

1 Variables aléatoires discrètes

1.1 Variable aléatoire réelle

Une variable aléatoire discrète X sur l'espace probabilisable (Ω, \mathcal{T}) est une fonction définie sur Ω telle que l'univers image $X(\Omega)$ soit fini ou dénombrable et telle que pour tout x de $X(\Omega)$, l'image réciproque $X^{-1}(\{x\}) \stackrel{\text{déf.}}{=} \{\omega \in \Omega, X(\omega) = x\}$ soit un élément de \mathcal{T} (c'est-à-dire un événement).

Pour toute partie $U \subset X(\Omega)$, l'ensemble $X^{-1}(U) \stackrel{\text{déf.}}{=} \{\omega \in \Omega, X(\omega) \in U\}$ est un événement.

L'événement $X^{-1}(U)$ est noté $[X \in U]$ ou $(X \in U)$ ou $\{X \in U\}$.

Si par exemple $U =]-\infty; a]$, $X^{-1}(U)$ se notera plus simplement $[X \leq a]$.

1.2 Système complet engendré par une VARD

En notant $X(\Omega) = \{x_n/n \in I\}$ où $I \subset \mathbb{N}$, la famille $([X = x_n])_{n \in I}$ est un système complet d'événements. En particulier, $\sum_{x \in X(\Omega)} \mathbb{P}([X = x]) = \sum_{n \in I} \mathbb{P}([X = x_n]) = 1$.

1.3 Loi conjointe, lois marginales, lois conditionnelles

Loi conjointe de X et Y ou du couple (X, Y) :

donnée des $\mathbb{P}(X = x, Y = y) = \mathbb{P}([X = x] \cap [Y = y]) = \mathbb{P}((X, Y) = (x, y))$ pour tout $(x, y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega)$.

Lois marginales :

ce sont simplement les lois de X et de Y .

Loi conditionnelle de Y sachant $[X = x]$:

donnée des $\mathbb{P}_{[X=x]}(Y = y)$ pour tout $y \in Y(\Omega)$.

Relations entre ces lois : par la formule des probabilités totales,

$$\mathbb{P}(X = x) = \sum_{y \in Y(\Omega)} \mathbb{P}(X = x, Y = y), \quad \mathbb{P}(Y = y) = \sum_{x \in X(\Omega)} \mathbb{P}(X = x, Y = y),$$

et, par la formule des probabilités composées,

$$\mathbb{P}(X = x, Y = y) = \mathbb{P}(X = x) \mathbb{P}_{[X=x]}(Y = y) = \mathbb{P}(Y = y) \mathbb{P}_{[Y=y]}(X = x)$$

1.4 VAD indépendantes

Dire que les variables aléatoires X et Y sont indépendantes signifie

$$\forall (x, y) \in X(\Omega) \times Y(\Omega), \mathbb{P}(X = x, Y = y) = \mathbb{P}([X = x] \cap [Y = y]) = \mathbb{P}(X = x) \times \mathbb{P}(Y = y).$$

1.5 Propriétés d'indépendance

Si X et Y sont indépendantes, alors, pour toutes parties A de $X(\Omega)$ et B de $Y(\Omega)$,

$$\mathbb{P}([X \in A] \cap [Y \in B]) = \mathbb{P}(X \in A) \times \mathbb{P}(Y \in B).$$

Si X et Y sont indépendantes, alors, pour toutes fonctions f et g telles que $f(X)$ et $g(Y)$ soient bien définies, les variables aléatoires $f(X)$ et $g(Y)$ sont indépendantes.

1.6 Variables aléatoires mutuellement indépendantes

Les VAD $(X_n)_{n \in I}$ sont (mutuellement) indépendantes si pour tout $J \subset I$ fini et toute famille de parties $(A_j)_{j \in J}$ telles que $A_j \subset X_j(\Omega)$ pour tout j ,

$$\mathbb{P}\left(\bigcap_{j \in J} [X_j \in A_j]\right) = \prod_{j \in J} \mathbb{P}(X_j \in A_j)$$

1.7 Suite de VA i.i.d

Lorsqu'on a une suite de variables aléatoires toutes de même loi et mutuellement indépendantes, on parle de suite de V.A. « i.i.d », acronyme de « indépendantes identiquement distribuées ».

1.8 Espérance

On note $\{x_n; n \in \mathbb{N}\}$ l'univers image de la variable aléatoire X . Dire que la variable aléatoire X est d'espérance finie signifie que la série de terme général $x_n \mathbb{P}(X = x_n)$ est **absolument convergente**. Si tel est le cas, l'espérance de la variable aléatoire X est la somme de cette série, notée $\mathbb{E}(X)$.

Dans la pratique, en probabilités et uniquement en probabilités (donc pas en analyse), on est autorisé à écrire

$$\mathbb{E}(|X|) = \sum_{i \in I} |x_i| \mathbb{P}(X = x_i) = \dots$$

sans avoir au préalable justifié la convergence de la série, sachant qu'en cas de divergence, il s'agira d'une divergence vers $+\infty$. Il faudra penser à l'issue du calcul à observer que la somme est finie, ou pas.

1.9 Espérance par anti-répartition

Dans le cas où X est à valeurs dans \mathbb{N} , $\mathbb{E}(X)$ est finie si, et seulement si, $\sum_{n \geq 1} \mathbb{P}(X \geq n)$

converge, et dans ce cas : $\mathbb{E}(X) = \sum_{n=1}^{+\infty} \mathbb{P}(X \geq n)$.

1.10 Transfert

Soit f une fonction définie sur l'univers image $X(\Omega) = \{x_n; n \in \mathbb{N}\}$. La variable aléatoire $f(X)$ est d'espérance finie si, et seulement si, la série de terme général $f(x_n) \mathbb{P}(X = x_n)$ converge **absolument**. Si c'est le cas, on obtient alors

$$\mathbb{E}(f(X)) = \sum_{n=0}^{+\infty} f(x_n) \mathbb{P}(X = x_n).$$

En particulier,

$$\mathbb{E}(X^2) = \sum_{n=0}^{+\infty} x_n^2 \mathbb{P}(X = x_n).$$

1.11 Transfert pour un couple

De même, en cas de convergence absolue, alias de sommabilité de la famille double $(f(x, y)\mathbb{P}(X = x, Y = y))_{x \in X(\Omega), y \in Y(\Omega)}$

$$\mathbb{E}(f(X, Y)) = \sum_{x \in X(\Omega), y \in Y(\Omega)} f(x, y)\mathbb{P}(X = x, Y = y)$$

où la somme est la somme d'une série double.

En particulier,

$$\mathbb{E}(XY) = \sum_{x \in X(\Omega), y \in Y(\Omega)} xy\mathbb{P}(X = x, Y = y)$$

1.12 Linéarité de l'espérance, positivité, croissance

Si $\mathbb{E}(X)$ existe, alors $\mathbb{E}(aX + b)$ existe et vaut $a\mathbb{E}(X) + b$.

Si $\forall i \in \llbracket 1; n \rrbracket, \mathbb{E}(X_i)$ existent, alors $\mathbb{E}\left(\sum_{i=1}^n \lambda_i X_i\right)$ existe et vaut $\sum_{i=1}^n \lambda_i \mathbb{E}(X_i)$.

Si $\forall \omega \in \Omega, 0 \leq X(\omega)$ et $\mathbb{E}(X)$ existe, alors $0 \leq \mathbb{E}(X)$.

Si $\forall \omega \in \Omega, X(\omega) \leq Y(\omega)$ et $\mathbb{E}(X)$ et $\mathbb{E}(Y)$ existent, alors $\mathbb{E}(X) \leq \mathbb{E}(Y)$.

1.13 Espérance du produit de VARD indépendantes

Si X et Y sont indépendantes et possèdent une espérance, alors XY possède une espérance et $\mathbb{E}(XY) = \mathbb{E}(X)\mathbb{E}(Y)$.

1.14 Moments d'ordre 2

Si X^2 est d'espérance finie, alors X l'est aussi.

Si X^2 et Y^2 sont d'espérance finie, alors XY l'est aussi.

1.15 Inégalité de Cauchy-Schwarz

Si X^2 et Y^2 sont d'espérance finie, alors XY l'est aussi, et

$$\mathbb{E}(XY)^2 \leq \mathbb{E}(X^2)\mathbb{E}(Y^2)$$

avec égalité si, et seulement si, $\exists \lambda \in \mathbb{R}, \mathbb{P}(Y = \lambda X) = 1$.

1.16 Variance, écart-type

Si X^2 est d'espérance finie, alors $(X - \mathbb{E}(X))^2$ aussi et

$$\mathbb{V}(X) = \mathbb{E}\left((X - \mathbb{E}(X))^2\right) \text{ et } \sigma(X) = \sqrt{\mathbb{V}(X)}$$

En particulier, comme $\mathbb{V}(X) = \mathbb{E}\left((X - \mathbb{E}(X))^2\right)$, $\mathbb{V}(X) \geq 0$.

1.17 Transformation affine, formule de König-Huygens

$\forall (a, b) \in \mathbb{R}, \mathbb{V}(aX + b) = a^2\mathbb{V}(X)$ dès que $\mathbb{V}(X)$ existe.

$\mathbb{V}(X) = \mathbb{E}(X^2) - (\mathbb{E}(X))^2$ dès que $\mathbb{E}(X^2)$ existe.

1.18 Interprétation de la nullité de la variance

$\mathbb{V}(X) = 0 \Rightarrow \mathbb{P}(X = \mathbb{E}(X)) = 1$: X presque-sûrement égale à $\mathbb{E}(X)$, donc constante.

1.19 Covariance

Sous réserve d'existence (en particulier dès que X^2 et Y^2 possèdent une espérance) :

$$\text{Cov}(X, Y) \stackrel{\text{déf.}}{=} \mathbb{E}\left((X - \mathbb{E}(X))(Y - \mathbb{E}(Y))\right).$$

1.20 Formule de König-Huygens

Sous réserve d'existence (en particulier dès que X^2 et Y^2 possèdent une espérance) :

$$\text{Cov}(X, Y) = \mathbb{E}(XY) - \mathbb{E}(X)\mathbb{E}(Y).$$

1.21 Bilinearité et symétrie de la covariance

Sous réserve d'existence :

$$\text{Cov}(X, Y) = \text{Cov}(Y, X), \quad \text{Cov}(X, X) = \mathbb{V}(X),$$

$$\text{Cov}(aX + b, cY + d) = ac\text{Cov}(X, Y).$$

$$\text{Cov}\left(\sum_{i=1}^m \lambda_i X_i, \sum_{j=1}^n \mu_j Y_j\right) = \sum_{(i,j) \in \llbracket 1, m \rrbracket \times \llbracket 1, n \rrbracket} \lambda_i \mu_j \text{Cov}(X_i, Y_j)$$

1.22 Variance d'une somme

Sous réserve d'existence : $\mathbb{V}(X + Y) = \mathbb{V}(X) + \mathbb{V}(Y) + 2\text{Cov}(X, Y)$,

et formule polaire : $\text{Cov}(X, Y) = \frac{1}{2}(\mathbb{V}(X + Y) - \mathbb{V}(X) - \mathbb{V}(Y))$.

1.23 Cas où les variables aléatoires sont deux à deux indépendantes

Si X_1, \dots, X_n sont n VARD deux à deux indépendantes,

$\forall i \neq j, \text{Cov}(X_i, X_j) = 0$,

$$\mathbb{V}\left(\sum_{i=1}^n X_i\right) = \sum_{i=1}^n \mathbb{V}(X_i).$$

1.24 Série génératrice

La série génératrice d'une variable aléatoire X à valeurs dans \mathbb{N} est la série entière

$\sum_{n \geq 0} \mathbb{P}(X = n)t^n$. Son rayon de convergence vaut au moins 1.

1.25 Fonction génératrice

La fonction génératrice de X est alors la fonction

$$G_X : t \mapsto \sum_{n=0}^{+\infty} \mathbb{P}(X = n)t^n = \mathbb{E}(t^X).$$

1.26 Caractérisation de la loi

Si $G_X = G_Y$ sur $[0; 1]$, alors X et Y suivent la même loi.

1.27 Lien avec les moments

L'existence de $\mathbb{E}(X)$ équivaut à la dérivabilité de G_X en 1. Dans ce cas,

$$\mathbb{E}(X) = G'_X(1).$$

☞ On pourra remarquer qu'en itérant le procédé, on peut montrer que l'existence de $V(X)$ équivaut à l'existence de $G_X''(1)$, et dans ce cas, $G_X''(1) = \mathbb{E}(X(X-1))$ donc

$$V(X) = (G_X''(1) + G_X'(1)) - (G_X'(1))^2.$$

1.28 **Fonction génératrice d'une somme de VARD indépendantes**

Pour X et Y sont indépendantes, la fonction génératrice G_{X+Y} vaut $G_X G_Y$. Cette propriété permet de justifier rapidement les stabilités suivantes.

1.29 **Décompositions en somme et stabilités remarquables (hors programme)**

- Si $X \sim \mathcal{B}(n, p)$, X peut être vue comme la somme de n variables $(X_i)_{1 \leq i \leq n}$ indépendantes, indicatrices de l'événement « la i -ème épreuve est un succès », toutes de loi de Bernoulli $\mathcal{B}(p)$.
- Si X_1, X_2, \dots, X_k sont k variables indépendantes de loi binomiale respectivement $\mathcal{B}(n_1, p), \mathcal{B}(n_2, p), \dots, \mathcal{B}(n_k, p)$ (le même paramètre p pour toutes), alors $X_1 + X_2 + \dots + X_k$ suit $\mathcal{B}(n_1 + n_2 + \dots + n_k, p)$.
- Si X_1, X_2, \dots, X_k sont k variables indépendantes de loi de Poisson respectivement $\mathcal{P}(\lambda_1), \mathcal{P}(\lambda_2), \dots, \mathcal{P}(\lambda_k)$, alors $X_1 + X_2 + \dots + X_k$ suit $\mathcal{P}(\lambda_1 + \lambda_2 + \dots + \lambda_k, p)$.

1.30 **Inégalités de Markov et de Bienaymé-Tchebychev**

Inégalité de Andreï Andreïevitch MARKOV : soit X positive possédant une espérance, alors

$$\forall \alpha > 0, \mathbb{P}(X \geq \alpha) \leq \frac{\mathbb{E}(X)}{\alpha}$$

Inégalité de Jules Irénée BIENAYMÉ–Pafnouti TCHEBYCHEV : soit X possédant un moment d'ordre 2 (i.e. $\mathbb{E}(X^2)$ existe), alors

$$\forall \varepsilon > 0, \mathbb{P}(|X - \mathbb{E}(X)| \geq \varepsilon) \leq \frac{V(X)}{\varepsilon^2}$$

1.31 **Loi faible des grands nombres**

Soit $(X_n)_{n \geq 1}$ une suite de variables aléatoires indépendantes de même loi. On suppose que $(X_1)^2$ est d'espérance finie. On note $m = \mathbb{E}(X_1)$ et $S_n = X_1 + \dots + X_n$. Alors, pour tout $\varepsilon > 0$, $\lim_{n \rightarrow +\infty} \mathbb{P}\left(\left|\frac{S_n}{n} - m\right| \geq \varepsilon\right) = 0$.
Interprétation : la moyenne expérimentale est probablement proche de la moyenne théorique.

1.32 **Minimum de deux géométrique indépendantes (hors programme)**

Si $X \sim \mathcal{G}(p)$ et $Y \sim \mathcal{G}(q)$ sont indépendantes, alors $\min(X, Y) \sim \mathcal{G}(p+q-pq)$. En effet, on dispose de deux pièces, l'une amenant pile avec la probabilité p , l'autre avec la probabilité q . On répète des lancers simultanés des deux pièces, et on note Z le rang du premier succès S : « obtenir un pile sur l'une (au moins) des deux pièces ». On a clairement $Z = \min(X, Y)$ mais aussi $Z \sim \mathcal{G}(\mathbb{P}(S))$... et $\mathbb{P}(S) = p + q - pq$.

Lois discrètes usuelles

Nom	Paramètre(s)	Logo	Support $X(\Omega) =$	Loi : $\forall k \in X(\Omega)$ $\mathbb{P}(X = k) =$	Espérance $\mathbb{E}(X) =$	Variance $V(X) =$	Fonction génératrice $G_X : t \mapsto$	Particularité
Uniforme	$\{x_1, \dots, x_n\}$	$\mathcal{U}(\{x_1, \dots, x_n\})$	$\{x_1, \dots, x_n\}$	$\frac{1}{n}$	Pas de	formule générale	$\frac{1-t^n}{n(1-t)}$ si $t \neq 1$ 1 si $t = 1$	Situation d'équiprobabilité
Uniforme	$\{1, \dots, n\}$	$\mathcal{U}(\llbracket 1; n \rrbracket)$	$\llbracket 1; n \rrbracket$	$\frac{1}{n}$	$\frac{n+1}{2}$	$\frac{n^2-1}{12}$	$(1-p) + pt$	Situation d'équiprobabilité
Bernoulli	$p \in]0; 1[$	$\mathcal{B}(p)$	$\{0, 1\}$	$\begin{cases} p & \text{si } k=1 \\ 1-p & \text{si } k=0 \end{cases}$	p	$p(1-p)$		X indicatrice de l'événement $[X = 1]$, appelé succès
Binomiale	$n \in \mathbb{N}^*, p \in]0; 1[$	$\mathcal{B}(n, p)$	$\llbracket 0; n \rrbracket$	$\binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$	np	$np(1-p)$	$((1-p) + pt)^n$	Nombre de succès en n épreuves de Bernoulli indépendantes
Géométrique	$p \in]0; 1[$	$\mathcal{G}(p)$	\mathbb{N}^*	$(1-p)^{k-1} p$	$\frac{1}{p}$	$\frac{1-p}{p^2}$	$\frac{pt}{1-(1-p)t}$	Rang du 1er succès dans un schéma de Bernoulli
Poisson	$\lambda \in]0; +\infty[$	$\mathcal{P}(\lambda)$	\mathbb{N}	$e^{-\lambda} \frac{\lambda^k}{k!}$	λ	λ	$e^{\lambda(t-1)}$	Approximation de $\mathcal{B}(n, \lambda/n)$ quand n devient grand