

# Table des matières

<b>26</b>	<b>Espaces préhilbertiens réels</b>	<b>1</b>
1	Produit scalaire et norme associée . . . . .	1
2	Orthogonalité . . . . .	6
3	Bases orthonormales d'un espace euclidien . . . . .	8
4	Projection orthogonale sur un sous-espace de dimension finie . . . . .	10

# Chapitre 26

## Espaces préhilbertiens réels

*Connaître, ce n'est point démontrer, ni expliquer. C'est accéder à la vision.  
Mais, pour voir, il convient d'abord de participer.*

ANTOINE DE SAINT-EXUPÉRY dans *Pilote de guerre* (1942)

Dans tout le chapitre, en l'absence de précision,  $E$  désigne un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel et  $I$  un ensemble quelconque.

### 1 Produit scalaire et norme associée

#### Définition 1 (Produit scalaire)

Soit  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$  et  $\varphi : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$  une forme bilinéaire sur  $E$ .

L'application  $\varphi$  est dite :

- ▶ **symétrique**, lorsqu'elle vérifie pour tout  $(x, y) \in E^2$ ,  $\varphi(x, y) = \varphi(y, x)$  ;
- ▶ **positive**, lorsqu'elle vérifie pour tout  $x \in E$ ,  $\varphi(x, x) \geq 0$  ;
- ▶ **définie**, lorsqu'elle vérifie pour tout  $x \in E$ ,  $(\varphi(x, x) = 0 \implies x = 0_E)$  (propriété de séparation).

Un **produit scalaire** sur un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $E$  est une forme bilinéaire, symétrique, définie et positive sur  $E$ .

Remarques :

- ▶ Si  $\varphi : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$  est une forme bilinéaire, on a, pour tout  $x \in E$ ,  $\varphi(x, 0_E) = \varphi(0_E, x) = 0$ .  
En particulier,  $\varphi(0_E, 0_E) = 0$ .
- ▶ La symétrie et la linéarité par rapport à une variable suffisent à montrer la bilinéarité.

#### Notation

Si  $\varphi$  est un produit scalaire sur  $E$  et  $(x, y) \in E^2$ , on notera souvent  $\varphi(x, y)$  sous la forme  $\langle x, y \rangle$ ,  $(x | y)$  ou plus rarement  $x \cdot y$ .

**Produits scalaires de référence****Produit scalaire usuel sur  $\mathbb{R}^n$  :**

Étant donné deux vecteurs  $x = (x_1, \dots, x_n)$  et  $y = (y_1, \dots, y_n)$  de  $\mathbb{R}^n$ , on définit

$$(x | y) = \sum_{i=1}^n x_i y_i = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n.$$

- ▶ Cette application est symétrique par commutativité du produit dans  $\mathbb{R}$ .
- ▶ Par distributivité de la multiplication sur l'addition dans  $\mathbb{R}$ , on vérifie que cette application est linéaire par rapport à sa première variable, et par symétrie on en déduit qu'elle est bilinéaire.
- ▶ Pour  $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$ ,

$$(x | x) = \sum_{i=1}^n x_i^2 \geq 0.$$

- ▶ De plus, si  $(x | x) = 0$ , alors  $\sum_{i=1}^n x_i^2 = 0$  donc pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $x_i = 0$ , d'où  $x = 0_{\mathbb{R}^n}$ .

**Produit scalaire usuel sur  $M_{n,p}(\mathbb{R})$  :**

Étant donné  $A = (a_{i,j})$  et  $B = (b_{i,j})$  deux matrices de taille  $n \times p$ , on définit

$$(A | B) = \text{tr}(A^T \times B) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^p a_{i,j} b_{i,j} = (B | A)$$

- ▶ Cette application est symétrique car pour tout  $(A, B) \in (M_{n,p}(\mathbb{R}))^2$ ,

$$(B | A) = \text{tr}(B^T A) = \text{tr}((B^T A)^T) = \text{tr}(A^T B) = (A | B)$$

- ▶ Cette application est linéaire à gauche par linéarité de la trace et de la transposition (et distributivité de la multiplication sur l'addition dans  $M_{n,p}(\mathbb{R})$ ). Par symétrie, elle est bilinéaire.
- ▶ Pour  $A = (a_{i,j}) \in M_{n,p}(\mathbb{R})$ ,

$$(A | A) = \text{tr}(A^T A) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^p a_{i,j}^2 \geq 0.$$

- ▶ De plus, si  $(A | A) = 0$ , alors  $\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^p a_{i,j}^2 = 0$  donc pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket \times \llbracket 1, p \rrbracket$ ,  $a_{i,j} = 0$ , donc  $A = 0_{M_{n,p}(\mathbb{R})}$ .

**Produit scalaire sur  $\mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$**  : Soit  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$  avec  $a < b$ .

Étant donné  $f$  et  $g$  deux fonctions de  $\mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$ , on définit

$$(f | g) = \int_a^b f(t)g(t) dt.$$

- ▶ Cette application est symétrique par commutativité du produit dans  $\mathbb{R}$ .
- ▶ Elle est linéaire à gauche par linéarité de l'intégrale (et distributivité de la multiplication sur l'addition dans  $\mathbb{R}$ ). Par symétrie, elle est bilinéaire.
- ▶ Si  $f \in \mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$ , alors  $f^2$  est une fonction positive donc  $(f | f) \geq 0$  par positivité de l'intégrale.
- ▶ De plus, si  $(f | f) = 0$ , alors  $\int_a^b f^2(t) dt = 0$ . Puisque  $f^2$  est positive et continue sur  $[a, b]$ , d'après le *théorème 5 du chapitre 19 : Nullité avec signe constant*, cela entraîne la nullité de  $f^2$  donc de  $f$  sur le segment  $[a, b]$ .

### Définition 2 (Espaces préhilbertiens réels et espaces euclidiens)

- ▶ Une **espace préhilbertien réel** est un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel muni d'un produit scalaire.
- ▶ Une **espace euclidien** est un espace préhilbertien réel de dimension finie.

### Exemples 1

Munis des produits scalaires définis ci-dessus,  $\mathbb{R}^n$  et  $M_{n,p}(\mathbb{R})$  sont des espaces euclidiens. Muni du produit scalaire précédent,  $\mathcal{C}([a, b], \mathbb{R})$  est un espace préhilbertien réel.

### Théorème 1 (Inégalité de Cauchy-Schwarz)

Soit  $E$  un espace préhilbertien réel muni du produit scalaire  $(\cdot | \cdot)$ .

Pour tout  $(x, y) \in E^2$ , on a :

$$(x | y)^2 \leq (x | x) \times (y | y).$$

On a égalité dans l'inégalité précédente si et seulement si  $(x, y)$  est liée.

*Démonstration.* Soit  $(x, y) \in E^2$ .

Si  $y = 0_E$  il y a égalité, donc l'inégalité de Cauchy-Schwarz est vraie.

Soit  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Par bilinéarité et symétrie du produit scalaire,

$$(x + \lambda y | x + \lambda y) = (x | x) + 2\lambda(x | y) + \lambda^2(y | y)$$

Or on sait par positivité du produit scalaire que  $(x + \lambda y | x + \lambda y) \geq 0$ .

Ainsi la fonction polynomiale du second degré  $\lambda \mapsto \lambda^2(y | y) + 2\lambda(x | y) + (x | x)$  est positive sur  $\mathbb{R}$ .

Par conséquent, l'équation (d'inconnue  $\lambda$ )  $(x | x) + 2\lambda(x | y) + \lambda^2(y | y) = 0$  admet au maximum une solution réelle : en particulier, le discriminant de cette équation est négatif ou nul, ce qui donne

$$4(x | y)^2 - 4(x | x)(y | y) \leq 0$$

qui est équivalent à l'inégalité de Cauchy-Schwarz. De plus, s'il y a égalité, alors le discriminant est nul, ce qui entraîne l'existence d'une racine réelle (double) pour l'équation polynomiale

précédente.

En notant  $\lambda_0$  cette racine, on a alors  $(x + \lambda_0 y \mid x + \lambda_0 y) = 0$ . Par le caractère défini du produit scalaire, c'est équivalent à  $x + \lambda_0 y = 0_E$ . Ainsi,  $(x, y)$  est liée.

Réciproquement, on vérifie facilement que si  $(x, y)$  est liée l'inégalité de Cauchy-Schwarz est une égalité.  $\square$

### Proposition 1 (Inégalité de Minkowski)

Soit  $E$  un espace préhilbertien réel. Pour tout  $(x, y) \in E^2$ , on a :

$$\sqrt{(x + y \mid x + y)} \leq \sqrt{(x \mid x)} + \sqrt{(y \mid y)}$$

On a égalité dans l'inégalité précédente si et seulement si  $(x, y)$  est positivement liée.

*Démonstration.* Soit  $(x, y) \in E^2$ . Par positivité, bilinéarité et symétrie du produit scalaire,

$$\sqrt{(x + y \mid x + y)}^2 = (x + y \mid x + y) = (x \mid x) + 2(x \mid y) + (y \mid y)$$

et

$$\left(\sqrt{(x \mid x)} + \sqrt{(y \mid y)}\right)^2 = (x \mid x) + 2\sqrt{(x \mid x)}\sqrt{(y \mid y)} + (y \mid y)$$

Or, d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz,  $|(x \mid y)| \leq \sqrt{(x \mid x)}\sqrt{(y \mid y)}$ , donc  $\sqrt{(x + y \mid x + y)}^2 \leq \left(\sqrt{(x \mid x)} + \sqrt{(y \mid y)}\right)^2$ .

Par positivité du produit scalaire, on en déduit bien l'inégalité de Minkowski.

De plus, s'il y a égalité dans l'inégalité de Minkowski, alors il y a égalité dans l'inégalité de Cauchy-Schwarz, donc  $(x, y)$  est liée.

Supposons sans perte de généralité qu'il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que  $x = \lambda y$ .

Alors  $2(x \mid y) = 2\lambda(y \mid y) = 2\sqrt{(x \mid x)}\sqrt{(y \mid y)} = 2|\lambda|\sqrt{(y \mid y)}$ .

Si  $y \neq 0_E$ , on en déduit que  $\lambda = |\lambda|$ , donc  $\lambda \geq 0$ , et  $(x, y)$  sont positivement liés.

Cela reste vrai si  $y = 0_E$ .

Réciproquement, on constate que si  $(x, y)$  est positivement liée, il y a égalité dans l'inégalité.  $\square$

### Définition 3 (Norme associée à un produit scalaire)

Soit  $E$  un espace préhilbertien réel muni du produit scalaire  $(\cdot \mid \cdot)$ . L'application

$$\|\cdot\| : x \in E \mapsto \|x\| = \sqrt{(x \mid x)}$$

est appelée **norme euclidienne** associée au produit scalaire  $(\cdot \mid \cdot)$ .

En particulier, pour tout  $x \in E$ ,  $(x \mid x) = \|x\|^2$ .

On appelle alors **norme du vecteur**  $x$  le réel positif  $\|x\| = \sqrt{(x \mid x)}$

### Proposition 2 (Propriétés de la norme)

Soit  $E$  un espace préhilbertien réel muni du produit scalaire  $(\cdot \mid \cdot)$  et  $\|\cdot\|$  la norme euclidienne associée à ce produit scalaire. Alors :

1. **Homogénéité** :  $\forall x \in E, \forall \lambda \in \mathbb{R}, \|\lambda x\| = |\lambda|\|x\|$ .
2. **Séparation** :  $\forall x \in E, \|x\| = 0 \iff x = 0_E$ .

**3. Inégalité triangulaire :**  $\forall (x, y) \in E^2, \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$

De plus, il y a égalité si et seulement si  $x$  et  $y$  sont colinéaires et de même sens, c'est-à-dire si  $x = 0_E$  ou  $y = 0_E$  ou s'il existe  $\lambda > 0$  tel que  $y = \lambda x$ .

Remarque : Plus généralement, ces propriétés définissent ce qu'on appelle une **norme**, objet que vous étudierez en 2ème année.

*Démonstration.*

► **Homogénéité** : soit  $x \in E$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Par bilinéarité du produit scalaire,

$$\|\lambda x\| = \sqrt{(\lambda x | \lambda x)} = \sqrt{\lambda^2 (x | x)} = |\lambda| \|x\|.$$

► **Séparation** : soit  $x \in E$  tel que  $\|x\| = 0$ . Alors,  $(x | x) = 0$  donc par le caractère défini du produit scalaire, on en déduit que  $x = 0_E$ .

► **Inégalité triangulaire** : c'est l'inégalité de Minkowski. □

### Exemple 1

La norme  $\|\cdot\|_2$  sur  $\mathbb{R}^n$  est la norme euclidienne associée au produit scalaire canonique de  $\mathbb{R}^n$ .

### Définition 4 (Vecteur unitaire)

On dit qu'un vecteur  $x$  de  $E$  est **unitaire** lorsque sa norme  $\|x\|$  vaut 1.

Remarque : Si  $x \in E$  n'est pas le vecteur nul, le vecteur  $\frac{x}{\|x\|} = \frac{1}{\|x\|}x$  est un vecteur unitaire.

### Proposition 3 (Reformulations en termes de norme)

Soit  $E$  un espace préhilbertien réel, pour tout  $(x, y) \in E^2$ , on a :

► L'inégalité de Cauchy-Schwarz :  $|(x | y)| \leq \|x\| \times \|y\|$ .

► L'inégalité (triangulaire) de Minkowski :  $\|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$ .

Si à tout produit scalaire est associé une norme, la réciproque n'est pas vraie, et il existe des normes non associées à des produits scalaires.

En revanche, lorsqu'une norme est associée à un produit scalaire, connaître la norme permet de retrouver le produit scalaire, grâce à l'identité de polarisation ci-dessous

### Proposition 4 (Identité remarquable et formule de polarisation associée)

Soit  $E$  un espace préhilbertien réel et  $(x, y) \in E^2$ .

On a l'identité remarquable suivante :

$$\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2(x | y)$$

et sa formule de polarisation associée :

$$(x | y) = \frac{1}{2} (\|x + y\|^2 - \|x\|^2 - \|y\|^2)$$

*Démonstration.* Par bilinéarité et symétrie du produit scalaire, on a :

$$\|x + y\|^2 = (x + y | x + y) = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2(x | y)$$

□

## 2 Orthogonalité

### Définition 5 (Vecteurs orthogonaux)

Deux vecteurs  $x$  et  $y$  d'un espace préhilbertien réel  $E$  sont dits **orthogonaux** lorsque leur produit scalaire est nul, c'est-à-dire si  $(x | y) = 0$ .

*Remarque* : La propriété de séparation énonce que le vecteur nul est le seul vecteur orthogonal à lui-même.

En particulier, seul le vecteur nul est orthogonal à tout vecteur.

### Définition 6 (Sous-espaces vectoriels orthogonaux)

Deux sous-espaces vectoriels  $F_1$  et  $F_2$  d'un espace préhilbertien réel  $E$  sont dits **orthogonaux**, lorsque les vecteurs de  $F_1$  sont orthogonaux aux vecteurs de  $F_2$ , c'est-à-dire si pour tout  $(x_1, x_2) \in F_1 \times F_2$ ,  $(x_1 | x_2) = 0$ .

### Notation

Le symbole  $\perp$  est le symbole d'orthogonalité. Ainsi :

- ▶ Si  $(x, y) \in E^2$ ,  $x \perp y$  se lit «  $x$  et  $y$  sont orthogonaux ».
- ▶ Pour deux sous-espaces  $F_1$  et  $F_2$ ,  $F_1 \perp F_2$  se lit «  $F_1$  et  $F_2$  sont orthogonaux ».

### Exemple 2

Les sous-espaces vectoriels de  $M_n(\mathbb{R})$  des matrices symétriques  $\mathcal{S}_n(\mathbb{R})$  et des matrices antisymétriques  $\mathcal{A}_n(\mathbb{R})$  sont orthogonaux dans  $M_n(\mathbb{R})$  muni du produit scalaire canonique.

### Théorème 2 (Théorème de Pythagore)

Soit  $x$  et  $y$  deux vecteurs d'un espace préhilbertien réel  $E$ . Alors, les vecteurs  $x$  et  $y$  sont orthogonaux si et seulement si  $\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2$ .

*Démonstration.*  $\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2(x | y)$  donc  $\|x + y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 \iff (x | y) = 0$ . □

### Définition 7 (Famille orthogonale)

Une famille  $(x_i)_{i \in I}$  de vecteurs d'un espace préhilbertien réel  $E$  est dite **orthogonale** lorsque ses vecteurs sont orthogonaux deux à deux, c'est à dire lorsque pour tout  $(i, j) \in I^2$ ,  $(i \neq j \implies (x_i | x_j) = 0)$ .

### Proposition 5 (Généralisation du théorème de Pythagore à une famille)

Soit  $(x_i)_{1 \leq i \leq n}$  une famille orthogonale finie de vecteurs d'un espace préhilbertien réel  $E$ . On a alors la relation de Pythagore :

$$\left\| \sum_{i=1}^n x_i \right\|^2 = \sum_{i=1}^n \|x_i\|^2$$

*Démonstration.* Par bilinéarité et symétrie du produit scalaire, on a :

$$\begin{aligned} \left\| \sum_{i=1}^n x_i \right\|^2 &= \left( \sum_{i=1}^n x_i \mid \sum_{j=1}^n x_j \right) \\ &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (x_i | x_j) \end{aligned}$$

Par orthogonalité de la famille  $(x_i)_{1 \leq i \leq n}$ , les termes de la somme sont nuls si  $i \neq j$ . Ainsi,

$$\left\| \sum_{i=1}^n x_i \right\|^2 = \sum_{i=1}^n (x_i | x_i) = \sum_{i=1}^n \|x_i\|^2.$$

□

*Remarque* : Contrairement au cas de deux vecteurs, cette généralisation du théorème de Pythagore n'est pas une équivalence.

### Proposition 6 (Liberté d'une famille orthogonale)

Toute famille orthogonale de vecteurs non nuls d'un espace préhilbertien réel  $E$  est libre.

*Démonstration.* On prouve le résultat pour une famille finie de vecteurs de  $E$ .

Soit  $(x_i)_{1 \leq i \leq n}$  une famille orthogonale de vecteurs non nuls de  $E$ .

Soit  $(\lambda_1, \dots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^n$  tel que

$$\sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot x_i = 0_E.$$

Soit  $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ . Par linéarité à gauche du produit scalaire,

$$\left( \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot x_i \mid x_j \right) = \sum_{i=1}^n \lambda_i (x_i \mid x_j)$$

Par orthogonalité de la famille  $(x_i)_{1 \leq i \leq n}$ , on en déduit que

$$\left( x_j \mid \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot x_i \right) = \lambda_j \|x_j\|^2$$

Mais par hypothèse,  $\sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot x_i = 0_E$  donc  $(x_j \mid \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot x_i) = 0$ . Ainsi,  $\lambda_j \|x_j\|^2 = 0$ . Comme  $x_j$  est non nul, on en déduit que  $\lambda_j = 0$ .

Ceci étant vrai pour tout  $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , on en déduit que la famille  $(x_i)_{1 \leq i \leq n}$  est libre. □

### Notation

On rappelle que le symbole de Kronecker  $\delta_{i,j}$  est défini par  $\delta_{i,j} = 0$  si  $i \neq j$  et  $\delta_{i,j} = 1$  si  $i = j$ .

### Définition 8 (Famille orthonormale ou orthonormée)

Une famille  $(x_i)_{i \in I}$  de vecteurs d'un espace préhilbertien réel  $E$  est dite **orthonormale** (ou **orthonormée**) lorsqu'elle est orthogonale et que tous ses vecteurs sont unitaires, c'est-à-dire lorsque pour tout  $(i, j) \in I^2$ ,  $(x_i \mid x_j) = \delta_{i,j}$ .

### Proposition 7

Toute famille orthonormale de vecteurs d'un espace préhilbertien réel  $E$  est libre.

*Démonstration.* Une telle famille est une famille orthogonale de vecteurs non nuls, donc elle est libre d'après la proposition précédente. □

### Définition 9 (Orthogonal d'un sous-espace vectoriel)

On appelle **orthogonal** d'un sous-espace vectoriel  $F$  d'un espace préhilbertien réel  $E$  l'ensemble  $F^\perp$  des vecteurs orthogonaux à  $F$ . Autrement dit,

$$F^\perp = \{x \in E \mid \forall y \in F, (x \mid y) = 0\}.$$



**Proposition 8 (L'orthogonal d'une partie est un sous-espace)**

L'orthogonal  $F^\perp$  d'un sous-espace vectoriel  $F$  d'un espace préhilbertien réel  $E$  est un sous-espace vectoriel de  $E$ .

*Démonstration.*

- ▶ Pour tout  $y \in F$ ,  $(0_E | y) = 0$ . Ainsi,  $0_E \in F^\perp$  donc  $F^\perp \neq \emptyset$ .
- ▶ Soit  $(x_1, x_2) \in (F^\perp)^2$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Montrons que  $\lambda x_1 + x_2 \in F^\perp$ .  
Soit  $y \in F$ . Par linéarité à gauche du produit scalaire,

$$(\lambda x_1 + x_2 | y) = \lambda(x_1 | y) + (x_2 | y).$$

Comme  $(x_1, x_2) \in (F^\perp)^2$  et  $y \in F$ , les deux produits scalaires du terme de droite sont nuls donc  $(\lambda x_1 + x_2 | y) = 0$ .

Ainsi,  $\lambda x_1 + x_2 \in F^\perp$ .

$F^\perp$  est non vide et stable par combinaisons linéaires, c'est donc un sous-espace vectoriel de  $E$ . □

**Proposition 9**

Soit  $F$  un sous-espace vectoriel d'un espace préhilbertien  $E$ . Alors,  $F \cap F^\perp = \{0_E\}$ , c'est-à-dire que  $F$  et son orthogonal sont en somme directe.

*Démonstration.* Soit  $x \in F \cap F^\perp$ . Alors,  $(\underbrace{x}_{\in F} | \underbrace{x}_{\in F^\perp}) = 0$ . Comme le produit scalaire est défini, on en déduit que  $x = 0_E$ , donc  $F$  et  $F^\perp$  sont en somme directe. □

Remarque : Le seul vecteur d'un espace préhilbertien réel  $E$  orthogonal à tous les vecteurs de  $E$  est le vecteur nul. Autrement dit,  $E^\perp = \{0_E\}$ .



Pour autant, deux sous-espaces orthogonaux ne sont pas forcément supplémentaires dans  $E$ .

### 3 Bases orthonormales d'un espace euclidien

Dans cette section,  $E$  désigne un espace euclidien de dimension  $n \in \mathbb{N}^*$ .

**Proposition 10 (Procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt)**

Soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une famille libre de vecteurs de  $E$ .

On définit par récurrence une famille  $(x_1, \dots, x_n)$  en posant

$$\text{▶ } x_1 = \frac{e_1}{\|e_1\|}$$

$$\text{▶ } \forall k \in \llbracket 2, n \rrbracket, \quad x_k = \frac{x_k^*}{\|x_k^*\|} \quad \text{où } x_k^* = e_k - \sum_{i=1}^{k-1} (e_k | x_i) x_i.$$

Alors :

- ▶ la famille  $(x_1, \dots, x_n)$  est orthonormée.
- ▶  $\forall k \in \llbracket 1, n \rrbracket, \quad \text{Vect}(e_1, \dots, e_k) = \text{Vect}(x_1, \dots, x_k)$

**Théorème 3 (Existence de bases orthonormales en dimension finie)**

Tout espace euclidien  $E$  admet au moins une base orthonormale.

**Corollaire 1 (Théorème de la base orthonormée incomplète)**

Soit  $(f_1, \dots, f_p)$  une famille orthonormée de  $E$ . Alors elle peut-être complétée en une base orthonormée de  $E$ .

**Proposition 11 (Expression des coordonnées dans une base orthonormale)**

Soit  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormale de  $E$ .

Alors, les coordonnées  $(x_1, \dots, x_n)$  dans la base  $\mathcal{B}$  de tout vecteur  $x \in E$  sont données par, pour tout  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $x_i = (e_i | x)$ . Autrement dit :

$$\forall x \in E, \quad x = \sum_{i=1}^n (e_i | x) e_i.$$

*Démonstration.* Soit  $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i \in E$ .

Alors, par linéarité à droite du produit scalaire, on a pour tout  $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,

$$(e_j | x) = \left( e_j \mid \sum_{i=1}^n x_i e_i \right) = \sum_{i=1}^n x_i \delta_{i,j} = x_j.$$

□

**Proposition 12 (Expression du produit scalaire et de la norme dans une base orthonormale)**

Soit  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormale de  $E$ .

Pour  $(x, y) \in E^2$ , dont on note respectivement  $(x_1, \dots, x_n)$  et  $(y_1, \dots, y_n)$  les coordonnées dans la base  $\mathcal{B}$ , le produit scalaire de  $x$  et  $y$  est donné par :

$$(x | y) = \sum_{i=1}^n (e_i | x)(e_i | y) = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

En particulier, la norme de  $x$  est donnée par :

$$\|x\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n (e_i | x)^2} = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$$

*Démonstration.* En écrivant  $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$  et  $y = \sum_{j=1}^n y_j e_j$ , on obtient par bilinéarité du produit scalaire, pour tout  $(i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ ,

$$(x | y) = \left( \sum_{i=1}^n x_i e_i \mid \sum_{j=1}^n y_j e_j \right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i y_j \delta_{i,j} = \sum_{i=1}^n x_i y_i.$$

□

Remarque : Le choix d'une base orthonormée permet de faire les calculs comme avec le produit scalaire canonique sur  $\mathbb{R}^n$ .

**Corollaire 2 (Traduction matricielle)**

En notant  $X = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(x)$  et  $Y = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(y)$  les matrices colonnes des coordonnées de deux vecteurs  $x$  et  $y$  de  $E$  dans une base orthonormée  $\mathcal{B}$ , on a

$$(x | y) = X^T Y = Y^T X \quad \text{et} \quad \|x\| = \sqrt{X^T X}$$

## 4 Projection orthogonale sur un sous-espace de dimension finie

### Proposition 13 (Supplémentaire orthogonal d'un sous-espace de dimension finie)

Soit  $E$  un espace préhilbertien réel et  $F$  un sous-espace vectoriel de **dimension finie** de  $E$ . Alors, les sous-espaces  $F$  et  $F^\perp$  sont supplémentaires dans  $E$ , c'est-à-dire que

$$E = F \oplus F^\perp.$$

On dit alors que le sous-espace vectoriel  $F^\perp$  de  $E$  est le **supplémentaire orthogonal** de  $F$ .

*Démonstration.* Soit  $F$  un sous-espace vectoriel de dimension finie de l'espace préhilbertien réel  $E$ . Comme  $F$  et  $F^\perp$  sont en somme directe, pour montrer qu'ils sont supplémentaires, il suffit de montrer que tout vecteur de  $E$  se décompose dans la somme  $F + F^\perp$ . Comme  $F$  est de dimension finie, il admet une base orthonormale  $(e_1, \dots, e_n)$ .

Soit  $x \in E$ . Montrons que la décomposition suivante convient :

$$x = \underbrace{\sum_{k=1}^n (e_k | x) e_k}_{=y} + \underbrace{\left( x - \sum_{k=1}^n (e_k | x) e_k \right)}_{=z}.$$

Le vecteur  $y$  appartient bien à  $F = \text{Vect}(e_1, \dots, e_n)$ .

Reste à montrer que  $z \in F^\perp$ . Pour cela, il suffit de vérifier que  $z$  est orthogonal à  $F$ , c'est-à-dire que  $z$  est orthogonal à tout vecteur de la base  $(e_1, \dots, e_n)$  de  $F$ .

Pour  $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , on a, par bilinéarité du produit scalaire :

$$\begin{aligned} (e_j | z) &= \left( e_j \mid \left( x - \sum_{k=1}^n \underbrace{(e_k | x)}_{\in \mathbb{R}} e_k \right) \right) \\ &= (e_j | x) - \sum_{k=1}^n (e_k | x) \underbrace{(e_j | e_k)}_{=\delta_{i,j}} \\ &= (e_j | x) - (e_j | x) = 0 \end{aligned}$$

donc  $z \in F^\perp$ , d'où l'existence de la décomposition.  $\square$

Remarque : Ce résultat n'est plus vrai en général lorsque  $F$  est de dimension infinie.

### Corollaire 3

Si  $E$  est un espace euclidien, tout sous-espace vectoriel  $F$  de  $E$  admet un unique supplémentaire orthogonal. De plus,

$$\dim(E) = \dim(F) + \dim(F^\perp).$$

On retrouve le résultat suivant :

### Corollaire 4 (Complétion de familles orthonormales)

Dans un espace euclidien, toute famille orthonormale peut être complétée en une base orthonormale.

*Démonstration.* Soit  $(e_1, \dots, e_p)$  une famille orthonormale d'un espace euclidien.

Notons  $F = \text{Vect}(e_1, \dots, e_p)$  et  $(e_{p+1}, \dots, e_n)$  une base orthonormale de  $F^\perp$ .

Alors  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  forme une base orthonormale de  $E$  (qui plus est adaptée à la somme directe  $E = F \oplus F^\perp$ ).  $\square$

**Définition 10 (Projection orthogonale)**

Soit  $F$  un sous-espace vectoriel de dimension finie  $p \in \mathbb{N}^*$  d'un espace préhilbertien réel  $E$  (pas nécessairement de dimension finie). La **projection orthogonale**  $p_F$  sur le sous-espace de dimension finie  $F$  d'un espace préhilbertien réel est la projection sur  $F$  parallèlement à  $F^\perp$ .

*Remarque* : Comme  $F$  est de dimension finie,  $E = F \oplus F^\perp$  donc cette définition a bien un sens.

**Proposition 14 (Expression des projections orthogonales)**

Soit  $F$  un sous-espace vectoriel de dimension finie  $p \in \mathbb{N}^*$  d'un espace préhilbertien réel  $E$  (pas nécessairement de dimension finie).

Si  $(e_1, \dots, e_p)$  est une base orthonormale de  $F$ , on a

$$\forall x \in E, p_F(x) = \sum_{i=1}^p (e_i | x) e_i.$$

*Démonstration.* On suppose que  $(e_1, \dots, e_p)$  est une base orthonormale de  $F$ . Soit  $x \in E$ .

Notons  $x_1 = \sum_{i=1}^p (e_i | x) e_i$ . Le vecteur  $x_1$  appartient à  $F$ .

Par unicité de la décomposition dans  $F \oplus F^\perp$ , pour montrer qu'il s'agit de  $p_F(x)$ , il suffit de montrer que  $x - x_1 \in F^\perp$ . Or, pour tout  $j \in \llbracket 1, p \rrbracket$ , par bilinéarité du produit scalaire et orthonormalité de la famille  $(e_1, \dots, e_p)$ ,

$$\begin{aligned} (e_j | x - x_1) &= (e_j | x) - \sum_{i=1}^p (e_i | x) (e_j | e_i) \\ &= (e_j | x) - (e_j | x) (e_j | e_j) = 0 \end{aligned}$$

d'où le résultat. □

**Définition 11 (Distance à un sous-espace vectoriel)**

Soit  $F$  un sous-espace vectoriel d'un espace préhilbertien réel  $E$ . Soit  $x \in E$ . La distance de  $x$  à  $F$  est le réel positif :

$$d(x, F) = \inf_{y \in F} \|x - y\|$$

**Théorème 4 (Projection orthogonale et distance)**

Soit  $F$  un sous-espace vectoriel de dimension finie d'un espace préhilbertien réel  $E$  et  $x \in E$ .

Alors, le projeté orthogonal de  $x$  sur  $F$  est l'unique vecteur de  $F$  minimisant la distance de  $x$  à  $F$ . Autrement dit,  $p_F(x)$  est l'unique vecteur  $y_0$  de  $F$  tel que :

$$\|x - y_0\| = \min_{y \in F} \|x - y\| = d(x, F)$$

*Remarque* : Un élément remarquable de ce théorème est le fait que la distance, qui est a priori une borne inférieure, soit atteinte : c'est un minimum.

*Démonstration.* Montrons que la distance de  $x$  à  $F$  est atteinte et qu'elle vaut  $\|x - p_F(x)\|$ .

Soit  $y \in F$ . On a

$$\begin{aligned} \|x - y\|^2 &= \|(x - p_F(x)) + (p_F(x) - y)\|^2 \\ &= \|x - p_F(x)\|^2 + 2 \underbrace{(x - p_F(x) | p_F(x) - y)}_{\in F^\perp \times F} + \|p_F(x) - y\|^2 \\ &= \|x - p_F(x)\|^2 + \|p_F(x) - y\|^2 \\ &\geq \|x - p_F(x)\|^2 \end{aligned}$$

On déduit, par les propriétés de la borne inférieure, que  $d(x, F) \geq \|x - p_F(x)\|$ .

Or, pour  $y = p_F(x) \in F$ , cette valeur est bien atteinte : on a égalité.

Finalement, si  $\|x - y\| = d(x, F)$  pour un certain  $y \in F$ , la dernière inégalité ci-dessus est une égalité. On en déduit que  $\|p_F(x) - y\| = 0$  d'où  $y = p_F(x)$ .  $\square$

### Corollaire 5

Soit  $F$  un sous-espace vectoriel de dimension finie d'un espace préhilbertien réel  $E$ .

$$\forall x \in E, \quad (d(x, F))^2 = \|x\|^2 - \|p_F(x)\|^2$$

*Démonstration.* C'est une conséquence du théorème de Pythagore.  $\square$

### Théorème 5 (Distance et projection sur un hyperplan)

Soit  $E$  un espace euclidien,  $H$  un hyperplan de  $E$  et  $u$  un vecteur normal à  $E$ .

Notamment,  $H^\perp = \text{Vect}(u)$ .

Soit  $x \in E$ . Le projeté orthogonal de  $x$  sur  $H$  est

$$p(x) = x - \frac{(x | u)}{\|u\|^2} u$$

La distance de  $x$  à  $H$  est

$$d(x, H) = \frac{|(x | u)|}{\|u\|}$$

### Exemple 3

Calculer  $\inf_{(a,b) \in \mathbb{R}^2} \int_0^{2\pi} (t - a \cos(t) - b \sin(t))^2 dt$

Considérons :

- l'espace vectoriel  $E$  des fonctions continues sur l'intervalle  $I = [0, 2\pi]$  muni de son produit scalaire de référence ;
- le sous-espace vectoriel de  $F = \text{Vect}(\cos, \sin)$  ;
- $x = \text{id}_E$  la fonction identité sur  $I$ .

$F$  est l'ensemble des combinaisons linéaires des fonctions  $\cos$  et  $\sin$  (plus précisément, leurs restrictions à l'intervalle  $[0, 2\pi]$ ) :

$$F = \{a \cos + b \sin, (a, b) \in \mathbb{R}^2\}$$

Ainsi, par définition de la distance d'un vecteur à un sous-espace vectoriel :

$$d(x, F) = \inf_{y \in F} \|x - y\| = \inf_{(a,b) \in \mathbb{R}^2} \sqrt{\int_0^{2\pi} (t - a \cos(t) - b \sin(t))^2 dt}$$

D'où, par croissance et continuité de la fonction carré :

$$\inf_{(a,b) \in \mathbb{R}^2} \int_0^{2\pi} (t - a \cos(t) - b \sin(t))^2 dt = d^2(x, F)$$

Calculons ce carré de distance à l'aide du projeté orthogonal de  $x$  sur  $F$  :

$$d^2(x, F) = \|x\|^2 - \|p_F(x)\|^2$$

On a :

$$\|x\|^2 = (x | x) = \int_0^{2\pi} t^2 dt = \left[ \frac{t^3}{3} \right]_0^{2\pi} = \frac{8}{3}\pi^3$$

Pour déterminer  $p_F(x)$  il nous faut une base orthonormale de  $F$ .

Calculons :

$$(\cos | \sin) = \int_0^{2\pi} \cos(t) \sin(t) dt = [\sin(t)]_0^{2\pi} = 0$$

La base  $(\cos, \sin)$  est donc orthogonale.

On a, d'après la définition de l'intégrale d'une fonction en escalier :

$$\int_0^{2\pi} 1 dt = 2\pi$$

mais, par linéarité de l'intégrale :

$$\int_0^{2\pi} 1 dt = \int_0^{2\pi} (\cos^2(t) + \sin^2(t)) dt = (\cos | \cos) + (\sin | \sin)$$

Or via le changement de variable  $u = \frac{\pi}{2} - t$  et par périodicité de la fonction  $\sin$  :

$$(\cos | \cos) = \int_0^{2\pi} \cos^2(t) dt = \int_{\pi/2}^{-3\pi/2} \sin^2(u)(-du) = \int_{-\pi/2}^{3\pi/2} \sin^2(u) du = \int_0^{2\pi} \sin^2(u) du = (\sin | \sin)$$

On en conclut :  $(\cos | \cos) = (\sin | \sin) = \pi$ , soit :  $\|\cos\| = \|\sin\| = \sqrt{\pi}$ .

Soit  $(e_1, e_2) = \left( \frac{\cos}{\sqrt{\pi}}, \frac{\sin}{\sqrt{\pi}} \right)$  une base orthonormée de  $F$ . Alors :

$$p_F(x) = (e_1 | x)e_1 + (e_2 | x)e_2$$

Avec, par intégration par partie :

$$(e_1 | x) = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_0^{2\pi} t \cos(t) dt = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left( [t \sin(t)]_0^{2\pi} - \int_0^{2\pi} \sin(t) dt \right) = 0$$

et

$$(e_2 | x) = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \int_0^{2\pi} t \sin(t) dt = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left( [-t \cos(t)]_0^{2\pi} + \int_0^{2\pi} \cos(t) dt \right) = -2\sqrt{\pi}$$

D'où :

$$p_F(x) = -2\sqrt{\pi}e_2 \quad \text{et donc} \quad \|p_F(x)\|^2 = 4\pi$$

D'où le carré de la distance de  $x$  à  $F$  par projection orthogonale :

$$d^2(x, F) = \frac{8}{3}\pi^3 - 4\pi$$

On en déduit :

$$\inf_{(a,b) \in \mathbb{R}^2} \int_0^{2\pi} (t - a \cos(t) - b \sin(t))^2 dt = \frac{8}{3}\pi^3 - 4\pi \approx 70,12$$

Autre méthode

On observe que l'expression à intégrer, après développement, s'écrit sous la forme de termes intégrables. On peut alors calculer cette intégrale en fonction de  $a$  et  $b$ , puis chercher à minimiser cette quantité selon les valeurs de  $a$  et  $b$ . On se ramène à chercher le minimum d'une fonction de  $\mathbb{R}^2$  dans  $\mathbb{R}$ .

**Corollaire 6 (Distance et projection sur un hyperplan)**

Soit  $E$  un espace euclidien,  $H$  un hyperplan de  $E$ ,  $u$  un vecteur normal à  $E$  et  $x \in E$ .

Soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormée de  $E$ , dans laquelle on écrit

$$u = u_1 e_1 + \dots + u_n e_n$$

$$x = x_1 e_1 + \dots + x_n e_n$$

La distance de  $x$  à  $H$  est ;

$$d(x, H) = \frac{|x_1 u_1 + \dots + x_n u_n|}{\sqrt{u_1^2 + \dots + u_n^2}}$$

~