



## Thème I. Ondes et signaux (Optique géométrique)

# TP n°3 Mesurer une distance focale avec un viseur à frontale fixe


Vendredis 19 & 26 septembre 2025

### Compétences exigibles du programme :

- ✓ Mettre en œuvre une mesure de longueur par déplacement du viseur entre deux positions.
- ✓ Mesures et incertitudes : Procéder à l'évaluation d'une incertitude-type par une approche statistique (évaluation de type A).

Matériel : source de lumière et objet, lentille mince divergente ( $-100$ ), banc d'optique, viseur à frontale fixe.

## Travail préparatoire













- Lire la totalité de l'énoncé du TP et identifier ce qu'il faudra faire pendant la séance.
-  Voir l'animation et suivre les indications, qui expliquent le réglage et l'utilisation : [https://phyanim.sciences.univ-nantes.fr/optiqueGeo/instruments/reglage\\_lunette.php](https://phyanim.sciences.univ-nantes.fr/optiqueGeo/instruments/reglage_lunette.php)

## Objectifs

- la prise en main du viseur à frontale fixe : réglage et utilisation,
- la mesure de la distance focale d'une lentille mince divergente en utilisant un viseur à frontale fixe et la relation de conjugaison de Descartes.

## Évaluations

Au cours de la 2<sup>e</sup> séance de ce TP, vous serez évalué.e.s sur :

le réglage du viseur à frontale fixe				
la réalisation d'une mesure :				
pointé de l'objet				
pointé de la lentille				
pointé de l'image				
l'exploitation d'une mesure				

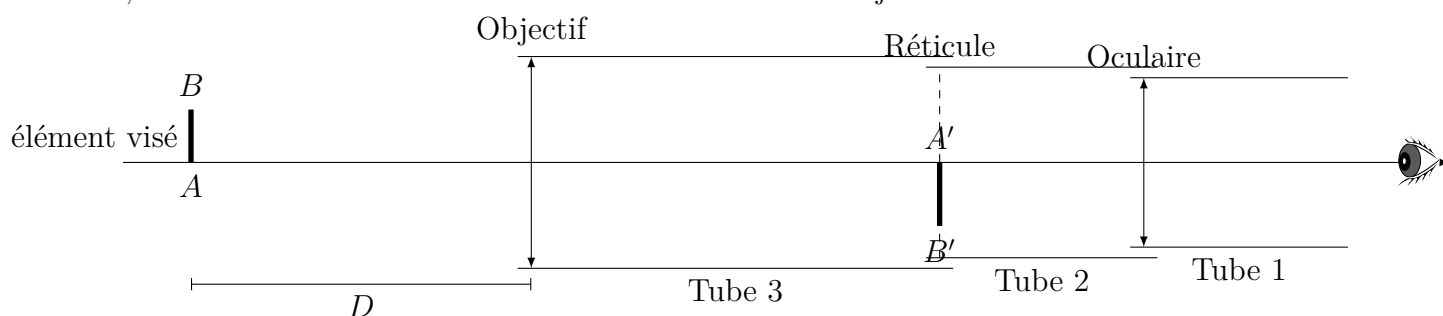
## I Position du problème

L'objet « la lettre F » est réel. L'image de cet objet par la lentille divergente est virtuelle. Par conséquent, la méthode d'autocollimation qui nécessite la projection de l'image ne peut pas être mise en œuvre pour mesurer la distance focale d'une lentille divergente.

## II Viseur à frontale fixe (VFF)

### II.1 Constitution

Nous allons utiliser dans ce T.P. un **viseur à frontale fixe**, il est constitué de 3 tubes : le tube 1 contient l'oculaire, le tube 2 contient le réticule et le tube 3 contient l'objectif. Les trois tubes coulissent entre eux.



Images successives par le viseur :  $AB \xrightarrow{\text{objectif}} A'B' = \text{réticule} \xrightarrow{\text{oculaire}} A''B'' \xrightarrow{\text{œil}}$

Un **viseur à frontale fixe** est une lunette donnant une **image à l'infini d'un objet situé à une distance finie**. On souhaite obtenir l'image finale à l'infini pour que l'œil n'accommode pas lorsqu'il observe à travers. On parle de « **frontale fixe** » car la **distance de visée**, c'est-à-dire la distance entre le viseur et l'objet visé afin d'en observer une image nette à travers le viseur, **est constante**.

## II.2 Réglage du viseur à frontale fixe

### 💡 Méthode : Réglage d'un Viseur à Frontale Fixe (VFF)

- **Réglage de la position de l'oculaire par rapport au réticule.**

On souhaite **observer le réticule net sans accommodation**.

- ☞ Régler le tirage entre le réticule et l'oculaire afin de voir le réticule net à travers l'oculaire.
- ☞ Pour être sûr.e de placer le réticule dans le plan focal objet de l'oculaire, **éloigner au maximum l'oculaire du réticule, tout en voyant le réticule net**.

*Ce réglage est un réglage personnel, qui dépend de votre vue.*

Ce réglage assure que les éléments vus nets à travers la lunette sans accommoder forment une image intermédiaire dans le plan du réticule, c'est-à-dire que l'on observe ces derniers et le réticule nets à l'infini.

- **Réglage de la distance objectif-oculaire pour voir net à l'infini.**

- ☞ Observer un objet loin (un arbre dans la cour) et régler le tirage objectif-réticule afin d'observer l'objet visé net (en même temps que le réticule).

- **Transformation de la lunette à l'infini en viseur à frontale fixe**

- ☞ Adapter la bonnette

### ⚠ Attention

Une fois la distance de visée réglée, il est impératif de la conserver tout au long du TP. Il faut manipuler la lunette avec soin pour ne pas faire bouger la distance objectif-réticule.

## II.3 Mesure d'une distance à l'aide d'un VFF

### 💡 Méthode : Mesure d'une distance à l'aide d'un viseur

Un viseur à frontale fixe permet de mesurer la distance longitudinale (= le long du banc d'optique) entre deux éléments, en réalisant deux pointés. Il ne permet pas de déterminer la position d'un élément.

Vous souhaitez mesurer la distance entre deux éléments  $\mathcal{E}_1$  et  $\mathcal{E}_2$  sur le banc d'optique :

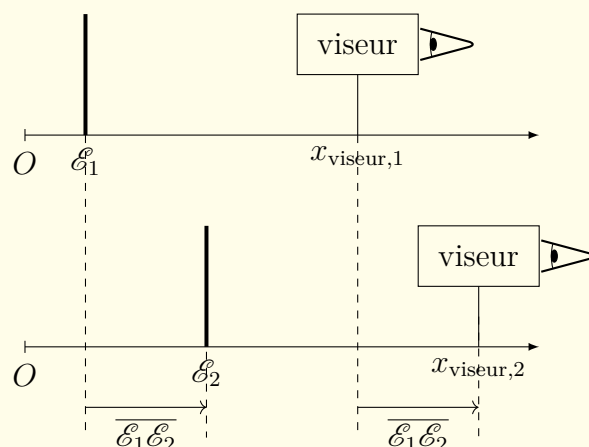
**1<sup>ère</sup> visée** : Viser  $\mathcal{E}_1$ , pour cela déplacer le viseur de sorte à voir l'élément  $\mathcal{E}_1$  net à travers le viseur.

Noter la **position du viseur** (=l'abscisse du viseur sur le banc d'optique) quand vous visez  $\mathcal{E}_1$  (=le voyez net) :  $x_{\text{viseur},1}$ .

**2<sup>ème</sup> visée** : Viser  $\mathcal{E}_2$ , c'est-à-dire déplacer le viseur de sorte à voir l'élément  $\mathcal{E}_2$  net.

Noter la **position du viseur** (=l'abscisse du viseur sur le banc d'optique) quand vous visez  $\mathcal{E}_2$  (=le voyez net) :  $x_{\text{viseur},2}$ .

**Distance** : En déduire la distance entre  $\mathcal{E}_1$  et  $\mathcal{E}_2$  en calculant la différence entre les deux positions du viseur notées précédemment :  $\overline{\mathcal{E}_1\mathcal{E}_2} = x_{\text{viseur},2} - x_{\text{viseur},1}$



## III Mesure de la distance focale par utilisation de la relation de conjugaison

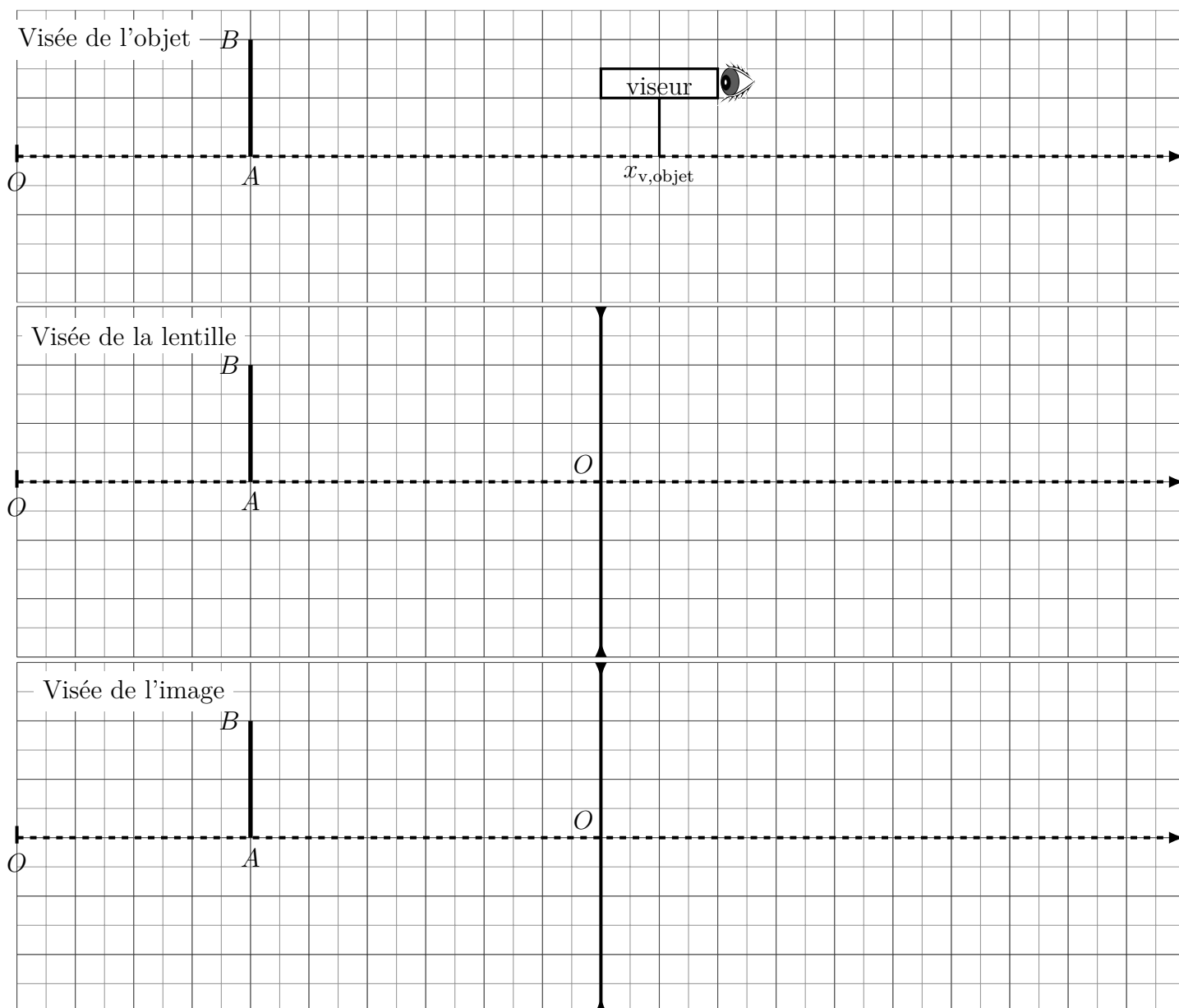
### III.1 Protocole

On souhaite mesurer la distance focale de la lentille divergente à l'aide de la relation de conjugaison :

$$\frac{1}{\overline{OA'}} - \frac{1}{\overline{OA}} = \frac{1}{f'} \Leftrightarrow f' = \frac{\overline{OA'} \times \overline{OA}}{\overline{OA} - \overline{OA'}}$$

#### Protocole

- Q1. Pour une position de l'objet et de la lentille donnée, combien de positions du viseur devez-vous noter pour avoir  $\overline{OA}$  et  $\overline{OA'}$  ? Quel « élément » visez-vous à chaque fois ?
- Q2. Écrire le protocole permettant de mesurer la distance focale de la lentille. Pour illustrer le protocole, on complètera les schémas ci-dessous.




### III.2 Mesures

#### Expérience

 Mettre en œuvre le protocole. **SEULE L'ABSCISSE DU VISEUR DOIT ÊTRE NOTÉE.**







Q3.  Noter l'abscisse du viseur lors de la visée de l'objet (on ne bougera pas l'objet) :  $x_{v,objet}$ .

Q4.  Noter les abscisses du viseur lors des visées de la lentille et de l'image dans un tableau.

### III.3 Exploitation et conclusion





#### Exploitation

- 🖱️  Ouverture du fichier pré-rempli :
  - Saisissez l'URL (ou cliquez directement sur le fichier disponible sur cahier-de-prepa) :  
<https://capytale2.ac-paris.fr/web/c/fbcc-3915527>
  - Cliquez sur Ma Classe en Région (Auvergne-Rhône-Alpes), et connectez-vous avec vos codes ENT/EduConnect.
  - Cliquez sur « GO » (il est à droite du code du TP : fbcc-3915527).
- 🖱️  Compléter les cellules des mesures.
- Q5. 🖱️  Exprimer  $\overline{OA}$  et  $\overline{OA'}$  en fonction de  $x_V$ , objet,  $x_V$ , lentille,  $x_V$ , image
- 🖱️  Compléter la cellule pour calculer les valeurs de  $\overline{OA}$  et  $\overline{OA'}$ , puis celle pour calculer le tableau des valeurs de  $f'$ .
- 🖱️  Exécuter les cellules suivantes, pour déterminer la valeur moyenne et l'écart-type de la série de mesures, puis l'incertitude-type sur la moyenne. 💡 Voir §III du poly « Les incertitudes »
- Q6. 🖱️  Recopier sur votre compte-rendu les valeurs obtenues pour  $\overline{f'}$ ,  $s_{f'}$ ,  $u(\overline{f'})$ .



#### Conclusion

- Q7. 🖱️  Écrire le résultat de l'expérience. 💡 Voir §I.1 du poly « Les incertitudes » pour l'écriture du résultat.
- Q8. 🖱️  Calculer l'écart normalisé (ou z-score) avec la donnée constructeur et commenter.



#### Bilan du TP

##### ■ Bilan en optique

- Un viseur à frontale fixe est constitué de \_\_\_\_\_.
  - Avant de l'utiliser, il faut le \_\_\_\_\_. Cela se fait en \_\_\_\_\_ temps : on commence par régler la position de l'\_\_\_\_\_, puis la position de l'\_\_\_\_\_.
  - La distance séparant l'élément visé par le viseur et le viseur est \_\_\_\_\_.
- Cela permet de mesurer la \_\_\_\_\_ entre deux éléments, par la mesure du \_\_\_\_\_ du viseur lors de la \_\_\_\_\_ de ces deux éléments.

##### ■ Bilan sur les incertitudes

- Lorsqu'on dispose d'une série de mesures, on procède à une évaluation de type \_\_\_\_\_ des incertitudes.
  - Pour cela, on commence par calculer la \_\_\_\_\_ et l'\_\_\_\_\_ (qui donne l'\_\_\_\_\_ sur une mesure) de la série de mesures.
- Pour obtenir l'\_\_\_\_\_ sur la moyenne, plus faible que celle sur une seule mesure, il faut \_\_\_\_\_ l'écart-type par la \_\_\_\_\_ du nombre de \_\_\_\_\_.
- Le résultat d'une mesure s'écrit sous la forme \_\_\_\_\_ ; \_\_\_\_\_, avec \_\_\_\_\_ chiffres significatifs pour l'incertitude-type.