

DS 7.2 : extrait de MINES MP 2019 MATHS2

PSI 1 2024/2025

mardi 18 mars 2025

PARTIE 1 : UNE PROPRIÉTÉ DE PERRON-FROBENIUS

1.1 Comme on a $\int_0^1 t^i dt = \left[\frac{t^{i+1}}{i+1} \right]_0^1 = \frac{1}{i+1}$ si $i \in \mathbb{N}$, par linéarité de l'intégrale, pour un vecteur colonne $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ comme dans l'énoncé tel que $X^T = (x_0 \ x_1 \ \dots \ x_{n-1})$,

$$\int_0^1 (\tilde{X}(t))^2 dt = \int_0^1 \left(\sum_{0 \leq j, k \leq n-1} x_j x_k t^{j+k} \right) dt = \sum_{0 \leq j, k \leq n-1} x_j x_k \int_0^1 t^{j+k} dt = \sum_{0 \leq j, k \leq n-1} \frac{x_j x_k}{j+k+1}.$$

1.2 On constate que H_n est symétrique réelle. Par calcul matriciel, $X^T H_n X = \sum_{0 \leq j, k \leq n-1} \frac{x_j x_k}{j+k+1} = \int_0^1 (\tilde{X}(t))^2 dt$.

Comme $\int_0^1 (\tilde{X}(t))^2 dt \geq 0$, on a $X^T H_n X \geq 0$, ce qui garantit que H_n est symétrique positive. De plus, si $X^T H_n X = 0$, alors $\int_0^1 (\tilde{X}(t))^2 dt = 0$ et, comme \tilde{X}^2 est une fonction continue et positive sur $[0; 1]$, on en déduit que \tilde{X} est la fonction nulle sur $[0; 1]$, donc que le polynôme $\sum_{k=0}^{n-1} x_k X^k$ admet une infinité de racines ; il est donc nul et on a bien $X = 0$ ce qui prouve que H_n est symétrique définie positive.

1.3 D'après le théorème spectral, H_n n'admet que des valeurs propres réelles car son polynôme caractéristique est scindé dans $\mathbb{R}[X]$. De plus, soit $\lambda \in \text{Sp}(H_n)$, alors il existe un vecteur $X \neq 0 \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ tel que $H_n X = \lambda X$. Alors $X^T H_n X = \lambda X^T X = \lambda \|X\|^2 > 0$ d'après la question précédente. Or $\|X\|^2 > 0$ car $X \neq 0$ donc $\lambda = \frac{X^T H_n X}{\|X\|^2} > 0$. On a bien $\text{Sp}(H_n) \subset \mathbb{R}_+^*$.

1.4 (\implies) Si $X \in V$, alors $H_n X = \rho_n X$ par définition, donc on a directement $X^T H_n X = \rho_n X^T X = \rho_n \|X\|^2$.
 (\impliedby) D'après le théorème spectral, en notant $\lambda_1 < \lambda_2 < \dots < \lambda_r = \rho_n$ les différentes valeurs propres de H_n classées dans l'ordre, on a $\mathbb{R}^n = \bigoplus_{i=1}^r E_{\lambda_i}(H_n)$. Ainsi, pour un vecteur $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R}) = \mathbb{R}^n$ tel que $X^T H_n X = \rho_n X^T X = \rho_n \|X\|^2$, il existe $(X_1, \dots, X_r) \in E_{\lambda_1}(H_n) \times \dots \times E_{\lambda_r}(H_n)$ tel que $X = \sum_{i=1}^r X_i$, alors $X^T H_n X = \left(\sum_{i=1}^r X_i \right)^T \left(\sum_{j=1}^r \lambda_j X_j \right) = \sum_{k=1}^r \lambda_k X_k^T X_k$ par bilinéarité et car $X_i^T X_j = 0$ si $i \neq j$. La condition $X^T H_n X = \rho_n X^T X$ donne donc $\rho_n \sum_{i=1}^r \|X_i\|^2 = \sum_{i=1}^r \lambda_i \|X_i\|^2$, ou encore $\sum_{i=1}^r (\rho_n - \lambda_i) \|X_i\|^2 = 0$. Ces termes étant tous positifs, $\forall i \in \llbracket 1; r-1 \rrbracket$, $(\rho_n - \lambda_i) \|X_i\|^2 = 0$ implique $X_i = 0$. Ainsi, $X = X_r \in E_{\rho_n}(H_n) = V$.

Par double implication, on a bien prouvé que $X \in V$ si et seulement si $X^T H_n X = \rho_n \|X\|^2$.

Pour (\impliedby), on pouvait aussi dire que si $X^T H_n X = \rho_n \|X\|^2$, avec l'inégalité de CAUCHY-SCHWARZ, on a $\rho_n \|X\|^2 \leq \|X\| \|H_n X\|$ sauf que $\|H_n X\|^2 = \left\| \sum_{j=1}^r H_n X_j \right\|^2 = \left\| \sum_{j=1}^r \lambda_j X_j \right\|^2 = \sum_{j=1}^r \lambda_j^2 \|X_j\|^2$ par PYTHAGORE donc, comme $\lambda_j^2 \leq \lambda_r^2 = \rho_n^2$, cela donne $\|H_n X\|^2 \leq \rho_n^2 \sum_{j=1}^r \|X_j\|^2 = \rho_n^2 \|X\|^2$ d'où $\|H_n X\| \leq \rho_n \|X\|$. Ainsi, $\rho_n \|X\|^2 \leq \|X\| \|H_n X\| \leq \rho_n \|X\|^2$ et ces inégalités sont des égalités. D'après CAUCHY-SCHWARZ, on en

déduit que $(X, H_n X)$ est liée. Soit $X = 0$ et alors $X \in V$. Soit $X \neq 0$ et alors $H_n X = \lambda X$ mais $\|H_n X\| = \rho_n \|X\|$ implique, comme $\lambda \geq 0$ d'après 1.3, que $\lambda = \rho_n$. Dans tous les cas, on a bien $X \in V$.

1.5 Comme H_n est positive, on a $X_0^T H_n X_0 = |X_0^T H_n X_0| = \left| \sum_{0 \leq j, k \leq n-1} \frac{x_j x_k}{j+k+1} \right|$. On utilise alors l'inégalité

triangulaire pour avoir
$$X_0^T H_n X_0 \leq \sum_{0 \leq j, k \leq n-1} \frac{|x_j| |x_k|}{j+k+1} = |X_0|^T H_n |X_0|.$$

Comme $X_0 \in V$ par hypothèse, d'après la question 1.4, $X_0^T H_n X_0 = \rho_n \|X_0\|^2$ donc $\rho_n \|X_0\|^2 \leq |X_0|^T H_n |X_0|$ d'après l'inégalité ci-dessus. En décomposant comme avant $|X_0| = \sum_{i=1}^r V_i$ avec $V_i \in E_{\lambda_i}(H_n)$, comme la famille

(V_1, \dots, V_r) est orthogonale, on a $\| |X_0| \|^2 = \sum_{i=1}^r \|V_i\|^2$. De plus, comme les carrés des composantes des

vecteurs X_0 et $|X_0|$ sont les mêmes, X_0 et $|X_0|$ ont même norme donc $\|X_0\|^2 = \sum_{i=1}^r \|V_i\|^2$, d'où $|X_0|^T H_n |X_0| =$

$\sum_{i=1}^r \lambda_i V_i^T V_i \leq \rho_n \sum_{i=1}^r \|V_i\|^2 = \rho_n \|X_0\|^2$. On obtient donc $\rho_n \|X_0\|^2 \leq |X_0|^T H_n |X_0| \leq \rho_n \|X_0\|^2$. Ainsi,

$|X_0|^T H_n |X_0| = \rho_n \|X_0\|^2$ ce qui montre, avec 1.4, que $|X_0| \in V$.

1.6 X_0 est non nul, or tous les coefficients de H_n étant strictement positifs et $|X_0|$ ayant des coordonnées positives et non toutes nulles, cela impose que toutes les composantes de $H_n |X_0|$ sont strictement positives.

Alors, comme $|X_0| \in V$ d'après la question 1.5, on a $H_n |X_0| = \rho_n |X_0|$ et, puisque $\rho_n > 0$, cela implique que toutes les composantes de $|X_0|$ sont strictement positives, celles de X_0 sont donc toutes non nulles.

1.7 Soit $X_0 = (x_0, \dots, x_{n-1})$ un vecteur non nul de V . Soit $Y = (y_0, \dots, y_{n-1})$ un autre vecteur de V . Comme x_0 est non nul d'après la question 1.6, on peut former le vecteur $X = Y - \frac{y_0}{x_0} X_0$ qui appartient à V par structure d'espace vectoriel de V . Or, par construction, la première composante de X est nulle, et la question 1.6 montre alors que ce vecteur ne peut être que le vecteur nul. Ainsi, $Y = \frac{y_0}{x_0} X_0 \in \text{Vect}(X_0)$. On vient de montrer que $V \subset \text{Vect}(X_0)$. L'autre inclusion étant évidente, on a $V = \text{Vect}(X_0)$ est de dimension 1.

PARTIE 2 : INÉGALITÉ DE HILBERT

2.1 Comme on a $\int_0^\pi 1 d\theta = \pi$ et $\int_0^\pi e^{im\theta} d\theta = \left[\frac{e^{im\theta}}{im} \right]_0^\pi = \frac{e^{im\pi} - 1}{im\pi} = \frac{(-1)^m - 1}{im\pi}$ si $m \in \mathbb{N}^*$, on a par linéarité,

$$\int_0^\pi P(e^{i\theta}) e^{i\theta} d\theta = \int_0^\pi \sum_{j=0}^d a_j e^{i(j+1)\theta} d\theta = \sum_{j=0}^d a_j \int_0^\pi e^{i(j+1)\theta} d\theta = -i \sum_{j=0}^d \frac{a_j}{(j+1)} [(-1)^{j+1} - 1].$$

2.2 Mais on a aussi $\int_{-1}^1 t^m dt = \left[\frac{t^{m+1}}{m+1} \right]_{-1}^1 = \frac{1 - (-1)^{m+1}}{m+1}$ si $m \in \mathbb{N}$, et par linéarité de l'intégrale, on obtient

les relations $\int_{-1}^1 P(t) dt = \sum_{j=0}^d a_j \int_{-1}^1 t^j dt = \sum_{j=0}^d \frac{a_j}{(j+1)} [1 - (-1)^{j+1}] = i \int_0^\pi P(e^{i\theta}) e^{i\theta} d\theta$ (pas d'intégration par parties complexe même si formellement cela coïncide).

Comme $|-i| = 1 = |e^{i\theta}|$ et par inégalité de la moyenne,

$$\left| \int_{-1}^1 P(t) dt \right| = \left| \int_0^\pi P(e^{i\theta}) e^{i\theta} d\theta \right| \leq \int_0^\pi |P(e^{i\theta})| d\theta.$$

2.3 Grâce à la question 1.1, $X^T H_n X = \int_0^1 |\tilde{X}(t)|^2 dt \leq \int_{-1}^1 |\tilde{X}(t)|^2 dt$ car $\tilde{X}(t)^2 \geq 0$ et $-1 < 0$ où l'on a posé $\tilde{X}(t) = \sum_{k=0}^{n-1} x_k t^k = Q(t)$ avec $Q = \sum_{k=0}^{n-1} x_k X^k$. En appliquant ce qui précède au polynôme $P = Q^2$, comme

$$|P(e^{i\theta})| = |Q(e^{i\theta})|^2 = |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2, \quad X^T H_n X \leq \int_{-1}^1 Q^2(t) dt \leq \int_0^\pi |Q^2(e^{i\theta})| d\theta = \int_0^\pi |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 d\theta.$$

2.4 Comme $|\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 = \tilde{X}(e^{i\theta}) \overline{\tilde{X}(e^{i\theta})} = \tilde{X}(e^{i\theta}) \tilde{X}(e^{-i\theta})$ car \tilde{X} est une fonction polynomiale réelle et que $\overline{e^{i\theta}} = e^{-i\theta}$.

Ainsi, $|\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 = \left(\sum_{p=0}^{n-1} x_p e^{ip\theta} \right) \left(\sum_{q=0}^{n-1} x_q e^{iq\theta} \right) = \sum_{0 \leq p, q \leq n-1} x_p x_q e^{i(p-q)\theta}$ d'où

$$\int_0^\pi |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 d\theta = \sum_{0 \leq p, q \leq n-1} x_p x_q \int_0^\pi e^{i(p-q)\theta} d\theta = \sum_{m=0}^{n-1} x_m^2 \pi + \sum_{0 \leq p \neq q \leq n-1} x_p x_q \frac{(-1)^{p-q} - 1}{i(p-q)\pi}.$$

en distinguant selon que $p = q$ ou $p \neq q$ dans la somme précédente et avec les intégrales calculées en 2.1.

Comme les x_k sont des réels, la quantité $\sum_{0 \leq p \neq q \leq n-1} x_p x_q \frac{(-1)^{p-q} - 1}{i(p-q)\pi}$ est clairement un imaginaire pur. Or,

cette quantité vaut aussi $\int_0^\pi |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 d\theta - \pi \sum_{m=0}^{n-1} x_m^2$ qui est un réel, on en déduit que cette quantité est nulle (car $i\mathbb{R} \cap \mathbb{R} = \{0\}$) d'où $\int_0^\pi |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 d\theta = \pi \sum_{m=0}^{n-1} x_m^2$. Ainsi, avec l'inégalité de la question 2.1, on obtient

bien
$$X^T H_n X \leq \int_0^\pi |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 d\theta = \pi \sum_{m=0}^{n-1} x_m^2 = \pi \|X\|^2.$$

Autre méthode : comme la fonction $\theta \mapsto |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 = \tilde{X}(e^{i\theta}) \tilde{X}(e^{-i\theta})$ est paire, on a facilement la relation $\int_0^\pi |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 d\theta = \frac{1}{2} \int_{-\pi}^\pi |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 d\theta$. Or $\int_{-\pi}^\pi 1 d\theta = 2\pi$ et $\int_{-\pi}^\pi e^{im\theta} d\theta = \left[\frac{e^{im\theta}}{im} \right]_{-\pi}^\pi = 0$ si $m \neq 0$, donc

$$\int_{-\pi}^\pi |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 d\theta = \sum_{0 \leq p, q \leq n-1} x_p x_q \int_{-\pi}^\pi e^{i(p-q)\theta} d\theta = \sum_{m=0}^{n-1} 2\pi x_m^2.$$

Par conséquent, plus simplement qu'avant, on trouve aussi $\int_0^\pi |\tilde{X}(e^{i\theta})|^2 d\theta = \frac{1}{2} \left(2\pi \sum_{m=0}^{n-1} x_m^2 \right) = \pi \|X\|^2$.

2.5 Comme la sous-matrice contenant les n premières lignes et les n premières colonnes de H_{n+1} est la matrice H_n , on va pouvoir trouver un lien entre ρ_n et ρ_{n+1} . En effet, soit $X_n \neq 0 \in V$ un vecteur propre de H_n associé à la valeur propre ρ_n , on pose alors le vecteur $X = \begin{pmatrix} X_n \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n+1,1}(\mathbb{R})$, alors $X \neq 0$ et on trouve $X_n^T H_n X_n = X^T H_{n+1} X$ en effectuant le calcul. D'après la question 1.4, $X_n^T H_n X_n = \rho_n \|X_n\|^2$. Comme à la question 1.5, il vient aussi $X^T H_{n+1} X \leq \rho_{n+1} \|X\|^2$. Tout ceci implique que $\rho_n \|X_n\|^2 \leq \rho_{n+1} \|X\|^2$ or il est clair que $\|X\| = \|X_n\|$ donc, comme $\|X_n\|^2 > 0$, on a $\rho_n \leq \rho_{n+1}$ et la suite $(\rho_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ est croissante. De plus, si $X \in V$ non nul, d'après les questions 1.4 et 2.2, $X^T H_n X = \rho_n \|X\|^2 \leq \pi \|X\|^2$ donc $\rho_n \leq \pi$ car $\|X\|^2 > 0$. Ainsi, la suite $(\rho_n)_{n \geq 1}$ est croissante et majorée par π .

D'après le théorème de la limite monotone, $(\rho_n)_{n \geq 1}$ est croissante et converge vers un réel $\ell \leq \pi$.

PARTIE 3 : UN OPÉRATEUR INTÉGRAL

3.1 Comme K_n est une fonction polynomiale donc continue sur le segment $[0; 1]$, elle y est bornée et on peut définir $M = \|K_n\|_{\infty, [0; 1]}$. En fait, comme K_n est croissante et positive sur $[0; 1[$, on a $M = K_n(1) = n$ mais c'est sans importance. Soit $f \in E$, alors pour tout réel $x \in [0; 1[$, la fonction $\varphi_x : t \mapsto K_n(tx)f(t)$ est continue sur $[0; 1[$ et $\forall t \in [0; 1[$, $|\varphi_x(t)| \leq M|f(t)|$ car $xt \in [0; 1[$. Par conséquent, comme $\varphi_x(t) = O(f(t))$, le théorème de comparaison montre que φ_x est intégrable sur $[0; 1[$ donc que la fonction $T_n(f)$ est bien définie sur $[0; 1[$. Pour la continuité de $T_n(f)$, on a le choix entre deux approches :

- Pour $x \in [0; 1[$, alors $T_n(f)(x) = \int_0^1 K_n(tx)f(t)dt = \int_0^1 \left(\sum_{k=0}^{n-1} t^k x^k \right) f(t)dt$ or toutes les fonctions $t \mapsto t^k f(t)$ sont intégrables sur $[0; 1[$ car $\forall t \in [0; 1[$, $|t^k f(t)| \leq |f(t)|$, ainsi $T_n(f)(x) = \sum_{k=0}^{n-1} \left(\int_0^1 t^k f(t)dt \right) x^k$ par linéarité de l'intégrale et la fonction $T_n(f)$ est polynomiale donc continue sur $[0; 1[$.
- Soit $h : [0; 1]^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par $h(x, t) = K_n(tx)f(t)$ de sorte que $T_n(f) = \int_0^1 h(x, t)dt$.
 - Pour $t \in [0; 1[$, la fonction $x \mapsto h(x, t)$ est continue sur $[0; 1[$ car K_n l'est.
 - Pour $x \in [0; 1[$, la fonction $t \mapsto h(x, t)$ est continue et intégrable sur $[0; 1[$ (on vient de le faire).
 - Pour $(x, t) \in [0; 1]^2$, $|h(x, t)| \leq M|f(t)|$ et f est intégrable sur $[0; 1[$.

Par théorème de continuité sous le signe somme, $T_n(f)$ est continue sur $[0; 1[$: T_n va bien de E dans E .

De plus, si $(f, g) \in E^2$ et $\lambda \in \mathbb{R}$, par linéarité de l'intégrale, pour tout réel $x \in [0; 1[$, on a

$$T_n(\lambda f + g)(x) = \int_0^1 K_n(tx)(\lambda f(t) + g(t))dt = \lambda \int_0^1 K_n(tx)f(t)dt + \int_0^1 K_n(tx)g(t)dt = \lambda T_n(f)(x) + T_n(g)(x)$$

ce qui montre que $T_n(\lambda f + g) = \lambda T_n(f) + T_n(g)$ donc que T_n est linéaire.

Enfin, comme on a vu que $T_n(f)$ est une fonction polynomiale, elle est intégrable sur $[0; 1[$ (sur $[0; 1]$ aussi d'ailleurs car elle y est continue). Tout ce qui précède justifie bien que T_n est un endomorphisme de E .

E est un espace de dimension infini puisqu'il contient toutes les fonctions polynomiales par exemple. En notant $\mathbb{R}_{n-1}[x]$ le sous-espace de E formé par les fonctions polynomiales de degré inférieur ou égal à $n-1$, on vient de montrer ci-dessus que $\text{Im}(T_n) \subset \mathbb{R}_{n-1}[x]$. L'endomorphisme T_n ne saurait donc être injectif. En effet, même sa restriction à $\mathbb{R}_n[x] \subset E$ ne l'est pas car $\dim(\mathbb{R}_n[x]) = n+1 > n = \dim(\mathbb{R}_{n-1}[x])$ grâce à la formule du rang. Il existe donc une fonction non nulle $f \in E$ (et même mieux $f \in \mathbb{R}_n[x] \setminus \mathbb{R}_{n-1}[x]$ donc polynomiale de degré n exactement) telle que $T_n(f) = 0$ ce qui montre que 0 est une valeur propre de T_n .

Autre méthode : dans la même veine que les polynômes de LEGENDRE, en posant $f : t \mapsto [(t(t-1))^n]^{(n)}$, f est polynomiale de degré n exactement donc non nulle, et on a, en effectuant des intégrations par parties successives, $\forall k \in \llbracket 0; n-1 \rrbracket$, $\int_0^1 t^k f(t)dt = 0$ donc $T_n(f) = 0$ ce qui montre à nouveau, mais de manière constructive, l'existence d'un vecteur propre de T_n associé à la valeur propre 0 .

3.2 En notant $X^T = (x_0 \cdots x_{n-1})$, pour $x \in [0; 1[$, $T_n(\tilde{X})(x) = \int_0^1 K_n(tx)\tilde{X}(t)dt = \int_0^1 \left(\sum_{i=0}^{n-1} t^i x^i\right) \left(\sum_{j=0}^{n-1} x_j t^j\right) dt$ donc

$$T_n(\tilde{X})(x) = \sum_{0 \leq i, j \leq n-1} x^i x_j \int_0^1 t^{i+j} dt = \sum_{0 \leq i, j \leq n-1} \frac{x^i x_j}{i+j+1}.$$

Or on se rappelle avoir déjà vu ce style de calcul matriciel en question 1.1, et en posant $Y_x \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ le vecteur colonne tel que $Y_x^T = (1 \ x \cdots x^{n-1})$, on a $T_n(\tilde{X})(x) = Y_x^T H_n X = X^T H_n Y_x$.

On a vu en question 1.1 que H_n est définie positive, donc 0 n'est pas une valeur propre de H_n , alors qu'on a vu à la question précédente que 0 est une valeur propre de T_n .

• Soit un réel λ valeur propre de H_n , il existe donc $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ non nul tel que $X^T = (x_0 \ x_1 \ \dots \ x_{n-1})$ et $H_n X = \lambda X$. Si on reporte ceci dans l'égalité ci-dessus, $T_n(\tilde{X})(x) = Y_x^T H_n X = \lambda Y_x^T X = \lambda \sum_{k=0}^{n-1} x_k x^k = \lambda \tilde{X}(x)$, donc $T_n(\tilde{X}) = \lambda \tilde{X}$ avec $\tilde{X} \neq 0$ qui est un vecteur propre de T_n : λ est une valeur propre de T_n .

• Soit un réel non nul λ valeur propre de T_n , il existe donc une fonction non nulle $f \in E$ telle que $T_n(f) = \lambda f$ ce qui justifie, comme $\lambda \neq 0$, que $f = \frac{1}{\lambda} T_n(f) \in \mathbb{R}_{n-1}[x]$. Ainsi, f est une fonction polynomiale de degré

inférieur à $n-1$. On peut donc poser $\forall x \in [0; 1[$, $f(x) = \sum_{k=0}^{n-1} x_k x^k = \tilde{X}(x) = Y_x^T X$ en posant $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ tel que $X^T = (x_0 \ x_1 \ \dots \ x_{n-1})$. Comme f est non nulle, ses coefficients ne sont pas tous nuls donc $X \neq 0$. À nouveau, si $x \in [0; 1[$, $T_n(\tilde{X})(x) = \lambda \tilde{X}(x) = \lambda Y_x^T X = Y_x^T H_n X$. En notant $(H_n X - \lambda X)^T = (a_0 \ a_1 \ \dots \ a_{n-1})$, on a $\forall x \in [0; 1[$, $\sum_{k=0}^{n-1} a_k x^k = 0$ ce qui prouve que le polynôme $\sum_{k=0}^{n-1} a_k X^k$ admet une infinité de racines ; il est donc nul et $a_0 = \cdots = a_{n-1} = 0$ d'où $H_n X = \lambda X$ et λ est une valeur propre de H_n car $X \neq 0$.

Remarque : on a établi que si $\lambda \in \mathbb{R}^*$, alors X est un vecteur propre de H_n associé à λ si et seulement si \tilde{X} est un vecteur propre de T_n associé à λ .

Toujours est-il que, par double implication, T_n et H_n ont les mêmes valeurs propres non nulles.

3.3 • Puisque $\rho_n \neq 0$ et que c'est une valeur propre de H_n , il existe un vecteur $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ non nul qu'on écrit $X^T = (x_0 \dots x_{n-1})$ tel que $H_n X = \rho_n X$. Avec les notations de la partie 1, $X \in V$ mais on sait d'après les questions 1.5 et 1.7 que $|X| \in V$ et que $V = \text{Vect}(X)$. Ainsi, $|X|$ et X sont colinéaires ce qui justifie d'après 1.6 que les coefficients de X ont même signe strict. Quitte à remplacer X par $-X$, on peut supposer que X a tous ses coefficients strictement positifs : $X = |X|$. On a vu à la question 3.2 qu'en posant $f = \tilde{X} : t \mapsto \sum_{k=0}^{n-1} x_k t^k$, on avait $f \in E$ et $T_n(f) = \rho_n f$. La fonction f est strictement positive sur $[0; 1]$ d'où $f \in \mathcal{A}$ et, puisque $T_n(f) = \rho_n f$, on a $\forall x \in]0; 1[$, $\rho_n = \frac{1}{f(x)} \int_0^1 K_n(tx)f(t)dt = F(x)$ donc $\text{Sup}_{x \in]0; 1[} \frac{1}{f(x)} \int_0^1 K_n(xt)f(t)dt = \rho_n$ (F est constante).

• Soit $\varphi \in \mathcal{A}$ quelconque, a fortiori $\varphi \in E$ donc, pour $x \in]0; 1[$, $T_n(\varphi)(x) = \int_0^1 K_n(tx)\varphi(t)dt$ existe comme $\frac{1}{\varphi(x)}$ car $\varphi(x) > 0$ donc on peut considérer la quantité $\frac{1}{\varphi(x)} \int_0^1 K_n(xt)\varphi(t)dt$. De plus, $T_n(\varphi)$ est polynomiale donc continue sur le segment $[0; 1]$, comme est continue la fonction $\frac{1}{\varphi}$ par hypothèse sur ce même segment ; ainsi, la fonction $\Phi : x \mapsto \frac{1}{\varphi(x)} \int_0^1 K_n(xt)\varphi(t)dt$ se prolonge en une fonction continue sur le segment $[0; 1]$, elle y est donc bornée ce qui justifie l'existence du réel $S(\varphi) = \text{Sup}_{x \in]0; 1[} \left(\frac{1}{\varphi(x)} \int_0^1 K_n(tx)\varphi(t)dt \right)$.

Pour obtenir l'inégalité de l'énoncé, il suffit de montrer que ρ_n minore $I = \{S(\varphi) \mid \varphi \in \mathcal{A}\}$, c'est-à-dire que pour toute fonction $\varphi \in \mathcal{A}$, $S(\varphi) \geq \rho_n$, ou encore qu'il existe $x \in]0; 1[$ tel que $\Phi(x) \geq \rho_n = F(x)$ (voir les notations introduites ci-dessus). Pour $x \in]0; 1[$, et même pour $x \in [0; 1]$ puisque ces deux fonctions se prolongent par continuité au segment $[0; 1]$, travaillons l'expression $\Phi(x) - \rho_n = \Phi(x) - F(x)$:

$$\Phi(x) - F(x) = \frac{1}{\varphi(x)} \int_0^1 K_n(xt)\varphi(t)dt - \frac{1}{f(x)} \int_0^1 K_n(tx)f(t)dt = \frac{1}{f(x)} \int_0^1 \varphi(t)K_n(xt) \left(\frac{f(x)}{\varphi(x)} - \frac{f(t)}{\varphi(t)} \right) dt.$$

Or la fonction $\psi = \frac{f}{\varphi}$ est continue sur le segment $[0; 1]$ (en tous cas elle s'y prolonge par continuité) donc elle y est bornée et y atteint ses bornes. En considérant $a \in [0; 1]$ tel que $\psi(a) = \text{Max}_{t \in [0; 1]} (\psi(t))$, on a donc

$$\Phi(a) - F(a) = \frac{1}{f(a)} \int_0^1 \varphi(t)K_n(at)(\psi(a) - \psi(t))dt \geq 0 \text{ car } f(a) > 0 \text{ et } \forall t \in [0; 1], K_n(at) > 0 \text{ et } \psi(t) \leq \psi(a).$$

Ainsi, $\Phi(a) \geq \rho_n = F(a)$ donc $\text{Max}_{x \in [0; 1]} (\Phi(x)) \geq \rho_n$ et, par continuité de Φ sur $[0; 1]$, $S(\Phi) = \text{Sup}_{x \in [0; 1]} (\Phi(x)) \geq \rho_n$.

Par conséquent, l'ensemble I est une partie non vide de \mathbb{R} minorée par ρ_n , sa bornée inférieure existe et,

étant le plus grand des minorants,

$$\text{Inf}(I) = \text{Inf}_{\varphi \in \mathcal{A}} \text{Sup}_{x \in]0; 1[} \frac{1}{\varphi(x)} \int_0^1 K_n(tx)\varphi(t)dt = \text{Inf}_{\varphi \in \mathcal{A}} \text{Sup}_{x \in]0; 1[} \Phi(x) \geq \rho_n.$$

3.4 On a vu au début de la question que si $\varphi = f \in \mathcal{A}$, on a $F : x \mapsto \rho_n$ donc $\text{Sup}_{x \in]0; 1[} (F(x)) = \rho_n$ donc le minorant

ρ_n de I est dans I ; cette borne inférieure est donc un minimum et

$$\rho_n = \text{Min}_{\varphi \in \mathcal{A}} \text{Sup}_{x \in]0; 1[} \frac{1}{\varphi(x)} \int_0^1 K_n(tx)\varphi(t)dt.$$

De même, avec $b \in [0; 1]$ tel que $\psi(b) = \text{Min}_{t \in [0; 1]} (\psi(t))$, $\Phi(b) - F(b) = \frac{1}{f(b)} \int_0^1 \varphi(t)K_n(bt)(\psi(b) - \psi(t))dt \leq 0$

donc $\text{Min}_{x \in [0; 1]} (\Phi(x)) \leq \rho_n$ qui montre à nouveau que $\text{Inf}_{x \in]0; 1[} (\Phi(x)) \leq \rho_n$. Comme avant, on en déduit la majoration

$\text{Sup}_{f \in \mathcal{A}} \text{Inf}_{x \in]0; 1[} (\Phi(x)) \leq \rho_n$. Puisqu'on a égalité en prenant $\varphi = f$, cela donne aussi l'égalité dans la majoration précédente, à savoir

$$\rho_n = \text{Sup}_{\varphi \in \mathcal{A}} \text{Inf}_{x \in]0; 1[} \frac{1}{\varphi(x)} \int_0^1 K_n(tx)\varphi(t)dt = \text{Max}_{\varphi \in \mathcal{A}} \text{Inf}_{x \in]0; 1[} \frac{1}{\varphi(x)} \int_0^1 K_n(tx)\varphi(t)dt.$$