UNE PROPOSITION DE CORRIGÉ

I Premiers résultats

Q 1. Soit \mathcal{B} une base de E et u un endomorphisme de E, notons $M = \operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$. Si u est nilpotent d'indice 1, cela signifie d'après l'énoncé que $M^1 = M = 0$, donc que u = 0. En conclusion :

il y a donc un unique endomorphisme nilpotent d'indice de nilpotence égal à 1 et c'est l'endomorphisme nul.

I.A - Réduction d'une matrice de $\mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ nilpotente d'indice 2

Q 2. Avec les notations de la question 1, puisque $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u^k) = M^k$ pour tout entier naturel k, le fait que u soit nilpotent d'indice p signifie que M l'est donc que $M^p = 0$ et, par minimalité de p, $M^{p-1} \neq 0, \ldots, M \neq 0$. Ainsi, $u^p = 0$ et $u^{p-1} \neq 0$. Comme $u^{p-1} \neq 0$, on en déduit (par définition de ce qu'est l'endomorphisme nul)

l'existence d'un vecteur x de E tel que $u^{p-1}(x) \neq 0$.

Q 3. Soit une famille de scalaires $(\lambda_k)_{0 \leqslant k \leqslant p-1} \in \mathbb{C}^p$ telle que $\sum_{k=0}^{p-1} \lambda_k u^k(x) = 0$ (*).

Si on avait $(\lambda_0, \dots, \lambda_{p-1}) \neq (0, \dots, 0)$, on pourrait définir l'entier $i = \min(\{0 \leq k \leq p-1 \mid \lambda_k \neq 0\})$ de sorte que $\lambda_0 = \dots = \lambda_{i-1} = 0$ et $\lambda_i \neq 0$. En composant la relation (*) par u^{p-1-i} (on le peut car $p-1-i \geq 0$ par construction),

on aurait donc, par linéarité de $u, \sum_{k=0}^{p-1} \lambda_k u^{p-1-i+k}(x) = u(0) = 0$, d'où

$$\sum_{k=i}^{p-1} \lambda_k u^{p-1-i+k}(x) = 0.$$

Comme $u^p = 0$, il ne reste dans cette somme que $\lambda_i u^{p-1}(x) = 0$. C'est impossible puisque $\lambda_i \neq 0$ et $u^{p-1}(x) \neq 0$ d'après la question 2. On conclut ce raisonnement par l'absurde : $(\lambda_0, \dots, \lambda_{p-1}) = (0, \dots, 0)$. Ainsi,

$$(u^k(x))_{0 \leqslant k \leqslant p-1}$$
 est libre.

Cette famille libre admet p vecteurs dans l'espace E de dimension n=2. On sait d'après le cours que le nombre de vecteurs de cette famille est inférieur à la dimension de l'espace : $p \leq 2$. Or par hypothèse, $p \geq 2$, d'où

$$p=2.$$

 $igl| \mathbf{Q} \ \mathbf{4.} igr|$ Comme u est nilpotent d'indice 2 d'après la question précédente, $u \neq 0$ et $u^2 = u \circ u = 0$, on sait d'après le cours qu'alors $\mathrm{Im}(u) \subset \mathrm{Ker}(u)$ donc $\dim(\mathrm{Im}(u)) = \mathrm{rg}(u) \leqslant \dim(\mathrm{Ker}(u))$. Or, d'après la formule du rang appliquée à l'endomorphisme u de \mathbb{R}^2 , il vient $2 = \dim(\mathrm{Im}(u)) + \dim(\mathrm{Ker}(u))$. Puisque $\mathrm{rg}(u) > 0$ car $u \neq 0$, on ne peut avoir que $\dim(\mathrm{Im}(u)) = \dim(\mathrm{Ker}(u)) = 1$. Par inclusion et égalité des dimensions, on peut conclure que

$$Im(u) = Ker(u).$$

Q 5. D'après les questions 2 et 3, il existe un vecteur x de E tel que (x, u(x)) soit libre dans E de dimension 2, le cours nous apprend alors que $\mathcal{B} = (x, u(x))$ est une base de E.

En posant y = u(x), on a u(x) = y et $u(y) = u(u(x)) = u^2(x) = 0$, la matrice de u dans la base \mathcal{B} vérifie donc

$$\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = J_2.$$

 $\boxed{\mathbf{Q} \ \mathbf{6}}$ (\Longrightarrow) Soit $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ nilpotente et u l'endomorphisme de \mathbb{C}^2 canoniquement associé à A. Comme A, u est nilpotent d'indice $p \in \mathbb{N}^*$. On traite les deux cas des questions précédentes avec $E = \mathbb{C}^2$.

- Si p=1, d'après la question 1, u=0 donc A=0 et on a bien $tr(A)=\det(A)=0$.
- Si $p \ge 2$, on a vu en question 5 qu'il existait une base \mathcal{B} de \mathbb{C}^2 telle que $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = J_2$. Comme A et J_2 représentent le même endomorphisme dans deux bases différentes, elles sont semblables (plus précisément si on note P la matrice de passage de la base canonique de \mathbb{C}^2 à \mathcal{B} , on a $A = PJ_2P^{-1}$) donc elles ont même trace et même déterminant. Comme $\operatorname{tr}(J_2) = \det(J_2) = 0$, on a encore $\operatorname{tr}(A) = \det(A) = 0$.

(\iff) Soit $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$ telle que $\operatorname{tr}(A) = \det(A) = 0$. On sait d'après le cours que $\chi_A = X^2 - \operatorname{tr}(A)X + \det(A) = X^2$. D'après le théorème de Cayley-Hamilton, on a donc $A^2 = 0$ car χ_A annule A : A est bien nilpotente d'indice $p \leqslant 2$. Par conséquent, on conclut par double implication que

$$A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$$
 est nilpotente $\iff (\operatorname{tr}(A) = \det(A) = 0).$

I.B - Réduction d'une matrice de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ nilpotente d'indice 2

Q 7. À nouveau, comme u est nilpotent d'indice 2, on a $u^2 = u \circ u = 0$ donc

$$\operatorname{Im}(u) \subset \operatorname{Ker}(u)$$
.

Il vient donc $rg(u) \leq dim(Ker(u))$. On ajoute rg(u) de part et d'autre de cette inégalité pour avoir, avec la formule du rang, l'inégalité

$$2\operatorname{rg}(u) = \boxed{2r \le n} = \dim(E) = \operatorname{rg}(u) + \dim(\operatorname{Ker}(u)).$$

Q 8. Comme Im(u) est de dimension r = rg(u), il existe une base (w_1, \ldots, w_r) de Im(u). Par définition de l'image, il existe des vecteurs e_1, \ldots, e_r tels que $u(e_1) = w_1, \ldots, u(e_r) = w_r$.

Vérifions que $\mathcal{B} = (e_1, u(e_1), e_2, u(e_2), \dots, e_r, u(e_r))$ est une base de E. Soit $(\lambda_1, \mu_1, \lambda_2, \mu_2, \dots, \lambda_r, \mu_r) \in \mathbb{C}^{2r}$ telle que

$$\lambda_1 e_1 + \mu_1 u(e_1) + \lambda_2 e_2 + \mu_2 u(e_2) + \dots + \lambda_r e_r + \mu_r u(e_r) = 0$$
 (*).

On compose (*) par u donc, comme $u^2 = 0$, il vient $\lambda_1 w_1 + \lambda_2 w_2 + \cdots + \lambda_r w_r = 0$. Mais on sait que (w_1, \ldots, w_r) est libre donc $\lambda_1 = \lambda_2 = \cdots = \lambda_r = 0$. Il ne reste donc plus dans (*) que $\mu_1 w_1 + \mu_2 w_2 + \cdots + \mu_r w_r = 0$ qui amène encore la conclusion $\mu_1 = \mu_2 = \cdots = \mu_r = 0$ car (w_1, \ldots, w_r) est libre. On vient de prouver que \mathcal{B} est libre.

Or $\dim(E) = n = 2r = \operatorname{rg}(u) + \dim(\operatorname{Ker}(u))$ par la formule du rang donc \mathcal{B} admet autant de vecteurs que la dimension de E. On peut conclure que

$$\mathcal{B} = (e_1, u(e_1), e_2, u(e_2), \dots, e_r, u(e_r))$$
 est une base de E .

Q 9. Pour k tel que $1 \le k \le r$, $u(u(e_k)) = u^2(e_k) = 0$ donc, par construction de \mathcal{B} , la matrice de u dans \mathcal{B} vaut

$$Mat_{\mathcal{B}}(u) = diag(J_2, \dots, J_2) \in \mathcal{M}_{2r}(\mathbb{C}).$$

Q 10. On raisonne comme en question 8. Comme $\operatorname{rg}(u) = r$, il existe une base (w_1, \ldots, w_r) de $\operatorname{Im}(u)$, puis des vecteurs e_1, \ldots, e_r tels que $u(e_1) = w_1, \ldots, u(e_r) = w_r$. Comme $\operatorname{Im}(u) \subset \operatorname{Ker}(u), (w_1, \ldots, w_r)$ est une famille libre de vecteurs de $\operatorname{Ker}(u)$. D'après le théorème de la base incomplète, comme $\dim(\operatorname{Ker}(u)) = \dim(E) - \operatorname{rg}(u) = n - r \geqslant r$ par la formule du rang, on peut trouver des vecteurs v_1, \ldots, v_{n-2r} dans $\operatorname{Ker}(u)$ pour compléter (w_1, \ldots, w_r) en une base $\mathcal{B}' = (w_1, \ldots, w_r, v_1, \ldots, v_{n-2r})$ de $\operatorname{Ker}(u)$. Vérifions que $\mathcal{B} = (e_1, u(e_1), e_2, u(e_2), \ldots, e_r, u(e_r), v_1, \ldots, v_{n-2r})$ est une base de E. Soit $(\lambda_1, \mu_1, \lambda_2, \mu_2, \ldots, \lambda_r, \mu_r, \eta_1, \ldots, \eta_{n-2r}) \in \mathbb{C}^{2r}$ telle que

$$\lambda_1 e_1 + \mu_1 u(e_1) + \lambda_2 e_2 + \mu_2 u(e_2) + \ldots + \lambda_r e_r + \mu_r u(e_r) + \eta_1 v_1 + \ldots + \eta_{n-2r} v_{n-2r} = 0 \ (*).$$

On compose (*) par u pour obtenir $\lambda_1 w_1 + \lambda_2 w_2 + \ldots + \lambda_r w_r = 0$. Or (w_1, \ldots, w_r) est libre donc $\lambda_1 = \lambda_2 = \ldots = \lambda_r = 0$. Il ne reste donc plus dans (*) que $\mu_1 w_1 + \mu_2 w_2 + \ldots + \mu_r w_r + \eta_1 v_1 + \ldots + \eta_{n-2r} v_{n-2r} = 0$ qui amène encore la conclusion $\mu_1 = \mu_2 = \ldots = \mu_r = \eta_1 = \ldots = \eta_{n-2r} = 0$ car \mathcal{B}' est libre (c'est une base de Ker(u)). Ainsi, \mathcal{B} est libre. Comme \mathcal{B} admet autant de vecteurs que la dimension de E. On peut conclure que

$$\mathcal{B} = (e_1, u(e_1), e_2, u(e_2), \dots, e_r, u(e_r), v_1, \dots, v_{n-2r})$$
 est une base de E .

Q 11. Pour k tel que $1 \le k \le r$, on a $u(u(e_k)) = u^2(e_k) = 0$. Pour k tel que $1 \le k \le n - 2r$, on a $u(v_k) = 0$ car $v_k \in \text{Ker}(u)$ donc, par construction de \mathcal{B} , la matrice de u dans \mathcal{B} vaut

$$\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \operatorname{diag}(J_2, \dots, J_2, 0_{n-2r}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C}).$$

I.C - Valeurs propres, polynôme caractéristique, polynômes annulateurs d'une matrice nilpotente

Q 12. Les valeurs propres de A sont les racines de χ_A d'après le cours. Comme tout polynôme complexe admet au moins une racine d'après le théorème de d'Alembert-Gauss, le spectre de A n'est pas vide.

Soit $\lambda \in \mathbb{C}$ une valeur propre de A. Il existe donc $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{C})$ tel que $X \neq 0$ et $AX = \lambda X$. Soit $i \in \mathbb{N}$ tel que $A^iX = \lambda^i X$, alors $A^{i+1}X = (AA^i)X = A(A^iX) = \lambda^i AX = \lambda^{i+1}X$. On a donc établi par récurrence (initialisation $AX = \lambda X$) que pour tout entier $i \in \mathbb{N}^*$, on a $A^i = \lambda^i X$.

Pour i=p, on obtient $A^pX=0X=0=\lambda^pX$ car $A^p=0$. Or $X\neq 0$ donc $\lambda^p=0$ ce qui prouve que $\lambda=0$.

Si A est nilpotente, alors 0 est l'unique valeur propre de A.

Q 13. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ telle que A est nilpotente et diagonalisable. On vient de voir que $\operatorname{Sp}(A) = \{0\}$. Mais on sait que si A est diagonalisable, $\prod_{\lambda \in \operatorname{Sp}(A)} (X - \lambda)$ est annulateur de A, ce qui donne ici X annulateur de A d'où A = 0.

Réciproquement, la matrice nulle est à la fois nilpotente et diagonalisable (toute base est une base de vecteurs propres).

La seule matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ à la fois nilpotente et diagonalisable est la matrice nulle.

 $\boxed{\mathbf{Q} \ \mathbf{14.}}\ (\Longrightarrow)\ \mathrm{Si}\ A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})\ \mathrm{est}\ \mathrm{nilpotente},\ \mathrm{alors}\ \mathrm{Sp}(A) = \{0\}\ \mathrm{d'après}\ \mathrm{la}\ \mathrm{question}\ 12.$ La seule valeur propre de A est donc 0 et elle est forcément de multiplicité n dans χ_A puisque $\deg(\chi_A) = n$. Ainsi, $\chi_A = X^n$. $(\Longleftrightarrow)\ \mathrm{Si}\ \chi_A = X^n$, d'après le théorème de Cayley-Hamilton, $\chi_A(A) = 0$ donc $A^n = 0$ et A est bien nilpotente. Par double implication, on vient de montrer que pour $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$,

A est nilpotente
$$\iff \chi_A = X^n$$
.

Q 15. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ dont 0 est l'unique valeur propre. Comme à la question précédente, l'ordre de multiplicité de 0 dans χ_A ne peut être que n donc $\chi_A = X^n$ ce qui justifie que $\chi_A = X^n$ donc que A est nilpotente d'après la question 14. On a donc avec 12 et 15, pour $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$:

$$A \text{ est nilpotente} \iff \operatorname{Sp}(A) = \{0\}.$$

Q 16. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ une matrice triangulaire à diagonale nulle. Pour $\lambda \in \mathbb{C}$, la matrice $\lambda I_n - A$ est aussi triangulaire avec des λ sur la diagonale donc $\chi_A(\lambda) = \lambda^n$ ce qui justifie que $\chi_A = X^n$. D'après la question 14, la matrice A est donc nilpotente.

 $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ triangulaire à diagonale nulle est nilpotente.

Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ nilpotente. On sait d'après le cours que A est trigonalisable car $\chi_A = X^n$ est scindé dans $\mathbb{C}[X]$. La matrice A est donc semblable à une matrice triangulaire inférieure (par exemple) avec les valeurs propres sur la diagonale. Mais comme 0 est la seule valeur propre de A,

 $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ nilpotente est semblable à une matrice triangulaire à diagonale nulle.

Q 17. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ nilpotente d'indice p et $P = X^pQ \in \mathbb{C}[X]$ avec $Q \in \mathbb{C}[X]$. Alors, comme $P(A) = A^pQ(A)$ et que $A^p = 0$, on a bien P(A) = 0. Par conséquent,

si $P \in \mathbb{C}[X]$ est multiple de X^p et A nilpotente d'indice p, alors P(A) = 0.

Q 18. Comme P est un polynôme annulateur de A, on sait d'après le cours que toute valeur propre de A est racine de P. Or 0 est la seule valeur propre de A nilpotente d'après la question 12. Ainsi,

Si A est nilpotente et P annulateur de A, alors 0 est racine de P.

 $\boxed{\mathbf{Q} \ \mathbf{19.}}$ D'après le théorème de d'Alembert-Gauss, on peut écrire $Q = \prod_{k=1}^q (X - \lambda_k)^{m_k}$ où $\lambda_1, \ldots, \lambda_q$ sont les différentes racines de Q et m_1, \ldots, m_q leurs multiplicités respectives. Comme $Q(0) \neq 0$, aucune de ces racines n'est nulle. Par conséquent, $Q(A) = \prod_{k=1}^q (A - \lambda_k I_n)^{m_k}$ d'après les relations sur les polynômes de matrice.

Or, pour k tel que $1 \le k \le q$, le complexe λ_k n'est pas valeur propre de A puisque $Sp(A) = \{0\}$ d'après la question 12, ainsi la matrice $A - \lambda_k I_n$ est inversible. En tant que produit de puissances de matrices inversibles (autrement dit $GL_n(\mathbb{C})$ est stable par produit, c'est même un groupe pour la loi \times),

$$Q(A)$$
 est inversible.

Comme $P(A) = A^m Q(A) = 0$, en multipliant à droite par $Q(A)^{-1}$, on obtient $A^m = 0$. Mais par définition de l'indice de nilpotence de $A, A \neq 0, A^2 \neq 0, \dots, A^{p-1} \neq 0$ et $A^p = 0$, ce qui justifie que $m \geq p$. Ainsi,

$$P = X^m Q = X^p (X^{m-p} Q)$$
 est bien un multiple de X^p .

Réciproquement, même si ce n'est pas demandé, si $P = X^pQ$ avec $Q \in \mathbb{C}[X]$, on a $P(A) = A^pQ(A) = 0 \times Q(A) = 0$ donc P annule A. Par double implication, on a montré l'équivalence suivante,

si A est nilpotente d'indice p et
$$P \in \mathbb{C}[X]$$
, $P(A) = 0 \iff X^p$ divise P.

Autrement dit, même si la notion est hors programme, le polynôme minimal de A nilpotente d'indice p est X^p .

I.D - Racines carrées de matrices nilpotentes

Q 20. Comme les deux dernières colonnes de A sont respectivement 3 fois et -7 fois la première qui est non nulle, on a rg(A) = 1. Il vient donc

$$rg(A) = 1 \text{ et } tr(A) = 1 + 6 - 7 = 0.$$

D'après le cours, on sait que l'ordre de multiplicité de 0 dans χ_A est supérieur ou égal à $\dim(E_0(A)) = \dim(\operatorname{Ker}(A))$ or $\dim(\operatorname{Ker}(A)) = 3 - \operatorname{rg}(A) = 3 - 1 = 2$ par la formule du rang. Ainsi, $(X - 0)^2 = X^2$ divise χ_A . Par conséquent, comme χ_A est de degré 3 et unitaire, on a $\chi_A = X^3 + aX^2$. De plus, le cours nous apprend que $a = -\operatorname{tr}(A) = 0$ car $\chi_A = X^3 - \operatorname{tr}(A)X^2 + \ldots - \det(A)$. Finalement,

$$\chi_A = X^3.$$

Par le théorème de Cayley-Hamilton, $A^3 = 0$ donc A est nilpotente. Un calcul élémentaire montre que $A^2 = 0$. On pouvait aussi dire que $A = XY^T$ avec $X = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ et $Y = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -7 \end{pmatrix}$ donc $A^2 = XY^TXY^T = (Y|X)XY^T = (X|Y)A$ car

A est nilpotente d'indice 2.

Q 21. On cherche à montrer que A est semblable à $\operatorname{diag}(J_2, J_1) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = T$ ce qui revient, par la formule

de changement de base, à trouver une base $\mathcal{B} = (v_1, v_2, v_3)$ de \mathbb{C}^3 telle que $\mathrm{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = T$.

Il s'agit donc de trouver v_1, v_2, v_3 linéairement indépendants tels que $u(v_1) = v_2, u(v_2) = u(v_3) = 0$.

Procédons par ordre:

- on cherche v_2 tel que $v_2 = u(v_1) \neq 0$ or, comme $\operatorname{rg}(u) = 1$ et $\operatorname{Im}(u) = \operatorname{vect}(X)$, il suffit de prendre $v_2 = X = (1, 2, 1)$.
- on cherche v_1 tel que $u(v_1) = v_2$ ce qui nous conduit à prendre $v_1 = e_1 = (1,0,0)$ d'après la matrice A.
- on cherche v_3 tel que $u(v_3)$ donc $v_3 \in \text{Ker}(u)$ qui est le plan d'équation x + 3y 7z = 0 d'après la matrice A, il suffit de prendre n'importe quel vecteur de ce plan qui n'est pas colinéaire à v_2 , par exemple $v_3 = (3, -1, 0)$.

suffit de prendre n'importe quel vecteur de ce pian qui nous par la Réciproquement, $\mathcal{B} = (v_1, v_2, v_3)$ est bien une base de \mathbb{C}^3 car en posant $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ qui est la matrice de la

famille \mathcal{B} dans la base canonique de \mathbb{C}^3 , on a $\det(P) = 1 \neq 0$ donc P est inversible.

Par construction, $u(v_1) = v_2$, $u(v_2) = u(v_3) = 0$ donc $Mat_{\mathcal{B}}(u) = T$. Comme A est la matrice de u dans la base canonique, A et T représentent le même endomorphisme dans deux bases différentes donc elles sont semblables. Plus précisément, la matrice P définie ci-dessus étant la matrice de passage de la base canonique à \mathcal{B} , on a

$$A = PTP^{-1} \text{ avec } T = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \operatorname{diag}(J_2, J_1); \text{ de plus } P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -7 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

car on a clairement $e_1 = v_1$, $e_2 = 3v_1 - v_3$ et $e_3 = v_2 - 2e_2 - e_1 = v_2 + 2v_3 - 6v_1 - v_1 = -7v_1 + v_2 + 2v_3$.

Q 22. Si $R^2 = A$, comme $A^2 = 0$, il vient $R^4 = (R^2)^2 = A^2 = 0$ donc R est nilpotente. Puisque $R^2 = A$, on a $\overline{\rho^2 = u}$. Ainsi, $\rho \circ u = \rho^3 = u \circ \rho$ donc ρ et u commutent. On sait d'après le cours qu'alors

 $\operatorname{Im}(u)et\operatorname{Ker}(u)$ sont stables par ρ et ρ est nilpotent car R l'est.

Q 23. Soit toujours $R \in \mathcal{M}_3(\mathbb{C})$ telle que $R^2 = A$, posons $R' = P^{-1}RP$ comme proposé par l'énoncé avec la matrice \overline{P} de la question 21. Par la formule de changement de base, R' est la matrice de ρ dans la base \mathcal{B} .

- Comme Im(u) est stable par ρ , il existe $d \in \mathbb{C}$ tel que $\rho(v_2) = dv_2$.
- Comme Ker(u) est stable par ρ , il existe $(e, f) \in \mathbb{C}^2$ tel que $\rho(v_3) = ev_2 + fv_3$.
- Il existe aussi $(a, b, c) \in \mathbb{C}^3$ tel que $\rho(v_1) = av_1 + bv_2 + cv_3$.

Ainsi, $R' = \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ b & d & e \\ c & 0 & f \end{pmatrix}$. Soit $\lambda \in \mathbb{C}$, en développant le déterminant $\chi_{R'}(\lambda) = \det(\lambda I_3 - R')$ par rapport à la première ligne, on obtient directement $\chi_{R'}(\lambda) = (\lambda - a)(\lambda - d)(\lambda - f)$ donc $\chi_{R'} = (X - a)(X - d)(X - f)$. Mais comme R' est

nilpotente, car ρ l'est, d'après la question 22, on a $\chi_R = X^3$ d'après la question 14. Par conséquent : a = d = f = 0 d'où

$$R' = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ b & 0 & e \\ c & 0 & 0 \end{pmatrix}. \text{ On calcule alors } R'^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ ce & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \text{ Comme } R^2 = A \text{ équivaut à } R'^2 = P^{-1}R^2P = P^{-1}AP = T,$$

la condition $R^2 = A$ se traduit par ce = 1. On obtient donc $R' = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ b & 0 & 1/c \\ c & 0 & 0 \end{pmatrix}$ avec $b \in \mathbb{C}$ et $c \in \mathbb{C}^*$.

Réciproquement, si R' est de la forme précédente, alors $R'^2 = T$ (par calcul) donc $R^2 = PR'^2P^{-1} = PTP^{-1} = A$. Ainsi, par double implication, pour $R \in \mathcal{M}_3(\mathbb{C})$, on a l'équivalence :

$$R^2 = A \iff R' = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ b & 0 & 1/c \\ c & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ avec } b \in \mathbb{C} \text{ et } c \in \mathbb{C}^*.$$

Comme $R = PR'P^{-1}$, on a la nouvelle équivalence grâce à la question 21, toujours pour $R \in \mathcal{M}_3(\mathbb{C})$:

$$R^2 = A \iff R = \begin{pmatrix} b + 3c & 3b + 9c - (1/c) & (2/c) - 7b - 21c \\ 2b - c & 6b - 3c - (2/c) & (4/c) - 14b + 7c \\ b & 3b - (1/c) & (2/c) - 7b \end{pmatrix} \text{ avec } b \in \mathbb{C} \text{ et } c \in \mathbb{C}^*.$$

Q 24. Soit
$$R \in \mathcal{M}_3(\mathbb{C})$$
 telle que $R^2 = J_3$, alors $R^4 = (R^2)^2 = J_3^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = E_{3,1}$ (matrice élémentaire)

donc $R^6 = R^4 R^2 = J_3 E_{3,1} = 0$. Comme R est nilpotente, $\chi_R = X^3$ d'après la question 14, donc $R^3 = 0$ d'après le théorème de Cayley-Hamilton. On en déduit que $R^4 = R^3 R = 0$ ce qui est incompatible avec $R^4 = E_{3,1}$.

Il n'existe donc aucune solution de l'équation $R^2 = J_3$ dans $\mathcal{M}_3(\mathbb{C})$.

Q 25. On raisonne par l'absurde en considérant une matrice $R \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ telle que $R^2 = V$. Comme $V^p = 0$, on a $R^{2p} = (R^2)^p = V^p = 0$ donc R est nilpotente. À nouveau, d'après la question 14, $\chi_R = X^n$ donc $R^n = 0$ (toujours Cayley-Hamilton). Or, par hypothèse, on a 2p - 1 > n donc $2p - 2 \ge n$. Mais V est nilpotente d'indice p donc $V^{p-1} = (R^2)^{p-1} = R^{2p-2} \ne 0$. Ceci est impossible car $2p - 2 - n \ge 0$ et $R^{2p-2} = R^n R^{2p-2-n} = 0 \times R^{2p-2-n} = 0$.

Si $V \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est nilpotente d'indice p tel que 2p-1 > n, V n'a pas de racine carrée dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.

Q 26. Soit $n \ge 3$, grâce à la question 23, on pose $V = \operatorname{diag}(J_2, J_1, \dots, J_1) = \operatorname{diag}(T, 0_{n-3}) = E_{2,1} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$. Les calculs qui précèdent montrent que si on pose $R_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ (en prenant b = 0 et c = 1 dans la question 23 par exemple) et $R = \operatorname{diag}(R_3, 0_{n-3})$, on a $R^2 = \operatorname{diag}(R_3^2, 0_{n-3}) = \operatorname{diag}(T, 0_{n-3}) = V$. De plus, V est nilpotente d'ordre $p = 2 \ge 2$ car $V \ne 0$ et $V^2 = \operatorname{diag}(T^2, 0_{n-3}) = 0$. Ainsi, si $n \ge 3$,

 $V = E_{2,1}$ est nilpotente d'indice p = 2 et elle admet pour racine carrée $R = E_{2,3} + E_{3,1}$.

On pouvait le vérifier directement en se rappelant que les matrices élémentaires vérifient la relation $E_{i,j}E_{k,l} = \delta_{j,k}E_{i,l}$ ce qui justifie que $E_{2,1}^2 = 0$ et que $(E_{2,3} + E_{3,1})^2 = E_{2,3}E_{2,3} + E_{2,3}E_{3,1} + E_{3,1}E_{2,3} + E_{3,1}E_{3,1} = 0 + E_{2,1} + 0 + 0 = E_{2,1}$.

II Deuxième partie

II.A - Réduction des matrices nilpotentes

Q 27. Soit $y \in \text{Im}(u)$, par définition, il existe $x \in E$ tel que y = u(x). Ainsi, $u(y) = u(u(x)) \in \text{Im}(u)$ d'où

le sous-espace
$$Im(u)$$
 est stable par u .

Cette stabilité de Im(u) par u nous permet d'induire l'endomorphisme u sur Im(u), et on note $v = u|_{\text{Im}(u)}$ cet endomorphisme induit par u sur Im(u), c'est-à-dire $v: \text{Im}(u) \to \text{Im}(u)$ défini par v(y) = u(y) si $y \in \text{Im}(u)$. Comme $u^p = 0$, pour $y \in \text{Im}(u)$, toujours avec $x \in E$ tel que y = u(x), on a $v^{p-1}(y) = u^{p-1}(u(x)) = u^p(x) = 0$ donc

$$v^{p-1} = 0$$
 et v est nilpotent d'indice $q \leq p-1$ (par minimalité de q).

Comme $u^{p-1} \neq 0$, il existe par définition un vecteur x de E tel que $u^{p-1}(x) \neq 0$. En posant $y = u(x) \in \text{Im}(u)$, il vient $v^{p-2}(y) = u^{p-2}(u(x)) = u^{p-1}(x) \neq 0$ donc $v^{p-2} \neq 0$. On en déduit que $q \geqslant p-1$. Au final,

l'endomorphisme v induit par u sur Im(u) est nilpotent d'indice p-1.

Q 28. $C_u(x)$ est, par construction, un sous-espace vectoriel de E en tant que sous-espace engendré par une famille de vecteurs. Soit $y \in C_u(x)$, par définition, il existe un entier m et des scalaires $(\lambda_0, \ldots, \lambda_m) \in \mathbb{C}^{m+1}$ tels que $y = \sum_{k=0}^m \lambda_k u^k(x)$. Ainsi, par linéarité de u, $u(y) = u \left(\sum_{k=0}^m \lambda_k u^k(x)\right) = \sum_{k=0}^m \lambda_k u^{k+1}(x) \in C_u(x)$ ce qui prouve que

$$C_u(x)$$
 est stable par u .

Posons $A = \{k \in \mathbb{N} \mid u^k(x) = 0\}$. Comme $p \in A$ car $u^p = 0$, A est une partie non vide de \mathbb{N} et $0 \notin A$ car $u^0 = \mathrm{Id}_E$. La propriété fondamentale de \mathbb{N} permet de conclure que A admet un minimum, noté $s(x) \geq 1$. Par conséquent,

il existe un entier
$$s(x)\geqslant 1$$
 tel que $u^{s(x)}(x)=0$ et $u^{s(x)-1}(x)\neq 0$.

Q 29. D'après la question précédente et la définition de s(x), pour tout entier $k \ge s(x)$, on a $u^k(x) = 0$. La famille $(u^k(x))_{k \in \mathbb{N}}$ engendre donc le même sous-espace de E que la famille $(x, u(x), \dots, u^{s(x)-1}(x))$. On obtient $C_u(x) = \text{vect}(u^k(x) \mid k \in \mathbb{N}) = \text{vect}(x, u(x), \dots, u^{s(x)-1}(x))$ et $\mathcal{B}_x = (x, u(x), \dots, u^{s(x)-1}(x))$ est déjà une famille génératrice de $C_u(x)$. Comme en question 3, on peut montrer que celle-ci est aussi libre. Recommençons :

Soit $(\lambda_k)_{0 \leqslant k \leqslant s(x)-1} \in \mathbb{C}^{s(x)}$ telle que $\sum_{k=0}^{s(x)-1} \lambda_k u^k(x) = 0$ (*). Si on avait $(\lambda_0, \dots, \lambda_{s(x)-1}) \neq (0, \dots, 0)$, on pourrait définir l'entier $i_x = \min(\{0 \leqslant k \leqslant s(x) - 1 \mid \lambda_k \neq 0\})$ de sorte que $\lambda_0 = \dots = \lambda_{i_x-1} = 0$ et $\lambda_{i_x} \neq 0$. En composant la relation (*) par $u^{s(x)-1-i_x}$ (on le peut car $s(x) - 1 - i_x \geqslant 0$), on aurait donc, par linéarité de u, $\sum_{k=0}^{s(x)-1} \lambda_k u^{s(x)-1-i_x+k}(x) = u(0) = 0$, d'où $\sum_{k=i_x} \lambda_k u^{s(x)-1-i_x+k}(x) = 0$. Comme $u^{s(x)}(x) = 0$, il ne reste dans cette

somme que $\lambda_{i_x}u^{s(x)-1}(x)=0$. C'est impossible puisque $\lambda_{i_x}\neq 0$ et $u^{s(x)-1}(x)\neq 0$. On conclut ce raisonnement par l'absurde : $(\lambda_0,\ldots,\lambda_{s(x)-1})=(0,\ldots,0)$. Ainsi, \mathcal{B}_x est aussi libre. Finalement, comme la matrice dans cette base de l'endomorphisme $u|_{C_v(x)}$ est facile à obtenir puisque $u(u^{s(x)-1}(x))=u^{s(x)}(x)=0$,

$$\mathcal{B}_{x} = \left(x, u(x), \dots, u^{s(x)-1}(x)\right) \text{ est une base de } C_{u}(x) \text{ et } \operatorname{Mat}_{\mathcal{B}_{x}}(u|_{C_{u}(x)}) = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ 1 & \ddots & & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = J_{s(x)}.$$

Q 30. Pour tout entier $p \in \mathbb{N}^*$, définissons

$$H_p =$$
 " si $u \in \mathcal{L}(E)$ nilpotente d'indice p et E \mathbb{C} -ev de dimension finie, $\exists t \in \mathbb{N}^*, \ \exists (x_1, \dots, x_t) \in E^t, \ E = \bigoplus_{i=1}^t C_u(x_i)$.

• Initialisation: pour p=1, si u est un endomorphisme nilpotent d'indice p=1 d'un \mathbb{C} -espace E, alors u est l'endomorphisme nul de E. En posant $t=\dim(E)$, on choisit une base quelconque (x_1,\ldots,x_t) de E et, comme

$$C_u(x_i) = \text{vect}(x_i)$$
 puisque $s(x_i) = 1$ pour tout $1 \le i \le t$, on a bien $E = \text{vect}(x_1, \dots, x_t) = \bigoplus_{i=1}^t \text{vect}(x_i) = \bigoplus_{i=1}^t C_u(x_i)$.

• <u>Hérédité</u>: soit $p \ge 1$, supposons H_p vérifiée et montrons H_{p+1} . Prenons donc un \mathbb{C} -espace vectoriel E et u un endomorphisme de E nilpotent d'indice p+1. Comme $p+1 \ge 2$, la question 27 nous apprend que l'endomorphisme $v = u|_{\mathrm{Im}(u)}$ est nilpotent d'indice p dans le \mathbb{C} -espace $\mathrm{Im}(u)$. L'hypothèse H_p s'applique à v et fournit l'existence d'un entier $t \ge 1$ et de t vecteurs y_1, \ldots, y_t de $\mathrm{Im}(u)$ tels que

$$Im(u) = \bigoplus_{i=1}^{t} C_v(y_i).$$

Si $1 \le i \le t$, il existe $x_i \in E$ tel que $y_i = u(x_i)$. Comme $v^k(y_i) = v^k(u(x_i)) = u^{k+1}(x_i)$ pour $k \in \mathbb{N}$, $s(x_i) = s(y_i) + 1$ (avec les notations de la question 28). Ainsi, $C_v(y_i) = \text{vect}(y_i, \dots, v^{s(y_i)-1}(y_i)) = \text{vect}(u(x_i), \dots, u^{s(x_i)-1}(x_i))$ donc

$$C_u(x_i) = \text{vect}(x_i, u(x_i), \dots, u^{s(x_i)-1}(x_i)) = \text{vect}(x_i) + \text{vect}(u(x_i), \dots, u^{s(x_i)-1}(x_i)) = \text{vect}(x_i) + C_v(y_i).$$

Or $x_i \notin \text{vect}(u(x_i), \dots, u^{s(x_i)-1}(x_i))$ puisque la famille $\mathcal{B}_{x_i} = (x_i, u(x_i), \dots, u^{s(x_i)-1}(x_i))$ est une base de $C_u(x_i)$ d'après la question 29, on en déduit donc que $C_u(x_i) = \text{vect}(x_i) \oplus C_v(y_i)$ d'où

$$\forall i \in [1, t], \dim (C_u(x_i)) = \dim (C_v(y_i)) + 1.$$

Vérifions que $\sum_{i=1}^{t} C_u(x_i)$ est une somme directe, ce qui revient, en posant $\mathcal{F} = (\mathcal{B}_{x_1}, \dots, \mathcal{B}_{x_t})$ la famille formée en concaténant les bases des sous-espaces $C_u(x_i)$, à montrer que \mathcal{F} est libre. Soit $(\lambda_{i,j})_{\substack{1 \leq i \leq t \\ 0 \leq j \leq s(x_i)-1}} \in \mathbb{C}^{s(x_1)+\dots+s(x_t)}$ une famille de scalaires telle que

$$\sum_{i=1}^{t} \sum_{j=0}^{s(x_i)-1} \lambda_{i,j} u^j(x_i) = 0 \ (1).$$

On applique u à cette relation et on obtient, puisque $u^{s(x_i)}(x_i) = 0$ pour $1 \le i \le t$ d'après la question 28 :

$$\sum_{i=1}^{t} \sum_{j=0}^{s(x_i)-2} \lambda_{i,j} u^{j+1}(x_i) = \sum_{i=1}^{t} \sum_{\ell=1}^{s(x_i)-1} \lambda_{i,\ell-1} u^{\ell}(x_i) = 0.$$

Puisque $\operatorname{Im}(u) = \bigoplus_{i=1}^t C_v(y_i) = \bigoplus_{i=1}^t \operatorname{vect}(u(x_i), \dots, u^{s(x_i)-1}(x_i))$ par hypothèse, la relation ci-dessus n'est possible que si tous les scalaires de cette combinaison linéaire sont nuls. Il ne reste donc dans la relation (1) que

$$\sum_{i=1}^{t} \lambda_{i,s(x_i)-1} u^{s(x_i)-1}(x_i) = 0.$$

Or, si $1 \le i \le t$, $u^{s(x_i)-1}(x_i)$ appartient à $C_v(y_i)$ et, encore une fois, on a la somme directe $\operatorname{Im}(u) = \bigoplus_{i=1}^t C_v(y_i)$, ce qui permet de conclure que $\lambda_{1,s(x_1)-1} = \cdots = \lambda_{t,s(x_t)-1} = 0$. Au final,

la famille
$$\mathcal{F}$$
 est bien libre et $\sum_{i=1}^{t} C_u(x_i) = \bigoplus_{i=1}^{t} C_u(x_i)$.

À nouveau, si $1 \le i \le t$, $u^{s(x_i)}(x_i) = 0$ donc $u^{s(x_i)-1}(x_i) \in \text{Ker}(u)$. La famille $\mathcal{K} = (u^{s(x_i)-1}(x_i), \dots, u^{s(x_t)-1}(x_t))$ est donc une famille libre (en tant que sous-famille de la famille libre \mathcal{F}) formée de vecteurs de Ker(u). Or, en posant $n = \dim(E)$ et r = rg(u), la formule du rang appliquée à u prouve que

$$\dim (\operatorname{Ker}(u)) = \dim(E) - \operatorname{rg}(u) = n - r.$$

Le théorème de la base incomplète, puisque \mathcal{K} est de cardinal t, justifie qu'on peut trouver n-r-t vecteurs e_1, \ldots, e_{n-r-t} dans $\operatorname{Ker}(u)$, tels que $\mathcal{B}' = \left(u^{s(x_i)-1}(x_i), \ldots, u^{s(x_t)-1}(x_t), e_1, \ldots, e_{n-r-t}\right)$ est une base de $\operatorname{Ker}(u)$.

Posons $F = \bigoplus_{i=1}^{t} C_u(x_i)$ qui admet pour base la famille \mathcal{F} et $G = \text{vect}(e_1, \dots, e_{n-r-t})$ de base $\mathcal{G} = (e_1, \dots, e_{n-r-t})$

(sous-famille de la famille libre \mathcal{B}'). Vérifions que F et G sont en somme directe. Considérons donc des scalaires $(\lambda_{i,j})_{\substack{1 \leqslant i \leqslant t \\ 0 \leqslant j \leqslant s(x_i)-1}} \in \mathbb{C}^{s(x_1)+\dots+s(x_t)}$ et $(\mu_k)_{1 \leqslant k \leqslant n-r-t} \in \mathbb{C}^{n-r-t}$ tels que

$$\sum_{i=1}^{t} \sum_{j=0}^{s(x_i)-1} \lambda_{i,j} u^j(x_i) + \sum_{k=1}^{n-r-t} e_k = 0$$
 (2).

Comme avant, on applique u à cette relation pour avoir $\sum_{i=1}^{t} \sum_{\ell=1}^{s(x_i)-1} \lambda_{i,\ell-1} u^{\ell}(x_i) = 0$. Les scalaires de cette combinaison

linéaire sont nuls car $\operatorname{Im}(u) = \bigoplus_{i=1}^t C_v(y_i)$. Il ne reste donc dans (2) que $\sum_{i=1}^t \lambda_{i,s(x_i)-1} u^{s(x_i)-1}(x_i) + \sum_{k=1}^{n-r-t} e_k = 0$ et, là encore, la liberté de la famille \mathcal{B}' montre que tous ces scalaires sont nuls. En conclusion, F et G sont en somme directe. De plus, comme $F = \bigoplus_{i=1}^t C_u(x_i)$ et $\mathcal{G} = (e_1, \dots, e_{n-r-t})$,

$$\dim(F+G) = \dim(F) + \dim(G) = \left(\sum_{i=1}^{t} \dim\left(C_u(x_i)\right)\right) + n - r - t,$$

d'où, comme dim $(C_u(x_i))$ = dim $(C_v(y_i))$ + 1 si $1 \le i \le t$ et $r = rg(u) = \sum_{i=1}^t \dim (C_v(y_i))$ car $Im(u) = \bigoplus_{i=1}^t C_v(y_i)$:

$$\dim(F+G) = \left(\sum_{i=1}^{t} \left(\dim\left(C_v(y_i)\right) + 1\right)\right) + n - r - t = r + t + n - r - t = n = \dim(E).$$

Comme $F + G \subset E$, l'égalité des dimensions de F + G et de E implique l'égalité $E = F \oplus G$. Enfin, comme $u(e_k) = 0$ si $1 \le k \le n - r - t$, $s(e_k) = 1$, $C_u(e_k) = \text{vect}(e_k)$ et $G = \text{vect}(e_1, \dots, e_{n-r-t}) = \bigoplus_{k=1}^{n-r-t} \text{vect}(e_k) = \bigoplus_{k=1}^{n-r-t} C_u(e_k)$ donc

$$E = \left(\bigoplus_{i=1}^{t} C_u(x_i)\right) \oplus \left(\bigoplus_{k=1}^{n-r-t} C_u(e_k)\right)$$

et la propriété H_{p+1} est démontrée.

Le principe de récurrence permet de conclure que H_p est vraie pour tout entier $p \in \mathbb{N}^*$. Ainsi,

si E est un \mathbb{C} -espace de dimension finie et $u \in \mathcal{L}(E)$ nilpotent, $\exists t \in \mathbb{N}^*, \ \exists (x_1, \dots, x_t) \in E^t, \ E = \bigoplus_{i=1}^t C_u(x_i)$.

Q 31. Dans une base adaptée à la décomposition $E = \bigoplus_{i=1}^t C_u(x_i)$, c'est-à-dire dans une base $\mathcal{B} = (\mathcal{B}_{x_1}, \dots, \mathcal{B}_{x_t})$

obtenue en concaténant les bases \mathcal{B}_{x_i} de $C_u(x_i)$ vues à la question 29, la matrice de u se trouve directement avec les résultats prouvés dans cette même question :

$$\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \operatorname{diag}(J_{s(x_1)}, \dots, J_{s(x_t)}).$$

II.B - Partitions d'entiers

Q 32. D'après la question 30, il existe $k \in \mathbb{N}^*$ (avec k = t) et x_1, \ldots, x_k des vecteurs de E tels que $E = \bigoplus_{i=1}^k C_u(x_i)$.

En passant aux dimensions dans cette somme directe, on obtient grâce à la question 29 :

$$n = \dim(E) = \sum_{i=1}^{k} \dim(C_u(x_i)) = \sum_{i=1}^{k} s(x_i).$$

Comme à la question 31, il existe une base de E adaptée à cette décomposition, du type $\mathcal{B} = (\mathcal{B}_{x_1}, \dots, \mathcal{B}_{x_k})$ obtenue en concaténant les bases \mathcal{B}_{x_i} des $C_u(x_i)$. On sait que $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \operatorname{diag}(J_{s(x_1)}, \dots, J_{s(x_k)})$. Quitte à renuméroter les vecteurs x_1, \dots, x_k , on peut supposer que $s(x_1) \ge \dots \ge s(x_k) \ge 1$. Alors $\sigma = (s(x_1), \dots, s(x_k)) = (\alpha_1, \dots, \alpha_k)$ est une partition de $n = s(x_1) + \dots + s(x_k)$ et $\mathcal{B} = (\mathcal{B}_{x_1}, \dots, \mathcal{B}_{x_k})$ (après renumérotation) est une base de E telles que

$$Mat_{\mathcal{B}}(u) = diag(J_{s(x_1)}, \dots, J_{s(x_k)}) = diag(J_{\alpha_1}, \dots, J_{\alpha_k}) \text{ (notée } N_{\sigma}).$$

 $\boxed{\mathbf{Q} \ \mathbf{33.}}$ Par définition, $J_{\alpha} = \sum_{i=1}^{\alpha-1} E_{i+1,i}$. Si $1 \leqslant j \leqslant \alpha - 1$ et qu'on suppose que $J_{\alpha}^{j} = \sum_{i=1}^{\alpha-j} E_{i+j,i}$, alors

$$J_{\alpha}^{j+1} = \Big(\sum_{i_1=1}^{\alpha-j} E_{i_1+j,i_1}\Big) \times \Big(\sum_{i_2=1}^{\alpha-1} E_{i_2+1,i_2}\Big) = \sum_{i_1=2}^{\alpha-j} E_{i_1+j,i_1} \times E_{i_1,i_1-1} = \sum_{i_1=2}^{\alpha-j} E_{i_1+j,i_1-1} = \sum_{i_1=1}^{\alpha-(j+1)} E_{i+j+1,i_1} \times E_{i_1,i_2-1} = \sum_{i_1=1}^{\alpha-j} E_{i_1+j,i_1-1} = \sum_{i_1=1}^{\alpha-(j+1)} E_{i_1+j,i_1} \times E_{i_2,i_2-1} = \sum_{i_1=1}^{\alpha-(j+1)} E_{i_1+j,i_2-1} = \sum_{i_1=1}^{\alpha-(j+1)} E_{i_1+j$$

 $\operatorname{car} E_{i_1+j,i_1} \times E_{i_2+1,i_2} = 0 \text{ si } i_2 \neq i_1-1 \text{ toujours en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{k,l} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,l} \text{ et en effectuant le changement en utilisant la relation } E_{i,j} E_{i,j} = \delta_{\underline{j,k}} E_{i,j} E_{i,j} + \delta_{\underline{j,k}} E_{i,j} + \delta_{\underline{j,k}} E_{$

 $i = i_1 - 1$ dans la dernière somme. Par principe de récurrence, on a montré que $\forall j \in [1, \alpha], \ J_{\alpha}^j = \sum_{i=1}^{\alpha - j} E_{i+j,i}$ (R).

Si $0 \le j \le \alpha - 1$, on a $J_{\alpha}^j = \sum_{i=1}^{\alpha - j} E_{i+j,i}$ (ça marche même si j = 0 car $J_{\alpha}^0 = I_{\alpha}$) donc J_{α}^j est constituée de 1 sur

la j-ième sous-diagonale (et il y a $\alpha - j$ fois le chiffre 1) et de 0 partout ailleurs. Le rang d'une telle matrice est clairement $\alpha - j$. De plus, pour $j = \alpha$ dans (R), on obtient $J_{\alpha}^{\alpha} = 0$, donc

$$\forall j \geqslant \alpha, \ \operatorname{rg}(J_{\alpha}^{j}) = 0 \text{ et } \forall j \in [0, \alpha - 1], \ \operatorname{rg}(J_{\alpha}^{j}) = \alpha - j.$$

Ce qui précède justifie, puisque $J_{\alpha}^{\alpha-1}=E_{\alpha,1}\neq 0$ et $J_{\alpha}^{\alpha}=0$, que

 J_{α} est nilpotente d'indice α .

Q 34. Par hypothèse, u est nilpotent d'indice p donc $N_{\sigma} = \operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \operatorname{diag}(J_{\alpha_1}, \dots, J_{\alpha_k})$ (voir question 32) est aussi nilpotente d'indice p. Par calcul par blocs, pour tout $m \in \mathbb{N}$, $N_{\sigma}^m = \operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u^m) = \operatorname{diag}(J_{\alpha_1}^m, \dots, J_{\alpha_t}^m)$. Ainsi,

$$N_{\sigma}^{\alpha_1} = \operatorname{diag}(J_{\alpha_1}^{\alpha_1}, \dots, J_{\alpha_k}^{\alpha_k}) = \operatorname{diag}(0, \dots, 0) = 0$$

car si $1 \le i \le k$, $\alpha_i \le \alpha_1$ donc $J_{\alpha_i}^{\alpha_1} = 0$ puisque J_{α_i} est nilpotente d'indice α_i d'après la question précédente. De plus,

$$N_{\sigma}^{\alpha_1-1} = \operatorname{diag}(J_{\alpha_1}^{\alpha_1-1}, \dots, J_{\alpha_k}^{\alpha_1-1}) \neq 0$$

car $J_{\alpha_1}^{\alpha_1-1} \neq 0$ d'après la question 33. Tout ceci permet de conclure que α_1 est l'indice de nilpotence de N_{σ} :

$$\alpha_1 = p$$
.

Q 35. Soit un entier naturel j, comme N_{σ} est diagonale par blocs, $N_{\sigma}^{j} = \text{diag}(J_{\alpha_{1}}^{j}, \dots, J_{\alpha_{k}}^{j})$ l'est aussi d'où

$$\operatorname{rg}(N_{\sigma}^{j}) = \sum_{i=1}^{k} \operatorname{rg}(J_{\alpha_{i}}^{j}).$$

Or, on a vu en question 33 que $\operatorname{rg}(J_{\alpha_i}^j) = 0$ si $j \geq \alpha_i$ et $\operatorname{rg}(J_{\alpha_i}^j) = \alpha_i - j$ si $j \leq \alpha_i$. On peut résumer ceci en $\operatorname{rg}(J_{\alpha_i}^j) = \max(0, \alpha_i - j)$. Or, si $j \notin \Lambda_j$, on a $j > \alpha_i$ donc $\operatorname{rg}(J_{\alpha_i}^j) = 0$. On peut donc conclure que

$$\operatorname{rg}(N_{\alpha}^{j}) = \sum_{i=1}^{k} \operatorname{rg}(J_{\alpha_{i}}^{j}) = \sum_{i \in \Lambda_{j}} \operatorname{rg}(J_{\alpha_{i}}^{j}) = \sum_{i \in \Lambda_{j}} \max(0, \alpha_{i} - j) = \sum_{i \in \Lambda_{j}} (\alpha_{i} - j).$$

Q 36. Avec une des bases \mathcal{B} de la question 32, $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = N_{\sigma}$ donc $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u^{j}) = N_{\sigma}^{j}$ pour tout $j \in \mathbb{N}^{*}$. On sait qu'alors, $\operatorname{rg}(u^{j}) = \operatorname{rg}(N_{\sigma}^{j})$ donc $d_{j} = \operatorname{rg}(u^{j-1}) - \operatorname{rg}(u^{j}) = \operatorname{rg}(N_{\sigma}^{j-1}) - \operatorname{rg}(N_{\sigma}^{j})$ ce qui donne, avec la question précédente

$$d_j = \sum_{i \in \Lambda_{j-1}} (\alpha_i - (j-1)) - \sum_{i \in \Lambda_j} (\alpha_i - j).$$

Comme $\Lambda_j \subset \Lambda_{j-1}$ par définition, il vient

$$d_{j} = \sum_{i \in \Lambda_{j-1} \setminus \Lambda_{j}} (\alpha_{i} - (j-1)) + \sum_{i \in \Lambda_{j}} (\alpha_{i} - (j-1)) - \sum_{i \in \Lambda_{j}} (\alpha_{i} - j)$$
$$= \sum_{i \in \Lambda_{j-1} \setminus \Lambda_{j}} (\alpha_{i} - (j-1)) + \sum_{i \in \Lambda_{j}} [(\alpha_{i} - (j-1)) - (\alpha_{i} - j)].$$

De plus, si $i \in \Lambda_{j-1} \setminus \Lambda_j$, on a $\alpha_i = j-1$ donc $\sum_{i \in \Lambda_{j-1} \setminus \Lambda_j} (\alpha_i - (j-1)) = 0$. Enfin, comme $(\alpha_i - (j-1)) - (\alpha_i - j) = 1$, il ne reste donc dans l'expression ci-dessus de d_j que

 $d_j = \sum_{i \in \Lambda_j} 1 = \operatorname{card}(\Lambda_j) \text{ est le nombre de blocs } J_{\alpha_i} \text{ dont la taille } \alpha_i \text{ est supérieure ou égale à } j.$

Q 37. Puisque tout bloc J_{α_i} est de taille supérieure ou égale à 1 par construction : $k = \operatorname{card}(\Lambda_1)$. La question précédente montre donc que $k = d_1 = \operatorname{rg}(u^0) - \operatorname{rg}(u^1)$ donc, d'après la formule du rang :

$$k = \operatorname{rg}(\operatorname{Id}_E) - \operatorname{rg}(u) = \dim(E) - \operatorname{rg}(u) = \dim(\operatorname{Ker}(u)).$$

Le nombre de blocs J_{α_i} intervenant dans N_{σ} vaut donc la dimension du noyau de u.

Q 38. Si $1 \le j \le n$, les entiers $i \in [1, k]$ tels que $\alpha_i = j$ sont exactement ceux qui vérifient $\alpha_i \ge j$ mais pas $\alpha_i \ge j + 1$. Ceci s'écrit de manière ensembliste

$$T_j = \{i \in [1, k] \mid \alpha_i = j\} = \Lambda_j \setminus \Lambda_{j+1}.$$

Comme $\Lambda_{j+1} \subset \Lambda_j$, on obtient $\operatorname{card}(T_j) = \operatorname{card}(\Lambda_j) - \operatorname{card}(\Lambda_{j+1}) = d_j - d_{j+1}$. Ainsi, avec la question 36,

$$d_j - d_{j+1} = \operatorname{rg}(u^{j-1}) - \operatorname{rg}(u^j) - (\operatorname{rg}(u^j) - \operatorname{rg}(u^{j+1})) = \operatorname{rg}(u^{j-1}) - 2\operatorname{rg}(u^j) + \operatorname{rg}(u^{j+1}).$$

On conclut, avec la formule du rang appliquée à u^{j-1} , u^j et u^{j+1} :

le nombre de blocs
$$J_{\alpha_i}$$
 de taille exactement égale à j vaut
$$\begin{cases} \operatorname{rg}(u^{j-1}) - 2\operatorname{rg}(u^j) + \operatorname{rg}(u^{j+1}) \\ = \\ 2\dim\left(\operatorname{Ker}(u^j)\right) - \dim\left(\operatorname{Ker}(u^{j-1})\right) - \dim\left(\operatorname{Ker}(u^{j+1})\right). \end{cases}$$

Q 39. On sait avec la question 32 qu'il existe une base \mathcal{B} de E telle que $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = N_{\sigma}$ où σ est une partition de n. Supposons l'existence d'une base \mathcal{B}' de E et d'une partition $\sigma' = (\sigma'_1, \dots, \sigma'_{k'})$ de l'entier n telles que $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}'}(u) = N_{\sigma'}$.

- D'après la question 37, le nombre de blocs de J_{α_i} (resp. $J_{\alpha'_i}$) intervenant dans N_{σ} (resp. $N_{\sigma'}$) vaut $k = \dim (\text{Ker}(u))$ (resp. $k' = \dim (\text{Ker}(u))$). Par conséquent, k = k' et les deux partitions σ et σ' ont le même nombre d'éléments.
- D'après la question 34, $\alpha_1 = \alpha'_1 = p$ est l'ordre de nilpotence de u.
- D'après la question 38, si $1 \le j \le n$, en notant $T_j = \{i \in [1, k] \mid \alpha_i = j\}$ et $T'_j = \{i \in [1, k] \mid \alpha'_i = j\}$, on a $\operatorname{card}(T_j) = \operatorname{card}(T'_j) = \operatorname{rg}(u^{j-1}) 2\operatorname{rg}(u^j) + \operatorname{rg}(u^{j+1})$ donc σ et σ' ont autant de termes égaux à j. Tout ce qui précède montre (le dernier argument suffisait) que s'il existe deux bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' de E telles que

$$N_{\sigma} = \operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u) \text{ et } N_{\sigma'} = \operatorname{Mat}_{\mathcal{B}'}(u), \text{ alors } \sigma = \sigma'.$$

 $oxed{Q}$ 40. On a vu en questions 32 et 39 que tout endomorphisme nilpotent d'un espace de dimension n pouvait être représenté (dans une base \mathcal{B}) par une matrice N_{σ} avec une unique partition σ de Γ_n . Ceci nous conduit à poser

$$F = \{ N_{\sigma} \mid \sigma \in \Gamma_n \},\$$

et les matrices de F ne sont pas semblables entre elles.

Réciproquement, soit un ensemble $G \subset \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ contenant des matrices nilpotentes non semblables deux à deux. Comme toute matrice M de G est semblable à une seule matrice N_{σ} de F, on peut définir l'application $\Psi : G \to F$ telle que $\Psi(M) = N_{\sigma}$. L'injectivité de Ψ garantit que $\operatorname{card}(G) \leqslant \operatorname{card}(F)$. En conclusion :

le cardinal maximal d'un ensemble de matrices nilpotentes non semblables deux à deux de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est card (Γ_n) .

On peut résumer ceci en concluant que le nombre de classes de similitude de matrices nilpotentes de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ vaut $\operatorname{card}(\Gamma_n)$, noté traditionnellement p_n (nombres de partitions de n).

Les mathématiciens Hardy et Ramanujan ont prouvé l'équivalent suivant en 1918:

$$p_n \underset{n \to +\infty}{\sim} \frac{1}{4n\sqrt{3}} \exp\left(\pi\sqrt{\frac{2n}{3}}\right).$$

II.C - Applications

 \mathbf{Q} 41. On vérifie d'abord la nilpotence de A. Après calculs,

donc A est bien nilpotente d'indice p=3. De plus, les colonnes 2, 3 et 5 de A forment assez clairement une famille libre, la première colonne de A est nulle et la quatrième est l'opposée de la troisième, ce qui justifie que $\operatorname{rg}(A)=r=3$. Ainsi, $\dim (\operatorname{Ker}(A))=5-3=2$ donc A est semblable à N_{σ} avec $\sigma=(\alpha_1,\alpha_2)$ une partition de 5 avec la question 37. De plus, d'après la question 34, on a $\alpha_1=p=3$. Par conséquent, $\alpha_2=5-\alpha_1=2$. Au final,

$$A$$
 est semblable à $N_{\sigma} = \text{diag}(J_3, J_2)$.

Même si ce n'est pas demandé, cherchons une base \mathcal{B} de \mathbb{C}^5 telle que la matrice de l'endomorphisme u canoniquement associé à A soit N_{σ} . Cherchons parmi les vecteurs de la base canonique $\mathcal{B}_{can} = (e_1, e_2, e_3, e_4, e_5)$ un vecteur e_i tel que, d'après la question 29, $s(e_i) = 3 = \dim(C_u(e_i))$. Or,

$$-u(e_1) = 0 \text{ donc } s(e_1) = 1.$$

$$u(e_2) = (-1, 0, 1, 1, 1), u^2(e_2) = (-1, 0, 0, 0, 0) \text{ et } u^3(e_2) = 0 \text{ donc } s(e_2) = 3.$$

$$-u(e_3) = (2,0,0,0,-1), u^2(e_3) = (1,0,0,0,0) \text{ et } u^3(e_3) = 0 \text{ donc } s(e_3) = 3.$$

$$-s(e_4) = s(e_3) = 3 \operatorname{car} u(e_4) = -u(e_3).$$

-
$$u(e_5) = (-1, 0, 0, 0, 0)$$
 et $u^2(e_5) = (0, 0, 0, 0, 0)$ donc $s(e_5) = 2$.

Prenons par exemple $x_1 = e_2$. Il suffit maintenant de trouver un vecteur x_2 de \mathbb{C}^5 tel que $s(x_2) = 2$ (c'est-à-dire $x_2 \in \ker(u^2) \setminus \ker(u)$) et tel que $(x_1, u(x_1), u^2(x_1), x_2, u(x_2)) = (e_2, u(e_2), u^2(e_2), x_2, u(x_2))$ soit une base de \mathbb{C}^5 . On ne peut pas prendre e_5 car $u(e_5) = u^2(e_2)$. La valeur de A^2 nous pousse à choisir par exemple $x_2 = e_2 + e_3$ de sorte que $u(x_2) = (1, 0, 1, 1, 0)$ et $u^2(x_2) = 0$. Posons $\mathcal{B} = (x_1, u(x_1), u^2(x_1), x_2, u(x_2))$, alors

la matrice de
$$\mathcal{B}$$
 dans la base canonique \mathcal{B}_{can} est $P = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Comme le déterminant de P vaut -1 (calcul facile), P est inversible donc $\mathcal B$ est une base de $\mathbb C^5$ et

PSI Maths2 Centrale-Supélec 2019

Q 42. Soit une matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ nilpotente et u l'endomorphisme canoniquement associé à M. On sait d'après la question 31 qu'il existe une base $\mathcal{B} = (\mathcal{B}_{x_1}, \dots, \mathcal{B}_{x_k})$ (avec $\mathcal{B}_{x_i} = (x_i, \dots, u^{s(x_i)-1}(x_i))$) adaptée à la décomposition

$$E = \bigoplus_{i=1}^k C_u(x_i) \text{ de la question 30 telle que } \operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = N_{\sigma} = \operatorname{diag}(J_{s(x_1)}, \dots, J_{s(x_k)}) \text{ où } \sigma = (s(x_1), \dots, s(x_k)) \in \Gamma_n.$$

D'après le cours et la formule de changement de bases pour les matrices d'endomorphisme, on sait que deux matrices sont semblables si et seulement si elles représentent le même endomorphisme dans deux bases différentes. Il suffit donc dans cette question de montrer que 2M et M^T sont des matrices de u dans d'autres bases que \mathcal{B} .

- Posons, pour $1 \leq i \leq k$, la nouvelle base $\mathcal{B}'_{x_i} = (x_i, 2u(x_i), \dots, 2^{s(x_i)-1}u^{s(x_i)-1}(x_i))$ de $C_u(x_i)$ (on n'a fait que multiplier les vecteurs par des scalaires non nuls). Alors $\mathcal{B}' = (\mathcal{B}'_{x_1}, \dots, \mathcal{B}'_{x_k})$ obtenue à nouveau en concaténant les bases \mathcal{B}'_{x_i} de $C_u(x_i)$ est une base de E et on vérifie sans peine que $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}'}(u) = \operatorname{diag}(2J_{s(x_1)}, \dots, 2J_{s(x_k)}) = 2M$.
- Soit, pour $1 \leq i \leq k$, la nouvelle base $\mathcal{B}''_{x_i} = \left(u^{s(x_i)-1}(x_i), \dots, u(x_i), x_i\right)$ de $C_u(x_i)$ (on ne fait que prendre les vecteurs dans le sens contraire). Alors $\mathcal{B}'' = (\mathcal{B}''_{x_1}, \dots, \mathcal{B}''_{x_k})$ encore obtenue en concaténant les bases \mathcal{B}''_{x_i} de $C_u(x_i)$ est une base de E et on a $\mathrm{Mat}_{\mathcal{B}''}(u) = \mathrm{diag}(J^T_{s(x_1)}, \dots, J^T_{s(x_k)}) = M^T$.

En conclusion, ce qui précède justifie bien que

si
$$M$$
 est nilpotente, les matrices M , $2M$ et M^T sont semblables.

On peut montrer en généralisant (en un sens à préciser) la décomposition de Frobenius de la question 30 à toutes les matrices (pas seulement les matrices nilpotentes) qu'une matrice carrée et sa transposée sont toujours semblables.

Q 43. Soit $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ telle que M et 2M sont semblables. Notons λ la valeur propre de M de module maximal. Il existe donc un vecteur X non nul tel que $MX = \lambda X$. Alors $2MX = 2\lambda X$ donc 2λ est valeur propre de 2M. Mais comme M et 2M sont semblables, elles ont même rang, même spectre, même polynôme caractéristique, même trace.... En particulier 2λ est une valeur propre de M. Ainsi, par maximalité du module de λ , on a $|2\lambda| \leq |\lambda|$, ce qui impose $|\lambda| = 0$. Par conséquent, M ne peut pas avoir d'autre valeur propre que M0. Mais M1 admet au moins une valeur propre puisque M2 est scindé dans M3. Ainsi, M3, et on conclut avec la question 15 que

si M et 2M sont semblables, alors M est nilpotente.

II.D - Un algorithme de calcul du nombre de partitions de n

Q 44. Si une partition $\sigma = (\alpha_1, \dots, \alpha_k)$ appartient à $Y_{n,1}$, on a $1 \geqslant \alpha_1 \geqslant \dots \geqslant \alpha_k \geqslant 1$ et $\alpha_1 + \dots + \alpha_k = n$ ce qui impose k = n et $\sigma = (1, \dots, 1) \in (\mathbb{N}^*)^n$. Ainsi,

$$Y_{n,1} = \{(1,\ldots,1)\} \text{ et } y_{n,1} = 1.$$

Q 45. Pour j=n, la relation s'écrit $y_{n,n}=y_{n,n-1}+y_{0,0}=y_{n,n-1}+1$ d'après l'énoncé. Or $Y_{n,n}$ est l'ensemble de toutes les partitions de l'entier n. Parmi celles-ci, une seule a un premier terme α_1 strictement supérieur à n-1 et c'est (n) (avec k=1 et $\alpha_1=n$). Toutes les autres ont un premier terme $\alpha_1 \leq n-1$ donc font partie de $Y_{n,n-1}$. On vient de justifier la partition $Y_{n,n}=Y_{n,n-1}\cup\{(n)\}$. En passant aux cardinaux, $y_{n,n}=y_{n,n-1}+1$ et on a bien

$$y_{n,n} = y_{n,n-1} + y_{0,0}.$$

Q 46. Soit j < n, scindons $Y_{n,j}$ en deux parties :

- $\overline{Y_{n,j-1}}$ formée des partitions $\sigma = (\alpha_1, \dots, \alpha_k)$ telles que $j-1 \geqslant \alpha_1 \geqslant \dots \geqslant \alpha_k \geqslant 1$ et $\alpha_1 + \dots + \alpha_k = n$.
- $Y_{n,j}^{(j)}$ formée des partitions $\sigma = (\alpha_1, \dots, \alpha_k)$ telles que $j = \alpha_1 \geqslant \dots \geqslant \alpha_k \geqslant 1$ et $\alpha_1 + \dots + \alpha_k = n$.

PSI Maths2 Centrale-Supélec 2019

L'application $\varphi: Y_{n,j}^{(j)} \to Y_{n-j,j}$ telle que $\varphi(\sigma) = (\alpha_2, \dots, \alpha_k)$ si $\sigma = (\alpha_1, \dots, \alpha_k) \in Y_{n,j}^{(j)}$ est bien définie. En effet, pour $\sigma = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_k) \in Y_{n,j}^{(j)}$, on a $\alpha_1 = j$ donc $j \geqslant \alpha_2 \geqslant \dots \geqslant \alpha_k \geqslant 1$ et $\alpha_2 + \dots + \alpha_k = n - j$. De plus, l'unique antécédent de $\sigma' = (\alpha_2, \dots, \alpha_k) \in Y_{n-j,j}$ par φ est $(j, \alpha_2, \dots, \alpha_k) \in Y_{n,j}^{(j)}$ ce qui justifie que φ est bijective. Comme une bijection conserve les cardinaux, on a $\operatorname{card}(Y_{n,j}^{(j)}) = \operatorname{card}(Y_{n-j,j})$. Or $Y_{n,j} = Y_{n,j-1} \cup Y_{n,j}^{(j)}$ (réunion disjointe) donc $\operatorname{card}(Y_{n,j}) = \operatorname{card}(Y_{n,j-1}) + \operatorname{card}(Y_{n,j-1}) + \operatorname{card}(Y_{n-j,j})$. Par conséquent,

$$y_{n,j} = y_{n,j-1} + y_{n-j,j}.$$

Considérons maintenant deux cas :

- si $j \leq n-j$, alors $\min(n-j,j)=j$ donc la relation ci-dessus s'écrit bien $y_{n,j}=y_{n,j-1}+y_{n-j,\min(n-j,j)}$. - si j>n-j, comme le plus grand élément d'une partition de l'entier n-j ne peut clairement pas excéder n-j, on a $Y_{n-j,j}=Y_{n-j,\min(n-j,j)}$ donc $y_{n-j,j}=y_{n-j,\min(n-j,j)}$ et on a à nouveau $y_{n,j}=y_{n,j-1}+y_{n-j,\min(n-j,j)}$. On vient de prouver que si j< n, on avait bien $y_{n,j}=y_{n,j-1}+y_{n-j,\min(n-j,j)}$ dans tous les cas. Si on inclut le cas j=n de la question 45,

 $\forall j \in [2, n], \ y_{n,j} = y_{n,j-1} + y_{n-j,\min(n-j,j)}.$

Q 47. On connaît $y_{0,0} = 1$. Les exemples de l'énoncé au début de la question II.B montrent que $y_{1,1} = 1$, $y_{2,2} = 2$, $y_{2,1} = 1$, $y_{3,3} = 3$, $y_{3,2} = 2$ et $y_{3,1} = 1$. D'après la question 44, on a aussi $y_{4,1} = y_{5,1} = 1$.

On se sert ensuite de la formule de récurrence $y_{n,j} = y_{n,j-1} + y_{n-j,\min(j,n-j)}$ pour avoir $y_{4,2} = y_{4,1} + y_{2,2} = 3$, $y_{4,3} = y_{4,2} + y_{1,1} = 4$ et $y_{4,4} = y_{4,3} + 1 = 5$ (d'après la question 45) puis $y_{5,2} = y_{5,1} + y_{3,2} = 3$, $y_{5,3} = y_{5,2} + y_{2,2} = 5$, $y_{5,4} = y_{5,3} + y_{1,1} = 6$ et $y_{5,5} = y_{5,4} + 1 = 7$. On pouvait aussi compter en décrivant de manière exhaustive les ensembles $Y_{4,4} = \{(4), (3,1), (2,2), (2,1,1), (1,1,1,1)\}$ et $Y_{5,5} = \{(5), (4,1), (3,2), (3,1,1), (2,2,1), (2,1,1,1), (1,1,1,1,1)\}$. Toujours

est-il que voici le tableau récapitulatif des $y_{n,j}$ pour $1 \le j \le n \le 5$: $\begin{vmatrix} y_{n,j} & j=1 & j=2 & j=3 & j=4 & j=5 \\ n=1 & 1 & & & \\ n=2 & 1 & 2 & & \\ n=3 & 1 & 2 & 3 & \\ n=4 & 1 & 3 & 4 & 5 & \\ n=5 & 1 & 3 & 5 & 6 & 7 \end{vmatrix}$

Q 48. Il suffit d'utiliser la formule de récurrence $y_{i,j} = y_{i,j-1} + y_{i-j,\min(i-j,j)}$ avec $1 \le j \le i$ avec les conditions initiales $y_{k,1} = 1$ si $1 \le k \le n$ pour obtenir la valeur de $y_{n,n}$.

On peut écrire cette fonction en style récursif

```
\mathbf{def} \ \mathbf{Y}(\mathbf{n}) :
\mathbf{def} \ \mathbf{Z}(\mathbf{m}, \mathbf{j}) :
      \mathbf{if} \ \mathbf{m} == 0 :
             if j == 0 :
                   return 1
             else:
                   return 0
      else:
             if j == 0:
                   return 0
             elif j = 1 :
                   return 1
             else:
                   k = \min(j, m-j)
                   return Z(m, j-1)+Z(m-j, k)
return Z(n,n)
```

ou en style impératif

```
\begin{array}{llll} \textbf{def} \ Y(n) \ : \\ T = \ [[\,0\,]*(\,n+1) \ \ \textbf{for} \ \ \_ \ \ \textbf{in} \ \ \textbf{range}(\,n+1)\,] \\ T[\,0\,][\,0\,] = 1 \\ \textbf{for} \ n \ \ \textbf{in} \ \ \textbf{range}(\,1\,,n+1) \ : \\ T[\,n\,][\,1\,] = 1 \\ \textbf{for} \ n \ \ \textbf{in} \ \ \textbf{range}(\,2\,,n+1) \ : \\ \textbf{for} \ \ j \ \ \textbf{in} \ \ \textbf{range}(\,2\,,n+1) \ : \\ T[\,n\,][\,j\,] = T[\,n\,][\,j-1] \ + T[\,n-j\,][\,\textbf{min}(\,j\,,n-j\,)\,] \\ \textbf{return} \ T[\,n\,][\,n\,] \end{array}
```

Comme Python ne mémorise pas les résultats intermédiaires dans la version récursive, la complexité ne doit pas être très bonne et cette option est donc peu pertinente. Par contre, la complexité (temporelle et spatiale) de la fonction en mode impératif est en $O(n^2)$: classique lorsqu'on veut calculer les éléments d'un tableau bidimensionnel.

On obtient par exemple, en plus des 5 premières lignes vues à la question 47 :

$y_{n,j}$	j=1	j=2	j=3	j=4	j=5	j=6	j=7	j=8	j=9	j=10
n=6	1	4	7	9	10	11				
n=7	1	4	8	11	13	14	15			
n=7 n=8 n=9 n=10	1	5	10	15	18	20	21	22		
n=9	1	5	12	18	23	26	28	29	30	
n=10	1	6	14	23	30	35	38	40	41	42

Et, si on s'intéresse uniquement aux nombres de partitions $p_n = y_{n,n}$, alors (voir https://oeis.org/A000041):

n	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
p(n)	1	2	3	5	7	11	15	22	30	42	56	77	101	135	176	231	297	385	490

Q 49. D'après la question 40, $p(n) = y_{n,n}$ est le nombre de classes d'équivalence dans l'ensemble des matrices nilpotentes de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ pour la relation d'équivalence "être semblable à" (relation de similitude). Par exemple, pour n = 5 comme dans l'exemple de la question 41, comme les 7 partitions de 5 sont données par

$$\Gamma_5 = \{(5), (4,1), (3,2), (3,1,1), (2,2,1), (2,1,1,1), (1,1,1,1,1)\},\$$

toute matrice nilpotente de $\mathcal{M}_5(\mathbb{C})$ est donc semblable à l'une des 7 matrices suivantes :

Mathématiques 2

Présentation du sujet

Le sujet porte exclusivement sur le programme d'algèbre linéaire. L'objectif est d'établir l'existence d'une décomposition de type « Jordan » pour des endomorphismes nilpotents d'un $\mathbb C$ espace vectoriel et d'en dégager quelques applications. Certaines sont classiques, comme la similitude de $M, M^{\top}, 2M$, d'autres le sont moins, comme le lien avec le nombre de partitions d'un entier.

Un seul chapitre est exploré mais l'ensemble des connaissances du cours et des techniques de bases de première et deuxième année est évalué. Le sujet était très long, les meilleures candidats arrivent cependant à en faire correctement une grande partie.

Analyse globale des résultats

Les résultats sont assez décevants : même lorsque le cours est appris, la compréhension des notions abordées est très superficielle et les savoir-faire élémentaires peu acquis. Un gros tiers des candidats ne sait pas prouver qu'une famille est libre, confond scalaire, vecteur et application $(A^pX = \lambda^pX^p!)$.

Beaucoup trop affirment que le complémentaire d'un espace vectoriel est un espace vectoriel, et que celui d'un noyau est l'image.

Plusieurs ont essayé d'utiliser des théorèmes hors programme (mal compris et inadaptés aux questions posées). Des candidats qui affirment systématiquement qu'un polynôme annulateur est forcément le polynôme caractéristique n'ont pas besoin d'invoquer le polynôme minimal! En revanche la notion de matrice d'un endomorphisme dans une base donnée est assez bien comprise.

L'énoncé de mande d'écrire quelques lignes de code Python. Seuls $2\,\%$ des copies proposent une bonne réponse.

Le sujet a permis de bien classer les candidats et les meilleurs d'entre eux, ceux qui savent construire des bases adaptées pour un espace vectoriel et qui justifient avec soin chaque affirmation, se sont nettement distingués.

Commentaires sur les réponses apportées et conseils aux futurs candidats

Les candidats doivent avoir conscience que leur copie n'est pas notée au poids et qu'il est contre productif d'empiler des réponses partielles.

Les questions sont le plus souvent simples et le résultat à démontrer est parfois fourni par l'énoncé ; une réponse incomplète ne rapporte alors aucun point. Or il manque souvent une partie du travail demandé (existence, unicité, réciproque) ou des arguments indispensables. À titre d'exemple pour affirmer que le polynôme caractéristique d'un endomorphisme ayant 0 pour seule valeur propre est X^n , il faut rappeler que ce polynôme est unitaire, de degré n et scindé sur le corps des nombres complexes.

Pour les questions plus délicates, les bonnes idées et les résultats partiels peuvent être valorisés s'ils ne sont pas accompagnés de contre vérité flagrante ou de malhonnêteté.

Une nouvelle fois nous rappelons l'importance de bien rédiger les démonstrations par récurrence. Un énoncé précis de la proposition que l'on souhaite démontrer est souvent indispensable. Dans la question **Q30**, la plus difficile du problème, la proposition doit pouvoir s'appliquer à tout endomorphisme (puisqu'on passera à l'induit) et à tout espace vectoriel (puisqu'on l'appliquera à un sous-espace).

Mathématiques 2 E–20

Concours Centrale-Supélec 2019 filière PSI

Aucun résultat ne peut être donné sans justification, la mention « sans calcul » ne signifie pas « sans raisonnement ».

On ne saurait trop conseiller aux candidats de lire attentivement chaque question, d'en comprendre les hypothèses et les divers attendus et de prendre le temps d'y répondre avec soin en donnant toutes les justifications nécessaires.

Le vocabulaire doit être précis, les notations bien choisies pour avoir conscience à chaque instant de la nature des objets manipulés et éviter les confusions. Parler de la dimension d'une famille de vecteurs au lieu de son cardinal n'est pas une grosse erreur mais contribue à embrouiller les idées. En revanche, utiliser le terme « complémentaire » à la place de « supplémentaire » est une erreur grossière.

Le cours doit être vraiment maitrisé, connaître la conclusion d'un théorème sans savoir en énoncer les hypothèses n'est pas exploitable.

Écrire lisiblement, avec une encre visible, sans faute d'orthographe, des phrases comportant un sujet un verbe et pas d'abréviation, est bien entendu apprécié.

Conclusion

Nous conseillons aux futurs candidats de consacrer du temps à la compréhension des chapitres d'algèbre, et de se limiter au programme, déjà bien consistant.

Mathématiques 2 E-21