

I Le circuit RLC série en régime libre 1

1.) Mise en équation..... 1

2.) Les solutions 3

II Réponse à un échelon de tension 8

1.) Les équations différentielles 8

2.) Mise en équation et résolution 8

3.) Les résultats 9

4.) Bilan énergétique 10

III Oscillateur amorti avec frottement visqueux 11

1.) Mise en équation..... 11

2.) Analogie électromécanique 12

3.) Solutions 13

4.) Bilan énergétique 14

I Le circuit RLC série en régime libre

1.) Mise en équation

a) Equation différentielle

Pour $t < 0$ K est ouvert depuis longtemps
C est chargé

à $t = 0$ on ferme K

$E_c = \frac{1}{2} C u_c^2$ est continu donc $u_c(0^+) = u_{c0}$

$E_L = \frac{1}{2} L i^2$ est continu donc $i(0^+) = 0$

Pour $t > 0$ Equa de maille (1) $U_L + U_R + U_C = 0$

Equa diff sur u_c , sur i , sur q :

CVR: $U_L = L \frac{di}{dt}$ $U_R = Ri$

$$\Rightarrow U_C + L \frac{di}{dt} + Ri = 0 \quad (1)$$

CVIR: $i = C \frac{du_c}{dt}$

$$\Rightarrow LC \frac{d^2 u_c}{dt^2} + RC \frac{du_c}{dt} + U_C = 0$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 u_c}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{du_c}{dt} + \frac{1}{LC} u_c = 0 \quad (2)$$

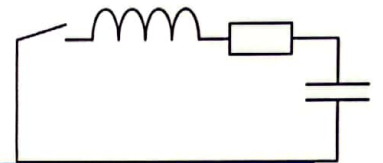
On dérive (1')

$$L \frac{d^2 i}{dt^2} + R \frac{di}{dt} + \frac{du_c}{dt} = 0$$

$$\text{Or } \frac{du_c}{dt} = \frac{i}{C} \Rightarrow L \frac{d^2 i}{dt^2} + R \frac{di}{dt} + \frac{i}{C} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{d^2 i}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{di}{dt} + \frac{i}{LC} = 0 \quad (3)$$

$$q = C u_c \Rightarrow u_c = \frac{q}{C}$$



$$(2) \Rightarrow \frac{d^2 q}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{dq}{dt} + \frac{1}{LC} q = 0 \quad (4)$$

u_c , i et q vérifient la même eqva. diff.

$$i(0^+) = C \frac{du_c}{dt}(0^+) \Rightarrow \frac{du_c}{dt}(0^+) = 0$$

$$(1) \text{ à } t = 0^+ \Rightarrow L \frac{di}{dt}(0^+) + Ri(0^+) + U_C(0^+) = 0$$

$$\Rightarrow L \frac{di}{dt}(0^+) + 0 + U_{c0} \Rightarrow \frac{di}{dt}(0^+) = -\frac{U_{c0}}{L}$$

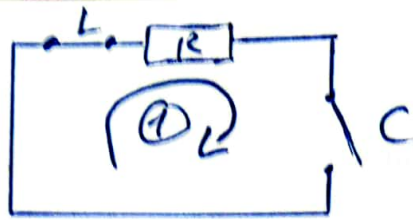
Rmq: A $t \rightarrow \infty$ Régime permanent continu, toutes les grandeurs sont constantes.

$\dot{i} = C \frac{du_c}{dt} = 0$ (équivalent à 1 interrupteur ouvert)

$u_L = L \frac{di}{dt} = 0$ L équivalent à 1 fil.



Schema equivalent:



Circuit ouvert $i=0$

$\Rightarrow U_L = Ri = 0$

Equation de maille ($U_L=0$)

$U_L + U_C = 0$

$\Rightarrow U_C = 0$

b) Réduction canonique

On pose sur l'équation différentielle $\frac{d^2 u_C}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{du_C}{dt} + \frac{1}{LC} u_C(t) = 0$ (2)

$\frac{d^2 u_C}{dt^2} + 2\lambda \frac{du_C}{dt} + \omega_0^2 u_C(t) = 0$ (a) ou $\frac{d^2 u_C}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} \frac{du_C}{dt} + \omega_0^2 u_C(t) = 0$ (b)

$2\lambda = \frac{R}{L}$

$\lambda = \frac{R}{2L}$

Coefficient d'amortissement

λ en s^{-1}

entre (2) et (a)

$\omega_0^2 = \frac{1}{LC}$

$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$

Pulsation propre

ω_0 en $rad.s^{-1}$

par identification

$\frac{\omega_0}{Q} = \frac{R}{L}$

$Q = \frac{L\omega_0}{R} = \frac{1}{RC\omega_0} = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$

Facteur de qualité

(sans dimension)

entre (2) et (b)

par identification

Rmq: $Q = \frac{L\omega_0}{R} \times \frac{\omega_0}{\omega_0} = \frac{L\omega_0^2}{R\omega_0}$

$\omega_0^2 = \frac{1}{LC} \Rightarrow Q = \frac{L}{LC} \times \frac{1}{R\omega_0}$

$Q = \frac{1}{RC\omega_0}$ (1)

→ → →

$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad Q = \frac{L\omega_0}{R} = \frac{L}{R} \times \frac{1}{\sqrt{LC}}$

$Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$ (2)

Identification entre (1) et (2):

$2\lambda = \frac{\omega_0}{Q} \Rightarrow \lambda = \frac{\omega_0}{2Q}$ (c)

2.) Les solutions

On remplace la fonction par 1, la dérivée première par r, la dérivée seconde par r².

Equation caractéristique $r^2 + 2\lambda r + \omega_0^2 = 0$

équation du second degré du type $ar^2 + br + c = 0$ dont

on cherche les racines.

Discriminant : $(\Delta = b^2 - 4ac)$ $\Delta = 4\lambda^2 - 4\omega_0^2 = 4(\lambda^2 - \omega_0^2) = 4(\lambda - \omega_0)(\lambda + \omega_0)$

$\Delta > 0$ $\lambda > \omega_0$

$\Delta = 0$: $\lambda = \omega_0$ ou $Q = \frac{1}{2}$ ou $R = R_c$


$Q = \lambda = \frac{\omega_0}{2Q} \Rightarrow \frac{\omega_0}{2Q} > \omega_0 \Rightarrow 2Q < 1$

1 racine double $r = -\lambda$ réelle

$\Rightarrow Q < \frac{1}{2}$

$\Delta < 0$: $\lambda < \omega_0$ ou $Q > \frac{1}{2}$ ou $R < R_c$

$Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} < \frac{1}{2}$

racine $r = \frac{-b \pm i\sqrt{-\Delta}}{2a}$  (j en physique = i en maths)

$\Rightarrow 2\sqrt{\frac{L}{C}} < R \Rightarrow R > R_c$

$r = \frac{-2\lambda \pm j\sqrt{-\Delta}}{2}$

où $R_c = 2\sqrt{\frac{L}{C}}$ Résistance critique

$r = -\lambda \pm j\frac{\sqrt{-\Delta}}{2}$

racines $r = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a}$ $r = \frac{-2\lambda \pm \sqrt{\Delta}}{2}$

$\Omega = \frac{\sqrt{-\Delta}}{2} = \sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2}$

$r = -\lambda \pm \sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2}$

$r = -\lambda \pm j\Omega$

2 racines complexes

a) Cas $\Delta < 0$: Régime pseudopériodique

$\lambda < \omega_0$ ou $Q > \frac{1}{2}$ ou $R < R_c$

2 solutions complexes r_1 et r_2 de la forme $r = \frac{-b \pm j\sqrt{-\Delta}}{2a}$

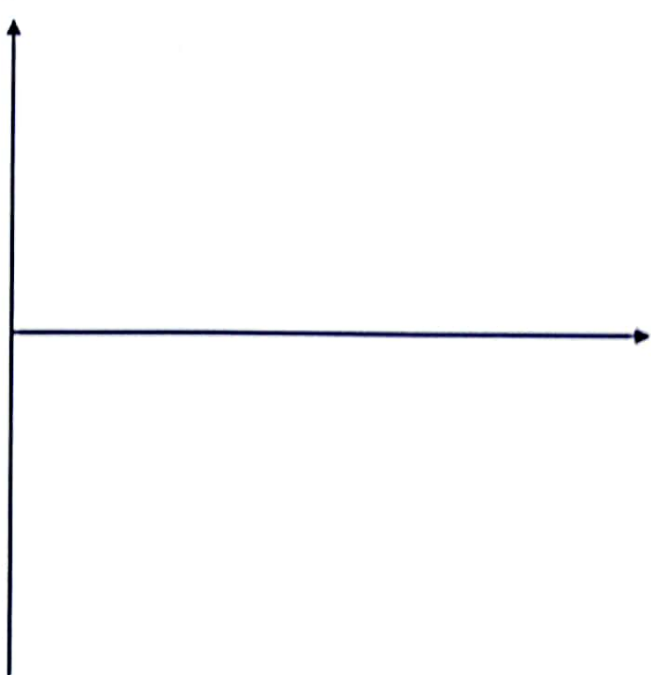
$r = -\lambda \pm j\Omega$

partie réelle

$\Omega = \frac{\sqrt{-\Delta}}{2} = \sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2} > 0$ Pseudo-pulsation en rad.s⁻¹

Après calculs, on trouve : $u_c(t) = \exp(-\lambda t) \cdot [a \cos(\Omega t) + b \sin(\Omega t)] = A \exp(-\lambda t) \cos(\Omega t + \varphi)$

où a, b, A et φ sont des constantes réelles, déterminées par les conditions initiales.



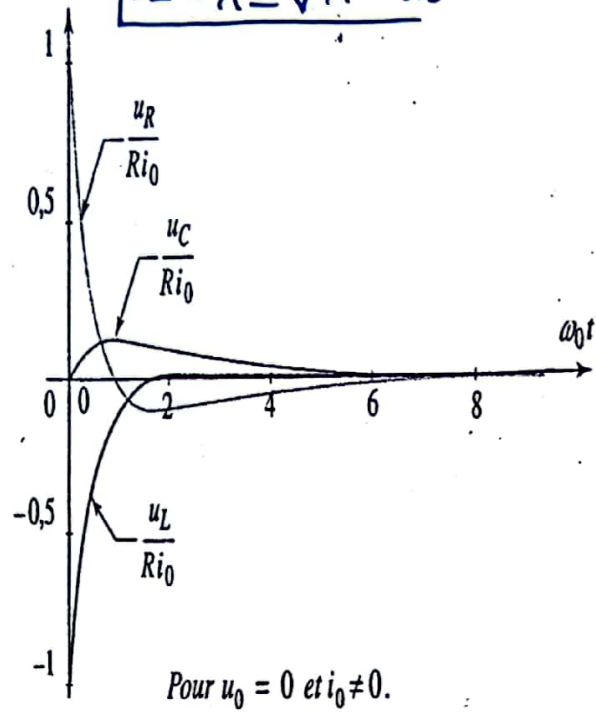
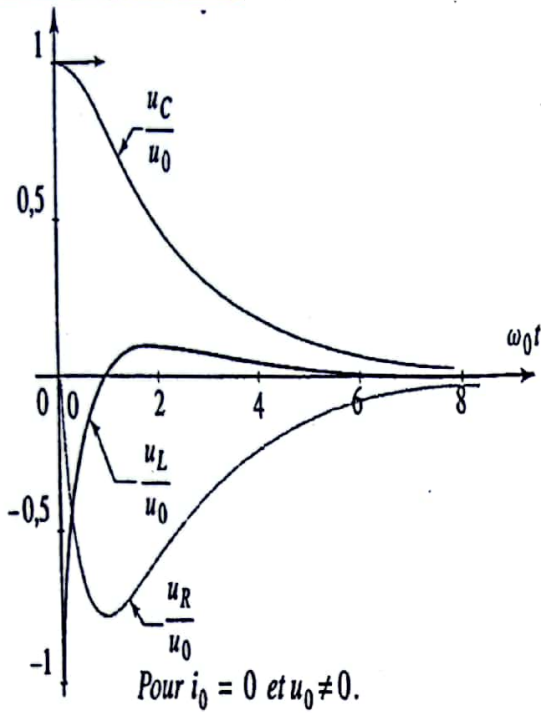
b) $\Delta > 0$ Régime apériodique2 solutions réelles r_1 et r_2

$$\lambda > \omega_0 \text{ ou } Q < \frac{1}{2}$$

ou $R > R_c$

$$u_C(t) = Ae^{r_1 t} + Be^{r_2 t} \quad A, B \text{ constantes réelles.}$$

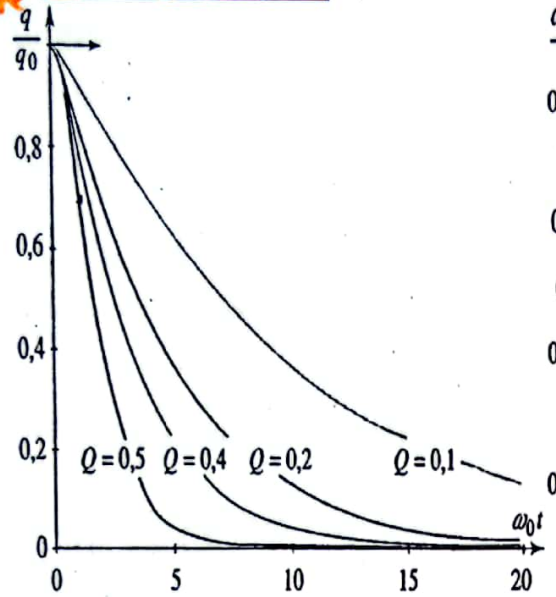
$$r = -\lambda \pm \sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2}$$



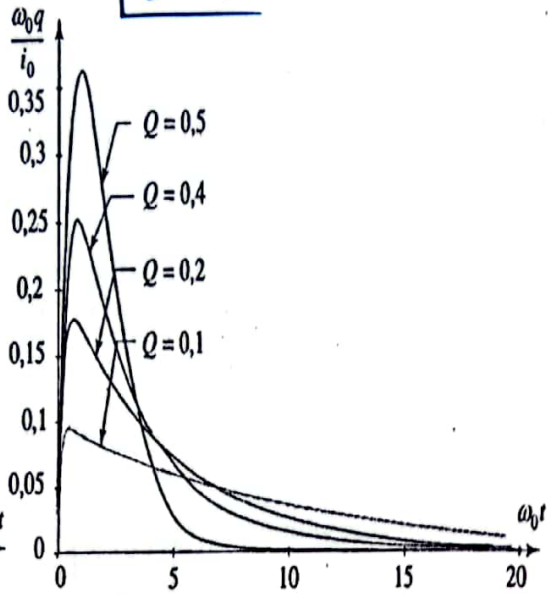
Doc. 15. d.d.p. aux bornes des trois dipôles : régimes apériodiques $Q = 0,4$.

c) $\Delta = 0$: Régime critique 1 solution double réelle r_0 $Q = \frac{1}{2}$ ou $\lambda = \omega_0$ ou $R = R_C$

$u_c(t) = (At + B)e^{-\lambda t}$, A, B constantes réelles. $r_0 = -\lambda$

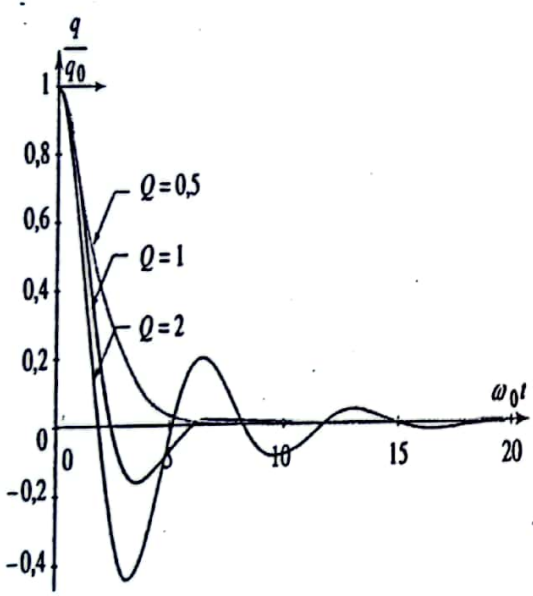


Conditions initiales ($q_0 \neq 0, i_0 = 0$).

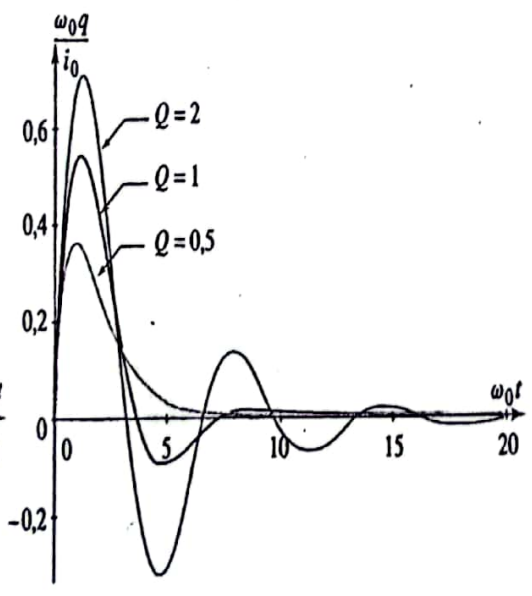


Conditions initiales ($q_0 = 0, i_0 \neq 0$).

Doc. 14. Régimes aperiodique ($Q < 0,5$) et critique ($Q = 0,5$).



Doc. 20. Régimes pseudo-périodique et critique. Condensateur initialement chargé $i(0) = 0$.



Doc. 21. Régimes pseudo-périodique et critique. Intensité initiale i_0 dans le circuit.