

► **Correction** : Oscillateur LC parallèle à résistance négative

1. On considère l'ensemble $\{ \text{ALI}, R_1, R_2, R_3 \}$ uniquement.

1.1. On relève une **rétroaction négative** via la résistance R_2 . On suppose donc dans un premier temps que l'ALI fonctionne en **régime linéaire**. Le gain de l'ALI est supposé infini, on a $v_+ = v_- = v$.

Pour trouver i , il faut trouver le potentiel en sortie de l'ALI afin d'utiliser la loi d'Ohm sur R_3 . On peut appliquer le **diviseur de tension** car l'ALI n'absorbe aucun courant :

$$v = v_- = \frac{R_1}{R_2 + R_1} v_s \Rightarrow v_s = \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) v$$

On en déduit la valeur du courant i :

$$i = \frac{v - v_s}{R_3} = -\frac{R_2}{R_1 R_3} v$$

Comme on est en convention récepteur, la caractéristique de cet ensemble en régime linéaire est bien celle d'une **résistance négative** de valeur $R_N = -\frac{R_1 R_3}{R_2}$.

1.2. Soit V_{cc} la tension de saturation de l'ALI. On suppose que c'est le seul phénomène non-linéaire qui puisse se produire. On cherche les courants limites au-delà desquelles cela se produit.

📖 **Pour mémoire**

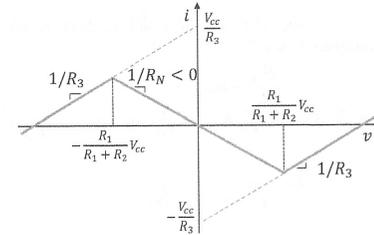
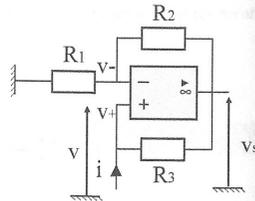
Un ALI peut saturer en tension, mais aussi en **courant** lorsque celui-ci dépasse quelques dizaines de milliampères. C'est pour cela qu'on évite de prendre des résistances inférieures à la centaine d'ohms pour l'habillage d'un ALI. De **grandes résistances** garantissent un **courant faible**.

- Pour $\varepsilon = V_+ - V_- < 0$ et donc $v_s = -V_{cc}$, on a $v = V_+ < -\frac{R_1 V_{cc}}{R_2 + R_1}$ et $i = \frac{v + V_{cc}}{R_3}$.
- Pour $\varepsilon = V_+ - V_- > 0$ et donc $v_s = +V_{cc}$, on a $v = V_+ > \frac{R_1 V_{cc}}{R_2 + R_1}$ et $i = \frac{v - V_{cc}}{R_3}$.

⚠ **Piège**

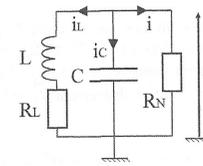
Un autre montage à résistance négative existe, avec la tension v sur la borne - de l'ALI. La **caractéristique en régime saturé est alors différente**, et fixée par la condition sur les signes de $\varepsilon = V_+ - V_-$ et v_s qui doivent être les mêmes. Il faut refaire le raisonnement ci-dessus !

On obtient la caractéristique courant-tension représentée sur la page suivante.



2. On note i_L le courant traversant l'inductance et i_C le courant de la branche du condensateur. Le schéma équivalent est représenté ci-contre. On a :

- Loi des noeuds : $\frac{v}{R_N} + C \frac{dv}{dt} + i_L = 0$
- Loi des mailles : $R_L i_L + L \frac{di_L}{dt} = v$



En injectant l'expression de v dans la loi des noeuds, on obtient :

$$\frac{R_L}{R_N} i_L + \frac{L}{R_N} \frac{di_L}{dt} + C \left(R_L \frac{di_L}{dt} + L \frac{d^2 i_L}{dt^2} \right) + i_L = 0$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 i_L}{dt^2} + \left(\frac{1}{R_N C} + \frac{R_L}{L} \right) \frac{di_L}{dt} + \frac{1}{LC} \left(\frac{R_L}{R_N} + 1 \right) i_L = 0$$

On a des oscillations entretenues pour l'équation d'un **oscillateur harmonique**. Il faut alors :

$$\frac{1}{R_N C} + \frac{R_L}{L} = 0 \Rightarrow R_N = -\frac{R_1 R_3}{R_2} = -\frac{L}{R_L C}$$

⚠ **Piège**

Contrairement au circuit R-L-C série, R_N ne doit pas simplement compenser R_L . Sa valeur dépend aussi de l'inductance L et de la capacité C .

3. On suppose que la condition d'oscillation établie à la question précédente est vérifiée. L'équation différentielle d'un **oscillateur harmonique** s'écrit :

$$\frac{d^2 i_L}{dt^2} + \omega_0^2 i_L = 0$$

On identifie donc $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \sqrt{1 + \frac{R_L}{R_N}}$. Sachant que $R_N = -\frac{L}{R_1 C}$, on a $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \sqrt{1 - \frac{C R_L^2}{L}}$. Cela permet de choisir C tel que :

$$C = \frac{1}{L \left[(2\pi f_0)^2 + \frac{R_L^2}{L^2} \right]}$$

▣ **A.N.** : $C = 1.0 \mu\text{F}$

📖 Pour mémoire

On remarque que le terme dû à la **résistance interne** de la bobine vaut $\frac{R_L^2}{L^2} = 1 \text{ Hz}^2 \ll (2\pi f_0)^2$ et ne modifie que le 7^e **chiffre significatif** de la valeur du condensateur. Il est donc possible de faire l'approximation $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$, ce qui n'aurait pas été le cas en basse fréquence. De plus, cela permet de modifier légèrement R_N si besoin, sans changer la fréquence des oscillations.

En réalité, pour que les oscillations démarrent, il faut un système légèrement instable :

$$R_N = -\frac{R_1 R_3}{R_2} \lesssim -\frac{L}{R_1 C}$$

▣ **A.N.** : $R_N \lesssim -1 \text{ M}\Omega$

Les oscillations naissent alors avec une **enveloppe exponentielle**, avant de s'arrêter de croître dès que la saturation de l'ALI est atteinte car le système redevient stable. On suppose $v_{cc} = 15 \text{ V}$.

On a $v_{\max} = v_{\text{lim}+} = -\frac{R_N}{R_3 - R_N} v_{cc}$, d'où :

$$R_3 = -\frac{R_N v_{cc}}{v_{\max}} + R_N$$

▣ **A.N.** : Pour $R_N \simeq -1 \text{ M}\Omega$, on a $R_3 = 500 \text{ k}\Omega$

On choisit ensuite les résistances R_2 et R_1 tel qu'on aie un système légèrement instable, c'est à dire $\frac{R_1}{R_2}$ légèrement supérieur à $\frac{1}{2}$. On a le choix !

▣ **A.N.** : On peut choisir par exemple : $R_1 = 30 \text{ k}\Omega$ et $R_2 = 62 \text{ k}\Omega$

⊕ Petit plus

On ne peut pas acheter une résistance de n'importe quelle valeur ! En effet, la production s'organise selon des *séries géométriques*. On trouve uniquement des résistances dont la valeur vaut $R = \sqrt[n]{10^m} \cdot 10^p$ avec $n = 3, 6, 12, 24, \dots, 192$ la série de la résistance, $p \in [10^{-2}, 10^9]$ la décade et $m \in [1, n]$ le rang. Plus n est grand, plus la **précision** est importante, et plus la résistance est **chère** !