

## Produit vectoriel

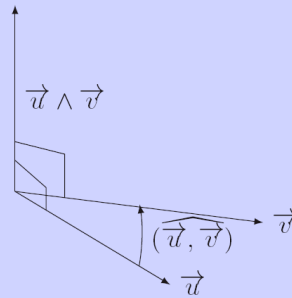
### 1-Définition :



#### Définition

Le **produit vectoriel** des deux vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  est un **vecteur** noté  $\vec{u} \wedge \vec{v}$  dont les caractéristiques sont les suivantes :

- la direction est orthogonale à  $\vec{u}$  et à  $\vec{v}$ , c'est-à-dire au plan défini par  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$
- le sens est donné par la **règle des trois doigts de la main droite** : le pouce est selon  $\vec{u}$ , l'index selon  $\vec{v}$ , alors le sens de  $\vec{u} \wedge \vec{v}$  est donné par le majeur  
ou par la **règle du tire-bouchon** : on « visse » selon le sens qui amène le vecteur  $\vec{u}$  vers le vecteur  $\vec{v}$  et on progresse selon le sens de  $\vec{u} \wedge \vec{v}$ .
- la norme est  $\|\vec{u} \wedge \vec{v}\| = \|\vec{u}\| \times \|\vec{v}\| \times |\sin(\widehat{\vec{u}, \vec{v}})|$



#### Attention

Il faut faire très attention à l'ordre des vecteurs lors du calcul d'un produit vectoriel.



#### Erreur à ne pas commettre

Le produit vectoriel de deux vecteurs est un **vecteur**  
 Le produit scalaire de deux vecteurs est un **scalaire** !

### 2-Quelques propriétés et formules :

- Le produit vectoriel est **antisymétrique**  $\vec{u} \wedge \vec{v} = -\vec{v} \wedge \vec{u}$
- Le produit vectoriel est **bilinéaire**  $(\lambda \vec{A} + \mu \vec{B}) \wedge \vec{C} = \lambda \vec{A} \wedge \vec{C} + \mu \vec{B} \wedge \vec{C}$  et  $\vec{C} \wedge (\lambda \vec{A} + \mu \vec{B}) = \lambda \vec{C} \wedge \vec{A} + \mu \vec{C} \wedge \vec{B}$
- Le produit vectoriel est **distributif**  $\vec{u} \wedge (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \wedge \vec{v} + \vec{u} \wedge \vec{w}$
- Si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires alors  $\vec{u} \wedge \vec{v} = \vec{0}$
- **Double produit vectoriel** :  $\vec{u} \wedge (\vec{v} \wedge \vec{w}) = (\vec{u} \cdot \vec{w}) \vec{v} - (\vec{u} \cdot \vec{v}) \vec{w}$
- **Dérivée d'un produit vectoriel** :  $\frac{d(\vec{u} \wedge \vec{v})}{dt} = \frac{d\vec{u}}{dt} \wedge \vec{v} + \vec{u} \wedge \frac{d\vec{v}}{dt}$

### 3-Calculs de produits vectoriels utiles

#### a)Produit vectoriel de vecteurs d'une base orthonormée (BON)

Dans une base cartésienne  $(\vec{u}_x, \vec{u}_y, \vec{u}_z)$

$$\begin{aligned} \vec{u}_x \wedge \vec{u}_y &= \vec{u}_z ; \vec{u}_y \wedge \vec{u}_z = \vec{u}_x ; \vec{u}_z \wedge \vec{u}_x = \vec{u}_y \\ \vec{u}_y \wedge \vec{u}_x &= -\vec{u}_z ; \vec{u}_z \wedge \vec{u}_y = -\vec{u}_x ; \vec{u}_x \wedge \vec{u}_z = -\vec{u}_y \end{aligned}$$

Dans une base cylindrique  $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$

$$\begin{aligned}\vec{u}_r \wedge \vec{u}_\theta &= \vec{u}_z ; \vec{u}_\theta \wedge \vec{u}_z = \vec{u}_r ; \vec{u}_z \wedge \vec{u}_r = \vec{u}_\theta \\ \vec{u}_\theta \wedge \vec{u}_r &= -\vec{u}_z ; \vec{u}_z \wedge \vec{u}_\theta = -\vec{u}_r ; \vec{u}_r \wedge \vec{u}_z = -\vec{u}_\theta\end{aligned}$$

### b) Expression :

Soient  $\vec{w} = w_x \vec{u}_x + w_y \vec{u}_y + w_z \vec{u}_z$  et  $\vec{v} = v_x \vec{u}_x + v_y \vec{u}_y + v_z \vec{u}_z$

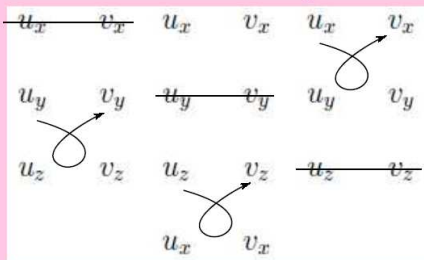
Le produit vectoriel de  $\vec{w}$  par  $\vec{v}$  :  $\vec{w} \wedge \vec{v} = (w_x \vec{u}_x + w_y \vec{u}_y + w_z \vec{u}_z) \wedge (v_x \vec{u}_x + v_y \vec{u}_y + v_z \vec{u}_z)$

$$\begin{aligned}\vec{w} \wedge \vec{v} &= w_x \vec{u}_x \wedge v_x \vec{u}_x + w_x \vec{u}_x \wedge v_y \vec{u}_y + w_x \vec{u}_x \wedge v_z \vec{u}_z \\ &+ w_y \vec{u}_y \wedge v_x \vec{u}_x + w_y \vec{u}_y \wedge v_y \vec{u}_y + w_y \vec{u}_y \wedge v_z \vec{u}_z \\ &+ w_z \vec{u}_z \wedge v_x \vec{u}_x + w_z \vec{u}_z \wedge v_y \vec{u}_y + w_z \vec{u}_z \wedge v_z \vec{u}_z \\ \vec{w} \wedge \vec{v} &= \vec{0} + w_x v_y \vec{u}_z + (-w_x v_z) \vec{u}_y \\ \Leftrightarrow &+ (-w_y v_x) \vec{u}_z + \vec{0} + w_y v_z \vec{u}_x \\ &+ w_z v_x \vec{u}_y + (-w_z v_y) \vec{u}_x + \vec{0}\end{aligned}$$

D'où, en regroupant,  $\vec{w} \wedge \vec{v} = (w_y v_z - w_z v_y) \vec{u}_x + (w_z v_x - w_x v_z) \vec{u}_y + (w_x v_y - w_y v_x) \vec{u}_z$

Ce qui s'obtient beaucoup plus simplement et rapidement avec le moyen mnémotechnique suivant :

### ♥ À connaître : Moyen mnémotechnique



$$\vec{u} \wedge \vec{v} = \begin{vmatrix} u_x & u_y & u_z \\ v_x & v_y & v_z \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} u_y v_z - u_z v_y \\ u_z v_x - u_x v_z \\ u_x v_y - u_y v_x \end{vmatrix}$$

### Exercice :

1. Que vaut  $(\vec{v} \wedge \vec{B}) \cdot \vec{v}$  ?
2. Que vaut  $\vec{OM} \wedge \vec{f}$  lorsque  $\vec{OM} = r \vec{u}_r$  et  $\vec{f} = f \vec{u}_r$  ?
3. Calculer le produit vectoriel de  $\vec{OM} = r \vec{u}_r$  avec  $\vec{v} = r \dot{u}_r + \theta \dot{u}_\theta$ ,  $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$  formant une base orthonormée directe.
4. Calculer le produit vectoriel de  $\vec{OM} = r \vec{u}_r$  avec  $\vec{f} = -\alpha \vec{v}$ , où  $\vec{v} = r \dot{u}_\theta$ .  $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$  formant une base orthonormée directe.
5. Calculer le produit vectoriel de  $\vec{v} \wedge \vec{B}$ , où  $\vec{v} = r \dot{u}_\theta$  et  $\vec{B} = B \vec{u}_z$ , où  $(\vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$  formant une base orthonormée directe.

6. On considère la situation ci-contre.

Le vecteur  $m \vec{g}$  est un vecteur de norme  $mg$ .

Déterminer l'expression du produit vectoriel  $\vec{OM} \wedge m \vec{g}$ .

