

Déterminants

1 Si A une matrice carrée d'ordre n , on note C_i la colonne i de A . La matrice A est notée $A = (C_1 | C_2 | C_3 | \dots | C_n)$

I Déterminant d'une matrice carrée d'ordre 1, 2 et 3 et plus.

1. Définition et premières propriétés

2 Calcul d'un déterminant d'ordre 1, 2, 3 ou 4.

1. **Déterminant d'ordre 1:** Le déterminant de la matrice $M = (a)$ carrée d'ordre 1 est le scalaire $\det(M) = a$.

2. **Déterminant d'ordre 2:** Le déterminant de $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ est le scalaire noté $\det(M)$ ou $\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix}$ tel que :

$$\det(M) = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} \stackrel{def}{=} ad - cb$$

3. **Déterminant d'ordre 3:** Le déterminant de $M = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & k \end{pmatrix}$ est le scalaire $\det(M)$ ou $\begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & k \end{vmatrix}$ tq :

$$\begin{vmatrix} a^+ & b^- & c^+ \\ d & e & f \\ g & h & k \end{vmatrix} \stackrel{def}{=} +a \begin{vmatrix} e & f \\ h & k \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} d & f \\ g & k \end{vmatrix} + c \begin{vmatrix} d & e \\ g & h \end{vmatrix} = a(ek - fh) - b(dk - fg) + c(dh - eg)$$

développement par rapport à la première ligne

Ou encore : $\begin{vmatrix} a^+ & b^- & c^+ \\ d^- & e^+ & f^- \\ g^+ & h^- & k^+ \end{vmatrix} = +a \begin{vmatrix} e & f \\ h & k \end{vmatrix} - d \begin{vmatrix} b & c \\ h & k \end{vmatrix} + g \begin{vmatrix} b & c \\ e & f \end{vmatrix} = a(ek - fh) - d(bk - ch) + g(bf - ce)$

développement par rapport à la première colonne

Ou encore : $\begin{vmatrix} a & b^- & c \\ d & e^+ & f \\ g & h^- & k \end{vmatrix} = -b \begin{vmatrix} d & f \\ g & k \end{vmatrix} + e \begin{vmatrix} a & c \\ g & k \end{vmatrix} - h \begin{vmatrix} a & c \\ d & f \end{vmatrix}$ développement par rapport à la deuxième colonne

Ou encore : $\begin{vmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g^+ & h^- & k^+ \end{vmatrix} = g \begin{vmatrix} b & c \\ e & f \end{vmatrix} - h \begin{vmatrix} a & c \\ d & f \end{vmatrix} + k \begin{vmatrix} a & b \\ d & e \end{vmatrix}$ développement par rapport à la dernière ligne etc

les signes attribués aux coefficients sont toujours positifs sur la diagonale et alternés.

4. **Déterminant d'ordre 4:** Le déterminant de $M = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{pmatrix}$, noté $\det(M)$ ou $\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{vmatrix}$, est défini par :

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{vmatrix} = -a_{14} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{vmatrix} + a_{24} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{vmatrix} - a_{34} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} \end{vmatrix} + a_{44} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

les signes attribués aux coefficients sont toujours positifs sur la diagonale et alternés.

déterminant d'ordre 3

développement par rapport à la dernière colonne

3 Exemples Calculons $\Delta_1 = \begin{vmatrix} i+j & 2j-1 \\ 1-2i & 1+j^2 \end{vmatrix}$, $\Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & -3 & 1 \\ -1 & 0 & 5 \\ 1 & 4 & 2 \end{vmatrix}$ et $\Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 & 3 \\ 2 & 0 & 3 & 1 \\ 3 & 2 & 5 & -3 \\ 4 & -2 & 0 & 1 \end{vmatrix}$.

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} i+j & 2j-1 \\ 1-2i & 1+j^2 \end{vmatrix} = (i+j) \left(\frac{1+j^2}{-j} \right) - (1-2i)(2j-1) = \frac{-j-j^2}{=1} \frac{-2j}{1-i\sqrt{3}} + 1 + \frac{4ij}{-2\sqrt{3}-2i} - 2i = (3-2\sqrt{3}) - i(4+\sqrt{3}).$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & -3 & 1 \\ -1 & 0 & 5 \\ 1 & 4 & 2 \end{vmatrix} = -(-1) \begin{vmatrix} -3 & 1 \\ 4 & 2 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} - 5 \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ 1 & 4 \end{vmatrix} - 3 = (-6-4) - 5(8+3) = -65.$$

$$\Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 0^+ & 3 \\ 2 & 0 & 3^- & 1 \\ 3 & 2 & 5^+ & -3 \\ 4 & -2 & 0^- & 1 \end{vmatrix} = -3 \begin{vmatrix} 1^+ & -1 & 3 \\ 3^- & 2 & -3 \\ 4^+ & -2 & 1 \end{vmatrix} + 5 \begin{vmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 2 & 0^+ & 1 \\ 4 & -2^- & 1 \end{vmatrix} = -3 \left[1 \begin{vmatrix} 2 & -3 \\ -2 & 1 \end{vmatrix} - 3 \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ -2 & 1 \end{vmatrix} + 4 \begin{vmatrix} -1 & 3 \\ 2 & -3 \end{vmatrix} \right] + 5 \left[-(-1) \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 1 \end{vmatrix} - (-2) \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} \right] = -3[-4 - 3 \times 5 + 4 \times (-3)] + 5[-2 + 2 \times (-5)] = 33.$$

4 Calcul d'un déterminant d'ordre $n \geq 2$:

Soit $A \in M_n(\mathbb{R})$.

Pour tout $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$, on note A_{ij} la matrice carrée d'ordre $n - 1$ obtenue en enlevant la ligne i et la colonne j à A . Alors,

$$\det(A) = \underbrace{\sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{ij})}_{\text{développement par rapport à la colonne } j} = \underbrace{\sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A_{ij})}_{\text{développement par rapport à la ligne } i}$$

On admet que quelle que soit la colonne ou la ligne choisie, le résultat est toujours le même.

5 Proposition : Le déterminant d'une matrice triangulaire ou diagonale est égal au produit des éléments sur la diagonale

$$\begin{vmatrix} a & 0 \\ * & d \end{vmatrix} = ad, \quad \begin{vmatrix} a & * & * \\ 0 & e & * \\ 0 & 0 & k \end{vmatrix} = aek \quad \text{et} \quad \begin{vmatrix} a_{11} & * & \dots & * \\ 0 & a_{22} & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \ddots & * \\ (0) & 0 & 0 & a_{nn} \end{vmatrix} = \prod_{k=1}^n a_{kk}$$

En particulier, $\det(O_n) = 0$ et $\det(I_n) = 1$.

$$\text{Démonstration : } \begin{vmatrix} a_{11} & * & \dots & * \\ 0 & a_{22} & \ddots & \vdots \\ (0) & 0 & a_{nn} & \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & \dots & * \\ 0 & \ddots & \vdots \\ (0) & 0 & a_{nn} \end{vmatrix} = a_{11} a_{22} \begin{vmatrix} a_{33} & \dots & * \\ 0 & \ddots & \vdots \\ (0) & 0 & a_{nn} \end{vmatrix} = \dots = a_{11} a_{22} \dots a_{nn}.$$

2. Forme n -linéaire alternée

6 Propriétés : \det est linéaire par rapport à chaque colonne (1) et alternée(2) ; cela signifie que :

1) Si α et β sont des scalaires et $\forall k, C_k^i$ est une colonne à n lignes alors

$$\begin{aligned} \det(\alpha C_1 + \beta C_1^i | C_2 | \dots | C_n) &= \alpha \det(C_1 | C_2 | \dots | C_n) + \beta \det(C_1^i | C_2 | \dots | C_n) \\ \det(C_1 | \alpha C_2 + \beta C_2^j | C_3 | \dots | C_n) &= \alpha \det(C_1 | C_2 | C_3 | \dots | C_n) + \beta \det(C_1 | C_2^j | C_3 | \dots | C_n) \\ \det(C_1 | C_2 | \alpha C_3 + \beta C_3^k | \dots | C_n) &= \alpha \det(C_1 | C_2 | C_3 | \dots | C_n) + \beta \det(C_1 | C_2 | C_3^k | \dots | C_n). \quad (\dots) \end{aligned}$$

2) Si on échange deux colonnes de la matrice alors le déterminant change de signe.

$$\begin{aligned} \det(C_3 | C_2 | C_1 | \dots | C_n) &= -\det(C_1 | C_2 | C_3 | \dots | C_n). \\ \det(C_1 | C_n | C_1 | \dots | C_2) &= -\det(C_1 | C_2 | C_3 | \dots | C_n). \quad (\dots) \end{aligned}$$

Démonstration :

1) Soit $B = (C_1 | C_2 | \dots | \alpha C_k + \beta C_k^i | \dots | C_n)$ et $A = (C_1 | C_2 | \dots | C_k | \dots | C_n)$ et $A' = (C_1 | C_2 | \dots | C_k^i | \dots | C_n)$. Alors,
 $\det(B) = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+k} (\alpha a_{ik} + \beta a'_{ik}) \det(A_{ik}) = \alpha \sum_{i=1}^n (-1)^{i+k} a_{ik} \det(A_{ik}) + \beta \sum_{i=1}^n (-1)^{i+k} a'_{ik} \det(A'_{ik})$. Donc, $\det(B) = \alpha \det(A) + \beta \det(A')$.

2) $H(n)$: « si j'échange deux colonnes dans une matrice carrée d'ordre n alors le déterminant change de signe. »

Init : $\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - cb$ et $\begin{vmatrix} b & a \\ d & c \end{vmatrix} = cb - ad = -(ad - cb) = -\begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix}$. Donc $H(2)$ est vraie.

Propag : Soit $n \in \mathbb{N}$ tq $n \geq 2$. Je suppose $H(n)$ vraie. Sous cette hypothèse, montrons que $H(n+1)$ vraie. Soit A une matrice carrée d'ordre $n+1$, notons $A = (C_1 | C_2 | C_3 | \dots | C_n | C_{n+1})$ et B la matrice obtenue en échangeant les colonnes i et j de A où i et j deux entiers distincts compris entre 1 et $n+1$. Calculons $\det(B)$ en développant par rapport à une colonne k distinctes des colonnes i et j (B ayant $n+1$ colonnes et $n+1 \geq 3$ donc cette colonne k existe bien) :

$$\det(B) = \sum_{l=1}^n (-1)^{l+k} b_{lk} \det(B_{lk}) \stackrel{\text{car } A \text{ et } B \text{ ont la même colonne } k}{=} \sum_{l=1}^n (-1)^{l+k} a_{lk} \det(B_{lk}).$$

De plus, pour tout $l \in \llbracket 1, n \rrbracket$, B_{lk} est carrée d'ordre n et est obtenue en échangeant les colonnes i et j dans A_{lk} . Donc par hypothèse de récurrence, $\det(B_{lk}) = -\det(A_{lk})$.

Ainsi, $\det(B) = \sum_{l=1}^n (-1)^{l+k} a_{lk} (-\det(A_{lk})) = -\sum_{l=1}^n (-1)^{l+k} a_{lk} \det(A_{lk}) = -\det(A)$. OK

CCL : $\forall n \geq 2, H(n)$ vraie.

7 On admet l'unicité du théorème suivant :

\det est l'unique application de $M_n(K)$ dans K vérifiant les propriétés suivantes :

- \det est linéaire par rapport à chaque colonne i.e. $\forall (\alpha, \beta) \in K^2$ et $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket$,

$$\det \left(C_1 | C_2 | \dots | C_{k-1} | \underbrace{\alpha X + \beta Y}_{\substack{\text{la colonne } k \\ \text{est c.l. de} \\ X \text{ et } Y}} | C_{k+1} | \dots | C_n \right) = \alpha \det(C_1 | C_2 | \dots | C_{k-1} | X | C_{k+1} | \dots | C_n) + \beta \det(C_1 | C_2 | \dots | C_{k-1} | Y | C_{k+1} | \dots | C_n).$$

- \det est alternée i.e. $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, (i \neq j \Rightarrow \det(C_1 | C_2 | \dots | C_i | \dots | C_j | \dots | C_n) = -\det(C_1 | C_2 | \dots | C_j | \dots | C_i | \dots | C_n))$.
- $\det(I_n) = 1$.

On dit que \det est une forme n -linéaire, alternée.

3. Autres Propriétés du déterminant

8 Propriétés Soit A une matrice carrée d'ordre n . On note C_i la colonne i de A . La matrice A est notée $A = (C_1 | C_2 | C_3 | \dots | C_n)$

1. Si l'une des colonnes de la matrice est nulle alors le déterminant de cette matrice est nul.
2. Une matrice carrée ayant deux colonnes identiques a un déterminant nul
3. **Si l'une des colonnes est combinaison linéaire des autres colonnes alors le déterminant est nul.** En particulier, si deux colonnes sont proportionnelles alors le déterminant est nul.

Par exemple, pour $n = 3$, $\det(C_1 | \alpha C_1 + \beta C_3 | C_3) = 0$

4. **Si on ajoute à l'une des colonnes une combinaison linéaire des autres colonnes alors on ne change pas le déterminant.**

Par exemple, pour $n = 3$, $\det(C_1 | C_2 + \alpha C_1 + \beta C_3 | C_3) = \det(C_1 | C_2 | C_3)$

5. **Si on multiplie une colonne par un scalaire k alors le déterminant est multiplié par k .**

Par exemple, pour $n = 3$, $\det(kC_1 | C_2 | C_3) = k \det(C_1 | C_2 | C_3)$
 et $\det(k_1 C_1 | k_2 C_2 | k_3 C_3) = k_1 k_2 k_3 \det(C_1 | C_2 | C_3)$.

6. **Si A carrée d'ordre n alors $\forall k \in K, \det(kA) = k^n \det(A)$ **

Par exemple, pour $n = 3$, $\det(kC_1 | kC_2 | kC_3) = k^3 \det(C_1 | C_2 | C_3)$

7. **$\det(AB) = \det(A) \times \det(B)$ ADMIS**

8. **$\det(A^T) = \det(A)$**

9. **Si on échange deux lignes alors le déterminant change de signe.**

10. **Si l'une des lignes est combinaison linéaire des autres lignes alors le déterminant est nul.**

11. **Si on ajoute à l'une des lignes une combinaison linéaire des autres lignes alors on ne change pas le déterminant.**

12. **Si on multiplie une ligne par un scalaire k alors le déterminant est multiplié par k .**

9 Déterminant et opérations élémentaires

$$A \xrightarrow[L_i \leftrightarrow L_j]{\sim} B \Rightarrow \det(B) = -\det(A)$$

$$A \xrightarrow[L_i \leftarrow L_i + \lambda L_j]{\sim} B \Rightarrow \det(B) = \det(A)$$

$i \neq j, \lambda \in K$

$$A \xrightarrow[L_i \leftarrow \lambda L_i]{\sim} B \Rightarrow \det(B) = \lambda \det(A)$$

$\lambda \in K^*$

Démo : 1) $\det(C_1 | C_1 | C_3) \stackrel{\text{en échangeant le deux colonnes identiques}}{=} -\det(C_1 | C_1 | C_3)$. Donc, $\det(C_1 | C_1 | C_3) = 0$.

$$1) \det(C_1 | \alpha C_1 + \beta C_3 | C_3) \stackrel{\text{prop 93.1}}{=} \alpha \det(C_1 | C_1 | C_3) + \beta \det(C_1 | C_3 | C_3) = 0.$$

=0 d'après 1) =0 d'après 1)

$$2) \det(C_1 | C_2 + \alpha C_1 + \beta C_3 | C_3) \stackrel{\text{prop 93.1}}{=} \det(C_1 | C_2 | C_3) + \alpha \det(C_1 | C_1 | C_3) + \beta \det(C_1 | C_3 | C_3) = \det(C_1 | C_2 | C_3).$$

=0 =0

$$3) \det(kC_1 | C_2 | C_3) \stackrel{\text{prop 93.1}}{=} k \det(C_1 | C_2 | C_3) \text{ et } \det(k_1 C_1 | k_2 C_2 | k_3 C_3) \stackrel{\text{prop 93.1}}{=} k_1 k_2 k_3 \det(C_1 | C_2 | C_3)$$

$$4) \det(kC_1 | kC_2 | kC_3) \stackrel{\text{prop 93.1}}{=} k^1 \det(C_1 | kC_2 | kC_3) \stackrel{\text{prop 93.1}}{=} k^2 \det(C_1 | C_2 | kC_3) \stackrel{\text{prop 93.1}}{=} k^3 \det(C_1 | C_2 | C_3).$$

5) Admis

6) Calculer $\det(A)$ en développant par rapport à la ligne i revient à calculer $\det(A^T)$ en développant par rapport à la colonne i . Donc $\det(A^T) = \det(A)$.

10 En PRATIQUE : pour calculer $\det(A)$,

1. on regarde si l'une des lignes ou colonnes de A est combinaison linéaire des autres.

2. Lorsqu'on ne voit rien, on fait des opérations élémentaires sur les lignes et colonnes de A :

- SOIT pour échelonner la matrice A et obtenir une matrice triangulaire supérieure (ou inf.) dont on sait calculer le déterminant.
- SOIT pour faire apparaître des colonnes ou lignes avec un seul coefficient non nul afin de développer le déterminant par rapport à cette colonne ou ligne « presque nulle ».

3. Pour calculer un déterminant Δ_n d'ordre n inconnu, on essaie souvent d'obtenir une relation de récurrence entre Δ_n et Δ_{n-1} (et/ou Δ_{n-2} ...).

11 Exemples :

$$\bullet \begin{vmatrix} -3 & 5 \\ 6 & -10 \end{vmatrix} = 0 \text{ car } L_2 = -2L_1 \text{ et } \begin{vmatrix} -1 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 2 \\ 5 & 2 & 14 \end{vmatrix} = 0 \text{ car } C_3 = 2(C_1 + C_2).$$

$$\bullet \Delta_1 = \begin{vmatrix} 2 & -3 & 1 \\ -1 & 2 & 5 \\ 1 & 4 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow[L_1 \leftrightarrow L_3]{\sim} \begin{vmatrix} 1 & 4 & 2 \\ -1 & 2 & 5 \\ 2 & -3 & 1 \end{vmatrix} \xrightarrow[L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1]{\sim} \begin{vmatrix} 1 & 4 & 2 \\ 0 & 6 & 7 \\ 0 & -11 & -3 \end{vmatrix} \xrightarrow[L_2 \leftarrow -\frac{1}{6}L_2]{\sim} \begin{vmatrix} 1 & 4 & 2 \\ 0 & 1 & \frac{7}{6} \\ 0 & -11 & -3 \end{vmatrix} \xrightarrow[L_3 \leftarrow L_3 + 11L_2]{\sim} -6 \begin{vmatrix} 1 & 4 & 2 \\ 0 & 1 & \frac{7}{6} \\ 0 & 0 & \frac{59}{6} \end{vmatrix} = -59$$

$$\bullet \Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 3 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 3 \\ 3 & 2 & -3 & 5 \\ 4 & -2 & 1 & 6 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1^+ & -1 & 3 & 0 \\ 0 & 3 & -5 & 3 \\ 0 & 5 & -12 & 5 \\ 0 & 2 & -11 & 6 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -5 & 3 \\ 5 & -12 & 5 \\ 2 & -11 & 6 \end{vmatrix} \xrightarrow[L_2 \leftarrow L_2 - L_1 - L_3]{\sim} \begin{vmatrix} 1 & 6 & -3 \\ 0 & 4 & -4 \\ 2 & -11 & 6 \end{vmatrix} \xrightarrow[L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1]{\sim} 4 \begin{vmatrix} 1^+ & 6 & -3 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -23 & 12 \end{vmatrix} = 4 \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -23 & 12 \end{vmatrix}$$

$$\Delta_2 = 4[12 - (-23) \times (-1)] = -44.$$

Exemple CLASSEQUE : Déterminant de Vandermonde. Soit $n \in \mathbb{N}$ tq $n \geq 2$, a_1, \dots, a_n des complexes et

$$\begin{aligned}
 V_n(a_1, \dots, a_n) &= \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ a_1^2 & a_2^2 & \dots & a_n^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1^{n-1} & a_2^{n-1} & \dots & a_n^{n-1} \end{vmatrix} \cdot \text{Calculons } V_n(a_1, \dots, a_n) \\
 V_n(a_1, \dots, a_n) &\stackrel{L_n \leftarrow L_n - a_1 L_{n-1}}{=} \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ a_1^2 & a_2^2 & \dots & a_n^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_2^{n-1} - a_1 a_2^{n-2} & \dots & a_n^{n-1} - a_1 a_n^{n-2} \end{vmatrix} \\
 &\stackrel{L_{n-1} \leftarrow L_{n-1} - a_1 L_{n-2}}{=} \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ a_1^2 & a_2^2 & \dots & a_n^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_2^{n-2} - a_1 a_2^{n-3} & \dots & a_n^{n-2} - a_1 a_n^{n-3} \\ 0 & a_2^{n-1} - a_1 a_2^{n-2} & \dots & a_n^{n-1} - a_1 a_n^{n-2} \end{vmatrix} \\
 &\stackrel{L_{n-2} \leftarrow L_{n-2} - a_1 L_{n-1}}{=} \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ a_1 & a_2 & \dots & a_n \\ a_1^2 & a_2^2 & \dots & a_n^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_2^{n-2} - a_1 a_2^{n-3} & \dots & a_n^{n-2} - a_1 a_n^{n-3} \\ 0 & a_2^{n-1} - a_1 a_2^{n-2} & \dots & a_n^{n-1} - a_1 a_n^{n-2} \end{vmatrix} \\
 &\stackrel{L_{n-3} \leftarrow L_{n-3} - a_1 L_{n-2}}{=} \dots \stackrel{L_{n-2} \leftarrow L_{n-2} - a_1 L_{n-3}}{=} \dots \stackrel{L_{n-3} \leftarrow L_{n-3} - a_1 L_{n-4}}{=} \dots \stackrel{L_2 \leftarrow L_2 - a_1 L_1}{=} \dots \\
 &= +1 \begin{vmatrix} a_2 - a_1 & a_3 - a_1 & \dots & a_n - a_1 \\ a_2^2 - a_1 a_2 & a_3^2 - a_1 a_3 & \dots & a_n^2 - a_1 a_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_2^{n-2} - a_1 a_2^{n-3} & a_3^{n-2} - a_1 a_3^{n-3} & \dots & a_n^{n-2} - a_1 a_n^{n-3} \\ a_2^{n-1} - a_1 a_2^{n-2} & a_3^{n-1} - a_1 a_3^{n-2} & \dots & a_n^{n-1} - a_1 a_n^{n-2} \end{vmatrix} \\
 &\stackrel{\text{prop 94.4}}{=} (a_2 - a_1)(a_3 - a_1) \dots (a_n - a_1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ a_2 & a_3 & \dots & a_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_2^{n-3} & a_3^{n-3} & \dots & a_n^{n-3} \\ a_2^{n-2} & a_3^{n-2} & \dots & a_n^{n-2} \end{vmatrix}
 \end{aligned}$$

J'en déduis que $V_n(a_1, \dots, a_n) = \left[\prod_{k=2}^n (a_k - a_1) \right] V_{n-1}(a_2, \dots, a_n)$. (c'est la relation de récurrence vérifiée par V_n)

Par conséquent, $V_n(a_1, \dots, a_n) = \left[\prod_{k=2}^n (a_k - a_1) \right] \left[\prod_{k=3}^n (a_k - a_2) \right] V_{n-2}(a_3, \dots, a_n)$

$$V_n(a_1, \dots, a_n) = \left[\prod_{k=2}^n (a_k - a_1) \right] \left[\prod_{k=3}^n (a_k - a_2) \right] \left[\prod_{k=4}^n (a_k - a_3) \right] V_{n-3}(a_4, \dots, a_n) = \dots = \left[\prod_{j=1}^{n-1} \prod_{k=j+1}^n (a_k - a_j) \right] V_1(a_n)$$

$$V_n(a_1, \dots, a_n) = \left[\prod_{1 \leq j < k \leq n} (a_k - a_j) \right] = \text{produit de tous les facteurs } (a_k - a_j) \text{ possibles avec } k > j.$$

4. Application du déterminant à l'inversibilité

12 Théorème : A inversible si et ssi $\det(A) \neq 0$. Et si A est inversible alors $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$.

Démo : $\det(A) \neq 0 \Rightarrow$ aucune des lignes de A n'est combinaison linéaire des autres $\Rightarrow A$ inversible.

$$A \text{ inversible} \Rightarrow A^{-1} \text{ existe et } AA^{-1} = I \Rightarrow \det(AA^{-1}) = \det(I) \Rightarrow \det(A) \det(A^{-1}) = 1 \Rightarrow \det(A) \neq 0 \text{ et } \det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}.$$

13 Exemple : Déterminons tous les réels x tels que $A - xI$ est inversible où $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.

$$\det(A - xI) = \begin{vmatrix} 1-x & 1 & 1 \\ 1 & 1-x & 1 \\ 1 & 1 & 1-x \end{vmatrix} \stackrel{L_1 \leftarrow L_1 + L_2 + L_3}{=} \begin{vmatrix} 3-x & 3-x & 3-x \\ 1 & 1-x & 1 \\ 1 & 1 & 1-x \end{vmatrix} \stackrel{\text{prop 92.4}}{=} (3-x) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1-x & 1 \\ 1 & 1 & 1-x \end{vmatrix}$$

$$\det(A - xI) \stackrel{L_2 \leftarrow L_2 - L_1, L_3 \leftarrow L_3 - L_1}{=} (3-x) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -x & 0 \\ 0 & 0 & -x \end{vmatrix} = (3-x)x^2. \text{ Donc, } (A - xI) \text{ inversible} \Leftrightarrow x \neq 0 \text{ et } x \neq 3.$$

14 Conséquences : Soit A et B deux matrices carrées d'ordre n .

- Si A et B sont semblables alors $\det(A) = \det(B)$ et $\text{tr}(A) = \text{tr}(B)$.
- Si AB est inversible alors A et B sont inversibles.

$$\text{Démo } A \text{ et } B \text{ sont semblables} \Rightarrow \exists P \in GL_n(K) / B = P^{-1}AP \Rightarrow \exists P \in GL_n(K) \begin{cases} \det(B) = \det(P^{-1}AP) \\ \text{tr}(B) = \text{tr}(P^{-1}AP) \end{cases} \stackrel{\text{carr}}{\Rightarrow} \begin{cases} \det(B) = \det(A) \\ \text{tr}(B) = \text{tr}(A) \end{cases}$$

$$\det(P^{-1}AP) = \det(P^{-1}) \det(A) \det(P) = \frac{1}{\det(P)} \det(A) \det(P) = \det(A)$$

$$\text{et } \text{tr}(P^{-1}AP) = \text{tr}(APP^{-1}) = \text{tr}(A).$$

AB inversible $\Rightarrow \det(AB) \neq 0 \Rightarrow \det(A) \det(B) \neq 0 \Rightarrow \det(A) \neq 0$ et $\det(B) \neq 0 \Rightarrow A$ et B sont inversibles.

II Déterminant d'une famille de vecteurs dans une base et déterminant d'un endomorphisme.

15 Déf : Soit E de dimension finie n de base \mathcal{B} . Soit $\mathcal{V} = (\vec{v}_i)_{i \in \{1, \dots, n\}}$ une famille de vecteurs de E de cardinal n . Alors $\det_{\mathcal{B}} \mathcal{V}$, le déterminant de la famille \mathcal{V} dans la base \mathcal{B} est le déterminant de la matrice de \mathcal{V} dans \mathcal{B} . $\det_{\mathcal{B}} \mathcal{V} = \det(\text{mat}_{\mathcal{B}} \mathcal{V})$.

16 Conséquences Si \mathcal{B} et \mathcal{B}' sont deux bases de E et \mathcal{V} une famille de vecteurs de E de cardinal n . alors

- $\det_{\mathcal{B}'} \mathcal{V} = (\det_{\mathcal{B}'} \mathcal{B})(\det_{\mathcal{B}} \mathcal{V})$.
- \mathcal{V} est libre **si et ssi** \mathcal{V} est une base **si et ssi** \mathcal{V} est génératrice E **si et ssi** $\det_{\mathcal{B}} \mathcal{V} \neq 0$.
- $\det_{\mathcal{B}}$ est linéaire par rapport à chaque vecteur de la famille et alterné et vérifie $\det_{\mathcal{B}} \mathcal{B} = 1$.

17 Préliminaire : Soit E de dimension finie et \mathcal{B} et \mathcal{B}' deux bases de E .

Soit u un endomorphisme de E tel que $\mathcal{A} = \text{mat}_{\mathcal{B}'} u$ et $A = \text{mat}_{\mathcal{B}} u$.

Alors, $\text{mat}_{\mathcal{B}'} u = \text{mat}_{\mathcal{B}'} \mathcal{B} \times \text{mat}_{\mathcal{B}} u \times \text{mat}_{\mathcal{B}} \mathcal{B}'$ i.e. $M = P^{-1}AP$

Donc, $\det(B) = \det(P^{-1}) \times \det(A) \times \det(P) = \frac{1}{\det(P)} \times \det(A) \times \det(P) = \det(A)$

Donc, le déterminant de la matrice de u dans une base de E ne dépend pas de la base choisie. D'où la définition suivante :

18 Def Soit E de dimension finie. Soit u un endomorphisme de E . Le déterminant de l'endomorphisme u , noté $\det(u)$, est le déterminant de la matrice de u dans n'importe quelle base de E .

Pour toute base \mathcal{B} de E , $\det(u) = \det(\text{mat}_{\mathcal{B}} u)$.

19 Exemple : Si s est une symétrie vectorielle dans le K -e-v E alors $\det(s) = (-1)^t$ où $t = \dim \text{Ker}(s + id_E)$.

Si p est une projection vectorielle dans le K -e-v E telle que $p \neq id_E$ alors $\det(p) = 0$.

Si h est l'homothétie vectorielle de rapport λ dans le K -e-v E de dimension n alors $\det(h) = \lambda^n = \lambda^{\dim(E)}$.

20 Prop : Soit E de dimension finie p . Soit u un endomorphisme de E , λ un scalaire et $k \in \mathbb{N}$.

1. $\det(\lambda u) = \lambda^p \det(u)$
2. $\det(u \circ v) = \det(u) \times \det(v)$
3. $\det(u^k) = (\det(u))^k$.
4. u est injective **si et ssi** u est surjective **si et ssi** u est un automorphisme E **si et ssi** $\det(u) \neq 0$. Et dans le cas échéant, $\det(u^{-1}) = \frac{1}{\det(u)}$.
5. $\text{Ker}(u - \lambda id_E)$ contient un vecteur non nul **si et ssi** $\det(u - \lambda id_E) = 0$.

Démo : 1. $\det(\lambda u) = \det(\text{mat}_{\mathcal{B}}(\lambda u)) = \det(\lambda \det(\text{mat}_{\mathcal{B}} u)) = \lambda^p \det(\det(\text{mat}_{\mathcal{B}} u)) = \lambda^p \det(u)$

2. $\det(u \circ v) = \det(\text{mat}_{\mathcal{B}} u \circ v) = \det(\text{mat}_{\mathcal{B}} u) \times \det(\text{mat}_{\mathcal{B}} v) = \det(u) \times \det(v) = \det(u) \det(v)$

3. Par conséquent, on montre facilement par récurrence que $\det(u^k) = (\det(u))^k$.

Init° : $\det(u^0) = \det(id) = 1 = (\det(u))^0$.

Propag° : Soit $k \in \mathbb{N}$. Je suppose que $\det(u^k) = (\det(u))^k$. Alors, $\det(u^{k+1}) \stackrel{\text{par 2}}{=} \det(u^k) \det(u^1) \stackrel{\text{par hypo de récurrence}}{=} (\det(u))^k \det(u) = (\det(u))^{k+1}$.

CCL : $\forall k \in \mathbb{N}, \det(u^k) = (\det(u))^k$.

4. u est injective **si et ssi** u est surjective **si et ssi** u est un automorphisme E **si et ssi** $(\text{mat}_{\mathcal{B}} u)$ inversible **si et ssi** $\det(u) \neq 0$.

Et quand u est un automorphisme, $u \circ u^{-1} = id$ donc $\det(u) \times \det(u^{-1}) \stackrel{2.}{=} \det(u \circ u^{-1}) = \det(id) = 1$. Ainsi, $\det(u^{-1}) = \frac{1}{\det(u)}$.

5. $\text{Ker}(u - \lambda id_E)$ contient un vecteur non nul **si et ssi** $u - \lambda id_E$ n'est pas injective **si et ssi** $\det(u - \lambda id_E) = 0$.