

TD 22 : LE 1^{ER} PRINCIPE, BILANS D'ENTROPIE
CORRIGÉ

EXERCICE 1 (voir cours)

EXERCICE 2

① On détermine ΔS en utilisant $\Delta S = \frac{mR}{\gamma-1} \ln\left(\frac{T_2}{T_1}\right) + mC_v \ln\left(\frac{V_2}{V_1}\right)$.

Ici $V_1 = V_2$ donc $\boxed{\Delta S = \frac{mR}{\gamma-1} \ln\left(\frac{T_2}{T_1}\right)}$ \triangleleft ne surtout pas remplacer m par 1...

$$\text{A.N. } \Delta S = \frac{1 \times 8,31}{5/3 - 1} \ln\left(\frac{273}{300}\right) \Rightarrow \boxed{\Delta S = -1,18 \text{ J.K}^{-1}}$$

Rq: $\Delta S < 0$ mais ce n'est pas grave, seule Sciee doit TOUJOURS être > 0 .
 $\Delta S \geq 0$ seulement pour les systèmes isolés.

② $\text{Sech} = \int \frac{dq}{T_S}$ or thermostat donc $\forall t, T_S = T_2$.

donc $\text{Sech} = \frac{\int dq}{T_2} = \frac{Q}{T_2}$

or 1er pp $\overset{\uparrow}{\Delta U} + \overset{\uparrow}{\Delta E_{\text{macro}}} = W + Q$ $\Rightarrow C_V \Delta T = Q$
 $\overset{\uparrow}{C_V \Delta T} \quad \overset{\uparrow}{T=0} \quad \overset{\uparrow}{=0 \text{ car } V_1 = V_2}$
 $(\forall \text{transfo car GP})$

donc $\text{Sech} = C_V \frac{T_2 - T_1}{T_2} = \boxed{\frac{mR}{\gamma-1} \left(1 - \frac{T_1}{T_2}\right) = \text{Sech}}$

$$\text{A.N. Sech} = \frac{1 \times 8,31}{5/3 - 1} \left(1 - \frac{300}{273}\right) \Rightarrow \boxed{\text{Sech} = -1,23 \text{ J.K}^{-1}}$$

③ On en déduit Sciee = $\Delta S - \text{Sech}$

$$\Rightarrow \boxed{\text{Sciee} = \frac{mR}{\gamma-1} \ln\left(\frac{T_2}{T_1}\right) - \frac{mR}{\gamma-1} \left(1 - \frac{T_1}{T_2}\right)}$$

$$\text{A.N. } \text{Sciee} = 0,05 \text{ J.K}^{-1} > 0 \Rightarrow \text{la transfo est inversible}$$

$(5,77 \cdot 10^{-2} \text{ J.K}^{-1})$

EXERCICE 3

1. Bilan d'enthalpie à pression constante, $\Delta H_{\text{tot}} = 0$

$$\Rightarrow C_1(T_{\text{eq}} - T_1) + C_2(T_{\text{eq}} - T_2) = 0$$

\Rightarrow

$$\boxed{T_{\text{eq}} = \frac{C_1 T_1 + C_2 T_2}{C_1 + C_2}}$$

2. $\Delta S = \Delta S_1 + \Delta S_2$ par extensivité de l'entropie.

$$\Rightarrow \boxed{\Delta S = C_1 \ln\left(\frac{T_{\text{eq}}}{T_1}\right) + C_2 \ln\left(\frac{T_{\text{eq}}}{T_2}\right)}$$

3. Calorimétrie $\Rightarrow Q = 0 \Rightarrow \text{Sech} = 0$. Donc Sciee = ΔS .

$$\text{Scie  } = \Delta S = C \ln\left(\frac{T_{eq}}{T_1}\right) + C \ln\left(\frac{T_{eq}}{T_2}\right) \text{ avec } T_{eq} = \frac{C(T_1+T_2)}{2C} = \frac{T_1+T_2}{2}$$

$$\Rightarrow \boxed{\text{Scie  } = C \ln\left(\frac{T_{eq}^2}{T_1 T_2}\right)} \text{ homogène.}$$

$$\text{or } T_{eq}^2 = \frac{1}{4}(T_1^2 + 2T_1 T_2 + T_2^2)$$

$$\Rightarrow \frac{T_{eq}^2}{T_1 T_2} = \frac{1}{4}\left(\frac{T_1}{T_2} + 2 + \frac{T_2}{T_1}\right) > 1 \Rightarrow \text{Scie  } > 0 \text{ (A.N.)} \Rightarrow \underline{\text{inversible}}$$

EXERCICE 4

$$1. \text{ Premier principe } \Delta U + \Delta E_{mecan} = W + Q$$

$$\Rightarrow \Delta U = W_{\text{electrique}} + W_{\text{perman}} + \underbrace{Q}_{T=0} \text{ (car perds calorif  es de la courroie)}$$

$$\Rightarrow \underbrace{\Delta U - W_{\text{perman}}}_{\Delta H} = \underbrace{W_{\text{electrique}}}_{I \times I \times G}$$

$$\text{donc } m_{\text{ceau}}(T_f - T_i) = RI^2G$$

$$\Rightarrow \boxed{T_f = T_i + \frac{RI^2G}{m_{\text{ceau}}}} \text{ (homogène)}$$

$$2. \text{ Scie  } = \Delta S - S_{\text{ech}} = \Delta S \text{ car } S_{\text{ech}} = \int \frac{dQ}{T} = 0 \text{ car } Q=0.$$

$$\text{or } \Delta S = m_{\text{ceau}} \ln\left(\frac{T_f}{T_i}\right)$$

donc

$$\boxed{\text{Scie  } = m_{\text{ceau}} \ln\left(1 + \frac{RI^2G}{m_{\text{ceau}} T_i}\right)} \text{ (homogène)}$$

Scie   > 0 \Rightarrow la transformation est irreversible (cause : effet Joule).

EXERCICE 5

1. Système : { piston} Ref : TIG. BDF: \vec{P} , \vec{F}_{ext} , \vec{F}_{int} , \vec{P}_{piston}

   l'equilibre mécanique, $0 = Mg + P_{\text{ext}}S - P_{\text{int}}S$ (   l'état final)
negligeable
deuxième p.
(car mass piston) ≤ 0

$$\Rightarrow P_{\text{int}} = P_{\text{ext}} + \frac{Mg}{S}$$

2. Transf énergie $\rightarrow \boxed{\Delta U_1 = 0}$ (première loi de Joule)

$W = - \int P_{\text{ext}} dV$ or $\forall t$, équilibre m  can donc $P_{\text{ext}} = P$.

$$\Rightarrow W = - \int pdV = - \int \frac{Mg}{S} dV = - M g \int \frac{dV}{S}$$

$$\Rightarrow W_1 = - M g \int \frac{V_1}{V_0} dV = - M g \int \frac{dV}{V_0} = - M g \ln\left(\frac{V_1}{V_0}\right)$$

$$\Rightarrow W_1 = + nRT_0 \ln \left(\frac{P_1}{P_0} \right) \quad P_1 > P_0 \Rightarrow \text{Le système reçoit de l'énergie sous forme de travail logique}$$

1er pze, $\underline{\Delta U_1 + \Delta E_1} = W_1 + Q_1 \Rightarrow W_1 = -Q_1$

$$\Rightarrow Q_1 = -nRT_0 \ln \left(\frac{P_1}{P_0} \right)$$

$$3. \Delta S = \underbrace{\frac{nR}{\sigma-1} \ln \left(\frac{T_1}{T_0} \right)}_{=0 \text{ (car. isotherme)}} + nR \ln \left(\frac{V_1}{V_0} \right) = nR \ln \left(\frac{V_1}{V_0} \right) = nR \ln \left(\frac{P_0}{P_1} \right)$$

$$\Rightarrow \Delta S_1 = -nR \ln \left(\frac{P_1}{P_0} \right)$$

$$\text{Sech} = \int \frac{dQ}{T_0} = \frac{Q_1}{T_0} \quad \text{avec } T = T_0 = \text{cste}$$

$$\Rightarrow \text{Sech} = \frac{Q_1}{T_0} = - \frac{nRT_0}{T_0} \ln \left(\frac{P_1}{P_0} \right) = -nR \ln \left(\frac{P_1}{P_0} \right)$$

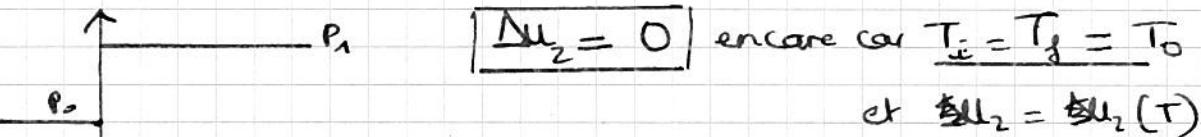
$$\Rightarrow \text{Sech} = -nR \ln \left(\frac{P_1}{P_0} \right)$$

$$\text{donc } \boxed{\text{Sciee} = \Delta S_1 - \text{Sech} = 0} !$$

\Rightarrow La compression rendue quasi-statique est réversible.

Δ Ce n'est pas parce qu'une transfo est rendue quasi-statique que celle est forcément réversible (Δ Il faut en plus $P_{ext} = P_{int}$ et $T_{ext} = T_{int}$) \rightarrow voir exercice 6).

4. La transfo n'est plus isotherme mais est monotone:



$$\boxed{\Delta U_2 = 0} \quad \text{encore car } T_i = T_f = T_0$$

$$\text{et } \Delta U_2 = \Delta U_2(T)$$

transfo
qui met
la masse
vivement

$$\Rightarrow 1er pze \quad W_2 = -Q_2$$

$$\text{or } W_2 = - \int P_{ext} dV = -P_1(V_1 - V_0)$$

$$\Rightarrow W_2 = -P_1 V_1 + P_0 V_0 = -nRT_0 + \frac{nRT_0}{\sigma P_0} P_1$$

$$\Rightarrow W_2 = -nRT_0 \left(1 - \frac{P_1}{P_0} \right)$$

$$\Rightarrow \boxed{W_2 = +nRT_0 \left(\frac{P_1}{P_0} - 1 \right) > 0} \rightarrow \text{logique (et homogène)}$$

on en déduit

$$\boxed{Q_2 = -nRT_0 \left(\frac{P_1}{P_0} - 1 \right)}$$

5. $\Delta S_2 = \Delta S_1$ (car ΔS ne dépend pas du chemin suivi (car S fonction d'état)).

$$\Rightarrow \boxed{\Delta S_2 = -nR \ln\left(\frac{P_1}{P_0}\right)}$$

D'après $S_{\text{ech}} = \int \frac{dq}{T} \leftarrow \begin{array}{l} \text{temp. du} \\ \text{thermostat} \end{array}$

$$\Rightarrow \boxed{S_{\text{ech}} = -\frac{Q_2}{T_0}}$$

$$\Rightarrow \boxed{S_{\text{ech}} = -nR \left(\frac{P_1}{P_0} - 1 \right)}$$

et donc

$$S_{\text{cée}} = \Delta S_2 - S_{\text{ech}} = -nR \ln\left(\frac{P_1}{P_0}\right) + nR \left(\frac{P_1}{P_0} - 1 \right)$$

soit $\boxed{S_{\text{cée}} = nR \left(\frac{P_1}{P_0} - 1 - \ln\left(\frac{P_1}{P_0}\right) \right) > 0 \forall P_1. \rightarrow \begin{array}{l} \text{le transf.} \\ \text{est irreversible} \end{array}}$

Remarque : $S_{\text{cée}} = nR \left(1 + \frac{Mg}{P_0 S} - 1 - \ln\left(1 + \frac{Mg}{P_0 S}\right) \right)$

\Rightarrow

$$\boxed{S_{\text{cée}} = nR \left(\frac{Mg}{P_0 S} - \ln\left(1 + \frac{Mg}{P_0 S}\right) \right)}$$

Si $\frac{Mg}{S} < P_0$ alors $S_{\text{cée}} = nR \times \left(\frac{Mg}{P_0 S} \right)^2 > 0$ (Mais $S_{\text{cée}}$ était aussi > 0 sans le DL).

6. facteur d'universalité : discontinuité de P à la surface du système.

EXERCICE 6

1. Système { gaz + vide + parois }

1er pte :

$$\Delta U + \Delta E_C = W + Q$$

$$\begin{matrix} \uparrow \\ =0 \end{matrix} \quad \begin{matrix} \uparrow \\ =0 \text{ car} \\ V=\text{vte} \end{matrix} \quad \begin{matrix} \uparrow \\ =0 \text{ car} \\ \text{parois calorifugées} \end{matrix}$$

$$\Rightarrow \boxed{\Delta U = 0},$$

or GP $\Rightarrow U_m = U_m(T)$. Syst. fermé $\Rightarrow U = U(T)$
et donc

$$\Delta U = 0 \Rightarrow \Delta T = 0 \Rightarrow \boxed{T_f = T_i}$$

2. ① $\Delta S = \underbrace{\frac{nR}{8V} \ln\left(\frac{T_f}{T_i}\right)}_{=0} + nR \ln\left(\frac{V_f}{V_i}\right) \Rightarrow \Delta S = nR \ln(2)$

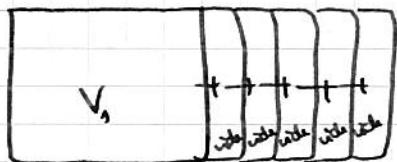
② $S_{\text{ech}} = \int \frac{dq}{T} = 0 \text{ car } Q = 0 \text{ (parois adiabatiques)}$

③ $\Rightarrow \boxed{S_{\text{cée}} = nR \ln(2) > 0}$.

\Rightarrow la détente de JGL est irreversible.

3. On rend la détente de JGL quasi statique.

a.



$$b. \Delta S_k = S_{k+1} - S_k = \frac{mR}{N-1} \ln\left(\frac{T_{k+1}}{T_k}\right) + mR \ln\left(\frac{V_{k+1}}{V_k}\right)$$

or $\forall k, T_k = T_{k+1}$, d'après le 1er pce et la 1ère loi de Joule (m , raisonnablement qu'à la que. 1).

$$\Rightarrow \Delta S_k = mR \ln\left(\frac{V_{k+1}}{V_k}\right)$$

$$\text{or } \forall k \quad V_{k+1} = V_k + \frac{V_1}{N} \quad \text{donc} \quad \boxed{\Delta S_k = mR \ln\left(1 + \frac{V_1}{V_k N}\right)} \quad (1)$$

$$\text{or } V_k = V_1 + k \frac{V_1}{N} = V_1 \left(1 + \frac{k}{N}\right) \Rightarrow \Delta S_k = mR \ln\left(1 + \frac{V_1}{N V_1 \left(1 + \frac{k}{N}\right)}\right)$$

$$\Rightarrow \boxed{\Delta S_k = mR \ln\left(1 + \frac{1}{N+k}\right)}$$

$$c. (1) \Rightarrow \Delta S_k = mR \ln\left(1 + \frac{V_1}{V_k N}\right)$$

or V_k est de l'ordre de grandeur de $V_1 \quad \forall k$.

$$\text{donc } \forall k, \Delta S_k \approx mR \ln\left(1 + \frac{1}{N}\right)$$

et donc, comme $N \rightarrow \infty, \frac{1}{N} \rightarrow 0$ et

$$\forall k, \boxed{\Delta S_k \approx \frac{mR}{N}}$$

$$d. \text{ Par extensivité de l'entropie } \Delta S_{\text{tot}} = \sum_{k=1}^N \Delta S_k = \sum_{k=1}^N \frac{mR}{N}$$

$$\Rightarrow \boxed{\Delta S_{\text{tot}} \approx mR}$$

$$e. \Delta S = S_{\text{fin}} - S_{\text{ini}} \quad (\text{2ème pce})$$

\uparrow
 $= 0$ car parois calorifugées

donc

$$\boxed{S_{\text{fin}} = \Delta S \approx mR > 0}.$$

\rightarrow \hat{m} quasi statique, Tot est universelle !

f. Gause : Discontinuité de P et T à chaque ouverture de robinet...

NB : calcul exact de ΔS_{tot} en quasi statique :

$$\begin{aligned}
 \text{Gra: } dS_k &= nR \ln \left(\frac{V_{k+1}}{V_k} \right) = nR \ln \left(1 + \frac{V_{k+1} - V_k}{V_k} \right) \\
 &= nR \ln (1 + \varepsilon) \\
 &\approx nR \varepsilon \\
 &= nR \frac{V_{k+1} - V_k}{V_k}
 \end{aligned}$$

$$\text{donc } \Delta S_{\text{tot}} = \sum_{k=1}^N nR \frac{V_{k+1} - V_k}{V_k} \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{} nR \int \frac{dV}{V}$$

$$\text{avec } dV = V_{k+1} - V_k \\ V = V_k .$$

$$\text{et donc } \Delta S_{\text{tot}} \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{} nR \int_{V_1}^{2V_1} \frac{dV}{V} \Rightarrow \Delta S_{\text{tot}} = nR \ln(2) .$$

\bar{m} en quasi-statique $\left\{ \begin{array}{l} \Delta S_{\text{tot}} > 0 \\ = \text{suivi} \end{array} \right. \dots !$

EXERCICE 7 (ENAE 201A)

$$(V_i, T_i, P_i) \xrightarrow[\text{GP}]{\text{adiab-rw.}} (V_1, T_1, P_1) \xrightarrow[\text{GP}]{\text{isotherme.}} (V_f, T_f, P_f)$$

\downarrow
 $P_i(1+x)$

$T_f = T_i = P_i(1+x)$

1. 1) adiab + RW + GP \Rightarrow Laplace $P_i V_i^\gamma = P_1 V_1^\gamma$

$$\text{Soit } V_1^\gamma = \frac{P_i}{P_1} V_i^\gamma \Rightarrow V_1 = \left(\frac{P_i}{P_1}\right)^{\frac{1}{\gamma}} V_i = \left(\frac{P_i}{P_i(1+x)}\right)^{\frac{1}{\gamma}} V_i$$

donc

$$V_1 = (1+x)^{-\frac{1}{\gamma}} V_i$$

$$\text{De plus, GP} \Rightarrow P_1 V_1 = mRT_1 \quad P_i V_i = mRT_i \quad P_f V_f = mRT_f$$

$$\text{or } T_i = T_f \text{ donc } P_i V_i = P_f V_f$$

$$\text{De plus, } P_f = P_1 = P_i(1+x) \xrightarrow{\text{isotherme}} \text{ donc } P_i V_i = P_i(1+x) V_f$$

donc

$$V_f = \frac{V_i}{1+x}$$

$$2. 1) \text{ adiab + RW + GP} \Rightarrow \text{Laplace } T_i V_i^{\gamma-1} = T_1 V_1^{\gamma-1}$$

$$\Rightarrow T_1 = T_i \left(\frac{V_i}{V_1}\right)^{\gamma-1} = T_i \left(\frac{V_i}{V_i(1+x)^{\frac{1}{\gamma}}}\right)^{\gamma-1} = T_i \left(\frac{1}{(1+x)^{\frac{\gamma-1}{\gamma}}}\right)$$

donc

$$T_i (1+x)^{\frac{\gamma-1}{\gamma}}$$

$$3. T_f = T_i \text{ or d'après la première loi de Joule } \Delta u = u_f - u_i$$

donc

$$\Delta u = 0$$

$$4. \Delta S = \underbrace{\frac{mR}{\gamma-1} \ln \left(\frac{T_f}{T_i}\right)}_{=0 \text{ car } T_f = T_i} + \underbrace{mR \ln \left(\frac{V_f}{V_i}\right)}_{= mR \ln \left(\frac{1}{1+x}\right)}$$

d'après que 1.

donc

$$\Delta S = -mR \ln(1+x)$$

$$5. \text{ Transf 1 "adiabatique"} \Rightarrow Q_1 = 0$$

$$\text{1er pp } \Delta u_1 = W_1 + Q_1 = W_1 \text{ or } \Delta u_1 = \frac{mR}{\gamma-1} (T_1 - T_i)$$

$$\text{donc } W_1 = \frac{mR}{\gamma-1} T_i \left(\frac{T_1}{T_i} - 1\right) = \frac{mR}{\gamma-1} T_i \left((1+x)^{\frac{\gamma-1}{\gamma}} - 1\right)$$

donc

$$W_1 = \frac{mR}{\gamma-1} T_i \left((1+x)^{\frac{\gamma-1}{\gamma}} - 1\right)$$

$$6. \Delta u_2 = \frac{mR}{\gamma-1} (T_f - T_1) \text{ or } T_f = T_i \text{ donc } \Delta u_2 = -\Delta u_1 = -W_1$$

$$\Delta u_2 = -W_1$$

(se retrouvent en écrivant $\Delta u_{\text{tot}} = 0$ car $T_f = T_i$).

EXERCICE 10 (ENAC 2008)

1. $1 \rightarrow 2$ adiab + rev + GP \Rightarrow Laplace $T_1 V_1^{\gamma-1} = T_2 V_2^{\gamma-1}$

$$\text{donc } T_2 = \left(\frac{V_1}{V_2} \right)^{\gamma-1} T_1 \Rightarrow T_2 = \left(\frac{V_M}{V_m} \right)^{\gamma-1} T_m \Rightarrow \boxed{T_2 = \beta^{\gamma-1} T_m}$$

$$\text{A.N. } T_2 = (17 \times 293) \Rightarrow \boxed{T_2 = 910 \text{ K}}$$

$$\text{De plus } P_1 V_1 = nRT_1 \text{ et } P_2 V_2 = nRT_2 \text{ donc } \frac{P_1 V_1}{T_1} = \frac{P_2 V_2}{T_2}$$

donc

$$P_2 = P_1 \frac{T_2}{T_1} \frac{V_1}{V_2} = P_1 \frac{\beta^{\gamma-1}}{\text{d'après de la question}} \times \beta \Rightarrow \boxed{P_2 = \beta^\gamma P_m} \quad (\text{Si rev revrait avec } PV^\gamma = \text{cte})$$

$$\text{donc A.N. } P_2 = 17 \times 1 \Rightarrow \boxed{P_2 = 53 \text{ bar}}$$

$$2. \quad 2 \rightarrow 3 \text{ est isochore. } V_2 = \frac{nRT_2}{P_2} = V_3 = \frac{nRT_3}{P_3}$$

$$\text{donc } \boxed{T_3 = \frac{T_2 P_3}{P_2} = \frac{T_2 P_m}{P_2}}$$

$$\text{A.N. } T_3 = \frac{910 \times 60}{53} \approx 1,08 \times 10^3 \text{ K (1080 K)}$$

3. $4 \rightarrow 5$ adiab + rev + GP \Rightarrow Laplace $T_5 V_5^{\gamma-1} = T_4 V_4^{\gamma-1}$

$$\text{donc } T_5 = T_4 \left(\frac{V_6}{V_5} \right)^{\gamma-1} \text{ or } T_4 = T_M \text{ et } V_5 = V_M.$$

$$\text{exprimer de } V_4? \quad 3 \rightarrow 4 \text{ isobare donc } P_3 = \frac{nRT_3}{V_3} = P_4 = \frac{nRT_4}{V_4}$$

$$\text{donc } V_4 = \frac{T_4}{T_3} V_3 = \frac{T_M}{T_3} \times V_m$$

$$\text{donc } T_5 = T_M \left(\frac{T_M}{T_3} \times \frac{V_m}{V_M} \right)^{\gamma-1} \Rightarrow \boxed{T_5 = T_M \left(\frac{T_M}{T_3} \times \frac{1}{\beta} \right)^{\gamma-1}}$$

$$\text{A.N. } \boxed{T_5 = 882 \text{ K}}$$

4. $5 \rightarrow 1$ isochore donc par ppe $Q_f = \Delta H_{5 \rightarrow 1}$

$$\text{donc } Q_f = \frac{mR}{\gamma-1} (T_1 - T_5) = \boxed{Q_f = \frac{mR}{M(\gamma-1)} (T_m - T_5)}$$

$$\text{A.N. } Q_f = \frac{1 \times 9,31}{29 \cdot 10^{-3} \times (1,4-1)} \times (293 - 882) \Rightarrow \boxed{Q_f = -422 \text{ kJ}}$$

→ au cours de $5 \rightarrow 1$, le gaz FOURNIT de l'énergie sous forme de chaleur.

5. $\Delta \text{cycle} = 0 = W_{\text{cycle}} + Q_{\text{cycle}}$ donc $W = -Q_{1 \rightarrow 2} - Q_{2 \rightarrow 3} - Q_{3 \rightarrow 4} - \underbrace{Q_{4 \rightarrow 5}}_{=0} - \underbrace{Q_{5 \rightarrow 1}}_{=0}$

si on détermine $Q_{2 \rightarrow 3}$ et $Q_{3 \rightarrow 4}$, la question est finie. (adiab)

(adiab) $\boxed{Q_f}$

$$2 \rightarrow 3 \text{ isochore } \rightarrow Q_{2 \rightarrow 3} = \Delta H_{2 \rightarrow 3} = \frac{mR}{M(\gamma-1)} (T_3 - T_2)$$

$$3 \rightarrow 4 \text{ isobare } \rightarrow Q_{3 \rightarrow 4} = \Delta H_{3 \rightarrow 4} = \frac{x/mR}{M(\gamma-1)} (T_4 - T_3)$$

$$\text{Donc } W = \frac{mR}{M(Y-1)} (T_2 - T_3) + \frac{\gamma mR}{M(Y-1)} (T_3 - T_4) + \frac{mR}{(r-1)n} (T_5 - T_m)$$

=

$$W = \frac{mR}{M(r-1)} (T_2 - T_3 + \gamma(T_3 - T_m) + T_5 - T_m)$$

$$= W = -710 \text{ kJ}$$

↳ logique car c'est un moteur \rightarrow le gaz FOURNIT de l'énergie sous forme de travail.
↳ confirmé par le sens du cycle (horaire \rightarrow moteur).