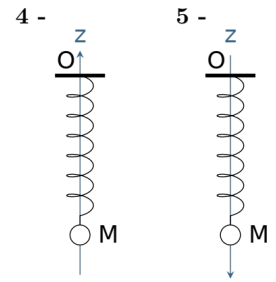
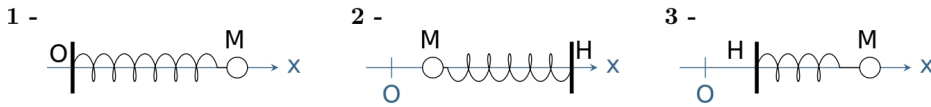


TD Oscillateur harmonique

1 Forces du ressort

Indiquer l'expression de la force de rappel du ressort dans ces différentes situations, en fonction de des caractéristiques k et l_0 du ressort, de la position x ou z du point M (repérée par rapport à l'origine en O), si nécessaire de la coordonnée x_H du point H , et de $\vec{e}_x$ ou $\vec{e}_z$.



Rép : 1 : $\vec{F} = -k(x - l_0)\vec{e}_x$; 2 : $\vec{F} = k(x_H - x - l_0)\vec{e}_x$; 3 : $\vec{F} = -k(x - x_H - l_0)\vec{e}_x$; 4 : $\vec{F} = k(-z - l_0)\vec{e}_z$; 5 : $\vec{F} = -k(z - l_0)\vec{e}_z$;

2 Système masse-ressort vertical

On considère une masse m attachée à un ressort de longueur à vide l_0 et de constante de raideur k . Le tout est vertical. On négligera tout frottement.

1 - Déterminer l'équation différentielle suivie par la position $x(t)$.

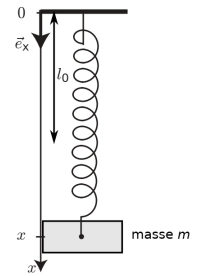
2 - Quelle est l'expression de la position d'équilibre x_{eq} ?

3 - Réécrire l'équation en faisant d'abord intervenir $\omega_0 = \sqrt{k/m}$ et x_{eq} seulement (et x et $\ddot{x}$ évidemment), puis la nouvelle variable $u = x - x_{eq}$.

4 - La résoudre. On considérera qu'à l'instant initial la masse est en $x = x_{eq} + \delta$ avec δ une longueur, et on lâche la masse de cette position sans vitesse initiale.

5 - Tracer l'allure de la solution. Quelle est la période des oscillations ?

6 - Donner l'expression de l'énergie totale du système, en fonction notamment de $x(t)$ et $\dot{x}(t)$. Utiliser le fait qu'elle est constante pour retrouver l'équation du mouvement.



Rép : $\ddot{x} + \frac{k}{m}(x - l_0) = g$; $x_{eq} = l_0 + \frac{mg}{k}$; $\ddot{u} + \omega_0^2 u = 0$, $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$; $u = \delta \cos \omega_0 t$; $T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$

3 Système à deux ressorts

Un mobile supposé ponctuel de masse m est astreint à glisser le long d'une tige horizontale de direction Ox . Ce mobile est relié par deux ressorts linéaires à deux points fixes A et B .

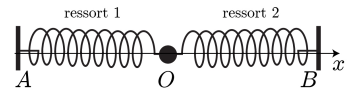
Les deux ressorts sont identiques (constante de raideur k , longueur à vide l_0). On néglige tout frottement et le référentiel d'étude est galiléen. Dans la position d'équilibre, les longueurs des ressorts sont identiques et valent l_{eq} , et le mobile est en O d'abscisse $x = 0$. À l'instant initial, le mobile est abandonné sans vitesse d'une position x_0 .

1 - Établir l'équation différentielle dont $x(t)$ est solution.

2 - Montrer que le système constitue un oscillateur harmonique dont on précisera la pulsation ω_0 et la période T_0 .

3 - Donner l'expression de $x(t)$ en tenant compte des conditions initiales.

4 - Donner les expressions de l'énergie potentielle élastique des deux ressorts, de l'énergie cinétique du mobile, et de l'énergie mécanique totale $E_m(t)$ en fonction de k, x_0, ω_0, t et éventuellement l_0 et l_{eq} . Par convention l'origine de l'énergie potentielle correspondra à la position d'équilibre : $E_p = 0$ pour $x = 0$.



Rép : $\ddot{x} + \omega_0^2 x = 0$, $\omega_0 = \sqrt{\frac{2k}{m}}$; $x = x_0 \cos \omega_0 t$; $E_m = kx_0^2$

4 Vibration d'une molécule de HCl

La fréquence de vibration de la molécule de chlorure d'hydrogène HCl est mesurée par spectroscopie comme valant $f = 8,5 \times 10^{13}$ Hz. On aborde dans cet exercice un premier modèle simple de la molécule, décrite comme un atome d'hydrogène mobile relié à un atome de chlore fixe. L'interaction entre les deux atomes est modélisée par un pseudo-ressort de raideur k .

Données : masses molaires $M_H = 1,0 \text{ g mol}^{-1}$ et $M_{Cl} = 35,5 \text{ g mol}^{-1}$, constante d'Avogadro $N_A = 6,0 \times 10^{23} \text{ mol}^{-1}$.

1 - Pourquoi est-il raisonnable de supposer l'atome de chlore fixe ?

2 - Calculer la raideur k .

3 - On admet (mécanique quantique) que l'énergie de la molécule est égale à $\frac{1}{2}hf$ où $h = 6,62 \times 10^{-34} \text{ J s}$ est la constante de Planck. La référence de l'énergie potentielle est prise nulle lorsque le ressort est à l'équilibre immobile. Calculer la vitesse maximale de l'atome d'hydrogène.

4 - Calculer l'amplitude de son mouvement. Comparer à la longueur $d = 127 \text{ pm}$ tabulée de la liaison H - Cl.

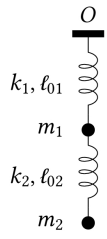
Rép : $k = 4\pi^2 f^2 \frac{M_H}{N_A}$; $v_{max} = \sqrt{\frac{hf N_A}{M_H}}$; $x_{max} = \sqrt{\frac{hf}{k}} \ll d$

5 Masses et ressorts à la verticale (Oral CCP)

1 - On considère le système ci-contre où k_i et ℓ_{0i} sont les raideurs et longueurs à vide des ressorts. Déterminer les allongements $\Delta\ell_1$ et $\Delta\ell_2$ à l'équilibre.

2 - Établir les équations différentielles vérifiées par les écarts z_1 et z_2 aux positions d'équilibre.

3 - La masse m_2 est maintenant supposée maintenue dans sa position d'équilibre. La masse m_1 est alors déplacée de Z_0 de sa position d'équilibre et lâchée sans vitesse initiale. Trouver l'équation $z_1(t)$ régissant le mouvement de m_1 .



Rép : $\Delta\ell_{1,\text{eq}} = \frac{(m_1+m_2)g}{k_1}$; $\Delta\ell_{2,\text{eq}} = \frac{m_2g}{k_2}$; $\frac{d^2z_1}{dt^2} + \frac{k_1+k_2}{m_1}z_1 = \frac{k_2}{m_1}z_2$; $\frac{d^2z_2}{dt^2} + \frac{k_2}{m_2}z_2 = \frac{k_2}{m_2}z_1$; $z_1(t) = Z_0 \cos(\omega_0 t)$