

**Exercice 1** —

Déterminer, en justifiant soigneusement, un équivalent simple en  $+\infty$  de chacune des fonctions suivantes. En déduire leur convergence en  $+\infty$ .

$$1. x \mapsto \frac{\ln(x^3) - 4x\sqrt{x}}{x + \cos(x) + \sqrt{x^3}}$$

On a :  $x\sqrt{x} = \sqrt{x^3} = x^{\frac{3}{2}}$ .

En outre :

$$\ln(x^3) = 3\ln(x) \underset{x \rightarrow +\infty}{=} o\left(4x^{\frac{3}{2}}\right)$$

donc

$$\ln(x^3) - 4x\sqrt{x} \underset{+\infty}{\sim} -4x\sqrt{x}.$$

De même

$$\cos(x) \underset{x \rightarrow +\infty}{=} o(x) \quad \text{et} \quad x \underset{x \rightarrow +\infty}{=} o\left(x^{\frac{3}{2}}\right)$$

donc

$$x + \cos(x) + \sqrt{x^3} \underset{+\infty}{\sim} \sqrt{x^3}.$$

D'où par quotient :

$$\frac{\ln(x^3) - 4x\sqrt{x}}{x + \cos(x) + \sqrt{x^3}} \underset{+\infty}{\sim} \frac{-4x\sqrt{x}}{\sqrt{x^3}} = -4.$$

Cette fonction converge donc en  $+\infty$  vers  $-4$ .

$$2. x \mapsto \frac{\ln(x^2 + 1)}{x^2 + 2}$$

*On serait tenté ici d'écrire  $x^2 + 1 \underset{+\infty}{\sim} x^2$  donc  $\ln(x^2 + 1) \underset{+\infty}{\sim} \ln(x^2)$  mais il s'agirait ici d'une composition à gauche, qui n'est pas valable dans le cas général.*

On a :  $\ln(x^2 + 1) = \ln\left(x^2 \left(1 + \frac{1}{x^2}\right)\right) = 2\ln(x) + \ln\left(1 + \frac{1}{x^2}\right)$ .

Or par quotient, somme et composition on a :  $\ln\left(1 + \frac{1}{x^2}\right) \xrightarrow{+\infty} 0$ .

D'où :  $\ln(x^2 + 1) \underset{+\infty}{\sim} 2\ln(x)$ .

Comme en outre  $x^2 + 2 \underset{+\infty}{\sim} x^2$  on conclut par quotient :

$$\frac{\ln(x^2 + 1)}{x^2 + 2} \underset{+\infty}{\sim} \frac{2\ln(x)}{x^2}.$$

Or  $\ln(x) \underset{x \rightarrow +\infty}{=} o(x^2)$  donc

$$\frac{\ln(x^2 + 1)}{x^2 + 2} \xrightarrow{+\infty} 0.$$

$$3. x \mapsto \ln\left(\frac{x^2 + 1}{x^2 + 2}\right)$$

*On observe que l'argument de la fonction  $\ln$  tend vers 1, on tente donc de se ramener à une expression de la forme  $\ln(1 + u)$ .*

On a :

$$\frac{x^2 + 1}{x^2 + 2} = \frac{x^2 + 2 - 1}{x^2 + 2} = 1 - \frac{1}{x^2 + 2}.$$

Or  $\frac{1}{x^2 + 2} \xrightarrow{+\infty} 0$  et  $\ln(1 + u) \underset{0}{\sim} u$  donc

$$\ln\left(\frac{x^2 + 1}{x^2 + 2}\right) \underset{+\infty}{\sim} -\frac{1}{x^2 + 2} \underset{+\infty}{\sim} -\frac{1}{x^2}.$$

On conclut par quotient :

$$\ln\left(\frac{x^2 + 1}{x^2 + 2}\right) \xrightarrow{+\infty} 0.$$

*Remarque :* Ce dernier résultat s'obtient plus simplement à partir de l'expression  $\ln\left(1 - \frac{1}{x^2 + 2}\right)$  par quotient, somme et composition. L'équivalent nous donne cependant une information supplémentaire, c'est la « vitesse de convergence » de la fonction ainsi que son signe au voisinage de  $+\infty$ .

4.  $x \mapsto \sqrt{\ln(x+1) - \ln(x)}$

On a :  $\sqrt{\ln(x+1) - \ln(x)} = \sqrt{\ln\left(\frac{x+1}{x}\right)} = \sqrt{\ln\left(1 + \frac{1}{x}\right)}$ .

Or  $\frac{1}{x} \xrightarrow{+\infty} 0$  et  $\ln(1+u) \underset{0}{\sim} u$  donc  $\ln\left(1 + \frac{1}{x}\right) \underset{+\infty}{\sim} \frac{1}{x}$ .

On en déduit :

$$\sqrt{\ln(x+1) - \ln(x)} \underset{+\infty}{\sim} \frac{1}{\sqrt{x}}.$$

Dès lors par quotient :

$$\sqrt{\ln(x+1) - \ln(x)} \xrightarrow{+\infty} 0.$$

5.  $x \mapsto \left\lfloor 1 - \frac{1}{x} \right\rfloor$  (on rappelle que  $\lfloor a \rfloor$  désigne la partie entière du réel  $a$ )

On a :

$$x > 1 \iff 0 < \frac{1}{x} < 1 \iff -1 < -\frac{1}{x} < 0 \iff 0 < 1 - \frac{1}{x} < 1.$$

Donc pour tout  $x$  supérieur à 1  $\left\lfloor 1 - \frac{1}{x} \right\rfloor = 0$ . On en conclut :  $\left\lfloor 1 - \frac{1}{x} \right\rfloor \underset{+\infty}{\sim} 0$ .

*Remarque :* On rappelle à toutes fins utiles que seule une fonction nulle dans un voisinage est équivalente à 0 à l'intérieur de ce voisinage.

**Exercice 2** —

**Question de cours :** Montrer que deux espaces vectoriels  $F$  et  $G$  sont en somme directe si et seulement si leur intersection est réduite au vecteur nul.

Supposons que  $F$  et  $G$  aient en commun un vecteur  $u$  non nul.

Soit  $x \in F + G$  et  $(x_1, x_2) \in F \times G$  tel que  $x = x_1 + x_2$ .

Alors, d'après les propriétés de l'addition d'un espace vectoriel on peut écrire :

$$x = x_1 + x_2 + 0_E = x_1 + x_2 + u - u = (x_1 + u) + (x_2 - u)$$

Or  $x_1 + u = x'_1 \in F$  car  $(x_1, u) \in F^2$ . On établit de même :  $x_2 - u = x'_2 \in G$ .

Ainsi il existe un deuxième couple de vecteurs  $(x'_1, x'_2)$  de l'ensemble  $F \times G$  distinct du premier dont la somme est  $x$ .

On en conclut que les sous-espaces vectoriels  $F$  et  $G$  ne sont pas en somme directe.

Comme le vecteur nul appartient à tout sous-espace vectoriel, on conclut par contraposée :

$$F \oplus G \implies F \cap G = \{0_E\}$$

Réciproquement, si  $F$  et  $G$  ne sont pas en somme directe, il existe un élément  $x$  de  $F + G$  tel que  $x = x_1 + x_2 = x'_1 + x'_2$  avec  $(x_1, x_1) \in F^2$ ,  $(x_2, x'_2) \in G^2$ ,  $(x'_1, x'_2) \neq (x_1, x_2)$ .

Alors  $x_1 - x'_1 = x'_2 - x_2$ .

La première différence est un vecteur de  $F$  et la seconde est un vecteur de  $G$ , l'une au moins (donc les deux) étant non nulle.

On en conclut que  $F \cap G \neq \{0_E\}$ . D'où, par contraposée :

$$F \cap G = \{0_E\} \implies F \oplus G$$

La double implication établit le théorème.

Dans l'espace vectoriel  $E = \mathbb{R}^4$ , on note

$$F = \{(x, y, z, t) \mid x + y + z + t = x - z - 2t = 0\}$$

et

$$G = \text{Vect}((1, 1, 1, 1), (1, -1, 1, 0), (0, 2, 0, a), (2, 0, 2, 1)), \quad \text{où } a \text{ est un réel quelconque.}$$

1. Montrer que  $F$  est un sous-espace vectoriel de  $E$ , et en donner une base.

*Remarque :* Pour montrer que  $F$  est un sous-espace vectoriel de  $E$  on peut montrer qu'il est non vide et que  $(u, v, \lambda) \in F^2 \times \mathbb{R} \implies u + \lambda v \in F$ , mais la méthode ci-dessous le prouve tout en fournissant une base.

On a :

$$\begin{cases} x + y + z + t = 0 \\ x - z - 2t = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} t = -x - y - z \\ z = x - 2t = 3x + 2y + 2z \end{cases} \iff \begin{cases} t = 2x + y \\ z = -3x - 2y \end{cases}$$

donc

$$\begin{aligned} F &= \{(x, y, -3x - 2y, 2x + y) \mid (x, y) \in \mathbb{R}^2\} \\ &= \{x(1, 0, -3, 2) + y(0, 1, -2, 1) \mid (x, y) \in \mathbb{R}^2\} \\ &= \text{Vect}((1, 0, -3, 2), (0, 1, -2, 1)) \end{aligned}$$

L'ensemble  $F$  est donc un sous-espace vectoriel de  $E$  dont une base est constituée des deux vecteurs non colinéaires  $(1, 0, -3, 2)$  et  $(0, 1, -2, 1)$ .

2. La famille  $((1, 1, 1, 1), (1, -1, 1, 0), (0, 2, 0, a), (2, 0, 2, 1))$  est-elle une famille libre dans  $\mathbb{R}^4$ ? En déduire une base de  $G$ .

On distinguera des cas si besoin selon la valeur du paramètre  $a$ .

Soit  $(\alpha, \beta, \gamma, \delta) \in \mathbb{R}^4$  tel que :

$$\alpha(1, 1, 1, 1) + \beta(1, -1, 1, 0) + \gamma(0, 2, 0, a) + \delta(2, 0, 2, 1) = (0, 0, 0, 0)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + \beta + 2\delta = 0 \\ \alpha - \beta + 2\gamma = 0 \\ \alpha + \beta + 2\delta = 0 \\ \alpha + a\gamma + \delta = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + \beta + 2\delta = 0 \\ \alpha - \beta + 2\gamma = 0 \\ \alpha + a\gamma + \delta = 0 \end{cases}$$

Si  $\gamma = 0$  et  $\alpha = 1$  alors  $\beta = 1$  et  $\delta = -1$ .

Il existe donc une combinaison linéaire à coefficients non nuls des vecteurs de la famille qui donne le vecteur nul.

*Remarque :* On aurait pu observer plus simplement que le dernier vecteur est égal à la somme des deux premiers.

On en déduit que quel que soit le paramètre  $a$ , la famille n'est pas libre.

Le troisième vecteur s'écrivant comme combinaison linéaire des deux premiers, le retirer de la famille qui génère  $G$  fournit une autre famille qui génère  $G$ . Cette nouvelle famille génératrice de  $G$  est une base si et seulement si elle est libre.

Soit  $(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3$  tel que :

$$\alpha(1, 1, 1, 1) + \beta(1, -1, 1, 0) + \gamma(0, 2, 0, a) = (0, 0, 0, 0)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + \beta = 0 \\ \alpha - \beta + 2\gamma = 0 \\ \alpha + \beta = 0 \\ \alpha + a\gamma = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + \beta = 0 \\ \alpha - \beta + 2\gamma = 0 \\ \alpha + a\gamma = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = -\beta \\ \alpha = -\gamma \\ \alpha = -a\gamma \end{cases}$$

Les deux dernières égalités imposent :  $\gamma(a - 1) = 0$ .

Si  $a \neq 1$ , cela implique  $\gamma = 0$ , et par voie de conséquence  $\alpha = \beta = 0$ . La famille est alors libre. Comme elle est génératrice de  $G$ , on en conclut que c'est une base de  $G$ .

Si  $a = 1$ , alors par exemple  $\gamma = 1$ ,  $\alpha = -1$  et  $\beta = 1$  est une solution du système (*dit autrement, le premier vecteur est la somme des deux autres*).

Avec le même raisonnement que précédemment, on conclut que dans ce cas la famille  $((1, -1, 1, 0), (0, 2, 0, 1))$  constituée de deux vecteurs non colinéaires est une base de  $G$ .

3. On suppose pour cette question que  $a = 0$ .

- a. Déterminer une base de  $F \cap G$ .

Un vecteur  $(x, y, z, t)$  appartient à  $F \cap G$  si et seulement si il vérifie les deux équations

définissant  $F$  et il est combinaison linéaire des vecteurs de la base de  $G$  obtenue à la question précédente. Ainsi :

$$(x, y, z, t) \in G \iff \exists(\alpha, \beta, \gamma) \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Alors : } \begin{cases} x = \alpha + \beta \\ y = \alpha - \beta + 2\gamma \\ z = \alpha + \beta \\ t = \alpha \end{cases}.$$

Les deux équations définissant  $F$  impliquent alors :

$$\begin{cases} 4\alpha + \beta + 2\gamma = 0 \\ \alpha = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \alpha = 0 \\ \beta = -2\gamma \end{cases}.$$

On en déduit :

$$(x, y, z, t) \in F \cap G \iff \exists \gamma \in \mathbb{R} \mid \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = -2\gamma \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2\gamma \\ 4\gamma \\ -2\gamma \\ 0 \end{pmatrix} = -2\gamma \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

L'ensemble  $F \cap G$  est donc la droite vectorielle dirigée par le vecteur  $(1, -2, 1, 0)$ .

La famille  $((1, -2, 1, 0))$  est donc une base de  $F \cap G$ .

*Remarque : Par acquis de conscience, on pense à vérifier que ce vecteur appartient bien à  $F$  et à  $G$ .*

- b. En déduire une base de  $F + G$ . Les sous-espaces  $F$  et  $G$  sont-ils supplémentaires ?

Si les sous-espaces  $F$  et  $G$  sont supplémentaires alors ils sont en somme directe. Or leur intersection n'est pas réduite au vecteur nul. On en conclut par contraposée que  $F$  et  $G$  ne sont pas en somme directe.

Baptisons les vecteurs :

$$u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} \quad u_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad u_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad u_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad u_5 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad u_6 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

On a :  $F = \text{Vect}(u_1, u_2)$ ,  $G = \text{Vect}(u_3, u_4, u_5)$  et  $F \cap G = \text{Vect}(u_6)$ .

Or :  $u_1 = u_6 + 2u_2$  donc  $\text{Vect}(u_1, u_2) = \text{Vect}(u_1, u_6) = F$ .

En outre :  $u_5 = 2u_4 - 2u_6$  donc  $\text{Vect}(u_3, u_4, u_5) = \text{Vect}(u_3, u_4, u_6) = G$ .

D'où :

$$F + G = \text{Vect}(u_1, u_3, u_4, u_6)$$

Soit  $(\alpha, \beta, \gamma, \delta) \in \mathbb{R}^4$  tel que :

$$\alpha u_1 + \beta u_3 + \gamma u_4 + \delta u_6 = 0_{\mathbb{R}^4}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + \beta + \gamma + \delta = 0 \\ \beta - \gamma - 2\delta = 0 \\ -3\alpha + \beta + \gamma + \delta = 0 \\ 2\alpha + \beta = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{array}{l} L1 - L3 \\ L4 \\ L2 + L3 \\ L3 \end{array} \begin{cases} \alpha = 0 \\ \beta = 0 \\ \delta = 0 \\ \gamma = 0 \end{cases}$$

On en déduit que la famille génératrice  $(u_1, u_3, u_4, u_6)$  est également libre, elle constitue donc une base de  $F + G$ .

- c. Déterminer deux vecteurs  $v \in F$  et  $w \in G$  tels que  $v + w = (1, 2, 3, 4)$ . Cette décomposition est-elle unique ?

Soit  $(\alpha, \beta, \gamma, \delta) \in \mathbb{R}^4$  tel que :

$$\alpha u_1 + \beta u_3 + \gamma u_4 + \delta u_6 = (1, 2, 3, 4)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha + \beta + \gamma + \delta = 1 \\ \beta - \gamma - 2\delta = 2 \\ -3\alpha + \beta + \gamma + \delta = 3 \\ 2\alpha + \beta = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{array}{l} L1 - L3 \\ L4 \\ L2 + L3 \\ L3 \end{array} \begin{cases} \alpha = -\frac{1}{2} \\ \beta = 5 \\ \frac{3}{2} + 10 - \delta = 5 \\ \frac{3}{2} + 5 + \gamma + \delta = 3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = -\frac{1}{2} \\ \beta = 5 \\ \delta = \frac{13}{2} \\ \gamma = -10 \end{cases}$$

Choisissons

$$v = -\frac{1}{2}u_1 + \frac{13}{2}u_6 = (6 ; -13 ; 8 ; -1)$$

et

$$u = 5u_3 - 10u_4 = (-5 ; 15 ; -5 ; 5)$$

Cette décomposition n'est pas unique car  $F$  et  $G$  ne sont pas en somme directe.

Remarque : On aurait pu choisir par exemple  $u = -\frac{1}{2}u_1$  et  $v = 5u_3 + \frac{13}{2}u_4 - 10u_6$ .

~