

NOM :

CAHIER REPONSE

A.1 Modélisation du vérin avec servovalve

A.1.1.1 :

A.1.1.2 :

A.1.1.3 :

A.1.1.4 :

A.1.1.5.1:

A.1.1.5.2 :

A.1.1.5.3 :

A.1.1.5.4 :

A.1.2.1 :

A.1.2.2 :

A.1.2.3:

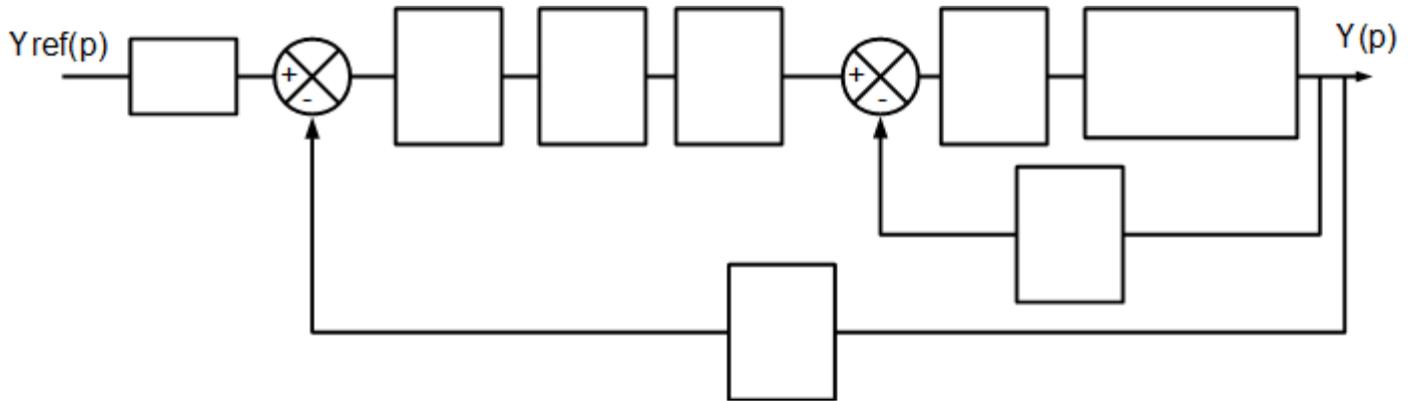
A.1.2.4 :

A.1.2.5 :

A.2 Modélisation de la charge + actionneur (entrée U, sortie F)

A.2.1:

A.2.2 :



A.2.3 :

A.2.4.1:

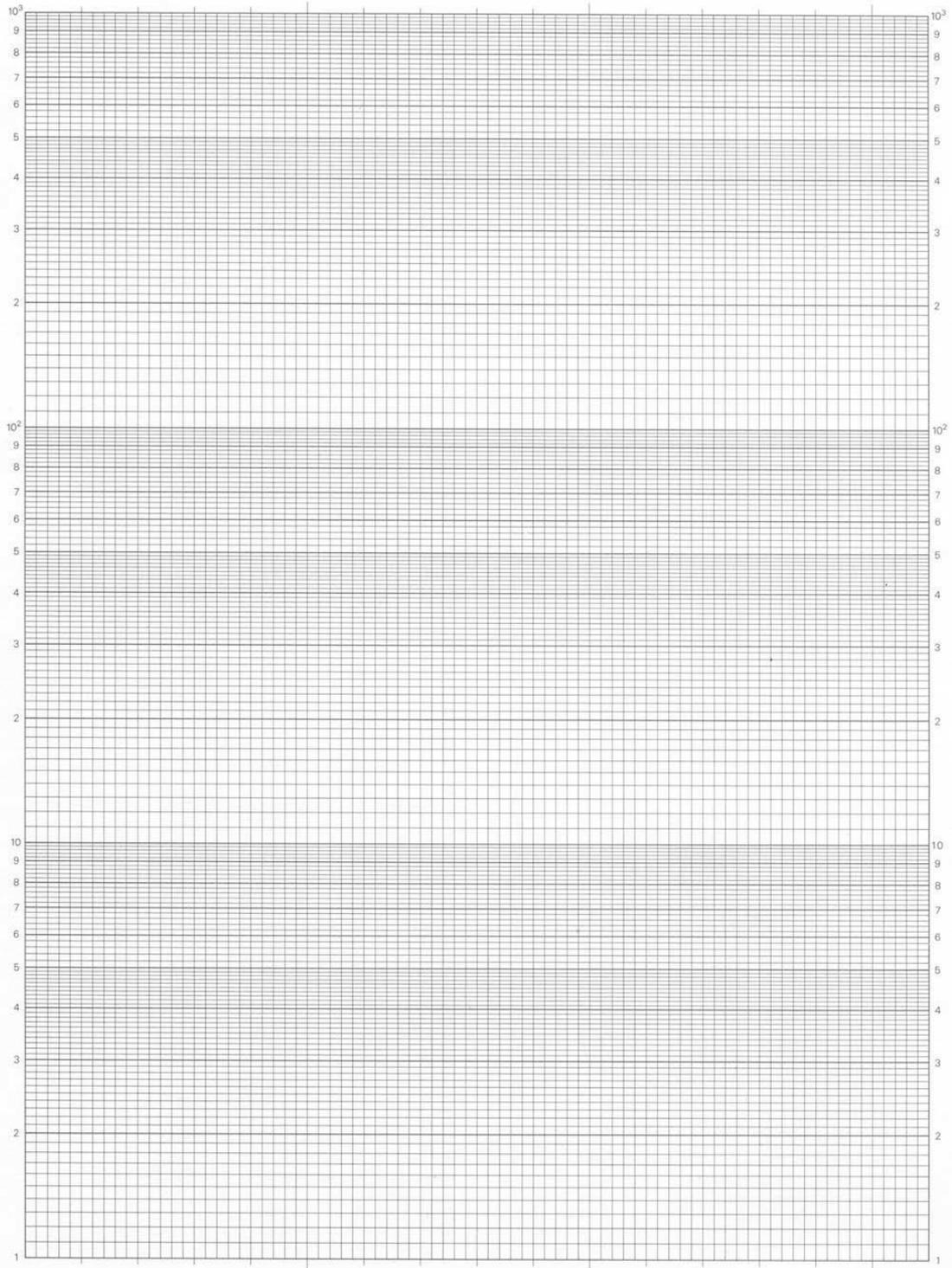
A. 2.4.2:

A. 2.4.3:

A.2.4.4:

A.3 Correction

A.3.1:



A. 3.2:

A. 3.3:

A.3.4:

A.4 Précision

A. 4.1:

A.4.2:

A.4.3:

A.4.4:

B2 CINEMATIQUE : Étude préliminaire

B.2.1:

B.2.2:

B.2.3:

B.2.4:

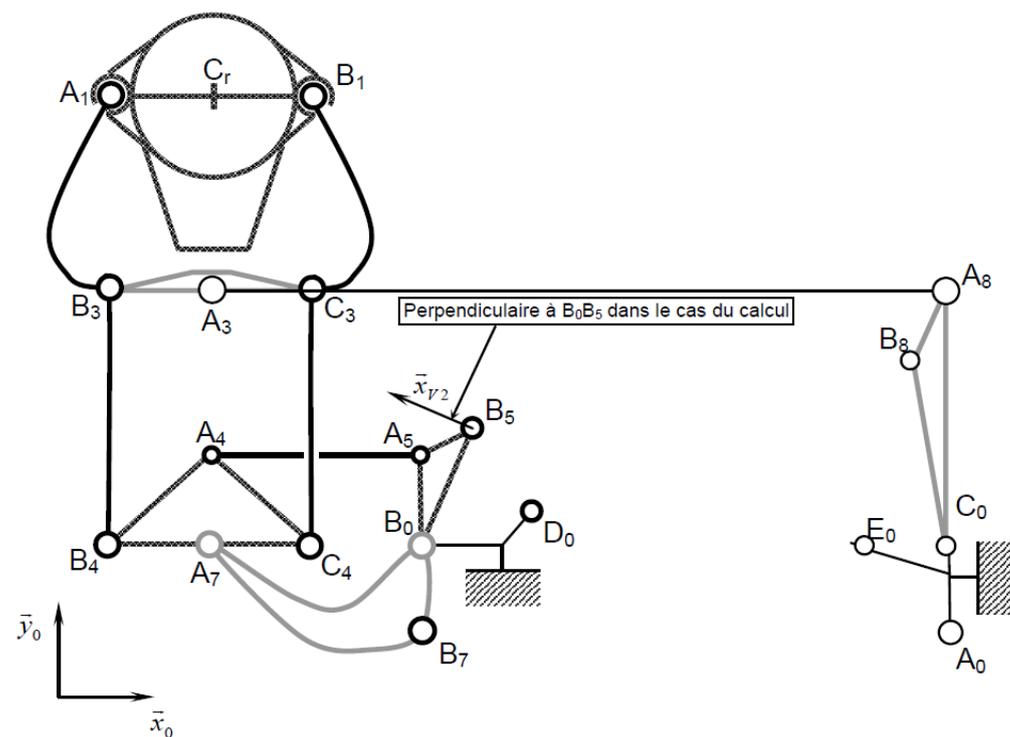
B3 Etude cinématique liée au mouvement du vérin V1 seul

B.3.1:

B.3.2:

B4 Étude cinématique liée au mouvement du vérin V2 seul

B.4.1 :



B.4.2:

B.4.3:

B.4.4:

B.4.5:

B.4.6:

B.4.7:

C2 Etude statique liée au mouvement du vérin V1 seul

C.2.1:

C2.2:

C2.3:

C2.4:

C2.5:

C3 Résistance des matériaux

C.3.1:

C3.2:

