

## EXERCICES

## ALGÈBRE 1 – ALGÈBRE LINÉAIRE (RÉVISIONS ET COMPLÉMENTS)

## TECHNIQUES DE CALCUL

1. Montrer que les ensembles suivants sont des sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^3$  et en donner une base et la dimension.

$$a) F = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 / 2x - 5y + z = 0 \right\}$$

$$c) F = \left\{ \begin{pmatrix} x+y \\ y+z \\ z+x \end{pmatrix} / \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \right\}$$

$$b) F = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 / \begin{cases} 2x - 5y + z = 0 \\ x - 3y = 0 \end{cases} \right\}$$

$$d) F = \left\{ \begin{pmatrix} x+y+z \\ x+2y+3z \\ 2x+3y+4z \end{pmatrix} / \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \right\}$$

2. Calculer des équations du sous-espace engendré par

$$a) \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$c) \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 10 \\ -20 \end{pmatrix} \right)$$

$$b) \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$d) \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \\ 1 \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \right)$$

3. Les familles de  $\mathbb{R}^3$  suivantes sont-elles libres? forment-elles une base de  $\mathbb{R}^3$ ? Dans le cas où elles sont liées, expliciter une relation de dépendance linéaire et déterminer leur rang.

$$a) \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} \right)$$

$$c) \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \right)$$

$$b) \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix} \right)$$

$$d) \left( \begin{pmatrix} a \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ a \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ a \end{pmatrix} \right)$$

4. Montrer que les applications suivantes sont linéaires et déterminer une base de leur image puis de leur noyau.

$$a) u: \begin{cases} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 2x-y \\ x+z \end{pmatrix} \end{cases}$$

$$c) u: \begin{cases} \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x+y+z+2t \\ y-z+t \\ x-y+3z \end{pmatrix} \end{cases}$$

$$b) u: \begin{cases} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 2x+y \\ x-z \\ x+y+z \end{pmatrix} \end{cases}$$

5. Chercher les rangs des matrices suivantes et donner une base de leur noyau (on fera le

moins de calculs possible) :

$$a) \begin{pmatrix} 1 & -2 & 4 \\ 2 & 1 & 3 \\ -1 & -3 & 1 \end{pmatrix}$$

$$b) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 0 & 2 & -1 & 2 \\ 1 & 0 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

$$c) \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ -m & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -m & 1 & 0 \\ 1 & -1 & m & 2 \end{pmatrix}$$

6. Étudier l'inversibilité et, le cas échéant, calculer l'inverse des matrices suivantes :

$$a) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$b) \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 7 & 1 \\ 0 & 0 & -9 \end{pmatrix}$$

$$c) \begin{pmatrix} 1 & -a & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -a & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -a \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

7. Montrer, en résolvant un système linéaire, que  $A = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & & (-1) \\ & & & & 1 \end{pmatrix}$  est inversible et déterminer son inverse.

## DÉPENDANCE ET INDÉPENDANCE LINÉAIRE

8. Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension  $n \geq 1$  et  $(e_i)_{1 \leq i \leq n}$  une base de  $E$ . Déterminer si les familles suivantes sont des bases de  $E$  :

$$a) v_j = \sum_{i=j}^n e_i \quad \text{pour } 1 \leq j \leq n$$

$$b) w_j = e_j + e_{j-1} \quad \text{pour } 2 \leq j \leq n, \quad w_1 = e_1$$

$$c) w_j = e_j + e_{j-1} \quad \text{pour } 2 \leq j \leq n, \quad w_1 = e_n + e_1$$

9. Dans  $\mathbb{R}_n[X]$ , soit  $\mathcal{F} = (P_k)_{0 \leq k \leq n}$  une famille de polynômes telle que  $\forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket$ ,  $\deg P_k = k$ . Montrer que  $\mathcal{F}$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

10. Les familles suivantes sont-elles libres?

$$a) (\sin, \cos)$$

$$b) (x \mapsto e^{ax}, x \mapsto e^{bx}, x \mapsto e^{cx})$$

$$c) (x \mapsto e^{a+x}, x \mapsto e^{b+x})$$

11. Déterminer si les familles  $(f_{a_i})_{1 \leq i \leq n}$  de fonctions, dont on donne ci-dessous les expressions, sont libres dans  $\mathcal{F}(D, \mathbb{R})$  ou non.

$$a) f_{a_i}(x) = x^{a_i} \quad \text{où } a_1 < \dots < a_n \in \mathbb{R}$$

$$c) f_k(x) = \sin^k x \quad \text{où } 0 \leq k \leq n$$

$$b) f_{a_i}(x) = \frac{1}{x - a_i} \quad \text{où } a_1 < \dots < a_n \in \mathbb{R}$$

$$d) f_k(x) = \sin(kx) \quad \text{où } 0 \leq k \leq n$$

$$e) f_{a_i}(x) = e^{a_i x} \quad \text{où } a_1 < \dots < a_n \in \mathbb{R}$$

12. Soit  $F$  un sous-espace vectoriel, non réduit à zéro, de  $\mathbb{K}[X]$ . On suppose que tous les polynômes non nuls de  $F$  ont le même degré. Montrer que  $F$  est une droite vectorielle.

**SOUS ESPACES SUPPLÉMENTAIRES**

13. Montrer que  $F = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 / 2x - y + 3z = 0 \right\}$  et  $G = \text{Vect} \left( u = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right)$  sont supplémentaires dans  $\mathbb{R}^3$ .

14. Dans  $\mathbb{R}^3$ , soient  $D : \begin{cases} x + y + az = 0 \\ x + by + z = 0 \end{cases}$  et  $P = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$ .

- a) Justifier que P est un plan. À quelle condition D est-elle une droite?
- b) Trouver une condition nécessaire et suffisante portant sur a et b pour que D et P soient supplémentaires.

15. Montrer que  $\mathcal{P} = \{f \in \mathcal{F}(\mathbb{R}) / f \text{ est paire}\}$  et  $\mathcal{I} = \{f \in \mathcal{F}(\mathbb{R}) / f \text{ est impaire}\}$  sont supplémentaires dans  $\mathcal{F}(\mathbb{R})$ .

16. Montrer que  $\mathcal{F} = \{f \in \mathcal{F}(\mathbb{R}) / f(0) = 0\}$  et  $\mathcal{G} = \{f \in \mathcal{F}(\mathbb{R}) / f \text{ est constante}\}$  sont supplémentaires dans  $\mathcal{F}(\mathbb{R})$ .

17. Soit  $E = \mathcal{C}^0(\mathbb{R})$ . On pose  $F = \{f \in E / f(0) = 0\}$  et  $G = \{f \in E / \int_0^1 f(t) dt = 0\}$ .  
Montrer que F et G sont des sous-espaces vectoriels de E et trouver un supplémentaire commun à F et à G.  
*Indication* : F et G sont des sous-espaces vectoriels d'un type particulier. Lequel?

18. Soit  $E = \mathbb{K}_n[X]$ . Soient  $a_1, a_2, \dots, a_n$  des éléments de  $\mathbb{K}$  2 à 2 distincts et  $A = \prod_{k=1}^n (X - a_k)$ .  
À l'aide du théorème de division euclidienne, montrer que  $\mathbb{K}_n[X] = \text{Vect}(A) \oplus \mathbb{K}_{n-1}[X]$ .

**APPLICATIONS LINÉAIRES**

19. Montrer qu'une forme linéaire sur E est nulle ou surjective.

20. Soit f un endomorphisme de E vérifiant  $\forall x \in E, (x, f(x))$  est liée.  
Montrer que f est une homothétie.

21. Soient  $f \in \mathcal{L}(E, F), g \in \mathcal{L}(F, G)$ .  
Montrer que  $g \circ f = 0$  si et seulement si  $\text{Im } f \subset \ker g$ .

22. Soient E, F et G trois sous-espaces vectoriels,  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  et  $g \in \mathcal{L}(F, G)$ .

- a) Montrer que  $\ker f \subset \ker(g \circ f)$  et que  $\text{Im}(g \circ f) \subset \text{Im } g$ .
- b) Montrer que  $\ker f = \ker(g \circ f) \iff \ker g \cap \text{Im } f = \{0_F\}$ .
- c) Montrer que  $\text{Im}(g \circ f) = \text{Im } g \iff \ker g + \text{Im } f = F$ .

23. Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$ , où E est de dimension finie. Montrer l'équivalence entre les trois conditions suivantes :

- (i)  $\text{Im}(u^2) = \text{Im } u$ ;
- (ii)  $\ker u \oplus \text{Im } u = E$ ;
- (iii)  $\ker(u^2) = \ker u$ .

Le résultat reste-t-il vrai si l'on enlève l'hypothèse de dimension finie?

24. Un endomorphisme f de E est dit nilpotent s'il existe un entier p tel que  $f^p = 0$ . Le plus petit entier p convenable est appelé ordre (ou indice) de nilpotence de f.  
Soit donc f nilpotent d'indice p.

- a) Justifier l'existence de cet ordre de nilpotence.
- b) Soit  $x_0 \in E$ . Montrer que  $(x_0, f(x_0), \dots, f^{p-1}(x_0))$  est libre  $\iff f^{p-1}(x_0) \neq 0_E$ .
- c) On suppose que E est de dimension finie. Montrer que l'ordre de nilpotence d'un endomorphisme nilpotent est toujours inférieur ou égal à  $n = \dim E$ .
- d) On suppose dans cette question que  $p = n$ . Soit  $x_0 \in E$  tel que  $f^{n-1}(x_0) \neq 0_E$ .  
Montrer que  $B = (x_0, f(x_0), \dots, f^{n-1}(x_0))$  est une base de E et déterminer la matrice de f dans cette base.

**25. Noyaux itérés**

Soient E un espace vectoriel de dimension n et  $u \in \mathcal{L}(E)$ .

- a) Montrer que pour tout  $k \in \mathbb{N}, \text{Ker}(u^k) \subset \text{Ker}(u^{k+1})$ .
- b) Montrer que la suite de terme général  $\dim(\text{Ker}(u^k))$  est constante à partir d'un certain rang, que l'on notera d dans la suite.
- c) On note  $r_u = \inf\{k \in \mathbb{N}, \text{Ker}(u^k) = \text{Ker}(u^{k+1})\}$ .
  - (i) Montrer que  $r_u \leq n$ .
  - (ii) Montrer que  $d = r_u$ .
  - (iii) Montrer que  $E = \text{Ker}(u^d) \oplus \text{Im}(u^d)$ .
  - (iv) Montrer que  $\text{Ker}(u^k)$  et  $\text{Im}(u^k)$  sont supplémentaires si et seulement si  $k \geq d$  ou  $k = 0$ .

26. Soit  $E = \mathcal{C}^0(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  et F la partie de E constituée des éléments de E dérivables en 0 et qui s'annulent en 0.

Si  $f \in E$ , on note  $\varphi(f)$  l'application :  $\begin{matrix} \mathbb{R} & \rightarrow & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & x.f(x) \end{matrix}$ .

- a) Montrer que F est un s.e.v de E.
- b) Montrer que  $\varphi$  définit un endomorphisme de E.
- c) Montrer que F est l'image de  $\varphi$ .
- d) Quel est le noyau de  $\varphi$ ?

27. Soit  $\varphi : \begin{matrix} \mathbb{K}[X] & \rightarrow & \mathbb{K}[X] \\ P & \mapsto & P(X) - P(X-1) \end{matrix}$ .

- a) Montrer que  $\varphi$  est un endomorphisme de  $\mathbb{K}[X]$ .
- b) Déterminer son noyau.
- c) Montrer que la restriction de  $\varphi$  à  $\mathbb{K}_{n+1}[X]$  définit une surjection de  $\mathbb{K}_{n+1}[X]$  dans  $\mathbb{K}_n[X]$ .  
En déduire que  $\varphi$  est surjective.

28. Soit  $E = \mathcal{C}^\infty(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ . On définit les endomorphismes P et D de E par  $P(f) : x \mapsto \int_0^x f(t) dt$  et  $D(f) = f'$  pour tout  $f \in E$ .

- a) Vérifier que  $P, D \in \mathcal{L}(E)$ ; déterminer  $P \circ D$  et  $D \circ P$ .
- b) Déterminer les noyaux de  $\text{Id} - P$  et  $\text{Id} - D$ .
- c) Étant donné un polynôme  $g$ , déterminer les antécédents de  $g$  par  $\text{Id} - D$ .

**PROJECTEURS**

29. Soit  $E = \mathbb{K}^3$ ,  $F_1$  d'équation  $x + 2y + z = 0$  et  $F_2 = \text{Vect}(1, 1, 1)$ .
- a) Montrer :  $E = F_1 \oplus F_2$ .
  - b) Soit  $p_1$  [resp.  $p_2$ ] la projection sur  $F_1$  [resp.  $F_2$ ] parallèlement à  $F_2$  [resp.  $F_1$ ]. Expression analytique de  $p_1$  et  $p_2$ ?
  - c) Idem pour les symétries associées.

30. Dans  $\mathbb{R}^3$ , soient  $V = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$  tel que  $v_1 + v_2 + v_3 = 1$  et  $\varphi : \begin{cases} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} - (x_1 + x_2 + x_3)V \end{cases}$ .

Montrer que  $\varphi$  est un projecteur et déterminer ses éléments caractéristiques.

31. Soient  $p$  et  $q$  deux projecteurs d'un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel  $E$ .
- a) Montrer que  $p + q$  est un projecteur si et seulement si  $p \circ q = q \circ p = 0$ .
  - b) Montrer que, dans ces conditions,  $\text{Im}(p + q) = \text{Im } p \oplus \text{Im } q$ .
32. Soient  $p$  et  $q$  des projecteurs de  $E$  tels que  $p \circ q = 0$ . On pose  $r = p + q - q \circ p$ .
- a) Montrer que  $r$  est un projecteur.
  - b) Montrer que  $\ker r = \ker p \cap \ker q$  et  $\text{Im } r = \text{Im } p + \text{Im } q$ .
  - c) Montrer que  $\text{Im } p$  et  $\text{Im } q$  sont en somme directe.
33. On note  $S_n$  le groupe des permutations de  $\{1, \dots, n\}$ . Soit  $\sigma \in S_n$ .
- a) Rappeler le cardinal de  $S_n$ . Montrer que  $\varphi_\sigma : \tau \in S_n \mapsto \tau \circ \sigma \in S_n$  est bijective.
  - b) Soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base de  $\mathbb{R}^n$ . On note  $f_\sigma$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^n$  tel que  $\forall i \in [1, n], f_\sigma(e_i) = e_{\sigma(i)}$ .  
Montrer que  $p_n = \frac{1}{n} \sum_{\sigma \in S_n} f_\sigma$  est un projecteur et donner ses caractéristiques.

**MATRICES**

34. Montrer que les ensembles de matrices suivants munis des lois usuelles sont des espaces vectoriels et donner pour chacun d'eux une base et la dimension. Sont-ils des *algèbres*? commutatives? unitaires?

- a)  $E = \left\{ \begin{pmatrix} x & -y \\ 3y & x \end{pmatrix} / (x, y) \in \mathbb{R}^2 \right\}$
- b)  $E = \left\{ \begin{pmatrix} x & -5y \\ y & x + 3y \end{pmatrix} / (x, y) \in \mathbb{R}^2 \right\}$
- c)  $E = \left\{ \begin{pmatrix} x & y & z \\ y & z & x \\ z & x & y \end{pmatrix} / (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \right\}$
- d)  $E = \left\{ \begin{pmatrix} x+z & y-z & 0 \\ y-z & x+y & y-z \\ 0 & y-z & x+z \end{pmatrix} / (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \right\}$

35. Calculs de puissances par des identités algébriques (formule du binôme et autres).

a) Soient  $a \in \mathbb{K}$ ,  $A = \begin{pmatrix} a & 1 & 1 \\ 0 & a & 0 \\ 0 & 1 & a \end{pmatrix}$  et  $N = A - aI_3$ .

Calculer  $N^3$ , et en déduire  $A^n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .

b) Soient  $x$  et  $y$  deux scalaires, et  $M = (m_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  telle que, pour tous les indices  $i$  et  $j$ , on ait  $m_{ii} = x$  et  $m_{ij} = x + y$  si  $i \neq j$ . Calculer  $M^p$  pour tout  $p \in \mathbb{N}$ .

c) Soient  $x, y$  et  $z$  trois scalaires et  $A = \begin{pmatrix} x^2 & xy & xz \\ xy & y^2 & yz \\ xz & yz & z^2 \end{pmatrix}$ .

Écrire  $A = CL$ , où  $C$  est un vecteur colonne et  $L$  un vecteur ligne, puis calculer  $A^n$ .

36. Soit, pour  $\theta \in \mathbb{R}$ , la matrice carrée d'ordre  $n$   $A_\theta = (a_{ij})$  définie par  $a_{ij} = \cos((i + j - 2)\theta)$ .

- a) Calculer  $C_j + C_{j+2}$  où  $C_j$  désigne la  $j$ -ème colonne de  $A_\theta$ .
- b) En déduire le rang de  $A_\theta$ .

37. Soit  $E = \mathbb{K}_n[X]$  et  $\mathcal{B}$  sa base canonique. Pour  $P \in \mathbb{K}[X]$ , on pose :  $\Phi(P) = 3XP' + (X^2 - 1)P''$ .

- a) Montrer que  $\Phi$  définit un endomorphisme de  $E$ .
- b) Écrire la matrice  $M$  de  $\Phi$  dans la base  $\mathcal{B}$ .
- c)  $\Phi$  est-il un automorphisme de  $E$ ?
- d) Déterminer une base de son noyau et de son image.

38. On considère un endomorphisme  $u$  dont la matrice dans une base  $\mathcal{B}$  de  $\mathbb{R}^3$  est

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

- a) Déterminer l'image et le noyau de  $u$ . Les comparer.
- b) Calculer la matrice de  $u^2$  sur  $\mathcal{B}$ , son image et son noyau. Démontrer sans calcul que  $u^3 = 0$ .
- c) Déterminer tous les vecteurs  $e$  tels que la famille  $(e, u(e), u^2(e))$  soit une base. Déterminer la matrice de  $u$  dans une base de ce type.
- d) On considère maintenant l'endomorphisme  $v = \text{Id}_E + u$ . Trouver sans calcul l'image et le noyau de  $v$ , la matrice dans  $\mathcal{B}$  de  $v^n$  et celle de  $v^{-1}$ .

39. Soient  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$  et  $f$  l'application de  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  définie par  $f(M) = AM$ .

- a) Déterminer une base de  $\text{Ker } f$ .
- b) L'endomorphisme  $f$  est-il surjectif?
- c) Déterminer une base de  $\text{Im } f$ .
- d) Le noyau et l'image de  $f$  sont-ils supplémentaires?

- 40.** Soit  $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$  une base d'un espace vectoriel  $E$ .  
Soit, pour  $i \in [1, n]$ ,  $F_i = \text{Vect}(e_i, e_{i+1}, \dots, e_n)$ .
- Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$ . Montrer que  $\mathcal{M}_{\mathcal{B}}(u)$  est triangulaire inférieure  $\iff \forall i \in [1, n], u(F_i) \subset F_i$ .
  - En déduire que l'ensemble des matrices triangulaires inférieures d'ordre  $n$  est une sous-algèbre de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ .
  - Établir le même résultat pour les matrices triangulaires supérieures.
- 41.** Soit  $D : P \in \mathbb{K}_n[X] \mapsto P'$ .
- Justifier que  $D$  est un endomorphisme de  $\mathbb{K}_n[X]$ .
  - Trouver une base de  $\mathbb{R}_n[X]$  dans laquelle la matrice de l'endomorphisme  $D : P \mapsto P'$  n'est constituée que de 0 et de 1.
  - Soit  $Q \in \mathbb{R}_n[X]$ . Montrer qu'il existe un unique  $P \in \mathbb{R}_n[X]$  tel que  $P - P' = Q$ .
  - Montrer que si  $Q$  est positif sur  $\mathbb{R}$ , alors  $P$  l'est aussi.
- 42. Théorème de Hadamard.**  
Soit  $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$  vérifiant  $\forall i \in [1, n], |a_{ii}| > \sum_{j \neq i} |a_{ij}|$ .  
Montrer que  $A$  est inversible. (*Raisonner par l'absurde*)

**TRACE**

- 43.** Soit  $E$  un espace de dimension finie et  $p$  un projecteur de  $E$ . Montrer que  $\text{tr } p = \text{rg } p$ .
- 44.** Montrer qu'il n'existe pas d'endomorphismes  $f$  et  $g$  de  $E$  de dimension finie non nulle tels que  $f \circ g - g \circ f = \text{Id}_E$
- 45.** Soit  $M$  une matrice de rang 1.
- Montrer qu'il existe une colonne  $C$  et une ligne  $L$  telles que  $M = CL$ .
  - En déduire que  $M^2 = \text{tr}(M) \cdot M$ .
  - Donner une condition nécessaire et suffisante pour que  $M$  soit la matrice d'un projecteur.
- 46.** *a)* Soit  $A$  une matrice carrée de format  $(n, n)$ . Vérifier que l'application  $\varphi : M \mapsto \text{tr}(AM)$  est une forme linéaire.  
Calculer  $\varphi(E_{ij})$  (matrices élémentaires).
- b)* Réciproquement, établir que toute forme linéaire sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  est de ce type.
- 47.** On sait que la trace est une forme linéaire qui vérifie  $\forall A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$ .  
Réciproquement, on considère une forme linéaire  $\varphi$  sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  qui vérifie  $\forall A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K}), \varphi(AB) = \varphi(BA)$ .
- Calculer les produits  $E_{ik}E_{kj}$  et  $E_{kj}E_{ik}$ .
  - En déduire la valeur de  $\varphi(E_{ij})$  pour tout  $(i, j)$  en fonction de  $\alpha = \varphi(E_{1,1})$ .
  - Démontrer que  $\varphi$  est proportionnelle à la trace.

- 48.** Trouver un supplémentaire dans  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  de l'ensemble  $H$  des matrices de trace nulle.  
Donner l'expression des projecteurs associés.

**POLYNÔMES D'ENDOMORPHISMES ET SEV STABLES**

- 49.** Soient  $f, g \in \mathcal{L}(E)$  des endomorphismes **qui commutent**. Montrer  $\text{Im } f$  et  $\text{ker } f$  sont stables par  $g$ .
- 50.** Soient  $H = \text{ker } \varphi$  un hyperplan de  $E$  et  $u$  un endomorphisme de  $E$ .  
Montrer que  $H$  est stable par  $u$  si et seulement si  $\varphi \circ u$  et  $\varphi$  sont proportionnelles.
- 51.** Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$  tel que  $f^2 - 3f + 6\text{Id}_E = 0$ . Montrer que  $f$  est inversible et déterminer  $f^{-1}$ .
- 52.** Soit  $f$  un endomorphisme d'un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel tel que  $f^2 = 4\text{Id}_E$ .  
Montrer que  $\text{ker}(f - 2\text{Id}_E)$  et  $\text{ker}(f + 2\text{Id}_E)$  sont supplémentaires dans  $E$ .
- 53.** Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -e.v et  $f \in \mathcal{L}(E)$ . On suppose :
- $$f^2 - f - 2\text{Id}_E = 0$$
- Montrer que  $f$  est un automorphisme.
  - Pour  $n \in \mathbb{N}$ , calculer le reste de la division euclidienne de  $X^n$  par  $X^2 - X - 2$ .  
En déduire une expression de  $f^n$  comme combinaison linéaire de  $f$  et  $\text{Id}_E$ .  
Pour  $n \in \mathbb{Z}$ ?
  - Montrer que  $\text{ker}(f + \text{Id}_E) \cap \text{ker}(f - 2\text{Id}_E) = \{0_E\}$ .
  - Montrer que  $\text{ker}(f + \text{Id}_E) + \text{ker}(f - 2\text{Id}_E) = E$ .
- 54.** Calculs de puissances à l'aide d'un polynôme annulateur.
- a)* Soit  $A = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ .  
Calculer  $A^2 - 3A + 2I$ .  
En déduire que  $A$  est inversible et son inverse.  
Déterminer pour  $n \geq 2$ , le reste de la division euclidienne de  $X^n$  par  $X^2 - 3X + 2$ .  
En déduire  $A^n$  pour  $n \in \mathbb{N}$ .
- b)* Soient  $A = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$  et soit  $E = \text{Vect}(I, A)$ .  
Montrer que  $E$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  et qu'il est stable par produit.  
Calculer  $A^n$  en fonction de  $n$ .
- c)* On pose  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Calculer  $A^2(A - 3I_3)$ , et en déduire  $A^n$ .
- 55.** Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -ev et  $f \in \mathcal{L}(E)$  telle que  $f^3 = \text{Id}_E$ . Montrer que  $E = \text{ker}(f - \text{Id}_E) \oplus \text{Im}(f - \text{Id}_E)$ .
- 56.** Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$  tel qu'il existe  $P \in \mathbb{R}[X]$  vérifiant  $P(f) = 0$ , avec  $P(0) = 0$  et  $P'(0) \neq 0$ .  
Montrer que  $E = \text{Ker}(f) \oplus \text{Im}(f)$  lorsque  $E$  est de dimension finie, puis dans le cas général.