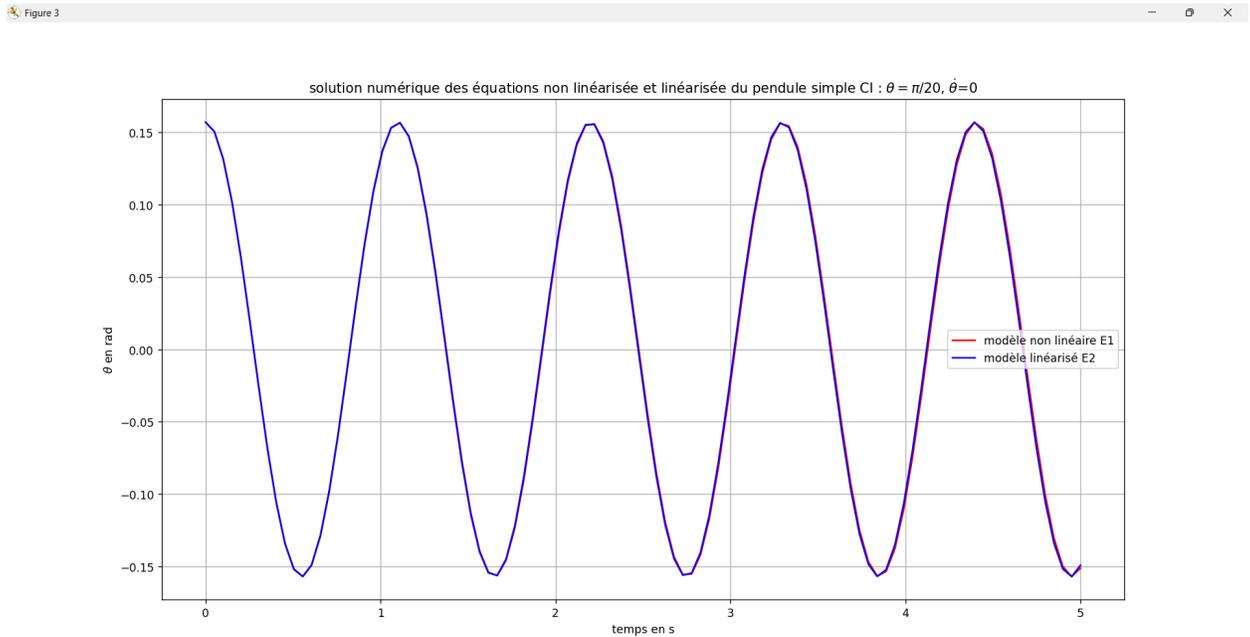


1. Le modèle général est préférable pour décrire le mouvement avec une condition initiale d'un angle de $\pi/4$.



2. Les courbes sont quasi-identiques.
3. Selon moi, l'angle limite critique est $\pi/12$, car c'est à partir de cet angle que les courbes des modèles général et linéarisé divergent significativement.

