

Géométrie du plan et de l'espace

1 Complétez :

a) L'application $\dots : \vec{\mathcal{P}} \times \vec{\mathcal{P}} \rightarrow \mathbb{R}$ est *une forme bilinéaire,*
 $(\vec{u}; \vec{v}) \mapsto \vec{u} \cdot \vec{v}$
symétrique, définie, positive.

b) L'application $\wedge : \vec{\mathcal{E}} \times \vec{\mathcal{E}} \rightarrow \vec{\mathcal{E}}$ est *bilinéaire alternée.*
 $(\vec{u}; \vec{v}) \mapsto \vec{u} \wedge \vec{v}$

c) L'application $\det : \vec{\mathcal{E}}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ est *une forme trilinéaire alternée.*
 $(\vec{u}; \vec{v}; \vec{w}) \mapsto \det(\vec{u}; \vec{v}; \vec{w})$

I DANS LE PLAN

Proposition 18 (Calcul de la distance d'un point à une droite) :

Soit $\mathcal{R} = (O; \vec{i}; \vec{j})$ un repère *quelconque.*

Cas d'une droite définie par un point et un vecteur directeur : Soit (\mathcal{D}) la droite passant par le point A et dirigée par le vecteur \vec{u} et soit $M \in \mathcal{P}$ alors :

$$d(M; (\mathcal{D})) = \frac{|[\vec{u}; \overline{AM}]|}{\|\vec{u}\|}.$$

Cas d'une droite définie par un point et un vecteur normal : Soit (\mathcal{D}) la droite passant par le point A, de vecteur normal \vec{n} et soit $M \in \mathcal{P}$ alors :

$$d(M; (\mathcal{D})) = \frac{|\vec{n} \cdot \overline{AM}|}{\|\vec{n}\|}.$$

2 Déterminer les points d'intersection entre le cercle $(\Gamma) : x^2 + (y + 2)^2 = 25$ et la droite $(d) : x - 2y + 1 = 0$.

$$\begin{aligned} M(x; y) \in (\Gamma) \cap (d) &\Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 1 = 0 \\ x^2 + (y + 2)^2 = 25 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - 2y + 1 = 0 \\ (2y - 1)^2 + (y + 2)^2 = 25 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x = 2y - 1 \\ y^2 - 4 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2y - 1 \\ (y - 2)(y + 2) = 0 \end{cases} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x = 3 \\ y = 2 \end{cases} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} x = -5 \\ y = -2 \end{cases} \end{aligned}$$

(Γ) et (d) sont donc sécants en $M_1(3; 2)$ et $M_2(-5; -2)$.

3 Donner l'équation du cercle de diamètre $[AB]$ avec $A(1; 3)$ et $B(-1; -2)$.

Deux méthodes :

- C'est le cercle de centre $\Omega\left(0; \frac{1}{2}\right)$, le milieu de $[AB]$, et de rayon $\frac{1}{2}AB = \frac{1}{2}\sqrt{4+25} = \frac{29}{2}$:

$$x^2 + \left(y - \frac{1}{2}\right)^2 = \frac{29}{4} \iff x^2 + y^2 - y - 7 = 0.$$

- C'est l'ensemble des points $M(x; y)$ tels que $\overline{MA} \cdot \overline{MB} = 0$.

$$\begin{pmatrix} x-1 \\ y-3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x+1 \\ y+2 \end{pmatrix} = 0 \iff x^2 - 1 + y^2 - y - 6 = 0 \iff x^2 + y^2 - y - 7 = 0.$$

II DANS L'ESPACE

Proposition 5 : Soit $(\vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ une base orthonormale directe de $\vec{\mathcal{E}}$.

Si $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$ alors $\vec{u} \wedge \vec{v} \begin{pmatrix} yz' - y'z \\ x'z - xz' \\ xy' - x'y \end{pmatrix}$.

Proposition 7 : Soit $(\vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ est une base orthonormée directe de $\vec{\mathcal{E}}$.

Si $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$, $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{pmatrix}$ alors

$$\det(\vec{u}; \vec{v}; \vec{w}) = \begin{vmatrix} x & x' & x'' \\ y & y' & y'' \\ z & z' & z'' \end{vmatrix} = xy'z'' + yz'x'' + zx'y'' - (zy'x'' + xz'y'' + yx'z'').$$

Proposition 16 : Soient $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ un repère quelconque et $M \in \mathcal{E}$.

Cas d'un plan défini par un point et un vecteur normal :

Soit (\mathcal{P}) le plan passant par le point A et de vecteur normal \vec{n} .

$$d(M; (\mathcal{P})) = \frac{|\vec{n} \cdot \overline{AM}|}{\|\vec{n}\|}.$$

Cas d'un plan défini par un point et deux vecteurs directeurs :

Soit (\mathcal{P}) le plan passant par le point A et dirigé par les vecteurs \vec{u} et \vec{v} . On note $(\mathcal{P}) = A + \text{vect } \vec{u}; \vec{v}$.

$$d(M; (\mathcal{P})) = \frac{|\overline{AM} \cdot (\vec{u} \wedge \vec{v})|}{\|\vec{u} \wedge \vec{v}\|}.$$

Proposition 17 : Soient $A, M \in \mathcal{E}$ et $\vec{u} \in \vec{\mathcal{E}}$ non nul. On considère la droite $(\mathcal{D}) = A + \mathbb{R}\vec{u}$.

$$d(M; (\mathcal{D})) = \frac{\|\overrightarrow{AM} \wedge \vec{u}\|}{\|\vec{u}\|}.$$

- 4 Donner une équation cartésienne du plan \mathcal{P} passant par le point $A(1, 0, 1)$ et dirigé par les vecteurs $\vec{u}(1, 1, 0)$ et $\vec{v} = (0, 1, 1)$.

$\vec{n} = \vec{u} \wedge \vec{v}$ est un vecteur normal au plan \mathcal{P} . Les coordonnées de \vec{n} sont $(1, -1, 1)$.

On en déduit que $M(x, y, z) \in \mathcal{P} \iff \overrightarrow{AM} \cdot \vec{n} = 0$

$$\iff 1(x-1) - 1(y-0) + 1(z-1) = 0$$

$$\iff x - y + z - 2 = 0.$$

- 5 Déterminer l'ensemble de points $M(x; y; z)$ vérifiant l'équation ci-dessous et donner ses éléments caractéristiques :

$$x^2 + y^2 + z^2 - 2x - 4y - 6z - 2 = 0.$$

$$x^2 + y^2 + z^2 - 2x - 4y - 6z - 2 = 0 \iff (x-1)^2 + (y-2)^2 + (z-3)^2 = 4^2.$$

C'est la sphère de centre $\Omega(1; 2; 3)$ et de rayon 4.