

FORMULAIRE A TROUS NOMBRES COMPLEXES

Soient $a, z, z', z_1, \dots, z_n, U, V, \Delta$ et δ des nombres complexes.

n un entier naturel et p un entier relatif

r un réel strictement positif, $\alpha, \beta, x, y, \theta$ et θ' des réels.

Le plan est muni d'un repère orthonormé direct (O, \vec{i}, \vec{j}) .

RAPPEL : $\theta \equiv \theta' [2\pi]$ signifie que :

LES FORMULES (**) ne SONT VALABLES que si z et/ou z' sont NON NULS .

$z = \underbrace{x}_{\text{Re}(z)} + i \underbrace{y}_{\text{Im}(z)}$ tq x et y réels, est la forme de z .

M est le point du plan d'affixe $z = x + iy$ lorsque

\vec{u} est le vecteur d'affixe $z = x + iy$ lorsque

• $z = 0$ si et ssi si et ssi

• $z = z'$
si et ssi

si et ssi

• $Re(z + z') =$ et $Im(z + z') =$

• Si $\alpha \in$ alors $Re(\alpha z) =$ et $Im(\alpha z) =$

• Généralisation : Si $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ sont alors $Re(\sum_{k=1}^n \alpha_k z_k) =$ et $Im(\sum_{k=1}^n \alpha_k z_k) =$.

def

• $\bar{z} \hat{=} x - iy$.

• $\bar{\bar{z}} =$ et $z \times \bar{z} = \in$

• $Re(z) =$ et $Im(z) =$.

• $\overline{z + z'} =$ et $\overline{\alpha z} = \bar{\alpha} \times \bar{z}$ et $\overline{\left(\frac{z}{z'}\right)} =$ si $z' \neq 0$ et si $\alpha \in$, alors $\overline{\alpha z} =$.

Généralisation $\overline{\sum_{k=1}^n z_k} =$ et $\overline{\prod_{k=1}^n z_k} =$ et $\overline{z^n} =$.

def

$|z| \hat{=} \sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{z\bar{z}} = OM = \|\vec{u}\|$.

• Si z est réel alors le module de z est la valeur absolue de z .

• $|\bar{z}| = |-z| = |z|$

• $|Re(z)| \leq |z|$ et $|Im(z)| \leq |z|$.

• $|zz'| =$, et si z non nul alors, $\left|\frac{1}{z}\right| =$ et $\left|\frac{z'}{z}\right| =$. Et $\frac{1}{z} =$ (**)

• Si $\alpha \in \mathbb{R}^+$, alors $|\alpha z| = \alpha |z|$. En particulier, $\frac{z}{|z|}$ est de module 1 (**).

• INEGALITES TRIANGULAIRES

• $|z + z'| = |z| + |z'|$ si et ssi

• Généralisation : $|\prod_{k=1}^n z_k| =$, $|z^n| = |z|^n$ et $|\sum_{k=1}^n z_k|$

def

Pour tout réel θ , on pose $e^{i\theta} \hat{=} \cos(\theta) + i\sin(\theta)$.

• $e^{i(2p\pi)} =$, $e^{i\pi} = -1$, $e^{i\frac{\pi}{2}} = \frac{1}{2}(1 + \sqrt{3}i)$, $e^{i\frac{\pi}{4}} = \frac{1}{\sqrt{2}}(1 + i)$, $e^{i\frac{\pi}{3}} = \frac{1}{2}(\sqrt{3} - i)$, $e^{i\frac{3\pi}{2}} = -i$.

• Les complexes de module 1 sont

• $|e^{i\theta}| =$

• $e^{i\theta} = e^{i\theta'}$ si et ssi

• $e^{i\theta} e^{i\theta'} =$

• $e^{i(-\theta)} =$ notation $\hat{=} \frac{1}{e^{i\theta}}$ et $\frac{e^{i\theta}}{e^{i\theta'}} =$.

• EULER

• IDENTITES DU LOSANGE

• MOIVRE

$\left(\frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}\right)^n = \neq = Re((\cos\theta + i\sin\theta)^n)$ et $Im((\cos\theta + i\sin\theta)^n) = \neq = \left(\frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}\right)^n$ ⚠

Si z non nul, $\arg(z) \stackrel{\text{def}}{=} \dots$. Les arguments de z sont \dots . L'argument principal de z est \dots .

• $z = \underbrace{r}_{\in \mathbb{R}^{++}} \underbrace{e^{i\theta}}_{\substack{\text{expo.} \\ \text{imagi.}}} \text{ si et ssi } \dots$

si $z \neq 0$ alors $z = \underbrace{r}_{\in \mathbb{R}^{++}} \times \underbrace{e^{i\theta}}_{\substack{\text{expo.} \\ \text{imagi.}}} = |z|e^{i\arg(z)}$ est la forme \dots de z .

• M est le point du plan d'affixe $z = \underbrace{r}_{\in \mathbb{R}^{++}} \underbrace{e^{i\theta}}_{\text{imagi.}}$ lorsque \dots

\vec{u} est le vecteur d'affixe $z = \underbrace{r}_{\in \mathbb{R}^{++}} \underbrace{e^{i\theta}}_{\text{imagi.}}$ lorsque \dots

• si z et z' sont \dots alors $z = z' \Leftrightarrow \dots$

• si z et z' sont \dots alors $\arg(z \times z') \equiv \dots$

• si z est \dots alors $\arg\left(\frac{1}{z}\right) \equiv \dots$

• si z et z' sont \dots alors $\arg\left(\frac{z}{z'}\right) \equiv \dots (**)$

• si z est \dots et $p \in \dots$ alors $\arg(z^p) \equiv \dots$

Généralisation : $\arg\left(\prod_{k=1}^n z_k\right) \equiv \dots$

• Pour tout réel θ , $\text{Arctan}(\theta)$ est \dots

Si $x > 0$, alors $\arg(z) \equiv \dots$. Si $x < 0$, alors $\arg(z) \equiv \dots$

Si $x = 0$ et $y > 0$ alors \dots Si $x = 0$ et $y < 0$ alors \dots

$z = \underbrace{\alpha}_{\in \mathbb{R}} \times \underbrace{e^{i\theta}}_{\substack{\text{expo.} \\ \text{imagi.}}}$ est une forme quasi- trigo. de z .

• si $\alpha > 0$ alors $|z| = \dots$ et $\arg(z) \equiv \dots$. si $\alpha < 0$ alors $|z| = \dots$ et $\arg(z) \equiv \dots$

si $\alpha = 0$ alors $|z| \dots$ et $\arg(z) \dots$

$\text{Re}(z) = \dots$ et $\text{Im}(z) = \dots$.

$e^z = e^{x+iy} \stackrel{\text{def}}{=} \dots = \dots$

• $e^z \neq \dots$, $|e^z| = \dots$ et $\arg(e^z) \equiv \dots$

• $e^z = e^{z'}$ si et ssi \dots

• $e^z \times e^{z'} = \dots$, $e^{-z} = \dots$, $\overline{e^z} = \dots$, $e^{z'-z} = \dots$, $(e^z)^p = \dots$.

δ est une racine carrée (cpxe) de Δ lorsque \dots .

• Si $\Delta = 0$ alors $\delta^2 = 0 \Leftrightarrow \dots$

Si $\Delta = re^{i\theta} \neq 0$ alors , $\delta^2 = \Delta \Leftrightarrow \delta = \dots$ et $\delta = \dots$

Si $\Delta = a + ib$ alors $\delta = x + iy$ et $\delta^2 = \Delta \Leftrightarrow \left\{ \dots \right.$

Soit $P(z) = az^2 + bz + c$ où a, b, c cpxes et $a \neq 0$

et $\Delta = b^2 - 4ac = \dots$. Alors (E) a une unique solution si $\Delta = 0$ et deux solutions distinctes si $\Delta \neq 0$. Ses solutions

(confondues si $\Delta = 0$) sont $z_1 = \dots$ et $z_2 = \dots$.

Et $\forall z \in \mathbb{C}$, $az^2 + bz + c = \underbrace{\dots}_{\text{forme canonique}} = \underbrace{\dots}_{\text{forme factorisée}}$

Et $z_1 + z_2 = \dots$ et $z_1 \times z_2 = \dots$.

Réciproquement, Si z et w sont des cpxes tels que : $z + w = U$ et $z \times w = V$ alors z et w sont les racines $P(t) = \dots$

Soit $P(z) = a_0 + a_1z + \dots + a_nz^n$ une fonction polynomiale à coefficients a_0, \dots, a_n complexes .

• si P n'est pas la fonction nulle alors $\deg(P) = \dots$. La fonction nulle (i.e. $a_0 = \dots = a_n = 0$) a pour degré \dots .

• Si P n'est pas la fonction nulle et ω est une racine de P (i.e. $P(\omega) = 0$) alors \dots

\dots

• Si P est \dots et ω est une racine \dots de P alors \dots est aussi racine de P .

• Si P n'est pas la fonction nulle alors le nombre de racines de P est \dots . Et la fonction nulle est la \dots

\dots

Soit n un entier naturel non nul et a un nombre complexe. z est une racine $n^{\text{ième}}$ complexe de a lorsque

- Les racines $n^{\text{ièmes}}$ (complexes) de l'unité (i.e. de $a = 1$) sont
 - La somme des racines $n^{\text{ièmes}}$ de l'unité est dès que
 - Les images de ces racines $n^{\text{ièmes}}$ de l'unité
 - Racines troisièmes de l'unité sont où $j =$ et $j^2 =$ et $1 + j + j^2 =$
- Alors, $\forall p \in$, $j^{3p} =$, $j^{3p+1} =$ et $j^{3p+2} =$.
- Tout complexe $a = re^{i\theta}$ non nul possède qui sont
 - Si z_0 est une racine $n^{\text{ième}}$ particulière du complexe non nul a , alors les racines $n^{\text{ièmes}}$ de a sont

• **z est réel** si et ssi

si et ssi

sietssi

sietssi

sietssi

si et ssi

• **z imaginaire pur** si et ssi

sietssi

si et ssi

sietssi

sietssi

si et ssi

z est réel positif

si et ssi

sietssi

sietssi

si et ssi

Soit M point de coordonnées (x, y) et $\vec{u} = a = x\vec{i} + y\vec{j}$. Alors $z = \text{Aff}(M) = = \text{Aff}(\vec{u})$

Soit M' un autre point et \vec{v} un autre vecteur du plan. Soit A, B, C, D des points distincts d'affixe a, b, c, d .

- $M = M' \Leftrightarrow$ et $\vec{u} = \vec{v} \Leftrightarrow$
- si α et β sont des réels alors $\text{Aff}(\alpha\vec{u} + \beta\vec{v}) =$
- $OM =$ et si $M \neq 0$ alors $(\vec{i}, \widehat{OM}) \equiv$
- $\|\vec{u}\| =$ et si $\vec{u} \neq \vec{0}$ alors $(\vec{i}, \widehat{u}) \equiv$
- $\text{Aff}(\overrightarrow{MM'}) =$
- $MM' =$ et si $M \neq M'$ alors $(\vec{i}, \widehat{MM'}) \equiv [2\pi]$
- si $\vec{u} \neq \vec{0}$ et $\vec{v} \neq \vec{0}$ alors $(\vec{u}, \widehat{v}) \equiv$ et $(\widehat{AB}, \widehat{CD}) \equiv$
- M' est l'image de M par la translation de vecteur $\vec{u} \Leftrightarrow$
- M' est l'image de M par l'homothétie de centre O et de rapport $q \in \mathbb{R}^* \Leftrightarrow \vec{u} \Leftrightarrow$
- M' est l'image de M par la rotation de centre O et d'angle $\theta \Leftrightarrow$
- M' est l'image de M par la composée de la rotation de centre O et d'angle θ et de l'homothétie de centre O et de rapport $q \in \mathbb{R}^* \Leftrightarrow$
- M et M' sont symétriques par rapport à $O \Leftrightarrow$
- M et M' sont symétriques par rapport à l'axe des abscisses \Leftrightarrow
- M et M' sont symétriques par rapport à l'axe des ordonnées \Leftrightarrow
- M et M' sont sur une même demi-droite d'origine $O \Leftrightarrow$
- \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires \Leftrightarrow
- \vec{u} et \vec{v} sont orthogonaux \Leftrightarrow
- M est sur le cercle de centre A et de rayon $r \Leftrightarrow$
- M est sur le cercle de diamètre $[A, B] \Leftrightarrow$
- M est sur la médiatrice de $[A, B] \Leftrightarrow$