

## Sujet n°1 Raphaël

### Question de cours

Pendule simple : On considère un point matériel  $M(m)$  attaché à l'extrémité d'un fil inextensible. On étudie son mouvement dans un plan vertical.

1 - Établir l'équation différentielle du mouvement vérifiée par  $\theta$  (pris entre la verticale descendante et le fil).

2 - La linéariser dans le cas où les mouvements sont de faibles amplitudes.

Identifier la situation, et la résoudre (avec des conditions initiales fournies par l'interrogateur).

### Exercice n°1 Freinage

Une voiture, animée d'une vitesse  $v_0 = 90 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1}$  sur une trajectoire rectiligne freine avec une décélération constante de norme  $a_0 = 4.2 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$ .

Calculer la durée et la distance de freinage.

### Exercice n°2 Trajectoire

L'équation horaire du mouvement d'un point en coordonnées polaires est la suivante :  $r = be^{\frac{-t}{\tau}}$  et  $\theta = \omega t$ .

1 - Exprimer la vitesse et l'accélération de ce point.

2 - En déduire leur norme.

3 - Déterminer l'angle entre le vecteur position et le vecteur vitesse.

## Sujet n°2 Lylian

### Question de cours

On étudie le mouvement dans l'air d'un objet de masse  $m$ . On prend en compte les frottements fluides modélisés par  $\vec{f} = -\frac{1}{2}\rho C_x S v \vec{v}$  où  $\rho$  est la masse volumique du fluide,  $S$  l'aire du solide selon la direction perpendiculaire au déplacement. Le coefficient  $C_x$ , appelé coefficient de traînée dépend principalement de la forme de l'objet. On choisit l'axe  $(Oz)$  vertical descendant.

1 - Établir l'équation différentielle vérifiée par  $v_z$  au cours d'une chute verticale. *ATTENTION au signes!*

2 - Sans résoudre l'équation différentielle, déterminer la vitesse limite.

3 - Établir l'équation différentielle adimensionnée vérifiée par  $V^* = \frac{v_z}{v_{\text{lim}}}$  et  $t^* = \frac{t}{\tau}$ , montrer qu'elle s'écrit :

$$\frac{dV^*}{dt^*} + V^* = 1 \text{ et identifier la constante de temps caractéristique du mouvement.}$$

### Exercice n°1 Cardiode

On considère un point mobile  $M$  se déplaçant le long d'une courbe d'équation polaire  $r(\theta) = a(1 + \cos(\theta))$  appelée cardioïde.

1 - En plaçant les points correspondants à  $\theta = 0, \theta = \frac{\pi}{3}, \theta = \frac{\pi}{2}, \theta = \frac{2\pi}{3}, \theta = \pi, \theta = \frac{4\pi}{3} \dots \theta = 2\pi$  dans le plan  $Oxy$ , représenter la cardioïde.

2 - En un point P quelconque de la cardioïde, représenter  $\theta, r$  ainsi que les vecteurs de base  $\vec{e}_r$  et  $\vec{e}_\theta$ .

La cardioïde est parcourue à la vitesse angulaire  $\dot{\theta} = \omega$  constante. A  $t = 0, \theta(0) = 0$ .

3 - Déterminer le vecteur vitesse du point  $M$  dans la base  $(\vec{e}_r, \vec{e}_\theta)$ .

4 - Représenter la vitesse  $\vec{v}(M)$  du point M lorsqu'il se situe au point  $P$  de la cardioïde.

5 - En quel point de la trajectoire la norme  $v$  de la vitesse de  $M$  est-elle maximale?

6 - Déterminer le vecteur accélération du point  $M$  dans la base  $(\vec{e}_r, \vec{e}_\theta)$ .

### Exercice n°2 Freinage

Combien de  $g$  ressent un conducteur qui freine sur une distance de 10 m alors qu'il roulait à  $50 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1}$ ?

## Sujet n°3 François

### Question de cours

Lois de Coulomb

- Sans glissement :  $\|\vec{R}_T\| < f_s \|\vec{R}_N\|$
- En cas de glissement :  $\vec{R}_T$  est dans le sens opposé au vecteur vitesse de glissement et  $\|\vec{R}_T\| = f_d \|\vec{R}_N\|$

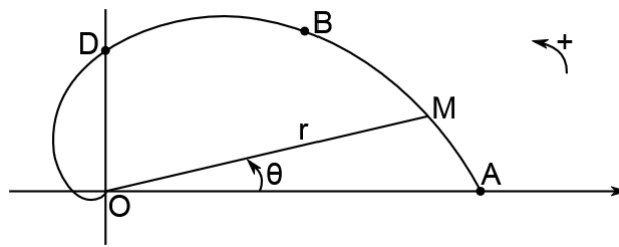
On étudie le mouvement d'une pierre de curling, lancée, à l'instant  $t = 0$ , à la vitesse  $v_0 = 3 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$ . Elle décrit un mouvement rectiligne.

Les frottements dûs à la glace sont modélisés par les lois de Coulomb sur le frottement solide de coefficient de frottement  $f = 0,015$ .

- 1 - Par application du PFD, exprimer la norme de la réaction normale. En déduire la norme, puis l'expression du vecteur  $\vec{R}_T$ .
- 2 - Obtenir l'équation du mouvement, puis l'intégrer deux fois pour obtenir l'équation horaire qui donne la position de la pierre en fonction du temps.
- 3 - Déterminer l'instant  $t_f$  d'arrêt de la pierre, puis la distance parcourue avant son arrêt.

### Exercice n°1 Une trajectoire polaire

On repère la position d'un animal (point matériel  $M$  de masse  $m$ ) se déplaçant dans un plan par ses coordonnées polaires  $r$  et  $\theta$  de pôle  $O$ . L'allure de la trajectoire pour  $\theta$  variant de  $0$  à  $2\pi$  est la suivante :



Il décrit une spirale logarithmique d'équation  $r = ae^{-\theta}$  dans le sens des  $\theta$  croissants, avec  $a$  constante positive. Le mouvement est défini par la loi horaire :  $\theta = \omega t$  où la vitesse angulaire  $\omega$  est une constante positive.

- 1 - Reproduire la figure ci-dessus et dessiner aux points  $A$ ,  $B$  et  $D$  les vecteurs de la base locale  $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta)$ .
- 2 - Exprimer dans cette base locale les vecteurs vitesse et accélération du point matériel.
- 3 - Calculer la norme du vecteur vitesse. Le mouvement est-il uniforme ?
- 4 - Donner les composantes du vecteur vitesse aux points  $A(\theta = 0)$  et  $D(\theta = \frac{\pi}{2})$  en fonction de  $a$  et de  $\omega$ , et celles du vecteur accélération aux mêmes points en fonction de  $a$  et  $\omega^2$ .
- 5 - En précisant l'échelle choisie pour  $a\omega$  et  $a\omega^2$ , dessiner les vecteurs vitesses et accélération aux points  $A$  et  $D$ . Commenter.

### Exercice n°2 Distance de sécurité

Deux voitures, distantes de  $d = 80 \text{ m}$ , se suivent en roulant à la vitesse  $v = 130 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1}$ . A  $t_0 = 0 \text{ s}$ , la voiture  $A_1$  de tête freine avec une décélération constante  $a = -10,0 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$ . La voiture  $A_2$ , qui suit, freine à  $t_1 = 3 \text{ s}$  avec une décélération  $b = -15,0 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$ .

- 1 - Déterminer les équations horaires  $x_1(t)$  et  $x_2(t)$  des voitures pour différents intervalles de temps que l'on explicitera.
- 2 - Y-a-t-il collision entre les deux voitures ? Si oui, déterminer l'instant  $\tau$ , le lieu  $x_0$  du choc et la vitesse relative  $v_{rel}$  du choc.

## Sujet n°4 Chiara

## Question de cours

Lois de Coulomb

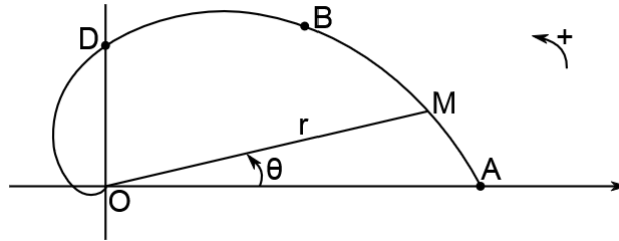
- Sans glissement :  $\|\vec{R}_T\| < f_s \|\vec{R}_N\|$
- En cas de glissement :  $\vec{R}_T$  est dans le sens opposé au vecteur vitesse de glissement et  $\|\vec{R}_T\| = f_d \|\vec{R}_N\|$

On considère une luge placée sur une pente enneigée inclinée d'un angle  $\alpha$  par rapport à l'horizontale. On souhaite déterminer la condition entre  $\alpha$  et le coefficient de frottement statique pour que la luge ne glisse pas.

- 1 - Réaliser un schéma du problème, sur lequel on indiquera la base adaptée judicieusement placée.
- 2 - Après avoir effectué un bilan des forces, écrire la conséquence de l'équilibre.
- 3 - En déduire les expressions des composantes des réactions normale et tangentielle.
- 4 - En exploitant la loi de Coulomb, déterminer la condition sur l'angle pour que la luge puisse ne pas glisser.

## Exercice n°1 Une trajectoire polaire

On repère la position d'un animal (point matériel  $M$  de masse  $m$ ) se déplaçant dans un plan par ses coordonnées polaires  $r$  et  $\theta$  de pôle  $O$ . L'allure de la trajectoire pour  $\theta$  variant de  $0$  à  $2\pi$  est la suivante :



Il décrit une spirale logarithmique d'équation  $r = ae^{-\theta}$  dans le sens des  $\theta$  croissants, avec  $a$  constante positive. Le mouvement est défini par la loi horaire :  $\theta = \omega t$  où la vitesse angulaire  $\omega$  est une constante positive.

- 1 - Reproduire la figure ci-dessus et dessiner aux points  $A$ ,  $B$  et  $D$  les vecteurs de la base locale  $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta)$ .
- 2 - Exprimer dans cette base locale les vecteurs vitesse et accélération du point matériel.
- 3 - Calculer la norme du vecteur vitesse. Le mouvement est-il uniforme ?
- 4 - Donner les composantes du vecteur vitesse aux points  $A(\theta = 0)$  et  $D(\theta = \frac{\pi}{2})$  en fonction de  $a$  et de  $\omega$ , et celles du vecteur accélération aux mêmes points en fonction de  $a$  et  $\omega^2$ .
- 5 - En précisant l'échelle choisie pour  $a\omega$  et  $a\omega^2$ , dessiner les vecteurs vitesses et accélération aux points  $A$  et  $D$ . Commenter.

## Exercice n°2 Freinage

Combien de  $g$  ressent un conducteur qui freine sur une distance de 10 m alors qu'il roulait à  $50 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1}$  ?

## Sujet n°5 Isabelle

## Question de cours

Une bille en acier (de masse volumique  $\rho_a$ ) de rayon  $R$  est lâchée dans un cylindre rempli d'huile (de masse volumique  $\rho_h$ ). Pour une sphère de rayon  $R$  dans un fluide de viscosité  $\eta$ , la force de frottement fluide est modélisée par la formule de Stokes :  $\vec{f} = -6\pi R\eta\vec{v}$ . On choisit l'axe ( $Oz$ ) vertical descendant.

- 1 - Exprimer la poussée d'Archimède.
- 2 - Établir l'équation différentielle vérifiée  $v_z$  au cours d'une chute verticale.
- 3 - Sans résoudre l'équation différentielle, déterminer la vitesse limite.
- 4 - Mettre l'équation différentielle sous forme canonique pour identifier la constante de temps caractéristique  $\tau$ .

## Exercice n°1 Mouvement hélicoïdal

Un mobile M décrit une hélice circulaire d'axe  $OZ$ . On le repère par ses coordonnées cylindriques  $(r, \theta, z)$ .

L'équation de la trajectoire est 
$$\begin{cases} r = a \\ \theta = \omega \cdot t \\ h = H \cdot \left(1 - \frac{\omega \cdot t}{4\pi}\right) \end{cases}$$
 avec  $a, \omega$  et  $H$  constantes positives. On lâche le mobile

à l'instant  $t = 0$  et il effectue  $n$  tours avant d'atteindre le plan  $z = 0$ .

- 1 - Déterminer le nombre  $n$  de tours effectués.
- 2 - Exprimer le vecteur vitesse  $\vec{v}$  du mobile, dans la base  $\mathfrak{B} \{\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z\}$ .
- 3 - Exprimer la norme  $v$  du vecteur vitesse
- 4 - Exprimer le vecteur accélération et commenter.

## Exercice n°2 Distance de sécurité

Deux voitures, distantes de  $d = 80$  m, se suivent en roulant à la vitesse  $v = 130$  km.h<sup>-1</sup>. A  $t_0 = 0$  s, la voiture  $A_1$  de tête freine avec une décélération constante  $a = -10,0$  m · s<sup>-2</sup>. La voiture  $A_2$ , qui suit, freine à  $t_1 = 3$  s avec une décélération  $b = -15,0$  m · s<sup>-2</sup>.

- 1 - Déterminer les équations horaires  $x_1(t)$  et  $x_2(t)$  des voitures pour différents intervalles de temps que l'on explicitera.
- 2 - Y-a-t-il collision entre les deux voitures ? Si oui, déterminer l'instant  $\tau$ , le lieu  $x_0$  du choc et la vitesse relative  $v_{rel}$  du choc.

## Sujet n°6 Apolline

### Question de cours

Pendule simple : On considère un point matériel  $M(m)$  attaché à l'extrémité d'un fil inextensible. On étudie son mouvement dans un plan vertical.

1 - Établir l'équation différentielle du mouvement vérifiée par  $\theta$  (pris entre la verticale descendante et le fil).

2 - La linéariser dans le cas où les mouvements sont de faibles amplitudes.

Identifier la situation, et la résoudre (avec des conditions initiales fournies par l'interrogateur).

### Exercice n°1 Distance de sécurité

Deux voitures, distantes de  $d = 80$  m, se suivent en roulant à la vitesse  $v = 130$  km.h<sup>-1</sup>. A  $t_0 = 0$  s, la voiture  $A_1$  de tête freine avec une décélération constante  $a = -10,0$  m · s<sup>-2</sup>. La voiture  $A_2$ , qui suit, freine à  $t_1 = 3$  s avec une décélération  $b = -15,0$  m · s<sup>-2</sup>.

1 - Déterminer les équations horaires  $x_1(t)$  et  $x_2(t)$  des voitures pour différents intervalles de temps que l'on explicitera.

2 - Y-a-t-il collision entre les deux voitures? Si oui, déterminer l'instant  $\tau$ , le lieu  $x_0$  du choc et la vitesse relative  $v_{rel}$  du choc.

### Exercice n°2 Tour de manège

Un forain se déplace sur son manège depuis la périphérie vers son axe de rotation  $Oz$ . Le manège tourne autour de l'axe  $Oz$  à la vitesse angulaire constante  $\vec{\omega}_0 = \omega_0 \vec{u}_z$ , avec  $\omega_0 = 1,0$  rad · s<sup>-1</sup>, dans le référentiel terrestre  $\mathcal{R}$  repéré par  $(O, x, y, z)$ .

La grande expérience du forain lui permet de se déplacer selon un mouvement rectiligne et uniforme de vitesse  $v_0 = 1,0$  m · s<sup>-1</sup> par rapport au manège.

Nous étudions le mouvement du forain assimilé à un point  $M$  dans le référentiel  $\mathcal{R}$  en le repérant par ses coordonnées polaires  $r$  et  $\theta$ . À l'instant initial, nous considérons que  $r(0) = R = 5,0$  m et  $\theta(0) = 0$ . Le forain s'arrête lorsque  $r = R_{\min} = 0,50$  m.

1 - Déterminer les lois  $r(t)$  et  $\theta(t)$ .

2 - Déterminer la vitesse et l'accélération de  $M$  à tout instant dans le référentiel  $\mathcal{R}$ .

3 - À quelle date sa vitesse dans  $\mathcal{R}$  est-elle maximale? Calculer cette vitesse maximale.

4 - À quelle date son accélération dans  $\mathcal{R}$  est-elle maximale? Calculer cette accélération maximale.