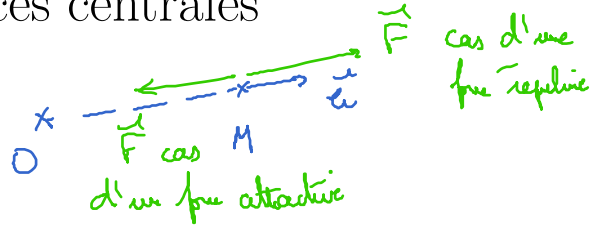


# Révisions forces centrales

## I. Champ de force centrale

Les forces centrales sont de la forme  $\vec{F} = F(r)\vec{e}_r$ .

forces conservative :  $F = -d\epsilon_p/dr$



### 1. Conservation du moment cinétique

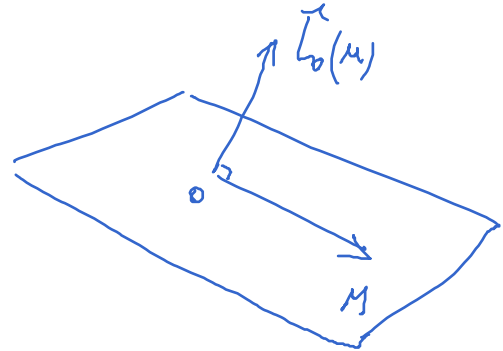
On applique le théorème du moment cinétique au point  $M$  dans  $R$  galiléen par rapport à  $O$ :

$$\frac{d\vec{L}_O(M)}{dt} = \vec{OM} \wedge \vec{F} = \vec{0} \quad \text{car } \vec{OM} \text{ et } \vec{F} \text{ sont colinéaires}$$

donc le moment cinétique est constant

Conséquence 1: le mouvement est plan

Par définition :  $\vec{L}_O(M) = \vec{OM} \wedge m\vec{v}(M/R)$  est un vecteur  $\perp$  à  $\vec{OM}$  donc à tout moment  $\vec{OM}$  est perpendiculaire au vecteur constant  $\vec{L}_O(M)$  donc  $M$  se déplace dans le plan passant par  $O$  et  $\perp$  à  $\vec{L}_O(M)$



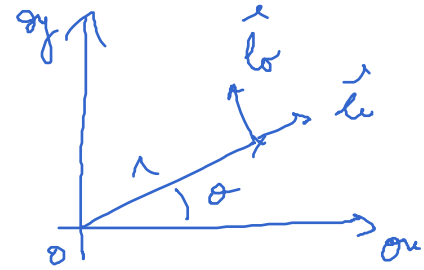
On peut donc travailler dans la suite en coordonnées polaires.

Conséquence 2: la loi des aires

Le moment cinétique de  $M$  s'écrit:

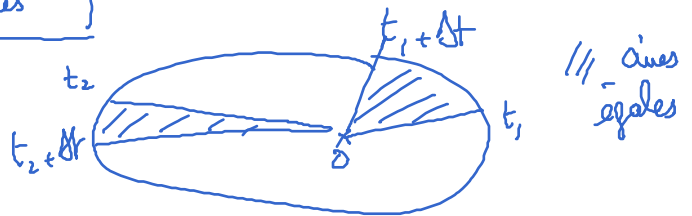
$$\begin{aligned} \vec{L}_O(M) &= \vec{OM} \wedge m\vec{v}(M/R) \\ &= r\vec{e}_r \wedge m(\dot{r}\vec{e}_r + r\dot{\theta}\vec{e}_\theta) \\ &= m r^2 \dot{\theta} \vec{e}_z \end{aligned}$$

$C = r^2 \dot{\theta} = \text{cste des aires} = l_0/m$



2ème loi de Kepler:

le rayon vecteur  $\vec{OM}$  balais des aires égales en des temps égaux. Plus  $M$  est proche de  $O$  et plus il va vite



### 2. Conservation de l'énergie mécanique

le système est conservatif donc  $E_{me} = \text{cste}$

Expression de la vitesse:  $\vec{v} = \dot{r}\vec{e}_r + r\dot{\theta}\vec{e}_\theta = \dot{r}\vec{e}_r + \frac{C}{r}\vec{e}_\theta$

Expression de l'énergie mécanique:  $E_{me} = \frac{mv^2}{2} + E_p(r) = \frac{m\dot{r}^2}{2} + \frac{mC^2}{2r^2} + E_p(r)$  fonction de r


Expression de l'énergie potentielle effective ou efficace:

$$E_{me} = \frac{m\dot{r}^2}{2} + E_{peff}(r) \quad \text{avec} \quad E_{peff}(r) = \frac{mC^2}{2r^2} + E_p(r) = \frac{L^2}{2mr^2} + E_p(r)$$

$E_c \text{ radiale} \geq 0$  le  $u^{\text{rad}} u^{\text{t}} \text{ est positif que pour } E \geq E_{peff}$

## II. Exemples: les forces Newtoniennes

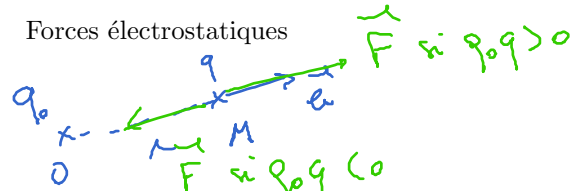
Forces gravitationnelles



$$\vec{F} = -G \frac{m_1 m_2}{r^2} \vec{e}_r$$

$$E_p = -G \frac{m_1 m_2}{r}$$

Forces électrostatiques



$$\vec{F} = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{e}_r$$

$$E_p = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 r}$$

$$\vec{F} = \frac{K}{r^2} \vec{e}_r \quad \text{avec } K = -G m_1 m_2 \quad : \text{ gravitation}$$

$$\text{ou } K = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0} \quad : \text{ électrostatique}$$

Les forces Newtoniennes se mettent sous la forme:

### 1. Cas répulsif

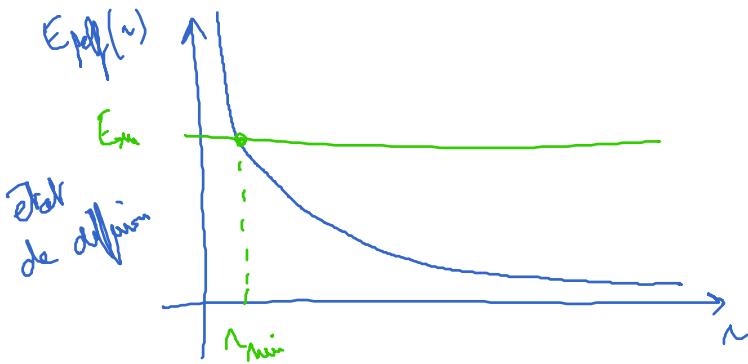
Expression de l'énergie potentielle effective:

$$E_{\text{eff}}(v) = \frac{L^2}{2mr^2} + \frac{K}{r} > 0$$

$$\vec{F} = \frac{K}{r^2} \vec{e}_r \quad \text{avec } K > 0$$

Interprétation graphique:

$$E_m = \text{cte} \quad \text{et} \quad E_m = \underbrace{mv^2}_{\geq 0} + E_{\text{eff}}(v) \quad \text{le } mv^2 \text{ n'est positif que pour } E_m \geq E_{\text{eff}}$$



M ne peut se trouver que pour  $r \geq r_{\min}$ :  
 $mv^2$  hyperbolique

$$r_{\min} \text{ défini par } E_m = E_{\text{eff}} = \frac{L^2}{2mr^2} + \frac{K}{r} \quad \text{à résoudre}$$

$$\text{à l'infini: } E_p \rightarrow 0 \quad E_m = \frac{mv_{\infty}^2}{2} \Rightarrow v_{\infty} = \sqrt{\frac{2E_m}{m}}$$

### 2. Cas attractif

Expression de l'énergie potentielle effective:

$$\vec{F} = \frac{K}{r^2} \vec{e}_r \quad \text{avec } K < 0$$

$$E_{\text{eff}}(v) = \frac{L^2}{2mr^2} + \frac{K}{r}$$

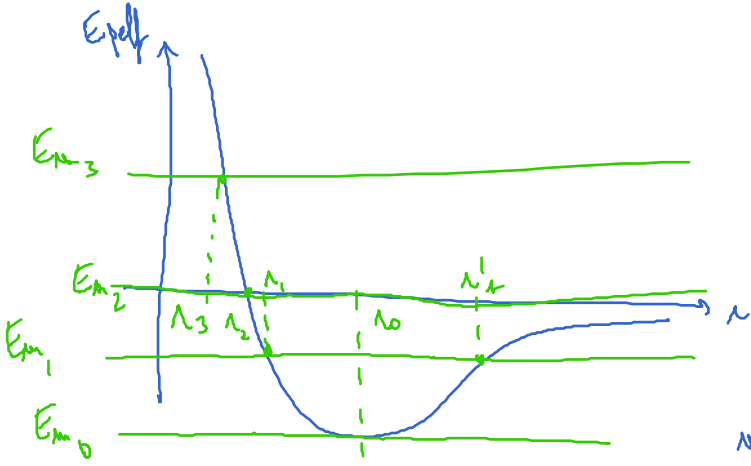
$> 0$        $< 0$

Minimum de l'énergie potentielle effective:

$$\frac{dE_{\text{eff}}}{dr} = -\frac{L^2}{2mr^3} - \frac{K}{r^2} = 0 \quad \text{pour } r_0 = -\frac{L^2}{2mK} > 0$$

Interprétation graphique:  $E_m = \text{cte}$

$E_m = \frac{mv^2}{2} + E_{\text{pot}}(r)$  la  $mv^2$  n'est pas constante que pour  $E_m \geq E_{\text{pot}}$



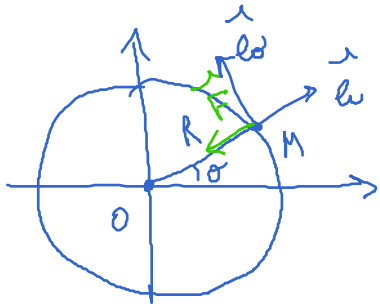
$mv^2$  hyperbolique :  $r > r_3$   
 $mv^2$  parabolique :  $r > r_2$   
 $mv^2$  elliptique :  $r_1 < r < r_1'$   
 $mv^2$  circulaire :  $r = r_0$

état de diffusion  
 état lié

### III. Application à la mécanique céleste

#### 1. Mouvement circulaire

Expression de la vitesse:



$$m \frac{dv^2}{dt} = - \frac{G m M m}{R^2}$$

loi de Kepler:  $\frac{d\theta}{dt} = \omega$  :  $mv^2$  uniforme

$$m \frac{v^2}{R} = \frac{G m M m}{R^2}$$

$$v = \sqrt{\frac{G M m}{R}}$$

Expression de la période:

$$T = \frac{2\pi R}{v} = 2\pi \sqrt{\frac{R^3}{G M m}}$$

3<sup>ème</sup> loi de Kepler:  $\frac{T^2}{R^3} = \frac{4\pi^2}{G M m}$

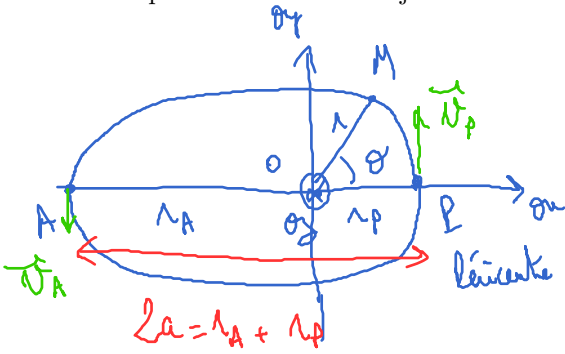
Expression de l'énergie mécanique:

$$E_m = \frac{mv^2}{2} - \frac{G m M m}{R} = \frac{m}{2R} \frac{G M m}{R} - \frac{G m M m}{R} = - \frac{G m M m}{2R}$$

#### 2. Mouvement elliptique

Exploitation des résultats concernant l'orbite circulaire: les expressions de T et de  $E_m$  de l'orbite circulaire sont valables pour l'ellipse à condition de remplacer R par a (le demi-grand axe de l'ellipse):  $E_m = - \frac{G m M m}{2a}$  et  $\frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{G M m}$

Représentation de la trajectoire et étude de deux points particuliers:



$$\left. \begin{aligned} \vec{L}_O(A) &= \vec{OA} \wedge m \vec{v}_A = m r_A v_A \vec{e}_\theta \\ \vec{L}_O(P) &= \vec{OP} \wedge m \vec{v}_P = m r_P v_P \vec{e}_\theta \end{aligned} \right\} \Rightarrow r_A v_A = r_P v_P$$

$$E_m = \frac{m v_A^2}{2} - \gamma \frac{m m_0}{r_A} = \frac{m v_P^2}{2} - \gamma \frac{m m_0}{r_P}$$

Rq:  $E_m = -\gamma \frac{m m_0}{2a} = \frac{m v^2}{2} - \gamma \frac{m m_0}{r}$  soit a' calculer la vitesse de M en tt point de

d'ellipse: 
$$v^2 = \sqrt{2 \gamma m_0 \left( \frac{1}{r} - \frac{1}{2a} \right)}$$

### 3. Des applications en astronautique

**Orbite géostationnaire:** l'orbite géostationnaire est une orbite circulaire dans le plan équatorial et géosynchrone (période orbitale égale au jour sidéral terrestre).

Son altitude se déduit de la 3<sup>ème</sup> loi de Kepler:

$$T^2 = \frac{4\pi^2 (R_T + h)^3}{\gamma M_T} \text{ soit } h = \left( \frac{\gamma M_T T^2}{4\pi^2} \right)^{1/3} - R_T = 36000 \text{ km}$$

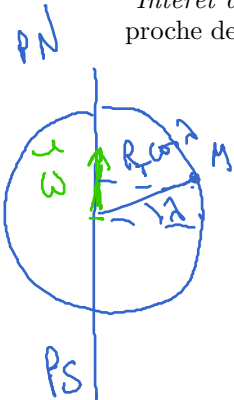
avec  $T = 24 \times 3600 \text{ s}$

**Vitesse de libération:** c'est la vitesse minimale à communiquer à un corps pour qu'il puisse quitter définitivement la surface d'un astre tel que la Terre.

l'énergie la plus faible pour un état de diffusion est:  $E_m = 0$

$$E_m = 0 = \frac{m v^2}{2} - \gamma \frac{m m_0}{r} \Rightarrow v = \sqrt{\frac{2 \gamma m_0}{r}} \text{ avec } r = R_T$$

**Intérêt d'un lancement depuis l'équateur:** pourquoi est-il intéressant de lancer les fusées depuis une base proche de l'équateur (exemple: Kourou en Guyane Française à la latitude  $\lambda = 5^\circ$ ) ?



La Terre tourne sur elle-même à la vitesse angulaire  $\omega = \frac{2\pi}{T_{\text{tour}}} = \frac{2\pi}{24 \times 3600} = 7,3 \cdot 10^{-5} \text{ rad/s}$

Les objets près de la Terre ont donc un m<sup>tt</sup> circulaire dans le réf. géocentrique de rayon  $R_T \cos \lambda$  donc la vitesse  $v = \omega R_T \cos \lambda$

Les objets possèdent une  $E_c$  égale à  $\frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m \omega^2 R_T^2 \cos^2 \lambda$ , elle est maximale pour  $\lambda = 0$ : donc la fusée a une  $E_c$  liée au m<sup>tt</sup> de rotation autour de la Terre qui fait qu'on a besoin de - d'énergie pour l'envoyer