

# CHAPITRE 3

## COMPLEXES

### PARTIE 3.1 : ENSEMBLE $\mathbb{C}$ DES COMPLEXES

⊙ La structure de corps totalement ordonné de l'ensemble  $\mathbb{R}$  des réels est supposée connue.

#### 3.1.1 : Présentation et structure de $\mathbb{C}$

Les nombres complexes ont vu le jour en Italie au XVI<sup>e</sup> siècle avec l'introduction de la notation  $\sqrt{-1}$  par BOMBELLI (Raphaël BOMBELLI : mathématicien italien 1526-1572), CARDAN (Girolamo CARDANO : mathématicien italien 1501-1576) et Niccolò FONTANA dit TARTAGLIA (TARTAGLIA : mathématicien italien 1499-1557) auquel CARDAN aurait volé la méthode de résolution des équations polynomiales de degré 3.

Il aura tout de même fallu attendre le XVIII<sup>e</sup> siècle pour voir apparaître les complexes sous leur forme générale avec LEIBNIZ, EULER et DE MOIVRE (Abraham DE MOIVRE : mathématicien français 1667-1754).

⊙ On définit tout d'abord  $\mathbb{C}$  comme l'ensemble des couples de réels  $\mathbb{R}^2$  ce qui nous permet d'identifier les complexes aux points du plan par l'intermédiaire d'un repère orthonormé direct  $\mathcal{R} = (O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  : on dit qu'un complexe  $z = (x, y)$  est associé à un point  $M(x, y)_{\mathcal{R}}$  et réciproquement ce point  $M$  admet pour **affiche** le complexe  $z$ . Ceci constitue bien évidemment une bijection entre les points du plan  $\mathcal{P}$  et l'ensemble  $\mathbb{C}$  : c'est alors le plan d'ARGAND-CAUCHY (Jean-Robert ARGAND : mathématicien suisse 1768-1822).

En termes d'ensemble il n'y a donc aucune différence entre  $\mathbb{R}^2$  et  $\mathbb{C}$  ; c'est sur les opérations que va s'effectuer la distinction. On peut néanmoins profiter de cette définition des complexes sous forme de couples pour affirmer que pour deux complexes  $z = (x, y)$  et  $z' = (x', y')$ , on a  $z = z' \iff (x = x' \text{ et } y = y')$ .

*REMARQUE 3.1* : Puisqu'un complexe s'écrit donc de manière unique sous la forme  $z = (x, y)$ , on peut définir la **partie réelle** et la **partie imaginaire** de  $z$  par  $\operatorname{Re}(z) = x$  et  $\operatorname{Im}(z) = y$ .

On dit qu'un complexe  $z = (x, y)$  est un **réel pur** si sa partie imaginaire est nulle et on dit qu'il est un **imaginaire pur** si sa partie réelle est nulle.

⊙ On note l'imaginaire pur  $i = (0, 1)$  ; c'est notre  $i$  classique.

*REMARQUE 3.2* : On identifie les réels purs aux réels (tout court) par l'application  $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$  telle que  $\forall x \in \mathbb{R}, \varphi(x) = (x, 0)$ . De cette manière, on pourra dire que  $\mathbb{R} \subset \mathbb{C}$  car  $\mathbb{R}$  est en bijection avec les réels purs et ces réels purs sont inclus dans  $\mathbb{C}$ . On écrira même  $x$  à la place de  $(x, 0)$  pour un réel pur.

#### Définition 3.1

Dans l'ensemble  $\mathbb{C}$ , on définit deux lois internes  $+$  et  $\times$  par :

$$\forall ((x, y), (x', y')) \in \mathbb{C}^2, (x, y) + (x', y') = (x + x', y + y') \text{ et } (x, y) \times (x', y') = (xx' - yy', xy' + x'y).$$

⊙ Il est très simple de construire la somme de deux complexes à l'aide des points du plan dont ce sont les affixes ; par contre, le produit trouvera son interprétation géométrique avec l'écriture trigonométrique.

**Théorème 3.1**

$(\mathbb{C}, +, \times)$  est un corps commutatif.

**REMARQUE 3.3** : On sait déjà que, par l'application  $\varphi$  de la remarque 3.2, l'ensemble  $\mathbb{R}$  des réels peut être considéré comme une partie de  $\mathbb{C}$ , mais en terme de structure, on a beaucoup mieux ; les lois de  $\mathbb{C}$  prolongent celles de  $\mathbb{R}$ , ce qui se traduit par :

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \begin{cases} \varphi(x+y) = (x+y, 0) = (x, 0) + (y, 0) = \varphi(x) + \varphi(y) \\ \varphi(xy) = (xy, 0) = (xy - 0^2, x0 + 0y) = (x, 0) \times (y, 0) = \varphi(x) \times \varphi(y) \end{cases}$$

**REMARQUE 3.4** : Tout ceci est bien beau mais ce n'est pas la présentation classique des complexes, vérifions qu'elle correspond à celle que vous avez vu l'année dernière. Or  $(x, 0) + (0, 1) \times (y, 0) = (x, y)$  ce qui justifie qu'un complexe de partie réelle  $x$  et de partie imaginaire  $y$  peut s'écrire  $x + iy$  où  $x$  est compris comme le complexe réel pur,  $y$  aussi et où  $i$  est le complexe imaginaire pur déjà défini.

De plus, on vérifie bien que  $(0, 1) \times (0, 1) = (-1, 0) = -1$  par l'abus de notation des réels purs ; ce qu'on retient sous la forme  $i^2 = -1$ . On pourra maintenant utiliser les calculs classiques, puisque les lois  $+$  et  $\times$  ont les bonnes propriétés :  $(x + iy) + (x' + iy') = (x + x') + i(y + y')$  (par commutativité de  $+$  et distributivité de  $\times$  par rapport à  $+$ ) ;  $(x + iy) \times (x' + iy') = (xx' - yy') + i(xy' + x'y)$  (par définition).

**3.1.2 : Conjugaison****Définition 3.2**

Soit  $z \in \mathbb{C}$ , on définit son **conjugué**, noté  $\bar{z}$ , par :  $\bar{z} = \text{Re}(z) - i\text{Im}(z)$ .

**REMARQUE 3.5** : Par l'identification déjà évoquée entre les points du plan et les complexes par l'intermédiaire d'un repère orthonormé  $\mathcal{R}$ , si  $M$  est d'affixe  $z = x + iy$  (sous-entendu  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ ), alors le point d'affixe  $\bar{z} = x - iy$  est le symétrique orthogonal de  $M$  par rapport à la droite  $(Ox)$ .

**Théorème 3.2**

Nous avons les identités algébriques suivantes,  $\forall (z, z') \in \mathbb{C}^2$  :

$$\bar{\bar{z}} = z, \quad \overline{z+z'} = \bar{z} + \bar{z}', \quad \overline{z \times z'} = \bar{z} \times \bar{z}', \quad \text{Re}(z) = \frac{z + \bar{z}}{2}, \quad \text{Im}(z) = \frac{z - \bar{z}}{2i}$$

Si, de plus,  $z$  est non nul alors on a  $\frac{1}{z} = \frac{\bar{z}}{z \times \bar{z}}$  et on a les caractérisations :

- $z$  est un réel pur  $\iff \bar{z} = z$ ,
- $z$  est un imaginaire pur  $\iff \bar{z} = -z$ .

**REMARQUE 3.6** : L'application conjugaison  $c : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  telle que  $\forall z \in \mathbb{C}$ ,  $c(z) = \bar{z}$  est donc un "automorphisme involutif de corps".

**3.1.3 : Module****Définition 3.3**

Soit  $z \in \mathbb{C}$ , on définit son **module**  $|z|$  par :  $|z| = \sqrt{\text{Re}(z)^2 + \text{Im}(z)^2} = \sqrt{z \times \bar{z}}$ .

**REMARQUE 3.7** : Géométriquement, le module d'un complexe est la distance  $OM$  si  $M$  est le point d'affixe  $z$  dans le repère orthonormé direct  $\mathcal{R} = (O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  d'après PYTHAGORE.

**Théorème 3.3**

Là aussi, nous disposons d'égalités algébriques,  $\forall (z, z') \in \mathbb{C}^2$  :

$$|z| = \sqrt{z\bar{z}}, \quad |z \times z'| = |z| \times |z'|, \quad |z| = |-z| = |\bar{z}| = |-\bar{z}|$$

De plus, pour un réel pur  $z$ , on a  $|z| = |z|$  (le module prolonge la valeur absolue aux complexes).

Si  $z$  est un complexe non nul,  $\left|\frac{1}{z}\right| = \frac{1}{|z|}$  et  $z^{-1} = \frac{1}{z} = \frac{\bar{z}}{|z|^2}$ .

On a enfin une caractérisation utile :  $z = 0 \iff |z| = 0$ .

**DÉMONSTRATION** : Seule la seconde égalité n'est pas évidente, et elle découle de l'identité algébrique de LAGRANGE (Joseph Louis, comte de LAGRANGE : mathématicien et astronome français 1736-1813), pour  $(x, x', y, y') \in \mathbb{R}^4$ ,  $(xx' - yy')^2 + (xy' + x'y)^2 = (x^2 + y^2) \times (x'^2 + y'^2)$ .

**Proposition 3.1**

Il y a même des inégalités provenant de la géométrie,  $\forall (z, z') \in \mathbb{C}^2$  :

$$|z| \geq |\operatorname{Re}(z)|, \quad |z| \geq |\operatorname{Im}(z)|, \quad |z + z'| \leq |z| + |z'|, \quad \left| |z| - |z'| \right| \leq |z - z'|,$$

les deux dernières sont les fameuses inégalités triangulaires.

**DÉMONSTRATION** : On écrit  $|z + z'|^2 = (z + z')\overline{(z + z')} = (z + z')(\bar{z} + \bar{z}') = z\bar{z} + z'\bar{z}' + z\bar{z}' + \bar{z}z'$  qui se transforme en  $|z + z'|^2 = |z|^2 + |z'|^2 + 2\operatorname{Re}(Z)$  en notant  $Z = z\bar{z}'$ ; on conclut en utilisant  $\operatorname{Re}(Z) \leq |Z| = |z||z'|$ .

**REMARQUE 3.8** : Bien sûr si  $z = 0$  ou  $z' = 0$ , les deux inégalités triangulaires sont des égalités. Mais si  $(z, z') \in (\mathbb{C}^*)^2$ ,  $|z + z'| = |z| + |z'| \iff \left| |z| - |z'| \right| = |z - z'| \iff \exists \lambda \in \mathbb{R}_+^*, z' = \lambda z$  ce qui signifie que les points  $M(z)$  et  $M'(z')$  sont sur une même demi-droite issue de  $O$ .

**PARTIE 3.2 : EXPONENTIELLE COMPLEXE**

**3.2.1 : Groupe unimodulaire**

**Définition 3.4**

On définit le groupe unimodulaire noté  $\mathbb{U}$  par :  $\mathbb{U} = \{z \in \mathbb{C} \mid |z| = 1\}$ .

**REMARQUE 3.9** : Géométriquement,  $\mathbb{U}$  "est" le cercle de centre  $O$  et de rayon  $1$ .

**EXEMPLE 3.1** : On a  $\{1, -1, i, -i\} \subset \mathbb{U}$  et si on pose  $j = -\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i$ , on a  $j \in \mathbb{U}$  car  $\frac{1}{4} + \frac{3}{4} = 1$ .

**Proposition 3.2**

Quelques propriétés de ce nouvel ensemble :

$$\forall (z, z') \in \mathbb{U}^2, z \neq 0, \quad z \times z' \in \mathbb{U}, \quad \frac{1}{z} = \bar{z} \in \mathbb{U}, \quad -z \in \mathbb{U}, \quad \text{de plus, si } z \in \mathbb{C}^*, \text{ on a } \frac{z}{|z|} \in \mathbb{U}.$$

### 3.2.2 : Exponentielle des imaginaires purs

#### Définition 3.5

Pour  $\theta \in \mathbb{R}$ , on définit l'exponentielle de  $i\theta$ , notée  $e^{i\theta} = \cos(\theta) + i \sin(\theta)$ .

**EXEMPLE 3.2 :** Comme  $\cos\left(\frac{\pi}{2}\right) = 0$ ,  $\sin\left(\frac{\pi}{2}\right) = 1$ ,  $\cos\left(\frac{2\pi}{3}\right) = -\frac{1}{2}$  et  $\sin\left(\frac{2\pi}{3}\right) = \frac{\sqrt{3}}{2}$ , on a  $i = e^{\frac{i\pi}{2}}$  et  $j = e^{\frac{2i\pi}{3}}$ . On a aussi  $e^{\frac{i\pi}{4}} = \frac{\sqrt{2}}{2} + i\frac{\sqrt{2}}{2}$ .

**REMARQUE 3.10 :** Géométriquement, le point  $M(e^{i\theta})$  est situé sur le cercle unité et  $(\vec{v}, \overrightarrow{OM}) = \theta$ .

#### Théorème 3.4

Voici les relations entre cette exponentielle des imaginaires purs et  $\mathbb{U}$  :

$$\forall \theta \in \mathbb{R}, e^{i\theta} \in \mathbb{U}, \quad \forall z \in \mathbb{U}, \exists \alpha \in \mathbb{R}, z = e^{i\alpha}, \quad \forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2, e^{i(\alpha+\beta)} = e^{i\alpha} \times e^{i\beta}$$

$$\forall \theta \in \mathbb{R}, \frac{1}{e^{i\theta}} = e^{-i\theta} = \overline{e^{i\theta}}, \quad \forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2, e^{i\alpha} = e^{i\beta} \iff \alpha \equiv \beta [2\pi] \iff \exists k \in \mathbb{Z}, \alpha - \beta = 2k\pi$$

#### Théorème 3.5

Pour  $\theta \in \mathbb{R}$ , on a  $\cos(\theta) = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}$  et  $\sin(\theta) = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}$ .

Pour  $\theta \in \mathbb{R}$  et  $n \in \mathbb{Z}$ , on a  $(\cos(\theta) + i \sin(\theta))^n = \cos(n\theta) + i \sin(n\theta)$ .

Ce sont les formules d'EULER et de DE MOIVRE.

**REMARQUE 3.11 :** La formule d'EULER sert à linéariser des puissances de cosinus et de sinus (pour calculer des primitives de telles fonctions par exemple) ; c'est-à-dire exprimer des quantités du type  $\cos^n(\theta)$  sous la forme de sommes de  $\cos(k\theta)$ .

**EXEMPLE 3.3 :**  $\cos^3 \theta = \left(\frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}\right)^3 = \frac{1}{8} \left( (e^{i\theta})^3 + 3(e^{i\theta})^2 e^{-i\theta} + 3e^{i\theta} (e^{-i\theta})^2 + (e^{-i\theta})^3 \right)$  pour  $\theta \in \mathbb{R}$ , ce qui donne  $\cos^3 \theta = \frac{1}{8} (e^{i3\theta} + e^{-3i\theta} + 3e^{i\theta} + 3e^{-i\theta}) = \frac{1}{4} (\cos(3\theta) + 3 \cos \theta)$ .

**REMARQUE 3.12 :** La formule de DE MOIVRE sert dans l'autre sens à exprimer des quantités du type  $\cos(n\theta)$  par exemple comme somme de puissances de  $\cos \theta$ .

**EXEMPLE 3.4 :** Soit  $\theta \in \mathbb{R}$ , on a  $\cos(0\theta) = 1$ ,  $\cos(1\theta) = \cos \theta$ ,  $\cos(2\theta) = 2 \cos^2 \theta - 1$ , ou d'après l'exemple 3.3 :  $\cos(3\theta) = 4 \cos^3 \theta - 3 \cos \theta$ .

$\cos(4\theta) = \operatorname{Re}(e^{4i\theta}) = \operatorname{Re}((e^{i\theta})^4) = \operatorname{Re}((\cos \theta + i \sin \theta)^4)$  ce qui donne avec la formule du binôme de NEWTON :  $\cos(4\theta) = \cos^4 \theta - 6 \cos^2 \theta \sin^2 \theta + \sin^4 \theta = \cos^4 \theta - 6 \cos^2 \theta (1 - \cos^2 \theta) + (1 - \cos^2 \theta)^2$ .

Après calculs, on trouve  $\cos(4\theta) = 8 \cos^4 \theta - 8 \cos^2 \theta + 1$ .

**REMARQUE 3.13 :** Pour tout entier naturel  $n$ , on peut prouver qu'il existe un unique polynôme  $T_n$  tel que  $\forall \theta \in \mathbb{R}, T_n(\cos \theta) = \cos(n\theta)$ , ce sont les fameux **polynômes de TCHEBICHEV de première espèce** (Pafnouti Lvovitch TCHEBYCHEV : mathématicien russe 1821-1894). D'après l'exemple 3.4 :  $T_0 = 1, T_1 = X, T_2 = 2X^2 - 1, T_3 = 4X^3 - 3X$  et  $T_4 = 8X^4 - 8X^2 + 1$ .

**3.2.3 : Écriture trigonométrique d'un complexe**

**Définition 3.6**

Soit  $z \in \mathbb{C}^*$ , on appelle **argument** de  $z$  tout réel  $\theta$  tel que  $z = |z|e^{i\theta}$ .

**EXEMPLE 3.5 :** Comme  $z = 1 + i\sqrt{3} = 2\left(\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2}\right) = 2\left(\cos\left(\frac{\pi}{3}\right) + i\sin\left(\frac{\pi}{3}\right)\right)$ , un argument de  $z$  est  $\frac{\pi}{3}$ , mais aussi  $-\frac{5\pi}{3}$  ou encore  $\frac{7\pi}{3}$ .

**REMARQUE 3.14 :** Un argument d'un complexe non nul est donc défini à  $2\pi$  près d'après la définition 3.6. On peut avoir unicité de l'argument si on l'impose dans l'intervalle  $[0; 2\pi[$  (ou  $]-\pi; \pi]$ ) mais ce n'est pas d'un intérêt gigantesque.

**Proposition 3.3**

Soit  $z \in \mathbb{C}^*$ , alors :  $\exists! \rho \in \mathbb{R}_+^*$ ,  $\exists \theta \in \mathbb{R}$ ,  $z = \rho e^{i\theta}$ .

**Proposition 3.4**

Condition d'égalité de complexes écrits sous forme trigonométrique, soit  $(\rho, \rho', \theta, \theta') \in \mathbb{R}^4$  tel que  $\rho e^{i\theta} = \rho' e^{i\theta'}$ , alors on a les différents cas :

- $\rho = \rho' = 0$  et  $\theta, \theta'$  quelconques.
- $\rho = \rho' \neq 0$  et  $\theta - \theta' \in 2\pi\mathbb{Z}$ .
- $\rho = -\rho' \neq 0$  et  $\theta - \theta' - \pi \in 2\pi\mathbb{Z}$ .

En particulier, si  $(\rho, \rho') \in (\mathbb{R}_+^*)^2$  et  $(\theta, \theta') \in \mathbb{R}^2$ , on a  $\rho e^{i\theta} = \rho' e^{i\theta'} \iff \rho = \rho'$  et  $\theta - \theta' \in 2\pi\mathbb{Z}$ .

**REMARQUE 3.15 :** Si  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$ , en factorisant avec l'“angle moitié”, on a la transformation classique  $e^{ia} + e^{ib} = e^{\frac{i(a+b)}{2}} \left( e^{\frac{i(a-b)}{2}} + e^{\frac{-i(a-b)}{2}} \right) = 2 \cos\left(\frac{a-b}{2}\right) e^{\frac{i(a+b)}{2}}$  et une autre relation avec le sinus :  $e^{ia} - e^{ib} = e^{\frac{i(a+b)}{2}} \left( e^{\frac{i(a-b)}{2}} - e^{\frac{-i(a-b)}{2}} \right) = 2i \sin\left(\frac{a-b}{2}\right) e^{\frac{i(a+b)}{2}} = 2 \sin\left(\frac{a-b}{2}\right) e^{\frac{i(a+b+\pi)}{2}}$ .

**REMARQUE 3.16 :** Soit  $\theta \in [0; 2\pi[$  et posons  $z = 1 + e^{i\theta}$  alors  $z = e^{\frac{i\theta}{2}} \left( e^{\frac{i\theta}{2}} + e^{\frac{-i\theta}{2}} \right) = 2 \cos\left(\frac{\theta}{2}\right) e^{\frac{i\theta}{2}}$ .

Trois cas peuvent se présenter :

- si  $\theta \in [0; \pi[$  alors  $|z| = 2 \cos\left(\frac{\theta}{2}\right)$  et un argument de  $z$  est  $\frac{\theta}{2}$ .
- si  $\theta \in ]\pi; 2\pi[$  alors  $|z| = -2 \cos\left(\frac{\theta}{2}\right)$  et un argument de  $z$  est  $\frac{\theta}{2} + \pi$ .
- si  $\theta = \pi$  alors  $z = 0$  qui est bien sûr de module 0 mais qui n'a pas d'argument.

On en déduit une propriété classique sur l'angle inscrit par rapport à l'angle au centre dans un cercle.

**REMARQUE 3.17 :** On dispose donc de deux manières d'écrire les complexes,  $z = x + iy$  (écriture cartésienne) et  $z = \rho e^{i\theta}$  (écriture trigonométrique). On choisira la première quand on aura affaire à un problème additif car  $(x + iy) + (x' + iy') = (x + x') + i(y + y')$  et on préférera la seconde s'il s'agit d'un problème multiplicatif car  $(\rho e^{i\theta}) \times (\rho' e^{i\theta'}) = \rho\rho' e^{i(\theta+\theta')}$ .

### 3.2.4 : Généralisation de l'exponentielle à tous les complexes

#### Définition 3.7

Soit  $z \in \mathbb{C}$ , on définit l'exponentielle de  $z$ , noté  $e^z$ , par :  $e^z = e^{\operatorname{Re}(z)} \times e^{i \operatorname{Im}(z)}$ .

**EXEMPLE 3.6** : Si  $z = \frac{\ln(2)}{2} + \frac{3i\pi}{4}$  alors  $e^z = e^{\frac{\ln(2)}{2}} \times e^{\frac{3i\pi}{4}} = \sqrt{2} \left( -\frac{\sqrt{2}}{2} + i\frac{\sqrt{2}}{2} \right) = -1 + i$ .

**REMARQUE 3.18** : On constate encore que cette définition de l'exponentielle prolonge celle déjà vue pour les réels et pour les imaginaires purs ; en effet, si  $z = x \in \mathbb{R}$  on a  $e^z = e^x \times e^{i0} = e^x$  et si  $z = iy$  est un imaginaire pur alors  $e^z = e^0 \times e^{iy} = e^{iy}$ .

#### Théorème 3.6

On prolonge maintenant à  $\mathbb{C}$  les propriétés classiques de l'exponentielle :

$\forall z \in \mathbb{C}$ ,  $|e^z| = e^{\operatorname{Re}(z)} > 0$  et  $\operatorname{Im}(z)$  est un argument de  $e^z$ ,  $e^{\overline{z}} = \overline{(e^z)}$ ,  $\forall z' \in \mathbb{C}^*$ ,  $\exists z \in \mathbb{C}$ ,  $z' = e^z$ ,  
 $\forall (z, z') \in \mathbb{C}^2$ ,  $e^{z+z'} = e^z \times e^{z'}$ ,  $e^{-z} = \frac{1}{e^z}$ ,  $e^z = e^{z'} \iff z - z' \in 2i\pi\mathbb{Z}$ .

## PARTIE 3.3 : ÉQUATIONS DANS $\mathbb{C}$

### 3.3.1 : Équation du second degré

#### Proposition 3.5

Soit  $z_0 = x_0 + iy_0 \in \mathbb{C}^*$  (avec  $(x_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$ ), alors l'équation  $z^2 = z_0$  possède deux solutions distinctes et opposées ; il y a trois cas :

- si  $y_0 = 0$  et  $x_0 > 0$ , l'ensemble des solutions est  $\mathcal{S} = \{ \sqrt{x_0}, -\sqrt{x_0} \}$ .
- si  $y_0 = 0$  et  $x_0 < 0$ , l'ensemble des solutions est  $\mathcal{S} = \{ i\sqrt{-x_0}, -i\sqrt{-x_0} \}$ .
- si  $y_0 \neq 0$ , en posant  $\varepsilon = \operatorname{sgn}(y_0)$  alors  $\mathcal{S} = \left\{ \pm \left( \sqrt{\frac{x_0^2 + y_0^2 + x_0}{2}} + i\varepsilon \sqrt{\frac{x_0^2 + y_0^2 - x_0}{2}} \right) \right\}$ .

**REMARQUE 3.19** : On n'écrit surtout pas  $\sqrt{z}$  pour la racine carrée d'un complexe !

**EXEMPLE 3.7** : Les racines carrées de  $1 + i$  sont donc les complexes  $\pm \left( \sqrt{\frac{\sqrt{2}+1}{2}} + i\sqrt{\frac{\sqrt{2}-1}{2}} \right)$ .

#### Théorème 3.7

On se donne  $(a, b, c) \in \mathbb{C}^* \times \mathbb{C}^2$  et l'équation (E) :  $az^2 + bz + c = 0$ , on pose alors le discriminant  $\Delta = b^2 - 4ac$ , alors on a l'alternative suivante :

- Si  $\Delta = 0$ , (E) admet une unique solution  $z = \frac{-b}{2a}$ .
- Si  $\Delta \neq 0$ , (E) admet deux solutions distinctes  $z_1 = \frac{-b + \delta}{2a}$ ,  $z_2 = \frac{-b - \delta}{2a}$  où  $\delta^2 = \Delta$ .

**EXEMPLE 3.8** : Trouver les solutions de (E) :  $z^2 - 3z + 3 + i = 0$ .

**REMARQUE 3.20** : En fait, dans le théorème précédent, quand le **discriminant**  $\Delta$  est nul, on préfère dire que l'équation (E) possède une **solution double** car  $az^2 + bz + c = 0 \iff \left(z + \frac{b}{2a}\right)^2 = 0$  dans ce cas. Quand  $\Delta \neq 0$ , on dira que l'équation (E) possède deux **solutions simples**. Par conséquent :

**Proposition 3.6**

Soit  $(s, p) \in \mathbb{C}^2$  ( $s$  pour somme et  $p$  pour produit), alors :

$$\forall (u, v) \in \mathbb{C}^2, \left( \begin{cases} u + v = s \\ u \times v = p \end{cases} \right) \iff (u \text{ et } v \text{ sont les solutions de l'équation } z^2 - sz + p = 0) .$$

**EXEMPLE 3.9** : D'après 3.8,  $\begin{cases} u + v = 3 \\ u \times v = 3 + i \end{cases} \iff ((u, v) = (2 - i, 1 + i) \text{ ou } (u, v) = (1 + i, 2 - i))$ .

**3.3.2 : Racines  $n$ -ièmes de l'unité et d'un complexe non nul**

**Définition 3.8**

Soit  $n \in \mathbb{N}^*$ , on appelle **racine  $n$ -ième de l'unité** tout complexe  $z$  tel que  $z^n = 1$ . L'ensemble contenant toutes les racines  $n$ -ièmes de l'unité est noté  $\mathbb{U}_n$ .

**EXEMPLE 3.10** :  $j \in \mathbb{U}_3$  car  $j = e^{\frac{2i\pi}{3}}$  donc  $j^3 = e^{2i\pi} = 1$ . De plus,  $\mathbb{U}_4 = \{1, i, -1, -i\}$ .

**Proposition 3.7**

On a les renseignements suivants pour  $n \in \mathbb{N}^*$  :

$$1 \in \mathbb{U}_n, \quad \mathbb{U}_n \subset \mathbb{U}, \quad \forall (z, z') \in \mathbb{U}_n^2, \quad zz' \in \mathbb{U}_n \text{ et } z^{-1} = \bar{z} \in \mathbb{U}_n .$$

**REMARQUE 3.21** : Si  $(m, n) \in (\mathbb{N}^*)^2$  avec  $m|n$  alors  $\mathbb{U}_m \subset \mathbb{U}_n$ .

**Théorème 3.8**

Pour tout entier  $n \in \mathbb{N}^*$ , le groupe  $\mathbb{U}_n$  admet exactement  $n$  élément(s) :

$$\mathbb{U}_n = \left\{ e^{\frac{2ik\pi}{n}} \mid k \in \llbracket 0; n-1 \rrbracket \right\} = \left\{ 1, \omega_n, \omega_n^2, \dots, \omega_n^{n-1} \right\} \text{ en notant } \omega_n = e^{\frac{2i\pi}{n}} .$$

**REMARQUE 3.22** : • On constate que  $\mathbb{U}_n$  est "cyclique" puisqu'il est engendré par  $\omega_n$  seulement.

- On dit aussi que  $\omega_n$  est une **racine primitive  $n$ -ième de l'unité** car c'est un "générateur" de  $\mathbb{U}_n$  ; il n'y a pas que  $\omega_n$  qui soit une racine primitive  $n$ -ième de l'unité, par exemple  $i$  et  $-i$  sont des générateurs de  $\mathbb{U}_4$  donc des racines primitives quatrièmes de l'unité.
- De plus, si on représente dans le plan les  $n$  points dont les affixes sont dans  $\mathbb{U}_n$ , on dessine un **polygone régulier** à  $n$  côtés tracé sur le cercle unité  $\mathbb{U}$ .

**Proposition 3.8**

Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $z \in \mathbb{U}_n$  alors  $1 + z + \dots + z^{n-1} = \begin{cases} 0 & \text{si } z \neq 1 \\ n & \text{si } z = 1 \end{cases}$

**EXEMPLE 3.11** : Comme  $j \in \mathbb{U}_3$  et  $j \neq 1$ , on a  $1 + j + j^2 = 0$  et aussi  $j^3 = 1$ .

**REMARQUE 3.23** : Cette formule ci-dessus appliquée à  $\omega_n \neq 1$  (si  $n \geq 2$ ) montre grâce au théorème 3.8 que la somme de toutes les racines  $n$ -ièmes de l'unité est égale à 0 ce qui ne fait que traduire le fait que le centre de gravité du polygone régulier déjà évoqué est en O.

**EXEMPLE 3.12** : Par exemple,  $1 + e^{\frac{2i\pi}{5}} + e^{\frac{4i\pi}{5}} + e^{\frac{6i\pi}{5}} + e^{\frac{8i\pi}{5}} = 0$  qui donne  $\cos\left(\frac{2\pi}{5}\right) = \frac{\sqrt{5}-1}{4}$ .

### Théorème 3.9

Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  et  $z_0 = \rho_0 e^{i\theta_0} \in \mathbb{C}^*$  avec  $\rho_0 \in \mathbb{R}_+^*$  et  $\theta_0 \in \mathbb{R}$ , alors l'équation  $z^n = z_0$  possède exactement  $n$  solutions distinctes, ce sont les  $\rho_0^{\frac{1}{n}} e^{i\left(\frac{\theta_0}{n} + \frac{2k\pi}{n}\right)}$  avec  $k \in \llbracket 0; n-1 \rrbracket$ .

**REMARQUE 3.24** : Les points dont les affixes sont ces racines  $n$ -ièmes de  $z_0$  forment un polygone régulier mais il se trouve sur le cercle de centre  $O$  de rayon  $\rho_0^{\frac{1}{n}}$  et il est tourné de  $\frac{\theta_0}{n}$  par rapport à  $\mathbb{U}_n$ .

**EXEMPLE 3.13** : En calculant les racines carrées de  $z_0 = 1 + i = \sqrt{2}e^{\frac{i\pi}{4}}$  et en les comparant avec celles trouvées à l'exemple 3.7, on trouve  $\cos\left(\frac{\pi}{8}\right) = \sqrt{\frac{\sqrt{2}+1}{2\sqrt{2}}}$  et  $\sin\left(\frac{\pi}{8}\right) = \sqrt{\frac{\sqrt{2}-1}{2\sqrt{2}}}$ .

### 3.3.3 : Autres équations

**REMARQUE 3.25** : Soit  $z_0 = \rho_0 e^{i\theta_0} \in \mathbb{C}^*$  avec  $\rho_0 \in \mathbb{R}_+^*$  et  $\theta_0 \in \mathbb{R}$ , alors l'équation  $e^z = z_0$  admet pour solutions les complexes de la forme  $z = \ln(\rho_0) + i(\theta_0 + 2k\pi)$  avec  $k \in \mathbb{Z}$ .

**EXEMPLE 3.14** : Pour  $z \in \mathbb{C}$ ,  $e^z = 1 + i \iff \left(\exists k \in \mathbb{Z}, z = \frac{\ln(2)}{2} + i\left(\frac{\pi}{4} + 2k\pi\right)\right)$ .

**REMARQUE 3.26** : Soit  $n \in \mathbb{N}^*$  et l'équation réciproque (E) :  $a_n z^n + \dots + a_1 z + a_0 = 0$  où  $a_0 = a_n \neq 0$ ,  $a_1 = a_{n-1}$  etc... On pose  $P(z) = a_n z^n + \dots + a_1 z + a_0$ .

• Si  $n$  est impair alors  $-1$  est forcément solution et on peut factoriser  $P(z) = (z+1)Q(z)$  et  $Q(z) = 0$  sera encore une équation réciproque : la vérification est laissée à l'élève consciencieux(se).

• Si  $n$  est pair,  $z = 0$  n'est pas solution donc, pour  $z \neq 0$ , on pose  $u = z + \frac{1}{z}$  et on peut simplifier en

$P(z) = 0 \iff z^{\frac{n}{2}} \left( a_0 \left( z^{\frac{n}{2}} + z^{-\frac{n}{2}} \right) + a_1 \left( z^{\frac{n-1}{2}} + z^{-\frac{(n-1)}{2}} \right) + \dots \right) = 0$ . Il se trouve que ces quantités entre parenthèses s'expriment en fonction de  $u$  ; par exemple  $z^2 + \frac{1}{z^2} = u^2 - 2$ ,  $z^3 + \frac{1}{z^3} = u^3 - 3u$ , etc... et on se ramène à la résolution d'une équation polynomiale de degré  $\frac{n}{2}$  en  $u$ .

**EXEMPLE 3.15** : Résoudre (E) :  $z^7 + 3z^6 - 6z^5 - 16z^4 - 16z^3 - 6z^2 + 3z + 1 = 0$ .

**REMARQUE 3.27** : Quand on vous demande de résoudre des équations polynomiales à coefficients complexes de degré 3 ou 4 (ou plus encore soyons fous !), on attend de vous que vous cherchiez des solutions réelles (ou imaginaires pures) pour vous ramener à des degrés inférieurs.

**EXEMPLE 3.16** : Résoudre l'équation (E) :  $z^3 - (6+4i)z^2 + (8+17i)z + 3 - 15i = 0$  en cherchant d'abord une racine réelle  $x$  (on résoudra alors un système).

**PARTIE 3.4 : COMPLEXES ET GÉOMÉTRIE PLANE**

**3.4.1 : Généralités vectorielles et affines**

⊙ On se sert toujours de la bijection qui existe entre les points du plan  $\mathcal{P}$  (et même les vecteurs du plan  $\mathcal{P}$ ) et les complexes si on associe à un complexe  $z = x + iy$  ( $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ ) le point  $M(x, y)_{\mathcal{R}}$  (ou le vecteur  $\vec{u}(x, y)_{\mathcal{B}}$ ) si  $\mathcal{R} = (O, \vec{e}_1, \vec{e}_2)$  est un repère orthonormé direct et  $\mathcal{B} = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$  la base correspondante.

On dira aussi qu'un vecteur  $\vec{u}$  admet pour affixe  $z = x + iy$  si  $\vec{u}(x, y)_{\mathcal{B}}$  et on écrira  $\vec{u}(z)$ .

Bien sûr, si  $\vec{u}(z)$  et  $\vec{u}'(z')$  alors  $\vec{u} + \vec{u}'(z + z')$  et on a aussi  $\lambda \vec{u}(\lambda z)$  si  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

On en déduit que l'affixe d'un barycentre de points est le barycentre de leurs affixes.

De plus, si  $M$  et  $M'$  ont pour affixes respectives  $z$  et  $z'$ , il est clair que l'affixe du vecteur  $\overrightarrow{MM'}$  est  $z' - z$ .

Tout ce qui vient d'être dit aurait pu l'être même si le repère n'avait pas été orthonormé direct.

Par contre on a besoin de cette hypothèse pour affirmer : la distance entre  $O$  et  $M(z)$  est égale à  $|z|$ , et plus généralement, la distance entre  $M(z)$  et  $M'(z')$  vaut  $|z' - z|$ . Le disque ouvert de centre  $A(a)$  et de rayon  $r > 0$  a donc pour équation complexe :  $|z - a| < r$  alors que le même disque fermé aura pour équation  $|z - a| \leq r$ . Enfin, le cercle de centre  $A(a)$  et de rayon  $r > 0$  a pour équation complexe  $|z - a| = r$ .

REMARQUE 3.28 :

• Si  $\vec{u}(z = x + iy)$  et  $\vec{u}'(z' = x' + iy')$  alors  $\vec{u} \cdot \vec{u}' = xx' + yy'$  et  $\text{Det}(\vec{u}, \vec{u}') = xy' - x'y$  car  $\mathcal{R}$  est orthonormé direct donc  $\vec{z} \times \vec{z}' = \vec{u} \cdot \vec{u}' + i \text{Det}(\vec{u}, \vec{u}')$ , ce qui donne les formules suivantes :  $\vec{u} \cdot \vec{u}' = \frac{z\bar{z}' + z'\bar{z}}{2}$  et  $\text{Det}(\vec{u}, \vec{u}') = \frac{\bar{z}z' - z\bar{z}'}{2i}$ . On a aussi  $\|\vec{u}\| = |z|$ .

• Soit  $\vec{u}(u)$  et  $\vec{v}(v)$  deux vecteurs non nuls de  $\mathcal{P}$ , alors on a les caractérisations :

$$\left( \vec{u} \text{ et } \vec{v} \text{ colinéaires} \iff \frac{v}{u} \in \mathbb{R} \iff v\bar{u} = u\bar{v} \right) ; \left( \vec{u} \perp \vec{v} \iff \frac{v}{u} \in i\mathbb{R} \iff v\bar{u} + u\bar{v} = 0 \right).$$

De plus, les inégalités triangulaires donnent ici :  $\|\vec{u} + \vec{v}\| \leq \|\vec{u}\| + \|\vec{v}\|$  et  $|\|\vec{u}\| - \|\vec{v}\|| \leq \|\vec{u} - \vec{v}\|$ .

**Proposition 3.9**

Soit  $A(a)$ ,  $B(b)$  et  $C(c)$  trois points du plan distincts deux à deux alors le module de  $\frac{c - a}{b - a}$  est égal à  $\frac{AC}{AB}$  et un argument de  $\frac{c - a}{b - a}$  est l'angle  $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC})$ .

DÉMONSTRATION : Si on pose  $\beta = (\vec{v}, \overrightarrow{AB})$  et  $\gamma = (\vec{v}, \overrightarrow{AC})$  alors  $b - a = AB e^{i\beta}$  et  $c - a = AC e^{i\gamma}$ . Ainsi  $\frac{c - a}{b - a} = \frac{AC}{AB} e^{i(\gamma - \beta)}$  et on conclut avec  $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) = (\vec{v}, \overrightarrow{AC}) - (\vec{v}, \overrightarrow{AB}) = \gamma - \beta$  d'après CHASLES.

REMARQUE 3.29 : Droite définie par un point et un vecteur directeur :

• Soit  $\vec{u}(u)$  un vecteur non nul du plan  $\mathcal{P}$ ,  $A(a)$  un point de  $\mathcal{P}$  et  $\mathcal{D}$  la droite passant par  $A$  et de vecteur directeur  $\vec{u}$  ; alors  $M(z) \in \mathcal{D} \iff \frac{z - a}{u} \in \mathbb{R} \iff \frac{z - a}{u} = \overline{\left( \frac{z - a}{u} \right)}$  ; une équation complexe de  $\mathcal{D}$  est donc  $\bar{u}(z - a) = u(\bar{z} - \bar{a})$ , c'est-à-dire  $\bar{u}z - u\bar{z} + u\bar{a} - \bar{u}a = 0$ .

• Réciproquement, soit  $u \in \mathbb{C}^*$  et  $c \in \mathbb{C}$ , l'ensemble  $\mathcal{E}$  des points du plan dont les affixes vérifient l'équation  $\bar{u}z - u\bar{z} + c = 0$  est vide si  $c \notin i\mathbb{R}$  et c'est une droite de vecteur directeur  $\vec{u}(u)$  si  $c \in i\mathbb{R}$ .

REMARQUE 3.30 : Droite définie par un point et un vecteur normal :

• Soit  $\vec{u}(u)$  un vecteur non nul du plan  $\mathcal{P}$ ,  $A(a)$  un point de  $\mathcal{P}$  et  $\mathcal{D}$  la droite passant par  $A$  et de vecteur normal  $\vec{u}$  ; alors  $M(z) \in \mathcal{D} \iff \frac{z - a}{u} \in i\mathbb{R} \iff \frac{z - a}{u} = -\overline{\left( \frac{z - a}{u} \right)}$  ; une équation complexe de  $\mathcal{D}$  est donc  $\bar{u}(z - a) = -u(\bar{z} - \bar{a})$ , c'est-à-dire  $\bar{u}z + u\bar{z} - u\bar{a} - \bar{u}a = 0$ .

• Réciproquement, soit  $u \in \mathbb{C}^*$  et  $c \in \mathbb{C}$ , l'ensemble  $\mathcal{E}$  des points du plan dont les affixes vérifient l'équation  $\bar{u}z + u\bar{z} + c = 0$  est vide si  $c \notin \mathbb{R}$  et c'est une droite de vecteur normal  $\vec{u}(u)$  si  $c \in \mathbb{R}$ .

**REMARQUE 3.31** : Cercle :

- Soit  $C(c)$  un point du plan  $\mathcal{P}$ , un réel  $r \geq 0$  et  $\mathcal{C}$  le cercle de centre  $C$  et de rayon  $r$ , alors on a :  $M(z) \in \mathcal{C} \iff |z - c| = r \iff |z - c|^2 = r^2 \iff (z - c)(\bar{z} - \bar{c}) = r^2$  donc  $\mathcal{C}$  admet une équation complexe du type  $z\bar{z} - c\bar{z} - \bar{c}z + c\bar{c} - r^2 = 0$ .
- Réciproquement, soit  $(c, d) \in \mathbb{C}^2$ , l'ensemble  $\mathcal{E}$  des points du plan dont les affixes vérifient l'équation  $z\bar{z} - c\bar{z} - \bar{c}z + d = 0$  est vide si  $d \notin \mathbb{R}$  ou si  $(d \in \mathbb{R} \text{ et } |c|^2 - d < 0)$  ; par contre  $\mathcal{E}$  est le cercle de centre  $C(c)$  et de rayon  $r = \sqrt{|c|^2 - d}$  si  $(d \in \mathbb{R} \text{ et } |c|^2 - d \geq 0)$ .

**REMARQUE 3.32** : (HP) Un joli résultat hors programme : soit  $A(a)$ ,  $B(b)$ ,  $C(c)$  et  $D(d)$  4 points du plan distincts 2 à 2, alors  $A, B, C, D$  sont cocycliques ou alignés  $\iff [a, b, c, d] = \frac{d-a}{c-a} \times \frac{c-b}{d-b} \in \mathbb{R}$  (c'est le **birapport** associé aux quatre points). Il y a 24 birapports possibles :  $[a, c, d, b] = \frac{b-a}{d-a} \times \frac{d-c}{b-c}$ ,  $[d, c, b, a] = \frac{a-d}{b-d} \times \frac{b-c}{a-c}$  par exemple. Ce que dit ce résultat, c'est que si un des 24 birapports est réel alors les 23 autres le sont aussi et les points sont cocycliques ou alignés.

### 3.4.2 : Transformations du plan

**REMARQUE 3.33** : On peut "coder" les transformations classiques du plan en complexe :

<b>translation</b> de vecteur $\vec{u}$	$z \mapsto z + u$
<b>homothétie</b> de centre $O$ et de rapport $k$	$z \mapsto kz$
<b>rotation</b> de centre $O$ d'angle $\theta$	$z \mapsto ze^{i\theta}$
homothétie de centre $C(c)$ de rapport $k$	$z \mapsto k(z - c) + c$
rotation de centre $C(c)$ d'angle $\theta$	$z \mapsto e^{i\theta}(z - c) + c$
<b>similitude</b> de centre $C(c)$ de rapport $k$ et d'angle $\theta$	$z \mapsto ke^{i\theta}(z - c) + c$
<b>symétrie</b> orthogonale par rapport à $(Ox)$	$z \mapsto \bar{z}$

#### Proposition 3.10

Soit  $a \in \mathbb{C}^*$  et  $b \in \mathbb{C}$ , si on définit  $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$  par  $\forall z \in \mathbb{C}, f(z) = az + b$ ,  $f$  "est" la translation de vecteur  $\vec{u}(b)$  si  $a = 1$  et la similitude de centre  $C\left(\frac{b}{1-a}\right)$  de rapport  $|a|$  et d'angle un argument de  $a$  si  $a \neq 1$ .

**DÉMONSTRATION** : Si  $a \neq 1$  et si on pose  $\theta$  un argument de  $a$ , en posant  $c = \frac{b}{1-a}$ , on a pour  $z \in \mathbb{C}$   $f(z) = az + b = az - ac + c = a(z - c) + c = |a|e^{i\theta}(z - c) + c$ . On reconnaît la similitude directe ci-dessus.

**REMARQUE 3.34** : Si on considère l'ensemble  $G$  contenant les similitudes directes du plan et les translations : les éléments de  $G$  se codent donc d'après ce qui précède par  $z \mapsto az + b$  avec  $a \neq 0$ . Comme  $a(a'z + b') + b = aa'z + ab' + b$ , la composition est une loi interne dans  $G$ , l'identité est dans  $G$  (avec  $a = 1$  et  $b = 0$ ) et la réciproque de  $z \mapsto az + b$  est  $z \mapsto a^{-1}z - ba^{-1}$  donc  $(G, \circ)$  est un groupe non abélien.

**REMARQUE 3.35** : Soit  $A(a)$ ,  $B(b)$ ,  $C(c)$  et  $D(d)$  4 points du plan distincts 2 à 2 et  $A'(a')$ ,  $B'(b')$ ,  $C'(c')$  et  $D'(d')$  leurs images par la similitude directe  $f : z \mapsto \alpha z + \beta$  ( $\alpha \neq 0$ ). Alors  $f$  conserve le rapport des distances et les angles, ce qu'on peut écrire  $\frac{CD}{AB} = \frac{C'D'}{A'B'}$  et  $(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{CD}) = (\overrightarrow{A'B'}, \overrightarrow{C'D'})$  car on a la relation  $\frac{d' - c'}{b' - a'} = \frac{(\alpha d + \beta) - (\alpha c + \beta)}{(\alpha b + \beta) - (\alpha a + \beta)} = \frac{d - c}{b - a}$ .