

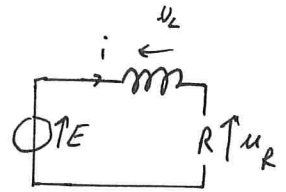
DS n° 3

I. Circuit RL vu en TP:

1. Loi des mailles pour $t > 0$: $E = u_L + u_R$

Caractéristique de la bobine: $u_L = L \frac{di}{dt}$

et $i = \frac{u_R}{R}$



D'où $E = \frac{L}{R} \frac{du_R}{dt} + u_R$: $\dot{u}_R + \frac{R}{L} u_R = \frac{R}{L} E$

2. Pour un système du 1^{er} ordre l'équation canonique est:

$\dot{x} + \frac{x}{\tau} = \frac{x_D}{\tau}$. Par identification: $\tau = \frac{L}{R}$ et $u_D = E$

$\tau = \frac{L}{R} = 140 \mu s$ et $\frac{u(L)}{\tau} = \sqrt{\left(\frac{u(L)}{\tau}\right)^2 + \left(\frac{u(R)}{R}\right)^2} \approx \frac{u(L)}{\tau}$

Or $\frac{u(L)}{\tau} = \frac{5\%}{\sqrt{3}} = 2,9\%$

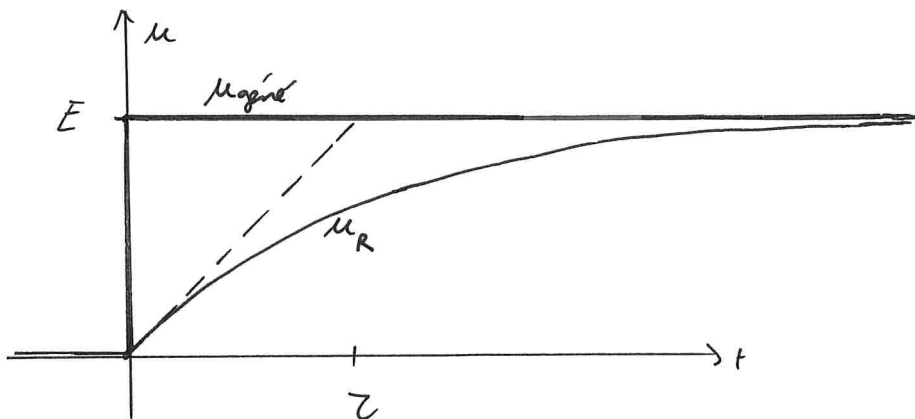
car $\frac{u(L)}{\tau} > 3 \cdot \frac{u(R)}{R}$

$\Rightarrow u(\tau) = 4 \mu s \Rightarrow$ $\tau = 140 \mu s; u(\tau) = 4 \mu s$

3. La solution est : $u_R(t > 0) = E + A e^{-t/\tau}$

Or les CI sont $i(0^-) = i(0^+) = 0$ donc $u_R(0^+) = R i(0^+) = 0$

D'où $0 = E + A$ et $A = -E$: $u_R(t > 0) = E(1 - e^{-t/\tau})$



4. Pour $t = t_x$: $\frac{x}{100} \cdot E = E(1 - e^{-t_x/\tau})$

donc $1 - \frac{x}{100} = e^{-t_x/\tau} \Rightarrow t_x = -\tau \ln\left(1 - \frac{x}{100}\right)$

$$t_x = -\tau \cdot \ln\left(\frac{100-x}{100}\right) = \tau \cdot \ln\left(\frac{100}{100-x}\right)$$

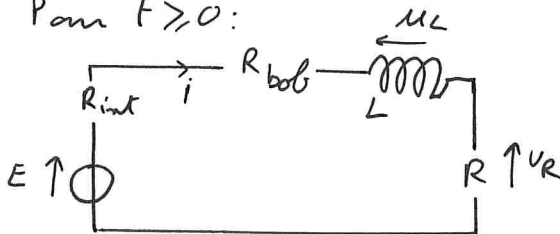
5. $\Delta t = t_{90} - t_{10} = \tau \ln \frac{100-10}{100-90} = \tau \ln 9 = \Delta t$

6. $\sum_{t=0, \infty} (L) = \frac{1}{2} L i_{\infty}^2 - \frac{1}{2} L i_0^2$

avec $i_{\infty} = E/R$ et $i_0 = 0$

$$\Rightarrow \sum_{t=0, \infty} (L) = \frac{1}{2} L \frac{E^2}{R^2} = 5,8 \mu J.$$

7. Pour $t \geq 0$:



La loi des mailles donne :

$$E - R_{int} i - R_{bot} i - U_L - U_R = 0$$

avec $i = \frac{U_R}{R}$ et $U_L = L \frac{di}{dt}$ on obtient :

$$E - \frac{R_{int} + R_{bot}}{R} \cdot U_R - \frac{L}{R} \dot{U}_R - U_R = 0$$

Soit :
$$\dot{U}_R + U_R \cdot \frac{R + R_{bot} + R_{int}}{L} = E \cdot \frac{R}{L}$$

8. Ici
$$\tau' = \frac{L}{R + R_{bot} + R_{int}}$$
 et
$$U_R = E \frac{R}{R + R_b + R_i} + A e^{-t/\tau'}$$

avec la CI : $U_R(0) = R i(0) = 0 \Rightarrow A = -E \frac{R}{R + R_b + R_i}$

D'où
$$U_R = E \frac{R}{R + R_b + R_i} (1 - e^{-t/\tau'})$$

9.
$$u_{géné} = E - R_{int} i = E - \frac{R_{int}}{R} U_R = E \times \frac{R + R_b}{R + R_b + R_i} + E \times \frac{R_i}{R + R_b + R_i} e^{-t/\tau'}$$

10. 1. $U_R(\infty) = E \cdot \frac{R}{R + R_b + R_i} < E$: l'écart ① est expliqué

2. $u_{géné}$ est une exponentielle qui converge vers : $u_{géné}(\infty) = E \frac{R + R_b}{R + R_b + R_i}$
l'écart ② est expliqué.

3. On constate que $u_R(\infty) \neq u_{\text{géné}}(\infty) \Rightarrow$ écart (3) Ok.

$$\text{On résoud : } \begin{cases} u_{\text{géné}}(\infty) = E \cdot \frac{R+R_b}{R+R_b+R_i} \\ u_R(\infty) = E \cdot \frac{R}{R+R_b+R_i} \end{cases} \Rightarrow \frac{u_{\text{géné}}(\infty)}{u_R(\infty)} = 1 + \frac{R_b}{R}$$

\Downarrow

$$\text{et } R_i = E \cdot \frac{R}{u_R(\infty)} - R_b - R = 42 \Omega$$

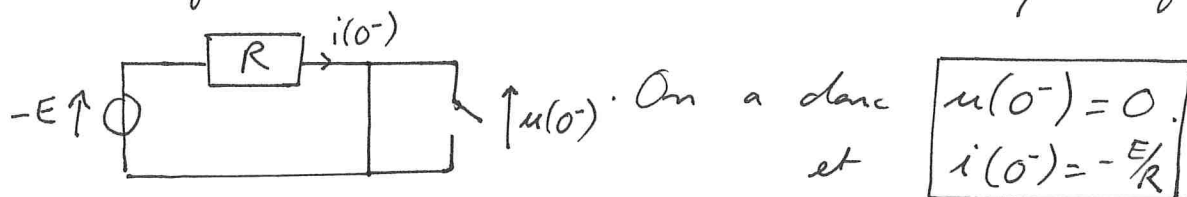
$$R_b = R \left(\frac{u_{\text{géné}}(\infty)}{u_R(\infty)} - 1 \right) = 10,6 \Omega$$

11. On constate que $u_{\text{géné}}(t=0) > E$.

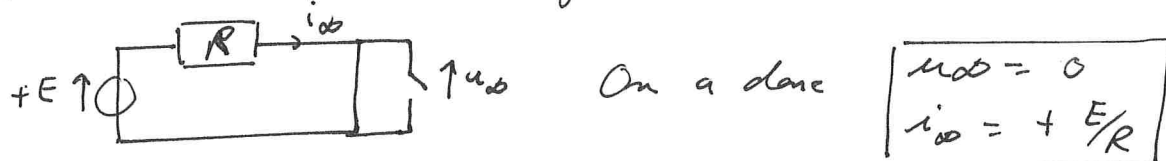
Aucune idée de l'origine de cette valeur surprenante....

II Circuit anti-résonant

1. En régime établi stationnaire la bobine équivaut à un fil et le condensateur à un interrupteur fermé:



2. De même pour le régime établi stationnaire en $t \rightarrow +\infty$:



3. La loi des mailles donne: $E = Ri + u$ (1)
($t > 0$)

La loi des nœuds donne: $i = i_L + i_C$

Les caractéristiques: $u = L \frac{di_L}{dt}$ et $i_C = C \dot{u}$

$\frac{d(1)}$ et (2) donnent: $0 = R \frac{d(i_L + i_C)}{dt} + i_C$

d'où $0 = R \frac{u}{L} + RC \dot{u} + u$: $\ddot{u} + \frac{1}{RC} \dot{u} + \frac{u}{LC} = 0$

De la forme: $\ddot{x} + \frac{\omega_0}{Q} \dot{x} + \omega_0^2 x = \omega_0^2 x_\infty$ ($x_\infty = 0$ ici)

avec $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ et $\frac{\omega_0}{Q} = \frac{1}{RC}$ donc $Q = R \sqrt{\frac{C}{L}}$

R: Q augmente avec R : c'est logique ds ce circuit car on se rapproche du circuit LC idéal.

4. Si le régime est pseudo-périodique, $Q > \frac{1}{2}$ et les racines de l'équation caractéristique sont complexes.

équation caractéristique: $r^2 + \frac{\omega_0}{Q} r + \omega_0^2 = 0$

racines: $r_{\pm} = -\frac{\omega_0}{2Q} \pm i \frac{\sqrt{4\omega_0^2 - \omega_0^2/Q^2}}{2}$ ($\Delta = \frac{\omega_0^2}{Q^2} - 4\omega_0^2 < 0$)
 $= -\frac{\omega_0}{2Q} \pm i \omega_0 \sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}}$

On pose $\Omega = \text{pseudo pulsation} = \omega_0 \sqrt{1 - 1/4Q^2}$

et $u(t \geq 0) = e^{-\omega_0 t / 2Q} \cdot (A \cos \Omega t + B \sin \Omega t)$.

5. Les CI sont $u(0^-) = u(0^+) = 0$ par continuité de u_c
 et $i_L(0^-) = i_L(0^+) = -\frac{E}{R}$ de i_L .

Les équations du circuit écrites à $t=0^+$ donnent:

$$i(0^+) = \frac{i_c(0^+)}{C} \quad \text{avec} \quad i_c(0^+) = i(0^+) - i_L(0^+)$$

$$\text{et} \quad E = R i(0^+) + u(0^+) \rightarrow i(0^+) = E/R$$

Finalement $i(0^+) = \frac{1}{C} \left(\frac{E}{R} - \left(-\frac{E}{R} \right) \right) = \frac{2E}{RC}$

$$i(t \geq 0) = e^{-\frac{\omega_0 t}{2Q}} \left(-\frac{\omega_0}{2Q} A \cos \Omega t + B \sin \Omega t - \Omega A \sin \Omega t + B \Omega \cos \Omega t \right)$$

$$\begin{cases} u(0^+) = 0 \\ i(0^+) = \frac{2E}{RC} \end{cases}$$

D'où $\begin{cases} 0 = A \\ \frac{2E}{RC} = -\Omega A + B \Omega \end{cases} \Rightarrow$

$$\begin{cases} A = 0 \\ B = \frac{2E}{\Omega RC} \end{cases}$$

6. On relève $6T \approx 0,010 \text{ s}$ d'où $T = 1,67 \text{ ms}$.

On voit qu'il y a bcp d'oscillations: l'amortissement est faible donc $Q \gg 3$ et $\omega_0 \approx \Omega$ et $T_0 \approx T$

7. On relève $u(t_1) = 1,4 \text{ V}$ et $u(t_1 + 4T) = 0,2 \text{ V}$.

On en déduit : $\mathcal{J} = \frac{1}{4} \ln \frac{1,4}{0,2} = 0,49$

8. $x(t+nT) = e^{-\frac{\omega_0 t}{2Q} - \frac{\omega_0 nT}{2Q}} \cdot B \sin(\Omega t + \Omega nT)$.

or $\Omega T = 2\pi$ donc $x(t+nT) = \underbrace{e^{-\frac{\omega_0 t}{2Q}} B \sin \Omega t}_{x(t)} \cdot e^{-\frac{\omega_0 nT}{2Q}}$

Donc $\mathcal{J} = \frac{1}{n} \ln \left(e^{+\frac{\omega_0 nT}{2Q}} \right) = \frac{\omega_0 T}{2Q} \approx \frac{2\pi}{2Q} = \frac{\pi}{Q} \Rightarrow \mathcal{J} = \frac{\pi}{Q}$

Donc $Q = \frac{\pi}{\mathcal{J}} = 6,5$

9. On a: $\frac{1}{RC} = \frac{\omega_0}{Q}$ donc $C = \frac{Q \cdot T_0}{R 2\pi} = 864 \text{ nF}$ et $\frac{1}{L} = \omega_0^2 \Rightarrow L = \frac{T_0^2}{C 4\pi^2} = 82 \text{ mH}$.

Régime sinusoïdal forcé

10.
$$\underline{z} = \frac{\underline{u}}{\underline{i}} = \frac{\underline{u}_m}{\underline{i}_m}$$

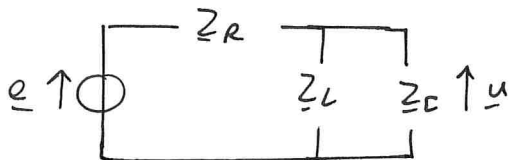
Pour une bobine: $u = L \frac{di}{dt}$ en c.r. donc $\underline{u} = L \frac{d\underline{i}}{dt} = j\omega L \underline{i}$

car $\underline{i} = \underline{i}_m e^{j\omega t}$ donc $\frac{d\underline{i}}{dt} = j\omega \underline{i}_m e^{j\omega t} = j\omega \underline{i}$

Finalement
$$\underline{z}_L = \frac{\underline{u}_L}{\underline{i}_L} = j\omega L$$

De m[^] pour C: $i = C \frac{du}{dt}$ donc $\underline{i} = C j\omega \underline{u}$ et
$$\underline{z}_C = \frac{1}{j\omega C}$$

11. En notation complexe le circuit devient:



Un diviseur de tension donne:
$$\underline{u} = \frac{(\underline{z}_L \parallel \underline{z}_C)}{\underline{z}_R + (\underline{z}_L \parallel \underline{z}_C)} \underline{e}$$

or $\underline{u} = \underline{u}_m e^{j\omega t}$ et $\underline{e} = \underline{e}_m e^{j\omega t}$

donc
$$\underline{u}_m = \frac{\underline{z}_L \cdot \underline{z}_C}{\underline{z}_R (\underline{z}_L + \underline{z}_C) + \underline{z}_L \cdot \underline{z}_C} \underline{e}_m = \frac{\underline{e}_m}{1 + \frac{\underline{z}_R}{\underline{z}_L} + \frac{\underline{z}_R}{\underline{z}_C}}$$

d'où
$$\underline{u}_m = \frac{\underline{e}_m}{1 + \frac{R}{j\omega L} + j\omega RC}$$

Identification avec $\underline{u}_m = \frac{\underline{e}_m}{1 + j\alpha \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)}$ $\Rightarrow \begin{cases} j\omega RC = j\frac{\alpha}{\omega_0} \textcircled{1} \\ \frac{R}{j\omega L} = -j\alpha \omega_0 \textcircled{2} \end{cases}$

D'où $\textcircled{1} \times \textcircled{2}$: $R^2 \frac{C}{L} = \alpha^2$

et $\textcircled{2}/\textcircled{1}$: $-\frac{1}{\omega L} = -\omega_0^2 \Rightarrow \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} = 7,07 \cdot 10^3 \text{ rad/s}$ $\alpha = R \sqrt{\frac{C}{L}} = 7,1$

12. $u(t) = \text{Re}(\underline{u}) = \underline{u}_m \cos(\omega t + \varphi_u)$ avec $\underline{u}_m = |\underline{u}_m|$ et $\varphi_u = \arg(\underline{u}_m)$

$$\Rightarrow u(t) = \frac{\underline{e}_m}{\sqrt{1 + \alpha^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)^2}} \cos(\omega t - \arctan(\alpha \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)))$$

13. $u_m \xrightarrow[\omega \rightarrow 0]{BF} 0$ donc $\boxed{u \xrightarrow{BF} 0.}$

C'est cohérent car u est la tension aux bornes de L et qu'en basse fréquence, L équivaut à un fil.

14. $u_m \xrightarrow[\omega \rightarrow 0]{HF} 0$ donc $\boxed{u \xrightarrow{HF} 0}$

idem car $u =$ tension aux bornes de C et qu'en HF C équivaut à un fil.

15. $u_m = \frac{e_m}{\sqrt{1 + \alpha^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2}}$ est maximale qd $\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} = 0$
 donc pour $\boxed{\omega = \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} = 7,07 \cdot 10^3 \text{ rad.s}^{-1}}$

C'est la résonance de u .

On a alors $\boxed{u_m(\omega_0) = e_m = 5,10 \text{ V}}$

16. La bande passante est l'ensemble des pulsations pour lesquelles: $u_m(\omega) \geq \frac{u_{m,max}}{\sqrt{2}}$

$$\frac{e_m}{\sqrt{1 + \alpha^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2}} = \frac{e_m}{\sqrt{2}} \Rightarrow 1 + \alpha^2 \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)^2 = 2$$

D'où 2 éq. du 2nd degré: $\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right) = \frac{1}{\alpha}$ et $\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right) = -\frac{1}{\alpha}$

① s'écrit: $\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 - \frac{\omega}{\alpha \omega_0} - 1 = 0$ et ②: $\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 + \frac{1}{\alpha} \frac{\omega}{\omega_0} - 1 = 0$

La racine positive de ① est:

$$\frac{\omega_2}{\omega_0} = \frac{1}{2\alpha} + \sqrt{\frac{1}{\alpha^2} + 4 \times \frac{1}{2}}$$

$$\Rightarrow \boxed{\omega_2 = \omega_0 \left(\frac{1}{2\alpha} + \sqrt{\frac{1}{4\alpha^2} + 1} \right) = 7,6 \cdot 10^3 \text{ rad.s}^{-1}}$$

sem ②, la racine positive:

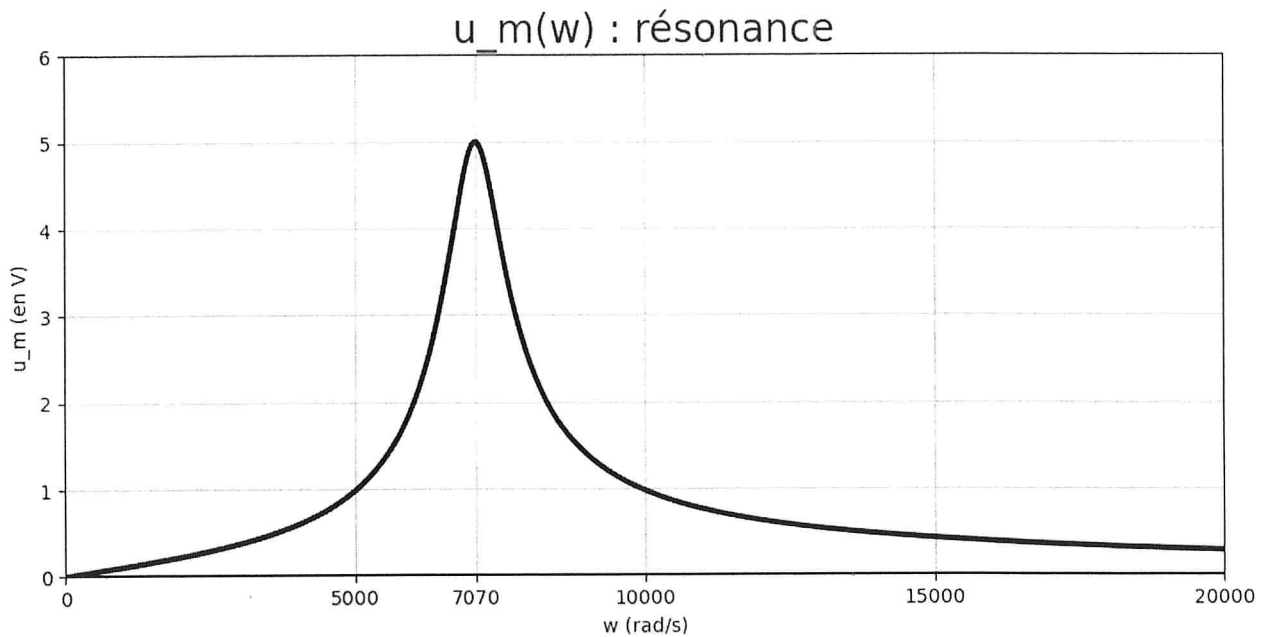
$$\frac{\omega_1}{\omega_0} = -\frac{1}{2\alpha} + \sqrt{\frac{1}{\alpha^2} + 4 \times \frac{1}{2}}$$

$$\boxed{\omega_1 = \omega_0 \left(-\frac{1}{2\alpha} + \sqrt{\frac{1}{4\alpha^2} + 1} \right) = 6,6 \cdot 10^3 \text{ rad.s}^{-1}}$$

car $\alpha = 7,07$ et $\omega_0 = 7,07 \cdot 10^3 \text{ rad.s}^{-1}$

17. $Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega} = \frac{\omega_0}{\omega_2 - \omega_1} = \frac{\omega_0}{\omega_0 \left(\frac{1}{2\alpha} + \frac{1}{2\alpha} \right)} = \boxed{\alpha = 7,1 = Q}$

18.



19. $\Delta\varphi = \varphi_U - \varphi_{\text{géné}} = \varphi_U = \arg(\underline{u}_m) = -\arctan\left(\alpha\left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega}\right)\right)$

20. $\boxed{\Delta\varphi \xrightarrow[\omega \rightarrow 0]{BF} \frac{\pi}{2} \text{ rad}}$ $\boxed{\Delta\varphi \xrightarrow{HF} -\frac{\pi}{2} \text{ rad}}$ $\boxed{\Delta\varphi(\omega_0) = 0}$

21. On relève le décalage tempore : $\Delta t = 1$ carreau
et la période du signal : $T = 8$ carreaux

On en déduit $|\Delta\varphi| = 2\pi \cdot \frac{\Delta t}{T} = \frac{\pi}{4} \text{ rad.}$

Signe : on voit que (2) est en avance sur (1) (le passage par le maximum de (2) précède le passage par le maximum de (1)) :

$\Delta\varphi_{2/1} = \varphi_{U/\text{géné}} > 0.$

$\boxed{\Delta\varphi_{2/1} = +\frac{\pi}{4} \text{ rad}}$

22. On a : $\frac{\pi}{4} = -\arctan\left(\alpha\left(\frac{\omega_3}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega_3}\right)\right)$ donc

$\alpha\left(\frac{\omega_3}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega_3}\right) = -\frac{1}{\alpha}$: c'est l'équation (2) de la question 16

dont la solution positive est $\omega_1 \Rightarrow \boxed{\omega_3 = \omega_1.}$

[Le déphasage de $\pm\frac{\pi}{4}$ correspond aux pulsations de coupure et comme $\varphi > 0$, il s'agit ici de ω_1 .]

23. $R_i = e - u$: lorsque u est maximal (en ω_0), i est minimal c'est une anti-résonance en intensité.