

Mécanique PCSI

IV — Forces centrales

Champ de force centrale

Une force est dite centrale si son support passe toujours par un point fixe O appelé centre de force :

$$\vec{F}(M) = F(M) \vec{e}_r \quad \text{avec} \quad \vec{e}_r = \frac{\vec{OM}}{OM}.$$

Conservation du moment cinétique

Le moment cinétique $\vec{L}_O = \vec{OM} \wedge m \vec{v}(M)$ est une constante du mouvement.

Le théorème du moment cinétique s'écrit $\frac{d\vec{L}_O}{dt} = \vec{OM} \wedge \vec{F}(M) = \vec{0}$ pour une force centrale.

► Conséquence : \vec{OM} et $\vec{v}(M)$ sont toujours perpendiculaire au vecteur constant \vec{L}_O .

Le mouvement d'un point matériel soumis à une force centrale est plan, contenu dans le plan passant par le centre de force O , normal au moment cinétique \vec{L}_O .

► On se place en coordonnées polaires dans ce plan.

Loi des aires :

$$r^2 \dot{\theta} = C$$

où C est une constante appelée **constante des aires**.

► On a $\vec{L}_O = \vec{OM} \wedge m \vec{v}(M) = r \vec{e}_r \wedge (r \dot{\theta} \vec{e}_\theta) = mr^2 \dot{\theta} \vec{e}_z = mC \vec{e}_z$.

► Pendant dt , le rayon vecteur \vec{OM} balaye une aire $d\mathcal{A} = \frac{1}{2} r^2 d\theta = \frac{C}{2} dt$.

► La vitesse du point matériel augmente quand il se rapproche du centre de force.

► **Le caractère plan du mouvement et la loi des aires sont valables pour tout champ de force centrale, conservatif ou non.**

Champ de force conservatif

Un champ de force conservatif est de la forme $\vec{F}(M) = F(r) \vec{e}_r$. L'énergie potentielle associée est définie par

$$F(r) = -\frac{dE_p}{dr}.$$

Exemples

Nature de la force	Force	Énergie potentielle
Interaction gravitationnelle	$\vec{F} = -\frac{Gm_1 m_2}{r^2} \vec{e}_r$	$E_p(r) = -\frac{Gm_1 m_2}{r}$
Interaction coulombienne	$\vec{F} = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{e}_r$	$E_p = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 r}$
Force de rappel d'un ressort fixé en O	$\vec{F} = -k(r - \ell_0) \vec{e}_r$	$E_p = \frac{1}{2} k(r - \ell_0)^2$

► Interaction gravitationnelle : masses m_1 en O et m_2 en M .

► Interaction coulombienne : charges q_1 en O et q_2 en M .

L'énergie mécanique est une constante du mouvement :

$$E_m = \frac{1}{2} m v^2(r, \theta) + E_p(r).$$

- Le mouvement de la particule est repéré par les coordonnées (r, θ) .

L'énergie mécanique peut s'écrire en fonction de r et \dot{r} :

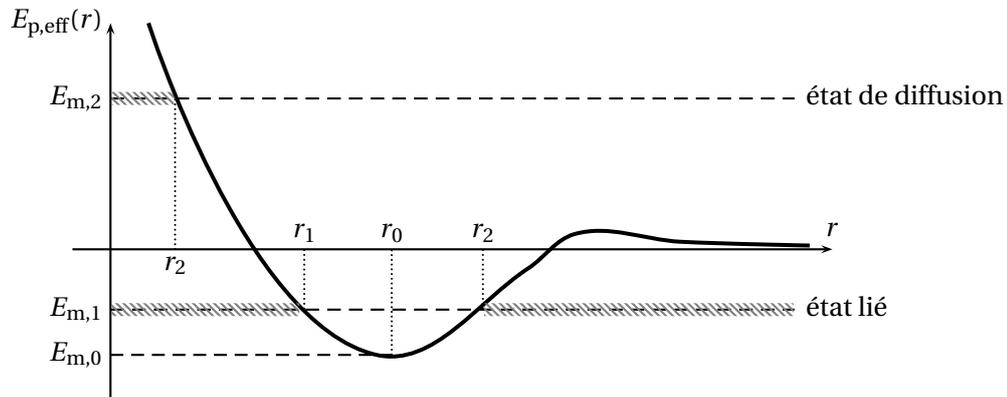
$$E_m = \frac{1}{2} m \dot{r}^2 + E_{p,\text{eff}}(r) \quad \text{avec} \quad E_{p,\text{eff}}(r) = E_p(r) + \frac{mC^2}{r^2},$$

où $E_{p,\text{eff}}(r)$ est l'énergie potentielle effective.

- On a $v^2 = \dot{r}^2 + r^2 \dot{\theta}^2 = \dot{r}^2 + \frac{C^2}{r^2}$.

État lié, état de diffusion

La nature du mouvement dépend de la valeur de l'énergie mécanique : comme $\vec{r} \cdot \dot{\vec{r}} \geq 0$, seules sont accessibles les valeurs de r telles que $E_{p,\text{eff}}(r) \leq E_m$.



État de diffusion : pour $E_{m,2}$, on a $r \geq r_2$. Le mouvement n'est pas borné : $r \rightarrow \infty$.

État lié : pour $E_{m,1}$, on a $r_1 \leq r \leq r_2$. Le mouvement est borné.

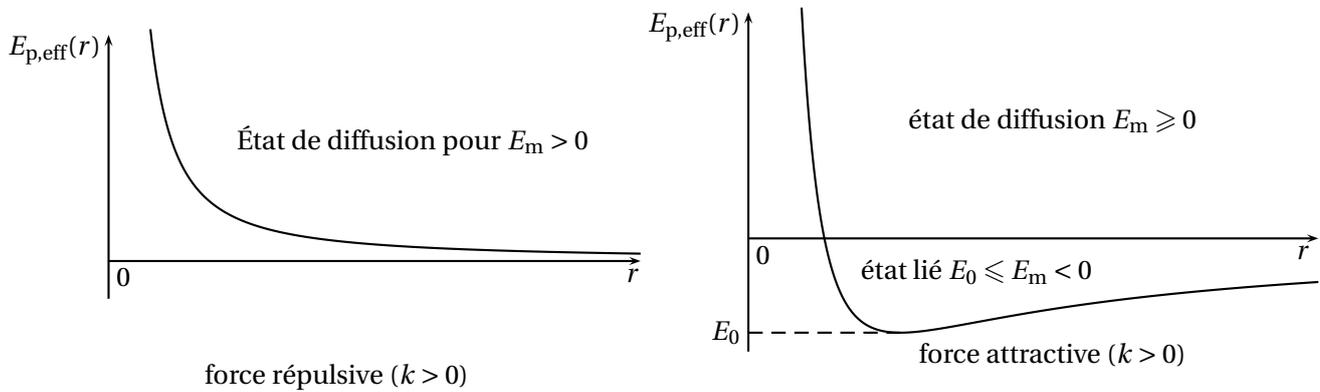
- Le graphe précédent ne décrit que la composante **radiale** du mouvement : la particule tourne autour du centre de force avec la vitesse angulaire $\dot{\theta} = \frac{C}{r^2}$.
- Le cas $E_{m,0}$ fixe $r = r_0$: le mouvement est circulaire uniforme, de rayon r_0 .

Cas particulier du champ newtonien

L'expression général d'un champ de force newtonien et de l'énergie potentielle dont il dérive est

$$\vec{F} = \frac{k}{r^2} \vec{e}_r \quad \text{et} \quad E_p(r) = \frac{k}{r}.$$

- La force est attractive si $k < 0$ et répulsive si $k > 0$.
- L'interaction gravitationnelle et l'interaction coulombienne sont des forces newtoniennes.



Lois de Kepler pour les planètes

1re loi : les planètes décrivent des trajectoires elliptiques, dont le Soleil est l'un des foyers.

2e loi (loi des aires) : les aires balayées par le segment Soleil-planète pendant des durées égales sont égales. Elles ne dépendent pas de la planète considérée.

3e loi : la période de révolution T de la planète est reliée au demi-grand axe a de son orbite elliptique selon

$$\frac{T^2}{a^3} = K$$

où K est une constante indépendante de la planète considérée.

► Les lois de Kepler s'appliquent à tout satellite autour d'une planète.

Démonstration de la 3e loi de Kepler dans le cas du mouvement circulaire

Soient M la masse du Soleil et m celle de la planète. En notant a le rayon de la trajectoire circulaire, le PFD projeté selon \vec{e}_r donne $-m \frac{v^2}{a} = -\frac{GMm}{a^2}$. La vitesse est reliée à la période selon $v = \frac{2\pi a}{T}$. On en déduit $\frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{GM}$.

Énergie mécanique

Dans le cas d'une trajectoire circulaire de rayon r_0 , l'énergie mécanique du point matériel de masse m est

$$E_m = -\frac{GMm}{2r_0}.$$

Dans un cas d'une trajectoire elliptique de demi grand-axe a , elle s'écrit

$$E_m = -\frac{GMm}{2a}.$$

► On a $E_m < 0$: il s'agit bien d'un état lié.

Satellites terrestres

Satellite géostationnaire : satellite au repos dans le référentiel terrestre (fixe dans le ciel). Orbite circulaire, dans le plan de l'équateur terrestre, à une altitude de **36 000 km**. Météorologie, télévision par satellite.

Satellite en orbite basse : entre 500 km et 1000 km d'altitude. Télécommunication, imagerie terrestre, météorologie.

Satellite en orbite moyenne : entre 2000 km et 36 000 km d'altitude. Localisation terrestre (GPS).

Vitesses cosmiques

Première vitesse cosmique : vitesse permettant de mettre un satellite en orbite basse (altitude $h \ll R_p$) autour d'une planète de rayon R_p et de masse M_p :

$$v_1 = \sqrt{GM_p R_p}$$

Vitesse de libération : vitesse minimale à communiquer au satellite pour qu'il s'échappe de l'attraction gravitationnelle de la planète :

$$v_{\text{lib}} = \sqrt{\frac{2GM_p}{R_p}}.$$

Pour la Terre : $v_{\text{lib}} = 11,2 \text{ km} \cdot \text{s}^{-1}$.

- La vitesse de libération est aussi appelée seconde vitesse cosmique.
- On a $v_{\text{lib}} = \sqrt{2}v_1$.