

CORRIGÉ TD 21
Déterminants

Ex 1 : Résoudre le système suivant d'inconnue $(X, Y) \in M_2(\mathbb{R})^2$: $XY = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ et $YX = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix}$.

$$\begin{aligned} XY &= \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } YX = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \\ \Leftrightarrow XY &= \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } YX = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \text{ et } \det(XY) = \det \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \\ \Leftrightarrow XY &= \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } YX = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \text{ et } \det(X)\det(Y) = 1 \\ \Leftrightarrow XY &= \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } YX = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \text{ et } \det(X) \neq 0 \text{ et } \det(Y) \neq 0 \\ \Leftrightarrow X \text{ et } Y \text{ inversibles et } XY &= \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } YX = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \\ \Leftrightarrow X \text{ et } Y \text{ inversibles et } Y &= X^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } X^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} X = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \\ \Leftrightarrow X \text{ et } Y \text{ inversibles et } Y &= X^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} X = X \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \\ \Leftrightarrow \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / X &= \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \text{ et } X \text{ et } Y \text{ inversibles et } Y = X^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ -2 & -1 \end{pmatrix} \\ \Leftrightarrow \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / X &= \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \text{ et } ad - cb \neq 0 \text{ et } Y \text{ inversible et } Y = X^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } \begin{cases} 3a + c = 5a - 2b \\ 3b + d = 3a - b \\ 2a + c = 5c - 2d \\ 2b + d = 3c - d \\ -2a + 2b + c = 0 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / X &= \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \text{ et } ad - cb \neq 0 \text{ et } Y \text{ inversible; et } Y = X^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } \begin{cases} 3a - 4b - d = 0 \\ 2a - 4c + 2d = 0 \\ 2b - 3c + 2d = 0 \\ c = 2a - 2b \\ d = 3a - 4b \\ 2a - 4(2a - 2b) + 2(3a - 4b) = 0 \\ 2b - 3(2a - 2b) + 2(3a - 4b) = 0 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / X &= \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \text{ et } ad - cb \neq 0 \text{ et } Y \text{ inversible et } Y = X^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } \begin{cases} c = 2a - 2b \\ d = 3a - 4b \\ 0 = 0 \\ 0 = 0 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / X &= \begin{pmatrix} a & b \\ 2a - 2b & 3a - 4b \end{pmatrix} \text{ et } a(3a - 4b) - (2a - 2b)b \neq 0 \text{ et } Y \text{ inversible et } Y = X^{-1} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \\ \Leftrightarrow \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / X &= \begin{pmatrix} a & b \\ 2a - 2b & 3a - 4b \end{pmatrix} \text{ et } 3a^2 + 2b^2 - 6ab \neq 0 \text{ et } Y \text{ inversible et } Y = \frac{1}{3a^2+2b^2-6ab} \begin{pmatrix} 3a - 4b & -b \\ 2b - 2a & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \\ \Leftrightarrow \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / X &= \begin{pmatrix} a & b \\ 2a - 2b & 3a - 4b \end{pmatrix} \text{ et } 3a^2 + 2b^2 - 6ab \neq 0 \text{ et } Y \text{ inversible et } Y = \frac{1}{3a^2+2b^2-6ab} \begin{pmatrix} 9a - 14b & 3a - 5b \\ 6b - 4a & 2b - a \end{pmatrix} \\ \Leftrightarrow \exists (a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4 / 3a^2 + 2b^2 - 6ab &\neq 0 \text{ et } X = \begin{pmatrix} a & b \\ 2a - 2b & 3a - 4b \end{pmatrix} \text{ et } Y = \frac{1}{3a^2+2b^2-6ab} \begin{pmatrix} 9a - 14b & 3a - 5b \\ 6b - 4a & 2b - a \end{pmatrix} \end{aligned}$$

De plus, $3a^2 + 2b^2 - 6ab = 3(a^2 - 2ab) + 2b^2 = 3(a - b)^2 - b^2 = (\sqrt{3}a - \sqrt{3}b - b)(\sqrt{3}a - \sqrt{3}b + b)$.

Donc, $3a^2 + 2b^2 - 6ab \neq 0 \Leftrightarrow (\sqrt{3}a - \sqrt{3}b - b) \neq 0$ et $(\sqrt{3}a - \sqrt{3}b + b) \neq 0$.

Ainsi sol = $\left\{ \left(\begin{pmatrix} a & b \\ 2a - 2b & 3a - 4b \end{pmatrix}, \frac{1}{3a^2+2b^2-6ab} \begin{pmatrix} 9a - 14b & 3a - 5b \\ 6b - 4a & 2b - a \end{pmatrix} \right) / a, b \text{ réels et } 3a^2 + 2b^2 - 6ab \neq 0 \right\}$

Ex 2 Soit (S) le système suivant $\begin{cases} tr(X)Y + tr(Y)X = \begin{pmatrix} 4 & 8 \\ 4 & -4 \end{pmatrix} \\ XY = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 4 & -2 \end{pmatrix} \end{cases}$ d'inconnue $(X, Y) \in M_2(\mathbb{R})^2$.

1. Je suppose que (S) admette une solution notée (X_0, Y_0) .

- a. Montrer que X_0 et Y_0 sont inversibles.
- b. Montrer que : $tr(X_0) = 0$ ou $tr(Y_0) = 0$.
- c. Supposons ici que : $tr(Y_0) = 0$. Montrer qu'il existe un réel λ non nul tel que : $Y_0 = \lambda \begin{pmatrix} 4 & 8 \\ 4 & -4 \end{pmatrix}$ et $X_0 = \frac{1}{12\lambda} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 10 \end{pmatrix}$

2. En déduire les solutions de (S) .

Ex 3 Sachant que 13 divise 546, 273 et 169, montrer, sans calculer D , que $D = \begin{vmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 4 & 7 & 6 \\ 6 & 3 & 9 \end{vmatrix}$ est un multiple de 13.

Il existe trois entiers naturels a, b et c tels que $546 = 13a$, $273 = 13b$ et $169 = 13c$,

$$D = \begin{vmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 4 & 7 & 6 \\ 6 & 3 & 9 \end{vmatrix} \underset{L_3 \leftarrow L_3 + 10L_2 + 100L_1}{=} \begin{vmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 4 & 7 & 6 \\ 546 & 273 & 169 \end{vmatrix} = 13 \begin{vmatrix} 5 & 2 & 1 \\ 4 & 7 & 6 \\ a & b & c \end{vmatrix}_{d \in \mathbb{Z}} = 13d. \text{ Donc } D \text{ est multiple de 13.}$$

Ex 4 Calculer les déterminants suivants : $d_1 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a+b & b+c & c+a \\ ab & bc & ca \end{vmatrix}$, $d_2 = \begin{vmatrix} 1 & \cos(a) & \cos(2a) \\ \cos(a) & \cos(2a) & \cos(3a) \\ \cos(2a) & \cos(3a) & \cos(4a) \end{vmatrix}$,

$$d_3 = \begin{vmatrix} 1 & a & b & ab \\ 1 & c & b & cb \\ 1 & a & d & ad \\ 1 & c & d & cd \end{vmatrix}, d_4 = \begin{vmatrix} a^2 & b^2 & ab \\ ab & a^2 & b^2 \\ b^2 & ab & a^2 \end{vmatrix}, d_5 = \begin{vmatrix} 2a & a-b-c & 2a \\ b-a-c & 2b & 2b \\ 2c & 2c & c-a-b \end{vmatrix}, \det(A - \lambda I) \text{ où } A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 3 \\ -2 & 11 & -2 \\ 8 & -7 & 6 \end{pmatrix}$$

$$d_5 = \begin{vmatrix} 2a & a-b-c & 2a \\ b-a-c & 2b & 2b \\ 2c & 2c & c-a-b \end{vmatrix} \underset{L_1 \leftarrow L_1 + L_2 + L_3}{=} \begin{vmatrix} a+b+c & a+b+c & a+b+c \\ b-a-c & 2b & 2b \\ 2c & 2c & c-a-b \end{vmatrix} = (a+b+c) \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ b-a-c & 2b & 2b \\ 2c & 2c & c-a-b \end{vmatrix}$$

$$\begin{aligned} & \stackrel{\text{1}^{\text{e}}}{=} (a+b+c) \begin{vmatrix} b-a-c & 0 & 0 \\ 2c & b+a+c & a+b+c \\ 0 & -c-a-b & \end{vmatrix} = (a+b+c) \begin{vmatrix} b+a+c & b+a+c \\ 0 & -(b+a+c) \end{vmatrix} = -(a+b+c)^3. \\ & \underset{C_2 \leftarrow C_2 - C_1}{\underset{C_3 \leftarrow C_3 - C_1}{d_1}} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a+b & b+c & c+a \\ ab & bc & ca \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ a+b & c-a & c-b \\ ab & b(c-a) & a(c-b) \end{vmatrix} = (c-a)(c-b) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ a+b & 1 & 1 \\ ab & b & a \end{vmatrix} = (c-a)(c-b) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ a+b & 1 & 0 \\ ab & b & a-b \end{vmatrix} \\ & = (c-a)(c-b)(a-b). \end{aligned}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & \cos(a) & \cos(2a) \\ \cos(a) & \cos(2a) & \cos(3a) \\ \cos(2a) & \cos(3a) & \cos(4a) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & \cos(a) & \cos(2a) \\ \cos(a) & \cos(2a) & \cos(3a) \\ \cos(2a) & \cos(3a) & \cos(4a) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & \cos(a) & \cos(2a) \\ 0 & \cos(2a) - \cos^2(a) & \cos(3a) - \cos(a)\cos(2a) \\ 0 & \cos(3a) - \cos(2a)\cos(a) & \cos(4a) - \cos^2(2a) \end{vmatrix} \\ = \begin{vmatrix} -\sin^2(a) & -\sin(a)\sin(2a) \\ -\sin(2a)\sin(a) & -\sin^2(2a) \end{vmatrix} = \sin(a)\sin(2a) \begin{vmatrix} \sin(a) & \sin(a) \\ \sin(2a) & \sin(2a) \end{vmatrix} = \sin^2(a)\sin^2(2a) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 0. \end{math>$$

Ex 5 Soit $(a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4$ et $P(X) = \alpha + \beta X + \gamma X^2 + X^4$.

$$1. \text{ Montrer que } D = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & a^4 \\ 1 & b & b^2 & b^4 \\ 1 & c & c^2 & c^4 \\ 1 & d & d^2 & d^4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & P(a) \\ 1 & b & b^2 & P(b) \\ 1 & c & c^2 & P(c) \\ 1 & d & d^2 & P(d) \end{vmatrix}.$$

2. En choisissant judicieusement P de sorte que la dernière colonne soit « presque nulle », calculer D .

$$1. \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & a^4 \\ 1 & b & b^2 & b^4 \\ 1 & c & c^2 & c^4 \\ 1 & d & d^2 & d^4 \end{vmatrix} \stackrel{C_4 \leftarrow C_4 - (\alpha C_1 + \beta C_2 + \gamma C_3)}{=} \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & P(a) \\ 1 & b & b^2 & P(b) \\ 1 & c & c^2 & P(c) \\ 1 & d & d^2 & P(d) \end{vmatrix}.$$

2. Posons $P(X) = (X-a)(X-b)(X-c)(X-k)$ et choisissons k de sorte que le coefficient de X^3 soit nul dans la forme développée de P .

Or, $\frac{\text{coeff}(X^3)}{\text{coeff}(X^3)} = -(la \ somme \ des \ racines \ de \ P) = -(a+b+c+k)$. Donc prenons $k = -(a+b+c)$ et finalement,

$P(X) = (X-a)(X-b)(X-c)(X+(a+b+c))$.

$$\text{Alors, } D = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & P(a) \\ 1 & b & b^2 & P(b) \\ 1 & c & c^2 & P(c) \\ 1 & d & d^2 & P(d) \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 & 0 \\ 1 & b & b^2 & 0 \\ 1 & c & c^2 & 0 \\ 1 & d & d^2 & P(d) \end{vmatrix} = P(d) \underbrace{\begin{vmatrix} 1 & a & a^2 \\ 1 & b & b^2 \\ 1 & c & c^2 \end{vmatrix}}_{\text{vandermonde}}$$

$D = (d-a)(d-b)(d-c)(a+b+c+d)(c-a)(a-b)(b-c)$.

Ex 6 Soit n un entier impair et A une matrice carrée d'ordre n , antisymétrique. Montrer que $\det(A)=0$.

$\det A = \det(A^T) = \det(-A) = (-1)^n \det(A) = -\det(A)$. Donc $\det(A) = 0$.

Ex 7 Soit $n \in \mathbb{N} \setminus \{0,1\}$ a et b des scalaires et $A = (a_{ij})_{(i,j) \in [1,n]^2}$ dans $M_n(K)$ telle que : $\forall i, a_{ii} = a$ et $\forall i \neq j, a_{ij} = b$.

Calculer $\det(A)$ (sous forme factorisée). Pour quelles valeurs de (a, b) , A est-elle inversible ?

$$A = \begin{pmatrix} a & b & & \\ b & a & b & \\ & b & \dots & \vdots \\ & b & b & a \end{pmatrix}. \text{ Donc } \det(A) = \begin{vmatrix} a & b & b \\ b & a & b \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ b & b & a \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a+(n-1)b & b & b \\ a+(n-1)b & a & b \\ \vdots & b & \dots & \vdots \\ a+(n-1)b & b & b \\ a+(n-1)b & b & a \end{vmatrix} = [a+(n-1)b] \begin{vmatrix} 1 & b & b & b \\ 1 & a & b & b \\ \vdots & b & a & \dots & \vdots \\ 1 & b & b & b \\ 1 & b & b & a \end{vmatrix} = [a+(n-1)b]$$

$$(n-1)b] \begin{vmatrix} 1^+ & b & b & b \\ 0 & a-b & 0 & 0 \\ \vdots & 0 & a-b & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & a-b \end{vmatrix} = [a+(n-1)b](+1) \underbrace{\begin{vmatrix} a-b & \square & \square & (0) \\ \square & \ddots & \square & \square \\ \square & \square & \ddots & \square \\ (0) & \square & \square & a-b \end{vmatrix}}_{\text{déterminants d'ordre } n-1} = [a+(n-1)b](a-b)^{n-1}.$$

Ainsi, A est inversible si et seulement si $a+(n-1)b \neq 0$ et $a \neq b$

$$\text{Ex 8 } \Delta_1 = |1| \text{ et } \forall n \geq 1, \Delta_n = \begin{vmatrix} 0 & \dots & 0 & 1 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & 1 & \square & \vdots \\ 1 & 1 & \dots & 1 \end{vmatrix} \text{ déterminant d'ordre } n. \text{ Calculer } \Delta_n.$$

$$\Delta_n = \begin{vmatrix} 0 & \dots & 0 & 1 \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & 1 & \square & \vdots \\ 1 & 1 & \dots & 1 \end{vmatrix} = (-1)^{n+1} \Delta_{n-1} = (-1)^{n-1} \Delta_{n-1}. \text{ Donc, } \Delta_n = [\prod_{k=1}^{n-1} (-1)^k] \Delta_1 = (-1)^{\sum_{k=1}^n k} = (-1)^{\frac{n(n+1)}{2}}.$$

$$\text{Ex 9} \text{ Soit } n \text{ et } p \text{ deux entiers naturels. Et } \Delta_{n,p} = \begin{vmatrix} 1 & \binom{n}{1} & \cdots & \binom{n}{p-1} \\ 1 & \binom{n+1}{1} & \cdots & \binom{n+1}{p-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \binom{n+p-1}{1} & \cdots & \binom{n+p-1}{p-1} \end{vmatrix} \text{ déterminant d'ordre } p.$$

1) Effectuant des opérations sur les colonnes, montrer que : pour tous $p \in \{0,1\}$ et $n \in \mathbb{N}$, $\Delta_{n,p} = \Delta_{n+1,p} = \Delta_{n,p+1}$

2) En déduire la valeur de $\Delta_{n,p}$.

$$\begin{aligned}
& \Delta_{n,p} = \left| \begin{array}{cccc} \binom{n}{0} & \binom{n}{1} & \cdots & \binom{n}{p-1} \\ \binom{n+1}{0} & \binom{n+1}{1} & \cdots & \binom{n+1}{p-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \binom{n+p-1}{0} & \binom{n+p-1}{1} & \cdots & \binom{n+p-1}{p-1} \end{array} \right| \stackrel{c_{n+1} \leftarrow c_{n+1} + c_n}{=} \left| \begin{array}{cccc} \overline{\binom{n}{0}} & \overline{\binom{n}{1}} & \cdots & \overline{\binom{n}{p-1} + \binom{n}{p-2}} \\ \binom{n+1}{0} & \binom{n+1}{1} & \cdots & \binom{n+1}{p-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \binom{n+p-1}{0} & \binom{n+p-1}{1} & \cdots & \binom{n+p-1}{p-1} + \binom{n+1}{p-2} \end{array} \right| \\
& \stackrel{\text{Triangle de Pascal}}{=} \left| \begin{array}{cccc} \overline{\binom{n}{0}} & \overline{\binom{n}{1}} & \cdots & \overline{\binom{n}{p-1}} \\ \binom{n+1}{0} & \binom{n+1}{1} & \cdots & \binom{n+2}{p-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \binom{n+p-1}{0} & \binom{n+p-1}{1} & \cdots & \binom{n+p}{p-1} \end{array} \right| \\
& \stackrel{c_n \leftarrow c_n - c_{n-1} + \text{Triangle de Pascal}}{=} \left| \begin{array}{ccccc} \binom{n}{0} & \binom{n}{1} & \cdots & \binom{n}{p-1} & \binom{n+1}{p-1} \\ \binom{n+1}{0} & \binom{n+1}{1} & \cdots & \binom{n+1}{p-1} & \binom{n+2}{p-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \binom{n+p-1}{0} & \binom{n+p-1}{1} & \cdots & \binom{n+p-1}{p-1} & \binom{n+p}{p-1} \\ 1 & \binom{n+1}{1} & \cdots & \binom{n+1}{p-2} & \binom{n+1}{p-1} \\ 1 & \binom{n+2}{1} & \cdots & \binom{n+2}{p-2} & \binom{n+2}{p-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & \binom{n+p}{1} & \cdots & \binom{n+p}{p-2} & \binom{n+p}{p-1} \end{array} \right| = \Delta_{n+1,p} \\
& \Delta_{n,p} = \left| \begin{array}{ccccc} \binom{n}{0} & \binom{n}{1} & \cdots & \binom{n}{p-1} & \binom{n}{p-1} \\ \binom{n+1}{0} & \binom{n+1}{1} & \cdots & \binom{n+1}{p-1} & \binom{n+1}{p-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \binom{n+p-1}{0} & \binom{n+p-1}{1} & \cdots & \binom{n+p-1}{p-1} & \binom{n+p-1}{p-1} \end{array} \right| \stackrel{L_{n+1} \leftarrow L_{n+1} - L_n}{=} \left| \begin{array}{ccccc} \binom{n}{0} & \binom{n}{1} & \cdots & \binom{n}{p-1} & \binom{n}{p-1} \\ \binom{n+1}{0} & \binom{n+1}{1} & \cdots & \binom{n+1}{p-1} & \binom{n+1}{p-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \binom{n+p-2}{0} & \cdots & \binom{n+p-2}{p-2} & \binom{n+p-2}{p-2} \end{array} \right| \\
& \stackrel{L_n \leftarrow L_n - L_{n-1}}{=} \left| \begin{array}{ccccc} \binom{n}{0} & \binom{n}{1} & \cdots & \binom{n}{p-1} & \binom{n}{p-1} \\ \binom{n+1}{0} & \binom{n+1}{1} & \cdots & \binom{n+1}{p-1} & \binom{n+1}{p-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & \binom{n+p-3}{0} & \cdots & \binom{n+p-3}{p-3} & \binom{n+p-3}{p-3} \\ 0 & \binom{n+p-2}{0} & \cdots & \binom{n+p-2}{p-2} & \binom{n+p-2}{p-2} \end{array} \right| \stackrel{(\dots)}{=} \left| \begin{array}{ccccc} 1 & \binom{n}{1} & \square & \binom{n}{p-1} & \binom{n}{p-1} \\ 0 & \binom{n}{0} & \square & \binom{n}{p-2} & \binom{n}{p-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \binom{n+p-3}{0} & \cdots & \binom{n+p-3}{p-3} & \binom{n+p-3}{p-3} \\ 0 & \binom{n+p-2}{0} & \cdots & \binom{n+p-2}{p-2} & \binom{n+p-2}{p-2} \end{array} \right| = 1 \times \Delta_{n,p-1} \quad \Delta_{n,p-1}
\end{aligned}$$

Et par conséquent, $\Delta_{n,p+1}^{\square} = \Delta_{n,p}^{\square}$.

2) Alors $\Delta_{n,p} = \Delta_{n-1,p} = \Delta_{n-2,p} = \cdots = \Delta_{0,p} = \Delta_{0,p-1} = \cdots = \Delta_{0,0} = \left| \binom{0}{0} \right| = 1$

Ex 10 Soit a_1, a_2, \dots, a_n des réels. Calculer $\Delta_n(a_1, a_2, \dots, a_n, x) = \left| \begin{array}{ccccc} x & 0 & \cdots & \square & a_n \\ 0 & x & \ddots & \square & a_{n-1} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \square & \vdots \\ 0 & \square & \square & x & a_1 \\ a_n & a_{n-1} & \cdots & a_1 & x \end{array} \right|$.

$$\begin{aligned}
\Delta_n(a_1, a_2, \dots, a_n, x) &= \left| \begin{array}{ccccc} x & 0 & \cdots & \square & a_n \\ 0 & x & \ddots & \square & a_{n-1} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \square & \vdots \\ 0 & \square & \square & x & a_1 \\ a_n & a_{n-1} & \cdots & a_1 & x \end{array} \right| = x \Delta_{n-1}(a_1, a_2, \dots, a_{n-1}, x) + (-1)^{n+1} a_n \left| \begin{array}{ccccc} 0 & 0 & \cdots & 0 & a_n \\ x & 0 & \ddots & \square & a_{n-1} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \square & \vdots \\ 0 & \square & \square & 0 & a_2 \\ 0 & 0 & \cdots & x & a_1 \end{array} \right| \det d'ordre n \\
&= x \Delta_{n-1}(a_1, a_2, \dots, a_{n-1}, x) + (-1)^{n+1} a_n (-1)^{n-1+1} a_n \left| \begin{array}{ccccc} x & \square & (0) \\ \square & \ddots & \square \\ (0) & \square & x \end{array} \right| \det d'ordre n-1 \\
&= x \Delta_{n-1}(a_1, a_2, \dots, a_{n-1}, x) - a_n^2 x^{n-1}
\end{aligned}$$

Alors, $\Delta_{n-1}(a_1, a_2, \dots, a_{n-1}, x) = x \Delta_{n-2}(a_1, a_2, \dots, a_{n-2}, x) - a_{n-1}^2 x^{n-2}$ et par suite,

$$\Delta_n(a_1, a_2, \dots, a_n, x) = x^2 \Delta_{n-2}(a_1, a_2, \dots, a_{n-2}, x) - a_{n-1}^2 x^{n-1} - a_n^2 x^{n-1}$$

De même, $\Delta_{n-2}(a_1, a_2, \dots, a_{n-2}, x) = x \Delta_{n-3}(a_1, a_2, \dots, a_{n-3}, x) - a_{n-2}^2 x^{n-4}$ et par suite,

$$\Delta_n(a_1, a_2, \dots, a_n, x) = x^3 \Delta_{n-3}(a_1, a_2, \dots, a_{n-3}, x) - a_{n-2}^2 x^{n-1} - a_{n-1}^2 x^{n-1} - a_n^2 x^{n-1}$$

Conjecture : $\Delta_n(a_1, a_2, \dots, a_n, x) = x^{n-1} \Delta_1(a_1, x) - a_2^2 x^{n-1} - a_3^2 x^{n-1} - \dots - a_{n-2}^2 x^{n-1} - a_{n-1}^2 x^{n-1} - a_n^2 x^{n-1}$

$$= x^{n-1}(x^2 - a_1^2) - a_2^2 x^{n-1} - a_3^2 x^{n-1} - \dots - a_{n-2}^2 x^{n-1} - a_{n-1}^2 x^{n-1} - a_n^2 x^{n-1}$$

$$\Delta_n(a_1, a_2, \dots, a_n, x) = x^{n+1} - (a_1^2 - a_2^2 - \dots - a_{n-2}^2 - a_{n-1}^2 - a_n^2) x^{n-1}.$$

Init : $\Delta_1(a_1, x) = x^2 - a_1^2$.

Propag : Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Supposons que $\Delta_n(a_1, a_2, \dots, a_n, x) = x^{n+1} - (a_1^2 - a_2^2 - \dots - a_{n-2}^2 - a_{n-1}^2 - a_n^2) x^{n-1}$. Alors,

$$\Delta_{n+1}(a_1, a_2, \dots, a_{n+1}, x) = x \Delta_n(a_1, a_2, \dots, a_n, x) - a_{n+1}^2 x^{n-1}$$

$$= x[x^{n+1} - (a_1^2 - a_2^2 - \dots - a_{n-2}^2 - a_{n-1}^2 - a_n^2) x^{n-2}] - a_{n+1}^2 x^{n-1}$$

$$= x^{n+2} - (a_1^2 - a_2^2 - \dots - a_{n-2}^2 - a_{n-1}^2 - a_n^2 - a_{n+1}^2) x^{n-1} \text{ OK!!}$$

Ex 11 Soit J la matrice de $M_n(K)$ dont tous les coefficients valent 1.

- Soit $A \in M_n(K)$. Pour tout scalaire x , on note $P(x) = \det(A + xJ)$. Démontrer qu'il existe un scalaire ω tel que : pour tout scalaire x , $P(x) = \det(A) + \omega x$. **ω dépend-il de x ? Que peut-on alors dire de P ?**

- Application :** Soient $(a, b, c_1, \dots, c_n) \in K^{n+2}$ et $M = \begin{pmatrix} c_1 & b & \cdots & \square & b \\ a & c_2 & \ddots & \square & \square \\ \vdots & \ddots & \ddots & \square & \vdots \\ \square & \square & \square & \ddots & b \\ a & \cdots & \square & a & c_n \end{pmatrix} \in M_n(K)$.

a) Déduire de 1. la valeur de $\det(M)$ dès que $a \neq b$.

b) Calculer $\det(M)$ dans le cas où $a = b$ et $c_1 = \cdots = c_n = c$.

$$\begin{aligned} P(x) &= \det(A + xJ) = \begin{vmatrix} a_{11} + x & a_{12} + x & a_{1n} + x \\ a_{21} + x & a_{22} + x & a_{2n} + x \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} + x & a_{n2} + x & a_{nn} + x \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} + x & a_{1n} + x \\ a_{21} & a_{22} + x & a_{2n} + x \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} + x & a_{nn} + x \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x & a_{12} + x & a_{1n} + x \\ x & a_{22} + x & a_{2n} + x \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ x & a_{n2} + x & a_{nn} + x \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} a_{13} + x & a_{1n} + x \\ a_{21} & a_{22} a_{13} + x & a_{2n} + x \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} a_{13} + x & a_{nn} + x \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & x & a_{1n} + x \\ a_{21} & x & a_{2n} + x \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & x & a_{nn} + x \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} x & a_{12} & a_{1n} \\ x & a_{22} & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ x & a_{n2} & a_{nn} \end{vmatrix} \\ &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} a_{13} & a_{1n} + x \\ a_{21} & a_{22} a_{13} & a_{2n} + x \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} a_{13} & a_{nn} + x \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{1n} + x \\ a_{21} & a_{22} & a_{2n} + x \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{nn} + x \end{vmatrix} + x \begin{vmatrix} a_{11} & 1 & a_{1n} \\ a_{21} & 1 & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & 1 & a_{nn} \end{vmatrix} + x \begin{vmatrix} 1 & a_{12} & a_{1n} \\ 1 & a_{22} & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 1 & a_{n2} & a_{nn} \end{vmatrix} \\ &\quad (\dots) \\ &= \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} a_{13} & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} a_{13} & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} a_{13} & a_{nn} \end{vmatrix} + x \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & 1 \\ a_{21} & a_{22} & 1 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & 1 \end{vmatrix} + \dots + x \begin{vmatrix} a_{11} & 1 & a_{1n} \\ a_{21} & 1 & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & 1 & a_{nn} \end{vmatrix} + x \begin{vmatrix} 1 & a_{12} & a_{1n} \\ 1 & a_{22} & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 1 & a_{n2} & a_{nn} \end{vmatrix} \\ &= \det(A) + x\omega \text{ où } \omega = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & 1 \\ a_{21} & a_{22} & 1 \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & 1 \end{vmatrix} + \dots + \begin{vmatrix} a_{11} & 1 & a_{1n} \\ a_{21} & 1 & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n1} & 1 & a_{nn} \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} 1 & a_{12} & a_{1n} \\ 1 & a_{22} & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 1 & a_{n2} & a_{nn} \end{vmatrix} \text{ est indépendant de } x. \end{aligned}$$

APPLICATION : $M = \begin{pmatrix} c_1 & b & \cdots & \square & b \\ a & c_2 & \ddots & \square & \square \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \square & \ddots & \ddots & b \\ a & \cdots & \square & a & c_n \end{pmatrix}$.

a) Donc d'après 1., il existe un réel ω tel que $\forall x \in K, \det(M + xJ) = \det(M) + x\omega$.

En particulier,

$$\text{pour } x = -a, \det(M) - a\omega = \det(M - aJ) = \begin{vmatrix} c_1 - a & b - a & \cdots & \square & b - a \\ 0 & c_2 - a & \ddots & \square & \square \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \square & \ddots & b - a \\ c_1 - b & 0 & \cdots & \square & 0 \end{vmatrix} = \prod_{k=1}^n (c_k - a) \text{ (L1). Et,}$$

$$\text{pour } x = -b, \det(M) - b\omega = \det(M - bJ) = \begin{vmatrix} c_1 - b & 0 & \cdots & \square & 0 \\ a - b & c_2 - b & \ddots & \square & \square \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ a - b & \cdots & a - b & 0 & c_n - b \end{vmatrix} = \prod_{k=1}^n (c_k - b) \text{ (L2).}$$

Alors $(bL1) - (aL2)$ donne : $b\det(M) - a\det(M) = b \prod_{k=1}^n (c_k - a) - a \prod_{k=1}^n (c_k - b)$.

Comme $a \neq b$, je peux conclure que : $\det(M) = \frac{1}{b-a} [b \prod_{k=1}^n (c_k - a) - a \prod_{k=1}^n (c_k - b)]$

$$\text{b)} \quad M = \begin{pmatrix} c & a & \cdots & \square & a \\ a & c & \ddots & \square & \square \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \square & \ddots & \ddots & a \\ a & \cdots & \square & a & c \end{pmatrix} = aJ + (c-a)I.$$

$$\det(M) = \begin{vmatrix} c & a & \cdots & \square & a \\ a & c & \ddots & \square & \square \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ a & \square & \ddots & \ddots & a \\ a & \cdots & \square & a & c \end{vmatrix} \stackrel{c_1 \leftarrow c_1 + c_2 + \dots + c_n}{\cong} \begin{vmatrix} c + (n-1)a & a & \cdots & \square & a \\ c + (n-1)a & c & \ddots & \square & \square \\ \vdots & a & \ddots & \ddots & \vdots \\ c + (n-1)a & a & \square & a & c \end{vmatrix} \stackrel{\text{car le déterminant est linéaire par rapport à la première colonne}}{\cong} (c + (n-1)a) \begin{vmatrix} 1 & a & \cdots & \square & a \\ 1 & c & \ddots & \square & \square \\ \vdots & a & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \square & \ddots & \ddots & a \\ 1 & a & \square & a & c \end{vmatrix}$$

$$\stackrel{L_2 \leftarrow L_2 - L_1}{\cong} \stackrel{L_3 \leftarrow L_3 - L_1}{\cong} \stackrel{L_n \leftarrow L_n - L_1}{\cong} (c + (n-1)a) \begin{vmatrix} 1 & a & \cdots & \square & a \\ 0 & c-a & 0 & \square & 0 \\ 0 & 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \square & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \square & 0 & c-a \end{vmatrix} \stackrel{\text{en développant par rapport à la première colonne}}{\cong} (c + (n-1)a) \underbrace{\begin{vmatrix} c-a & 0 & 0 \\ 0 & c-a & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & c-a \end{vmatrix}}_{\text{déterminant d'ordre } n-1}$$

car le déterminant d'une matrice triangulaire est le produit des coefficients de la diagonale.

$$\det(M) \cong (c + (n-1)a)(c - a)^{n-1}.$$

Ainsi, M est inversible si et seulement si $c \notin \{-(n-1)a, a\}$.

$$\text{Ex 12 Soit } n \in \mathbb{N} \setminus \{0, 1\}. \text{ Calculer } \Delta_n(a, b) = \begin{vmatrix} a & 0 & \cdots & 0 & b \\ 0 & \ddots & a & b & \ddots 0 \\ \vdots & \square & b & a & \square \vdots \\ 0 & \ddots & \square & \ddots & 0 \\ b & 0 & \cdots & 0 & a \end{vmatrix} \text{ déterminant d'ordre } 2n.$$

$$\Delta_n(a, b) = \begin{vmatrix} a^+ & 0 & \cdots & 0 & b \\ 0 & \ddots & a & b & \ddots 0 \\ \vdots & \square & b & a & \square \vdots \\ 0 & \ddots & \square & \ddots & 0 \\ b^{(-1)^{2n+1}} & 0 & \cdots & 0 & a \end{vmatrix} = a \underbrace{\begin{vmatrix} a & 0 & b & 0 \\ 0 & a & 0 & 0 \\ \vdots & \square & \vdots & \vdots \\ b & 0 & a & 0 \\ 0 & 0 & 0 & a^+ \end{vmatrix}}_{\det \text{d'ordre } 2n-1} + \underbrace{(-1)^{2n+1} b}_{=-1} \underbrace{\begin{vmatrix} 0 & 0 & 0 & b^{(-1)^{2n+1}} \\ a & 0 & b & 0 \\ \vdots & \square & \vdots & \vdots \\ 0 & b & 0 & 0 \\ b & 0 & a & 0 \end{vmatrix}}_{\det \text{d'ordre } 2n-1}$$

$$= a^2 \underbrace{\begin{vmatrix} a & 0 & b \\ 0 & a & 0 \\ \vdots & \square & \square \end{vmatrix}}_{\det \text{d'ordre } 2n-2} - b^2 \underbrace{\begin{vmatrix} a & 0 & b \\ 0 & a & 0 \\ \vdots & \square & \square \end{vmatrix}}_{\det \text{d'ordre } 2n-2} = (a^2 - b^2) \Delta_{n-1}(a, b). \text{ La suite } (\Delta_n(a, b)) \text{ est donc géométrique de raison } (a^2 - b^2). \text{ Ainsi,}$$

$$\forall n, \Delta_n(a, b) = (a^2 - b^2)^{n-1} \Delta_1(a, b) = (a^2 - b^2)^{n-1} \begin{vmatrix} a & b \\ b & a \end{vmatrix} = (a^2 - b^2)^n.$$

Ex 13

1. Démontrer que $AS_n(\mathbb{R}) \oplus S_n(\mathbb{R}) = M_n(\mathbb{R})$.
2. $\forall M \in M_n(\mathbb{R}), f(M) = M^T$. Calculer $\det(f)$.

Pour toute matrice $M \in M_n(\mathbb{R})$, $M = \underbrace{\frac{1}{2}(M + M^T)}_{\in S_n(\mathbb{R})} + \underbrace{\frac{1}{2}(M - M^T)}_{\in AS_n(\mathbb{R})}$ est l'unique écriture de M comme somme d'une matrice de $S_n(\mathbb{R})$ et d'une matrice de $AS_n(\mathbb{R})$. Donc, $AS_n(\mathbb{R}) \oplus S_n(\mathbb{R}) = M_n(\mathbb{R})$. Alors la concaténation d'une base B_1 de $AS_n(\mathbb{R})$ et d'une base B_2 de $S_n(\mathbb{R})$ donne une base B de $M_n(\mathbb{R})$.

$$\text{Alors } mat_B f = diag \left(\underbrace{-1, -1, \dots, -1}_{\dim(AS_n(\mathbb{R}))}, \underbrace{1, 1, \dots, 1}_{\dim S_n(\mathbb{R})} \right). \text{ Donc } \det(f) = (-1)^{\dim(AS_n(\mathbb{R}))}. \text{ Or } \dim(AS_n(\mathbb{R})) = \sum_{k=0}^{n-1} k = \frac{(n-1)n}{2}. \text{ Ainsi,}$$

$$\det(f) = (-1)^{\frac{(n-1)n}{2}}.$$

$$\text{Ex 14 Soit } E = \mathbb{R}_n[X] \text{ et } f \text{ définie sur } E \text{ par } f(P) = \frac{1}{2} \left(P \left(\frac{X}{2} \right) + P \left(\frac{X+1}{2} \right) \right).$$

1. Montrer que f est un automorphisme de E .
2. Déterminer tous les réels λ tels qu'il existe un polynôme P de E non nul vérifiant $f(P) = \lambda P$.
3. Pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $Q_k \in \mathbb{R}[X]$ tel que : $Q_k \neq 0$ et $f(Q_k) = \frac{1}{2^k} Q_k$. Montrer que $(Q_k)_{k \in \llbracket 0, n \rrbracket}$ est une base de $\mathbb{R}_n[X]$.
4. Donner la matrice de f dans cette nouvelle base et calculer $\det(f)$.

$$1. f(\alpha P + \beta Q) = \frac{1}{2} \left(\alpha P \left(\frac{X}{2} \right) + \beta Q \left(\frac{X}{2} \right) + \alpha P \left(\frac{X+1}{2} \right) \beta Q \left(\frac{X+1}{2} \right) \right) = \frac{\alpha}{2} \left(\alpha P \left(\frac{X}{2} \right) + \alpha P \left(\frac{X+1}{2} \right) \right) + \frac{\beta}{2} \left(Q \left(\frac{X}{2} \right) + Q \left(\frac{X+1}{2} \right) \right) = \alpha f(P) + \beta f(Q).$$

$$\text{De plus, } f(X^k) = \frac{1}{2} \left(\left(\frac{X}{2} \right)^k + \left(\frac{X+1}{2} \right)^k \right) = \frac{1}{2^{k+1}} (X^k + (X+1)^k) = \frac{1}{2^{k+1}} (2X^k + T_k(X)) = \frac{1}{2^k} \left(X^k + \frac{1}{2} T_k(X) \right) \text{ avec } \deg T_k < k. \text{ Donc}$$

$$\deg(f(X^k)) = k. \text{ Ainsi, } \forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket, f(X^k) \in \mathbb{R}_n[X].$$

Par conséquent, $\forall P = \sum_{k=0}^n a_k X^k, f(P) = \sum_{k=0}^n a_k f(X^k)$ donc $\deg f(P) \leq \max_{k \in \llbracket 0, n \rrbracket} f(X^k) \leq n$. Donc, $\forall P \in \mathbb{R}_n[X], f(P) \in \mathbb{R}_n[X]$. \wedge en conclus que f est un endomorphisme de E .

De plus, f envoie la base canonique de $\mathbb{R}_n[X]$ sur la famille $(f(X^k))_{k=0..n}$. Cette famille $(f(X^k))_{k=0..n}$ est une famille de polynômes de $\mathbb{R}_n[X]$, échelonnée en degré sans polynôme nul, donc est libre. De plus, $\text{card}(f(X^k))_{k=0..n} = n+1 = \dim \mathbb{R}_n[X]$. J'en déduis que $(f(X^k))_{k=0..n}$ est une base de $\mathbb{R}_n[X]$. Comme f envoie une base sur une autre base, je peux conclure que f est un automorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$.

3. λ est un réel vérifiant qu'il existe un polynôme P de E non nul tel que $f(P) = \lambda P$

$$\Leftrightarrow \text{Ker}(f - \lambda id_E) \neq \{0\}.$$

$$\Leftrightarrow f - \lambda id_E \text{ n'est pas injective}$$

$$\Leftrightarrow f - \lambda id_E \text{ n'est pas bijective}$$

$$\Leftrightarrow \det(f - \lambda id_E) = 0$$

$$\Leftrightarrow \det[\text{mat}_{B_c}(f - \lambda id_E)] = 0$$

Or, $\text{mat}_{B_c}(f - \lambda id_E) = \text{mat}_{B_c}(f) - \lambda \text{mat}_{B_c}(id_E)$ est triangulaire supérieure et sa diagonale est constituée des réels $\frac{1}{2^k} - \lambda$ tq $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$.

Donc, $\det[\text{mat}_{B_c}(f - \lambda \text{id}_E)] = \prod_{k=0}^n \left(\frac{1}{2^k} - \lambda\right)$. Ainsi, $\det(f - \lambda \text{id}_E) = 0 \Leftrightarrow \lambda \in \{\frac{1}{2^k} / k \in \llbracket 0, n \rrbracket\}$.

4.D'après ce qui précède, pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $\text{Ker}\left(f - \frac{1}{2^k} \text{id}_E\right) \neq \{0\}$ donc il existe $Q_k \in \mathbb{R}[X]$ tel que : $Q_k \neq 0$ et $f(Q_k) = \frac{1}{2^k} Q_k$.

Montrer que $B = (Q_k)_{k \in \llbracket 0, n \rrbracket}$ est une base de $\mathbb{R}_n[X]$. Pour cela, montrons d'abord que $\deg(Q_k) = k$.

Posons $Q_k = \sum_{j=0}^p a_j X^j$ tq $p = \deg(Q_k)$ et $a_p \neq 0$. Alors, $f(Q_k) = \sum_{j=0}^p a_j f(X^j) = \sum_{j=0}^p a_j \frac{1}{2^j} \left(X^j + \frac{1}{2} T_j(X)\right)$. Or, $f(Q_k) = \frac{1}{2^k} Q_k$.

Donc, $\sum_{j=0}^p a_j \frac{1}{2^j} \left(X^j + \frac{1}{2} T_j(X)\right) = \frac{1}{2^k} \sum_{j=0}^p a_j X^j$. Alors, par identification des coefficients dominants, $a_p \frac{1}{2^p} = a_p \frac{1}{2^k}$ i.e. $a_p \left(\frac{1}{2^p} - \frac{1}{2^k}\right) = 0$

Donc comme $a_p \neq 0$, $\frac{1}{2^p} - \frac{1}{2^k} = 0$ et par suite $p = k$.

Ainsi, la famille $(Q_k)_{k \in \llbracket 0, n \rrbracket}$ est échelonnée en degré donc libre. De plus, cette famille contient $n + 1$ polynômes de $\mathbb{R}_n[X]$. Comme $n + 1 = \dim(\mathbb{R}_n[X])$, je peux conclure que $(Q_k)_{k \in \llbracket 0, n \rrbracket}$ est une base de $\mathbb{R}_n[X]$.

$$4. \quad \text{mat}_B f = \text{diag} \left(1, \frac{1}{2}, \frac{1}{2^2}, \frac{1}{2^3}, \dots, \frac{1}{2^n} \right). \text{ Donc } \det(f) = \prod_{k=0}^n \frac{1}{2^k} = \frac{1}{2^{\sum_{k=0}^n k}} = \frac{1}{2^{\frac{n(n+1)}{2}}}.$$

Ex 15 Soit f l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 canoniquement associé à $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 3 \\ -2 & 11 & -2 \\ 8 & -7 & 6 \end{pmatrix}$.

1. Déterminer tous les couples $(\lambda, U) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^3$ tels $U \neq (0,0,0)$ et $f(U) = \lambda U$.
2. En déduire que A est semblable à $D = \text{diag}(-2, 7, 13)$