

Fonctions à plusieurs variables - PT 20??

Notations et définitions :

Soit U un ouvert de \mathbb{R}^2 . On s'intéresse, dans ce devoir, à une surface paramétrée $f : U \mapsto \mathbb{R}^3$ de l'espace.

Point régulier : On dit qu'un point $M(u_0, v_0)$ de la surface paramétrée est régulier si les vecteurs $\frac{\partial f}{\partial u}(u_0, v_0)$ et $\frac{\partial f}{\partial v}(u_0, v_0)$ ne sont pas colinéaires.

Dans le cas contraire, on dit que le point $M(u_0, v_0)$ est stationnaire (ou singulier).

Plan tangent en un point régulier : On appelle *plan tangent* à la surface paramétrée en un point régulier $M(u_0, v_0)$ le plan passant par $M(u_0, v_0)$ et dirigé par les vecteurs $\frac{\partial f}{\partial u}(u_0, v_0)$ et $\frac{\partial f}{\partial v}(u_0, v_0)$.

Partie I

Soit n un entier naturel plus grand ou égal à 2. On note $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ l'ensemble des matrices carrées à n lignes et n colonnes et à coefficients dans \mathbb{R} .

1 Un exemple.

Calculer l'inverse de la matrice $M = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$.

2 Un deuxième exemple.

On considère la matrice $N = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$.

- a Calculer $N^2 - 3N + 2I$ où I est la matrice identité de $\mathcal{M}_4(\mathbb{R})$.
- b En déduire que N est inversible et donner l'expression de N^{-1} en fonction de I et N .

3 Cas général.

On considère une matrice $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$ appartenant à $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$. Pour tout $(i, j) \in \{1, 2, \dots, n\}^2$, on note $A_{i,j}$ la matrice obtenue à partir de la matrice A dans laquelle on a supprimé la $i^{\text{ème}}$ ligne et la $j^{\text{ème}}$ colonne.

Ainsi, si $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$, $A_{1,3} = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 7 & 8 \end{pmatrix}$ et $A_{3,2} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 4 & 6 \end{pmatrix}$.

- a
 - i. Rappeler la formule permettant de calculer le déterminant de la matrice A en le développant par rapport à sa $j^{\text{ème}}$ colonne.
 - ii. Soit $(j, j') \in \{1, 2, \dots, n\}^2$ tel que $j \neq j'$. En considérant la matrice B qui a les mêmes colonnes que A sauf la $j^{\text{ème}}$ colonne de B qui est égale à la $j'^{\text{ème}}$ de A , justifier que :

$$\sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} a_{i,j'} \det(A_{i,j}) = 0.$$

ⓑ Soient $A = (a_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$ et $B = (b_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$ deux matrices de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

On note $BA = C = (c_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$.

i. Rappeler l'expression de $c_{i,j}$ en fonction des coefficients des matrices A et B.

ii. On choisit $\forall (i,j) \in \{1,2,\dots,n\}^2$, $b_{i,j} = (-1)^{i+j} \det(A_{j,i})$.

Démontrer que $BA = \det(A)I_n$ où I_n est la matrice identité de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.

iii. En déduire, lorsque A est inversible, l'inverse de A en fonction de B.

4 Application.

Soit $(u; v) \in \mathbb{R}^2$. On considère la matrice $A(u; v) = \begin{pmatrix} uv - u & uv & u^2 - v \\ v - 1 & v & 2u \\ u & u & -1 \end{pmatrix}$.

ⓐ Déterminer et représenter sur la copie, le domaine D (le plus grand possible) pour que la matrice $A(u; v)$ soit inversible pour tout $(u; v) \in D$.

On admettra que D est un ouvert.

ⓑ Calculer $A(u; v)^{-1}$ pour tout $(u; v) \in D$.

Partie II

Dans cette partie, l'espace \mathbb{R}^3 est muni de sa structure euclidienne usuelle et d'un repère orthonormé direct $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

1 On considère la surface S paramétrée par $\begin{cases} x = u^2 \\ y = uv \\ z = u^2 + v \end{cases}, (u; v) \in \mathbb{R}^2$ i.e. la surface définie

par la fonction $f : U \subset \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$
 $(u; v) \longmapsto (u^2; uv; u^2 + v)$.

ⓐ Déterminer l'ensemble des points non réguliers de S.

ⓑ Donner une équation cartésienne du plan tangent à S en tout point régulier de S.

Dans la suite de cette partie, U désigne un ouvert de \mathbb{R}^2 et a, b, c et d quatre fonctions de classe \mathcal{C}^1 sur U .

On considère la famille de plans $(P_{u,v})_{(u,v) \in U}$ d'équation cartésienne :

$$a(u;v)x + b(u;v)y + c(u;v)z = d(u;v).$$

L'objectif est de déterminer une surface Σ dont l'ensemble des plans tangents est la famille $(P_{u,v})_{(u,v) \in U}$.

Pour cela, on considère un paramétrage régulier $(u;v) \in U \mapsto M(u;v) = (x(u;v), y(u;v), z(u;v))$ de la surface Σ tel que pour tout $(u;v) \in U$, le plan tangent à Σ au point $M(u;v)$ est le plan $P_{u,v}$.

2 Cas général.

a Démontrer que la surface Σ convient si, et seulement si :

$$\forall (u;v) \in U, \begin{cases} a(u;v)x(u;v) + b(u;v)y(u;v) + c(u;v)z(u;v) = d(u;v) & \text{(Eq}_1\text{)} \\ a(u;v)\frac{\partial x}{\partial u}(u;v) + b(u;v)\frac{\partial y}{\partial u}(u;v) + c(u;v)\frac{\partial z}{\partial u}(u;v) = 0 & \text{(Eq}_2\text{)} \\ a(u;v)\frac{\partial x}{\partial v}(u;v) + b(u;v)\frac{\partial y}{\partial v}(u;v) + c(u;v)\frac{\partial z}{\partial v}(u;v) = 0 & \text{(Eq}_3\text{)} \end{cases}$$

On note (S_1) ce système.

b Démontrer soigneusement que le système (S_1) est équivalent au système (S_2) :

$$\forall (u;v) \in U, \begin{cases} a(u;v)x(u;v) + b(u;v)y(u;v) + c(u;v)z(u;v) = d(u;v) \\ \frac{\partial a}{\partial u}(u;v)x(u;v) + \frac{\partial b}{\partial u}(u;v)y(u;v) + \frac{\partial c}{\partial u}(u;v)z(u;v) = \frac{\partial d}{\partial u}(u;v) & \text{(Eq}_4\text{)} \\ \frac{\partial a}{\partial v}(u;v)x(u;v) + \frac{\partial b}{\partial v}(u;v)y(u;v) + \frac{\partial c}{\partial v}(u;v)z(u;v) = \frac{\partial d}{\partial v}(u;v) & \text{(Eq}_5\text{)} \end{cases}$$

On note alors (S_3) le système :

$$\forall (u;v) \in U, \begin{cases} a(u;v)X + b(u;v)Y + c(u;v)Z = d(u;v) \\ \frac{\partial a}{\partial u}(u;v)X + \frac{\partial b}{\partial u}(u;v)Y + \frac{\partial c}{\partial u}(u;v)Z = \frac{\partial d}{\partial u}(u;v) \\ \frac{\partial a}{\partial v}(u;v)X + \frac{\partial b}{\partial v}(u;v)Y + \frac{\partial c}{\partial v}(u;v)Z = \frac{\partial d}{\partial v}(u;v) \end{cases}$$

3 Une première application.

Dans cette question, $U = \mathbb{R}^2$ et a, b, c sont les fonctions :

- $a : (u;v) \mapsto 2u^2 + v,$
- $b : (u;v) \mapsto 1 - (2u^2 + v),$
- $c : (u;v) \mapsto u,$
- $d : (u;v) \mapsto uv + u^3.$

- a** Vérifier que le système (S_3) admet une unique solution pour tout $(u;v) \in \mathbb{R}^2$.
- b** Résoudre (S_3) .
- c** Vérifier que la paramétrage ainsi trouvé est régulier.

4 Une deuxième application.

Dans cette question, a , b , c et d sont les fonctions :

- $a : (u; v) \mapsto uv - u$,
- $b : (u; v) \mapsto uv$,
- $c : (u; v) \mapsto u^2 - v$,
- $d : (u; v) \mapsto v$.

À l'aide de la partie **I.**, donner un paramétrage de la surface Σ qui convient.