

E3A PSI 1 2017

e3a 2017 - PSI 1 durée 4 heures - calculatrices interdites

EXERCICE 1

Dans tout l'exercice, n désigne un entier supérieur ou égal à 3. On note $E = \mathbb{R}_{n-1}[X]$ et $\mathcal{B} = (1, X, \dots, X^{n-1})$ sa base canonique.

Soient a_1, \dots, a_n , n réels vérifiant : $a_1 < a_2 < \dots < a_n$.

1. Montrer que l'application : $T : P \mapsto (P(a_1), \dots, P(a_n))$ est un isomorphisme de E dans \mathbb{R}^n .
2. On note $\mathcal{E} = (e_1, \dots, e_n)$ la base canonique de \mathbb{R}^n et pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on note $L_i = T^{-1}(e_i)$, c'est-à-dire l'unique polynôme dont l'image par T est e_i . Montrer que $\mathcal{B}' = (L_1, \dots, L_n)$ est une base de E puis déterminer les composantes d'un polynôme P quelconque de E dans cette base.

Dans la suite de l'exercice, on note $M = (m_{i,j})_{1 \leq i, j \leq n}$ la matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base \mathcal{B}'

3. **Dans cette question uniquement**, on suppose que $n = 3$, $a_1 = 0$, $a_2 = 1$ et $a_3 = 2$.

3.1 Donner, sans justification, les polynômes L_1, L_2, L_3 et expliciter la matrice M .

3.2 Montrer que 1 est valeur propre de la matrice M et déterminer le sous-espace propre associé.

3.3 En déduire tous les polynômes P de $\mathbb{R}_2[X]$ vérifiant : $P(X) = P(0) + P(1)X + P(2)X^2$.

4. **On revient au cas général.**

4.1 Montrer que M est inversible. Calculer son inverse. (On pourra utiliser la question 2.)

4.2 Etablir la relation : $\sum_{i=1}^n L_i = 1$.

4.3 Montrer que l'on a : $\sum_{j=1}^n m_{1,j} = 1$. Montrer ensuite que pour tout $i \in \llbracket 2, n \rrbracket$, $\sum_{j=1}^n m_{i,j} = 0$.

4.4 Lorsque $a_1 = 1$, déterminer la somme des coefficients de chaque colonne de M .

5. Dans cette question, on suppose que $n \geq 4$ et soit u l'endomorphisme de E défini par :¹

$$\forall P \in E, u(P) = Q \quad \text{avec} \quad Q(X) = P(0)L_1(X) + P(1)L_2(X) + P(2)L_3(X)$$

5.1 Déterminer $\ker(u)$ et $\text{Im}(u)$. Sont-ils supplémentaires ?

5.2 Déterminer les éléments propres de u et caractériser géométriquement u

1. Imprécision de l'énoncé original : il faut prendre ici $a_1 = 0, a_2 = 1$ et $a_3 = 2$

EXERCICE 2

Dans tout l'exercice, I désigne l'intervalle $[0, +\infty[$ et $\mathcal{C}(I, \mathbb{R})$ est le \mathbb{R} -espace vectoriel des applications continues de I vers \mathbb{R} .

On note E le \mathbb{R} -espace vectoriel constitué des éléments f de $\mathcal{C}(I, \mathbb{R})$ tels que f^2 est intégrable sur I , c'est-à-dire tels que $\int_0^{+\infty} [f(t)]^2 dt$ converge.

Questions de cours

1. Prouver que pour tous réels a et b , $ab \leq \frac{1}{2}(a^2 + b^2)$.
2. Montrer que le produit de deux éléments de E est une application intégrable sur I .
3. Soit φ l'application qui au couple $(f, g) \in E^2$ associe le réel : $\varphi(f, g) = \int_0^{+\infty} f(t)g(t) dt$.
Montrer que l'on définit ainsi un produit scalaire sur E que l'on notera par la suite $\langle | \rangle$.

Partie 1

Soit h élément de $\mathcal{C}(I, \mathbb{R})$, tel que l'intégrale $\int_0^{+\infty} h(t) dt$ converge.

1. Pour tout $n \in \mathbb{N}$, on pose $J_n = \int_n^{n+1} h(t) dt$.
Prouver que : $\lim_{n \rightarrow +\infty} J_n = 0$.
2. En déduire l'existence d'une suite $(a_n)_{n \in \mathbb{N}}$ d'éléments de I telle que : $\lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = +\infty$ et $\lim_{n \rightarrow +\infty} h(a_n) = 0$.

Partie 2

Soit F l'ensemble des applications f de I dans \mathbb{R} de classe \mathcal{C}^1 sur I , telles que les intégrales $\int_0^{+\infty} t^2 [f(t)]^2 dt$ et $\int_0^{+\infty} [f'(t)]^2 dt$ convergent. Soit $f \in F$.

1. Montrer que les intégrales $\int_0^{+\infty} [f(t)]^2 dt$ et $\int_0^{+\infty} tf(t)f'(t) dt$ convergent.
2. Etablir l'égalité : $\int_0^{+\infty} tf(t)f'(t) dt = -\frac{1}{2} \int_0^{+\infty} [f(t)]^2 dt$.
On pourra, par exemple, utiliser un résultat de la partie 1.
3. Démontrer
$$\left(\int_0^{+\infty} [f(t)]^2 dt \right)^2 \leq 4 \left(\int_0^{+\infty} t^2 [f(t)]^2 dt \right) \left(\int_0^{+\infty} [f'(t)]^2 dt \right) \quad (*)$$
4. Déterminer toutes les applications $f \in F$ pour lesquelles il y a égalité dans l'inégalité (*).

EXERCICE 3

On considère une expérience aléatoire dont l'ensemble des résultats possibles est noté Ω .

Soient $k \in \mathbb{N}^*$ et T une variable aléatoire définie sur Ω et à valeurs dans $\llbracket 0, k \rrbracket$.

On considère alors une suite $(X_i)_{i \in \llbracket 0, k \rrbracket}$ de variables aléatoires de même loi et toutes à valeurs dans \mathbb{Z} .²

On suppose que les variables aléatoires X_0, X_1, \dots, X_k et T sont mutuellement indépendantes.

On définit la variable aléatoire Y par : $\forall \omega \in \Omega, Y(\omega) = \sum_{i=0}^{T(\omega)} X_i(\omega)$

1. Montrer que l'existence de l'espérance des variables aléatoires X_i entraîne l'existence de l'espérance de Y .

On pourra constater que $([T = j])_{j \in \llbracket 0, k \rrbracket}$ constitue un système complet d'événements.

2. Calculer alors $\mathbb{E}(Y)$ en fonction de $\mathbb{E}(X_0)$ et $\mathbb{E}(T)$.

3. On suppose que $\mathbb{E}(X_0) = 0$ et que X_0^2 possède une espérance.

Prouver alors que : $\mathbb{V}(Y) = \mathbb{V}(X_0) \mathbb{E}(T)$.³

2. A prendre dans \mathbb{N} ou dans $\mathbb{N} \cup \{-1, -2\}$ par exemple pour éviter les argumentations de familles sommables HP en PSI

3. Erreur de l'énoncé original : il faut montrer $\mathbb{V}(Y) = \mathbb{V}(X_0) (\mathbb{E}(T) + 1)$

EXERCICE 4

PARTIE A. Recherche de zéro d'une fonction

1. Soient a et b deux réels, $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction continue telle que $f(a)f(b) < 0$.
 - 1.1 Justifier que f s'annule sur $[a, b]$.
 - 1.2 Écrire une fonction Python `rech_dicho` prenant en arguments une fonction `f`, deux flottants `a` et `b` tels que $f(a)f(b) < 0$ et une précision `eps` et qui renvoie un couple de réels encadrant un zéro de f à une précision `eps` près.
2. Soit f une fonction continue de $[0, 1]$ dans $[0, 1]$.
 - 2.1 Montrer que f admet un point fixe (c'est-à-dire un réel c de $[0, 1]$ tel que $f(c) = c$).
 - 2.2 Écrire une fonction Python `rech_pt_fixe` qui prend en argument une fonction `f` que l'on suppose continue de $[0, 1]$ dans $[0, 1]$, un précision `eps` et qui renvoie un couple de réels encadrant un point fixe de f à une précision `eps` près. On pourra utiliser la fonction `rech_dicho`.

PARTIE B. Recherche dans une liste

1. On propose l'algorithme suivant

```
def rech_dicho(L, g, d, x):
2  """L est une liste telle que
   L[g:d+1] est triee"""
3  if x > L[d] :
4      return d+1
5  else :
6      a=g
7      b = d
8      while a != b :
9          c = (a+b)//2
10         if x <= L[c] :
11             b = c
12         else :
13             a = c+1
14     return a
```

- 1.1 On prend $L = [2, 4, 5, 7, 7, 9, 10]$. Que renvoient les instructions suivantes ?
`>>> rech_dicho(L, 1, 5, 6)`
`>>> rech_dicho(L, 0, 5, 1)`
On donnera les valeurs prises par les variables `a` et `b` à chaque passage ligne 9.
- 1.2 Détailler clairement ce que fait le programme `rech_dicho`.
- 1.3 Déterminer, en le justifiant, la complexité du programme, mesurée en nombre de comparaisons. On utilisera, si besoin est, la notation O , et on pourra exprimer cette complexité en fonction d'un ou plusieurs paramètres parmi `len(L)`, `g`, `d`, `x`.
2. Proposer un algorithme `tri_dicho` de tri par insertion **utilisant la fonction `rech_dicho`** pour trouver la position à laquelle insérer l'élément.
3. Estimer le nombre **d'affectations** de `tri_dicho` ainsi que le nombre de **comparaisons** effectuées par l'algorithme `tri_dicho`. Comparer avec le tri par insertion classique.

CORRECTION

EXERCICE 1

$E = \mathbb{R}_{n-1}[X]$, $\mathcal{B} = (1, X, \dots, X^{n-1})$ sa base canonique, a_1, \dots, a_n , n réels vérifiant : $a_1 < a_2 < \dots < a_n$.

1. Soit l'application : $T : P \mapsto (P(a_1), \dots, P(a_n))$.

⇒ Linéarité. Si $\alpha \in \mathbb{R}$, les applications $E \rightarrow \mathbb{R}, P \mapsto P(\alpha)$ sont des formes linéaires. Ainsi T est une application linéaire de E vers \mathbb{R}^n .

⇒ Injectivité. Soit $P \in \ker(T)$. On a $T(P) = 0$ donc $(P(a_1), \dots, P(a_n)) = (0, 0, \dots, 0)$ et donc P s'annule en au moins n réels distincts : les a_k . Ainsi P est un polynôme de degré inférieur ou égal à $n-1$ s'annule en au moins n points distincts, donc c'est le polynôme nul. On en déduit donc que $\ker(T) \subset \{0_E\}$.

Par ailleurs, $\ker(T)$ est un sous-espace vectoriel de E donc on a l'inclusion réciproque. Donc $\ker(T) = \{0_E\}$ donc par caractérisation de l'injectivité des applications linéaires, T est **injective**.

⇒ Bijektivité. On a $\dim(E) = n = \dim(\mathbb{R}^n)$. Donc comme T est une application injective de E vers \mathbb{R}^n , on a par caractérisation des isomorphismes en dimension finie,

T est un isomorphisme de E vers \mathbb{R}^n

2. $\mathcal{E} = (e_1, \dots, e_n)$ base canonique de \mathbb{R}^n et pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on note $L_i = T^{-1}(e_i)$ et $\mathcal{B}' = (L_1, \dots, L_n)$. T est un isomorphisme de E vers \mathbb{R}^n donc sa bijection réciproque, T^{-1} est un isomorphisme de \mathbb{R}^n vers E . Or \mathcal{B}' est l'image de \mathcal{E} par T^{-1} . Comme l'image par un isomorphisme d'une base de l'espace de départ est une base de l'espace d'arrivée, on en déduit que **$\mathcal{B}' = (L_1, \dots, L_n)$ est une base de E** .

Soit $P \in E$ et $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)$ ses coordonnées dans la base \mathcal{B}' . On a $P = \sum_{k=1}^n \lambda_k L_k$. On évalue cette relation en a_j , sachant que comme $L_i = T^{-1}(a_j) = 1$ si $i = j$ et 0 si $i \neq j$. On obtient alors $P(a_j) = \lambda_j$

ce qui donne la coordonnée selon L_k de P dans la base \mathcal{B}' . Ainsi **$P = \sum_{k=1}^n P(a_k) L_k$** .

On note $M = (m_{i,j})_{1 \leq i, j \leq n}$ la matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base \mathcal{B}'

3. Dans cette question uniquement, on suppose que $n = 3$, $a_1 = 0$, $a_2 = 1$ et $a_3 = 2$.

3.1 Comme les L_k sont de degré $\leq n-1$, s'annulent en les a_j pour $j \neq k$ et valent 1 en a_k , on trouve :

$$L_1 = \frac{(X-1)(X-2)}{2} = 1 - \frac{3}{2}X + \frac{1}{2}X^2, L_2 = -X(2-X) = 0 + 2X - X^2 \text{ et } L_3 = \frac{X(X-1)}{2} = 0 - \frac{1}{2}X + \frac{1}{2}X^2$$

On en déduit la matrice de (L_1, L_2, L_3) dans $(1, X, X^2)$:

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{3}{2} & 2 & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -1 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ -3 & 4 & -1 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

3.2 $M - I_3 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -3 & 2 & -1 \\ 1 & -2 & -1 \end{pmatrix}$ qui est de rang 2 (une ligne nulle donc matrice non inversible et deux premières

colonnes non colinéaires donc rang supérieur ou égal à 2). Ainsi **1 est une valeur propre de M** . De plus on remarque que dans cette matrice $M - I_3$, la somme des deux premières colonnes donne la

troisième, ce qui signifie que $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ est dans le noyau de $M - I_3$ donc il est dans le sous-espace

propre $E_1(M)$ de M relatif à la valeur propre 1. Or, comme le rang de $M - I_3$ vaut 2, la dimension

de $E_1(M)$ vaut 1. Donc $E_1(M) = \text{vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$

3.3 Soit $P \in \mathbb{R}_2[X]$. On l'écrit sous la forme $P = a + bX + cX^2$. Comme M est la matrice de T^{-1} dans les bases \mathcal{E} de \mathbb{R}^3 et \mathcal{B} de $\mathbb{R}[X]$, on a :

$$P = P(0) + P(1)X + P(2)X^2 \iff T(P) = (a, b, c) \iff P = T^{-1}(a, b, c) \iff \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}.$$

Ainsi $P = P(0) + P(1)X + P(2)X^2 \iff \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \ker(M - I_3) = \text{vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right)$. Ainsi les

polynômes P de $\mathbb{R}_2[X]$ vérifiant : $P(X) = P(0) + P(1)X + P(2)X^2$ sont les polynômes :

$\lambda(1 + X - X^2)$ lorsque λ décrit \mathbb{R}

4. On revient au cas général.

4.1 M est la matrice de passage d'une base vers une autre donc M est inversible .

M^{-1} est la matrice de T dans les bases \mathcal{B} et \mathcal{E} . Or :

$$T(1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}, T(X) = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}, T(X^2) = \begin{pmatrix} a_1^2 \\ a_2^2 \\ \vdots \\ a_n^2 \end{pmatrix}, \dots, T(X^{n-1}) = \begin{pmatrix} a_1^{n-1} \\ a_2^{n-1} \\ \vdots \\ a_n^{n-1} \end{pmatrix}.$$

Ainsi on obtient

$$M^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & a_1 & a_1^2 & \dots & a_1^{n-1} \\ 1 & a_2 & a_2^2 & \dots & a_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ 1 & a_n & a_n^2 & \dots & a_n^{n-1} \end{pmatrix}$$

4.2 On utilise l'expression obtenue à la question 2. avec le polynôme constant égal à 1. On obtient

$$1 = \sum_{i=1}^n 1(a_i) L_i \text{ donc } \sum_{i=1}^n L_i = 1 .$$

4.3 Par définition de M , on a pour tout $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $L_j = \sum_{i=1}^n m_{i,j} X^{i-1}$. Ainsi :

$$1 = \sum_{j=1}^n L_j = \sum_{i=1}^n \left(\sum_{j=1}^n m_{i,j} \right) X^{i-1} .$$

En particulier, pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, la somme $\sum_{j=1}^n m_{i,j}$ représente le coefficient en X^{i-1} du polynôme

$$\sum_{j=1}^n L_j = 1. \text{ Donc } \sum_{j=1}^n m_{1,j} = 1 \text{ et, si } i \in \llbracket 2, n \rrbracket, \sum_{j=1}^n m_{i,j} = 0 .$$

Remarque : On pouvait aussi constater que ces sommes $\sum_{j=1}^n m_{i,j}$ correspondaient aux coefficients de la première colonne de la matrice produit de M par M^{-1} car la première colonne de M^{-1} n'est constituée que de 1.

4.4 On reprend l'expression $L_j = \sum_{i=1}^n m_{i,j} X^{i-1}$. On a alors, pour tout $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, $\sum_{i=1}^n m_{i,j} = L_j(1) =$

$L_j(a_1)$ ici car $a_1 = 1$. Ainsi

$$\sum_{i=1}^n m_{i,1} = 1 \text{ et, si } j \in \llbracket 2, n \rrbracket, \sum_{i=1}^n m_{i,j} = 0 .$$

Remarque On pouvait aussi constater que ces sommes $\sum_{i=1}^n m_{i,j}$ correspondaient aux coefficients de la première ligne de la matrice produit de M^{-1} par M car la première ligne de M^{-1} n'est constituée que de 1 car $a_1 = 1$.

5. $n \geq 4$, $a_1 = 0$, $a_2 = 1$, $a_3 = 2$ et u l'endomorphisme de E défini par : $u(P) = P(0)L_1 + P(1)L_2 + P(2)L_3$

5.1 \Leftrightarrow Noyau. Soit $P \in E$. $P \in \ker(u) \iff P(0) = P(1) = P(2) = 0$ car (L_1, L_2, L_3) est libre. Ainsi

$$\ker(u) = \left\{ X(X-1)(X-2)Q \mid Q \in \mathbb{R}_{n-4}[X] \right\}$$

\Leftrightarrow Image. D'après le théorème du rang, $\text{Im}(u)$ est de dimension $\dim(E) - \dim(\ker(u)) = 3$. Or on a clairement $\text{Im}(u) \subset \text{vect}(L_1, L_2, L_3)$ qui est de dimension 3 car (L_1, L_2, L_3) est libre. Ainsi

$$\text{Im}(u) = \text{vect}(L_1, L_2, L_3)$$

\Leftrightarrow Supplémentaires. Soit $P \in \ker(u) \cap \text{Im}(u)$. Il existe $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$ tel que $P = aL_1 + bL_2 + cL_3$. En évaluant en 0, 1 et 2, on trouve respectivement $a = 0, b = 0, c = 0$. Donc $P = 0_E$: $\text{Im}(u)$ et $\ker(u)$ sont en somme directe. Mais comme la somme de leurs dimensions est $\dim(E)$ par le théorème du rang, on en déduit que

$$\text{Im}(u) \text{ et } \ker(u) \text{ sont supplémentaires dans } E$$

5.2 On sait déjà que 0 est valeur propre d'ordre de multiplicité $n - 3$ car $\ker(u)$ est de dimension $n - 3$. Par ailleurs on vérifie aisément que $u(L_1) = L_1$, $u(L_2) = L_2$ et $u(L_3) = L_3$. ainsi, comme (L_1, L_2, L_3) est une base de $\text{Im}(u)$, on en déduit que u induit sur $\text{Im}(u)$ l'endomorphisme identique de $\text{Im}(u)$: 1 est une valeur propre de u et l'espace propre associé est $\text{Im}(u)$.

Ainsi u est diagonalisable (car la somme des dimensions des sous-espaces propres est n la dimension de E) et ses valeurs propres sont 0 et 1.

Donc u est le projecteur d'axe $\text{Im}(u)$ parallèlement à $\ker(u)$ Déterminer les éléments propres de u et caractériser géométriquement u

EXERCICE 2

$I = [0, +\infty[$. E le \mathbb{R} -espace vectoriel constitué des éléments f de $\mathcal{C}(I, \mathbb{R})$ tels que f^2 est intégrable sur I .

Questions de cours

1. Soit $(a, b) \in \mathbb{R}^2$. On a $(a - b)^2 \geq 0$ i.e. $a^2 + b^2 \geq 2ab$ Ainsi $\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, ab \leq \frac{1}{2}(a^2 + b^2)$.
 2. Soit $(f, g) \in E^2$. D'après l'inégalité précédente, qui est également vrai en changeant a et $-a$, on a $|fg| \leq \frac{1}{2}(f^2 + g^2)$. Or f et g sont dans E donc elles sont continues et leurs carrés f^2 et g^2 sont intégrables sur I . Ainsi par majoration, comme $|fg|$ est continue positive et majorée par $\frac{1}{2}(f^2 + g^2)$ qui est continue positive intégrable sur I , $|fg|$ est intégrable sur I donc fg est intégrable sur I . Ainsi **le produit de deux éléments de E est intégrable sur I**
 3.
 - ⇒ Existence. φ est bien définie sur E et à valeurs dans \mathbb{R} car si $(f, g) \in E^2$, fg est intégrable sur I .
 - ⇒ Symétrie. Par commutativité du produit de fonctions à valeurs dans \mathbb{R} , φ est **symétrique**.
 - ⇒ Bilinéarité. Soit $(f, g, h) \in E^3$ et $(a, b) \in \mathbb{R}^2$. $\varphi(af + bh, g) = \int_I (af + bh)g = a \int_I fg + b \int_I hg$ par linéarité de l'intégration. Ainsi $\varphi(af + bh, g) = a\varphi(f, g) + b\varphi(h, g)$: φ est linéaire à gauche. Par symétrie, on en déduit que φ est **bilinéaire**.
 - ⇒ Positivité. Soit $f \in E$. f^2 est une fonction continue positive intégrable sur I donc par positivité de l'intégration, $\int_I f^2 \geq 0$ i.e. $\varphi(f, f) \geq 0$: φ est **positive**.
 - ⇒ Définie positivité. Soit $f \in E$ telle que $\varphi(f, f) = 0$. f^2 est une fonction continue positive intégrable sur I et son intégrale sur I est nulle, donc f^2 est la fonction nulle sur I et donc f est la fonction nulle sur I . Comme on a déjà vérifié que φ était positive, on en déduit que φ est **définie positive**
- Ainsi **φ définit bien un produit scalaire sur E**

Partie 1

Soit h élément de $\mathcal{C}(I, \mathbb{R})$, tel que l'intégrale $\int_0^{+\infty} h(t) dt$ converge.

1. On note H la primitive de h s'annulant en 0. Comme $\int_0^{+\infty} h(t) dt$ converge, H possède une limite finie en $+\infty$ et cette limite vaut $\ell = \int_0^{+\infty} h(t) dt$. Mais alors $H(n)$ et $H(n+1)$ tendent vers ℓ lorsque n tend vers $+\infty$. Ainsi leur différence, $H(n+1) - H(n) = J_n$ tend vers $\ell - \ell = 0$ lorsque n tend vers $+\infty$. Ainsi $\lim_{n \rightarrow +\infty} J_n = 0$.
2. Soit $n \in \mathbb{N}$. la restriction de $|h|$ à $[n, n+1]$ est continue sur ce segment donc est minorée et atteint son minimum. On considère $a_n \in [n, n+1]$ tel que $|h(a_n)| = \min_{t \in [n, n+1]} |h(t)|$.
 Si $h(a_n) = 0$, on a évidemment $0 \leq |h(a_n)| \leq |J_n|$.
 Si $h(a_n) > 0$. Alors comme h est continue sur le segment $[n, n+1]$, h ne s'annulant pas sur $[n, n+1]$, h est de signe constant sur $[n, n+1]$. Donc $|J_n| = \int_n^{n+1} |h(t)| dt \geq |h(a_n)|$.
 Dans tous les cas $0 \leq |h(a_n)| \leq |J_n|$. Ainsi par le théorème des gendarmes, on en déduit que $h(a_n)$ tend vers 0 lorsque n tend vers $+\infty$. Mais comme $n \leq a_n$, a_n tend vers $+\infty$ lorsque n tend vers $+\infty$. Ainsi **on a bien trouvé une suite $(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \in I^{\mathbb{N}}$ telle que : $\lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = +\infty$ et $\lim_{n \rightarrow +\infty} h(a_n) = 0$** .

Partie 2

F ensemble des applications $f \in \mathcal{C}^1(I, \mathbb{R})$, telles que $\int_0^{+\infty} t^2 [f(t)]^2 dt$ et $\int_0^{+\infty} [f'(t)]^2 dt$ convergent. Soit $f \in F$.

1. $\Leftrightarrow f^2$ est une fonction continue sur I . De plus $\forall t \in [1, +\infty[, |f^2(t)| \leq t^2 f^2(t)$ et la fonction $t \in [1, +\infty[\mapsto t^2 f^2(t)$ est continue intégrable sur $[1, +\infty[$. Donc par majoration, f^2 est intégrable sur $[1, +\infty[$. Or f^2 est continue sur le segment $[0, 1]$ donc intégrable sur ce segment.

Ainsi **f^2 est intégrable sur I i.e. $\int_0^{+\infty} [f(t)]^2 dt$ converge**.

\Leftrightarrow On pose g_1 et g_2 les fonctions $t \in I \mapsto tf(t)$ et $t \in I \mapsto f'(t)$. g_1 et g_2 sont continues sur I et de carré intégrable sur I , i.e. g_1 et g_2 sont dans E . Ainsi d'après la question de cours 2.,

le produit $g_1 g_2$ est intégrable sur I i.e. $\int_0^{+\infty} tf(t)f'(t) dt$ converge

2. On pose h la fonction définie sur I par $h(t) = t^2 f^2(t)$. h est continue et intégrable sur $I = \mathbb{R}^+$. On choisit une suite $(a_n)_{n \in \mathbb{N}} \in I^{\mathbb{N}}$ telle que : $\lim_{n \rightarrow +\infty} a_n = +\infty$ et $\lim_{n \rightarrow +\infty} h(a_n) = 0$. Pour $n \in \mathbb{N}^*$, on intègre par parties

$$\int_0^{a_n} tf'(t)f(t) dt. \text{ On obtient : } \int_0^{a_n} tf'(t)f(t) dt = \left[\frac{tf^2(t)}{2} \right]_0^{a_n} - \frac{1}{2} \int_0^{a_n} f^2(t) dt = \frac{h(a_n)}{2a_n} - \frac{1}{2} \int_0^{a_n} f^2(t) dt$$

(remarquons que $a_n > 0$ car $a_n \geq n > 0$).

Or les intégrales $\int_0^{+\infty} [f(t)]^2 dt$ et $\int_0^{+\infty} tf(t)f'(t) dt$ sont convergentes et a_n tend vers $+\infty$ lorsque n

tend vers $+\infty$ donc $\lim_{n \rightarrow +\infty} \int_0^{a_n} tf'(t)f(t) dt = \int_0^{+\infty} tf'(t)f(t) dt$ et $\lim_{n \rightarrow +\infty} \int_0^{a_n} f^2(t) dt = \int_0^{+\infty} f^2(t) dt$.

Enfin, $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{h(a_n)}{2a_n} = 0$. Ainsi en passant à la limite dans la relation ci-dessus, on obtient :

$$\int_0^{+\infty} tf(t)f'(t) dt = -\frac{1}{2} \int_0^{+\infty} [f(t)]^2 dt .$$

3. On reprend les fonctions $g_1 : t \in I \mapsto tf(t)$ et $g_2 : t \in I \mapsto f'(t)$. Ces deux fonctions sont bien des éléments de E car elles sont continues sur I et de carré intégrable sur I . Donc d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz pour le produit scalaire φ de E , on a : $\langle g_1 | g_2 \rangle^2 \leq \|g_1\|^2 \|g_2\|^2$.

Donc, en traduisant avec les intégrales, on a :

$$\left(\int_0^{+\infty} tf(t)f'(t) dt \right)^2 \leq \int_0^{+\infty} t^2 f^2(t) dt \int_0^{+\infty} [f'(t)]^2 dt.$$

Ainsi compte-tenu de l'égalité obtenue à la question précédente :

$$\left(\int_0^{+\infty} [f(t)]^2 dt \right)^2 \leq 4 \left(\int_0^{+\infty} t^2 [f(t)]^2 dt \right) \left(\int_0^{+\infty} [f'(t)]^2 dt \right) \quad (*)$$

4. On a égalité dans (*) si et seulement si on a égalité dans l'inégalité de Cauchy-Schwarz $\langle g_1 | g_2 \rangle^2 \leq \|g_1\|^2 \|g_2\|^2$ donc si et seulement si g_1 et g_2 sont colinéaires. Donc ceci est réalisé si et seulement si la fonction f est nulle ou si f est solution d'une équation différentielle du type : $f'(t) = atf(t)$ (H). Or les solutions de (H) sont les fonctions : $j_{a,\lambda} : t \in I \mapsto \lambda e^{at^2/2}$. Par toutes ces fonctions $j_{a,\lambda}$ les fonctions qui sont dans F sont celles pour lesquelles soit λ est nul soit a est strictement négative.

Ainsi : les fonctions f pour lesquelles il y a égalité dans (*) sont :

les fonctions $t \mapsto \lambda e^{-\alpha^2 t^2}$ avec $(\alpha, \lambda) \in \mathbb{R}^2$

EXERCICE 3

On considère une expérience aléatoire dont l'ensemble des résultats possibles est noté Ω .

Soient $k \in \mathbb{N}^*$ et T une variable aléatoire définie sur Ω et à valeurs dans $\llbracket 0, k \rrbracket$.

On considère alors une suite $(X_i)_{i \in \llbracket 0, k \rrbracket}$ de variables aléatoires de même loi et toutes à valeurs dans \mathbb{Z} .

On suppose que les variables aléatoires X_0, X_1, \dots, X_k et T sont mutuellement indépendantes.

On définit la variable aléatoire Y par : $\forall \omega \in \Omega, Y(\omega) = \sum_{i=0}^{T(\omega)} X_i(\omega)$

1. Comme $([T = j])_{j \in \llbracket 0, k \rrbracket}$ constitue un système complet d'événements, on a d'après la formule des probabilités totales, on a :

$$\forall n \in \mathbb{Z}, \mathbb{P}(Y = n) = \sum_{j=0}^k \mathbb{P}(Y = n, T = j) = \sum_{j=0}^k \mathbb{P}(T = j, X_0 + \dots + X_j = n).$$

Or les T et les X_i sont mutuellement indépendantes donc par le lemme des coalitions T et $X_0 + \dots + X_j$

sont indépendantes. Ainsi $\forall n \in \mathbb{Z}, \mathbb{P}(Y = n) = \sum_{j=0}^k \mathbb{P}(T = j) \mathbb{P}(X_0 + \dots + X_j = n)$.

On veut montrer que les séries $\sum_{n \in \mathbb{N}} n \mathbb{P}(Y = n)$ et $\sum_{n \in \mathbb{N}} -n \mathbb{P}(Y = -n)$ sont absolument convergentes donc,

comme les probabilités sont positives, on veut montrer que la série $\sum_{n \in \mathbb{N}} n (\mathbb{P}(Y = n) + \mathbb{P}(Y = -n))$ est absolument convergente.

Or X_0, X_1, \dots, X_k admettent une espérance finie donc c'est aussi le cas pour $X_0, X_0 + X_1, \dots, X_0 + X_1 + \dots + X_k$.

Ainsi les séries $\sum_{n \in \mathbb{N}} n (\mathbb{P}(X_0 = n) + \mathbb{P}(X_0 = -n)), \sum_{n \in \mathbb{N}} n (\mathbb{P}(X_0 + X_1 = n) + \mathbb{P}(X_0 + X_1 = -n)), \dots, \sum_{n \in \mathbb{N}} n (\mathbb{P}(X_0 + \dots + X_k = n) + \mathbb{P}(X_0 + \dots + X_k = -n))$

sont absolument convergentes. Comme la série $\sum_{n \in \mathbb{N}} n (\mathbb{P}(Y = n) + \mathbb{P}(Y = -n))$ est une combinaison linéaire des séries précédentes avec les coefficients $\mathbb{P}(T = j)$, on en déduit qu'elle est absolument convergente donc que

Y possède une espérance finie

2. La série $\sum_{n \in \mathbb{N}} n (\mathbb{P}(Y = n) + \mathbb{P}(Y = -n))$ est combinaison linéaire des séries $\sum_{n \in \mathbb{N}} n (\mathbb{P}(X_0 = n) + \mathbb{P}(X_0 = -n)),$

$\dots, \sum_{n \in \mathbb{N}} n (\mathbb{P}(X_0 + X_1 + \dots + X_k = n) + \mathbb{P}(X_0 + X_1 + \dots + X_k = -n))$ donc la somme de cette série est

la combinaison linéaire des sommes de ces séries.

Or ces sommes sont les espérances respectives de $X_0, X_0 + X_1, \dots, X_0 + \dots + X_k$.

Ainsi $\mathbb{E}(Y) = \sum_{j=0}^k \mathbb{P}(Y = j) \mathbb{E}(X_0 + \dots + X_j)$.

Or par linéarité de l'espérance, on a $\mathbb{E}(X_0 + \dots + X_j) = \mathbb{E}(X_0) + \dots + \mathbb{E}(X_j) = (j+1)\mathbb{E}(X_0)$ car les X_j ont la même espérance. Ainsi :

$$\mathbb{E}(Y) = \sum_{j=0}^k (j+1) \mathbb{P}(Y = j) \mathbb{E}(X_0) = \sum_{j=0}^k j \mathbb{P}(Y = j) \mathbb{E}(X_0) + \sum_{j=0}^k \mathbb{P}(Y = j) \mathbb{E}(X_0) = \mathbb{E}(X_0) \mathbb{E}(T) + \mathbb{E}(X_0).$$

Donc **$\mathbb{E}(Y) = (\mathbb{E}(T) + 1) \mathbb{E}(X_0)$** .

3. On suppose que $\mathbb{E}(X_0) = 0$ et que X_0^2 possède une espérance.

On en déduit donc que l'espérance de Y est nulle également.

On a $Y^2 \leq \left(\sum_{i=0}^k |X_i| \right)^2 = \sum_{i=0}^k X_i^2 + 2 \sum_{i < j} |X_i| |X_j| \leq \sum_{i=0}^k X_i^2 + \sum_{i < j} (X_i^2 + X_j^2) \leq (k+1) \sum_{i=0}^k X_i^2$. Ainsi

Y^2 a une espérance finie.

La série $\sum_{n \in \mathbb{N}} n^2 (\mathbb{P}(Y = n) + \mathbb{P}(Y = -n))$ est combinaison linéaire des séries $\sum_{n \in \mathbb{N}} n^2 (\mathbb{P}(X_0 = n) + \mathbb{P}(X_0 = -n))$,
 ..., $\sum_{n \in \mathbb{N}} n^2 (\mathbb{P}(X_0 + X_1 + \dots + X_k = n) + \mathbb{P}(X_0 + X_1 + \dots + X_k = -n))$ donc la somme de cette série est
 la combinaison linéaire des sommes de ces séries.

Or ces sommes sont les espérances respectives de X_0^2 , $(X_0 + X_1)^2$, ..., $(X_0 + \dots + X_k)^2$.

De plus, par indépendance linéaire et linéarité de l'espérance, on a :

$$\mathbb{E}((X_0 + \dots + X_k)^2) = \sum_{i=0}^j \mathbb{E}(X_i^2) + \sum_{0 \leq i < k \leq j} \mathbb{E}(X_i) \mathbb{E}(X_k) = (j+1)\mathbb{E}(X_0^2) \text{ car les espérances des } X_i$$

sont nulles. Ainsi par linéarité de l'espérance :

$$\mathbb{E}(Y^2) = \sum_{j=0}^k \mathbb{P}(Y = j) \mathbb{E}((X_0 + \dots + X_j)^2) = \sum_{j=0}^k (j+1) \mathbb{P}(Y = j) \mathbb{E}(X_0)^2$$

$$\text{Ainsi } \mathbb{E}(Y^2) = \sum_{j=0}^k j \mathbb{P}(Y = j) \mathbb{E}(X_0)^2 + \sum_{j=0}^k (\mathbb{P}(Y = j) \mathbb{E}(X_0)^2) = \mathbb{E}(X_0)^2 \mathbb{E}(T) + \mathbb{E}(X_0)^2.$$

Or d'après la formule de Koenig-Huygens, $\mathbb{V}(Y) = \mathbb{E}(Y^2) - \mathbb{E}(Y)^2$, donc comme $\mathbb{E}(X_0) = \mathbb{E}(Y) = 0$,

on obtient alors : $\mathbb{V}(Y) = (\mathbb{E}(T) + 1) \mathbb{V}(X_0)$.

EXERCICE 4

PARTIE A. Recherche de zéro d'une fonction

1. La fonction f est continue et change de signe sur l'intervalle $[a, b]$ donc, d'après le théorème des valeurs intermédiaires, **f s'annule sur $[a, b]$** .
2. La recherche par dichotomie d'un zéro d'une fonction revient à construire les suites (a_n) et (b_n) suivantes, définies par $a_0 = a$, $b_0 = b$ et pour tout n dans \mathbb{N} ,

$$a_{n+1} = \begin{cases} \frac{a_n + b_n}{2} & \text{si } f(a_n)f\left(\frac{a_n + b_n}{2}\right) \leq 0, \\ a_n & \text{sinon} \end{cases}, \quad b_{n+1} = \begin{cases} b_n & \text{si } f(a_n)f\left(\frac{a_n + b_n}{2}\right) \leq 0, \\ \frac{a_n + b_n}{2} & \text{sinon} \end{cases}$$

D'où le programme suivant

```
def rech_dicho(f, a, b, eps):
2   """f est une fonction continue telle que f(a)*f(b)<0,
3   avec a<b, eps un flottant >0"""
4   an = a #Initialisation
5   bn = b
6   while bn-an>eps: # Critere d'arret
7       cn=(an+bn)/2
8       if f(an)*f(cn)<=0:
9           bn = cn
10          else:
11              an=cn
12   return an, bn
```

2. 1. Posons $g : x \mapsto f(x) - x$. Alors $g(0) = f(0) - 0 \geq 0$, $g(1) = f(1) - 1 \leq 1$. $0 \in [g(1), g(0)]$, g est continue sur l'intervalle $[0, 1]$ donc, d'après le théorème des valeurs intermédiaires, on dispose de **$c \in [0, 1]$ tel que $g(c) = 0$, i.e. $f(c) = c$** .
2. On va utiliser l'idée de la preuve de la question précédente, et appliquer la dichotomie à la fonction $x \mapsto f(x) - x$.

```
def rech_pt_fixe(f, x, eps):
2   """f est une fonction de [0,1] dans [0,1], continue"""
3   def g(x): #Definition de la fonction auxilliaire
4       return f(x) - x
5   return rech_dicho(g, 0, 1, eps)
```

PARTIE B. Recherche dans une liste

1. 1.

```
1>>> L = [2,4,5,7,7,8,10]
2>>> rech_dicho(L,1,5,6)
3a= 1 , b= 5
4a= 1 , b= 3
53
```

```
1>>> rech_dicho(L,0,5,1)
2a= 0 , b= 5
3a= 0 , b= 2
4a= 0 , b= 1
50
```

2. Le programme `rech_dicho(L,g,d,x)` **recherche** et **renvoie** une **position** i entre g et d telle que $L[i-1] \leq x \leq L[i]$, sachant que l'on suppose $L[g:d+1]$ triée.
3. Si a_k et b_k sont les valeurs de a et b à la k -ième étape, alors $\frac{a_k + b_k}{2} - 1 \leq c_k \leq \frac{a_k + b_k}{2}$. Alors selon les deux cas de figure du test `if`, on obtient

$$b_{k+1} - a_{k+1} = c_k - a_k \leq \frac{a_k + b_k}{2} - a_k \leq \frac{b_k - a_k}{2},$$

ou bien $b_{k+1} - a_{k+1} = b_k - (c_k + 1) = b_k - c_k - 1 \leq b_k - \frac{a_k + b_k}{2} \leq \frac{b_k - a_k}{2}$,

donc, par une récurrence immédiate, $b_k - a_k \leq 2^{-k}(d - g + 1)$, donc le programme s'arrête lorsque $b_k - a_k < 1$, en particulier lorsque $2^{-k}(d - g + 1) < 1$, i.e. $k \geq \log_2(d - g + 1)$, d'où une complexité en $O(\ln(d - g))$.

2. Pour trier par insertion une liste L , on part du premier élément de L , puis on **insère** le deuxième élément avant ou après ce premier élément, puis, de manière générale, lorsqu'on a une liste dont les k premiers éléments sont triés, on insère le $k + 1$ -ème dans ces k premiers éléments. Cette insertion se fait en deux étapes : la recherche de la position de l'élément à proprement parler, puis l'insertion de l'élément. On va effectuer cette insertion avec des permutations successives. On propose donc l'algorithme suivant :

```
def tri_dicho(L):
2   for k in range(1, len(L)):
3       if L[k] < L[k-1]: #Si on a besoin de bouger les elements
4           i = rech_dicho(L,0,k-1,L[k]) #On recherche la position
5                                   #de l'element a inserer.
6       for j in range(k,i,-1):      #On fait des permutations,
7           L[j],L[j-1] = L[j-1],L[j] # en partant de la fin
```

3. Dans le programme précédent et si $n = \text{len}(L)$,

- Il y a une première boucle à $n - 1$ étapes.
- Dans la boucle, on appelle `rech_dicho`, qui effectue $O(\ln(n))$ comparaisons, d'où $O(n \ln(n))$ comparaisons.
- Dans la boucle, on effectue $k - i = O(k)$ affectations, d'où $O(\sum_{k=1}^n k) = O(n^2)$ affectations.

Le tri par insertion classique est similaire, sauf pour la recherche de la position, pour laquelle on effectue $O(k)$ comparaisons. D'où, pour le tri par insertion classique, $O(n^2)$ affectations **et** $O(n^2)$ comparaisons. Ainsi, le tri par insertion dichotomique permet un gain de complexité en termes de comparaisons, mais pas en termes d'affectations.