



Capacités numériques

Résolution numérique de $f(x) = 0$

Lundi 9 & Vendredi 13 mai 2022

Capacités exigibles : Résolution d'une équation algébrique ou d'une équation transcendante : méthode dichotomique, méthode de Newton.

- Déterminer, en s'appuyant sur une représentation graphique, un intervalle adapté à la recherche numérique d'une racine par la méthode dichotomique ou par la méthode de Newton.
- Mettre en œuvre la méthode dichotomique ou la méthode de Newton afin de résoudre une équation avec une précision donnée.
- Utiliser les fonctions `bisect` ou `newton` de la bibliothèque `scipy.optimize` (leurs spécifications étant fournies).

Travail à faire AVANT la séance du 9 mai :

- Lire toute la partie I.
- Compléter la fonction du §I.2
- PCSI-option PSI : Exercice n°1, traiter la question Q1.
- PCSI-option PC : Exercice n°2, traiter les questions Q1, Q2 et Q3.

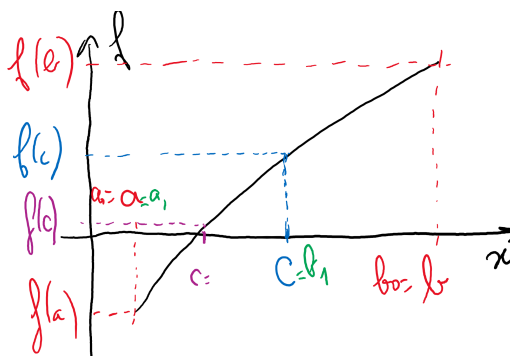
I Méthode de la dichotomie

I.1 Rappel de la méthode

Vous avez déjà étudié la dichotomie en TP d'informatique au premier semestre (cf TP3).

On considère une fonction $f : I = [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, continue et strictement monotone sur l'intervalle $[a, b]$. De plus, on suppose que f change de signe sur l'intervalle, soit $f(a) \times f(b) < 0$.

On souhaite déterminer une valeur approchée de c tel que $f(c) = 0$.



On cherche la solution approchée à l'équation $f(x) = 0$ sur l'intervalle $[a, b]$, où f est une fonction strictement monotone.

On se place au milieu de l'intervalle $[a, b]$ ($c = (a + b)/2$) et on compare le signe de $f(a)$ avec le signe de $f(c)$ en regardant le signe de $f(a) \times f(c)$.

Si $f(a) \times f(c) < 0$, alors f s'annule sur l'intervalle $[a, c]$. Et on procède de la même façon sur ce nouvel intervalle.

Sinon, f s'annule sur l'intervalle $[c, b]$. Et on procède de la même façon sur ce nouvel intervalle.

On procède ainsi jusqu'à un certain critère imposé, qui peut porter soit sur la largeur de l'intervalle de recherche (on cherche jusqu'à ce que $|b - a|$ devienne inférieur à un certain ε), soit sur la proximité de f à 0 (on cherche jusqu'à ce que $|f(c)|$ devienne inférieur à un certain ε).

Comment choisir l'intervalle $[a, b]$ de recherche ?

- Représenter la fonction f dont on cherche l'annulation ;
- Déterminer un intervalle pertinent, sur lequel f est strictement monotone et s'annule.

I.2 Implémentation en python

On va écrire la fonction dichotomie qui renverra la valeur approchée de c tel que $f(c) = 0$ à ε près.

```

1 def dichotomie(f,a,b,eps):
2     '''
3     f : fonction dont on cherche le zéro par dichotomie
4     a,b : bornes de l'intervalle sur lequel on recherche l'annulation de f,
5     a<b
6     eps : précision souhaitée sur c, tel que |f(c)|<eps
7     renvoie la valeur de c
8     '''
9     assert f(a)*f(b)<0 # on s'assure que l'annulation existe bien
10    while : # (à compléter) : tant que |b-a|>eps
11        c=(a+b)/2 # on regarde au milieu de l'intervalle
12        if f(a)*f(c)<0: # l'annulation est sur [a,c]
13            # (à compléter)
14        else: # annulation sur [c,b]
15            # (à compléter)
16        return # (à compléter) : renvoie la valeur de c avec la
17        précision souhaitée

```

I.3 Utilisation

Exercice 1 En SII : Direction Assisté Electrique (position angulaire de la roue droite pour une position extrême de la crémaillère)

- $AB' = \lambda$ (λ paramètre la position de la crémaillère)
- θ_{61} paramètre la position angulaire de la roue droite
- $BB' = 590$ mm
- $BC = B'C' = 356$ mm
- $DD' = 1350$ mm
- $CD = C'D' = 120$ mm
- Distance de la droite (D, D') à l'axe de crémaillère : 148 mm
- Rayon primitif du pignon de la crémaillère : 5,3 mm
- $\theta_{51} = \theta_{61} + 78^\circ$

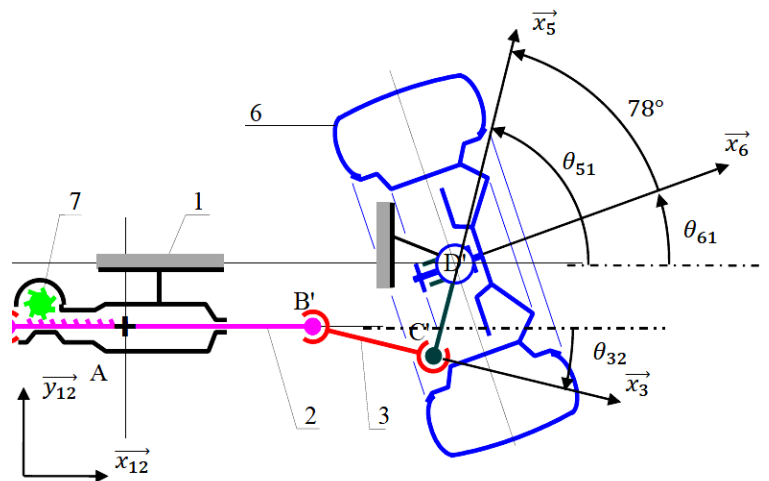


Schéma du système de direction avec uniquement la roue droite représentée

La fermeture géométrique passant par le point $AB'C'D'A$ permet d'obtenir la loi entrée/sortie du mécanisme (relation entre la position de la crémaillère λ et la position angulaire de la roue droite θ_{61}) :

$$\lambda = 675 - 120 \times \cos(\theta_{61} + 1,36) - \sqrt{356^2 - \left(148 - 120 \times \sin(\theta_{61} + 1,36)\right)^2}$$

(les angles sont en radian et les longueurs en mm)

Objectif : On cherche à déterminer la position angulaire de la roue droite θ_{61} lorsque la crémaillère est dans la position extrême $\lambda = 358$ mm

Q1. * Écrire en python la fonction $f(\theta_{61})$ correspondant à la fonction dont on cherche l'annulation afin de connaître la position angulaire de la roue de droite pour $\lambda = 358$ mm.

Q2. Représenter la fonction f sur un intervalle pertinent, en adaptant le code ci-dessous :

```

1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 x=np.linspace(x1,x2,n) # (à compléter) : tableau de valeurs de x
   réparties équitablement entre x1 et x2
5 plt.plot(abscisse, ordonnée) # (à compléter)
6 plt.title('titre') # (à compléter)
7 plt.xlabel('abscisse (unité)') # (à compléter)
8 plt.ylabel('ordonnée (unité)') # (à compléter)
9 plt.show() # pour afficher le graphique

```

Q3. En déduire un intervalle pertinent pour appliquer l'algorithme de dichotomie.

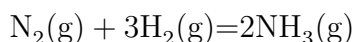
Q4. Faire appel à la fonction dichotomie afin de déterminer la position angulaire de la roue correspondant à une position de la crémaillère de 358 mm. Coder la conversion pour afficher cette valeur en degré.

Exercice 2 En chimie : Optimisation d'un procédé chimique

Une partie des objectifs de la chimie est la synthèse d'espèces chimiques : il faut en permanence chercher les conditions opératoires optimales. Il existe a priori trois moyens d'action à disposition d'un opérateur pour optimiser la production d'un produit souhaité : la température, la pression totale et la composition du mélange initial.

Cadre de l'exercice

On s'intéresse à la synthèse industrielle de l'ammoniac :



La constante d'équilibre varie avec la température T (en Kelvin) selon :

$$K^\circ(T) = \exp\left(\frac{11095}{T} - 23,9\right)$$

Dans la suite, on notera $n_0 = 1$ mol et $n_1 = 3$ mol les quantités respectives de diazote et de dihydrogène. La quantité initiale d'ammoniac sera nulle.

Q1. * Question préliminaire

Montrer que, pour un avancement à l'équilibre $\xi_{\text{éq}}$, la constante d'équilibre peut s'écrire sous la forme :

$$K^\circ = \frac{4\xi_{\text{éq}}^2 \times (n_0 + n_1 - 2\xi_{\text{éq}})^2}{(n_0 - \xi_{\text{éq}}) \times (n_1 - 3\xi_{\text{éq}})^3} \times \left(\frac{P^\circ}{P}\right)^2$$

Partie 1 : Optimisation par modification de la constante d'équilibre

Q2. * Écrire la fonction f (mathématique, pas en python) dont $\xi_{\text{éq}}$ est le 0.

Q3. * Écrire la fonction `f_etude(ksi)` en python.

Q4. Quelles sont les valeurs extrêmes de l'avancement à l'équilibre ? Cela donne les bornes d'application de la fonction dichotomie.

Q5. Compléter le code ci-dessous permettant de créer deux listes : l'une de température (de 300 K à 800 K, par pas de 1 Kelvin) et l'autre contenant les valeurs $\xi_{\text{éq}}$ pour ces différentes températures.

```

1 X=[] # liste des températures
2 Y=[] # liste des valeurs de ksi_eq
3 for T in range ( ..... , .....): # (à compléter) : T varie entre 300 et
   800
4     K= ..... # (à compléter) : valeur de K à la
   température T
5     ksi_eq= ..... # (à compléter) : déterminer ksi_eq
   à l'équilibre par dichotomie
6     ..... # (à compléter) : ajout de T et de
   ksi_eq aux listes X et Y

```

- Q6. Représenter graphiquement l'avancement à l'équilibre en fonction de la température (pour des températures telles que $300 \text{ K} < T < 800 \text{ K}$).
- Q7. À quelle température faut-il se placer pour optimiser la transformation ?
- Q8. Industriellement, la transformation se fait à 400 K. Commenter et proposer une interprétation.

Partie 2 : Optimisation du quotient réactionnel

- Q9. Soit α la fraction molaire d'ammoniac. Montrer que : $\alpha = \frac{2\xi_{\text{éq}}}{n_0 + n_1 - 2\xi_{\text{éq}}}$
- Q10. Représenter graphiquement la fraction molaire d'ammoniac en fonction que la quantité initiale de dihydrogène. On travaillera sur un intervalle tel que $0,1 < n_1 < 10$ (en mol).
- Q11. Interpréter la courbe obtenue.
- Q12. Quel est l'intérêt de travailler avec la fraction molaire d'ammoniac plutôt qu'avec l'avancement, ici ?
- Q13. Écrire les instructions permettant de déterminer la quantité de matière n_1 correspondant à l'avancement à l'équilibre maximal.

Exercice 3 En SII : Direction Assisté Electrique (position angulaire de la roue droite pour une position extrême de la crémaillère)

Il s'agit du même système que celui décrit à l'exercice 1.

Objectif : Contrairement à l'exercice 1, cette fois-ci on va chercher à tracer l'évolution de la position angulaire de la roue droite θ_{61} correspondant à l'ensemble des positions que peut prendre la crémaillère $\lambda \in [233 \text{ nm}; 358 \text{ mm}]$.

- Q1. Écrire en python la fonction $f(\theta_{61})$ correspondant à la fonction dont on cherche l'annulation afin de connaître la position angulaire de la roue de droite pour λ quelconque.
- Q2. Pour les deux valeurs extrêmes de la crémaillère ($\lambda = 233 \text{ nm}$ et $\lambda = 358 \text{ mm}$) représenter la fonction f sur un intervalle pertinent.
- Q3. En déduire un intervalle pertinent pour appliquer l'algorithme de dichotomie, de telle sorte que l'on puisse toujours utiliser le même intervalle quel que soit la position considérée.
- Q4. Tracer l'évolution de la position angulaire de la roue de droite en fonction de λ (pour $\lambda \in [233 \text{ nm}; 358 \text{ mm}]$). Pour cela, vous serez notamment amenés à utiliser la fonction dichotomie.

```

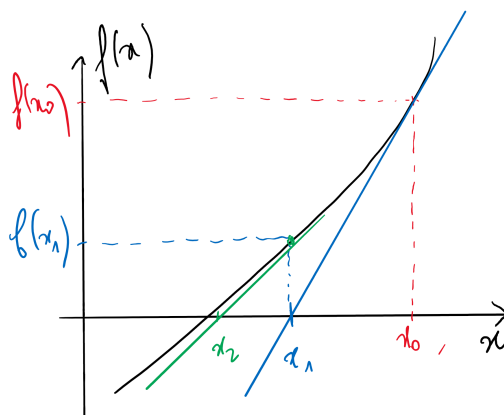
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 def f(theta61):
5     return 675 - Lambda - 120 * np.cos(theta61+1.36) - np.sqrt( 356**2 -
6         ( 148 - 120 * np.sin(theta61+1.36) )**2)
7
8 LLambda=np.linspace(233,358,1000) # tableau de 1000 valeurs réparties
9     équitament entre 233 et 358
10 Ltheta61deg=[] # création d'une liste appelée Ltheta61
11
12 for i in range(...): # (à compléter) : à répéter autant de fois que le
13     nombre de valeurs que contient la liste LLambda
14     Lambda=... # (à compléter)
15     theta61=... # (à compléter) : faire appel à la fonction dichotomie
16     theta61deg=... # (à compléter) : conversion en degré
17     ... # (à compléter) : ajouter theta61deg à la liste Ltheta61deg
18
19 plt.plot(abscisse,ordonnée) # (à compléter) : représentation de
20     theta61deg en fonction de Lambda
21 plt.title('titre') # (à compléter)
22 plt.xlabel('abscisse (unité)') # (à compléter)
23 plt.ylabel('ordonnée (unité)') # (à compléter)
24 plt.show() # pour afficher le graphique

```

II Méthode de Newton

II.1 Principe de la méthode de Newton

La méthode de Newton est une autre méthode de résolution numérique de $f(x) = 0$.



On part du point d'abscisse x_0 , on trace la tangente en ce point, d'équation $y = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$, et on cherche son intersection avec l'axe des abscisses. La tangente coupe l'axe des abscisses en $x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}$.

Puis, on trace la tangente en ce point, d'équation $y = f(x_1) + f'(x_1)(x - x_1)$, et on cherche son intersection avec l'axe des abscisses. La tangente coupe l'axe des abscisses en $x_2 = x_1 - \frac{f(x_1)}{f'(x_1)}$.

Et ainsi de suite...

On détermine les termes de la suite (x_n) des intersections des tangentes successives définie par récurrence :

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$

On cherche ces intersections successives jusqu'à la vérification d'un certain critère, qui peut porter :

- sur les deux intersections successives x_n et x_{n+1} , qui doivent être suffisamment proches $|x_{n+1} - x_n| < \varepsilon$;
- ou sur la proximité de f à 0 à ε près.

Comment choisir l'abscisse x_0 de début de recherche ?

- Représenter la fonction f dont on cherche l'annulation ;
- Choisir x_0 proche de l'annulation de f , à distance d'un extremum local de f .

Dichotomie ou Newton ? La méthode de Newton a l'avantage de converger plus rapidement que la méthode de dichotomie, mais nécessite la connaissance de la dérivée de la fonction f , ou alors son calcul. De plus, la dérivée ne doit pas s'annuler sur l'intervalle de recherche.

II.2 Implémentation en python

On écrit la fonction `newton` qui nécessite 4 arguments en entrée :

- la fonction `f` dont on cherche l'annulation ;
- la dérivée `df` de la fonction `f` ;
- l'abscisse de début de la recherche, `x0` ;
- la précision souhaitée, `eps`, telle que $|x_{n+1} - x_n| < \varepsilon$ ou $|f(x_n)| < \varepsilon$.

```

1 def newton(f,df,x0,eps):
2     """
3     f : fonction dont on cherche le zéro
4     df : dérivée de la fonction f
5     x0 : début de la recherche
6     eps : précision souhaitée sur xn, tel que |f(xn)|<eps
7     renvoie la valeur de xn
8     """
9     xn=                # (à compléter) initialisation de la suite
avec x0
10                    # (à compléter) tant que |f(xn)|>eps
11                    # (à compléter) calcul de x_{n+1} à partir
de xn, f(xn) et df(xn)
12     return xn

```

Si la dérivée de la fonction f n'est pas connue, ou difficilement calculable, on peut calculer la dérivée numériquement, en utilisant la définition du nombre dérivée en x : $f'(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$.

Au premier ordre, on peut alors écrire $f(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$, il faudra choisir h suffisamment petit pour rendre compte des variations locales de f (mais pas trop petit...).

```

1 def derivee(f,x,h):
2     """
3     f : fonction
4     x : point auquel on calcule le nombre dérivée
5     h : pas, à choisir suffisamment petit (mais >2*10*(-16))
6     """
7     return (f(x+h)-f(x))/h # calcul de la dérivée de f

```

II.3 Utilisation

Exercice 4 Utilisation de la méthode de Newton

Reprendre les exercices précédents en utilisant la méthode de Newton.

III Utilisation des fonctions de python

Plusieurs fonctions sont déjà définies dans Python pour résoudre numériquement des équations différentielles. On va utiliser ici les fonctions `bisect` et `newton` disponibles dans la bibliothèque `scipy.integrate`.

```

1 import scipy.optimize as sci # on importe scipy.optimize avec l'alias sci
2 >>> help(sci.bisect)
3 Help on function bisect in module scipy.optimize.zeros:
4 bisect(f, a, b) # d'autres arguments optionnels sont possibles
5 Find root of a function within an interval using bisection.
6 Basic bisection routine to find a zero of the function 'f' between the
7 arguments 'a' and 'b'. 'f(a)' and 'f(b)' cannot have the same signs.
8 Slow but sure.
9 Parameters
10 -----
11 f : function
12     Python function returning a number. 'f' must be continuous, and
13     f(a) and f(b) must have opposite signs.
14 a : scalar
15     One end of the bracketing interval [a,b].
16 b : scalar
17     The other end of the bracketing interval [a,b].
18 Returns
19 -----
20 x0 : float
21     Zero of 'f' between 'a' and 'b'.
22 r : 'RootResults' (present if 'full_output = True')
23     Object containing information about the convergence. In particular,
24     'r.converged' is True if the routine converged.
25 >>> help(sci.newton)
26 Help on function newton in module scipy.optimize.zeros:
27 newton(func, x0, fprime) # d'autres arguments peuvent être placés
28 Find a zero of a real or complex function using the Newton-Raphson
29 Find a zero of the function 'func' given a nearby starting point 'x0'.
30 The Newton-Raphson method is used if the derivative 'fprime' of 'func'
31 is provided, otherwise the secant method is used.
32 Parameters
33 -----
34 func : callable
35     The function whose zero is wanted. It must be a function of a
36     single variable of the form 'f(x,a,b,c...)', where 'a,b,c...'
37 are extra arguments that can be passed in the 'args' parameter.
38 x0 : float
39     An initial estimate of the zero that should be somewhere near the
40 actual zero.
41 fprime : callable, optional
42     The derivative of the function when available and convenient. If it
43 is None (default), then the secant method is used.
44 Returns
45 -----
46 root : float
47     Estimated location where function is zero.

```

Exercice 5 Utilisation des fonctions

- Q1. Importer la bibliothèque nécessaire, lire et comprendre les spécifications des fonctions utiles.
- Q2. Reprendre les exemples précédents en utilisant les fonctions `bisect` et `newton`.
- Q3. S'il vous reste du temps, modifier les paramètres optionnels possibles, notamment les tolérances (`xtot` et `rtol` pour `bisect` et `tol` pour `newton`).