Exercice 1 Étude d'un endomorphisme

Soit f l'endomorphisme de $E = \mathbb{R}^3$ dont la matrice relativement à la base canonique $\mathcal{B} = (e_1, e_2, e_3)$ est :

$$M = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 5 & -4 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 4 & -3 \end{pmatrix}.$$

- **1. a)** Déterminer les réels λ tels que det $(M \lambda I_3) = 0$. On note α et β ces réels, avec $\alpha < \beta$.
 - **b**) En déduire le rang, l'image et le noyau de f.
- 2. a) Déterminer $F = Ker(f \alpha i d_E)$ et donner un vecteur u engendrant F.
 - **b**) Montrer que $H = Vect(u, e_1)$ est stable par f.
- 3. a) Déterminer $G = \text{Ker}(f \beta i d_{\text{E}})$ et donner un vecteur v engendrant G.
 - **b**) G est-il stable par *f* ?
- 4. Montrer que G et H sont supplémentaires.
- 5. Déterminer une base $\mathcal C$ de E dans laquelle la matrice N de f est diagonale par blocs vérifiant :

$$N = \mathcal{M}_{\mathcal{C}}(f) = \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix}$$

avec $A \in \mathcal{M}_1(\mathbb{R})$ et $B \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$.

Solution (Ex.1 – Étude d'un endomorphisme)

- **1.** a) $\det(M \lambda I_3) = (\lambda 2)(\lambda + 1)^2 \text{ donc } \alpha = -1 \text{ et } \beta = 2.$
 - **b**) Donc det (M) \neq 0, donc rg(f) = rg(M) = 3, donc dim(Im(f)) = 3 donc

$$\mathrm{Im}(f)=\mathbb{R}^3,$$

et dim(Ker(f)) = 0 donc

Devoir No 3

$$Ker(f) = \{0\}.$$

f est un automorphisme.

2. a)
$$M + I_3 = \begin{pmatrix} 2 & 5 & -4 \\ 0 & 3 & 0 \\ 1 & 4 & -2 \end{pmatrix}$$
, de rang 2 avec $2C_1 + C_3 = 0$ donc

$$F = Ker(f + id_E) = Vect((2, 0, 1)) = Vect(u).$$

- **b**) $f(u) = -u \in H$ car $(f + id_E)(u) = 0$ et $f(e_1) = (1, 0, 1) = u e_1 \in H$, donc H est stable par f.
- 3. a) $M 2I_3 = \begin{pmatrix} -1 & 5 & -4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 4 & -5 \end{pmatrix}$ de rang 2 avec $C_1 + C_2 + C_3 = 0$

donc $\operatorname{Ker}(f - 2id_{\rm E}) = \operatorname{Vect}((1, 1, 1)) = \operatorname{Vect}(v)$.

- b) G = Vect(v) et $f(v) = 2v \in G$ donc G est stable par f.
- 4. $\det(v, u, e_1) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = 1 \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \operatorname{donc}(v, u, e_1) \text{ est une base de}$

E. Comme c'est la concaténée d'une base de G et d'une base de H, G et H sont supplémentaires.

5. Prenons $C = (v, u, e_1)$ base adaptée à la supplémentarité de G et H.

Alors
$$\mathcal{M}_{\mathcal{C}}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$
, $A = (1)$ et $B = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$.