

DS de physique n° 6

Durée : 3h

L'usage de la calculatrice est autorisé. La copie doit être propre, lisible, sans faute d'orthographe. Les pages doivent être numérotées et les résultats soulignés ou encadrés. Un résultat donné sans justification, à moins que l'énoncé le précise, est considéré comme faux. Les valeurs numériques doivent être accompagnées de leur unité. Le devoir comporte 4 exercices indépendants.

Exercice 1 : Comète dans le système solaire

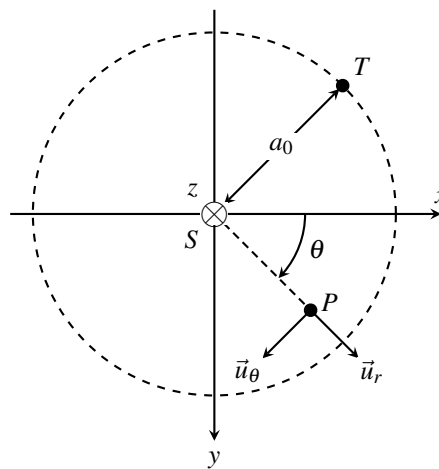


FIGURE 1

Dans cet exercice les mouvements sont étudiés dans le référentiel héliocentrique supposé galiléen.

Données : Masse du soleil : $M_S = 2,0 \cdot 10^{30}$ kg, constante gravitationnelle : $G = 6,67 \cdot 10^{-11}$ $\text{kg}^{-1} \cdot \text{m}^3 \cdot \text{s}^{-2}$.

1. On suppose que la Terre suit une orbite circulaire autour du soleil à la vitesse $v_0 = 30 \text{ km} \cdot \text{s}^{-1}$. Calculer le rayon a_0 de l'orbite.

On munit le référentiel héliocentrique d'un repère cartésien $(S, \vec{u}_x, \vec{u}_y, \vec{u}_z)$ représenté sur la figure 1. On suppose qu'une comète P de masse m , dont la trajectoire est coplanaire avec la Terre, se trouve à l'instant $t = 0$ dans la position $\vec{r}(t = 0) = \frac{a_0}{2} \vec{u}_x$ avec une vitesse $\vec{v}(t = 0) = 2v_0 \vec{u}_y$. On définit également le repère cylindrique $(S, \vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$ de sorte que la position angulaire θ de la comète est nulle à $t = 0$. Dans les questions qui suivent on s'intéresse au mouvement de la comète.

2. Exprimer l'énergie mécanique de la comète. Quelle est la nature de sa trajectoire ? Est-elle dans un état lié ou diffus ?

3. Montrer que la quantité $C = r^2 \dot{\theta}$ se conserve puis l'exprimer en fonction de v_0 et a_0 .

4. Montrer, à l'aide du principe fondamental de la dynamique, que le vecteur $\vec{v} - v_0 \vec{u}_\theta$ se conserve. En déduire à tout instant l'expression de \vec{v} en fonction de v_0 , \vec{u}_θ et \vec{u}_y .

5. Exprimer $\vec{v} \cdot \vec{u}_\theta$ et en déduire l'équation de la trajectoire de la comète : $r(\theta) = \frac{a_0}{1 + \cos \theta}$.

On étudie l'éventualité d'une collision entre la comète et la Terre. Dans les questions qui suivent on se place à l'instant $t_0 > 0$ où la comète croise l'orbite terrestre.

6. Quelle est la position angulaire $\theta(t_0)$ de la comète à la date t_0 ? Reproduire la figure ci-dessus et tracer l'allure de la trajectoire de la comète.

7. Calculer la vitesse de la comète relativement à la Terre $\|\vec{v} - \vec{v}_{\text{Terre}}\|$ dans l'éventualité d'une collision. On suppose que la rotation de la comète autour du soleil est dans le même sens que celle de la Terre.

Exercice 2 : Équilibrage et dynamique d'une machine tournante

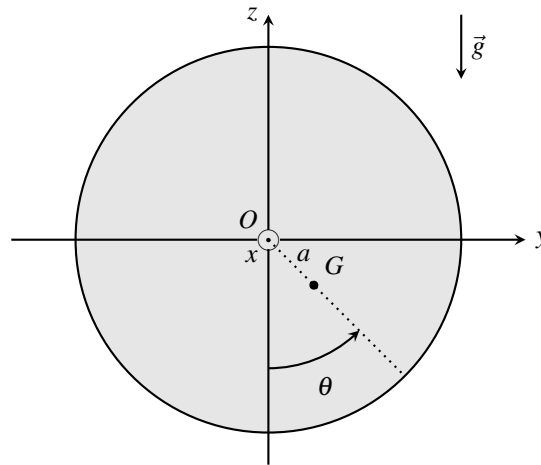


FIGURE 2 : Déséquilibre d'une machine tournante

On modélise très simplement une machine tournante par un disque de masse m et de rayon R pouvant tourner sans frottement autour d'un axe Ox horizontal passant par son centre O , supposé fixe dans le référentiel terrestre galiléen. Idéalement, ce type de machine est usiné de telle sorte que son centre d'inertie G se trouve exactement sur l'axe de rotation, en O (la machine est dite **équilibrée**). En réalité, il est fréquent que G se trouve à une distance $OG = a \ll R$ de l'axe (voir figure 2 qui n'est pas représentée à l'échelle par souci de clarté). La machine est alors déséquilibrée.

Le champ de pesanteur vaut $g = 9,8 \text{ m} \cdot \text{s}^{-2}$.

On admet le résultat suivant : si (\mathcal{S}_1) et (\mathcal{S}_2) sont deux solides de masses respectives m_1 et m_2 , de centres d'inertie respectifs G_1 et G_2 , alors le centre d'inertie G de $\{(\mathcal{S}_1) + (\mathcal{S}_2)\}$ vérifie :

$$m_1 \overrightarrow{GG_1} + m_2 \overrightarrow{GG_2} = \vec{0}$$

Partie 1 : Recherche de la position de G

Dans un premier temps, on fait tourner la machine autour de (Ox) jusqu'à ce qu'elle se trouve en équilibre.

1. Où peut alors se trouver le point G ? Justifier. Discuter qualitativement de la stabilité de l'équilibre dans chaque cas et expliquer quelle est la seule possibilité envisageable en pratique.

La position déterminée à la question précédente permet de définir une direction de référence par rapport à laquelle on peut mesurer la position angulaire θ de la machine autour de l'axe Ox (voir figure 2). Dans les questions suivantes, on fait l'hypothèse que a est suffisamment faible pour assimiler le moment d'inertie J_x de la machine par rapport à l'axe Ox à celui d'un disque homogène par rapport à son axe de symétrie de révolution. On prendra donc $J_x = \frac{1}{2}mR^2$.

2. Faire soigneusement le bilan des forces qui s'exercent sur la machine.

3. En utilisant le théorème du moment cinétique, établir l'équation du mouvement de la machine. Simplifier cette équation dans l'approximation des petits angles et exprimer la période T des oscillations en fonction de R , g et a .

4. AN : Sachant que $R = 50 \text{ cm}$ et $T = 71 \text{ s}$, calculer a .

Partie 2 : Équilibrage de la machine

Un moteur non représenté sur le schéma permet de mettre en mouvement la machine à la vitesse angulaire $\omega = \frac{d\theta}{dt}$ constante. On désigne par \vec{R} la réaction exercée par l'axe Ox sur la machine.

5. En utilisant le principe fondamental de la dynamique, montrer que la réaction de l'axe s'écrit sous la forme :

$$\vec{R} = -m\omega^2 \overrightarrow{OG} - m\vec{g}$$

6. On se place dans le cas où $a\omega^2 > g$. Exprimer les valeurs extrêmes de $R = \|\vec{R}\|$ au cours du temps puis sa moyenne temporelle $\langle R \rangle$.

7. AN : calculer $\langle R \rangle$ sachant que la machine tourne à 3000 tours/min et que $m = 200 \text{ kg}$. Conclure quand à l'effet du déséquilibre sur le mouvement de rotation de la machine.

On équilibre la machine en plaçant un **balourd**, c'est-à-dire une masse ponctuelle m' , sur la circonférence de la machine de sorte que le centre d'inertie du système {machine + balourd} soit confondu avec le point O .

8. Expliquer en détail la position dans laquelle il faut placer le balourd et la valeur de m' qu'il faut choisir. Faire l'application numérique.

Dans toute la suite du problème, la machine est supposée équilibrée.

Partie 3 : Mise en mouvement de la machine

La machine est mise en mouvement par un couple moteur Γ_m et fait tourner une charge, ce qui produit un couple résistant Γ_r . Lors d'une mise en route, ces deux couples sont supposés indépendants du temps et tels que $\Gamma_m > 0$ et $\Gamma_r < 0$. Se rajoutent à cela des frottements visqueux qui exercent un couple de frottement $\Gamma_f = -\alpha \dot{\theta}$.

9. À quelle condition sur Γ_m et Γ_r la machine peut-elle effectivement entrer en rotation ?

10. Établir l'équation du mouvement de la machine. On introduira un temps caractéristique τ que l'on exprimera en fonction de J_x et α . Montrer que la vitesse angulaire ω tend vers une valeur asymptotique ω_∞ que l'on exprimera en fonction de Γ_m , Γ_r et α .

11. Sachant qu'on exerce le couple Γ_m à partir de la date $t = 0$ et qu'à cet instant la machine est immobile, exprimer $\omega(t)$ et tracer son graphe.

12. AN : À vide (c'est-à-dire sans charge), la machine tourne en régime stationnaire à 3000 tours/min lorsqu'on lui impose un couple $\Gamma_m = 70 \text{ SI}$. Calculer la puissance délivrée par le moteur qui entraîne la machine et la puissance dissipée par frottements.

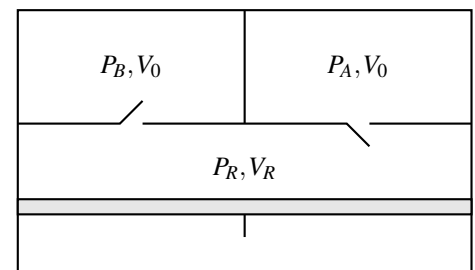
13. Quelle est l'unité SI d'un couple ?

- a) $\text{N} \cdot \text{kg}$ b) $\text{N} \cdot \text{m}$ c) $\text{N} \cdot \text{s}$ d) N

Justifier votre choix.

Exercice 3 : Fonctionnement d'un compresseur

Un compresseur remplit d'air l'enceinte B de volume V_0 fixe en le prélevant dans l'enceinte A de même volume V_0 fixe. La circulation de l'air passe par un réservoir dont le volume V_R varie sous l'effet du déplacement d'un piston. Le volume minimal du réservoir est nul et son volume maximal vaut V_M . Des clapets anti-retour imposent le déplacement de l'air dans le sens $A \rightarrow \text{réservoir} \rightarrow B$. On suppose que la température de l'air est partout et à tout moment égale à la température extérieure T_0 . On note $P_{A,N}$ et $P_{B,N}$ les pressions qui règnent respectivement dans l'enceinte A et dans l'enceinte B , après N aller-retours du piston.



Dans l'état initial $P_{A,0} = P_{B,0} = P_0$ et $V_R = 0$. L'air est assimilé à un gaz parfait.

1. On effectue un premier aller-retour avec le piston. Déterminer la quantité de matière n_1 qui a été échangée entre les deux enceintes, puis les pressions $P_{A,1}$ et $P_{B,1}$.

2. Déterminer une relation de récurrence entre $P_{A,N+1}$ et $P_{A,N}$. En déduire l'expression de $P_{A,N}$ puis celle de $P_{B,N}$ pour N quelconque, en fonction de P_0 , V_0 , V_M et N .

Déterminer les valeurs limites $P_{A,\infty}$ et $P_{B,\infty}$ de ces pressions. Commenter.

3. On suppose à présent que le réservoir a un volume minimal V_m non nul, appelé "volume nuisible". Déterminer la pression maximale que l'on peut atteindre dans l'enceinte B .