

Applications linéaires

1. Généralités

— Définitions des applications linéaires entre deux espaces vectoriels E et F , des endomorphismes de E , des isomorphismes. Notations $\mathcal{L}(E, F)$ et $\mathcal{L}(E)$.

Exemples, caractérisation de la linéarité par l'image d'une combinaison linéaire.

2. Noyau et image d'une application linéaire de E dans F

— Définition, exemples. Ce sont des sous-espaces vectoriels de E et F respectivement.

— Caractérisation de l'injectivité (resp. de la surjectivité) d'une application linéaire par le noyau (resp. l'image).

— Si E est de dimension finie, l'image d'une famille génératrice finie par une application linéaire f est génératrice de $\text{Im}(f)$.

3. Opérations sur les applications linéaires

— Addition et multiplication par un scalaire : $\mathcal{L}(E, F)$ est un espace vectoriel.

— Composition d'applications linéaires. Distributivité de la composition sur l'addition (à gauche et à droite).

— Itérés d'un endomorphisme f : notation f^n pour tout $n \in \mathbb{N}$.

— La bijection réciproque (resp. la composée) d'un (resp. de deux) isomorphisme(s) est un isomorphisme.

4. Applications linéaires en dimension finie

— Rang d'une application linéaire entre E et F avec au moins E ou F de dimension finie. Lien avec le rang d'une famille de vecteurs lorsque E est de dimension finie. La rang diminue par composition, ne change pas si on compose par un isomorphisme.

— Définition d'une application linéaire par l'image d'une base de E si E est de dimension finie.

— Si E et F sont de dimensions finies, il existe un isomorphisme de E dans F si et seulement si $\dim(E) = \dim(F)$.

— Théorème du rang. Conséquence : il y a équivalence entre injectivité et surjectivité pour une application linéaire entre deux espaces vectoriels de mêmes dimensions.

5. Endomorphismes remarquables d'un \mathbf{K} -ev

— Identité, homothéties, automorphismes.

— Projections : définition, propriétés, caractérisation (endomorphismes tels que $p^2 = p$).

— Symétries : définition, propriétés, caractérisation (endomorphismes tels que $s^2 = Id_E$).

6. Equations linéaires non homogènes

Etude d'une équation linéaire générale $f(x) = y$ pour $f \in \mathcal{L}(E, F)$ et $y \in F$ fixé. Structure de l'ensemble des solutions lorsqu'il est non vide.

7. Formes linéaires, hyperplans

Définition d'une forme linéaire, d'un hyperplan de E lorsque E est de dimension finie. Si H est un hyperplan de E et D une droite non contenue dans H , alors $H \oplus D = E$.

Questions de cours envisageables

1. Si $f \in \mathcal{L}(E, F)$, $\ker(f)$ (resp. $\text{Im}(f)$) est un sous-espace vectoriel de E (resp. de F).
2. Si E et F sont de dimensions finies, il existe un isomorphisme de E dans F si et seulement si $\dim(E) = \dim(F)$.
3. Propriétés d'une projection p (sur F_1 parallèlement à F_2) : $\ker(p) = F_2$, $\text{Im}(p) = F_1$ et $p^2 = p$.