

Concours blanc

Exercice 1. *Développements limités*

1. Calculer les développements limités suivants en 0 :

- a) $\cos(x) - e^x$ à l'ordre 3 b) $1 + x^2 - 3x^3 + 4x^7$ à l'ordre 3
 c) $\ln(\cos(x))$ à l'ordre 3 d) $(1+x)^x$ à l'ordre 4.

2. Calculer les développements limités suivants :

- a) $\sqrt{x}$ à l'ordre 3 en 2 b) $\frac{1}{1+x^2}$ à l'ordre 3 en -2

Exercice 2. *Application au calcul de limites*

En utilisant un développement limité, calculer, si elles existent, les limites suivantes :

- | | |
|--|--|
| <p>1. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(x)}{x}$</p> <p>3. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(x) - x \cos(x)}{x^3}$</p> <p>5. $\lim_{x \rightarrow 0} \left(\frac{1}{x^2} - \frac{1}{\sin^2(x)} \right)$</p> | <p>2. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\cos(x) - 1}{x \ln(1+2x)}$</p> <p>4. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\ln(1+x) - x}{x^3}$</p> <p>6. $\lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\cos \frac{1}{x} \right)^{x^2}$</p> |
|--|--|

Exercice 3. *Applications linéaires et matrices*

Dans ce problème, on note $E = \mathbb{R}^2$ et F, G les deux parties suivantes de E :

$$F = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid x + y = 0 \right\}$$

$$G = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid x + 2y = 0 \right\}$$

On note aussi e la famille suivante de vecteurs de E :

$$e = \left(e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

1. Justifier que e forme une base de E .
2. Justifier que F et G sont deux sous-espaces de E .
3. Montrer que l'on a :

$$F = \text{Vect}(e_1) \text{ et } G = \text{Vect}(e_2)$$

4. Montrer que F et G sont supplémentaires.

5. On note P la matrice suivante :

$$P = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Montrer que P est inversible en calculant P^{-1} .

6. On note $p \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$ le projecteur sur F dans la direction de G , et $s \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$ la symétrie par rapport à F parallèlement à G .

Préciser les matrices $A = \text{Mat}_e(p)$ et $B = \text{Mat}_e(s)$ de p et s respectivement dans la base e .

7. On note $c = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ la base canonique de $\mathbb{R}^2$.

Montrer que la matrice $M = \text{Mat}_c(p)$ du projecteur précédemment défini est :

$$M = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$$

8. On considère dans cette question une application de l'espace des matrices carrées de taille 2 dans lui-même :

$$\phi : \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$$

$$\phi : L \mapsto ML - LM$$

(a) Montrer que ϕ est linéaire.

(b) On note

$$\mathcal{E} = \left(E_{1,1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, E_{1,2} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, E_{2,1} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, E_{2,2} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right)$$

la base canonique de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$. Déterminer la matrice N de ϕ dans cette base.

(c) Donner une base de $\text{Ker } N$.

(d) On note :

$$\mathcal{C}(p) = \{u \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2) \mid u \circ p = p \circ u\}$$

l'ensemble des endomorphismes de $\mathbb{R}^2$ qui commutent avec p .

Montrer que l'on a :

$$\mathcal{C}(p) = \text{Vect } (p, \text{id}_{\mathbb{R}^2})$$

9. Plus généralement, si E est un espace quelconque et que $p \in \mathcal{L}(E)$ rappeler à l'aide d'un schéma la définition et une caractérisation de : p est un projecteur.

Montrer alors que $u \in \mathcal{L}(E)$ commute avec p si et seulement si $\text{Ker } p$ et $\text{Im } p$ sont stables par u .