

Mathématiques : Correction du devoir à la maison n°9

EXERCICE n°1 : e3a PSI 2021, Exercice 1

$$(1.1) \text{ On a } \forall x \in J, a_{-1} \ln(1+x) = - \sum_{k=0}^p \frac{a_k}{(1+x)^k} \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} -a_0$$

Or si $a_{-1} \neq 0$ on a : $|a_{-1} \ln(1+x)| \xrightarrow{x \rightarrow +\infty} +\infty$

On a donc $\boxed{a_{-1} = 0}$

$$(1.2) \text{ En utilisant (1.1) il reste : } \forall x \in J, \sum_{k=0}^p \frac{a_k}{(1+x)^k} = 0$$

donc, en multipliant par $(1+x)^p$: $\forall x \in J, \sum_{k=0}^p a_k (1+x)^{p-k} = 0$

En posant $y = 1+x$, on a : $\forall y \in]0, +\infty[, \sum_{k=0}^p a_k y^{p-k} = 0$

Comme pour tout $k, p-k \geq 0$, on a un polynôme nul sur une infinité de valeurs et on en déduit : $\forall k \in \llbracket 0; p \rrbracket, a_k = 0$

On a donc : $\boxed{\mathcal{B} \text{ est une famille libre.}}$

(1.3) Par définition, \mathcal{B} est génératrice de E . On vient de voir que c'était une famille libre. Finalement c'est une base de E donc $\dim(E) = \text{card}(\mathcal{B})$ et donc $\boxed{\dim(E) = p+2}$

$$(2.1) \text{ Posons } \forall k \in \llbracket -1, p \rrbracket, g_k = u(f_k)$$

Alors $\forall x \in J, g_{-1}(x) = (1+x) \frac{1}{1+x} = 1 = f_0(x)$ donc $u(f_{-1}) = f_0$

Pour $k \in \llbracket 0, p \rrbracket$, on a : $g_k(x) = (1+x) \frac{-k}{(1+x)^{k+1}} = \frac{-k}{(1+x)^k}$ et donc $u(f_k) = -k f_k$

On a donc : $\boxed{u(f_{-1}) = f_0 \text{ et } \forall k \in \llbracket 0, p \rrbracket, u(f_k) = -k f_k}$

(2.2) Avec (2.1) on a $u(\mathcal{B}) \subset \mathcal{B}$ et donc par linéarité $u(E) \subset E$

Par linéarité de la dérivation, on a : $\forall (f, g, \lambda) \in E^2 \times \mathbb{R}, u(f + \lambda g) = u(f) + \lambda u(g)$, donc u est linéaire.

Finalement : $\boxed{u \text{ est un endomorphisme de } E.}$

$$(2.3) \bullet u(f) = 0_E \Leftrightarrow \forall x \in J, (1+x)f'(x) = 0 \Leftrightarrow \forall x \in J, f'(x) = 0 \Leftrightarrow f \in \text{Vect}(f_0)$$

On a donc $\ker(u) = \text{Vect}(f_0)$ et donc $\dim(\ker(u)) = 1$.

• Avec le théorème du rang on a : $\dim(\text{Im}(u)) = \dim(E) - \dim(\text{Ker}(u)) = p+2 - 1 = p+1$

De plus, avec (2.1) : $\text{Vect}(f_0, f_1, \dots, f_p) \subset \text{Im}(u)$ car $f_0 = u(f_{-1})$ et $\forall k \in \llbracket 2, p \rrbracket, f_k = u(\frac{-f_k}{k})$

Par égalité des dimensions $\text{Im}(u) = \text{Vect}(f_0, f_1, \dots, f_p)$

• Bilan : $\boxed{\ker(u) = \text{Vect}(f_0) \text{ et } \text{Im}(u) = \text{Vect}(f_0, f_1, \dots, f_p)}$

(2.4) Comme la famille \mathcal{B} est libre et que $\text{Im}(u) = \text{Vect}(f_0, f_1, \dots, f_p)$ alors $f_{-1} \notin \text{Im}(u)$ et donc

$$\boxed{u^{-1}(f_{-1}) = \emptyset}$$

(2.5) Avec (2.1) on a : $M = \begin{pmatrix} A_1 & 0 \\ 0 & A_2 \end{pmatrix}$ avec $A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ et $A_2 = \text{diag}(-1, -2, \dots, -p)$

(2.6) M est triangulaire, donc ses valeurs propres sont sur la diagonale et on en déduit que 0 est valeur propre double. Or $\dim(\ker(u)) = 1$ donc u n'est pas diagonalisable.

(2.7) $M^2 = \text{diag}(0, 0, -1, -2, \dots, -p)$, donc M^2 est diagonale et donc u^2 est diagonalisable.

(3) $(ED) \Leftrightarrow \ln(1+t) = (1+t)y'(t) \Leftrightarrow y'(t) = (\ln(1+t))' \ln(1+t) \Leftrightarrow y(t) = \frac{(\ln(1+t))^2}{2} + \alpha$ avec $\alpha \in \mathbb{R}$

Les solutions de (ED) s'écrivent : $\forall t \in J, y(t) = \frac{(\ln(1+t))^2}{2} + \alpha$ avec $\alpha \in \mathbb{R}$

(4.1) Avec (3) on déduit : $\forall t \in J, h_2(t) = \frac{(\ln(1+t))^2}{2}$
 $h_2(t) = (1+t)y'(t) \Leftrightarrow y'(t) = (\ln(1+t))' \frac{(\ln(1+t))^2}{2} \Leftrightarrow y(t) = \frac{(\ln(1+t))^3}{6} + \beta$ avec $\beta \in \mathbb{R}$

Comme on veut $h_3(0) = 0$ alors : $\forall t \in J, h_3(t) = \frac{(\ln(1+t))^3}{3!}$

(4.2) Montrons par récurrence que : $\forall k \geq 2, \forall t \in J, h_k(t) = \frac{(\ln(1+t))^k}{k!}$

La propriété a été initialisée pour $k = 2$ et $k = 3$ à la question (4.1).

Hérédité : soit $k \geq 3$, on suppose que : $\forall t \in J, h_{k-1}(t) = \frac{(\ln(1+t))^{k-1}}{(k-1)!}$
 Alors : $(1+t)h'_k(t) = h_{k-1}(t) \Rightarrow h'_k(t) = (\ln(1+t))' \frac{(\ln(1+t))^{k-1}}{(k-1)!} \Rightarrow h_k(t) = \frac{(\ln(1+t))^k}{k!} + \gamma$ avec $\gamma \in \mathbb{R}$.
 Mais $h_k(0) = 0$ donne $\gamma = 0$ et donc $h_k(t) = \frac{(\ln(1+t))^k}{k!}$

Conclusion : $\forall k \geq 2, \forall t \in J, h_k(t) = \frac{(\ln(1+t))^k}{k!}$

Remarque : $h_k = \frac{(f_{-1})^k}{k!}$

(5.1) Pour $t \in J, \sum_{k=2}^{+\infty} h_k(t)$
 $= \sum_{k=2}^{+\infty} \frac{(\ln(1+t))^k}{k!}$
 $= \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{(\ln(1+t))^k}{k!} - \ln(1+t) - 1$
 $= \exp(\ln(1+t)) - \ln(1+t) - 1$
 $= t - \ln(1+t)$, on a reconnu la série exponentielle qui converge sur \mathbb{R} .

On a donc : $\sum_{k \geq 2} h_k$ converge simplement sur J vers $H : t \mapsto t - \ln(1+t)$

(5.2) Raisonnons par l'absurde : si $H \in E$

Alors $H + f_{-1} \in E$ et donc $G : t \mapsto t \in E$

Mais on remarque que les éléments de \mathcal{B} sont, au voisinage de $+\infty$, négligeable devant G , donc par linéarité, tout élément de E est négligeable devant G au voisinage de $+\infty$ et donc $G = o(G)$!!! Absurde!!!

Bilan : $H \notin E$

(5.3) Avec (5.1) on a $\forall t \in J, H'(t) = 1 - \frac{1}{1+t} = f_0(t) - f_1(t)$ et donc $H' \in E$

EXERCICE n°2 : e3a PSI 2021, Exercice 4

1. On note, pour $j \in \llbracket 1, m \rrbracket$, p_j le projecteur sur E_j parallèlement à $\bigoplus_{\substack{k \in \llbracket 1, m \rrbracket \\ k \neq j}} E_k$

Comme E_j est non vide alors p_j est non nul.

Soit \mathcal{B} une base adaptée à la somme directe $E = \bigoplus_{j=1}^m E_j$ et $d_j = \dim(E_j)$.

Alors $M_{\mathcal{B}}(u) = \text{diag}(\lambda_1 I_{d_1}, \lambda_2 I_{d_2}, \dots, \lambda_p I_{d_p})$ et $M_{\mathcal{B}}(p_j) = \text{diag}(0_{d_1+\dots+d_{j-1}}, I_{d_j}, 0_{d_{j+1}+\dots+d_p})$

On remarque alors que $u = \sum_{j=1}^m \lambda_j p_j$ et que : $\forall k \in \mathbb{N}$, $u^k = \sum_{j=1}^m \lambda_j^k p_j$

Il existe donc $(p_i)_{i \in \llbracket 1, m \rrbracket}$ une famille de projecteurs non nuls tel que : $\forall k \in \mathbb{N}$, $u^k = \sum_{j=1}^m \lambda_j^k p_j$

2.1) Si $P = \sum_{k=0}^n a_k X^k$ alors $P(u) = \sum_{k=0}^n a_k u^k = \sum_{k=0}^n a_k \sum_{j=1}^m \lambda_j^k p_j$

Les sommes sont finies donc on peut les intervertir et donc $P(u) = \sum_{k=0}^n a_k u^k = \sum_{j=1}^m [\sum_{k=0}^n a_k \lambda_j^k] p_j = \sum_{j=1}^m P(\lambda_j) p_j$

On a bien : $\forall P \in \mathbb{C}[X]$, $P(u) = \sum_{j=1}^m P(\lambda_j) p_j$

2.2) Posons $Q = \prod_{j=1}^m (X - \lambda_j)$ qui est scindé simple.

Alors, avec (2.1) : $Q(u) = \sum_{j=1}^m \underbrace{Q(\lambda_j)}_{=0} p_j = 0$

Donc Q est un polynôme scindé simple, annulateur de u et donc u est diagonalisable.

2.3.1) Comme les λ_j sont distincts, on reconnaît les polynômes d'interpolation de Lagrange.

Alors, d'après le cours : $\forall (i, j) \in \llbracket 1, m \rrbracket^2$, $L_j(\lambda_i) = \begin{cases} 0 & \text{si } i \neq j \\ 1 & \text{si } i = j \end{cases}$

2.3.2) • Chaque L_j est de degré $m - 1$, donc \mathcal{B} est une famille de $\mathbb{C}_{m-1}[X]$.

• Soit $(\alpha_1, \dots, \alpha_m) \in \mathbb{C}^m$ tel que : $\sum_{j=1}^m \alpha_j L_j = 0$

Soit $i \in \llbracket 1, m \rrbracket$.

En évaluant la relation ci-dessus en λ_i on obtient : $\sum_{j=1}^m \alpha_j L_j(\lambda_i) = 0$, et avec la relation de 2.3.1) : $\lambda_i = 0$

On en déduit que la famille \mathcal{B} est libre.

• \mathcal{B} est une famille libre de $\mathbb{C}_{m-1}[X]$ et possède $\dim(\mathbb{C}_{m-1}[X])$ vecteurs, donc \mathcal{B} est une base de $\mathbb{C}_{m-1}[X]$

2.3.3) Soit $P \in \mathbb{C}_{m-1}[X]$. Alors, comme \mathcal{B} est une base de $\mathbb{C}_{m-1}[X]$, $\exists (\alpha_1, \dots, \alpha_m) \in \mathbb{C}^m$ tel que $P = \sum_{j=1}^m \alpha_j L_j$

En évaluant cette relation en λ_i et en tenant compte de 2.3.1) on obtient : $\forall i \in \llbracket 1, m \rrbracket$, $\alpha_i = P(\lambda_i)$

On a donc : $P = \sum_{j=1}^m P(\lambda_j) L_j$

2.4) Si on applique 2.1) avec $P = L_j$ on obtient : $p_j = L_j(u)$

2.5) • On sait que $sp(u)$ est inclus dans l'ensemble des racines du polynôme annulateur Q , donc :
 $sp(u) \subset \{\lambda_j, j \in \llbracket 1, m \rrbracket\}$

• Fixons $j \in \llbracket 1, m \rrbracket$ et montrons que λ_j est valeur propre de u .
 p_j est non nul, donc $\exists x \in Im(p_j)$ que l'on écrit $x = p_j(y) = L_j(u)(y)$ avec $y \in E$, en utilisant (2.4)

Alors $(u - \lambda_j Id_E)(y) = [(u - \lambda_j Id_E) \circ L_j(u)](y)$
 Mais on remarque que $(X - \lambda_j)L_j(X) = \frac{1}{\prod_{\substack{k \in \llbracket 1, m \rrbracket \\ k \neq j}} (\lambda_j - \lambda_k)} Q(X)$ donc $(u - \lambda_j Id_E)(y) = \frac{1}{\prod_{\substack{k \in \llbracket 1, m \rrbracket \\ k \neq j}} (\lambda_j - \lambda_k)} Q(u)(y) = 0_E$

puisque Q est un polynôme annulateur de u .

Il reste $(u - \lambda_j Id_E)(y) = 0_E \Rightarrow u(y) = \lambda_j y$ donc y (qui est non nul car $x = u(y)$ non nul) est un vecteur propre de u associé à la valeur propre λ_j et donc $\lambda_j \in sp(u)$.

On en déduit : $\{\lambda_j, j \in \llbracket 1, m \rrbracket\} \subset sp(u)$

• Comme on a les deux inclusions alors : $sp(u) = \{\lambda_j, j \in \llbracket 1, m \rrbracket\}$

Problème : ccINP PSI 2024, problème 2

I.1) On remarque que : $u_0(e_p) = 0$ et que $\forall j \in \llbracket 1; p-1 \rrbracket, u_0(e_j) = e_{j+1}$

On en déduit que : $u_0^2(e_p) = u_0(e_{p-1}) = 0$ et que $\forall j \in \llbracket 1; p-2 \rrbracket, u_0^2(e_j) = e_{j+2}$

et que : $J_0^2 = \begin{pmatrix} 0 & \dots & \dots & \dots & \dots & 0 \\ 0 & 0 & & & & \vdots \\ 1 & \ddots & \ddots & & & \vdots \\ 0 & 1 & \ddots & \ddots & & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

De même : $J_0^{p-1} = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 & 1 \\ 0 & \ddots & \vdots & 0 \\ \vdots & \ddots & 0 & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$ et donc $J_0^p = (0)$, alors J_0 est nilpotente d'indice p .

I.2) Le polynôme caractéristique de u_λ est le même que celui de J_λ et vaut $\chi_{u_\lambda}(X) = (X - \lambda)^p$.

Comme $a \in sp(u_\lambda) \Leftrightarrow \chi_{u_\lambda}(a) = 0$ alors $sp(u_\lambda) = \{\lambda\}$

$J_\lambda - \lambda I_p = J_0$ dont le rang est clairement $p - 1$.

On en déduit, avec le théorème du rang que : $dim(ker(u_\lambda - \lambda Id_{\mathbb{R}^p})) = p - rg(J_0) = p - (p - 1) = 1$

Comme en "lisant la matrice" : $u_\lambda(e_p) = \lambda e_p$ (et de plus $e_p \neq 0_E$) on a finalement : $ker(u_\lambda - \lambda Id_{\mathbb{R}^p}) = Vect(e_p)$

I.3) V est stable par u_λ

$\Leftrightarrow \forall x \in V, u_\lambda(x) \in V$

$\Leftrightarrow \forall x \in V, \exists y \in V, u_\lambda(x) = y$

$\Leftrightarrow \forall x \in V, \exists y \in V, \lambda x + u_0(x) = y$

$\Leftrightarrow \forall x \in V, \exists y \in V, u_0(x) = \underbrace{y - \lambda x}_{\in V}$ car y et x sont dans V et V est un e.v.

$\Leftrightarrow \forall x \in V, \exists Y \in V, u_0(x) = Y \Leftrightarrow V$ est stable par u_0

On a donc bien : V est stable par $u_\lambda \Leftrightarrow V$ est stable par u_0

I.4) En raison de la stabilité de V , la matrice de u_λ dans la base \mathcal{B} est de la forme : $\begin{pmatrix} A & B \\ 0_{M_{p-k,k}(\mathbb{R})} & C \end{pmatrix}$ avec $A \in M_k(\mathbb{R})$, $B \in M_{k,p-k}(\mathbb{R})$ et $C \in M_{p-k}(\mathbb{R})$

I.5) • Le polynôme caractéristique de u_λ est donc $\chi_{u_\lambda}(X) = \chi_A(X)\chi_C(X)$
On a donc $\chi_A(X)$ qui divise $\chi_{u_\lambda}(X)$, mais comme A est la matrice de v relativement à $(\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_k)$ alors χ_A est le polynôme caractéristique de v .

On a donc que : le polynôme caractéristique de v divise celui de u_λ

• Mais comme $\chi_{u_\lambda}(X) = (X - \lambda)^p$ et que χ_v divise χ_{u_λ} alors λ est racine de χ_v et donc λ est valeur propre de v .

Donc $\exists X \in V$, $v(X) = \lambda X$ et $X \neq 0_E$

$\Rightarrow \exists X \in V$, $u_\lambda(X) = \lambda X$ et $X \neq 0_E$

$\Rightarrow \exists X \in V$, $X \in \ker(u_\lambda - \lambda Id) = \text{Vect}(e_p)$ et $X \neq 0_E$

On a donc $\begin{cases} X \in V \\ X \neq 0_E \\ X \in \text{Vect}(e_p) \end{cases}$ ce qui donne $e_p \in V$ On en conclut : $e_p \in V$

I.6) Par l'absurde, si il existe une décomposition de la forme $\mathbb{R}^p = V \oplus W$ avec V et W stable par u_λ et non réduit au vecteur non nul alors, on peut appliquer Q34) à V et W et on a $e_p \in V \cap W$, mais $V \cap W = \{0_{\mathbb{R}^d}\}$ et $e_p \neq 0_{\mathbb{R}^d}$ absurde.

Conclusion :

il n'existe pas de décomposition de la forme $\mathbb{R}^p = V \oplus W$ avec V et W stable par u_λ et non réduit au vecteur non nul

II.1) Puisque $\tilde{X}(t) = e^{\lambda t} X_0$ alors \tilde{X} est C^1 et $\tilde{X}'(t) = \lambda e^{\lambda t} X_0 = e^{\lambda t} \lambda X_0$

Mais $J_\lambda X_0 = \lambda X_0$ par définition de X_0 vecteur propre de J_0 associé à J_0 , donc :

$\tilde{X}'(t) = e^{\lambda t} J_\lambda X_0 = J_\lambda e^{\lambda t} X_0 = J_\lambda \tilde{X}(t)$ et on a bien : \tilde{X} est une solution particulière de (S)

II.2) φ est dérivable car chaque coordonnée de $\varphi(t)$ est une fonction polynomiale en t .

On a : $\varphi'(t)$

$$\begin{aligned} &= \frac{d}{dt} \left(\sum_{k=0}^{p-1} e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k \right) \\ &= \frac{d}{dt} \left(e^{\lambda t} I_r + \sum_{k=1}^{p-1} e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k \right) \\ &= \lambda e^{\lambda t} I_r + \sum_{k=1}^{p-1} \left[\lambda e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k + e^{\lambda t} \frac{t^{k-1}}{(k-1)!} J_0^k \right] \\ &= \lambda e^{\lambda t} I_r + \sum_{k=1}^{p-1} \lambda e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k + \sum_{k=1}^{p-1} e^{\lambda t} \frac{t^{k-1}}{(k-1)!} J_0^k \\ &= \lambda e^{\lambda t} I_r + \sum_{k=1}^{p-1} \lambda e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k + \sum_{k=0}^{p-2} e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^{k+1} \\ &= \lambda e^{\lambda t} I_r + \sum_{k=1}^{p-2} \lambda e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k + \lambda e^{\lambda t} \frac{t^{p-1}}{(p-1)!} J_0^{p-1} + e^{\lambda t} J_0 + \sum_{k=0}^{p-2} e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^{k+1} \\ &= e^{\lambda t} (\lambda I_r + J_0) + \sum_{k=1}^{p-2} e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} [\lambda J_0^k + J_0^{k+1}] + \lambda e^{\lambda t} \frac{t^{p-1}}{(p-1)!} J_0^{p-1} \\ &= e^{\lambda t} \underbrace{(\lambda I_r + J_0)}_{J_\lambda} + \sum_{k=1}^{p-2} e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k \underbrace{(\lambda I_r + J_0)}_{J_\lambda} + e^{\lambda t} \frac{t^{p-1}}{(p-1)!} \lambda J_0^{p-1} \end{aligned}$$

On remarque que : $J_\lambda J_0^{p-1} = (\lambda I_r + J_0) J_0^{p-1} = \lambda J_0^{p-1} + \underbrace{J_0^p}_{nul} = \lambda J_0^{p-1}$

Donc $\varphi'(t) = e^{\lambda t} J_\lambda + \sum_{k=1}^{p-2} e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k (\underbrace{\lambda I_r + J_0}_{J_\lambda}) + e^{\lambda t} \frac{t^{p-1}}{(p-1)!} J_\lambda J_0^{p-1} = J_\lambda (e^{\lambda t} I_r + \sum_{k=1}^{p-1} e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k) = J_\lambda \exp(t J_\lambda)$

Il est clair que J_λ et $\exp(t J_\lambda)$ commutent car $\exp(t J_\lambda)$ est une combinaison linéaire de J_0 et que $J_\lambda = \lambda I_r + J_0$

On a donc bien : $\boxed{\varphi'(t) = J_\lambda \exp(t J_\lambda) = \exp(t J_\lambda) J_\lambda}$

II.3) • Comme $J_0^p = (0)$ alors $\forall k \geq p$, $J_0^k = (0)$ donc $e^{\lambda t} \sum_{k=p}^{+\infty} \frac{t^k}{k!} J_0^k = (0)$ et donc $\boxed{\forall t \in \mathbb{R}, \exp(t J_\lambda) = \sum_{k=0}^{+\infty} e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k}$

• On va pouvoir multiplier deux les sommes ci-dessous, car en réalité, elles ne sont pas infinie.

$$\begin{aligned} & \exp(t J_\lambda) \exp(-t J_\lambda) \\ = & \left(\sum_{k=0}^{+\infty} e^{\lambda t} \frac{t^k}{k!} J_0^k \right) \left(\sum_{\ell=0}^{+\infty} e^{-\lambda t} \frac{(-t)^\ell}{\ell!} J_0^\ell \right) \text{ on a simplifier les } \exp(\lambda t) \exp(-\lambda t) \\ = & \left(\sum_{k=0}^{+\infty} \frac{t^k}{k!} J_0^k \right) \left(\sum_{\ell=0}^{+\infty} \frac{(-1)^\ell t^\ell}{\ell!} J_0^\ell \right) \\ = & \sum_{j=0}^{+\infty} \left[\sum_{k=0}^j \frac{t^k}{k!} (-1)^{k-j} \frac{t^{k-j}}{(k-j)!} \right] J_0^j \\ = & I_r + \sum_{j=1}^{+\infty} j! \left[\sum_{k=0}^j \binom{j}{k} (-1)^{k-j} \right] t^j J_0^j \\ = & I_r + \sum_{j=1}^{+\infty} j! (1-1)^j t^j J_0^j \\ = & I_r \end{aligned}$$

Donc $\exp(t J_\lambda) \exp(-t J_\lambda) = I_r$ ce qui montre que :

$\boxed{\exp(t J_\lambda) \text{ est inversible et que } [\exp(t J_\lambda)]^{-1} = \exp(-t J_\lambda)}$

II.4) • Y est C^1 comme produit de fonctions C^1 et $Y'(t) = \frac{d}{dt} (e^{-t J_\lambda} X(t))$
On utilise Q37) et on a : $Y'(t) = -e^{-t J_\lambda} J_\lambda X(t) + e^{-t J_\lambda} X'(t) = e^{-t J_\lambda} [X'(t) - J_\lambda X(t)]$

Mais $e^{-t J_\lambda}$ est inversible par la question Q39).

On a alors : X solution de (S)

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow X'(t) &= J_\lambda X(t) \\ \Leftrightarrow Y'(t) &= 0 \\ \Leftrightarrow Y &\text{ est constante sur } \mathbb{R} \text{ (intervalle)} \end{aligned}$$

Bilan : $\boxed{X \text{ solution de (S)} \Leftrightarrow Y \text{ est constante sur } \mathbb{R}}$

• Y constante

$$\begin{aligned} \Leftrightarrow \exists X_0 \in E, \forall t \in \mathbb{R}, Y(t) &= X_0 \\ \Leftrightarrow \exists X_0 \in E, \forall t \in \mathbb{R}, e^{-t J_\lambda} X(t) &= X_0 \\ \Leftrightarrow \exists X_0 \in E, \forall t \in \mathbb{R}, X(t) &= e^{t J_\lambda} X_0 \end{aligned}$$

$\boxed{\text{Les solutions de (S) sont exactement les fonctions } X : t \mapsto e^{t J_\lambda} X_0 \text{ avec } X_0 \in E}$

II.5) Si $X_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ alors $X(t) = \begin{pmatrix} e^{\lambda t} \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$ et comme $\lambda > 0 \Rightarrow \lim_{t \rightarrow +\infty} e^{\lambda t} = +\infty$ alors X n'est pas bornée sur \mathbb{R}^+ .

Si $\lambda > 0$ alors (S) admet une solution non bornée sur \mathbb{R}^+ .

II.6) • Posons $Z = AX = \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_p \end{pmatrix}$

$$\text{Alors } \|Z\|^2 = \sum_{i=1}^p |z_i|^2 = \sum_{i=1}^p \left| \sum_{j=1}^p a_{i,j} x_j \right|^2$$

Mais $\sum_{j=1}^p a_{i,j} x_j = \langle L_j^T, X \rangle$ avec L_j la j -ième ligne de A .

Donc par Cauchy-Schwarz pour le produit scalaire usuel :

$$|\langle L_j^T, X \rangle| \leq \|L_j\| \cdot \|X\| \Rightarrow \left| \sum_{j=1}^p a_{i,j} x_j \right|^2 \leq \left[\sum_{j=1}^n |a_{i,j}|^2 \right] \|X\|^2$$

$$\text{On a donc : } \|AX\|^2 = \|Z\|^2 \leq \sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^n |a_{i,j}|^2 \|X\|^2 \leq N(A)^2 \|X\|^2$$

En prenant la racine on a : $\forall A \in M_p(\mathbb{R}), \forall X \in E, \|AX\| \leq N(A) \|X\|$

• On suppose $\lambda < 0$.

Soit $Y(t) = \exp(tJ_\lambda)X_0$ une solution de (S) .

$$\text{Alors } N(\exp(tJ_\lambda)) = N\left(e^{\lambda t} \sum_{k=0}^{p-1} \frac{t^k}{k!} J_0^k\right) \text{ Mais } e^{\lambda t} > 0 \text{ donc } N(\exp(tJ_\lambda)) = e^{\lambda t} N\left(\sum_{k=0}^{p-1} \frac{t^k}{k!} J_0^k\right)$$

On utilise maintenant l'inégalité triangulaire :

$$N(\exp(tJ_\lambda)) \leq e^{\lambda t} \sum_{k=0}^{p-1} N\left(\frac{t^k}{k!} J_0^k\right) \text{ On travail avec } t > 0 \text{ puisque l'on va faire } t \rightarrow +\infty :$$

$$N(\exp(tJ_\lambda)) \leq e^{\lambda t} \sum_{k=0}^{p-1} \frac{t^k}{k!} N(J_0^k)$$

Comme J_0^k ne contient que des 1, alors $N(J_0^k) = \sqrt{\text{nb de 1 de } J_0^k}$.

Comme il y a au plus p coefficients 1 (dans le cas $k = 0$) alors $N(J_0^k) \leq \sqrt{p}$

$$\text{On a donc : } N(\exp(tJ_\lambda)) \leq e^{\lambda t} \sum_{k=0}^{p-1} \frac{t^k}{k!} \sqrt{p}$$

$$\text{Avec II.5}^\circ Y(t) = \exp(tJ_\lambda)X_0 \Rightarrow \|Y\| \leq N(\exp(tJ_\lambda)) \|X_0\| \leq \left[e^{\lambda t} \sum_{k=0}^{p-1} \frac{t^k}{k!} \right] \sqrt{p}$$

Mais, comme $\lambda < 0$, $\left[e^{\lambda t} \sum_{k=0}^{p-1} \frac{t^k}{k!} \right] \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0$ par comparaison exponentielle puissance et donc Y est bornée sur \mathbb{R}^+ .

Si $\lambda < 0$ alors les solutions de (S) sont bornées sur \mathbb{R}^+ .

$$\text{II.7) Si } \lambda = 0 \text{ alors } X \text{ solution de } (S) \Rightarrow \begin{cases} x_1'(t) = 0 \\ x_2'(t) = x_1(t) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1(t) = a \\ x_2'(t) = a \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1(t) = a \\ x_2(t) = at + b \end{cases}$$

avec $(a, b) \in \mathbb{R}^2$

Si on regarde chaque coordonnée on a que x_k est un polynôme de degré $k - 1$.

La seule possibilités pour que X soit bornée (sur \mathbb{R}^+ ou même sur \mathbb{R}) est que X soit constante.