

1 Séries entières

1.1 Lemme d'Abel

Soit (a_n) suite de nombres complexes. S'il existe $z_0 \in \mathbb{C}^*$ tel que la suite $(a_n z_0^n)$ soit bornée, alors pour tout z tel que $|z| < |z_0|$, la série $\sum_{n \geq 0} a_n z^n$ converge absolument.

1.2 Rayon de convergence

Le rayon de convergence R de la série entière $\sum a_n z^n$ est :
 $R = \sup\{\rho \in \mathbb{R}^+ / (a_n \rho^n)_{n \in \mathbb{N}} \text{ est bornée}\} \in \mathbb{R}^+ \cup \{+\infty\} = [0; +\infty]$.

1.3 Disque ouvert et intervalle ouvert de convergence

Version complexe –

Soit $\sum a_n z^n$ une série entière de rayon de convergence R . Alors :

- (i) si $|z| < R$, alors $\sum a_n z^n$ converge absolument,
- (ii) si $|z| > R$, alors $\sum a_n z^n$ diverge grossièrement.

Version réelle –

Soit $\sum a_n x^n$ une série entière de rayon de convergence R . Alors :

- (i) si $x \in]-R; R[$, alors $\sum a_n x^n$ converge absolument,
- (ii) si $x < -R$ ou $x > R$, alors $\sum a_n x^n$ diverge grossièrement.

1.4 Comparaison asymptotique et rayon de convergence

$\sum_{n \geq 0} a_n z^n$ et $\sum_{n \geq 0} b_n z^n$ sont deux séries de rayon de convergence respectif R_a et R_b .

- Si $a_n = O(b_n)$, alors $R_a \geq R_b$.
- Si $|a_n| \sim_{n \rightarrow +\infty} |b_n|$, alors $R_a = R_b$.

1.5 Deux propriétés bien pratiques

- Pour tout $\alpha \in \mathbb{R}$, $\mathcal{RC}\left(\sum n^\alpha z^n\right) = 1$;
- $\sum n a_n z^n$ a le même rayon de convergence que $\sum a_n z^n$.

1.6 Critère de Jean le Rond D'Alembert pour les séries entières

On suppose qu'il existe n_0 tel que : $\forall n \geq n_0, a_n \neq 0$.

Si $\left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \ell \in [0; +\infty]$, alors $\mathcal{RC}\left(\sum a_n z^n\right) = \frac{1}{\ell} \in [0; +\infty]$.

1.7 Opérations sur les séries entières

- Pour tout $\lambda \neq 0$, $\sum \lambda a_n z^n$ et $\sum a_n z^n$ ont le même rayon de convergence.

- En notant $R_a = \mathcal{RC}\left(\sum a_n z^n\right)$ et $R_b = \mathcal{RC}\left(\sum b_n z^n\right)$,

① si $R_a \neq R_b$ alors $\mathcal{RC}\left(\sum_{n=0}^{+\infty} (a_n + b_n) z^n\right) = \min(R_a, R_b)$,

② si $R_a = R_b$ alors $\mathcal{RC}\left(\sum_{n=0}^{+\infty} (a_n + b_n) z^n\right) \geq \min(R_a, R_b)$.

- **Produit de Cauchy** –

Soit $\forall n \geq 0, c_n \stackrel{\text{déf.}}{=} \sum_{k=0}^n a_k b_{n-k}$.

Alors pour tout z tel que $|z| < \min(R_a, R_b)$,

$$\sum_{n=0}^{+\infty} c_n z^n = \left(\sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n \right) \left(\sum_{n=0}^{+\infty} b_n z^n \right).$$

1.8 Régularité de la somme d'une série entière

- $\sum_{n \geq 0} a_n x^n$ converge normalement sur tout segment $[a; b] \subset]-R; R[$ de son intervalle ouvert de convergence.

- La somme d'une série entière de rayon $R > 0$ est \mathcal{C}^∞ et on peut dériver terme à terme :

$$\forall x \in]-R; R[, \left(\sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n \right)' = \sum_{n=1}^{+\infty} n a_n x^{n-1} = \sum_{n=0}^{+\infty} (n+1) a_{n+1} x^n.$$

$$\forall x \in]-R; R[, \left(\sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n \right)^{(k)} = \sum_{n=k}^{+\infty} \frac{n!}{(n-k)!} a_n x^{n-k} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(n+k)!}{n!} a_{n+k} x^n.$$

1.9 Intégration et primitive

Soit f somme de la série entière $\sum_n a_n x^n$ de rayon de convergence $R > 0$.

- Pour tout $[a; b] \subset]-R; R[$,
$$\int_a^b \sum_{n=0}^{+\infty} a_n t^n dt = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n \left(\int_a^b t^n dt \right).$$
- En particulier, la primitive F de f s'annulant en 0 est définie par :
$$\forall x \in]-R; R[, \quad F(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{a_n}{n+1} x^{n+1} = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{a_{n-1}}{n} x^n.$$

1.10 Lien avec le développement de Taylor

Si $f(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n$ a un rayon de convergence non nul, alors : $\forall n \in \mathbb{N}, a_n = \frac{f^{(n)}(0)}{n!}$.

1.11 Unicité du développement en série entière

- Si $f : x \mapsto \sum_{n=0}^{+\infty} a_n x^n$ et $g : x \mapsto \sum_{n=0}^{+\infty} b_n x^n$ coïncident sur $] -r; r[$ avec $r > 0$ (c'est-à-dire $\forall x \in] -r; r[, f(x) = g(x)$) alors : $\forall n \in \mathbb{N}, a_n = b_n$.
- Corollaire pour les fonctions paires, impaires
 f paire sur $] -R; R[\Rightarrow \forall n \in \mathbb{N}, a_{2n+1} = 0$,
 f impaire sur $] -R; R[\Rightarrow \forall n \in \mathbb{N}, a_{2n} = 0$.

1.12 Développements en série entière de référence

☞ Variable réelle

- $\forall x \in \mathbb{R}, \quad \exp(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{n!} x^n$
- $\forall x \in \mathbb{R}, \quad \operatorname{ch}(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{(2n)!} x^{2n} \quad \text{et} \quad \operatorname{sh}(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{(2n+1)!} x^{2n+1}$
- $\forall x \in \mathbb{R}, \quad \cos(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{(2n)!} x^{2n} \quad \text{et} \quad \sin(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{(2n+1)!} x^{2n+1}$
- $\forall x \in]-1; 1[, \quad \frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{+\infty} x^n \quad \text{et} \quad \frac{1}{1+x} = \sum_{n=0}^{+\infty} (-1)^n x^n$
- $\forall x \in]-1; 1[, \quad \ln(1-x) = -\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n} x^n \quad \text{et} \quad \ln(1+x) = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} x^n.$

$$\bullet \forall x \in]-1; 1[, \quad \operatorname{Arctan}(x) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{2n+1} x^{2n+1}.$$

$$\bullet \forall \alpha \in \mathbb{R}, \forall x \in]-1; 1[, \quad (1+x)^\alpha = 1 + \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{\alpha(\alpha-1)\dots(\alpha-n+1)}{n!} x^n.$$

☞ Variable complexe

$$\bullet \forall z \in \mathcal{D}(0,1) = \{z \in \mathbb{C} / |z| < 1\}, \quad \frac{1}{1-z} = \sum_{n=0}^{+\infty} z^n.$$

$$\bullet \forall z \in \mathbb{C}, \quad \exp(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z^n}{n!}.$$

1.13 Propriétés de l'exponentielle complexe

- $\forall (z_1, z_2) \in \mathbb{C}^2, \quad \exp(z_1 + z_2) = \exp(z_1) \exp(z_2).$
- $\forall z = x + iy$ avec $(x, y) \in \mathbb{R}^2$,
 $\exp(z) = e^z = e^{x+iy} = e^x (\cos y + i \sin y)$

2 Espaces préhilbertiens réels, espaces euclidiens

E désigne un \mathbb{R} -espace vectoriel, muni d'un produit scalaire à partir de 3.

2.1 Produit scalaire & norme euclidienne associée

Un *produit scalaire* $\langle \cdot, \cdot \rangle : E \times E \rightarrow \mathbb{R}, (u, v) \mapsto \langle u, v \rangle$ est une forme bilinéaire symétrique définie positive, c'est-à-dire vérifiant :

- φ est *linéaire à gauche* :
 $\forall (u, v, w) \in E^3, \forall \lambda \in \mathbb{R}, \varphi(\lambda u + v, w) = \lambda \varphi(u, w) + \varphi(v, w);$
- φ est *symétrique* :
 $\forall (u, v) \in E^2, \varphi(u, v) = \varphi(v, u);$
 1. et 2. prouvent que φ est *bilinéaire symétrique* (opératoirement parlant $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est *distributif et commutatif*).
- φ est *positive* :
 $\forall u \in E, \varphi(u, u) \geq 0;$
- φ est *définie* :
 $\forall u \in E, (\varphi(u, u) = 0 \implies u = 0);$
 3. et 4. prouvent que φ est *définie positive*.

La norme euclidienne associée est

$$\|\cdot\| : E \rightarrow \mathbb{R}, u \mapsto \sqrt{\langle u, u \rangle}.$$

2.2 Produits scalaires usuels

$$\text{☞ Canonique sur } \mathbb{R}^n : \quad \langle (x_1, \dots, x_n), (y_1, \dots, y_n) \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i,$$

$$\text{de norme associée :} \quad \|(x_1, \dots, x_n)\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}.$$

Pour ce produit scalaire, la base canonique de \mathbb{R}^n est orthonormale.

$$\text{☞ Canonique sur } \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) : \quad \langle X, Y \rangle = X^T \cdot Y = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

(noter que $X^T Y \in \mathcal{M}_1(\mathbb{R})$ et on identifie $\mathcal{M}_1(\mathbb{R})$ à \mathbb{R})

$$\text{de norme associée :} \quad \|X\| = \sqrt{X^T \cdot X} = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}.$$

Pour ce produit scalaire, la base canonique de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ est orthonormale.

$$\text{☞ Canonique sur } \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) : \quad \langle A, B \rangle = \text{Tr}(A^T \cdot B) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{i,j} b_{i,j}$$

$$\text{de norme associée :} \quad \|A\| = \sqrt{\text{Tr}(A^T \cdot A)} = \sqrt{\sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{i,j}^2}.$$

Pour ce produit scalaire, la base canonique de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est orthonormale.

$$\text{☞ Sur } \mathcal{C}([a; b], \mathbb{R}) : \quad \langle f, g \rangle = \int_a^b f(t)g(t)dt \text{ définit un produit scalaire.}$$

2.3 Identités remarquables... le p.s. est commutatif et distributif

$$\forall (u, v) \in E^2, \|u + v\|^2 = \|u\|^2 + 2\langle u, v \rangle + \|v\|^2;$$

$$\forall (u, v) \in E^2, \langle u, v \rangle = \frac{1}{2} (\|u + v\|^2 - \|u\|^2 - \|v\|^2).$$

$$\forall (u, v) \in E^2, \langle u, v \rangle = \frac{1}{4} (\|u + v\|^2 - \|u - v\|^2).$$

2.4 Théorème de Pythagore

$$\bullet u \perp v \iff \|u + v\|^2 = \|u\|^2 + \|v\|^2.$$

$$\bullet \text{ Si la famille } (u_i)_{1 \leq i \leq n} \text{ est orthogonale, alors } \left\| \sum_{i=1}^n u_i \right\|^2 = \sum_{i=1}^n \|u_i\|^2.$$

2.5 Inégalité de Cauchy-Schwarz

$$\forall (u, v) \in E^2, |\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \|v\|,$$

avec égalité si, et seulement si, u et v sont colinéaires.

On utilise souvent cette inégalité en l'élevant au carré (évitant les $|\cdot|$ et $\sqrt{\cdot}$) :

$$\forall (u, v) \in E^2, \langle u, v \rangle^2 \leq \|u\|^2 \|v\|^2.$$

2.6 Inégalité triangulaire

$$\forall (u, v) \in E^2, \|u + v\| \leq \|u\| + \|v\|,$$

avec égalité si, et seulement si, u et v sont colinéaires *de même sens*, c'est-à-dire :

$$\exists k \in [0; +\infty[, v = ku \text{ ou } u = kv.$$

2.7 Vecteurs, familles, sous-espaces orthogonaux

① Par définition : $u \perp v \iff \langle u, v \rangle = 0$.

② La famille (u_1, \dots, u_p) est orthogonale si ses vecteurs sont deux à deux orthogonaux.

③ La famille (u_1, \dots, u_p) est orthonormale si ses vecteurs sont unitaires et deux à deux orthogonaux.

Autrement dit :

$$(u_1, \dots, u_p) \text{ est orthonormale ssi } \forall (i, j) \in \llbracket 1; n \rrbracket^2, \quad \langle u_i, u_j \rangle = \delta_{i,j} = \begin{cases} 1 & \text{si } i = j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases}$$

④ Les sous-espaces F et G de E sont orthogonaux si

$$\forall (u, v) \in F \times G, u \perp v = 0.$$

2.8 Orthogonal d'un sous-espace

Soit F un sous-espace de E . On appelle *orthogonal de F* , noté F^\perp , l'ensemble

$$F^\perp \stackrel{\text{déf.}}{=} \{u \in E \mid \forall v \in F, u \perp v\}.$$

F^\perp est toujours un sous-espace vectoriel de E .

2.9 Liberté des familles orthogonales et orthonormales

① Toute famille orthogonale de vecteurs *tous non nuls* est libre.

② Toute famille orthonormale de vecteurs est libre.

2.10 Caractérisation de l'orthogonalité de sous-espaces

Soit $F = \text{Vect}(u_1, \dots, u_p)$ et $G = \text{Vect}(v_1, \dots, v_q)$. Alors
 $F \perp G$ si, et seulement si, $\forall (i, j) \in \llbracket 1; p \rrbracket \times \llbracket 1; q \rrbracket, \quad u_i \perp v_j$.

2.11 Procédé d'orthonormalisation de Gram-Schmidt

Soit (u_1, \dots, u_p) une famille libre de vecteurs. On pose :

$$\textcircled{1} \quad e_1 = \frac{u_1}{\|u_1\|};$$

$$\textcircled{2} \quad \text{successivement pour tout } k \in \llbracket 2; p \rrbracket, \quad e_k = \frac{u_k - \sum_{i=1}^{k-1} \langle u_k, e_i \rangle e_i}{\left\| u_k - \sum_{i=1}^{k-1} \langle u_k, e_i \rangle e_i \right\|}.$$

Alors

$\textcircled{1}$ la famille (e_1, \dots, e_p) est orthonormale,

$\textcircled{2} \quad \forall k \in \llbracket 1; p \rrbracket, \quad \text{Vect}(u_1, \dots, u_k) = \text{Vect}(e_1, \dots, e_k)$.

2.12 Espace euclidien

On appelle *espace euclidien* tout \mathbb{R} -espace vectoriel de *dimension finie* muni d'un produit scalaire.

2.13 Existence et intérêt des bases orthonormales

$\textcircled{1}$ Dans tout espace euclidien, il existe des bases orthonormales.

$\textcircled{2}$ Soit $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$ une base orthonormale d'un espace euclidien E . Alors :

• *coordonnées et norme d'un vecteur :*

$$\forall x \in E, \quad x = \sum_{i=1}^n \langle x, e_i \rangle e_i \quad \text{et} \quad \|x\|^2 = \sum_{i=1}^n \langle x, e_i \rangle^2.$$

• *produit scalaire de deux vecteurs*

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i = \sum_{i=1}^n \langle x, e_i \rangle \langle y, e_i \rangle,$$

$$\langle x, y \rangle = X^T Y \quad \text{et} \quad \|x\| = \sqrt{X^T X} \quad \text{si} \quad X = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(x) \quad \text{et} \quad Y = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(y).$$

• *matrice d'un endomorphisme*

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ et $M = (m_{i,j}) = \mathcal{M}_{\mathcal{B}}(f)$. Alors :

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1; n \rrbracket, \quad m_{i,j} = \langle f(e_j), e_i \rangle.$$

2.14 LE supplémentaire orthogonal d'un sous-espace

Pour tout sous-espace vectoriel F d'un espace euclidien, F^\perp , appelé *supplémentaire orthogonal* de F , est caractérisé par les propriétés équivalentes suivantes :

$\textcircled{1} \quad F \oplus F^\perp = E$ et $F \perp F^\perp$;

$\textcircled{2} \quad F \perp F^\perp$ et $\dim(F^\perp) = \dim(E) - \dim(F)$;

$\textcircled{3}$ pour tout sous-espace G de E , on a : $G \perp F \Rightarrow G \subset F^\perp$;

$\textcircled{4}$ en concaténant une base orthogonale de F et une base orthogonale de F^\perp , j'obtiens une base orthogonale de E .

2.15 Les supplémentaires orthogonaux vont par paire

$(F^\perp)^\perp = F$, ou encore : $(G = F^\perp) \iff (F = G^\perp)$.

2.16 Projection orthogonale

Soit F sous-espace vectoriel de l'espace euclidien E . La projection orthogonale sur F notée p_F est la projection sur F dans la direction de (ou parallèlement à) F^\perp .

En conséquence des propriétés générales des projecteurs :

$$\text{Im}(p_F) = \text{SEP}(p_F, 1) = F \quad \text{et} \quad \text{Ker}(p_F) = \text{SEP}(p_F, 0) = F^\perp.$$

2.17 Calcul du projeté orthogonal d'un vecteur

Soit p_F la projection orthogonale sur $F \subset E$. On a :

$$\textcircled{1} \quad v = p_F(u) \iff \begin{cases} v \in F \\ v - u \in F^\perp \end{cases}$$

$$\textcircled{2} \quad \text{pour toute base orthonormale } (e_1, \dots, e_m) \text{ de } F, \quad p_F(u) = \sum_{i=1}^m \langle u, e_i \rangle e_i.$$

2.18 Inégalité de Bessel

$$\forall u \in E, \quad \|p_F(u)\| \leq \|u\|.$$

2.19 Meilleure approximation en norme

Soit F un sous-espace vectoriel d'un espace euclidien E . Soit u un vecteur de E . Alors $\min_{v \in F} \|u - v\|$ existe et est atteint uniquement pour $v = p_F(u)$:

$$\forall v \in F, \quad (v = p_F(u) \iff \|u - v\| = \min_{w \in F} \|u - w\|)$$

2.20 Distance d'un vecteur à un sous-espace

Soit F un sous-espace vectoriel d'un espace euclidien E . Soit u un vecteur de E . Alors la distance de u à F , notée $d(u, F)$ est définie par

$$d(u, F) = \min_{v \in F} \|u - v\| = \|u - p_F(u)\|.$$