

**CORRIGE TD 20**

**Matrices d'une application linéaire .**

**Ex 0** Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}_2[X]$  canoniquement associé à  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -3 & 4 & -3 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ . Montrer que  $f^2$  est combinaison linéaire de  $f$  et  $id_{\mathbb{R}_2[X]}$ . En déduire  $f^n$  tq  $n \in \mathbb{N}$ .

**Ex 1** Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  canoniquement associé à  $A = \begin{pmatrix} 8 & -1 & -5 \\ -2 & 3 & 1 \\ 4 & -1 & -1 \end{pmatrix}$ .

- 1)  $f$  est-il un automorphisme ? Si oui, déterminer  $f^{-1}$ .
- 2) Montrer que  $\ker(f - 4id_{\mathbb{R}^3})^2 \oplus \ker(f - 2id_{\mathbb{R}^3}) = \mathbb{R}^3$

3 Montrer qu'il existe une base  $B' = (u, v, w)$  de  $\mathbb{R}^3$  telle que :  $A' = mat_{B'} f = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ .

4) En déduire  $A^n$  tq  $n \in \mathbb{N}$ .

**Ex 2** Soit  $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}_2[X])$  canoniquement associée à  $A = \begin{pmatrix} a & 2 & 3 \\ 3 & a & 2 \\ 2 & 3 & a \end{pmatrix}$  où  $a$  est un paramètre réel.

- a. Décrire  $f((x, y, z))$ .
- b. Déterminer les valeurs de  $a$  pour lesquelles  $f$  est surjective.
- c. Déterminer le noyau et l'image de  $f$  lorsque  $f$  n'est pas bijective.

**Ex 3** Soit  $E$  un  $K$ -e-v de dimension 3 et  $f \in \mathcal{L}(E)$  tel que  $rg(f) = 1$ .

- 1) Justifier qu'il existe une base  $B$  de  $E$  dans laquelle la matrice de  $f$  a ses deux premières colonnes nulles.
- 2) Montrer qu'il existe  $a \in K$  tq :  $f^2 = af$ .

**Ex 4** Soit  $a_1, a_2, \dots, a_n$  des réels et  $\varphi: \begin{pmatrix} \mathbb{R}_{n-1}[X] \rightarrow \mathbb{R}_{n-1}[X] \\ P \mapsto (\tilde{P}(a_1), \tilde{P}(a_2), \dots, \tilde{P}(a_n)) \end{pmatrix}$ .

- a) Montrer que  $\varphi$  est un isomorphisme si et ssi  $a_1, a_2, \dots, a_n$  sont tous distincts.
- b) Désormais  $a_1, a_2, \dots, a_n$  sont tous distincts. On pose  $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, L_k(X) = \prod_{\substack{i=1 \\ i \neq k}}^n \frac{X - a_i}{a_k - a_i}$ . Montrer que  $B = (L_1, L_2, \dots, L_n)$  est une base de  $\mathbb{R}_{n-1}[X]$ .
- c) Quelles sont les composantes dans  $B$  d'un polynôme  $P$  de  $\mathbb{R}_{n-1}[X]$  ?
- d) En déduire la matrice de passage de  $B$  à  $B_c$  la base canonique de  $\mathbb{R}_{n-1}[X]$ .
- e) Montrer que la matrice de Vandermonde associée à  $a_1, a_2, \dots, a_n$  si et ssi  $a_1, a_2, \dots, a_n$  sont tous distincts.

**Ex 5** Soient  $f_1: (x \mapsto e^{-x}), f_2: (x \mapsto xe^{-x}), f_3: (x \mapsto x^2e^{-x})$  et  $E$  le sous espace vectoriel de  $C^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  engendré par ces trois applications.  $\forall f \in E$ , on pose  $\varphi(f) = f'$ .

1. Déterminer  $\dim E$ . On note  $B = (f_1, f_2, f_3)$ .
2. Montrer que  $\varphi \in \mathcal{L}(E)$ . Ecrire la matrice  $A$  de  $\varphi$  dans  $B$ .
3. Calculer  $A^n, n \in \mathbb{N}$ .
4. En déduire, pour tout entier  $n$ , la dérivée  $n^{\text{ième}}$  de  $g: (x \mapsto (3 - 2x + 8x^2)e^{-x})$ .
5.  $\forall f \in E$ , on pose  $\Gamma(f) = f + f'$ . Justifier que  $\Gamma$  est un endomorphisme de  $E$  et donner une base de  $\ker \Gamma$  et  $\text{Im} \Gamma$ .
6. Soit  $h: (x \mapsto (2 + 2x)e^{-x})$ . Trouver les solutions de l'équation  $f' + f = h$ .

**Ex 6** Soit  $E$  l'ensemble des suites réelles  $u = (u_n)_{n \in \mathbb{N}}$  telles que :  $\forall n \in \mathbb{N}, u_{n+3} = u_n$ .

1. Prouver que  $E$  est un  $\mathbb{R}$ -e-v.
2. On pose  $\forall u \in E, \Phi(u) = (u_0, u_1, u_2)$ . Montrer que  $\Phi$  est une bijection de  $E$  sur  $\mathbb{R}^3$ . En déduire la dimension de  $E$ .
3. On pose  $\forall i \in \{1, 2, 3\}, \varepsilon_i = \Phi^{-1}(e_i)$  où  $(e_1, e_2, e_3)$  est la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ . Justifier que  $B = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3)$  est une base de  $E$  et expliciter les suites  $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3$ .
4. Soit  $d$  l'application définie sur  $E$  par :  $\forall u \in E, d(u) = w$  tel que  $\forall n \in \mathbb{N}, w_n = u_{n+1}$ .
  - 4.a. Montrer que  $d \in \mathcal{L}(E)$  et déterminer la matrice de  $d$  dans  $B$ .
  - 4.b. Calculer  $d^k$  tel que  $k \in \mathbb{N}$ . En déduire que  $d$  est un automorphisme de  $E$  et exprimer  $d^{-1}$  en fonction de  $d$ .
  - 4.c. Déterminer  $D = \ker(d - Id_E)$ .
  - 4.d. Soit  $F = \text{vect}(\varepsilon_3 - \varepsilon_1, \varepsilon_1 + \varepsilon_2 - 2\varepsilon_3)$ . Montrer que  $F \oplus D = E$ .
  - 4.e. Montrer que  $F$  est stable par  $d$ .

4.d. Justifier qu'il existe une base  $B'$  de  $E$  telle que  $mat_{B'} d = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$ .

**Ex 7** Soit  $Q_k = (X + 1)^k(X - 2)^{n-k}$  et  $f$  l'application définie par :  $f(P) = (X - 2)P' - P$

1. Montrer que  $B' = (Q_k)_{k=0..n}$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .
2. Montrer que  $f$  est un endomorphisme de  $\mathbb{R}_n[X]$ .
3. Déterminer les matrices de  $f$  dans la base canonique  $B$  de  $\mathbb{R}_n[X]$  et dans  $B'$ .
4. Quelle relation y-a-t-il entre ces matrices ?
5. Décrire  $\ker f$  et  $\text{Im} f$ .

**Ex 8** Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  et  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^4$  canoniquement associé à  $A$ .

- Déterminer  $\text{Ker } f$ ,  $\text{Im } f$  et  $\text{rg } f$ .
- Montrer que  $\text{Ker}(f^2)$  et  $\text{Ker}(f - id)^2$  sont supplémentaires dans  $\mathbb{R}^4$ .
- Montrer que  $A$  est semblable à  $T = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  i.e. qu'il existe  $P$  inversible telle que  $A = P^{-1}TP$ .
- En déduire les puissances de  $A$ .

**Ex 9** Soit  $E$  un  $K$ -e\_v de dimension 3 et  $f$  un endomorphisme de  $E$  tel que :  $f^2 \neq 0$  et  $f^3 = 0$ . Montrer qu'il existe une base de  $E$  dans laquelle la matrice de  $f$  est  $N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ . **Application** : Montrer que  $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$  sont semblables.

a. Si une telle base  $B = (\vec{a}, \vec{b}, \vec{c})$  telle que  $\text{mat}_B f = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  existe alors  $\vec{b} = f(\vec{a}) \neq \vec{0}$  et  $\vec{c} = f(\vec{b}) = f^2(\vec{a}) \neq \vec{0}$ .

$f^2 \neq 0$  donc il existe un vecteur  $\vec{x}$  de  $E$  tel que  $f^2(\vec{x}) \neq \vec{0}$ . Et par suite,  $\forall k \in \llbracket 0, 2 \rrbracket, f^k(\vec{x}) \neq \vec{0}$ .

Montrons  $B = (\vec{x}, f(\vec{x}), f^2(\vec{x}))$  est une base de  $E$ .

$\forall k \in \mathbb{N}, f^k$  est un endomorphisme de  $E$  (car composée d'endomorphismes de  $E$ ) donc  $f^k(x) \in E$ . Ainsi,  $B$  est une famille de vecteur de  $E$ . De plus,  $\text{card } B = 3 = \dim E$ . Donc il reste à prouver la liberté de  $B$  pour prouver que  $B$  est une base de  $E$ .

Soit  $\lambda_0, \lambda_1, \lambda_2$  des scalaires tels que  $\lambda_0 \vec{x} + \lambda_1 f(\vec{x}) + \lambda_2 f^2(\vec{x}) = \vec{0}$ . « Appliquons »  $u$  :

Alors  $f(\lambda_0 \vec{x} + \lambda_1 f(\vec{x}) + \lambda_2 f^2(\vec{x})) = u(\vec{0})$ . Et comme  $u$  est linéaire, cette dernière égalité s'écrit :

$\lambda_0 f(\vec{x}) + \lambda_1 f^2(\vec{x}) + \lambda_2 f^3(\vec{x}) = \vec{0}$ . Or  $f^3(\vec{x}) = \vec{0}$ . Donc, nous obtenons :

$\lambda_0 f(\vec{x}) + \lambda_1 f^2(\vec{x}) = \vec{0}$ . « Appliquons » à nouveau  $u$ , nous obtenons  $\lambda_0 f^2(\vec{x}) = \vec{0}$ . Donc, nous obtenons :

. Comme  $f^2(\vec{x}) \neq 0$ ,  $\lambda_0 f^2(\vec{x}) = \vec{0} \Rightarrow \lambda_0 = 0$ . Donc la remontée du système donne  $\lambda_0 = 0$  puis  $\lambda_1 = 0$  et enfin  $\lambda_2 = 0$ .

J'en conclus que  $B$  est libre et finalement  $B$  est une base de  $E$ .

$\text{mat}_B f = \begin{pmatrix} f(\vec{x}) & f^2(\vec{x}) & f^3(\vec{x}) \\ \vec{0} & \vec{0} & \vec{0} \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} f(\vec{x})$ . Donc  $\vec{a} = \vec{x}, \vec{b} = f(\vec{x}), \vec{c} = f^2(\vec{x})$  conviennent.

b. Soit  $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} = 2I + N$  et  $A' = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = 2I + N'$  où  $N' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

Considérons les endomorphismes  $u$  et  $v$  de  $\mathbb{R}^3$  canoniquement associés à  $A'$  et  $N'$ . Alors  $u = 2id + v$ .

On note  $B_c$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

$\text{mat}_{B_c} v^3 = N'^3 = (0)$  mais  $\text{mat}_{B_c} v^2 = N'^2 \neq (0)$ . Donc  $v^2 \neq 0$  et  $v^3 = 0$ . Alors d'après ce qui précède, il existe une base  $B$  de  $\mathbb{R}^3$  telle que  $\text{mat}_B v = N$ . Alors la formule de changement de bases pour les endomorphismes assure qu'il existe une matrice  $P$  inversible telle que :  $N = P^{-1}N'P$ .

Alors,  $A = 2I + N = 2I + P^{-1}N'P = 2P^{-1}IP + P^{-1}N'P = P^{-1}2IP + P^{-1}N'P = P^{-1}(2I + N')P = P^{-1}(A')P$ .

Donc  $A$  et  $A'$  sont semblables.

**Ex 10** Montrer que les matrices  $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 6 \end{pmatrix}$  sont semblables.

**Ex 11** Soit  $E = \mathbb{R}_n[X]$  et  $a \in \mathbb{R}$  fixé et  $\varphi : (P \mapsto (X - a)(P'(X) - P'(a)) - 2(P(X) - P(a)))$ .

- Vérifier que  $\varphi$  est un endomorphisme de  $E$  et écrire sa matrice dans la base canonique de  $E$  puis sa matrice dans la base de Taylor  $B = (1, (X - a), (X - a)^2, \dots, (X - a)^n)$ .
- Quelle relation y a-t-il entre ces deux matrices ?
- Déterminer le noyau et l'image de  $\varphi$  et le rang de  $\varphi$ .

**Ex 12** Soit  $\Phi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}_n[X])$  tel que  $\forall k \in \{0, \dots, n\}, \Phi(X^k) = X^{n-k}$ . Soit  $B$  la base canonique de  $\mathbb{R}_n[X]$ . et  $f : (P \mapsto P')$ .

- Montrer que  $\Phi$  est une involution. Décrire ses éléments caractéristiques.
- En déduire que  $\Phi$  est bijective et décrire  $\Phi^{-1}$ .
- Posons  $g = \Phi \circ f \circ \Phi$ . Déterminer la matrice  $A$  de  $g$  dans  $B$ .
- Posons  $h = g + f$ . Montrer que  $\forall P \in E, h(P) = nXP - (X^2 - 1)P'$ .
- Justifier que  $C = ((X - 1)^k (X + 1)^{n-k})_{k=0, \dots, n}$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$  et déterminer la matrice de  $h$  dans cette base.

1.  $\forall k \in \{0, \dots, n\}, \Phi(X^k) = X^{n-k}$  donc  $\Phi(\Phi(X^k)) = \Phi(X^{n-k}) = X^{n-(n-k)} = X^k = id_{\mathbb{R}_n[X]}(X^k)$ .

Comme  $\Phi \circ \Phi$  et  $id_{\mathbb{R}_n[X]}$  sont deux endomorphismes de  $\mathbb{R}_n[X]$ , qui associent la même image à chaque vecteur de la base canonique de  $\mathbb{R}_n[X]$  (leurs matrices dans cette base sont donc égales), j'en conclus que  $\Phi \circ \Phi = id_{\mathbb{R}_n[X]}$ .

Donc  $\Phi$  est une involution.  $\Phi$  est la symétrie par rapport à  $\text{Ker}(\Phi - id_{\mathbb{R}_n[X]})$  et parallèlement à  $\text{Ker}(\Phi + id_{\mathbb{R}_n[X]})$ .

Soit  $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ .

$$P \in \text{Ker}(\Phi - id_{\mathbb{R}_n[X]}) \Leftrightarrow \Phi(P) = P \Leftrightarrow \sum_{k=0}^n a_k \Phi(X^k) = \sum_{k=0}^n a_k X^k \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \sum_{k=0}^n a_k X^{n-k} = \sum_{k=0}^n a_k X^k \Leftrightarrow \sum_{k=0}^n a_{n-k} X^k = \sum_{k=0}^n a_k X^k \Leftrightarrow \sum_{k=0}^n (a_{n-k} - a_k) X^k = 0 \Leftrightarrow \forall k, a_{n-k} = a_k.$$

Donc,  $\text{Ker}(\Phi - id_{\mathbb{R}_n[X]}) = \{\sum_{k=0}^n a_k X^k / \forall k, a_{n-k} = a_k\}$

$$P \in \text{Ker}(\Phi + id_{\mathbb{R}_n[X]}) \Leftrightarrow \Phi(P) + P = 0 \Leftrightarrow \sum_{k=0}^n a_k \Phi(X^k) + \sum_{k=0}^n a_k X^k = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \sum_{k=0}^n a_k X^{n-k} + \sum_{k=0}^n a_k X^k = 0 \Leftrightarrow \sum_{k=0}^n (a_{n-k} + a_k) X^k = 0 \Leftrightarrow \forall k, a_{n-k} = -a_k.$$

Donc,  $\text{Ker}(\Phi + id_{\mathbb{R}_n[X]}) = \{\sum_{k=0}^n a_k X^k / \forall k, a_{n-k} = -a_k\}$

2. Comme  $\Phi \circ \Phi = id_{\mathbb{R}_n[X]}$ ,  $\Phi$  est bijective et  $\Phi^{-1} = \Phi$ .

$$3. \forall k \in \{0, \dots, n-1\}, g(X^k) = \Phi \circ f \circ \Phi(X^k) = \Phi(f(\Phi(X^k))) = \Phi(f(X^{n-k})) \stackrel{\text{car } k < n}{\cong} \Phi((n-k)X^{n-k-1})$$

$$= (n-k)\Phi(X^{n-k-1}) = (n-k)X^{n-(n-k-1)} = (n-k)X^{k+1}.$$

Et  $g(X^n) = \Phi(f(\Phi(X^n))) = \Phi(f(1)) = \Phi(0) = 0.$

$$\text{Donc, } \text{mat}_B g = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ n & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & n-1 & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

6.  $h = g + f$  est un endomorphisme de  $E$  car  $g$  et  $f$  en sont.

Posons  $u(P) = nXP - (X^2 - 1)P'$ .

Alors  $u$  est linéaire (à vérifier facilement). De plus, si  $P = aX^n + T(X)$  tq  $\text{deg} T \leq n-1$  alors

$$u(P) = au(X^n) + u(T) = nX^{n+1} - (X^2 - 1)nX^{n-1} + nXT - (X^2 - 1)T' = \underbrace{nX^{n+1}}_{\text{deg} \leq n-1} + \underbrace{nXT}_{\text{deg} \leq n} - \underbrace{(X^2 - 1)T'}_{\text{deg} \leq n}.$$

Donc  $u(P) \in E$ . Ainsi,  $u$  est un endomorphisme de  $E$ .

Montrons que :  $\forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket, h(X^k) = u(X^k)$ .

Soit  $k \in \llbracket 1, n-1 \rrbracket, h(X^k) = g(X^k) + f(X^k) = (n-k)X^{k+1} + kX^{k-1}$

et  $u(X^k) = nX \cdot X^k - (X^2 - 1)kX^{k-1} = (n-k)X^{k+1} + kX^{k-1}$

Donc  $\forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket, h(X^k) = u(X^k)$ .

Comme  $u$  et  $h$  sont des endomorphismes de  $E$  associant la même image à chaque vecteur d'une base de  $E$ , ils ont la même matrice dans cette base et je peux conclure que  $u = h$ .

7.  $C = ((X-1)^k(X+1)^{n-k})_{k=0..n}$  est une famille de vecteurs de  $\mathbb{R}_n[X]$  de cardinal  $n+1$ .

Il suffit donc de montrer que  $C$  est libre pour conclure que  $C$  est une base de  $E$ .

Soit  $\lambda_0, \dots, \lambda_n$  des scalaires tels que :  $\sum_{k=0}^n \lambda_k (X-1)^k (X+1)^{n-k} = 0$ .

En évaluant en 1, j'obtiens  $\lambda_n 2^n = 0$  donc  $\lambda_n = 0$ . Alors (\*\*\*) s'écrit :  $\sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k (X-1)^k (X+1)^{n-k} = 0$ .

Donc  $(X-1)[\sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k (X-1)^k (X+1)^{n-k-1}] = 0$ .

Comme  $\mathbb{R}[X]$  est intègre et  $X-1 \neq 0$ , nécessairement  $\sum_{k=0}^{n-1} \lambda_k (X-1)^k (X+1)^{n-k-1} = 0$ . J'évalue à nouveau en 1... J'itère ce précédé et je prouve ainsi que  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  sont tous nuls et à la dernière étape (\*\*\*) s'écrit :  $\lambda_0 (X+1)^n = 0$ . Comme  $(X+1)^n \neq 0$ , nécessairement,  $\lambda_0 = 0$ . Je peux conclure que  $C$  est libre et ainsi,  $C$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

8. Posons  $Q_k = (X-1)^k (X+1)^{n-k}$

$$h((X-1)^k (X+1)^{n-k}) = nX[(X-1)^k (X+1)^{n-k}] - (X^2 - 1)[k(X-1)^{k-1} (X+1)^{n-k} + (n-k)(X-1)^k (X+1)^{n-k-1}]$$

$$= nX[(X-1)^k (X+1)^{n-k}] - (X-1)(X+1)[k(X-1)^{k-1} (X+1)^{n-k} + (n-k)(X-1)^k (X+1)^{n-k-1}]$$

$$= nX[(X-1)^k (X+1)^{n-k}] - [k(X-1)^k (X+1)^{n-k+1} + (n-k)(X-1)^{k+1} (X+1)^{n-k}]$$

$$= (X-1)^k (X+1)^{n-k} [nX - k(X+1) - (n-k)(X-1)]$$

$$= (X-1)^k (X+1)^{n-k} [(n-2k)] = (n-2k)Q_k.$$

Donc si  $n$  est pair alors  $\text{mat}_C h = \text{diag}(n, n-2, n-4, \dots, 2, 0, -2, \dots, 2-n, -n)$

Et si  $n$  est impair alors  $\text{mat}_C h = \text{diag}(n, n-2, n-4, \dots, 1, -1, \dots, 2-n, -n)$

9. et déterminer la matrice de  $h$  dans cette base.

**Ex 13** Soit  $u: (\mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3)$   $(x, y, z) \mapsto (2x - y - z, -x + 2y - z, -x - y + 2z)$

- Vérifier que  $u$  est un endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$ .
- Démontrer que :  $\text{Ker}(u - \lambda id)$  contient un vecteur non nul **si et ssi**  $\lambda \in \{0, 3\}$ .
- Justifier que  $\text{Ker}(u)$  et  $\text{Ker}(u - 3id)$  sont supplémentaires dans  $E$ .
- En déduire que  $u$  est la composée de deux endomorphismes simples.

**Ex 14** Soit  $B = (\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  une base d'un K-e-v  $E$  et  $D = \{4a\vec{j} + a\vec{k} / a \in \mathbb{R}\}$  et  $P = \{a\vec{i} + b\vec{j} + c\vec{k} / a + b + c = 0\}$ .

Soit  $p$  la projection sur  $D$  et parallèlement à  $P$  et  $s$  la symétrie par rapport à  $P$  et parallèlement à  $D$ .

- Ecrire la matrice de  $p$  dans une base bien choisie de telle sorte que cette matrice soit diagonale.
- Puis écrire la matrice de  $p$  dans  $B$  puis celle de  $s$  dans cette même base.

1.  $D = \{4a\vec{j} + a\vec{k} / a \in \mathbb{R}\} = \text{vect}(4\vec{j} + \vec{k})$

et  $P = \{(-b-c)\vec{i} + b\vec{j} + c\vec{k} / b, c \text{ réels}\} = \{b(-\vec{i} + \vec{j}) + c(-\vec{i} + \vec{k}) / b, c \text{ réels}\} = \text{vect}((-\vec{i} + \vec{j}), (-\vec{i} + \vec{k}))$ .

$$\text{Soit } H = \text{mat}_B(4\vec{j} + \vec{k}, -\vec{i} + \vec{j}, -\vec{i} + \vec{k}) = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ 4 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \det(H) = \begin{vmatrix} 0 & -1 & -1 \\ 4 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{vmatrix} \stackrel{C_1 \leftarrow C_1 - C_3}{=} \begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 1 \times \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 4 & 1 \end{vmatrix} = 5 \neq 0 \text{ donc } H$$

est inversible. Posons  $u = 4\vec{j} + \vec{k}, v = -\vec{i} + \vec{j}$  et  $w = -\vec{i} + \vec{k}$ . Alors,  $B' = (u, v, w)$  est une base de  $E$ . Donc par concaténation de bases, je peux conclure que  $D \oplus P = E$ .

2. Alors  $p$  la projection sur  $D$  et parallèlement à  $P$  et  $s$  la symétrie par rapport à  $P$  et parallèlement à  $D$  existent. Et,

$$\forall y = \underset{\in D}{d} + \underset{\in P}{x} \in E, p(y) = d \text{ et } s(y) = x - d = y - 2p(y).$$

Et,  $\forall d \in D, p(d) = d$  et  $\forall x \in P, p(x) = 0$ . Donc,  $p(u) = u$  et  $p(v) = p(w) = 0$ . Ainsi,  $mat_{B'}p = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

Enfin,  $s = id - 2p$ . Donc,  $mat_{B'}s = mat_{B'}id - 2mat_{B'}p = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - 2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

(on peut aussi utiliser  $\forall d \in D, s(d) = -d$  et  $\forall x \in P, s(x) = x$  donc  $s(u) = -u, s(v) = v, s(w) = w$  et on retrouve la matrice de  $s$  dans  $B'$ ).

$\vec{i} = \frac{1}{5}[(4\vec{j} + \vec{k}) - 4(-\vec{i} + \vec{j}) - (-\vec{i} + \vec{k})] = \frac{1}{5}u - \frac{4}{5}v - \frac{1}{5}w$ . Donc,  $p(\vec{i}) = \frac{1}{5}u = \frac{4}{5}\vec{j} + \frac{1}{5}\vec{k}$  et  $s(\vec{i}) = -\frac{4}{5}v - \frac{1}{5}w - \frac{1}{5}u = \frac{1}{5}(5\vec{i} - 8\vec{j} - 2\vec{k})$ .

$\vec{j} = \frac{1}{5}[(4\vec{j} + \vec{k}) + (-\vec{i} + \vec{j}) - (-\vec{i} + \vec{k})] = \frac{1}{5}u + \frac{1}{5}v - \frac{1}{5}w$ . Donc,  $p(\vec{j}) = \frac{1}{5}u = \frac{4}{5}\vec{j} + \frac{1}{5}\vec{k}$  et  $s(\vec{j}) = \frac{1}{5}v - \frac{1}{5}w - \frac{1}{5}u = \frac{1}{5}(-3\vec{j} - 2\vec{k})$

$\vec{k} = \frac{1}{5}[(4\vec{j} + \vec{k}) - 4(-\vec{i} + \vec{j}) + 4(-\vec{i} + \vec{k})] = \frac{1}{5}u - \frac{4}{5}v + \frac{4}{5}w$ . Donc,  $p(\vec{k}) = \frac{1}{5}u = \frac{4}{5}\vec{j} + \frac{1}{5}\vec{k}$  et  $s(\vec{k}) = \frac{-4}{5}v + \frac{4}{5}w - \frac{1}{5}u = \frac{1}{5}(-8\vec{j} - \vec{k})$

Ainsi,  $mat_{BP} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ \frac{4}{5} & \frac{4}{5} & \frac{4}{5} \\ \frac{1}{5} & \frac{1}{5} & \frac{1}{5} \end{pmatrix}$  et  $mat_{B'S} = I_3 - 2mat_{BP} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{8}{5} & \frac{-3}{5} & \frac{-8}{5} \\ -\frac{2}{5} & \frac{-2}{5} & \frac{-1}{5} \end{pmatrix}$

**Ex 15** Soit  $A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 & \dots & 1 \\ \square & 0 & 2 & \square & \vdots \\ \square & \square & 0 & \square & 1 \\ \square & \square & \square & \ddots & 2 \\ (0) & \square & \square & \square & 0 \end{pmatrix}$  une matrice carrée d'ordre  $n$ . Calculer  $A^n$ .

**Ex 16** Soit  $A = (a_{ij})$  une matrice carrée d'ordre  $n$  telle que :  $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2, |a_{ij}| < \frac{1}{n}$ .

Démontrer par l'absurde que la matrice  $I_n + A$  est inversible. (on pourra introduire l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^n$  canoniquement associé à  $A$ )

**Ex 17**  $\forall P \in \mathbb{R}_n[X], \varphi(P) = P(X+1)$ .

- Justifier que  $\varphi$  est un automorphisme de  $\mathbb{R}_n[X]$ .
- Déterminer la matrice  $M$  de  $\varphi$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}_n[X]$  et sa matrice inverse.
- Soit  $a_0, \dots, a_n, b_0, \dots, b_n$  des réels tels que :  $b_p = \sum_{j=0}^p \binom{p}{j} a_j$ . Exprimer  $a_0, \dots, a_n$  en fonction de  $b_0, \dots, b_n$ .

**Ex 18** Soit  $A = \begin{pmatrix} \binom{0}{0} & a \binom{1}{0} & a^2 \binom{2}{0} & \dots & a^n \binom{n}{0} \\ 0 & -\binom{1}{1} & -a \binom{2}{1} & \dots & -a^{n-1} \binom{n}{1} \\ \square & 0 & \binom{2}{2} & \dots & \vdots \\ \square & \square & \binom{2}{2} & \dots & \square \\ \square & \square & \square & \dots & \square \\ \square & \square & \square & \dots & \square \\ 0 & 0 & 0 & \dots & (-1)^n \binom{n}{n} \end{pmatrix}$ . Justifier que  $A$  est inversible et déterminer  $A^{-1}$ .

**Ex 19** Soit  $E$  de dimension finie  $n$ . Soit  $u$  un endomorphisme de  $E$  tel que  $u^{n-1} \neq 0$  et  $u^n = 0$  i.e.  $u$  est nilpotent d'indice  $n$ .

- Montrer qu'il existe un vecteur  $\vec{x}$  de  $E$  tel que :  $B = (\vec{x}, u(\vec{x}), u^2(\vec{x}), \dots, u^{n-1}(\vec{x}))$  base de  $E$ .
- Ecrire les matrices de  $u, u^2, \dots, u^{n-1}$  dans la base  $B$ .
- En déduire que  $\{g \in L(E) / u \circ g = g \circ u\} = vect(Id, u, u^2, \dots, u^{n-1})$ .
- $u^{n-1} \neq 0$  donc il existe un vecteur  $\vec{x}$  de  $E$  tel que  $u^{n-1}(\vec{x}) \neq \vec{0}$ . Et par suite,  $\forall k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket, u^k(\vec{x}) \neq \vec{0}$ .

Montrons  $B = (\vec{x}, u(\vec{x}), u^2(\vec{x}), \dots, u^{n-1}(\vec{x}))$  est une base de  $E$ .

$\forall k \in \mathbb{N}, u^k$  est un endomorphisme de  $E$  (car composée d'endomorphismes de  $E$ ) donc  $u^k(\vec{x}) \in E$ . Ainsi,  $B$  est une famille de vecteur de  $E$ . De plus,  $card B = n = dim E$ . Donc il reste à prouver la liberté de  $B$  pour prouver que  $B$  est une base de  $E$ .

Soit  $\lambda_0, \lambda_1, \dots, \lambda_{n-1}$  des scalaires tels que  $\lambda_0 \vec{x} + \lambda_1 u(\vec{x}) + \lambda_2 u^2(\vec{x}) + \dots + \lambda_{n-1} u^{n-1}(\vec{x}) = \vec{0}$ . « Appliquons »  $u$  :

Alors  $u(\lambda_0 \vec{x} + \lambda_1 u(\vec{x}) + \lambda_2 u^2(\vec{x}) + \dots + \lambda_{n-1} u^{n-1}(\vec{x})) = u(\vec{0})$ . Et comme  $u$  est linéaire, cette dernière égalité s'écrit :

$\lambda_0 u(\vec{x}) + \lambda_1 u^2(\vec{x}) + \lambda_2 u^3(\vec{x}) + \dots + \lambda_{n-1} u^n(\vec{x}) = \vec{0}$ . Or  $u^n = 0$  donc  $u^n(\vec{x}) = \vec{0}$ . Donc, nous obtenons :

$\lambda_0 u(\vec{x}) + \lambda_1 u^2(\vec{x}) + \lambda_2 u^3(\vec{x}) + \dots + \lambda_{n-2} u^{n-1}(\vec{x}) = \vec{0}$ . « Appliquons » à nouveau  $u$  :

$u(\lambda_0 u(\vec{x}) + \lambda_1 u^2(\vec{x}) + \lambda_2 u^3(\vec{x}) + \dots + \lambda_{n-2} u^{n-1}(\vec{x})) = u(\vec{0})$  et par linéarité de  $u$ , cela donne :

$\lambda_0 u^2(\vec{x}) + \lambda_1 u^3(\vec{x}) + \lambda_2 u^4(\vec{x}) + \dots + \lambda_{n-2} u^n(\vec{x}) = \vec{0}$ . Donc, nous obtenons :

$\lambda_0 u^2(\vec{x}) + \lambda_1 u^3(\vec{x}) + \lambda_2 u^4(\vec{x}) + \dots + \lambda_{n-3} u^{n-1}(\vec{x}) = \vec{0}$ . On itère ce procédé. Après  $n$  itérations, nous obtenons le système échelonné suivant :

$$\begin{cases} \lambda_0 \vec{x} + \lambda_1 u(\vec{x}) + \lambda_2 u^2(\vec{x}) + \dots + \lambda_{n-1} \underbrace{u^{n-1}(\vec{x})}_{\neq \vec{0}} = \vec{0} \\ \lambda_0 u(\vec{x}) + \lambda_1 u^2(\vec{x}) + \lambda_2 u^3(\vec{x}) + \dots + \lambda_{n-2} \underbrace{u^{n-1}(\vec{x})}_{\neq \vec{0}} = \vec{0} \\ \lambda_0 u^2(\vec{x}) + \lambda_1 u^3(\vec{x}) + \lambda_2 u^4(\vec{x}) + \dots + \lambda_{n-3} \underbrace{u^{n-1}(\vec{x})}_{\neq \vec{0}} = \vec{0} \\ \vdots \\ \lambda_0 u^{n-2}(\vec{x}) + \lambda_1 \underbrace{u^{n-1}(\vec{x})}_{\neq \vec{0}} = 0 \\ \lambda_0 \underbrace{u^{n-1}(\vec{x})}_{\neq \vec{0}} = 0 \end{cases}$$

Or, Comme  $u^{n-1}(\vec{x}) \neq 0, \lambda u^{n-1}(\vec{x}) = \vec{0} \Rightarrow \lambda = 0$ . Donc la remontée du système

donne  $\lambda_0 = 0$  puis  $\lambda_1 = 0$ , puis ..... et enfin  $\lambda_n = 0$ .

J'en conclus que  $B$  est libre et finalement  $B$  est une base de  $E$ .

d. Ecrire les matrices de  $u, u^2, \dots, u^{n-1}$  dans la base  $B$ .

$$mat_B u = \begin{pmatrix} u(\vec{x}) & u(u(\vec{x})) & u(u^2(\vec{x})) & \dots & u(u^{n-2}(\vec{x})) & u(u^{n-1}(\vec{x})) \\ \vec{0} & \vec{0} & \vec{0} & \dots & \vec{0} & \vec{0} \\ 1 & \vec{0} & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \vec{0} & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & 1 & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \square & \square & \vdots & \ddots & \square & \square \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & \vec{0} \end{pmatrix} \begin{matrix} \vec{x} \\ u(\vec{x}) \\ u^2(\vec{x}) \\ \vdots \\ \square \\ u^{n-1}(\vec{x}) \end{matrix} \quad \text{car } u(u^k(\vec{x})) = u^{k+1}(\vec{x})$$

$$mat_B u^2 = \begin{pmatrix} u^2(\vec{x}) & u^3(\vec{x}) & u^4(\vec{x}) & \dots & u^n(\vec{x}) & u^{n+1}(\vec{x}) \\ \vec{0} & \vec{0} & \vec{0} & \dots & \vec{0} & \vec{0} \\ 0 & \vec{0} & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 0 & \vec{0} & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & 1 & 0 & \ddots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & 1 & \ddots & \vdots & \vdots \\ \square & \vdots & 1 & \ddots & \square & 0 \\ \square & \square & \vdots & \ddots & 0 & \square \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} \vec{x} \\ u(\vec{x}) \\ u^2(\vec{x}) \\ \vdots \\ \square \\ u^{n-1}(\vec{x}) \end{matrix} \quad \text{car } u(u^k(\vec{x})) = u^{k+1}(\vec{x})$$

$$mat_B u^p = \begin{pmatrix} u^{p+1}(\vec{x}) & u^3(\vec{x}) & \dots & u^{n-1}(\vec{x}) & u^n(\vec{x}) & u^{n+p}(\vec{x}) \\ \vec{0} & \vec{0} & \dots & \vec{0} & \vec{0} & \vec{0} \\ \vdots & \square & \dots & 0 & 0 & \square \\ 0 & \square & \dots & 0 & 0 & \square \\ 1 & 0 & \dots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 1 & \dots & \square & \square & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \square & \square \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 0 & \dots \end{pmatrix} \begin{matrix} \vec{x} \\ u(\vec{x}) \\ u^2(\vec{x}) \\ \vdots \\ \square \\ u^{n-1}(\vec{x}) \end{matrix} \quad \text{car } u^p(u^k(\vec{x})) = u^{p+k}(\vec{x})$$

d. Montrons que  $\underbrace{\{g \in \mathcal{L}(E) / u \circ g = g \circ u\}}_{=G} = \underbrace{\text{vect}(Id, u, u^2, \dots, u^{n-1})}_{=H}$  par double inclusion.

• Tout d'abord,  $H = \text{vect}(Id, u, u^2, \dots, u^{n-1})$  est un ss-e-v de  $\mathcal{L}(E)$ . Montrons que  $G$  en est un aussi.

$G \subset \mathcal{L}(E)$  par définition de  $G$ .

L'endomorphisme nul, noté  $w$ , commute avec  $u$  (car  $u \circ w = w \circ u = w$ ) donc  $w$  est élément de  $G$ .

Enfin, soit  $(g, h) \in H^2$  et  $(a, b) \in K^2$ .

$$\text{Alors } u \circ (ag + bh) \stackrel{\text{car } u \text{ est linéaire}}{=} au \circ g + bu \circ h \stackrel{\text{car } g \in G \text{ et } h \in G}{=} ag \circ u + bh \circ u = (ag + bh) \circ u. \text{ Donc } ag + bh \in G.$$

Ainsi,  $G$  est un ss-e-v de  $\mathcal{L}(E)$ .

• Soit  $p \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$ .  $u \circ u^p = u^{p+1} = u^p \circ u$ . Donc,  $u^p \in G$ . Comme  $G$  est stable par combinaison linéaire,  $H \subset G$ .

• Soit  $g \in G$ . Donc  $u$  et  $g$  commutent et par conséquent,  $\forall k, u^k$  et  $g$  commutent.

$g(\vec{x}) \in E$  et  $B$  base de  $E$ . Donc il existe  $\alpha_0, \alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}$  des scalaires tels que

$$g(\vec{x}) = \alpha_0 \vec{x} + \alpha_1 u(\vec{x}) + \dots + \alpha_{n-1} u^{n-1}(\vec{x}).$$

$$\text{Alors } g(u(\vec{x})) \stackrel{\text{car } g \in G}{=} u(g(\vec{x})) = \alpha_0 u(\vec{x}) + \alpha_1 u^2(\vec{x}) + \dots + \alpha_{n-1} u^n(\vec{x}) = \alpha_0 u(\vec{x}) + \alpha_1 u^2(\vec{x}) + \dots + \alpha_{n-2} u^{n-1}(\vec{x}).$$

$$g(u^2(\vec{x})) \stackrel{\text{car } g \in G}{=} u^2(g(\vec{x})) = \alpha_0 u^2(\vec{x}) + \alpha_1 u^3(\vec{x}) + \dots + \alpha_{n-2} u^n(\vec{x}) = \alpha_0 u^2(\vec{x}) + \alpha_1 u^3(\vec{x}) + \dots + \alpha_{n-3} u^{n-1}(\vec{x}).$$

$$g(u^3(\vec{x})) \stackrel{\text{car } g \in G}{=} u^3(g(\vec{x})) = \alpha_0 u^3(\vec{x}) + \alpha_1 u^4(\vec{x}) + \dots + \alpha_{n-1} u^n(\vec{x}) = \alpha_0 u^3(\vec{x}) + \alpha_1 u^4(\vec{x}) + \dots + \alpha_{n-2} u^{n-1}(\vec{x}).$$

(...).

$$g(u^{n-1}(\vec{x})) \stackrel{\text{car } g \in G}{=} u^{n-1}(g(\vec{x})) = \alpha_0 u^{n-1}(\vec{x}).$$

$$\text{Ainsi, } mat_B g = \begin{pmatrix} g(\vec{x}) & g(u(\vec{x})) & \dots & g(u^{n-1}(\vec{x})) \\ \alpha_0 & 0 & \dots & \vec{0} \\ \alpha_1 & \alpha_0 & \dots & \square \\ \vdots & \alpha_1 & \alpha_0 & \ddots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \\ \alpha_{n-1} & \alpha_{n-2} & \alpha_{n-3} & \alpha_0 \end{pmatrix} \begin{matrix} \vec{x} \\ u(\vec{x}) \\ \vdots \\ u^{n-1}(\vec{x}) \end{matrix} = \alpha_0 mat_B id + \alpha_1 mat_B u + \alpha_2 mat_B u^2 + \dots + \alpha_{n-1} mat_B u^{n-1}$$

$mat_B g = mat_B(\alpha_0 id + \alpha_1 u + \alpha_2 u^2 + \dots + \alpha_{n-1} u^{n-1})$ . J'en déduis que  $g = \alpha_0 id + \alpha_1 u + \alpha_2 u^2 + \dots + \alpha_{n-1} u^{n-1}$  et ainsi,  $g \in H$ .

Nous pouvons conclure que  $G \subset H$  et finalement  $G = H$ .

**Ex 20** soit  $E$  un  $K$ -e-v de dimension 3.

1. Soit  $u$  un endomorphisme de  $E$  et soient  $i$  et  $j$  deux entiers naturels.

On considère l'application  $w$  de  $\text{Ker}(u^{i+j})$  vers  $E$  définie par :  $w(x) = u^j(x)$ .

a. Montrer que  $\text{Im}(w) \subset \text{Ker}(u^i)$ .

b. En déduire que  $\dim(\text{Ker}(u^{i+j})) \leq \dim(\text{Ker}(u^i)) + \dim(\text{Ker}(u^j))$

2. Soit  $u$  un endomorphisme de  $E$  vérifiant :  $u^3 = 0$  et  $\text{rg}(u) = 2$

- a. Montrer que  $\dim(\text{Ker } u^2) = 2$  (on pourra utiliser deux fois la question 2b.)
  - b. Montrer que l'on peut trouver un vecteur  $a$  non nul de  $E$  tel que  $u^2(a) \neq 0$  et en déduire que la famille  $(u^2(a), u(a), a)$  est une base de  $E$ .
  - c. Ecrire la matrice  $U$  de  $u$  et la matrice  $V$  de  $u^2 - u$  dans cette base.
3. Soit  $u$  un endomorphisme de  $E$  vérifiant :  $u^2 = 0$  et  $\text{rg}(u) = 1$
- a. Montrer que l'on peut trouver un vecteur  $b$  non nul de  $E$  tel que  $u(b) \neq 0$
  - b. Justifier l'existence d'un vecteur  $c$  de  $\text{Ker}(u)$  tel que  $(u(b), c)$  soit libre puis montrer que la famille  $(b, u(b), c)$  est une base de  $E$ .
  - c. Ecrire la matrice  $U'$  de  $u$  et la matrice  $V'$  de  $u^2 - u$  dans cette base.

**Ex 21** Soit  $n \in \mathbb{N} \setminus \{0, 1\}$  et  $E = \mathbb{R}_n[X]$  et  $f$  définie sur  $E$  par  $f(P) = \frac{1}{2} \left( P\left(\frac{X}{2}\right) + P\left(\frac{X+1}{2}\right) \right)$ .

On note  $f^0 = \text{id}_E$  et  $\forall m \in \mathbb{N}^*, f^m = \underbrace{f \circ \dots \circ f}_m$ . On note  $B = (1, X, X^2, \dots, X^n)$  la base canonique de  $E$ .

1. Vérifier que  $f$  est un endomorphisme de  $E$ .
2. Soit  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ . Déterminer  $\deg(f(X^k))$  et  $\text{codom}(f(X^k))$ . La matrice  $M$  de  $f$  dans  $B$  est-elle triangulaire ? diagonale ? Préciser sa diagonale.
3. Démontrer que  $f$  est un automorphisme de  $E$ .
4. Soit  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Montrer que :  $\text{Ker}(f - \lambda \text{id}) \neq \{0\}$  si et ssi  $\lambda \in \{\frac{1}{2^k} / k \in \llbracket 0, n \rrbracket\}$ .
5. Soit  $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$  et  $Q_k$  un polynôme non nul de  $\text{Ker}(f - \frac{1}{2^k} \text{id})$ , c'est-à-dire :  $Q_k \neq 0$  et  $f(Q_k) = \frac{1}{2^k} Q_k$ .
  - a. Démontrer que :  $\deg(Q_k) = k$ .
  - b. Démontrer que si  $k \neq 0$  alors  $\int_0^1 \widetilde{Q}_k(t) dt = 0$ .
6. Montrer que la famille  $B' = (Q_0, Q_1, \dots, Q_n)$  est une base de  $E$ . Désormais on prendra  $Q_0(X) = 1$ .
7. Ecrire la matrice  $D$  de  $f$  dans cette base  $B'$ . Quelle relation y-a-t-il entre  $D$  et  $M$  ?
8. Soit  $P \in E$ , de composantes  $(a_0, a_1, \dots, a_n)$  dans  $B'$ .
  - a. Soit  $m \in \mathbb{N}$ . Décrire matriciellement  $f^m$  et exprimer  $f^m(P)$  en fonction de  $a_0, a_1, \dots, a_n, Q_0, Q_1, \dots, Q_n$ .
  - b. En déduire que :  $\lim_{m \rightarrow +\infty} \widetilde{f^m(P)}(1) = a_0 = \int_0^1 \widetilde{P}(t) dt$  ( $n$  étant fixé).
9. Soit  $P \in E$ . Démontrer par récurrence sur  $m$  que :  $\forall m \in \mathbb{N}, f^m(P) = \frac{1}{2^m} \sum_{k=0}^{2^m-1} P\left(\frac{X+k}{2^m}\right)$ .
10. Redémontrer alors grâce au cours d'intégration que  $\lim_{m \rightarrow +\infty} \widetilde{f^m(P)}(1) = \int_0^1 \widetilde{P}(t) dt$ .