

## TP17 : étude expérimentale d'une chute verticale

Compétences exigibles du BO	
Contenu disciplinaire	Réaliser et exploiter quantitativement un enregistrement vidéo de mouvement : évolution temporelle des vecteurs vitesse et accélération <b>Mettre en œuvre un protocole expérimental de mesure de frottements fluides.</b>
Formation expérimentale	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Visualiser et décomposer un mouvement : enregistrer un phénomène à l'aide d'une caméra numérique et repérer sa trajectoire à l'aide d'un logiciel dédié, en déduire la vitesse et l'accélération.</li> <li>• Mesure de longueur à partir d'une photo ou d'une vidéo : pouvoir évaluer avec une précision donnée, par comparaison avec un étalon, une longueur ou les coordonnées d'une position sur une image numérique.</li> <li>• Vérification d'une loi physique ou validation d'un modèle : ajustement des données expérimentales à l'aide d'une fonction de référence modélisant le phénomène.</li> </ul>
Formation numérique	Capacité numérique : mettre en œuvre la méthode d'Euler à l'aide d'un langage de programmation pour simuler la réponse d'un système linéaire du premier ordre à une excitation de forme quelconque.

**Situation problème** : Une bille en fer dont on filme le mouvement a été lâchée sans vitesse initiale à  $t = 0$  dans une fluide visqueux : la glycérine. L'objectif de ce TP va être d'étudier et de modéliser les actions liées à la glycérine sur la bille.

### A. Etude expérimentale des évolutions temporelles de la vitesse et de l'accélération

- ✓ Ouvrir le logiciel **LATISPRO** cliquer sur le logo Latispro pour fermer cette fenêtre d'accueil.
  - ✓ Lire le film : dans *Edition*, choisir *Analyse de séquences vidéos* et, en cliquant sur *fichiers*, choisir TPTSEul1.
  - ✓ Exploiter votre film afin d'obtenir une série de points expérimentaux correspondant à la trajectoire du centre de gravité G de la bille dans le référentiel terrestre. Commencer le pointage sur la première image sur laquelle la bille est lâchée.
- 1. Préciser les choix réalisés : objet-étalon, type de base la plus adaptée (coordonnées cartésiennes, polaires, cylindriques ou sphériques) choix de l'origine, choix de la base (en particulier le choix d'un axe des altitudes ou des profondeurs).**
- ✓ Accéder à la liste des variables (bouton avec courbe verte) et renommer les courbes « mouvement X » et « mouvement Y » qui deviendront, dans un souci de simplification, X et Y.
  - ✓ Faire calculer les valeurs prises par les coordonnées  $v_x$  et  $v_y$  de la vitesse en réalisant des calculs à partir des colonnes X et Y. Vous pouvez au choix :
    - utiliser le calcul spécifique « dérivée » proposé dans l'onglet traitement
    - utiliser la feuille de calculs : aller dans l'onglet traitement > feuille de calculs (on accède aussi la feuille de calcul en tapant directement sur F3). Pour calculer la dérivée D d'une grandeur Z on utilise l'instruction  $D = \text{deriv}(Z; \text{Temps})$ , adaptez cela pour calculer  $v_x$  et  $v_y$  puis lancer le calcul en appuyant sur F2.
  - ✓ Faire tracer le graphe de l'évolution temporelle des coordonnées X et Y dans la **fenêtre 1**.
  - ✓ Calculer les valeurs prises par la norme de la vitesse  $v$  en utilisant la feuille de calculs (accès direct avec F2) ; observer le tableau de valeurs puis tracer le graphe de l'évolution temporelle de la norme  $v$  dans la **fenêtre 2**.
- 2. Tracer qualitativement l'allure du graphe  $v=f(t)$ . Montrer que deux phases apparaissent. Observer qualitativement l'évolution de l'accélération en expliquant votre méthode. Donner la nature du mouvement dans chacune des deux phases.**
- ✓ Calculer les valeurs prises par la norme de l'accélération  $a$  en utilisant la feuille de calculs ; observer le tableau regroupant les valeurs de  $a$  puis tracer le graphe de l'évolution temporelle de la norme  $a$  dans la **fenêtre 3**.
- 3. Tracer qualitativement l'allure du graphe  $a=f(t)$ . Est-ce cohérent avec vos observations de la question 2 ?**

4. Que nous apprennent les lois de Newton sur la résultante des forces agissant sur la bille dans chacune de ces deux phases ? (inutile de faire le bilan des forces pour répondre à cette question).

## B. Etablissement de l'équation différentielle régissant l'évolution temporelle de la vitesse

Données : intensité de la pesanteur : $g=9,81 \text{ N.kg}^{-1}$	masse de la bille : $m = 43,3 \text{ g}$
rayon de la bille : $R = 11,0 \text{ mm}$	densité de la glycérine : $d_{\text{gly}} = 1,03$ .
masse volumique de l'eau (corps de référence pour les liquides et les solides) : $\rho_0 = 1,00 \text{ g.cm}^{-3}$	

5. Réaliser l'inventaire des forces susceptibles de s'appliquer sur la bille.
6. A l'aide des données précédentes, calculer la masse volumique  $\rho_{\text{fer}}$  de la bille et  $\rho_{\text{gly}}$  de la glycérine. En déduire si la poussée d'Archimède est ou non négligeable devant le poids. Donner les expressions vectorielles littérales de ces deux forces en introduisant le vecteur unitaire  $\vec{u}_z$ .

Quand un solide se déplace dans un fluide (l'air, l'eau, l'huile...), il est soumis de la part de ce fluide à une force de frottements fluides.

7. Comment modélise-t-on cette force ? Vous évoquerez deux modèles limites, et une modélisation intermédiaire entre ces deux modèles limites faisant intervenir un coefficient adimensionné  $1 \leq k \leq 2$  et vous appellerez  $\alpha_k$  le coefficient de frottement fluides associé au modèle (que l'on notera donc  $\alpha_1$  si  $k=1$ ) ? Vous donnerez l'expression vectorielle de cette force faisant intervenir la norme de la vitesse  $v$  et le vecteur unitaire  $\vec{u}_z$ .

On s'intéresse à l'instant initial  $t_0=0$ , à deux instants  $t_1$  et  $t_2 > t_1$  correspondant à deux positions quelconques de la bille durant le régime transitoire et à deux instants  $t_3$  et  $t_4 > t_3$  quelconques du régime permanent.

8. Représenter qualitativement pour chacune des 5 dates :
- Le vecteur-vitesse en vert.
  - le vecteur-accélération en bleu.
  - le vecteur résultante des forces en rouge.
  - les divers vecteurs-force s'exerçant sur la bille au crayon à papier.

Vous ne vous souciez pas de la valeur exacte des forces (pas d'échelle) mais vous veillerez à la cohérence des schémas. Quelle inégalité (ou égalité) portant sur les normes des 3 vecteurs pouvez-vous écrire pendant le régime transitoire ? Même question pendant le régime permanent.

9. Quel lien existe-t-il entre la coordonnée  $v_z$  de la vitesse et sa norme  $v$  ? Rechercher l'équation différentielle satisfaite par la norme de la vitesse  $v$  qui sera de la forme :  $\frac{dv}{dt} + B \cdot v^k = C$ . Exprimer B en fonction de  $\alpha_k$  et de  $m$ . Exprimer C en fonction de  $g$ ,  $\rho_{\text{gly}}$  et de  $\rho_{\text{fer}}$ . On observe que B dépendra de valeur de  $k$ , mais pas C.

10. Calculer la valeur numérique de C et préciser son unité à l'aide d'une analyse dimensionnelle. Dépend-elle de la valeur prise par  $k$  ?

11. Mesurer la valeur de  $v_{\text{lim}}$  sur le graphe de  $v(t)$ , à l'aide du réticule (clic gauche sur le graphe>réticule).

12. Déterminer l'expression littérale de  $v_{\text{lim}}$  à partir de l'équation différentielle et en déduire l'expression littérale de B en fonction de C,  $v_{\text{lim}}$  et de  $k$ .

**C. Résolution analytique de l'équation différentielle dans le cas où k=.....**

13. Pour quelle valeur de k est-il le plus aisé de déterminer la solution analytique de l'équation différentielle ? Compléter le titre. Donner l'expression littérale de la solution analytique  $v(t)$  en fonction de B et de C. Il faudra utiliser la condition initiale théorique  $v(0)$  pour exprimer la constante d'intégration en fonction de B et de C.
14. Calculer la valeur de B pour k=1 et préciser son unité par une analyse dimensionnelle. Rappeler la valeur numérique de C et son unité. En déduire l'expression semi-numérique de  $v(t)$  pour k=1, que nous appellerons  $v_{1th}(t)$ .
- ✓ Faire tracer dans la **fenêtre 2**, sous la forme d'une courbe continue cette solution analytique. Pour cela entrer l'expression de  $v_{1th}(t)$  dans la feuille de calculs (attention la variable v existe déjà, elle correspond aux points expérimentaux, c'est pourquoi il faut choisir un nouveau nom). Il y a déjà en fenêtre 2 les points expérimentaux représentés par des croix.  
**Appeler le professeur pour qu'il valide vos courbes.**
15. Le modèle avec des forces de frottements de norme  $f=\alpha v$  vous semble-t-il adapté pour notre expérience ?

**D. Résolution numérique de l'équation différentielle dans le cas où k=2 puis optimisation**

**Rappels sur la méthode d'Euler**

On souhaite obtenir la solution de l'équation différentielle précédente en appliquant la méthode d'Euler. On note  $v_E$  la courbe obtenue à l'aide de cette méthode itérative.

A la date t la norme de la vitesse du centre de masse G est notée  $v_E(t)$ .

La vitesse de ce point à la date  $(t + \Delta t)$  sera calculée par l'approximation affine suivante, valable si le pas d'itération  $\Delta t$  est assez petit :  $v_E(t + \Delta t) = v_E(t) + \left(\frac{dv_E}{dt}\right)_t \cdot \Delta t = v_E(t) + a_E(t) \cdot \Delta t$

Pour déterminer  $v_E(t + \Delta t)$ , il faut connaître  $v_E(t)$  mais aussi  $a_E(t)$  on déduit la valeur de  $a_E(t)$  de l'équation différentielle qui s'écrit à la date t considérée :  $\left(\frac{dv_E}{dt}\right)_t = a_E(t) = -B \cdot v_E^k(t) + C$

16. Rappeler la condition initiale sur la vitesse  $v(t=0)$ . Rappeler la valeur de C et calculer la valeur de B pour k=2 .En déduire la valeur de  $a_E(t=0)$  à l'aide de l'équation différentielle  $a_E(t) = -B \cdot v^2(t) + C$  afin de compléter la 1<sup>ère</sup> ligne du tableau. Puis, en appliquant la méthode d'Euler, finir de compléter le tableau.

Date t en s	vitesse $v_E$ (deux chiffres significatifs)	accélération $a_E$ (deux chiffres significatifs)
0		
0,05		
0,10		
0,15		
0,20		

Etc...

Diminuer le pas d'itération  $\Delta t$  conduirait à une amélioration de la précision de la méthode mais faire cela à la main serait trop fastidieux... on va donc utiliser Latispro. On choisira par la suite un pas d'itération :  $\Delta t=0,02s$ .

- ✓ Dans le tableur, créer une colonne « t » pour cela indiquer la valeur 0 dans la 1<sup>ère</sup> case, renommer la grandeur « var » qui s'affiche à gauche de l'écran puis indiquer dans la seconde case la formule  $=t[n-1]+0,020$ . Etirer la colonne au moins jusqu'à la case 40 qui correspond à l'instant t=0,8s (on observe que le régime permanent est atteint autour de 0,5s)

- ✓ Dans la feuille de calcul, indiquer les valeurs de C, v<sub>lim</sub>, k, Δt et faire calculer B en tapant :

C=8,52

v<sub>lim</sub>=1,257

k=2

deltat=0,02

B=C/(v<sub>lim</sub>)<sup>k</sup>



les valeurs numériques de C et de v<sub>lim</sub> indiquées sont des exemples, vous DEVEZ mettre vos propres valeurs.

Attention ! Ne pas oublier de cliquer sur F2 pour faire exécuter les nouveaux calculs).

- ✓ Dans le tableur, créer une colonne « vE » : renommer la grandeur var qui s'affiche puis indiquer dans la seconde case la formule = **vE[n-1] + aE[n-1]\*deltat**. Etirer la colonne au moins jusqu'à la case 40 : rien ne s'affiche ? c'est normal !!! vous n'avez pas encore défini la variable aE ...
- ✓ Dans le tableur, créer de même une colonne « aE » et indiquer dans la 1ere case la formule = **C - B\*(vE)<sup>k</sup>**. Etirer la colonne au moins jusqu'à la case 40.
- ✓ Si rien ne s'affiche, retourner dans la feuille de calculs et valider une nouvelle fois à l'aide de F2.
- ✓ Dans la **fenêtre 4**, faire afficher de nouveau les points expérimentaux de la vitesse puis faire tracer vE=f(t) afin de superposer la courbe (représentée par un trait avec croix) avec les points expérimentaux de la vitesse.

**17. Commenter la validité d'un modèle avec force de frottements en  $f=\alpha v^2$  (qui correspond à  $k=2$ ).**

**18. Faire varier « par tâtonnements » k pour optimiser le modèle, en déduire la valeur de la constante de frottements  $\alpha_k$ .**