} \subset A_n$  (union décroissante). Alors  $P(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n) = \lim_{n \rightarrow +\infty} P(A_n)$ .

**Preuve du 1) :** on fait un dessin.

Pour  $n \in \mathbb{N}^*$ , on pose  $B_n = A_n \setminus A_{n-1} = A_n \cap \overline{A_{n-1}}$ . On montre que les  $(B_i)_{i \in \mathbb{N}^*}$  sont deux à deux disjoints et que  $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n = A_0 \cup \left( \bigcup_{n \in \mathbb{N}^*} B_n \right)$ . Si  $\omega \in \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$ , on note  $p = \min \{k \in \mathbb{N}, \omega \in A_k\}$

On peut déduire le 2) du 1) à l'aide d'un passage au complémentaire.

**Corollaire (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une famille d'éléments de  $T$ .

- 1)  $P\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n\right) = \lim_{n \rightarrow +\infty} P\left(\bigcup_{k=0}^n A_k\right).$
- 2)  $P\left(\bigcap_{n \in \mathbb{N}} A_n\right) = \lim_{n \rightarrow +\infty} P\left(\bigcap_{k=0}^n A_k\right).$

**Preuve :**

On considère  $(C_n)_{n \in \mathbb{N}}$  définie pour  $n \in \mathbb{N}$  par  $C_n = \bigcup_{k=0}^n A_k$ . Alors  $\bigcup_{n \in \mathbb{N}} C_n = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$ .

**Exemple :**

Un elfe immortel prend une carte au hasard dans un jeu de 32 cartes. Il répète l'opération une infinité de fois.

- a) Quelle est la probabilité de prendre à chaque fois un cœur ?
- b) Quelle est la probabilité de prendre au moins une fois l'as de cœur ?
- c) Quelle est la probabilité de prendre une infinité de fois l'as de cœur ?

Pour  $n \in \mathbb{N}^*$ , on considère les événements suivants :

$A_n$  : « on a pris un cœur au  $n$ -ème tirage ».

$B_n$  : « on a pris l'As de cœur au  $n$ -ème tirage ».

$A$  : « on a pris un cœur à chaque tirage ».

$B$  : « on a pris au moins une fois l'As de cœur »

$C$  : « on a pris un nombre infini de fois l'As de cœur »

Pour écrire  $C$ , on pourra remarquer que si  $\omega \in \Omega$ ,  $\omega \in C \Leftrightarrow \forall n \in \mathbb{N}, \exists k \geq n, \omega \in B_k$ .

**Définition :** soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $A \in T$ . Alors :

- On dit que  $A$  est vérifié presque sûrement (ou que  $A$  est presque sûr) si et seulement si  $P(A) = 1$ .
- On dit que  $A$  est négligeable si et seulement si  $P(A) = 0$ .

**Proposition :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé.

Soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une famille d'éléments de  $T$ . Soit  $N \in \mathbb{N}$ . Alors :

- $P\left(\bigcup_{n=0}^N A_n\right) \leq \sum_{n=0}^N P(A_n)$
- $P\left(\bigcup_{n=0}^{+\infty} A_n\right) \leq \sum_{n=0}^{+\infty} P(A_n)$  (avec la notation  $\sum_{n=0}^{+\infty} P(A_n) = +\infty$  si la série diverge).

**Preuve rapide :** par récurrence pour le premier et en passant l'inégalité à la limite pour le second.

**Remarques :**

- 1) La seconde propriété n'a d'intérêt que si  $\sum_{n=0}^{+\infty} P(A_n) < 1$
- 2) Une union dénombrable d'événements négligeables est négligeable.
- 3) Une intersection dénombrable d'événements presque sûrs est presque sûre.

**3) Conditionnement**

**Définition :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé, et  $B \in T$  un événement de probabilité non nulle. Soit  $A \in T$ . On appelle probabilité conditionnelle de  $A$  sachant  $B$  le nombre  $P_B(A) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$ . On note également  $P_B(A) = P(A / B)$ .

**Remarques :**

- 1) Cela revient à changer d'univers et à considérer que  $B$  est vérifié.
- 2) Il ne faut pas confondre  $P(A / B)$  (on calcule la probabilité d'avoir  $A$  en supposant que  $B$  est vérifié) avec  $P(A \cap B)$  (on calcule la probabilité d'avoir à la fois  $A$  et  $B$  en considérant toutes les possibilités). Ainsi,  $P(B / B) = 1$ , alors que  $P(B \cap B) = P(B)$ .
- 3) Si  $B$  est de probabilité non nulle,  $P(A \cap B) = P(B).P(A / B) = P(B).P_B(A)$

**Exemple :** dans un jeu de 32 cartes, on prend 2 cartes au hasard. Déterminer la probabilité d'avoir pris deux cœurs dont le roi de cœur, et la probabilité d'avoir pris deux cœurs sachant qu'on a pris le roi de cœur.

$R$  : « on a pris le roi de cœur ».

$D$  : « on a pris deux cœurs »

**Propriété :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé, et  $B \in T$  un événement de probabilité non nulle. Alors  $P_B$  est une probabilité sur  $\Omega$ .

Par conséquent, on a, pour  $A \subset \Omega$  :

- 1)  $P(\bar{A} / B) = 1 - P(A / B)$  (ou encore  $P_B(\bar{A}) = 1 - P_B(A)$ ).
- 2) Pour toute suite  $(A_n)$  événements incompatibles (c'est-à-dire deux à deux disjoints),  
alors  $\sum_{n \in \mathbb{N}} P_B(A_n)$  converge et  $P_B(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n) = \sum_{n \in \mathbb{N}} P_B(A_n)$ .
- 3)  $P(\Omega / B) = 1$  (ou encore  $P_B(\Omega) = 1$ ).

**Théorème (\*) : formule de probabilités composées.** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé

Soit  $n \geq 2$  et soit  $A_1, \dots, A_n$  des événements tels que  $P(A_1 \cap A_2 \cap \dots \cap A_{n-1}) \neq 0$ . Alors :

$\forall k \leq n-1, P(A_1 \cap A_2 \cap \dots \cap A_k) \neq 0$  et on a

$$P(A_1 \cap A_2 \cap \dots \cap A_n) = P(A_1) P(A_2 / A_1) \dots P(A_n / A_1 \cap A_2 \cap \dots \cap A_{n-1})$$

**Exemple :** un gardien de nuit doit ouvrir une porte. Il possède un jeu de  $n$  clés différentes, dont une seule ouvre la porte. Il essaie les clés au hasard, une par une, sans jamais utiliser deux fois la même. Soit  $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Déterminer la probabilité pour que la  $k$ -ème clé soit la bonne.

**Rappels :** Soit  $(\Omega, P)$  un espace probabilisé fini. Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  et soit  $I = \{1, 2, \dots, n\}$ . Soit  $(A_1, A_2, \dots, A_n)$  une famille d'événements de  $\Omega$ . Soit  $B \subset \Omega$ .

- **Système complet d'événements :** On dit que  $(A_1, A_2, \dots, A_n)$  est un **système complet d'événements** si et seulement si  $(A_1, A_2, \dots, A_n)$  est une partition de  $\Omega$  :

$$- \forall (i, j) \in I^2, i \neq j, A_i \cap A_j = \emptyset$$

$$- \Omega = \bigcup_{i \in I} A_i$$

- **Formule des probabilités totales.**  $P(B) = \sum_{i=1}^n P(B \cap A_i) = \sum_{i=1}^n P(A_i) P(B / A_i)$ .

On adopte ici la convention  $P(A_i) P(B / A_i) = 0$  si  $P(A_i) = 0$ .

En particulier, si  $A \subset \Omega$  est un événement de probabilité  $p \in ]0, 1[$ , alors :

$$P(B) = P(A \cap B) + P(\bar{A} \cap B) = P(A) P(B / A) + P(\bar{A}) P(B / \bar{A}).$$

On généralise ces résultats pour un nombre dénombrable d'événements :

**Définition :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une famille d'éléments de  $T$ .

- $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est un **système complet d'événements** si et seulement si  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est une partition de  $\Omega$  :

$$- \forall (i, j) \in I^2, i \neq j, A_i \cap A_j = \emptyset$$

$$- \Omega = \bigcup_{n \in \mathbb{N}} A_n$$

- $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  est un système **quasi-complet** d'événements si et seulement si

$$- \forall (i, j) \in I^2, i \neq j, A_i \cap A_j = \emptyset$$

$$- \sum_{n=0}^{+\infty} P(A_n) = 1$$

**Exemple (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire sur  $\Omega$ . Alors  $(X = x)_{x \in X(\Omega)}$  est un système complet d'événements.

**Exemple :** on lance une infinité de fois un dé à 6 faces. L'événement  $(X = n)$  se produit si et seulement si on obtient 6 pour la première fois au n-ème lancer. L'événement  $(X = 0)$  se produit si et seulement si on n'obtient jamais de 6. Alors  $(X = n)_{n \in \mathbb{N}^*}$  est un système quasi complet d'événements.

**Formule des probabilités totales (\*).** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}}$  un système complet ou quasi-complet d'événements. Soit  $B \in T$ .

Pour  $n \in \mathbb{N}$ , si  $P(A_n) = 0$ , on adopte la convention  $P(A_n)P(B / A_n) = 0$ .

Alors la série  $\sum P(B \cap A_n)$  converge et  $P(B) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(B \cap A_n) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(B / A_n)P(A_n)$

**Preuve :** cas d'un système quasi-complet d'événements.

**Remarque :** la formule des probabilités totales est utile lorsque l'expérience décrite est « doublement aléatoire », c'est-à-dire qu'il y a un résultat qui dépend lui-même d'un premier résultat aléatoire.

**Exemple :** un joueur lance une pièce équilibrée jusqu'à obtenir Pile. Si cela arrive au  $n$ -ème lancer, il prend un billet de loterie au hasard parmi  $n$  billets dont un seul est gagnant. Quelle est la probabilité que le joueur gagne ?



**Propriété (formule de Bayes) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $A$  et  $B$  sont deux événements de probabilité non nulle, on a alors :  $P(B / A) = \frac{P(B)}{P(A)} P(A / B)$ .

**Remarque :** on peut ensuite calculer  $P(A)$  en utilisant un système complet d'événements et la formule des probabilités totales.

**Exemple :** un virus touche 1% de la population. On met au point un test pour le dépister.

Si l'individu est malade, le test est positif dans 99% des cas.

Si l'individu n'est pas malade, le test est négatif dans 97% des cas.

Un couple va se faire tester.

Le test de la femme est négatif : quelle est la probabilité pour qu'elle soit malade ?

Le test de l'homme est positif. Quelle est la probabilité pour qu'il soit malade ?

#### 4) Événements indépendants

**Définition :** Deux événements  $A$  et  $B$  sont dits indépendants si et seulement si on a  $P(A \cap B) = P(A).P(B)$

**Propriétés :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $A, B \subset \Omega$ .

- 1) Si  $P(A) \neq 0$ , alors  $A$  et  $B$  sont indépendants si et seulement si  $P(B / A) = P(B)$ .
- 2) Si  $A$  et  $B$  sont indépendants,  $\bar{A}$  et  $B$  le sont aussi.

**Preuve :** non faite.

**Définition :** Soit  $n \geq 2$  et  $A_1, \dots, A_n \subset \Omega$ .

- On dit que les événements  $A_1, \dots, A_n$  sont deux à deux indépendants si pour tout couple  $(i, j)$  tels que  $i \neq j$ , on a  $P(A_i \cap A_j) = P(A_i)P(A_j)$ .
- On dit que  $A_1, \dots, A_n$  sont indépendants si et seulement si pour tout  $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , pour tous  $1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_k \leq n$ , on a  $P(A_{i_1} \cap A_{i_2} \cap \dots \cap A_{i_k}) = P(A_{i_1})P(A_{i_2}) \dots P(A_{i_k})$

**Remarque :** l'indépendance entraîne l'indépendance deux à deux (avec  $k=2$ ), mais la réciproque est fausse.

**Exemple :** on jette deux fois un dé à 6 faces, non pipé. On prend :

$A$  : « on obtient un score pair au premier jet »

$B$  : « on obtient un score pair au second jet »

$C$  : « on obtient exactement une fois un score pair ».

On montre que ces événements sont deux à deux indépendants sans être mutuellement indépendants.

**Propriété :** Soient  $A_1, A_2, \dots, A_n \subset \Omega$ . On suppose  $A_1, A_2, \dots, A_n$  indépendants. Pour  $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , on considère  $B_k \in \{A_k, \overline{A_k}\}$ . Alors  $B_1, B_2, \dots, B_n$  sont indépendants.

**Idée de preuve :** quitte à renommer les ensembles pour considérer d'abord ceux dont on prend le complémentaire, on est amené à calculer  $P(\overline{A_1} \cap \dots \cap \overline{A_k} \cap A_{k+1} \cap \dots \cap A_n)$  et on fait une récurrence sur  $k$

$P(\overline{A_1} \cap \dots \cap \overline{A_k} \cap A_{k+1} \cap \dots \cap A_n) = P(\overline{A_2} \cap \dots \cap \overline{A_k} \cap \dots \cap A_n) - P(A_1 \cap \overline{A_2} \cap \dots \cap \overline{A_k} \cap \dots \cap A_n)$  et on peut appliquer l'hypothèse de récurrence pour  $k-1$ .

## **B) Variable aléatoire discrète.**

### **1) Loi d'une variable aléatoire discrète.**

**Propriété :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire discrète sur  $\Omega$ .

On note  $X(\Omega)$  l'ensemble des valeurs prises par cette variable aléatoire.

On définit  $P_X$  sur  $X(\Omega)$  par  $\forall A \subset X(\Omega), P_X(A) = P(X \in A)$

Alors  $P_X$  est une probabilité sur  $X(\Omega)$ .

**Preuve rapide :**

**Remarque :** comme  $X(\Omega)$  est fini ou dénombrable, si  $A \subset X(\Omega)$ , on a  $A = \{a_n, n \in \mathbb{N}\}$ .

On a alors  $P_X(A) = P(X \in A) = P\left(\bigcup_{n \in \mathbb{N}} (X = a_n)\right) = \sum_{n \in \mathbb{N}} P_X(\{a_n\})$ .

Ainsi, la connaissance des  $P_X(\{x\}) = P(X = x)$  pour  $x \in X(\Omega)$  suffit pour déterminer  $P_X$ .

On a donc la définition suivante :

**Définition (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire discrète sur  $\Omega$ . On note  $X(\Omega)$  l'ensemble des valeurs prises par cette variable aléatoire.

La loi  $P_X$  de  $X$  est la probabilité définie sur  $X(\Omega)$  par la donnée de  $P_X(\{x\}) = P(X = x)$  pour toute valeur  $x \in X(\Omega)$ .

**Notation :** lorsque deux variables aléatoires  $X$  et  $Y$  ont la même loi (c'est-à-dire que  $X(\Omega) = Y(\Omega)$  et que  $p_X = p_Y$ ), on note  $X \sim Y$ .

### **2) Lois usuelles**

**Loi uniforme (\*) :** Soit  $X$  une variable aléatoire sur  $\Omega$ . On note  $X(\Omega) = E = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ . On

dit qu'elle suit une loi uniforme  $U(E)$  sur  $\Omega$  si et seulement si  $\forall k \in \{1, 2, \dots, n\}, P(X = x_k) = \frac{1}{n}$

. On note  $X \sim U(E)$ .

**Loi de Bernoulli (\*) :** Soit  $X$  une variable aléatoire réelle sur  $\Omega$ . On dit que  $X$  suit une loi de Bernoulli de paramètre  $p$  si  $X(\Omega) = \{0, 1\}$  et  $P(X = 1) = p$ . On a alors  $P(X = 0) = 1 - p$ . On note  $X \sim B(p)$ .

**Exemple :** lors d'une expérience aléatoire, un événement  $A \subset \Omega$  a une probabilité  $p$  d'être réalisé (succès de l'expérience), et une probabilité  $1 - p$  de ne pas l'être. La variable aléatoire définie par  $X = 1$  si  $A$  est réalisé, et  $X = 0$  sinon suit une loi de Bernoulli de paramètre  $p$ . On a alors  $X = 1_A$ . On parle alors de variable indicatrice de Bernoulli.

**Loi binomiale (\*) :** Soit  $X$  une variable aléatoire réelle sur  $\Omega$ . Soit  $p \in [0,1]$  et  $n \in \mathbb{N}^*$ . On dit que  $X$  suit une loi binomiale  $B(n, p)$  si et seulement si  $X(\Omega) = \llbracket 0, n \rrbracket$  et que pour  $0 \leq k \leq n$ , il vient  $P(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$ .

**Remarque :** si  $X \sim B(n, p)$ , on a bien  $\sum_{k=0}^n P(X = k) = (p + 1 - p)^n = 1$ .

**Exemple :** on réalise  $n$  fois une même expérience aléatoire de manière indépendante, et pour chaque expérience on a une probabilité de succès égale à  $p$ . Si on note  $X$  le nombre de succès obtenus lors de ces  $n$  expériences, alors  $X$  suit une loi binomiale  $B(n, p)$ .

On note  $A_k$  : "on obtient un succès au  $k$ -ème essai".

$$\text{Alors } P(X = k) = \binom{n}{k} P(A_1) \dots P(A_k) P(\overline{A_{k+1}}) \dots P(\overline{A_n})$$

**Définition (\*) : Loi de Poisson.** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ . On dit que  $X$  suit une loi de Poisson de paramètre  $\lambda > 0$  si et seulement si  $X(\Omega) = \mathbb{N}$  et  $\forall n \in \mathbb{N}, P(X = n) = \frac{\lambda^n}{n!} e^{-\lambda}$ .

**Propriété :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $(X_n)$  une suite de variables aléatoires réelles discrètes telles que pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ ,  $X_n$  suit une loi binomiale de paramètres  $(n, p_n)$ .

On suppose  $n p_n \rightarrow \lambda > 0$ . Alors  $\forall k \in \mathbb{N}, P(X_n = k) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \frac{\lambda^k e^{-\lambda}}{k!}$ .

$$\text{Preuve : } P(X_n = k) = \frac{1}{k!} (n(n-1)\dots(n-k+1)) p_n^k (1-p_n)^{n-k} \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} \frac{(n p_n)^k}{k!} e^{(n-k)\ln(1-p_n)}$$

**Remarque :** la loi de Poisson constitue ainsi une bonne approximation de la loi binomiale lorsque  $n$  est grand et  $p_n$  petit. La loi de Poisson est « la loi des événements rares ».

Elle peut servir concrètement à modéliser le nombre de clients se présentant dans un magasin (en prenant  $n = 1000000$  le nombre d'habitants d'une ville et  $p$  la probabilité que chaque habitant se rende dans le magasin un jour donné).

**Définition (\*) : Loi géométrique.** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $p \in ]0,1[$ . Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ . On dit que  $X$  suit une loi géométrique de paramètre  $p$ , notée  $G(p)$  si et seulement si  $X(\Omega) = \mathbb{N}^*$  et  $\forall n \in \mathbb{N}^*, P(X = n) = (1-p)^{n-1} p$ .

### Remarques :

- On a bien  $\sum_{n=1}^{+\infty} P(X = n) = 1$
- Une loi géométrique sert à modéliser le rang d'un premier succès quand on répète de manière indépendante des épreuves de Bernoulli ayant une probabilité de succès égale à  $p$ .
- On a alors  $\forall n \in \mathbb{N}, P(X > n) = (1 - p)^n$  ( $n$  échecs lors des  $n$  premières tentatives ; se retrouve aussi avec le calcul).

### Exemples :

- Matis joue aux petits chevaux. Il s'énervé car il n'obtient pas de 6. Mais quelle est la loi du nombre de lancers nécessaires pour obtenir un premier 6 ?
- $n \geq 3$  personnes jouent au jeu suivant : elles lancent simultanément une pièce équilibrée pour obtenir pile ou face. Le gagnant est celui qui obtient la face contraire de tous les autres. On note  $X$  le nombre de coups nécessaires pour obtenir un gagnant. Quelle est la loi de  $X$  ?

## 2) Espérance d'une variable aléatoire

**Rappel :** Soit  $X$  une variable aléatoire sur  $\Omega$ , à valeurs réelles ou complexes. On suppose que  $X(\Omega) = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$  est fini. On appelle espérance de  $X$  le nombre  $E(X) = \sum_{i=1}^n P(X = x_i) x_i$ .

**Définition (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire discrète sur  $\Omega$ , à valeurs dans  $[0, +\infty]$ . En adoptant la convention  $x P(X = x) = 0$  si  $x = +\infty$  et  $P(X = +\infty) = 0$ , on définit l'espérance de  $X$  par  $E(X) = \sum_{x \in X(\Omega)} x P(X = x)$

**Définition (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle ou complexe discrète sur  $\Omega$ .

Alors  $X$  est d'espérance finie si et seulement si la famille  $(x P(X = x))_{x \in X(\Omega)}$  est sommable.

Dans ce cas, l'espérance de  $X$  est définie par  $E(X) = \sum_{x \in X(\Omega)} x P(X = x)$ .

On dit que  $X$  est centrée si et seulement si  $E(X) = 0$ .

### Remarques :

- L'espérance est ainsi la valeur **moyenne** prise par la variable aléatoire  $X$ , pondérée par la probabilité pour que  $X$  prenne ces différentes valeurs.
- Une variable aléatoire peut prendre des valeurs finies mais être d'espérance infinie : on prend pour  $n \in \mathbb{N}^*$   $P(X = n) = \frac{1}{n(n+1)}$ .

### Rappels (\*) :

- Soit  $X$  une variable aléatoire à valeurs dans  $\{1, 2, \dots, n\}$ . Si  $X \sim U(\llbracket 1, n \rrbracket)$ , alors

$$EX = \frac{(n+1)}{2}.$$

- Soit  $X$  une variable aléatoire réelle sur  $\Omega$ . On suppose que  $X \sim B(p)$ . Alors  $EX = p$
- Soit  $p \in [0,1]$  et  $n \in \mathbb{N}^*$ . On suppose que  $X$  suit une loi binomiale  $B(n, p)$ . Alors  $E(X) = np$ .

**Paradoxe de Saint-Petersbourg.** On vous propose le jeu suivant : il faut donner 10000 euros de mise initiale. Ensuite, on lance une pièce une infinité de fois et on gagne  $2^n$  euros si on obtient Pile pour la première fois au  $n$ -ème lancer. Est-il rentable de jouer à ce jeu ?

**Proposition (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ , à valeurs dans  $\mathbb{N} \cup \{+\infty\}$ . Alors  $E(X) = \sum_{n=1}^{+\infty} P(X \geq n) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(X > n)$

**Preuve :** Si  $P(X = +\infty) > 0$ , alors  $E(X) = +\infty = \sum_{n=1}^{+\infty} P(X \geq n)$  (car  $P(X \geq n) \geq P(X = +\infty)$  et cette série de nombres positifs diverge)

Sinon,  $E(X) = \sum_{n=1}^{+\infty} n P(X = n) = \sum_{n=1}^{+\infty} \sum_{k=1}^{+\infty} a_{n,k}$ , avec  $a_{n,k} = P(X = n)$  si  $k \leq n$  et  $a_{n,k} = 0$  sinon.

Par Fubini,  $E(X) = \sum_{n=1}^{+\infty} \sum_{k=1}^{+\infty} a_{n,k} = \sum_{k=1}^{+\infty} \sum_{n=k}^{+\infty} a_{n,k} = \sum_{k=1}^{+\infty} \sum_{n=k}^{+\infty} P(X = n) = \sum_{k=1}^{+\infty} P(X \geq k)$ .

**Proposition (\*,PV) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ . suivant une loi de Poisson de paramètre  $\lambda > 0$ . Alors  $E(X) = \lambda$

**Preuve :** le calcul justifie que  $X$  est d'espérance finie.

**Proposition (\*,PV) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ . suivant une loi géométrique de paramètre  $p \in ]0,1[$ . Alors  $E(X) = \frac{1}{p}$

**Preuve :** directement  $E(X) = p \sum_{n=1}^{+\infty} n q^{-1} = \frac{p}{(1-q)^2} = \frac{1}{p}$ , ou bien avec  $E(X) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(X > n)$ .

**Propriété :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire discrète sur  $\Omega$ . Soit  $g$  est une application définie sur  $X(\Omega)$ . Alors  $Y = g(X)$  est une variable aléatoire discrète sur  $\Omega$ , définie par  $\forall \omega \in \Omega, Y(\omega) = g(X(\omega))$ .

La loi de  $Y = g(X)$  est alors définie sur  $g(X(\Omega))$  par :

$$\forall y \in g(X(\Omega)), p_Y(\{y\}) = P(g(X) = y) = \sum_{x \in g^{-1}(\{y\})} P(X = x).$$

**Exemples :** Ainsi, si  $X$  est une variable aléatoire sur  $\Omega$ ,  $X^2$  et  $e^{2X}$  sont des variables aléatoires.

**Rappel : théorème de transfert (\*) :** Soit  $X$  une variable aléatoire sur un univers  $\Omega$ . On suppose que  $X(\Omega) = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$  est fini. Soit  $f : X(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$ .

$$\text{Alors } E(f(X)) = \sum_{j=1}^n f(x_j)P(X = x_j) = \sum_{x \in X(\Omega)} f(x)P(X = x)$$

**Remarque :** l'intérêt est le suivant : on n'a pas besoin de la loi de  $f(X)$  pour calculer son espérance. Celle de  $X$  suffit.

**Théorème de transfert (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire discrète sur  $\Omega$ . Soit  $f : X(\Omega) \rightarrow \mathbb{C}$ . Alors  $f(X)$  est d'espérance finie si et seulement si la famille  $(f(x)P(X = x))_{x \in X(\Omega)}$  est sommable et alors  $E(f(X)) = \sum_{x \in X(\Omega)} f(x)P(X = x)$ .

**Idée de preuve :**

Sous réserve de sommabilité :

si  $y \in f(X)(\Omega)$ , il vient  $(f(X) = y) = \bigcup_{x \in I_y} (X = x)$ , avec  $I_y = \{x \in X(\Omega), X(x) = y\}$ .

$$\text{Donc } P(f(X) = y) = \sum_{x \in I_y} P(X = x)$$

$$E(f(X)) = \sum_{y \in f(X)(\Omega)} yP(f(X) = y) = \sum_{y \in f(X)(\Omega)} \sum_{x \in I_y} f(x)P(X = x)$$

$$\text{Par sommation par paquets, } E(f(X)) = \sum_{x \in X(\Omega)} f(x)P(X = x).$$

Puis la sommabilité d'une des familles entraîne celle de l'autre.

**Exemple :** soit  $X$  une variable aléatoire qui suit une loi de Poisson de paramètre  $\lambda > 0$ . Montrer que  $X(X-1)$  est d'espérance finie, et la calculer.

**Propriété (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X, Y$  deux variables aléatoires discrètes sur  $\Omega$ , à valeurs réelles ou complexes. On suppose que  $X, Y$  sont d'espérance finie. Soit  $a, b \in \mathbb{C}$

- 1) Si  $X$  est presque sûrement constante, égale à  $k \in \mathbb{R}$ , alors  $E(X) = k$ .
- 2)  $aX + bY$  est d'espérance finie et  $E(aX + bY) = aE(X) + bE(Y)$  (linéarité).
- 3) En particulier,  $E(aX + b) = aE(X) + b$ .

**Preuve :** non faite. Pour la 2), on applique le théorème de transfert à  $Z = (X, Y)$  à valeurs dans  $X(\Omega) \times Y(\Omega)$ , avec  $f(Z) = f(X, Y) = aX + bY$ . Il faut montrer la sommabilité pour pouvoir séparer en deux. On prouve que  $(|a||x|P(X = x, Y = y))_{(x,y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega)}$  est sommable en appliquant le théorème de transfert à  $g(X, Y) = X$

On conclut en séparant en deux.

On peut aussi noter que  $(X, Y)(\Omega) \subset X(\Omega) \times Y(\Omega)$  et que les événements qui ne sont que dans le second sont de probabilité nulle.

**Exemple :** on dispose de 5 bonbons et de 4 enfants. On donne chaque bonbon à un enfant choisi au hasard. Pour  $k \in \llbracket 1, 4 \rrbracket$ , on note  $X_k$  la variable aléatoire égale à 1 si le k-ème enfant n'a reçu aucun bonbon, et à 0 sinon.

- 1) Calculer  $P(X_k = 1)$
- 2) Combien y-a-t-il d'enfants qui n'ont reçu aucun bonbon en moyenne ?

**Propriété :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X, Y$  deux variables aléatoires discrètes sur  $\Omega$ . On suppose  $Y$  à valeurs réelles et  $X$  à valeurs complexes. On suppose de plus  $\forall \omega \in \Omega, |X(\omega)| \leq Y(\omega)$  et que  $Y$  est d'espérance finie. Alors  $X$  est d'espérance finie.

**Preuve :** non faite. Prendre  $Z = (X, Y)$  et  $f(X, Y) = X$ .

Alors par formule de transfert  $E(Y) = \sum_{(x,y) \in Z(\Omega)} yP(X=x, Y=y)$ .

Pour  $(x, y) \in Z(\Omega)$ , on a  $X(\omega) = x$  et  $Y(\omega) = y$ , donc  $|x| \leq y$  et la famille  $xP(X=x, Y=y)$  est sommable.

**Propriétés :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X, Y$  deux variables aléatoires discrètes sur  $\Omega$ , à valeurs réelles.

- 1) L'espérance est **positive** : si  $\forall \omega \in \Omega, X(\omega) \geq 0$ , alors  $E(X) \geq 0$
- 2) L'espérance est **croissante** : si  $\forall \omega \in \Omega, X(\omega) \leq Y(\omega)$ , et que  $X, Y$  sont d'espérance finie, alors  $E(X) \leq E(Y)$ .
- 3) Si  $X$  est à valeurs réelles positives et que  $E(X) = 0$ , alors  $P(X = 0) = 1$ .

**Preuves :** non faites ? Pour la 2), on applique la 1) à  $Y - X$ . Pour la 3), montrer que  $\forall x \in X(\Omega), 0 \leq xP(X=x) \leq E(X)$  et conclure  $P(X=x) = 0$  si  $x \neq 0$  et conclure par union dénombrable  $P(X \neq 0) = 1$ .

### 3) Variance et écart-type

Dans tout ce paragraphe, les variables aléatoires sont à valeurs réelles.

**Propriété :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire discrète sur  $\Omega$ , à valeurs réelles. On suppose que  $X^2$  est d'espérance finie. Alors  $X$  est d'espérance finie.

**Preuve :** on a pour  $z \in \mathbb{C} : |z| \leq \frac{1}{2}(1 + |z|^2)$ . Donc  $|X| \leq \frac{1}{2}(1 + X^2)$ .

**Remarque :** la réciproque n'est pas toujours vraie. Il se peut que  $X$  soit d'espérance finie, mais pas  $X^2$ . On prend pour  $n \in \mathbb{N}^* : P(X = n) = \frac{1}{an^3}$ , avec  $a = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^3} = \zeta(3)$ .



**Définition (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ . On suppose que  $X^2$  est d'espérance finie. On définit alors la variance de  $X$  par  $V(X) = E((X - EX)^2) = E(X^2) - E(X)^2$ . On dit alors que  $X$  est de variance finie.

On appelle écart-type de  $X$  le réel  $\sigma(X) = \sqrt{V(X)}$ .

$X$  est réduite si et seulement si  $V(X) = 1$

**Explication de l'égalité :**

**Remarques :**

- en particulier, si  $X^2$  est d'espérance finie,  $V(X) \geq 0$ .
- La variance et l'écart-type mesurent la dispersion de  $X$  autour de sa moyenne. Ainsi, si  $X$  est constante, on a  $V(X) = 0$ .

**Propriété (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ . On suppose que  $X^2$  est d'espérance finie (donc que  $X$  admet une variance). Soient  $a$  et  $b$ , deux réels. Alors :

$$\begin{aligned} V(aX + b) &= a^2 V(X) \\ \sigma(aX + b) &= |a| \sigma(X) \end{aligned}$$

En particulier, Si  $\sigma(X) > 0$ , la variable aléatoire  $X^* = \frac{X - E(X)}{\sigma(X)}$  est centrée réduite (c'est-à-dire que  $E(X^*) = 0$  et  $V(X^*) = 1$ ).

**Preuve :** on utilise  $V(Y) = E((Y - EY)^2)$  avec  $Y = aX + b$ .

**Rappels :** soit  $X$  une variable aléatoire réelle sur  $\Omega$ . Soit  $p \in [0, 1]$  et  $n \in \mathbb{N}^*$ .

- On suppose que  $X$  suit une loi de Bernoulli  $B(p)$ . Alors  $V(X) = p(1 - p)$ .
- On suppose que  $X$  suit une loi binomiale  $B(n, p)$ . Alors  $V(X) = np(1 - p)$ .

**Preuve :** non faite. Avec des calculs de sommes (voir première année).

**Proposition (\*) : Loi de Poisson.** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ , qui suit une loi de Poisson de paramètre  $\lambda > 0$ . Alors  $X$  est de variance finie et  $V(X) = \lambda$

**Preuve :** avec  $E(X^2) = \lambda^2 + \lambda$  (le calcul justifie la sommabilité).

**Proposition (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ . suivant une loi géométrique de paramètre  $p \in ]0, 1[$ . Alors  $V(X) = \frac{1-p}{p^2}$ .

#### 4) Fonctions génératrices

**Définition (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé et  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ , à valeurs dans  $\mathbb{N}$ . La fonction génératrice associée à cette variable aléatoire est définie en tout réel  $t$  tel que  $t^X$  est d'espérance finie et donnée par  $G_X(t) = E(t^X) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(X=n)t^n$ .

**Remarques :**

- c'est une série entière de rayon de convergence  $R \geq 1$ .
- Il y a convergence normale sur  $[-1, 1]$ , donc  $G_X$  est continue sur  $[-1, 1]$ .

**Exemples (\*, PV) :** Fonctions génératrices pour une loi de Poisson, une loi géométrique et une loi binomiale :

**Poisson :**  $\forall t \in \mathbb{R}, G_X(t) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(\lambda t)^n}{n!} e^{-\lambda} = e^{\lambda(t-1)}$ .

**Géométrique :** si  $q = 1 - p, \forall t \in \left[-\frac{1}{q}, \frac{1}{q}\right], G_X(t) = pt \sum_{n=0}^{+\infty} (qt)^n = \frac{pt}{1-qt}$

**Bernoulli :**  $\forall t \in \mathbb{R}, G_X(t) = tp + 1 - p$

**Binomiale :**  $\forall t \in \mathbb{R}, G_X(t) = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} t^k p^k (1-p)^{n-k} = (tp + 1 - p)^n$

**Proposition (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ , à valeurs dans  $\mathbb{N}$ . Alors la loi de  $X$  est entièrement déterminée par sa fonction génératrice. En particulier,  $\forall k \in \mathbb{N}, P(X=k) = \frac{G_X^{(k)}(0)}{k!}$

**Preuve :** on a une série entière de rayon de convergence  $R = 1 > 0$ .

**Proposition (\*) :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ , à valeurs dans  $\mathbb{N}$ . Alors  $X$  est d'espérance finie si et seulement si  $G_X$  est dérivable en 1 et dans ce cas  $E(X) = G_X'(1)$ .

**Preuve :** on fait le sens direct pour l'espérance, avec la convergence normale de la série des dérivées sur  $[0, 1]$ . Le sens retour est admis.

**Remarque :** lorsque  $X^2$  est d'espérance finie, on peut utiliser  $G_X$  pour calculer la variance : il

vient  $G_X'(t) = \sum_{n=0}^{+\infty} P(X=n)nt^{n-1}$  et  $G_X''(t) = \sum_{n=2}^{+\infty} P(X=n)n(n-1)t^{n-2}$ .

(avec  $0 \leq P(X=n)n(n-1) \leq P(X=n)n^2$ , il y a convergence normale et c'est vrai aussi lorsque le rayon de convergence est strictement supérieur à 1).

Donc  $G_X''(1) = E(X(X-1)) = E(X^2) - E(X)$  puis  $V(X) = G_X''(1) + E(X) - E(X)^2$ .

donc  $V(X) = G_X''(1) + G_X'(1) - G_X'(1)^2$  (à savoir retrouver).

**Exemples :** retrouver espérance et variance de la loi de Poisson et espérance de la loi géométrique.

Tableau récapitulatif : (avec  $q = 1 - p$ )

Loi	$X(\Omega)$	$P(X = k)$	$E(X)$	$V(X)$	$G_X(t)$
$B(p)$	$\{0,1\}$		$p$	$p(1-p)$	$pt + 1 - p$
$B(n, p)$	$\llbracket 0, n \rrbracket$	$\binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$	$np$	$np(1-p)$	$(pt + 1 - p)^n$
$U(n)$	$\llbracket 1, n \rrbracket$	$\frac{1}{n}$	$\frac{n+1}{2}$		
$P(\lambda)$	$\mathbb{N}$	$\frac{\lambda^k e^{-\lambda}}{k!}$	$\lambda$	$\lambda$	$e^{\lambda(t-1)}$
$G(p)$	$\mathbb{N}^*$	$pq^{n-1}$	$\frac{1}{p}$	$\frac{q}{p^2}$	$\frac{pt}{1-qt}$

## 5) Inégalités de Markov et Bienaymé-Tchebychev

**Proposition (\*,PV) : inégalité de Markov.** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $Y$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ . On suppose  $Y$  à valeurs positives et d'espérance finie.

Alors :  $\forall a > 0, P(Y \geq a) \leq \frac{E(Y)}{a}$

**Preuve :** on écrit  $E(Y) = \sum_{x_n \geq a} x_n P(Y = x_n) + \sum_{x_n < a} x_n P(Y = x_n) \geq a \sum_{x_n \geq a} P(Y = x_n)$ .

**Exemple :** soit  $X$  une variable aléatoire discrète réelle. Montrer  $\forall t \in \mathbb{R}_+, P(X \geq 0) \leq E(e^{tX})$ .

**Proposition (\*,PV) : inégalité de Bienaymé-Tchebychev :** Soit  $(\Omega, T, P)$  un espace probabilisé. Soit  $X$  une variable aléatoire réelle discrète sur  $\Omega$ . On suppose qu'elle admet une variance : alors  $\forall \lambda > 0, P(|X - E(X)| \geq \lambda) \leq \frac{V(X)}{\lambda^2}$

**Preuve :** soit  $\lambda > 0$ . Comme  $X$  admet une variance sur  $\Omega$ , elle admet aussi une espérance. On pose  $Y = (X - E(X))^2$  qui est une variable aléatoire positive et on applique l'inégalité de Markov.  $P(|X - E(X)| \geq \lambda) = P(|X - E(X)|^2 \geq \lambda^2) = P(Y \geq \lambda^2)$ .

Donc  $P(|X - E(X)| \geq \lambda) \leq \frac{E(Y)}{\lambda^2}$ , avec  $E(Y) = E((X - E(X))^2) = V(X)$ .

On a donc bien  $P(|X - E(X)| \geq \lambda) \leq \frac{V(X)}{\lambda^2}$

**Exemple :** soit  $X$  une variable aléatoire suivant une loi de Poisson de paramètre  $\lambda > 0$ .

Montrer que  $P(|X - \lambda| < \lambda) \geq \frac{\lambda - 1}{\lambda}$  et  $P\left(X \leq \frac{\lambda}{2}\right) \leq \frac{4}{\lambda}$ .