# VIII- Espaces vectoriels préhilbertiens et euclidiens

# b) Orthogonalité en dimension quelconque

Vecteurs orthogonaux, sous-espaces orthogonaux. Orthogonal d'un sous-espace vectoriel. Théorème de Pythagore. Famille orthogonale, famille orthonormale.

Toute famille orthogonale de vecteurs non nuls est libre. Algorithme d'orthonormalisation de Gram-Schmidt.

### c) Bases orthonormales

Existence de bases orthonormales en dimension finie. Coordonnées d'un vecteur dans une base orthonormale; expression du produit scalaire et de la norme.

Expression matricielle du produit scalaire et de la norme dans une base orthonormale.

Matrice d'un endomorphisme dans une base orthonormale.

# d) Projection orthogonale sur un sous-espace de dimension finie

Si F est un sous-espace de dimension finie d'un espace préhilbertien, alors F et  $F^{\perp}$  sont supplémentaires.

Projection orthogonale sur un sous-espace vectoriel F de dimension finie. Expression du projeté orthogonale dans une base orthonormale de F.

Distance d'un vecteur x à un sous-espace vectoriel F de dimension finie.

Le projeté orthogonal de x sur F est l'unique élément de F qui minimise la distance de x à un vecteur de F.

# B- Isométries d'un espace euclidien

### a) Isométries vectorielles

Un endomorphisme d'un espace euclidien E est un isométrie vectorielle s'il conserve la norme. Caractérisation par la conservation du produit scalaire, par l'image d'une base orthonormale. Symétrie orthogonale par rapport à un sous-espace. Réflexion.

Groupe orthogonal d'un espace euclidien E.

Si un sous-espace est stable par une isométrie vectorielle, son orthogonal l'est aussi.

### b) Matrices orthogonales

Une matrice M de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  est dite orthogonale si  $MM^{\top} = I_n$ .

Caractérisation à l'aide des colonnes ou des lignes de M. Groupe orthogonal.

Si  $\mathcal{B}_0$  est une base orthonormale de E, une base  $\mathcal{B}$  de E est orthonormale si et seulement si la matrice de passage de  $\mathcal{B}_0$  à  $\mathcal{B}$  est orthogonale.

Si  $\mathcal{B}$  est une base orthonormale de E et u un endomorphisme de E, alors u est une isométrie vectorielle de E si et seulement si  $\operatorname{Mat}_{\mathcal{B}}(u)$  est orthogonale.

# c) Matrices symétriques réelles

Matrice symétrique réelle. Les sous-espaces propres d'une matrice symétrique réelle sont deux à deux orthogonaux.

Pour toute matrice symétrique réelle A, il existe une matrice orthogonale P et une matrice diagonale D telles que  $A = PDP^{-1}$ .

# Questions de cours:

1. Montrer que si M et N sont des matrices orthogonales alors  $M^{-1}$  et MN sont orthogonales.

Vérifions que  $(M^{-1})^{\top}M^{-1}=I$ , c'est-à-dire que  $(M^{-1})^{\top}$  est l'inverse de  $M^{-1}$ .

En transposant  $MM^{-1}=I$ , on a  $(M^{-1})^{\top}M^{\top}=I$ . Comme M est orthogonale, on a  $M^{\top}=M^{-1}$  et on en déduit que  $(M^{-1})^{\top}$  est l'inverse de  $M^{-1}$ .

Si M et N sont des matrices orthogonales, on a :

$$(MN)^{\scriptscriptstyle \top}(MN) = N^{\scriptscriptstyle \top} M^{\scriptscriptstyle \top} MN = N^{\scriptscriptstyle \top} I^{\scriptscriptstyle \top} N = I$$

Cela prouve que MN est une matrice orthogonale.

2. Montrer que les sous-espaces propres d'une matrice symétrique sont deux à deux orthogonaux.

Soit A une matrice symétrique,  $\lambda$  et  $\mu$  deux valeurs propres distinctes de A. Soit  $X \in E_{\lambda}(A)$  et  $Y \in E_{\mu}(A)$ .

On a

$$\langle AX, Y \rangle = (AX)^{\mathsf{T}}Y = X^{\mathsf{T}}A^{\mathsf{T}}Y = X^{\mathsf{T}}AY = \langle X, AY \rangle$$

Mais aussi  $AX = \lambda X$  et  $AY = \mu Y$ , donc :

$$\lambda \langle X, Y \rangle = \mu \langle X, Y \rangle$$

Donc  $\langle X, Y \rangle = 0$ . On en déduit que  $E_{\lambda}(A)$  et  $E_{\mu}(A)$  sont orthogonaux.

3. Montrer qu'une isométrie vectorielle conserve le produit scalaire. Que peut-on dire des valeurs propres réelles d'une isométrie vectorielle?

Pour le premier point, on utilise l'identité de polarisation (qu'il faut savoir justifier!).

Soit u une isométrie vectorielle. Donc ||u(x)|| = ||x||. Si  $\lambda$  est une valeur propre réelle de u alors il existe un vecteur x non nul de E tel que  $u(x) = \lambda x$ . Donc :

$$||x|| = ||u(x)|| = ||\lambda x|| = |\lambda|||X||.$$

Comme x est non nul, on en déduit que  $|\lambda| = 1$ .