

## Géométrie du plan

## Exercice 1 :

$$\boxed{1} \quad x^2 + 2(2m + 1)x + y^2 - 2my + 4m + 1 = 0 \iff (x + (2m + 1))^2 + (y - m)^2 = 5m^2.$$

On reconnaît alors un cercle de centre  $\Omega_m(-2m - 1; m)$  et de rayon  $R_m = |m|\sqrt{5}$ .

Pour  $m = 0$ ,  $\mathcal{C}_0$  est le cercle de rayon 0 et de centre  $(-1; 0)$  c'est à dire le point  $(-1; 0)$ .

$$\boxed{2} \quad \text{Pour tout réel } m, (-1)^2 + 2(2m + 1)(-1) + 0^2 - 2m \times 0 + 4m + 1 = 0 \text{ ce qui prouve que pour tout réel } m \neq 0, A \in \mathcal{C}_m.$$

On sait aussi que  $A \in \mathcal{C}_0$ .

Pour la tangente,  $M(x; y) \in (T) \iff \overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{A\Omega_m} = 0$ .

$$\text{Or, } \overrightarrow{AM} = \begin{pmatrix} x + 1 \\ y \end{pmatrix} \text{ et } \overrightarrow{A\Omega_m} = \begin{pmatrix} -2m \\ m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ avec } m \neq 0. \text{ Donc,}$$

$$(T) : -2x + y - 2 = 0 \iff y = 2x + 2.$$

L'équation de (T) est indépendante de  $m$  donc (T) est tangente à tous les cercles  $\mathcal{C}_m$  en A.

$$\boxed{3} \quad \text{D'après la question précédente, } \Omega_m \text{ appartient à la perpendiculaire à T passant par A que l'on note donc } (\Delta).$$

C'est la droite passant par A de vecteur normal  $\vec{n} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$  donc une équation cartésienne est :

$$(\Delta) : [\overrightarrow{AM}; \vec{n}] = 0 \iff x + 2y + 1 = 0.$$

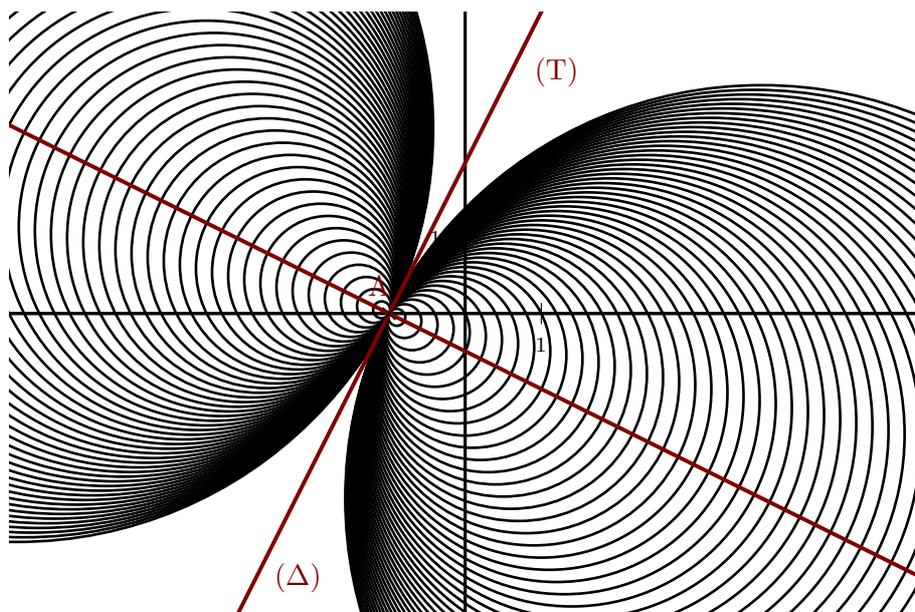
( $\Delta$ ) est aussi la droite passant par A et dirigée par  $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ . Une représentation paramétrique est donc :

$$\begin{cases} x = -2t - 1 \\ y = t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

$$\boxed{4} \quad \mathcal{C}_{-1} \text{ a pour équation : } x^2 - 2x + y^2 + 2y - 3 = 0.$$

L'intersection de  $\mathcal{C}_{-1}$  avec ( $\Delta$ ) s'obtient donc, à l'aide de la question précédente, en résolvant le système :

$$\begin{aligned} \begin{cases} x^2 - 2x + y^2 + 2y - 3 = 0 \\ x = -2t - 1 \\ y = t \end{cases} &\iff \begin{cases} (-2t - 1)^2 - 2(-2t - 1) + t^2 + 2t - 3 = 0 \\ x = -2t - 1 \\ y = t \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} t(5t + 10) = 0 \\ x = -2t - 1 \\ y = t \end{cases} \iff \begin{cases} t = 0 \text{ ou } t = -2 \\ x = -2t - 1 \\ y = t \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} A(-1; 0) \\ \text{ou} \\ B(3; -2). \end{cases} \end{aligned}$$



## Exercice 2 :

- 1 Il suffit d'appliquer la relation de Chasles et la linéarité du produit scalaire :

$$\begin{aligned}
 \vec{NA} \cdot \vec{NA'} &= 0 \iff (\vec{NO} + \vec{OA}) \cdot (\vec{NO} + \vec{OA'}) = 0 \\
 &\iff NO^2 + \vec{NO} \cdot (\vec{OA} + \vec{OA'}) + \vec{OA} \cdot \vec{OA'} = 0 \\
 &\iff NO^2 + \vec{NO} \cdot \vec{0} - R^2 = 0 \\
 &\iff NO = R \\
 &\iff N \in \mathcal{C}
 \end{aligned}$$

2  $\vec{IA} \cdot \vec{IB} = \vec{IA} \cdot (\vec{IA'} + \vec{A'B}) = \vec{IA} \cdot \vec{IA'} + \vec{IA} \cdot \vec{A'B}$ .

Or, le point B appartient au cercle  $\mathcal{C}$ .

Les droites (AB) et (A'B) sont donc orthogonales d'après la question précédente.

Le point I étant un élément de la droite (AB), on en déduit que  $\vec{IA} \cdot \vec{A'B} = 0$  et ainsi que  $\vec{IA} \cdot \vec{IB} = \vec{IA} \cdot \vec{IA'}$ .

- 3 Poursuivons les calculs :

$$\begin{aligned}
 \vec{IA} \cdot \vec{IB} &= \vec{IA} \cdot \vec{IA'} = (\vec{IO} + \vec{OA}) \cdot (\vec{IO} + \vec{OA'}) = IO^2 + \vec{IO} \cdot (\vec{OA} + \vec{OA'}) - R^2 \\
 &= IO^2 + \vec{IO} \cdot \vec{0} - R^2 = IO^2 - R^2.
 \end{aligned}$$

Ainsi, on a montré que le nombre  $\vec{IA} \cdot \vec{IB}$  ne dépend pas des points A et B.

- 4 On suppose que  $\vec{IA} \cdot \vec{IB} = \vec{IC} \cdot \vec{ID}$  et on veut montrer que le point D appartient au cercle  $\mathcal{C}$ .

On note  $C' \in (IC) \cap \mathcal{C}$ . Alors  $\vec{IC} \cdot \vec{IC'} = IO^2 - R^2 = \vec{IA} \cdot \vec{IB}$  d'après la relation précédente.

Par conséquent,  $\vec{IC} \cdot \vec{IC'} = \vec{IC} \cdot \vec{ID} \iff \vec{IC} \cdot (\vec{IC'} - \vec{ID}) = 0 \iff \vec{IC} \cdot \vec{DC'} = 0$ .

Or,  $\vec{IC} \cdot \vec{DC'} = \pm IC \times DC'$ .

Comme  $IC \neq 0$  on en déduit que  $DC' = 0$  et ainsi  $D = C'$ . Le point D appartient donc au cercle  $\mathcal{C}$ .

## Exercice 3 :

1 Le point  $M'$  vérifie

$$\begin{cases} \overrightarrow{OM} \cdot \overrightarrow{OM'} = R^2 \\ M' \in (OM) \end{cases} \iff \begin{cases} \overrightarrow{OM} \cdot \overrightarrow{OM'} = R^2 \\ \det(\overrightarrow{OM}; \overrightarrow{OM'}) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} xX + yY = R^2 \\ xY - yX = 0. \end{cases}$$

2 Reprenons le système précédent :

$$\begin{cases} xX + yY = R^2 & (L_1) \\ yX - xY = 0. & (L_2) \end{cases} \iff \begin{cases} (x^2 + y^2)X = xR^2 \\ (x^2 + y^2)Y = yR^2 \end{cases} \begin{matrix} L_1 \leftarrow xL_1 + yL_2 \\ L_2 \leftarrow yL_1 - xL_2 \end{matrix}$$

Comme  $(x; y) \neq (0; 0) \implies x^2 + y^2 \neq 0$ , on obtient :

$$\iff \begin{cases} X = \frac{xR^2}{x^2 + y^2} \\ Y = \frac{yR^2}{x^2 + y^2} \end{cases} \quad (\text{XIX.1})$$

3 D'après la question précédente, comme  $R \in \mathbb{R}^*$ , on a :  $X^2 + Y^2 = \frac{R^4}{x^2 + y^2} \neq 0$ .

4 Reprenons le système (XIX.1) :

$$\begin{aligned} \begin{cases} X = \frac{xR^2}{x^2 + y^2} \\ Y = \frac{yR^2}{x^2 + y^2} \end{cases} &\iff \begin{cases} x = \frac{X(x^2 + y^2)}{R^2} \\ y = \frac{Y(x^2 + y^2)}{R^2} \end{cases} \quad \text{avec } x^2 + y^2 = \frac{R^4}{X^2 + Y^2} \\ &\iff \begin{cases} x = \frac{XR^2}{X^2 + Y^2} \\ y = \frac{YR^2}{X^2 + Y^2} \end{cases} \end{aligned} \quad (\text{XIX.2})$$

5 En posant  $O(\lambda; 0)$ ,  $M \in C_\lambda \iff O_\lambda M = |\lambda|$ .

L'ensemble  $C_\lambda$  est donc le cercle de centre  $O_\lambda(\lambda, 0)$  et de rayon  $|\lambda|$ .

6 Soit  $M'(x; y)$ . Alors  $M(x; y) \in C_\lambda$  si et seulement si :

$$\begin{aligned} (x - \lambda)^2 + y^2 = \lambda^2 &\iff x^2 - 2\lambda x + \lambda^2 + y^2 = \lambda^2 \\ &\iff \left(\frac{XR^2}{X^2 + Y^2}\right)^2 - 2\lambda \left(\frac{XR^2}{X^2 + Y^2}\right) + \lambda^2 + \left(\frac{YR^2}{X^2 + Y^2}\right)^2 = \lambda^2 \\ &\iff \left(\frac{XR^2}{X^2 + Y^2}\right)^2 - 2\lambda \left(\frac{XR^2}{X^2 + Y^2}\right) + \left(\frac{YR^2}{X^2 + Y^2}\right)^2 = 0 \\ &\iff X^2R^4 - 2\lambda XR^2(X^2 + Y^2) + Y^2R^4 = 0 \quad \text{et } R \neq 0 \\ &\iff X^2R^2 - 2\lambda X(X^2 + Y^2) + Y^2R^2 = 0 \\ &\iff R^2(X^2 + Y^2) - 2\lambda X(X^2 + Y^2) = 0 \\ &\iff (X^2 + Y^2)(R^2 - 2\lambda X) \quad \text{et } X^2 + Y^2 \neq 0 \\ &\iff 2\lambda X - R^2 = 0 \end{aligned}$$

Donc,  $f(C_\lambda) = \{M'(X; Y) \in \mathcal{P} / 2\lambda X - R^2 = 0\}$ . C'est la droite de vecteur directeur  $\begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$

et passant par le point de coordonnées  $\left(\frac{R^2}{2\lambda}; 0\right)$ ,  $\lambda \neq 0$ .

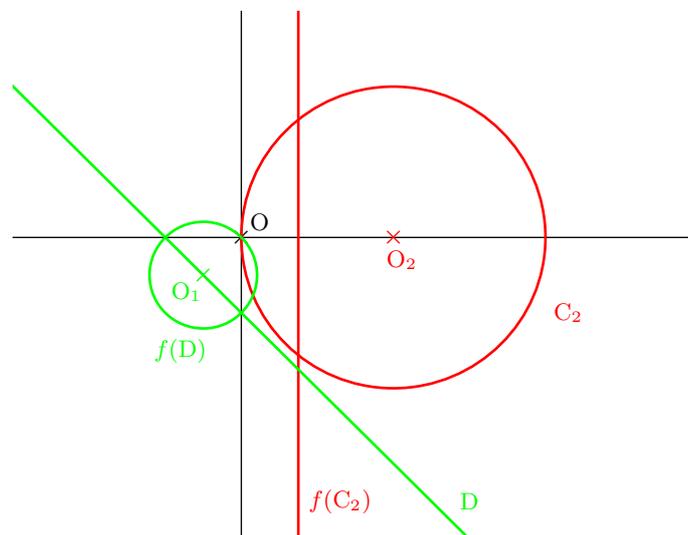
$$\boxed{7} \quad M(x; y) \in D \iff (x; y) = (-1, 0) + y(-1, 1).$$

Ainsi, D est la droite passant par A  $(-1; 0)$  et dirigée par  $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

$\boxed{8}$  Avec (XIX.2), on a :

$$\begin{aligned} (X; Y) \in f(D) &\iff \frac{R^2 X}{X^2 + Y^2} + \frac{R^2 Y}{X^2 + Y^2} + 1 = 0 \quad \text{et } X^2 + Y^2 \neq 0 \\ &\iff R^2 X + R^2 Y + X^2 + Y^2 = 0 \\ &\iff \left(X + \frac{R^2}{2}\right)^2 - \frac{R^4}{4} + \left(Y + \frac{R^2}{2}\right)^2 - \frac{R^4}{4} = 0 \\ &\iff \left(X + \frac{R^2}{2}\right)^2 + \left(Y + \frac{R^2}{2}\right)^2 = \frac{R^4}{4}. \end{aligned}$$

On reconnaît une équation cartésienne du cercle de centre  $\left(-\frac{R^2}{2}; -\frac{R^2}{2}\right)$  et de rayon  $\frac{R^2}{\sqrt{2}}$ .



**Commentaires:** Cette application  $f$  est appelée inversion. Elle permet de transformer une droite en cercle, ou un cercle en droite.

Ce principe a permis de justifier le dispositif de Peaucellier-Lipkin, qui est un système articulé permettant de transformer un mouvement rectiligne en mouvement circulaire, et vice-versa.