

Tu peux le faire
Ne doute pas de tes capacités
N'abandonne pas et reste concentré.e
Crois en toi
Tu as les ressources en toi pour réussir
Fais de ton mieux.

Ne lâche rien

? Lundi 3 novembre 2025 — *Durée : 2 heures*

Devoir Surveillé n°3 (1) — Oscillateurs harmoniques et amortis

La calculatrice est INTERDITE.

<u>& Check-list à cocher!</u>	
Sur la forme :	
Ma copie est rédigée sur des copies doubles.	
Prendre une nouvelle copie double pour chaque exercice.	
Ma copie est propre.	
Chaque réponse commence par une phrase / des mots.	
Les résultats littéraux sont encadrés, les applications numériques soulignées.	
Un long trait horizontal est tiré entre chaque question.	
Les pages sont numérotées.	
Sur le fond :	
Les expressions littérales sont homogènes.	
Les applications numériques sont suivies d'une unité adaptée.	

Ce sujet comporte 3 exercices totalement indépendants qui peuvent être traités dans l'ordre souhaité. L'énoncé est constitué de 4 pages.

Contenu du DS:

Exercice n°1	Questions de Travaux Pratiques (Durée : 5 min)	2
Exercice n°2	Circuit LC série (Durée : 40 min)	2
Exercice n°3	Saut à l'élastique (Durée : 1h20)	3

Exercice n°1 Questions de Travaux Pratiques (Durée : 5 min)

- Q1. On veut étudier la charge et la décharge d'un condensateur à travers une résistance. Pour cela, on dispose d'un générateur basse fréquence (GBF), d'un oscilloscope (2 voies notées voie 1 et voie 2), d'une résistance et d'un condensateur. On souhaite observer à l'oscilloscope la tension aux bornes du GBF et celle aux bornes du condensateur. Représenter le schéma du circuit à réaliser. La terre et les voies de l'oscilloscope devront être clairement indiquées sur le schéma.
- Q2. De nombreuses mesures de capacité ont été effectuées, et on obtient les résultats suivant :

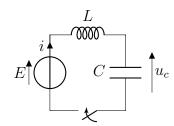
Écrire le résultat de l'expérience de façon conforme.

Exercice n°2 Circuit LC série (Durée : 40 min)

On étudie le circuit ci-contre.

Pour t < 0, le condensateur est déchargé et aucun courant ne circule.

À l'instant t=0, on ferme l'interrupteur, ce qui connecte le générateur idéal de fem E=4 V constante au condensateur et à la bobine.



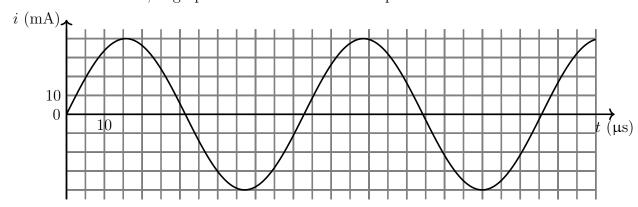
Q1. Établir l'équation différentielle vérifiée par la tension u_c aux bornes du condensateur et l'écrire sous la forme :

$$\frac{\mathrm{d}^2 u_c}{\mathrm{d}t^2} + \omega_0^2 u_c = \omega_0^2 u_c(\infty)$$

On identifiera les expressions de ω_0 et $u_c(\infty)$. Comment s'appelle ω_0 ? Quelle est son unité?

- Q2. Déterminer proprement les valeurs de $u_c(0^+)$ et $\frac{du_c}{dt}(0^+)$.
- Q3. Résoudre complètement l'équation différentielle.
- Q4. Représenter l'allure de $u_c(t)$.
- Q5. Déterminer l'expression de i en fonction de E, ω_0 , C et t en deux lignes de calculs au maximum.
- Q6. En déduire l'expression de l'amplitude, notée I_m , de i en fonction de C, E et ω_0 .

On donne ci-dessous, le graphe de i en fonction du temps.



- Q7. (a) **Déterminer graphiquement** la période propre. En déduire la pulsation propre.
 - (b) Déterminer graphiquement l'amplitude.
 - (c) **Déduire** des deux questions précédentes la valeur de C.
 - (d) En déduire la valeur de L.

Donnée: $2\pi \approx 6,3$



Écrire sur une nouvelle copie double

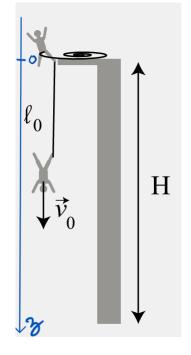
Exercice n°3 Saut à l'élastique (Durée : 1h20)

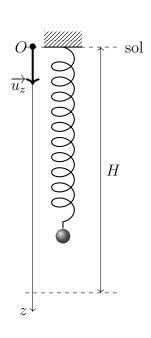
Le saut à l'élastique est un loisir à sensation forte consistant à se jeter d'un pont, les pieds accrochés à un élastique. Tant que l'élastique est de longueur inférieure à sa longueur au repos ℓ_0 , le corps de masse m est en chute libre, c'est-à-dire soumis uniquement à son poids.

Le sauteur saute, puis tombe en chute libre, jusqu'à l'instant t = 0, où l'élastique atteint sa longueur à vide ℓ_0 pour la première fois. Sa vitesse est de $\frac{\mathrm{d}z}{\mathrm{d}t}(0) = v_0$, avec $v_0 = \sqrt{2g\ell_0}$. Quand la longueur de l'élastique est supérieure à ℓ_0 , il peut être assimilé à un ressort de constante de raideur

k, et de longueur à vide ℓ_0 .







https://www.ledauphine. com/isere-sud/2014/09/04/ le-grand-saut-a-l-elastique

Phase 1 : chute libre, le ressort n'agit pas (pour t < 0 et pour tout t où $\ell(t) < \ell_0$ Mécanique, Licence/CPGE, Ellipse

Phase 2 : $\ell(t) > \ell_0$, le ressort agit

Préliminaires

- Q1. (a) Définir le système étudié, le référentiel d'étude et effectuer le bilan des forces pour t>0 (quand l'élastique agit).
 - (b) Reproduire le schéma de l'énoncé pour t>0 quand l'élastique est tendu et se comporte comme un ressort.
- Q2. Force de rappel élastique.
 - (a) Donner la formule générale de la force de rappel élastique, on définira les différentes grandeurs y intervenant sur le schéma précédent. Quelle est l'unité de la constante de raideur k?
 - (b) En déduire l'expression de la force de rappel élastique en fonction de k, z, ℓ_0 et $\overrightarrow{u_z}$.

Première modélisation : sans prise en compte des frottements

Dans cette partie, les frottements de l'air sont négligés.

- Q3. Établir la position d'équilibre z_{eq} du sauteur.
- Q4. Établir l'équation du mouvement vérifiée par z et l'écrire sous la forme :

$$\frac{\mathrm{d}^2 z}{\mathrm{d}t^2} + \omega_0^2 z(t) = \omega_0^2 z_{\text{\'eq}}$$

- Q5. Résoudre complètement l'équation différentielle vérifiée par z, avec les conditions initiales suivantes : $z(0) = \ell_0$ et $\frac{\mathrm{d}z}{\mathrm{d}t}(0) = v_0$.
- Q6. Représenter l'allure de z(t).

Pour les questions suivantes, on admet que la position du sauteur peut s'écrire $z(t) = Z_m \cos(\omega_0 t + \varphi) + z_{\text{éq}}$. On ne cherche pas à exprimer Z_m et φ .

- Q7. Énergies potentielles:
 - (a) Donner l'expression de l'énergie potentielle de pesanteur en fonction (notamment) de z en faisant attention au signe compte tenu du sens de l'axe.
 - (b) L'exprimer en fonction de mg, Z_m , $z_{\text{éq}}$, ω_0 , φ et t dans le cadre de l'exercice.
 - (c) **Donner** l'expression de l'énergie potentielle de élastique, en fonction de k, ℓ et ℓ_0 , puis en fonction de k, z(t), mg.

Puis l'**exprimer** en fonction de k, Z_m , mg, ω_0 , φ et t dans le cadre de l'exercice.

- (d) En déduire l'énergie potentielle totale en fonction de $k, mg, Z_m, \omega_0, \varphi, z_{\text{\'eq}}$ et t.
- Q8. Après avoir rappelé la définition de l'énergie cinétique, l'exprimer en fonction de $k, Z_m, \omega_0, \varphi$ et t.
- Q9. Exprimer l'énergie mécanique en fonction de k, mg, ℓ_0 et Z_m . Commenter.

III Deuxième modélisation : prise en compte des frottements fluides

On prend maintenant en compte les frottements fluides dûs à l'air, que l'on modélise par la force de frottement $\overrightarrow{f} = -\alpha \overrightarrow{v}$, où α est une constante positive.

Q10. Établir l'équation du mouvement vérifiée par z et l'écrire sous la forme :

$$\frac{\mathrm{d}^2 z}{\mathrm{d}t^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{\mathrm{d}z}{\mathrm{d}t} + \omega_0^2 z(t) = \omega_0^2 z_{\text{\'eq}} \quad (E)$$

Exprimer ω_0 et Q en fonction de m, k et α . Quel est le nom et l'unité de Q?

Q11. Donner le nom des différents régimes observables selon la valeur de Q.

Donner pour ces différents régimes l'expression de la durée caractéristique du régime transitoire en fonction de Q et ω_0 . Comment évolue-t-elle si Q augmente? Il faudra distinguer deux cas.

Q12. Calculer la valeur de Q pour m=50 kg, k=80 uSI (unité du système international) et $\alpha=4.10^{-4}$ kg · s⁻². Quelle sera la nature du régime transitoire?

On considère les mêmes conditions initiales que Q5.

- Q13. On souhaite résoudre complètement l'équation différentielle (E), pour cela :
 - (a) Écrire l'équation différentielle homogène (notée (EH)) correspondante à (E) de Q10.
 - (b) Exprimer les racines de l'équation caractéristique associée à (EH).
 - (c) Exprimer la solution générale de (EH), notée z_H . Y introduire un temps caractéristique τ et une pseudo-pulsation Ω que l'on exprimera en fonction de ω_0 et Q.
 - (d) **Déterminer** une solution particulière z_P .
 - (e) En déduire la solution générale.
 - (f) À l'aide des conditions initiales de Q5, déterminer les constantes d'intégration et conclure.
- Q14. Tracer l'allure de z(t), en la soignant, et en faisant apparaître les éléments importants.