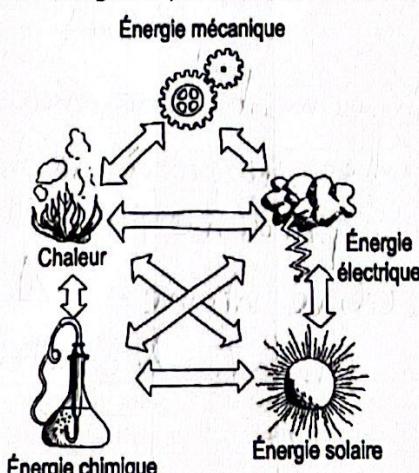


I Transformations d'un système :	2
1.) Définition.....	2
2.) Classification des transformations	3
II De la mécanique à la thermodynamique	3
1.) Non conservation de l'énergie mécanique	3
2.) Les différents échanges d'énergie.....	3
III Travail des forces de pression	4
1.) Transformation lente.....	4
2.) Transformation quelconque	5
3.) Représentation graphique du travail des forces de pression.....	6
IV Chaleur échangée (ou transfert thermique) Q	7
1.) Modes de transfert thermique	7
2.) Différents types de transformation	7
V Le premier principe	7
1.) Enoncé	7
2.) Exemple	9
VI L'enthalpie	9
1.) Définition.....	9
2.) Capacité thermique (ou calorifique) à pression constante	10
VII La calorimétrie expérimentale	11
1.) Principe.....	11
2.) Méthode des mélanges.....	11
3.) Méthode électrique	12
VIII Applications aux différentes transformations.....	13
1.) Cas particuliers	13
2.) Transformations quasistatiques mécaniquement réversibles d'un gaz parfait	13
3.) Enthalpie de changement d'état	15
4.) Détente de Joule Gay-Lussac.....	16

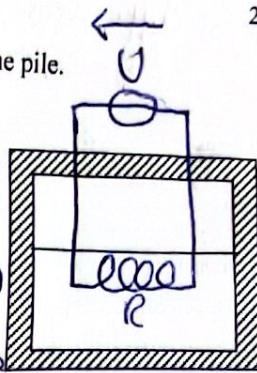
Le premier principe de la thermodynamique fut énoncé pour la première fois en 1841 par le médecin allemand Julius von Mayer et stipule que l'énergie ne peut être ni créée ni détruite mais seulement transformée.



Julius Robert von Mayer
(1814-1878)



Exemple : Calorimètre rempli d'eau, chauffée par une résistance chauffante, alimentée par une pile.
Calorimètre : Système calorifugé (= isolé thermiquement).



Système {calorimètre+eau} fermé (pas d'échange de matière avec l'extérieur)
 n'est pas isolé peut échanger de la chaleur avec l'extérieur

Système {calorimètre+eau+résistante chauffante} fermé (résistance chauffante)
 n'est pas isolé peut échanger de la puissance électrique (ou du travail électrique) avec la pile

Système {calorimètre+eau+résistante chauffante+pile}
 fermé isolé.

I Transformations d'un système :

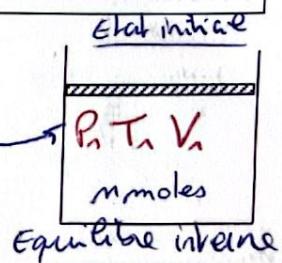
1.) Définition

Une transformation produit la variation d'au moins une des variables d'état. Le système évolue d'un état d'équilibre initial à un état d'équilibre final. Au cours de cette évolution, il peut se produire des échanges de matière ou d'énergie avec l'extérieur.

Exemple : Système : {n moles de gaz enfermé dans un récipient muni d'un piston}

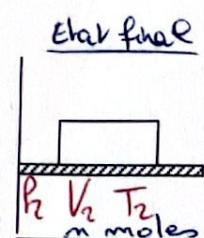
fermé mais pas isolé

P_1 et T_1 sont uniformes (intensives) $\rightarrow f(P_1, V_1, T_1) = 0$
 Les variables d'état vérifient l'équation d'état.
 Elles sont stationnaires tant qu'on ne change rien.



Rq: △ cylindre vertical l'équilibre du piston ($f(T_1)$)
 $\Rightarrow P_{\text{atm}} \neq P_1$ fait intervenir le poids du piston.

Transformation On pose initialement une masse sur le piston \Rightarrow le piston oscille jusqu'à se stabiliser à une nouvelle position d'équilibre (si frottements)



\Rightarrow Nouvel état d'équilibre intérieur. △ Il n'y a pas forcément équilibre avec l'extérieur ($T_2 \neq T_{\text{ext}}$) si on attend pas assez longtemps,
 $f(P_2, V_2, T_2) = 0$

Rq: Pendant la transformation, les variables d'état intensives ne sont pas uniformes, on dit qu'elles ne sont pas définies"

2.) Classification des transformations

CHAPITRE

- Transformation isochore : Transformation qui se fait à volume du système stationnaire. $V = \text{cst}$
- Transformation isotherme : Transformation à température du système uniforme et stationnaire. $T = \text{cst}$
- Transformation isobare : Transformation à pression du système uniforme et stationnaire. $P = \text{cst}$
- Transformation monotherme : La température extérieure est uniforme et stationnaire au cours de la transformation.
- Transformation monobare : La pression extérieure est uniforme et stationnaire au cours de la transformation.
- Transformation quasistatique : Transformation très lente. Chaque état intermédiaire est un état d'équilibre interne, le système n'étant pas en équilibre avec l'extérieur. Les variables d'état restent continues au cours de la transformation.
(versée durable dans l'environnement précédent)
- Transformation mécaniquement réversible : Il y a équilibre mécanique à tout instant. $P_{\text{ext}} = P$
équilibre meca + rapide à obtenir qu'un équilibre thermique.
- Transformation cyclique : L'état final est identique à l'état initial.

TQ
 supposé
 sur
 TMH

II De la mécanique à la thermodynamique

1.) Non conservation de l'énergie mécanique

Définition : Energie mécanique : Energie cinétique des constituants du système + Energie potentielle des forces conservatives intérieures et extérieures.

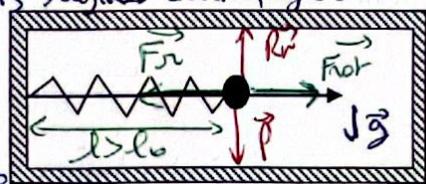
Exemple :

Système : {pendule} Ref Tordue galilien

EI on étire le ressort $x_{EI} = l_{EI} - l_0 > 0$ où l_0 est la longueur à vide. On le lâche sans v₀ initiale

$$\dot{x}_{EI} = 0$$

pendais rigides calorifugées.



transformation Oscillations Amorties en présence EF. $\dot{x}_{EF} = 0$ $v_{EF} = 0$

Th de Em $\Delta Em = W_{frc}$
 F_r et R_w ne jouent pas
 $Em = Ec + Epe$

$$Epe = \frac{1}{2} kx^2$$

$$Ec = \frac{1}{2} mv^2$$

$$\Delta Em = -\frac{1}{2} kx_{EI}^2$$

$$\Delta Em = W_{frot} < 0$$

⇒ diminution de Em

EXP on observe une augmentation de T de l'air de l'enceinte $T \uparrow \Rightarrow U \uparrow$ en E_{min}
 $(GP \rightarrow E_{pint} = 0)$

Une partie de Em est transformée en énergie interne pour le système
 [masse + résist + air intérieur]

Travail (noté W, en Joule): Travail des forces macroscopiques s'exerçant sur la surface délimitant le système, lorsque leur point d'application se déplace. (cf meca)

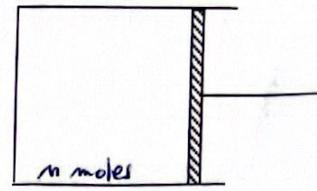
$$W_{M_1 \rightarrow M_2}(F) = \int_{M_1}^{M_2} \vec{F} d\vec{r}$$

$$\delta W = \vec{F} d\vec{P}$$

Transfert thermique ou chaleur (notée Q, en Joule) : énergie échangée qui n'est pas sous forme de travail. Liée aux interactions microscopiques qui modifient l'agitation thermique des molécules.

b) Exemple fermé/mon isolé parois calorifugées rigides
Système : {n moles de gaz enfermé dans un récipient muni d'un piston}

l'isolation



exp 1 : On bloque le piston et on plonge le récipient dans de l'eau chaude $T \nearrow \xrightarrow{GP} U \nearrow$

$$\Delta E_{\text{c,mano}} = 0 \quad \Delta E_{\text{p,ext}} = 0. \quad (\text{il faut attendre})$$

exp 2 On pousse le piston rapidement $V \searrow$ $\xrightarrow{\text{exp GP}} T \nearrow$.
 de m $\Delta E_{\text{c,mano}} = 0 \quad \Delta E_{\text{p,ext}} = 0$ l'énergie reçue correspond au travail des faces de pression lorsque le piston se déplace.

exp 1 \rightarrow la surface délimitant le syst est fixe \Rightarrow transfert d'énergie sous forme de chaleur.

II Travail des forces de pression

1.) Transformation lente parois rigides calorifugées

~~* * *~~ Système : {n moles de gaz enfermé dans un récipient muni d'un piston}

Transformation quasistatique et mécaniquement réversible :

Si la transformation est très lente et que $P = P_{\text{ext}}$ à tout instant,

$$W = - \int_{V_1}^{V_2} P dV \quad \text{Syst. fermé} \\ \cdot \text{pas isolé}$$

Petit déplacement du piston $d\vec{x} = dx \hat{x}$

P, T uniformes (homogènes) $\forall t$ car transformation quasistatique

$$\vec{F}_{\text{gaz} \rightarrow \text{piston}} = \iint P dS \hat{x} \quad P \text{ est uniforme.}$$

$$\vec{F}_{\text{gaz} \rightarrow \text{piston}} = PS \hat{x} \quad \text{si } S \text{ est la surface du piston}$$

$F_{\text{piston} \rightarrow \text{gaz}} = -F_{\text{gaz} \rightarrow \text{piston}}$
 d'après le principe d'interaction.

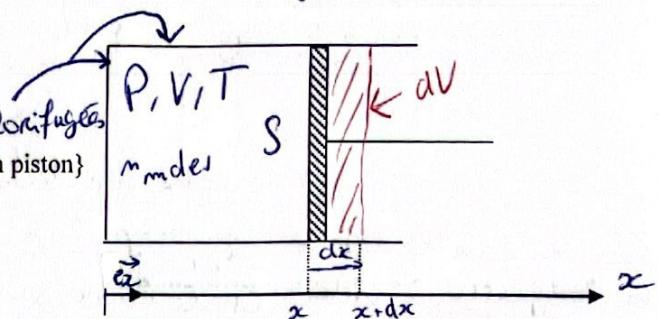
$$\Rightarrow \vec{F}_{\text{p,g}} = -PS \hat{x}.$$

$$\delta W_{p,g} = \vec{F}_{p,g} \cdot d\vec{r} \\ = -PS \hat{x} \cdot dx \hat{x}$$

$$\boxed{\delta W_{p,g} = -PS dx}$$

$$\text{Rq:} \quad = -P dV \quad \text{si } dV = S dx$$

$\text{Si } V \nearrow dV > 0$ décente



$\delta W_{p,g} < 0$ travail élémentaire perdu par le gaz

* Si $V \searrow dV < 0 \quad \delta W_{p,g} > 0$
compression travail récup par le gaz.

$$\boxed{W_{p,g} = \int_{EI}^{EF} \delta W_{p,g} = - \int_{EI}^{EF} P dV.}$$

pour 1 transformation (mecaniquement) quasi statique (réversible)

2.) Transformation quelconque / non quasi statique

Système : {n moles de gaz enfermé dans un récipient muni d'un piston}

Pour une transformation quelconque, $W = - \int_{V_1}^{V_2} P_{ext} dV$

Syst [gaz] fermé, mais pas isolé
Subit une dépression brutale (V_f)

EI $P_1 > P_{ext}$ Transformation
EF $P_2 > P_{ext}$ Spontanée

Entre les 2 états, P_1 n'est pas définie
(= pas uniforme)

Syst [piston]

EI bloqué en x_1 , $N_1 = 0$

EF bloqué en x_2 , $N_2 = 0$

soumis à $\vec{F}_{g\rightarrow p} \vec{F}_{arm\rightarrow p} \vec{F}_{frott}$

$$\vec{F}_{g\rightarrow p} = \vec{F}_{g\rightarrow p} e_x$$

$$\vec{P}_{poids}$$

$$\vec{R}_n \text{ réaction normale}$$

↑ au
déplacement
ne horizontale
pas.

en valeur absolue

1) $\vec{F}_{g\rightarrow p}$ piston ne peut pas être calculé directement comme dans 1)
car P pas défini

$$\vec{F}_{arm\rightarrow p} = - \iint P_{ext} dS e_x = - P_{ext} S e_x$$

LFD pour piston dans R galiléen

$$m\ddot{x} = \sum \vec{F}$$

$$\therefore \ddot{x} = \vec{F}_{g\rightarrow p} + \vec{F}_{arm\rightarrow p} + \vec{F}_{frott}$$

Rq: Si m est négligeable, et en l'absence de frottements

$$\vec{F}_{g\rightarrow p} + \vec{F}_{arm\rightarrow p} = 0$$

$$\text{On } \vec{F}_{p\rightarrow g} = - \vec{F}_{g\rightarrow p} \quad (3^{\text{e}} \text{ loi de N})$$

$$\Rightarrow \vec{F}_{p\rightarrow g} = \vec{F}_{arm\rightarrow p}$$

$$\Rightarrow \vec{F}_{p\rightarrow g} = \vec{F}_{arm\rightarrow p} = - P_{ext} S e_x$$

$$d\ell = dx e_x$$



$$\begin{aligned} \int W &= \vec{F}_{p\rightarrow g} \cdot d\ell \quad EI \\ &= - P_{ext} S dx \end{aligned}$$

$$\boxed{\int_{p\rightarrow g} W = - P_{ext} dV} \quad \boxed{W_{p\rightarrow g} = - \int_{V_1}^{V_2} P_{ext} dV}$$

Si masse piston négligeable
et $F_{frott} = 0$

Théorème de l'énergie cinétique

$$\Delta E_C = W_{g\rightarrow p} + W_{arm\rightarrow p} + W_{frott}$$

$$\Delta E_C = 0 = \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2 \quad (\text{piston immobile})$$

$$\Rightarrow W_{g\rightarrow p} + W_{arm\rightarrow p} + W_{frott} = 0$$

On suppose $\boxed{W_{frott} = 0}$

$$\begin{aligned} W_{p\rightarrow g} &= - W_{g\rightarrow p} = W_{arm\rightarrow p} \quad (3^{\text{e}} \text{ loi de N}) \\ &= \int \vec{F}_{arm\rightarrow p} \cdot d\ell \\ &= - \int P_{ext} S dx \end{aligned}$$

$$\boxed{\Rightarrow W_{p\rightarrow g} = - \int_{V_1}^{V_2} P_{ext} dV}$$

Si $F_{frott} = 0$.

3.) Représentation graphique du travail des forces de pression.

Hypothèse: Transformation quasistatique (mécaniquement réversible) pression des gaz définie $P = f(V)$.

$$\Delta W = -P dV \quad (\text{travail des forces de pression, élémentaire})$$

$$= \Delta W_{p \rightarrow g} \quad (\text{élémentaire})$$

$$W_{V_1 \rightarrow V_2} = - \int_{V_1}^{V_2} P dV$$

\mathcal{F} primitive de P à V .

$$W_{V_1 \rightarrow V_2} = -[P(V_2) - P(V_1)]$$

P av positive \Rightarrow sa primitive P est \mathcal{F}

$$W_{V_1 \rightarrow V_2} < 0 \quad \text{si } V_2 > V_1$$

Compression

idem si $V_2 < V_1$

Rq: $W_{p \rightarrow g} < 0$ tout ce qui est reçu par le gaz est comprimé \Rightarrow le gaz perd du W lors de la détente.

$$\mathcal{F} = \int_{V_1}^{V_2} P dV \quad \text{aire hachurée située sous la courbe}$$

$$W_{V_1 \rightarrow V_2} = - \int_{V_1}^{V_2} P dV = -\mathcal{F}$$

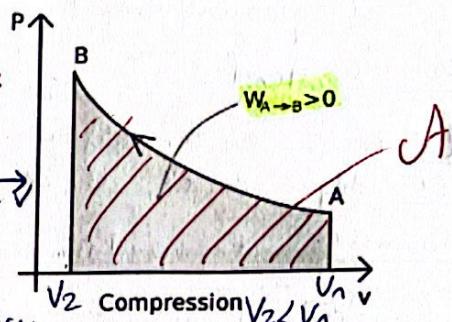
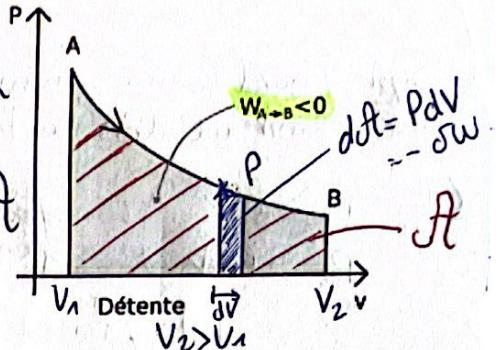
car $W_{V_1 \rightarrow V_2} < 0$ pour une détente P

Rq: isobare

$$W_{V_1 \rightarrow V_2} = - \int_{V_1}^{V_2} P dV$$

$$= -P(V_2 - V_1) \mathcal{F} \quad V_1 < V_2$$

$$\mathcal{F} = |W_{V_1 \rightarrow V_2}|$$



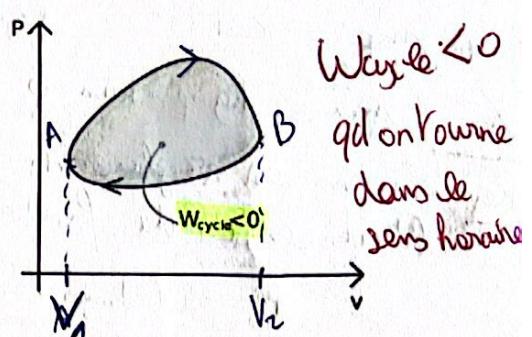
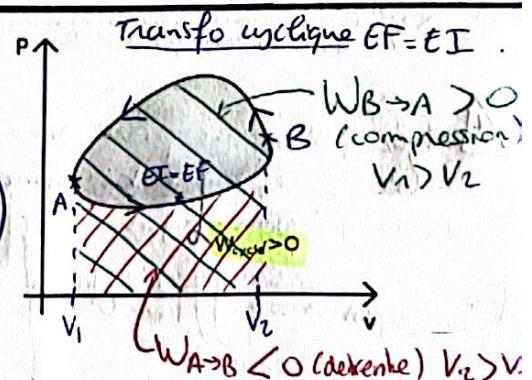
Transfo cyclique

Travail des forces de pression échangé par le gaz

$$W_{EI \rightarrow EI} = W_{A \rightarrow B} + W_{B \rightarrow A} = - \int_{V_1}^{V_2} P dV - \int_{V_2}^{V_1} P dV$$

$$|W_{B \rightarrow A}| > |W_{A \rightarrow B}|$$

$\Rightarrow |W_{\text{cycle}}| = \mathcal{F}_{\text{cycle}} \quad (\text{aire délimitée par le cycle})$
 et $W_{\text{cycle}} > 0$ quand on tourne dans le sens horigo ($W_{B \rightarrow A} - W_{A \rightarrow B} > 0$)

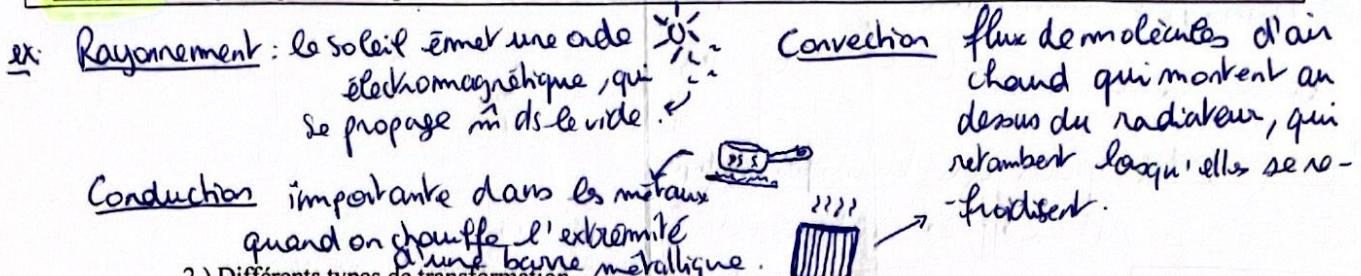


IV Chaleur échangée (ou transfert thermique) Q

1.) Modes de transfert thermique

Trois modes de transfert thermique :

- Rayonnement : Un corps chaud émet une onde électromagnétique. Lorsque cette onde arrive sur un corps, il y a agitation microscopique des molécules du corps.
- Conduction : L'agitation des molécules se propage par contact (choc des molécules voisines).
- Convection : Il y a déplacement global des molécules.



2.) Différents types de transformation

Transformation adiabatique : $Q = 0$ Pas d'échange de chaleur avec l'extérieur, si les parois sont calorifugées ou si la transformation est rapide.

Thermostat : Système fermé n'échangeant que de la chaleur, sans que sa température varie. ex: -chauff aquarium

En pratique :

- La transformation sera monotherme si le système n'échange de la chaleur qu'avec un seul thermostat ($T_{ext} = Cte$).

- La transformation sera isotherme si elle est quasistatique, et que le système est en équilibre thermique avec un thermostat.

Rq: isotherme adiabatique.
ex1 syst[eau glace - eau liquide] On peut la chauffer sous Pakm $T = 0^\circ C$ tant qu'il reste de la glace

La chaleur apportée soit uniquement à faire le changement d'état (→ % eau liquide)

ex2 On comprime brutalement un gaz dans 1 cylindre calorifugé :

✓ → $\Delta T \rightarrow$ sans qu'on ait apporté de chaleur (Travail de force)

V Le premier principe

1.) Enoncé

1. L'énergie totale $E = U + Ec_{macro} + Ep_{forces ext}$ se conserve pour un système isolé;
2. Pour tout système fermé évoluant entre deux états quelconques, en échangeant avec l'extérieur un travail W et une quantité de chaleur Q , $\Delta E = W + Q$ où W et Q sont des grandeurs algébriques.
3. Pour un système fermé, d'énergie cinétique macroscopique constante et d'énergie potentielle extérieure constante, le premier principe s'écrit $\Delta U = W + Q$ où l'énergie interne $U = Ec_{micro} + Ep_{int}$ est une fonction d'état extensive et conservative.

4. Pour une transformation infinitésimale : $dE = \delta W + \delta Q$
 Si $dEc_{macro} = dEp_{forces ext} = 0$ $dU = \delta W + \delta Q$

U fonction d'état = fonction des variables d'état

ex: Syst{ m moles de gaz quelconque } fermé

$$f(p, V, T) = 0 \Rightarrow p = g(V, T)$$

$$U(p, V, T) = 0 \Rightarrow U(f(V, T))$$

Transformation infinitésimale

differentialle
valeur.

$$dU = \left(\frac{\partial U}{\partial T} \right)_V dT + \left(\frac{\partial U}{\partial V} \right)_T dV$$

dU différentielle totale

$$\int_{EI}^{EF} dU = [U]_{EI}^{EF} = U_{EF} - U_{EI} = \Delta U$$

Sa variation ne dépend que de EI et EF, et pas de la transformation subie entre les deux états

δW { quantités infinitésimales
 δQ } échangées au cours de la transfo.

Q et W sont des grandeurs algébriques donc portéeses d'un signe (> 0 reçue par Σ)
 U est extensive donc (< 0 perdue par Σ)
proportionnelle à la quantité de matière du système. Additive Conservative
se conserve pour un système isolé
(ni transfert de matière ni d'énergie)

$$W=0 \quad Q=0 \Rightarrow \Delta U=0 \Rightarrow U=\text{cste}$$

Rq importante : pour une transfo cyclique
 $EI = EF \Rightarrow \Delta U = 0$ ou $\Delta U = Q + W = 0$
 $\Rightarrow Q = -W$ (Q et W dépendent du chemin suivi et pas uniquement de EI et EF)

Si le système n'est pas macroscopique-met au repos, d'énergie potentielle constante : Version complète $\boxed{\Delta E = Q + W}$

$$\Delta E = \Delta U + \Delta E_{\text{mouv}} + \Delta E_{\text{pot}}$$

Ex: syst { n mol de gaz } ΔE dépend uniquement de EI et EF

2.) Exemple

Un fluide de masse $m = 1 \text{ kg}$, en mouvement de translation, reçoit un travail de 21 J , et fournit une chaleur de 7 cal . Sa vitesse passe de $v_i = 2 \text{ m.s}^{-1}$ à $v_f = 5 \text{ m.s}^{-1}$. Son altitude passe de $z_i = 3 \text{ m}$ à $z_f = 0 \text{ m}$. $\Delta U = 10,645$
 $1 \text{ cal} = 4,18 \text{ J}$

VII L'enthalpie

1.) Définition

Définition : L'enthalpie d'un système est la fonction d'état $H = U + PV$. Elle est extensive. (proportionnelle à m) (U, V_{ext})
L'enthalpie massique est la fonction $h = u + Pv$. L'enthalpie molaire est la fonction $H_m = U_m + PV_m$.

$$h = \frac{H}{m} \quad H_m = \frac{H}{m} \quad h = \frac{U}{m} + PV \quad \begin{array}{l} \text{u énergie interne massique} \\ \text{v volume massique de m} \end{array}$$

$$\text{J/kg} \quad \text{J/mol} \quad \text{J/kg} \quad \text{m}^3/\text{kg}$$

$$H_m = \frac{U}{m} = \frac{U}{m} + PV_m = Um + PV_m$$

Propriété : Premier principe réinterprété - Application du premier principe.

Au cours d'une transformation monobare ($P_{\text{ext}} = \text{Cte}$) entre deux états d'équilibre mécanique, la chaleur échangée par le système fermé est égale à la variation d'enthalpie du système : $Q_p = \Delta H$

Pour une transformation isobare (quasistatique) ($P = \text{Cte}$) : $\delta Q_p = dH$ ou $Q_p = \Delta H$

Remarque : S'il existe un travail autre que les forces de pression, $\Delta H = Q_p + W_{\text{autre}}$

Démonstration : Système (n moles de gaz)

Etat initial : fermé

P_1, V_1, T_1

Transformation monobare :

Etat final : $P_{\text{ext}}V = \text{Cte}$

P_2, V_2, T_2

$$\Rightarrow U_2 - U_1 + P_{\text{ext}}V_2 - P_{\text{ext}}V_1 = W_{\text{autre}} + Q$$

$$\Rightarrow (U_2 + P_{\text{ext}}V_2) - (U_1 + P_{\text{ext}}V_1) = W_{\text{autre}} + Q$$

$$\Rightarrow (U_2 + P_2V_2) - (U_1 + P_1V_1) = W_{\text{autre}} + Q$$

$$\Rightarrow H_2 - H_1 = W_{\text{autre}} + Q$$

$$\Rightarrow \Delta H = W_{\text{autre}} + Q_p$$

transformation monobare ou isobare.

Rq : Une transformation isobare ($P = \text{cste}$) est forcément quasistatique (de m pour une transformation isoltherme)

Travail de forces de pression $\delta W = -PdV$

1^{er} principe sous forme infinitésimale, pour 1 système

mais au repos d'E_{ext} cste

$$dV = \delta W_{\text{isobare}} \quad \delta Q_p \quad \text{où } \delta W = \delta W_{\text{autre}} + \delta W_{\text{press}}$$

$$\Rightarrow \delta H = \delta W_{\text{autre}} + \delta Q_p \quad \text{où } \Delta H = W_{\text{autre}} + Q_p$$

Rq: indef que pour la capacité thermique ci volume cst.

2.) Capacité thermique (ou calorifique) à pression constante

a) Définition Pour un gaz quelconque, $C_p = \frac{\partial H}{\partial T} \Big|_P \text{ J/K}$

Pour un système homogène, on lui associe les grandeurs intensives :

Capacité calorifique molaire à pression constante

$$J/K/mol$$

Capacité calorifique massique à pression constante

$$J/K/kg$$

$$\begin{aligned} C_{pm} &= \frac{C_p}{n} \text{ J.K}^{-1} \text{ mol}^{-1} \\ c_p &= \frac{C_p}{m} \text{ J.K}^{-1} \text{ kg}^{-1} \end{aligned}$$

Syst : f gaz quelconque ferme

$$\textcircled{1} f(p, V, T) = 0 \text{ équation d'état.}$$

H fonction d'état $H(P, V, T)$

$$\textcircled{2} \Rightarrow V = k(p, T) \Rightarrow H(p, T)$$

$\frac{\partial f}{\partial p}$

b) Gaz parfait

$$H = f(T)$$

$$C_p = \frac{dH}{dT}$$

$$\text{Relation de Mayer } C_p - C_v = nR$$

$$\text{Coefficient de Laplace } \gamma = \frac{C_p}{C_v}$$

$$C_v = \frac{nR}{\gamma - 1}$$

$$C_p = \frac{nR\gamma}{\gamma - 1}$$

démo enthalpie $H = U + PV$

$$\text{équation GP } PV = nRT \Rightarrow H = U + nRT$$

$$\text{GP } U(T) \Rightarrow H(T) \Rightarrow C_p = \frac{\partial H}{\partial T} \Big|_P = \frac{dH}{dT}$$

$$\Rightarrow dH = C_p dT \Rightarrow \Delta H = \int C_p dT$$

$$\text{Si } C_p \text{ est indép de } T \Rightarrow \boxed{\Delta H = C_p \Delta T}$$

sur l'intervalle

considérée

$$\text{Gaz parfait monoatomique } U = \frac{3}{2} nRT \text{ (cf TH)}$$

$$\textcircled{1} H = U + nRT = \frac{5}{2} nRT$$

$$C_v = \frac{dU}{dT} = \frac{3}{2} nR \quad C_p = \frac{\partial H}{\partial T} = \frac{5}{2} nR \Rightarrow \boxed{\gamma = \frac{C_p}{C_v} = \frac{5}{3}}$$

Gaz parfait diatomique exemple : H_2 (se comporte comme un gaz parfait monoatomique)

$$\text{Pour } T < T_{\text{rotation}} \text{ où } T_{\text{rotation}} = 60 \text{ K}, \quad U = \frac{3}{2} nRT \quad H = \frac{5}{2} nRT \quad C_v = \frac{3}{2} nR \quad C_p = \frac{5}{2} nR \quad \gamma = \frac{5}{3} \approx 1,67$$

$$\text{Pour } T_{\text{rotation}} < T < T_{\text{vibration}} \text{ où } T_{\text{vibration}} = 7000 \text{ K}, \quad U = \frac{5}{2} nRT \quad H = \frac{7}{2} nRT \quad C_v = \frac{5}{2} nR \quad C_p = \frac{7}{2} nR$$

$$\gamma = \frac{7}{5} \approx 1,40$$

$$\text{Pour } T > T_{\text{vibration}}, \quad U = \frac{7}{2} nRT \quad H = \frac{9}{2} nRT \quad C_v = \frac{7}{2} nR \quad C_p = \frac{9}{2} nR \quad \gamma = \frac{9}{7} \approx 1,29$$

c) Phases condensées : Solides et liquides, supposée incompressible et indilatante

$$\text{équation d'état} \Rightarrow V = cste$$

Rq: ! C'est en général à vous de faire les hypothèses.

Ex) Pour les phases condensées

$$PV \ll U$$

$$\text{def enthalpie } H = U + PV$$

$$\boxed{\varphi_{\text{condensée}} \quad H \approx U}$$

$$P_{\text{cond}} \quad U(T) = H(T)$$

$$C_V = \frac{dU}{dT} \quad C_P = \frac{dH}{dT}$$

$$\text{si } H \approx U \quad \boxed{C_P \approx C_V = C}$$

Capacité thermique

$$\Rightarrow dU = dH = C dT$$

$$\Delta U = \Delta H = C \Delta T$$

Si C est cst
sur l'intervalle de température.

VII La calorimétrie expérimentale

1.) Principe

Définition : Ensemble des techniques de mesure des transferts thermiques. Permet d'avoir accès aux capacités thermiques.

Phases condensées (solides et liquides) :

Phase condensée

↪ incompressible /
indilatante



Pas d'influence P_{ext}

$\sqrt{cV} \Rightarrow H(T) \Rightarrow dH = C dT \Rightarrow \Delta H = C \Delta T$ car C est cst sur l'intervalle de température. Application du 1er principe $\Delta H = W_{\text{autre}} + Q_p$ pour 1 système fermé subissant 1 transformation monobare ($P_{\text{ext}} = \text{cste}$) entre 2 équilibres mécaniques

2.) Méthode des mélanges

But : Déterminer la capacité thermique massique c d'un corps solide de masse m .

Définition : Valeur en eau du calorimètre μ : masse d'eau qui aurait même capacité thermique que le calorimètre.

Système {calorimètre+eau+solide}

$$C_{\text{cal}} = \frac{m_{\text{eau}}}{m_{\text{cal}}} C_0$$

où C_0 est la capacité massique de l'eau ($c_f(T_f)$)

$$C_{\text{eau}} = m_{\text{eau}} C_0$$

$$C_{\text{solide}} = m_{\text{solide}} C_s$$

système fermé qui subit une transformation monobare ($P_{\text{ext}} = \text{cste}$)

(Pas d'influence de P_{ext})
(car φ condensée
incomp. ⊕ indil.).

H est additive

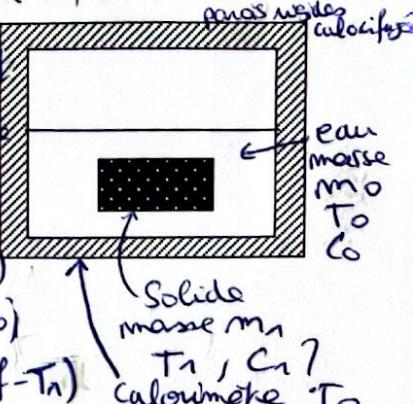
$$\Delta H_{\Sigma} = \Delta H_{\text{cal}} + \Delta H_{\text{eau}} + \Delta H_{\text{solide}}$$

On attend jusqu'à l'équilibre thermique

$$T_f \quad \Delta H_{\text{cal}} = C_{\text{cal}} (T_f - T_0)$$

$$\Delta H_{\text{eau}} = C_{\text{eau}} (T_f - T_0)$$

$$\Delta H_{\text{solide}} = C_{\text{solide}} (T_f - T_0)$$



$$\Delta H_{\Sigma} = 0$$

$$\Rightarrow N C_0 (T_f - T_0) + m_0 C_0 (T_f - T_0) + m_1 C_1 (T_f - T_0) = 0$$

$$\Rightarrow (N + m_0) C_0 (T_f - T_0) = -m_1 C_1 (T_f - T_0)$$

$$\boxed{C_1 = \frac{(N + m_0) C_0 (T_f - T_0)}{m_1 (T_f - T_0)}}$$

Rq: on peut parfois négliger la variation de temp du calorimètre $N = 0$

1er principe revisité

$$\Delta H_{\Sigma} = W_{\text{autre}} + Q_p$$

calorimètre parfait
pas de travail

$$Q_p = 0 \Rightarrow \Delta H_{\Sigma} = 0 \quad W_{\text{autre}} = 0$$

Remarque : Détermination de la valeur en eau du calorimètre
Système {calorimètre+eau} fermé $P_{ext} = cV_e$

équilibre thermique T_f

$$\text{Pcond} \quad \Delta H_{\text{cal}} = Nc_0 (T_f - T_0)$$

$$\Delta H_{\text{eau}} = m_1 c_0 (T_f - T_1)$$

c_0 capacité thermique massique de l'eau

1^{er} principe restreint $\Delta H_{\Sigma} = Q_p + W_{\text{autre}}$

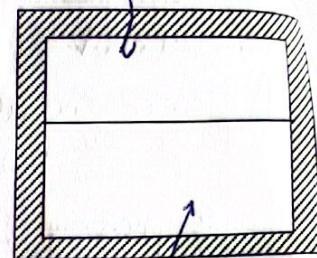
$$\begin{cases} \text{cal calorifié} & Q_p = 0 \\ W_{\text{autre}} = 0 \end{cases}$$

H est additive.

$$\Delta H_{\Sigma} = \Delta H_{\text{eau}} + \Delta H_{\text{cal}} = 0$$

$$Nc_0 (T_f - T_0) + m_1 c_0 (T_f - T_1) = 0$$

$$\Rightarrow N = -\frac{m_1 (T_f - T_1)}{T_f - T_0} = \frac{m_1 (T_1 - T_f)}{T_f - T_0} \quad EI$$



eau masse m_1
température T_1

$$C_{\text{cal}} = Nc_0 \quad \uparrow J/K$$

$$\uparrow J/K/kg$$

3.) Méthode électrique

But : Déterminer la capacité thermique massique c d'un liquide de masse m .

Système {calorimètre+liquide}

