

Analyse asymptotique

1. Développements limités

- Définition : DL à l'ordre n au voisinage d'un point $a \in \mathbb{R}$ ou de $\pm\infty$. Lien avec la limite et la dérivabilité (lorsque $a \in \mathbb{R}$) pour les DL d'ordre 0 et 1.
- Unicité du DL, application au DL des fonctions paires ou impaires en 0.
- Intégration terme à terme du DL d'une dérivée (admis).
- Obtention d'un DL d'ordre n par la formule de Taylor-Young pour une fonction de classe \mathcal{C}^n (formule admise).

2. DL des fonctions usuelles en 0

- DL à tout ordre au voisinage de 0 des fonctions suivantes : \exp , ch , sh , \cos , \sin , $x \mapsto (1+x)^\alpha$ ($\alpha \in \mathbb{R}$).
- Par intégration terme à terme, on en déduit ceux de $x \mapsto \ln(1+x)$ et de \arctan au voisinage de 0.

3. Opérations sur les DL

Somme, produit, quotient de DL (résultats admis). Application : DL d'ordre 5 de \tan au voisinage de 0.

4. Applications des DL

- Recherche de limites et d'équivalents.
- Etude locale d'une fonction de \mathbb{R} dans \mathbb{R} : recherche de la tangente en un point et étude de la position locale de la courbe par rapport à sa tangente ; cas d'un point critique : condition suffisante pour l'existence d'un extremum local.
- Recherche d'asymptotes en $\pm\infty$ et position de la courbe par rapport à l'asymptote.

Espaces vectoriels

1. Structure de K -espace vectoriel (K -ev), avec $K = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

- Définition d'un K -espace vectoriel, exemples de référence. Règles de calcul.
- Combinaisons linéaires d'une famille de vecteurs : définition, exemples.

2. Sous-espaces vectoriels (ssev)

- Définition, caractérisation, exemples.
- L'intersection de deux ssev est un ssev.
- Sous-espace vectoriel engendré par une famille finie $\mathcal{F} = \{e_1, \dots, e_n\}$ de vecteurs : $\text{vect}(e_1, \dots, e_n)$ est l'ensemble de toutes les combinaisons linéaires de e_1, \dots, e_n , c'est le plus petit ssev contenant \mathcal{F} .

Questions de cours envisageables

1. Un sous-ensemble F de E est un ssev de E si et seulement si $0_E \in F$ et F est stable par combinaison linéaire.
2. L'intersection de deux sous-espaces vectoriels de E est un sous-espace vectoriel de E .
3. $\text{vect}(e_1, \dots, e_n)$ est un sous-espace vectoriel de E , le plus petit contenant $\{e_1, \dots, e_n\}$.